《数据挖掘技术》



- Created by Wang JingHui
- ▶ Version: 4.0

主要内容

- 1. 总体主成分分析
 - i. 基本想法
 - ii. 定义和导出
 - iii. 主要性质
 - iv. 主成分的个数
 - v. 规范化变量的总体主成分
- 2. 样本主成分分析
 - i. 样本主成分的定义和性质
 - ii. 相关矩阵的特征值分解算法
 - iii. 数据矩阵的奇异值分解算法

导读

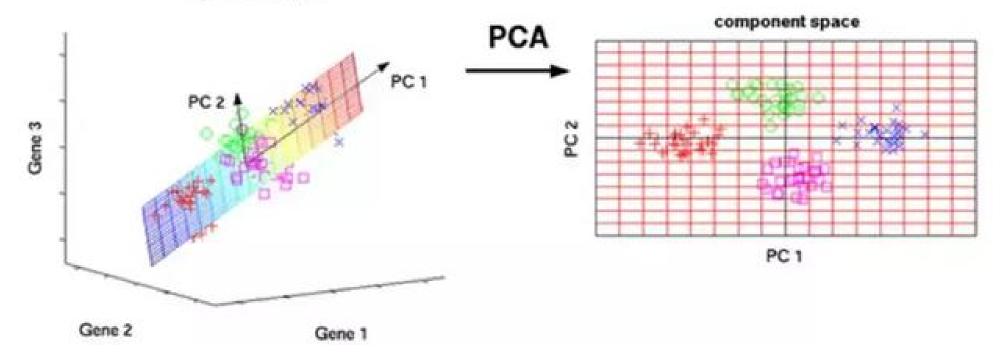
- PCA的基本想法是由少数不相关的变量来代替相关的变量,用来表示数据,并且要求能够保留数据中的大部分信息。注意这个不是特征选择,得到的主成分是线性无关的新变量。
- 所谓线性相关的 x_1 和 x_2 就是说知道 x_1 的值的情况下, x_2 的预测不是完全随机的。
- 主成分分析的结果可以作为其他机器学习方法的输入。
- 关于主成分的性质,规范化的变量总体主成分主要是围绕特征值和特征向量展开的。
- 关于总体和样本的说明可以参考一下Strang的书[^1]中第十二章部分说明。
- 关于k的选择,2000年有一个文章自动选择[2]。

寒 主成分分析

PCA(Principal Component Analysis),即主成分分析方法,是一种使用最广泛的数据降维算法。

- PCA的主要思想是将n维特征映射到k维上,这k维是全新的正交特征也被称为主成分,是在原有n维特征的基础上重新构造出来的k维特征。
- PCA的工作就是从原始的空间中顺序地找一组相互正交的坐标轴,新的坐标轴的选择与数据本身是密切相关的。

original data space



总体主成分性质

PCA选取包含信息量最多的方向对数据进行投影。其投影方向可以从最大化方差或者最小化投影误差两个角度理解。

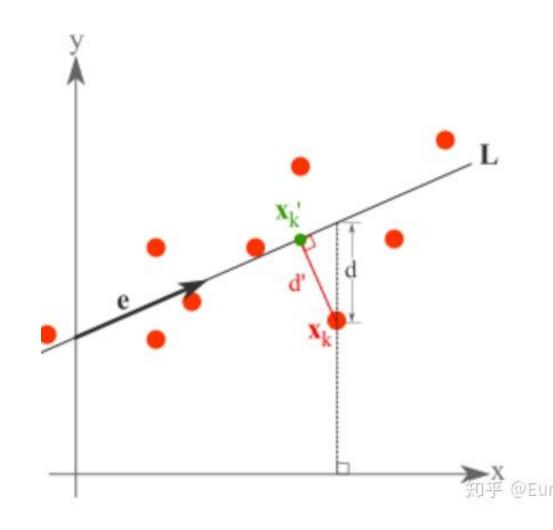
- 第一种解释是样本点到这个直线的距离足够近;
- 第二种解释是样本点在这个直线上的投影能尽可能的分开。

基于上面的两种标准,我们可以得到PCA的两种等价推导。

PCA的推导:基于最小投影距离

- 样本点到超平面的距离足够近。
- 假设二维样本点(红色点),要从二维降到一维,本质是求一个向量(或一条直线),线性回归时最小二乘法度量的是样本点到直线的坐标轴距离,即图中的d,PCA里选取指标是图中的d'。
- 数据维数等于 m ,样本大小是 n 的数据 $x_1,...,x_n$ 。将样本点 x_k 在直线上的投影记为 x_k' ,那么就是要最小化:

$$\sum_{k=1}^m ||x_k' - x_k||^2$$



最近重构性

- 假定数据样本进行了中心化,即 $\sum_i x_i = 0$;
- 假定投影变换后得到的新坐标系为 $w_1, w_2, ..., w_d$,其中 w_i 是标准正交基向量, $||w_i||_2 = 1, w_i^T w_j = 0 \ (i \neq j)$
- 若丢弃新坐标中的部分坐标,将维数降低到d' < d,则样本点 x_i 在低维坐标系中的投影是 $z_i = (z_{i1}; z_{i2}; ...; z_{id'})$,其中 $z_{ij} = w_j^T x_i$ 是 x_j 在低维坐标系下第j维的坐标;
- 基于 z_i 来重构 x_i ;

考虑整个训练集,原样本点 x_i 与基于投影重构的样本点 $\hat{x_i}$ 之间的距离

$$egin{aligned} \sum_{i=1}^m \left\| \sum_{j=1}^{d'} z_{ij} oldsymbol{w}_j - oldsymbol{x}_i
ight\|_2^2 &= \sum_{i=1}^m oldsymbol{z}_i^{
m T} oldsymbol{z}_i - 2 \sum_{i=1}^m oldsymbol{z}_i^{
m T} oldsymbol{W}^{
m T} oldsymbol{x}_i + ext{ const} \ &\propto - \operatorname{tr}(oldsymbol{W}^{
m T}(\sum_{i=1}^m oldsymbol{x}_i oldsymbol{x}_i^{
m T}) oldsymbol{W}) \end{aligned}$$

[推导]:已知 $\mathbf{W}^{\mathrm{T}}\mathbf{W}=\mathbf{I}, oldsymbol{z}_i=\mathbf{W}^{\mathrm{T}}oldsymbol{x}_i$,则

$$\begin{split} \sum_{i=1}^{m} \left\| \sum_{j=1}^{d'} z_{ij} \boldsymbol{w}_{j} - \boldsymbol{x}_{i} \right\|_{2}^{2} &= \sum_{i=1}^{m} \left\| \mathbf{W} \boldsymbol{z}_{i} - \boldsymbol{x}_{i} \right\|_{2}^{2} = \sum_{i=1}^{m} \left(\mathbf{W} \boldsymbol{z}_{i} - \boldsymbol{x}_{i} \right)^{\mathrm{T}} \left(\mathbf{W} \boldsymbol{z}_{i} - \boldsymbol{x}_{i} \right) \\ &= \sum_{i=1}^{m} \left(\boldsymbol{z}_{i}^{\mathrm{T}} \mathbf{W}^{\mathrm{T}} \mathbf{W} \boldsymbol{z}_{i} - \boldsymbol{z}_{i}^{\mathrm{T}} \mathbf{W}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{x}_{i} - \boldsymbol{x}_{i}^{\mathrm{T}} \mathbf{W} \boldsymbol{z}_{i} + \boldsymbol{x}_{i}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{x}_{i} \right) = \sum_{i=1}^{m} \left(\boldsymbol{z}_{i}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{z}_{i} - 2 \boldsymbol{z}_{i}^{\mathrm{T}} \mathbf{W}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{x}_{i} + \boldsymbol{x}_{i}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{x}_{i} \right) \\ &= \sum_{i=1}^{m} \boldsymbol{z}_{i}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{z}_{i} - 2 \sum_{i=1}^{m} \boldsymbol{z}_{i}^{\mathrm{T}} \mathbf{W}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{x}_{i} + \sum_{i=1}^{m} \boldsymbol{x}_{i}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{x}_{i} = \sum_{i=1}^{m} \boldsymbol{z}_{i}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{z}_{i} - 2 \sum_{i=1}^{m} \boldsymbol{z}_{i}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{w}_{i} + \sum_{i=1}^{m} \boldsymbol{z}_{i}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{z}_{i} + \operatorname{const} \\ &= \sum_{i=1}^{m} \boldsymbol{z}_{i}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{z}_{i} - 2 \sum_{i=1}^{m} \boldsymbol{z}_{i}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{z}_{i} + \operatorname{const} = - \sum_{i=1}^{m} \boldsymbol{z}_{i}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{z}_{i} + \operatorname{const} \\ &= - \sum_{i=1}^{m} \operatorname{tr} \left(\boldsymbol{z}_{i} \boldsymbol{z}_{i}^{\mathrm{T}} \right) + \operatorname{const} = - \operatorname{tr} \left(\sum_{i=1}^{m} \boldsymbol{z}_{i} \boldsymbol{z}_{i}^{\mathrm{T}} \right) + \operatorname{const} \\ &= - \operatorname{tr} \left(\sum_{i=1}^{m} \mathbf{W}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{x}_{i} \boldsymbol{x}_{i}^{\mathrm{T}} \mathbf{W} \right) + \operatorname{const} = - \operatorname{tr} \left(\mathbf{W}^{\mathrm{T}} \left(\sum_{i=1}^{m} \boldsymbol{x}_{i} \boldsymbol{x}_{i}^{\mathrm{T}} \right) \mathbf{W} \right) + \operatorname{const} \\ &\propto - \operatorname{tr} \left(\mathbf{W}^{\mathrm{T}} \left(\sum_{i=1}^{m} \boldsymbol{x}_{i} \boldsymbol{x}_{i}^{\mathrm{T}} \right) \mathbf{W} \right) \end{split}$$

[推导]:由式(10.15)可知,主成分分析的优化目标为

$$egin{array}{ll} \min_{\mathbf{W}} & -\operatorname{tr}\left(\mathbf{W}^{\mathrm{T}}\mathbf{X}\mathbf{X}^{\mathrm{T}}\mathbf{W}
ight) \ s.t. & \mathbf{W}^{\mathrm{T}}\mathbf{W} = \mathbf{I} \end{array}$$

其中, $\mathbf{X} = (\boldsymbol{x}_1, \boldsymbol{x}_2, \dots, \boldsymbol{x}_m) \in \mathbb{R}^{d \times m}, \mathbf{W} = (\boldsymbol{w}_1, \boldsymbol{w}_2, \dots, \boldsymbol{w}_{d'}) \in \mathbb{R}^{d \times d'}, \mathbf{I} \in \mathbb{R}^{d' \times d'}$ 为单位矩阵。对于带矩阵约束的优化问题,可得此优化目标的拉格朗日函数为

$$egin{aligned} L(\mathbf{W},\Theta) &= - ext{ tr} \left(\mathbf{W}^{ ext{T}}\mathbf{X}\mathbf{X}^{ ext{T}}\mathbf{W}
ight) + \langle \Theta, \mathbf{W}^{ ext{T}}\mathbf{W} - \mathbf{I}
angle \ &= - ext{ tr} \left(\mathbf{W}^{ ext{T}}\mathbf{X}\mathbf{X}^{ ext{T}}\mathbf{W}
ight) + ext{ tr} \left(\Theta^{ ext{T}}(\mathbf{W}^{ ext{T}}\mathbf{W} - \mathbf{I})
ight) \end{aligned}$$

$$egin{aligned} \min_{\mathbf{W}} - \operatorname{tr}\left(\mathbf{W}^{\mathrm{T}}\mathbf{X}\mathbf{X}^{\mathrm{T}}\mathbf{W}
ight) &= \max_{\mathbf{W}} \sum_{i=1}^{d'} oldsymbol{w}_i^{\mathrm{T}}\mathbf{X}\mathbf{X}^{\mathrm{T}}oldsymbol{w}_i \end{aligned} \ &= \max_{\mathbf{W}} \sum_{i=1}^{d'} oldsymbol{w}_i^{\mathrm{T}} \cdot \lambda_i oldsymbol{w}_i \end{aligned} \ &= \max_{\mathbf{W}} \sum_{i=1}^{d'} \lambda_i oldsymbol{w}_i^{\mathrm{T}}oldsymbol{w}_i \end{aligned} \ \ &= \max_{\mathbf{W}} \sum_{i=1}^{d'} \lambda_i oldsymbol{w}_i^{\mathrm{T}}oldsymbol{w}_i \end{aligned}$$

使用拉格朗日得到:

$$\mathbf{X}\mathbf{X}^{\mathrm{T}}oldsymbol{w}_i = \lambda_ioldsymbol{w}_i$$

于是,只需要对协方差矩阵 XX^T 进行特征值分解;

- 将求出的特征值排序: $\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq ... \geq \lambda_d$
- 取出前d'个特征值对应的特征向量构成 $W^*=(w_1,w_2,...,w_{d'}$ 就是主成分分析的解。

寒 样本主成分分析

观测数据上进行主成分分析就是样本主成分分析。

给定样本矩阵X,可以**估计**样本均值以及样本协方差。

$$ar{x} = rac{1}{n} \sum_{j=1}^n x_j$$

相关矩阵的特征值分解算法

- 1. 观测数据规范化处理,得到规范化数据矩阵X
- 2. 计算相关矩阵R

$$R = [r_{ij}]_{m imes m} = rac{1}{n-1} X X^{ ext{T}} \ r_{ij} = rac{1}{n-1} \sum_{l=1}^{n} x_{il} x_{lj}, i,j = 1,2,\cdots,m$$

3. 求 R的特征值和特征向量

$$|R-\lambda I|=0 \ \lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \cdots \geq \lambda_m$$

求累计方差贡献率达到预定值的主成分个数k

$$\sum_{i=1}^k \eta_i = rac{\sum\limits_{i=1}^k \lambda_i}{\sum\limits_{i=1}^m \lambda_i}$$

求前k个特征值对应的单位特征向量

$$a_i=(a_{1i},a_{2i},\cdots,a_{mi})^{\mathrm{T}}$$

4. 求 化个样本主成分

$$y_i = a_i^{ ext{T}} oldsymbol{x}$$

其实算法到这就完事了,剩下两部分是输出。**前面是fit部分,后面是transform部分。** 具体可以看下 P_{319} 中的关于相关矩阵特征值分解算法部分内容,构造正交矩阵之后就得 到了主成分。 5. 计算k个主成分 y_i 与原变量 x_i 的相关系数 $ho(x_i,y_i)$ 以及k个主成分对原变量 x_i 的贡献率 u_i

$$u_i =
ho^2(x_i, (y_1, y_2, \cdots, y_k)) = \sum_{j=1}^k
ho^2(x_i, y_j) = \sum_{j=1}^k \lambda_j a_{ij}^2 \ i = 1, 2, \cdots, m$$

6. 计算n个样本的k个主成分值 第j个样本, $\boldsymbol{x}_i = (x_{1i}, x_{2i}, \cdots, x_{mi})^{\mathrm{T}}$ 的第i个主成分值是

$$y_{ij} = (a_{1i}, a_{2i}, \cdots, a_{mi})(x_{1j}, x_{2j}, \cdots, x_{mj})^{\mathrm{T}} = \sum_{l=1}^m a_{li} x_{lj} \ i = 1, 2, \cdots, m, j = 1, 2, \cdots, n$$

主成分分析算法

输入: n维样本集 $X = (x_1, x_2, ..., x_m)$, 要降维到的维数为n'

输出: 降维后的样本集体Y

算法过程:

- 1. 对所有的样本进行中心化 $x_i = x_i rac{1}{m} \sum_{j=1}^m x_j$
- 2. 计算样本的协方差矩阵 $C=rac{1}{m}XX^T$
- 3. 求出协方差矩阵的特征值及对应的特征向量
- 4. 将特征向量按对应特征值大小从上到下按行排列成矩阵,取前k行组成矩阵P
- 5.Y = PX为降维到K维后的数据

例:

原始数据集矩阵X:

$$\mathbf{A} = egin{bmatrix} 1 & 1 & 2 & 4 & 2 \ 1 & 3 & 3 & 4 & 4 \end{bmatrix}$$

求均值后:

$$\mathbf{A} = egin{bmatrix} -1 & -1 & 0 & 2 & 0 \ -2 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

再求协方差矩阵

$$\mathbf{C} = egin{bmatrix} -1 & -1 & 0 & 2 & 0 \ -2 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} egin{bmatrix} -1 & -2 \ -1 & 0 \ 0 & 0 \ 2 & 1 \ 0 & 1 \end{bmatrix} = egin{bmatrix} rac{6}{5} & rac{4}{5} \ rac{5}{5} \end{bmatrix}$$

特征值:

$$\lambda_1=2, \lambda_2=25$$

对应的特征向量:

$$c_1 = egin{bmatrix} rac{1}{\sqrt{2}} \ rac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}, c_1 = egin{bmatrix} -rac{1}{\sqrt{2}} \ rac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$

标准化:

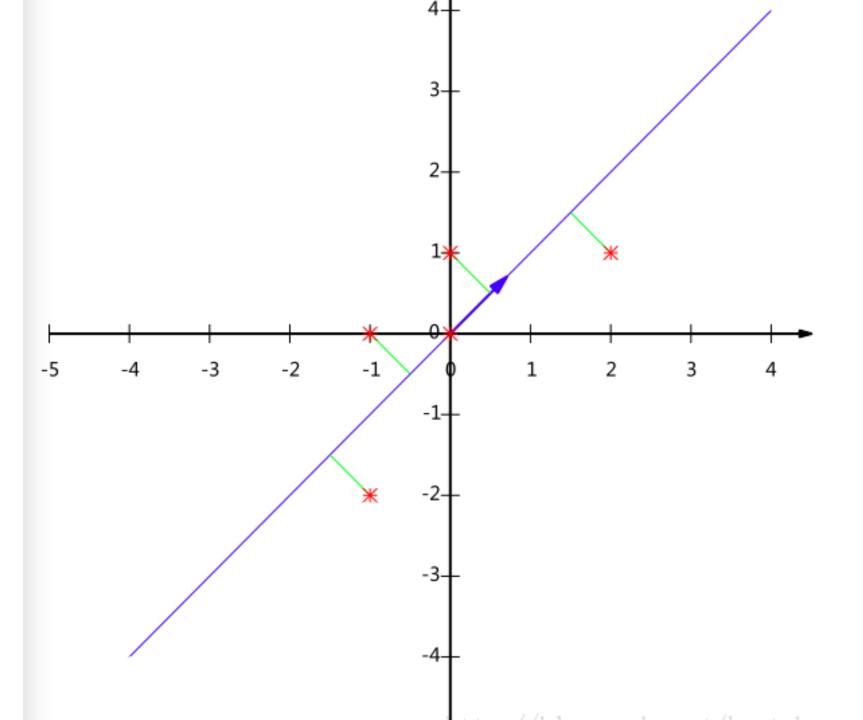
$$c_1 = egin{bmatrix} rac{1}{\sqrt{2}} & rac{1}{\sqrt{2}} \ -rac{1}{\sqrt{2}} & rac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$

选择较大特征值对应的特征向量:

$$c_1 = \left[rac{1}{\sqrt{2}}, rac{1}{\sqrt{2}}
ight]$$

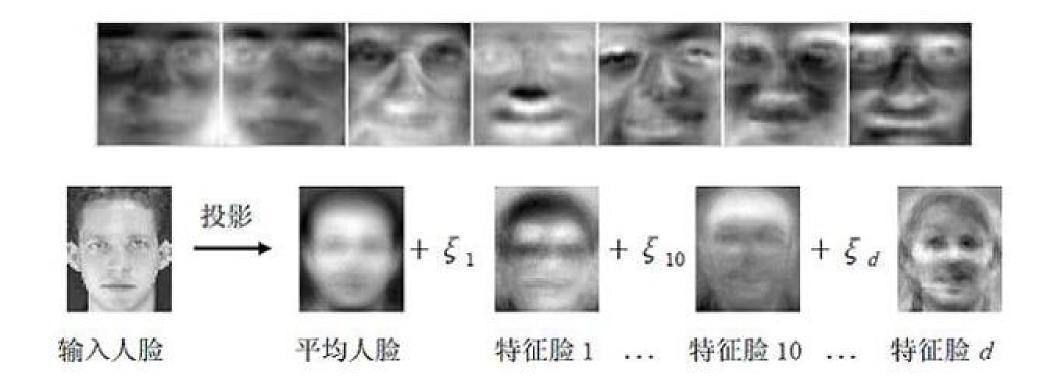
执行PCA变换: Y=PX, 得到的Y就是PCA降维后的值数据集矩阵:

$$Y = egin{bmatrix} rac{1}{\sqrt{2}} & rac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} egin{bmatrix} -1 & -1 & 0 & 2 & 0 \ -2 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} = egin{bmatrix} -rac{3}{\sqrt{2}} & -rac{1}{\sqrt{2}} & 0 & rac{3}{\sqrt{2}} & rac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$



※ 应用

- 1. 降维
- 2. 人脸识别



- 1)将训练集的每一个人脸图像都拉长一列,将他们组合在一起形成一个大矩阵A。假设每个人脸图像是 $M \times M$ 大小,那么拉成一列后每个人脸样本的维度就是 $d = M \times M$ 大小了。假设有N个人脸图像,那么样本矩阵A的维度就是 $d \times N$ 了。
- 2)将所有的N个人脸在对应维度上加起来,然后求平均,得到了一个"平均脸"。
- 3) 将N个图像都减去那个平均脸图像,得到差值图像的数据矩阵。
- 4) 计算协方差矩阵。再对其进行特征值分解。就可以得到特征向量(特征脸)了。
- 5) 将训练集图像和测试集的图像都投影到这些特征向量上了,再对测试集的每个图像找 到训练集中的最近邻或者k近邻,进行分类即可。

SVD 和 PCA 比较:

- 两者都是矩阵分解的技术,一个直接分解SVD,一个是对协方差矩阵操作后分解 PCA
- 奇异值和特征向量存在关系,
- SVD可以获取另一个方向上的主成分,而PCA只能获得单个方向上的主成分,PCA 只与SVD的右奇异向量的压缩效果相同
- 通过SVD可以得到PCA相同的结果,但是SVD通常比直接使用PCA更稳定。因为在 PCA求协方差时很可能会丢失一些精度。

多参考

- [1] https://www.jianshu.com/p/471d9bfbd72f
- [2] http://www.ruanyifeng.com/blog/2013/03/tf-idf.html
- [3] https://www.cnblogs.com/iloveai/p/word2vec.html
- [4] 协方差计算 https://blog.csdn.net/ybdesire/article/details/6270328
- [5] Introduction to Linear Algebra
- [6] Automatic choice of dimensionality for PCA

Enjoy your machine learning!

https://github.com/wjssx/Statistical-Learning-Slides-Code

E-mail: csr_dsp@sina.com

Copyright © 2099 Yjssx

This software released under the BSD License.