#### 性质 1

$$|A^{T}| = |A|$$
  $|kA| = k^{n} |A|$   $|A||B| = |AB|$   
 $|A^{*}| = |A|^{n} |A|^{-1} = |A|^{n-1}$   $|A^{-1}| = |A|^{-1}$ 

#### 仅有的矩阵加法的地方

$$|k_1 + k_2, \gamma_1, \gamma_2, \gamma_3| = |k_1, \gamma_1, \gamma_2, \gamma_3| + |k_2, \gamma_1, \gamma_2, \gamma_3|$$
  
所以一般来讲, $|nA + mB| \neq |nA| + |mB|$ 

## 等价定义: 同行同列同秩

有两个 $m \times n$  阶矩阵 A 和 B , 满足 B = PAQ

 $(P \in m \times m)$  所可逆矩阵,  $Q \in n \times n$  所可逆矩阵) 那么这两个矩阵之间是等价关系

#### 伴随定义

$$\{a_{\overline{|i|}}\} = A; \quad \{A_{\overline{|i|}}\} = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & \dots & A_{1n} \\ A_{21} & A_{22} & \dots & A_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{n1} & A_{n2} & \dots & A_{nn} \end{pmatrix}^{\overline{T}} = A^*$$

# 展开公式

- A. 拉普拉斯展开式
- A, B分别为 m 和 n 阶矩阵

$$\begin{vmatrix} A & * \\ O & B \end{vmatrix} = |A||B|; \quad \begin{vmatrix} * & A \\ B & O \end{vmatrix} = (-1)^{nm} |A||B|$$

## B. 范德蒙行列式

#### 从最高项到最低项相减握手

#### C. 三阶行列式展开公式

$$\begin{vmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & a_{1,3} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & a_{2,3} \\ a_{3,1} & a_{3,2} & a_{3,3} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & a_{1,3} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & a_{2,3} \\ a_{3,1} & a_{3,2} & a_{3,3} \end{vmatrix}$$

这是交叉相乘相减的计算方法只适用于二阶和三阶。 如果大于3阶,就只能用代数余子式计算方法

## 1 性质

$$(AB)^{T} = B^{T} A^{T}; \quad A^{*} = |A|A^{-1}$$

$$|A^{*}| = |A|^{n-1}; \quad (A^{*})^{*} = |A|^{n-2} A; \quad (AB)^{*} = B^{*} A^{*}$$

$$\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix}^{T} = \begin{bmatrix} A^{T} & C^{T} \\ B^{T} & D^{T} \end{bmatrix}; \quad \begin{bmatrix} A & O \\ O & B \end{bmatrix}^{n} = \begin{bmatrix} A^{n} & O \\ O & B^{n} \end{bmatrix}$$

条件性: A,B都可逆,(AB)<sup>-1</sup> = B<sup>-1</sup>A<sup>-1</sup>

反对称	对称	正交
$\mathbf{A}^T = -\mathbf{A}$	$A^T = A$	$A^T A = AA^T = E$

## 2 矩阵求逆方法

A. 伴随法

$$\mathbf{A}^{-1} = \frac{1}{|\mathbf{A}|} \mathbf{A}^*$$

B. 初等变换法 (A | I)<u>初等变换</u>(I | A<sup>-1</sup>)

## C. 分块法 (对角或副对角必须为零)

## 求伴随

按顺序求出来之后要<mark>转置</mark>。对于二阶有快速计算方法:

# #二阶矩阵伴随矩阵 #<mark>二阶</mark>矩阵逆矩阵 主对角互换, 副对角变号 |A| = ad - bc

## 4 初等矩阵变换

前行后列。

**前面**的初等矩阵上下平移**行**;后面的初等矩阵左右平移**列** #矩阵的乘法运算用这种方法来计算最方便

## 5 秩

① 
$$r(A,AB) = r(A)$$
; ②  $r\begin{pmatrix} A \\ BA \end{pmatrix} = r(A)$ 

因为 B 是一个变换矩阵,

- ①中实现了对 A 的 (不一定为初等) 列变换, 而左侧又是 列组合, 所以秩不变。
- ②中实现了对 A 的 (不一定为初等) 行变换, 而左侧又是 行组合, 所以秩不变。

## 1 多次幂

求 $A^n$ 

## A. 行列成比例矩阵, 即 rank (A) =1

找到规律  $A^2 = lA$  ,  $l = \sum a_{ii}$ 

先观察矩阵,若矩阵可化为列向量与行向量相乘,即

 $A = \alpha \beta^T$  ,  $\text{Im} A^n = \alpha (\beta^T \alpha)^{n-1} \beta^T$ 

## B. 可化为相似型(特征值)

 $\mathbf{A} = \mathbf{P} \mathbf{B} \mathbf{P}^{-1} \quad \text{and} \quad \mathbf{A}^n = \mathbf{P} \mathbf{B}^n \mathbf{P}^{-1}$ 

#### c. 可提取数量矩阵

A = kI + B 且 B 是一个不满秩的三角矩阵

$$\mathbf{A}^n = (k\mathbf{A} + \mathbf{B})^n$$

= 
$$(kA)^n + C_n^1 (kA)^{n-1}B + C_n^2 (kA)^{n-2}B^2 + ...$$

注意#若B 为不满秩三角矩阵,且 rank(B) = r ,

 $\mathbb{J} \operatorname{rank}(\mathbf{B}^r) = 1 \; ; \; \operatorname{rank}(\mathbf{B}^{r+1}) = 0$ 

### D. 分块矩阵

#### E. 其他

找不到规律就先计算一下 $A^2$ ,然后看看有没有规律

## 2 求解矩阵

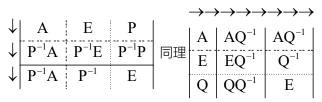
(1)

AX = B 有解  $\Leftrightarrow B$  的每一列都可由 A 的列向量线性表出  $\Leftrightarrow r(A) = r(A \mid B)$ 

①如A可逆,则 $X = A^{-1}B$ ,可以先求出 $A^{-1}$ ,再做矩阵乘法 $A^{-1}B$ 求出X;也可以用行变换直接求X

②如A不可逆,则解方程 $Ax = \beta_1, Ax = \beta_2, Ax = \beta_3$ ,再用方程的解构造矩阵X

#### (2) A = PBQ , 求 B



# 3 秩的证明题

主要关系式: (正反都要会用!)

 $r(A+B) \le r(A) + r(B)$ ;

$$r(AB) \le \min(r(A), r(B)); \quad |C_{\pm\pm}| = |A_{\pm\pm} \times B_{\pm\pm}| = 0$$

$$r\begin{pmatrix} A & O \\ O & B \end{pmatrix} = r(A) + r(B);$$

条件性的

 $AB = O \Rightarrow r(A) + r(B) \le n$ 

 $r(A) = n \Rightarrow r(AB) = r(B) = r(BA)$  即: 初等变换秩不变

(1)证明矩阵相乘后秩的大小与原矩阵的区别

分块法: (列分块,每一列用向量表示)

$$\left[ \alpha_{1}, \alpha_{2}, \alpha_{3}, ..., \alpha_{n} \right] \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & ... & b_{1s} \\ b_{21} & b_{22} & ... & b_{2s} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & ... & b_{ns} \end{bmatrix} = \left[ \gamma_{1}, \gamma_{2}, ..., \gamma_{s} \right]$$

表明是线性表示,然后就可以得出与原矩阵的秩的大小 同理,也可以行分块

#### (2)秩与伴随的关系

$$r(A^*) = \begin{cases} n & , r(A) = n \\ 1 & , r(A) = n-1, \\ 0 & , r(A) \le n-2 \end{cases}$$

矩阵是满秩,伴随也满秩

矩阵缺一秩,伴随变一秩。

矩阵秩过亏,伴随是零秩

注意: A 的伴随矩阵  $A^*$  中的部分列向量是 Ax = 0 的一个基础解系