

Binary-Search-Tree

1115 이정우

목차

1	자료구조 개요	2
2	자료구조 상세	2
2.1	변수와 ADT	2
2.2	구현 상세 및 핵심 코드	3
2.3	복잡도 분석	5
2.4	전체 코드	5
3	활용 방안	7
4	인상깊었던 점	8
5	참고문헌	8

1 자료구조 개요

BST는 이진트리의 한 종류로, 각 노드가 최대 두개의 자식 노드를 가지며 왼쪽 서브 트리에는 해당 노드보다 작은값들이, 오른쪽 서브트리에는 해당 노드보다 큰 값들이 저장되는 구조를 가진 자료구조이다.

2 자료구조 상세

2.1 변수와 ADT

2.1.1 변수

- `root : int`
 - 트리 전체의 시작 노드이다.
- `Node : struct`
 - `data`, `left`, `right`를 저장하는 변수이다.

2.1.2 ADT

- `insert() -> void`
 - 입력받은 값을 이진 탐색 트리의 규칙에 따라 삽입하는 함수이다.
- `remover() -> void`
 - 주어진 값을 가진 노드를 트리에서 찾아 삭제하며 그와 동시에 이진탐색트리의 성질을 유지하도록 하는 함수이다.

2.1.3 Exception

- 특별한 예외 상황은 존재하지 않는다.

2.2 구현 상세 및 핵심 코드

2.2.1 insert()

N을 매개변수로 받아 N만큼 이진탐색트리에 데이터를 삽입하는 함수이다. 반복문으로 삽입할 위치를 찾는다.

```
void insert(){
    int N;
    scanf("%d", &N);
    for(int i=1; i<=N; i++){
        struct Node *cur = (struct Node*)malloc(sizeof(struct Node));
        scanf("%d", &cur->data);
        cur->left = NULL;
        cur->right = NULL;
        if(root==NULL){
            root=cur;
            continue;
        }
        struct Node *temp = root;
        while(1){
            if(cur->data < temp->data){
                if(temp->left == NULL){
                    temp->left = cur;
                    break;
                }
                temp = temp->left;
            }
            else{
                if(temp->right == NULL){
                    temp->right = cur;
                    break;
                }
                temp = temp->right;
            }
        }
    }
}
```

2.2.2 remover()

remover 함수는 입력한 데이터를 가진 노드를 삭제하는 연산을 하는 함수로, 노드의 자식이 없을 경우, 0/1개인 경우, 2개인 경우를 나눠 BST형식에 맞게 재정렬한다.

```
void remover() {
    int RV;
    scanf("%d", &RV);

    struct Node *P = NULL;
    struct Node *RD = root;

    while (RD && RD->data != RV) {
        P = RD;
        if (RV < RD->data)
            RD = RD->left;
        else
            RD = RD->right;
    }
    if (!RD) return;

    if (RD->left && RD->right) {

        struct Node *sp = RD;
        struct Node *s = RD->right;
        while (s->left) {
            sp = s;
            s = s->left;
        }

        RD->data = s->data;
        struct Node *child = s->right;
        if (sp->left == s)
            sp->left = child;
        else
            sp->right = child;

        free(s);
        return;
    }

    struct Node *child = (RD->left) ? RD->left : RD->right;
```

```

    if (P == NULL)
        root = child;
    else if (P->left == RD)
        P->left = child;
    else
        P->right = child;

    free(RD);
}

```

2.3 복잡도 분석

- 위 코드를 바탕으로 시간복잡도를 분석한다면 최초 삽입시 $O(1)$ 의 시간복잡도를 가지며 일반적으로 $O(N \log N)$ 의 시간 복잡도를 가진다. 한쪽으로 치우친 트리가 되면 $O(N^2)$ 의 시간복잡도를 가진다. 또한 remover함수는 삭제할 노드를 찾고 포인터를 조정하는 과정이 트리 높이에 비례하므로 평균 $O(\log N)$, 최악 $O(N)$ 시간이 걸린다. 그러므로 전체 코드의 시간복잡도는 $O(N \log N)$ 을 평균으로 가지며 최악의 경우 $O(N^2)$ 의 시간복잡도를 가진다..

2.4 전체 코드

```

#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
struct Node{
    int data;
    struct Node *left;
    struct Node *right;
};

struct Node *root = NULL;

void remover() {
    int RV;
    scanf("%d", &RV);

    struct Node *P = NULL;
    struct Node *RD = root;

    while (RD && RD->data != RV) {
        P = RD;
    }
}

```

```

        if (RV < RD->data)
            RD = RD->left;
        else
            RD = RD->right;
    }
    if (!RD) return;

    if (RD->left && RD->right) {

        struct Node *sp = RD;
        struct Node *s = RD->right;
        while (s->left) {
            sp = s;
            s = s->left;
        }

        RD->data = s->data;
        struct Node *child = s->right;
        if (sp->left == s)
            sp->left = child;
        else
            sp->right = child;

        free(s);
        return;
    }

    struct Node *child = (RD->left) ? RD->left : RD->right;

    if (P == NULL)
        root = child;
    else if (P->left == RD)
        P->left = child;
    else
        P->right = child;

    free(RD);
}

void insert(){
    int N;

```

```

scanf("%d", &N);
for(int i=1; i<=N; i++){
    struct Node *cur = (struct Node*)malloc(sizeof(struct Node));
    scanf("%d", &cur->data);
    cur->left = NULL;
    cur->right = NULL;
    if(root==NULL){
        root=cur;
        continue;
    }
    struct Node *temp = root;
    while(1){
        if(cur->data < temp->data){
            if(temp->left == NULL){
                temp->left = cur;
                break;
            }
            temp = temp->left;
        }
        else{
            if(temp->right == NULL){
                temp->right = cur;
                break;
            }
            temp = temp->right;
        }
    }
}

int main(){
    insert();
    remover();
}

```

3 활용 방안

1. 빠른 탐색이 필요할때

- BST를 활용한다면 생성된 BST를 중위탐색하여 정렬된 데이터를 출력할수 있으며 특정 값을 찾는것 또한 쉽게 가능하다.

4 인상깊었던 점

이진검색트리를 생각할때면 저걸 어떻게 하지라는 생각으로 망막하게 생각했던때가 생각난다. 그러나 뭔가 코드로 동작을 하나하나 짜보니 그다지 어렵지 않았고 연결리스트보다 효율적이라는 사람들의 말에 자주 애용할것만같은 느낌이들었다.

5 참고문헌

[이진검색트리\(Binary Search Tree\)](#)