

1 重要定义

(1) 线性无关定义

对于向量 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$, 存在不全为零的数 k_1, k_2, \dots, k_s 使 $k_1\alpha_1 + k_2\alpha_2 + \dots + k_s\alpha_s = 0$, 则 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 线性无关

(2) 线性无关性质 (每个都要会用来证明)

\Leftrightarrow ① n 维向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 线性无关

\Leftrightarrow ② 齐次方程的 $(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s)x = 0$ 只有零解

\Leftrightarrow ③ 秩 $r(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s) = s$

2 施密特正交化 (正交规范化)

$$\begin{cases} \beta_1 = \alpha_1 & \beta_2 = \alpha_2 - \frac{(\alpha_2, \beta_1)}{(\beta_1, \beta_1)}\beta_1 \\ \beta_3 = \alpha_3 - \frac{(\alpha_3, \beta_1)}{(\beta_1, \beta_1)}\beta_1 - \frac{(\alpha_3, \beta_2)}{(\beta_2, \beta_2)}\beta_2 \end{cases} \begin{cases} \gamma_1 = \frac{\beta_1}{|\beta_1|} \\ \gamma_2 = \frac{\beta_2}{|\beta_2|} \\ \gamma_3 = \frac{\beta_3}{|\beta_3|} \end{cases}$$

3 坐标变换公式

基底过渡关系: $[\alpha_1 \ \alpha_2 \ \dots \ \alpha_n]C = [\beta_1 \ \beta_2 \ \dots \ \beta_n]$

C 称为由基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 到基 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 的过渡矩阵

向量 γ 在基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 上的坐标为 x

向量 γ 在基 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 上的坐标为 y

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}, \begin{cases} \gamma = [\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n]x \\ \gamma = [\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n]y \end{cases} \Rightarrow x = Cy$$

弄清楚 x 和 y 是哪个基底上的坐标

绝对坐标是 $[\alpha_1 \ \alpha_2 \ \dots \ \alpha_n]x = [\beta_1 \ \beta_2 \ \dots \ \beta_n]y$
 $[\beta_1 \ \beta_2 \ \dots \ \beta_n]y = [\alpha_1 \ \alpha_2 \ \dots \ \alpha_n][Cy] = [\alpha_1 \ \alpha_2 \ \dots \ \alpha_n]x$

4 证明线性无关

已知 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 线性无关, 证明 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 线性无关

4.1 定义法

(1) 设 $k_1\beta_1 + k_2\beta_2 + \dots + k_n\beta_n = 0$ 即 $Bk = 0$

然后化简, 与已知条件 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 线性无关联立

若 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 线性无关, 则 k 只有零解

(2) 写出组合系数行列式

若行列式的值不为零, 则只有零解

4.2 用秩

(1) 写出 $[\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n] = [\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n]P$

求出 P , 并写出 $\det(P)$

(2) $r(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n) = r(\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n)$

从而线性无关 (有关)

5 线性表达=解方程组

已知 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 和 β , 将 β 用 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 表达

(1) 列出 $(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s | \beta)$, 作初等行变换

(2) 将左侧化为三角矩阵, 可根据右侧写出解

6 极大线性无关组

求极大线性无关组的时候只能对列向量们做初等行变换

化为阶梯形矩阵就可以了

7 解非齐次方程组

(1) 方程组写为列向量矩阵形式 $A_{m \times n}x = b$

(2) 判断解的形式

无解 $\Leftrightarrow r(A) \neq r(A|b) \Leftrightarrow r(A) < r(A|b)$

$\Leftrightarrow b$ 无法由列向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 线性表出

无穷多解 $\Leftrightarrow r(A) = r(A|b) = r < n$

$\Leftrightarrow b$ 可由列向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 线性表出, 表出法不唯一

唯一解 $\Leftrightarrow r(A) = r(A|b) = n$

$\Leftrightarrow b$ 可由列向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 线性表出, 表出法唯一

注意: 如果题目中的矩阵 $A_{m \times n}$ 存在未知量, 则要小心各个情况的可能性。

注意: 齐次线性方程组的基础解系有 $n-r$ 个, n 是矩阵的列数

(3) 求基础解系 ξ_i 和特解 η

注意: 可以用子式判断最小阶数

将增广矩阵 $r(A|b)$ 进行初等行变换, 化为阶梯形矩阵

求出特解 η —— 特解只有一个或没有 (无解)

求出基础解系 $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_{n-r}$ (基础解系有 $n-r$ 个)

基础解系的寻找技巧

$n-r$ 个基础解系的末位 $n-r$ 个为 $n-r$ 阶单位矩阵, 如

$$\xi_1 = [d_{11}, d_{12}, \dots, d_{1r}, \quad 1 \quad 0 \quad \dots 0]^T$$

$$\xi_2 = [d_{21}, d_{22}, \dots, d_{2r}, \quad 0 \quad 1 \quad \dots 0]^T$$

$$\vdots$$

$$\xi_{n-r} = [\dots, d_{n-r,r}, \quad 0 \quad 0 \quad \dots 1]^T$$

(3) 求出唯一解

(4) 写出结果表达式

$$\text{通解为 } \eta + k_1\xi_1 + k_2\xi_2 + \dots + k_{n-r}\xi_{n-r}$$

注意: 虽有无穷个解向量, 但只有 $n-r+1$ 个线性无关解向量

注意: 求具体解的时候一定要用行变换, 但是方阵求是否有解的时候可以用求秩的方法来计算。

8 克拉默法则（特殊方阵）

对于非齐次线性方程 $\mathbf{A}_{n \times n} \mathbf{x} = \mathbf{b}$ ，若 \mathbf{A} 满秩，则方程解唯一

$$x_i = \frac{|A_i|}{|A|}, i=1,2,\dots,n, \text{ 其中 } |A_i| \text{ 为 } \mathbf{A} \text{ 的第 } i \text{ 列替换为右端}$$

常数项 $\{b_1, b_2, \dots, b_n\}^T$ 所构成的行列式。

会用，知道就行了，一般别用，计算 $|A_i|$ 要累死。

9 同解问题

$\mathbf{A}_1 \mathbf{x} = \mathbf{0}, \mathbf{A}_2 \mathbf{x} = \mathbf{0}$ 同解 $\Leftrightarrow \mathbf{A}_1$ 和 \mathbf{A}_2 行向量等价

本质就是两个矩阵方程可以相互线性表示

$\mathbf{A}_1 \mathbf{x} = \mathbf{b}_1, \mathbf{A}_2 \mathbf{x} = \mathbf{b}_2$ 同解 $\Leftrightarrow \mathbf{A}_1 | \mathbf{b}_1$ 和 $\mathbf{A}_2 | \mathbf{b}_2$ 行向量等价

(1) 后一个方程是前一个方程的子集

后一个方程的解是前一个方程的解，

但前一个方程的解不是后一个方程的解

\mathbf{A}_1 可由 \mathbf{A}_2 行向量表示

$\mathbf{A}_1 | \mathbf{b}_1$ 可由 $\mathbf{A}_2 | \mathbf{b}_2$ 行向量表示

(2) 两个方程同解

$$\begin{pmatrix} \mathbf{A}_1 | \mathbf{b}_1 \\ \mathbf{A}_2 | \mathbf{b}_2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} \overline{\mathbf{A}_1} \\ \mathbf{0} \end{pmatrix} \text{ 且 } \begin{pmatrix} \mathbf{A}_1 | \mathbf{b}_1 \\ \mathbf{A}_2 | \mathbf{b}_2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} \mathbf{0} \\ \overline{\mathbf{A}_2} \end{pmatrix}$$

即组合后降阶一半。

若前式能降阶一半而后式不能降阶一半，则前一个方程的解范围更小，被含于后一个方程的解集中。

注意：仅仅证明 $r(\mathbf{A}_1 | \mathbf{b}_1) = r(\mathbf{A}_2 | \mathbf{b}_2)$ 是不够的，如：

$\mathbf{A}_1 \mathbf{x} = \mathbf{b}_1$ 的解是空间中的一条直线 $r_1 = 2$ 或面 $r_1 = 1$

$\mathbf{A}_2 \mathbf{x} = \mathbf{b}_2$ 的解也是空间中的一条直线 $r_2 = 2$ 或面 $r_2 = 1$

但这两条直线不一定是同一直线

必须要两者都能相互表示，才是同一个解。

10 秩的不等式判断

(1) 准则

$$\textcircled{1} r(\mathbf{B}_{m \times n}) \leq \min\{m, n\}$$

$$\textcircled{2} r(\mathbf{BC}) \leq \min\{r(\mathbf{B}), r(\mathbf{C})\}$$

$$\textcircled{3} r(\mathbf{B} + \mathbf{C}) \leq r(\mathbf{B}) + r(\mathbf{C})$$

(2) 其他常用性质

$$\textcircled{1} \text{ 若 } \mathbf{P}, \mathbf{Q} \text{ 可逆, 则 } r(\mathbf{PAQ}) = r(\mathbf{A})$$

$$\textcircled{2} \max\{r(\mathbf{A}), r(\mathbf{B})\} \leq r(\mathbf{A}, \mathbf{B}) \leq r(\mathbf{A}) + r(\mathbf{B})$$

$$\textcircled{3} \mathbf{A}_{m \times n} \mathbf{B}_{n \times l} = \mathbf{0}, \text{ 则 } r(\mathbf{A}) + r(\mathbf{B}) \leq n$$