$$m_1\ddot{x}_1' = k(x_2' - x_1')$$
 (1a)

$$m_2 \ddot{x}_2' = -k(x_2' - x_1')$$
 (1b)

为了展示分子振动的一般方法,假定我们有一个多原子分子模型,N个质点由几个弹簧耦合。我们现在寻找的特解形式为

$$x_i' = a_i \sin(\omega t + \phi)$$
 $i = 1, \dots, N$

式中, a_i 为第i 个质点的振幅。注意:在我们寻找的特解中,每个质点以相同的频率振动。相角 ϕ 对每个质点也相同。我们这样论证存在这种解的合理性,若每个质点都以不同的频率振动,对孤立的分子来说,它的线动量不可能守恒。

这些特解称为系统的简正模,类似于 6.4 节讨论的两个耦合摆的简正模。如果存在 N'个运动方程,就有 N'个简正模,每个都有自己独特的频率。总有一个零频率的简正模,对应于无振动静止系统的平庸情形,留下 N'-1 个非平庸的频率。

为给出简正模的一个例子,且保持运算简单,我们回到质量为 m_1 和 m_2 的双原子分子模型。运动方程有两个,所以我们预期有一个非平庸的振动频率。在方程(1a)和(1b)中利用

$$x'_{i} = a_{i} \sin(\omega t + \phi)$$
$$\ddot{x}'_{i} = -\omega^{2} a_{i} \sin(\omega t + \phi)$$

可得

$$(k - \omega^2 m_1)a_1 = ka_2$$
 (2a)

$$(k - \omega^2 m_2) a_2 = k a_1$$
 (2b)

因子 $\sin(\omega t + \phi)$ 在每一项里都有,可全部消去。从方程 (2a) 中解出 a_2 ,代入方程 (2b),经过一些化简,得到振幅 a_1 的方程:

$$\omega^{2} \left[\omega^{2} m_{1} m_{2} - k (m_{1} + m_{2}) \right] a_{1} = 0$$
 (3)

方程(3)有几个可能的解。一个解是 $a_1=0$,且由方程(2a) 可得 $a_2=0$ 。这是一个静止无振动系统的平庸解。类似的,解 $\omega^2=0$ 也对应一个非振动系统。感兴趣的非平庸解是

$$\omega^2 = \frac{k(m_1 + m_2)}{m_1 m_2}$$
$$= \frac{k}{\mu}$$

与我们的预期一致。

现在有了简正模频率,解方程(2a)可得相对振幅 a_2/a_1 :

$$\frac{a_2}{a_1} = -\frac{m_1}{m_2}$$

两个质点运动反向,振幅满足线动量守恒。实际的振幅依赖初始条件。

处理多原子分子模型的思路相同,只是计算更复杂一些,就像下面例子所看到的那样。然而,最终的结果仍然是用质量和弹簧劲度系数表示的简正模频率 ω_i 。重要的是, ω_i 只是系统可能的非平庸振动频率,任何可能的运动则是简正模的线性组合:

$$\sum_{i=1}^{N'-1} A_i \sin(\omega_i t + \phi_i)$$

振幅 A_i 和相角 ϕ_i 依赖初始条件。容易证明,一个简正模的总能量正比于 A_i^2 。

例 6.7 二氧化碳的直线振动

CO₂ 是一个直线分子,中心碳原子的两边各有一个氧原子。只考虑直线振动,这个质点-弹簧模型有三个质量m、M和m,两个弹簧,如图所示。两个弹簧有相同的劲度系数,代表碳-氧键。

原子相对平衡位置的偏离用 x_1 、 x_2 和 x_3 表示,运动方程是

$$m \ \ddot{x_1} = -k(x_1 - x_2)$$
 (1a)

$$M \ddot{x}_2 = -k(x_2 - x_1) - k(x_2 - x_3)$$
 (1b)

$$m \ddot{x}_3 = -k(x_3 - x_2)$$
 (1c)

定义频率 $\omega_0 = \sqrt{k/m}$ 和 $\Omega_0 = \sqrt{k/M}$ 可以简化表示,上述方程变为

