

Tarea 2
Propedéutico Electrodinámica
2020-03-24

Nombre: _____

Entregar el martes 2020-03-31.

Como no tenemos clases presenciales, entonces propongo problemas para desarrollar el temario.

1. Usando la ley de Gauss demuestra que el potencial $\phi(\mathbf{r})$ obedece la ecuación de Poisson $\nabla^2\phi(\mathbf{r}) = -4\pi\rho(\mathbf{r})$
2. Demuestra el teorema de Gauss: Para *todo* (con un granito de sal) campo vectorial $\mathbf{F}(\mathbf{r})$ y volumen V con frontera ∂V ,

$$\int_{\partial V} d\mathbf{a} \cdot \mathbf{F}(\mathbf{r}) = \int_V d^3r \nabla \cdot \mathbf{F}(\mathbf{r}).$$

Notas:

- La superficie ∂V es cerrada y orientable.
- $d\mathbf{a}$ es el elemento de área, es un vector cuyo tamaño es el área de un pedacito de superficie y cuya dirección es el de la normal $\hat{\mathbf{n}}$ a la superficie que sale del volumen. De forma equivalente, da_x es el área de la proyección del elemento de superficie sobre el plano yz , da_y corresponde a la proyección sobre el plano zx y da_z sobre el plano xy . El signo de da_x es el de $\hat{\mathbf{y}} \times \hat{\mathbf{z}} \cdot \hat{\mathbf{n}}$, el de da_y es el de $\hat{\mathbf{z}} \times \hat{\mathbf{x}} \cdot \hat{\mathbf{n}}$, y el de da_z es el de $\hat{\mathbf{x}} \times \hat{\mathbf{y}} \cdot \hat{\mathbf{n}}$.

Pistas:

- Lo más fácil, aunque no lo más formal, es dividir el volumen V en prismas rectangulares *infinitesimales*. Argumenta por qué demostrar el teorema para un pequeño prisma implica que se cumple para un volumen finito de forma arbitraria.
 - Una demostración un poco más convincente es dividir al volumen en pequeñas pirámides triangulares y demostrarlo para una, caracterizada por un vértice y tres vectores que describan los lados que inciden en dicho vértice.
 - Otra demostración más consiste en dividir el volumen en regiones convexas, proyectarlas sobre el plano yz y cuadricular dicha proyección. Cada línea con y y z dadas intersecta a la superficie en dos puntos, digamos x_0 y x_1 . Luego, $\Delta a_x F_x(x_1, y, z) + \Delta a_x F_x(x_0, y, z) = \Delta y \Delta z (F_x(x_1, y, z) - F_x(x_0, y, z)) = \Delta y \Delta z \int_{x_0}^{x_1} dx \partial F_x(x, y, z) / \partial x$ ($\Delta a_x = \pm \Delta y \Delta z$ es la componente x de un elemento de área en (x_1, y, z) y (x_0, y, z) ; nota los signos), entonces $\int_{\partial V} da_x F_x(\mathbf{r}) = \int_V d^3r (\partial/\partial x) F(\mathbf{r})$. Luego, repetir para las coordenadas y y z . Finalmente, si el volumen no es convexo, se pueden sumar los resultados para las distintas regiones que sí lo son.
3. Demuestra el teorema de Stokes: Para todo campo vectorial $\mathbf{F}(\mathbf{r})$ y superficie orientable A con frontera ∂A ,

$$\int_{\partial A} d\boldsymbol{\ell} \cdot \mathbf{F}(\mathbf{r}) = \int_A d\mathbf{a} \cdot \nabla \times \mathbf{F}(\mathbf{r}).$$

Notas:

- $\nabla \times \mathbf{F}$ es el rotacional con componentes cartesianas $(\partial_y F_z - \partial_z F_y, \partial_z F_x - \partial_x F_z, \partial_x F_y - \partial_y F_x)$ y usé la notación para flojos $\partial_i \equiv \partial/\partial r_i$
- Por ser orientable, se puede asignar una normal $\hat{\mathbf{n}}(\mathbf{r})$ en todo punto \mathbf{r} de la superficie A .
- ∂A es una curva cerrada que recorre la frontera de la superficie A siguiendo una dirección consistente con la *regla de la mano derecha*, i.e. si la palma de la mano derecha toca dicha frontera y el pulgar apunta hacia la normal, los dedos de la mano apuntan en la dirección en que se recorre la curva.

- $d\ell$ es el *elemento* de longitud a lo largo de la curva.
- $d\mathbf{a}$ es el elemento de área.

Pistas:

- La forma más sencilla, aunque menos formal y no del todo general, es demostrarlo para rectángulos *infinitesimales* alineados a los ejes cartesianos, por ejemplo, uno de lados Δx y Δy y con elemento de área $\Delta\mathbf{a} = \Delta x \Delta y \hat{\mathbf{z}}$. El problema es que no es fácil generalizar de rectángulos a superficies arbitrarias.
- Una con algo de talacha pero fácil también es demostrarlo para un triángulo *infinitesimal* caracterizado por un vértice \mathbf{r}_0 y dos lados pequeños \mathbf{a} y \mathbf{b} . Hay que demostrar que la integral de $\mathbf{r}_0 \rightarrow \mathbf{r}_0 + \mathbf{a} \rightarrow \mathbf{r}_0 + \mathbf{b} \rightarrow \mathbf{r}_0$ es igual a $\nabla \times \mathbf{F}(\mathbf{r}_0) \cdot \mathbf{a} \times \mathbf{b}/2$, interpretar este resultado y argumentar que toda superficie se puede triangular.
- En 2D, el teorema de Stokes es idéntico al de Gauss, salvo por una rotación. Si describimos una superficie A (o una parte de la superficie) como un mapa $\mathbf{r}(u, v)$ de una región en el plano $u - v$, el teorema de Stokes en 3D se puede deducir del teorema de Stokes en 2D haciendo cambios de variable, usando regla de la cadena, calculando jacobianos, etc.

4. Demuestra los teoremas *generalizados* de Gauss y de Stokes:

- $\int_{\partial V} d\mathbf{a} f(\mathbf{r}) = \int_V d^3r \nabla f(\mathbf{r}),$
- $\int_{\partial V} d\mathbf{a} \times \mathbf{F}(\mathbf{r}) = \int_V d^3r \nabla \times \mathbf{F}(\mathbf{r}),$
- $\int_{\partial A} d\ell \cdot \mathbf{F}(\mathbf{r}) = \int_A (d\mathbf{a} \times \nabla) \cdot \mathbf{F}(\mathbf{r}),$
- $\int_{\partial A} d\ell f(\mathbf{r}) = \int_A (d\mathbf{a} \times \nabla) f(\mathbf{r}),$
- $\int_{\partial A} d\ell \times \mathbf{F}(\mathbf{r}) = \int_A (d\mathbf{a} \times \nabla) \times \mathbf{F}(\mathbf{r}),$

donde V es un volumen, ∂V su frontera, A una superficie orientable, ∂A su frontera, $\mathbf{F}(\mathbf{r})$ un campo vectorial, $f(\mathbf{r})$ un campo escalar, $d\ell$ un elemento de longitud y $d\mathbf{a}$ un elemento de superficie.

Notas:

- Se pueden resumir los resultados anteriores como $\int_{\partial V} d\mathbf{a} \dots = \int_V d^3r \nabla \dots$ y $\int_{\partial A} d\ell \dots = \int_A (d\mathbf{a} \times \nabla) \dots$

5. Considera un sistema con carga distribuida *continuamente* de acuerdo a una densidad $\rho(\mathbf{r})$.

- Demuestra que su energía se puede escribir como

$$U = \frac{1}{2} \int_V d^3r \rho(\mathbf{r}) \phi(\mathbf{r}).$$

- ¿De dónde viene el factor de 1/2?
- Usando la ley de Poisson e *integrando por partes* demuestra que también podemos escribir

$$U = \frac{1}{8\pi} \int_V d^3r |\mathbf{E}(\mathbf{r})|^2.$$

- ¿Qué suposiciones hiciste sobre ρ , ϕ y/o \mathbf{E} en la superficie ∂V . ¿Qué volumen V se debe/puede escoger?

Notas:

- Usaremos con frecuencia integrales por partes en que usamos el teorema de Gauss o de Stokes para mover operadores diferenciales de un lado a otro. Por ejemplo, $\int_V d^3r f(\mathbf{r}) \nabla g(\mathbf{r}) = \int_V d^3r [\nabla(f(\mathbf{r})g(\mathbf{r})) - (\nabla f(\mathbf{r}))g(\mathbf{r})] = \int_{\partial V} d\mathbf{a} f(\mathbf{r})g(\mathbf{r}) - \int_V d^3r (\nabla f(\mathbf{r}))g(\mathbf{r})$. En ocasiones podemos eliminar la integral de superficie.

- Podemos identificar $u(\mathbf{r}) = |\mathbf{E}(\mathbf{r})|^2/8\pi$ como una densidad de energía.
6. Considera un capacitor de placas paralelas, formado por dos placas planas metálicas de lados a y b separadas una distancia $d \ll a, b$ en las que se depositan cargas $\pm Q$.
- (a) Calcula el campo eléctrico $\mathbf{E}(\mathbf{r})$ en todo el espacio usando la ley de Gauss.
 - (b) Calcula la energía electrostática del sistema.
 - (c) Calcula el cambio de la energía del sistema si una de las placas se aleja de la otra una distancia pequeña δd .
 - (d) Calcula la fuerza sobre dicha placa comparando el cambio de energía con el trabajo realizado.
 - (e) Calcula la fuerza coulombiana sobre una de las placas.
 - (f) Discute los últimos dos resultados.

7. Demuestra las identidades

- (a) $\nabla(f(\mathbf{r})g(\mathbf{r})) = (\nabla f(\mathbf{r}))g(\mathbf{r}) + f(\mathbf{r})\nabla g(\mathbf{r})$,
- (b) $\nabla \cdot (f(\mathbf{r})\mathbf{F}(\mathbf{r})) = (\nabla f(\mathbf{r})) \cdot \mathbf{F}(\mathbf{r}) + f(\mathbf{r})\nabla \cdot \mathbf{F}(\mathbf{r})$,
- (c) $\nabla \times (f(\mathbf{r})\mathbf{F}(\mathbf{r})) = (\nabla f(\mathbf{r})) \times \mathbf{F}(\mathbf{r}) + f(\mathbf{r})\nabla \times \mathbf{F}(\mathbf{r})$,
- (d) $\nabla \cdot (\mathbf{F}(\mathbf{r}) \times \mathbf{G}(\mathbf{r})) = \mathbf{G}(\mathbf{r}) \cdot (\nabla \times \mathbf{F}(\mathbf{r})) - \mathbf{F}(\mathbf{r}) \cdot (\nabla \times \mathbf{G}(\mathbf{r}))$
- (e) $\nabla \times (\mathbf{F}(\mathbf{r}) \times \mathbf{G}(\mathbf{r})) = [\mathbf{F}\nabla \cdot \mathbf{G}(\mathbf{r}) - \mathbf{F}(\mathbf{r}) \cdot \nabla \mathbf{G}(\mathbf{r})] - [\mathbf{G}(\mathbf{r})\nabla \cdot \mathbf{F}(\mathbf{r}) - \mathbf{G}(\mathbf{r}) \cdot \nabla \mathbf{F}(\mathbf{r})]$,

donde $f(\mathbf{r})$ y $g(\mathbf{r})$ son campos escalares y $\mathbf{F}(\mathbf{r})$ y $\mathbf{G}(\mathbf{r})$ son campos vectoriales.

Pistas:

- Una forma talachuda pero certera es calcular las componentes usando notación de índices y la convención de Einstein. Así, por ejemplo, el lado derecho del inciso e sería $\epsilon_{ijk}\partial_j\epsilon_{klm}F_lG_m$ donde ϵ_{ijk} es el símbolo de Levi-Civita (1 para permutaciones pares de 123 = xyz, -1 para impares, 0 en otros casos). Entonces, cada derivada se aplica a un simple producto. Se pueden entonces usar identidades como $\epsilon_{ijk}\epsilon_{klm} = \delta_{ij}^m = \delta_{il}\delta_{jm} - \delta_{im}\delta_{jl}$, donde δ_{ij}^m es la delta de cuatro índices y δ_{ij} es la delta de Kronecker.
 - Una forma formal, ingeniosa pero poco ortodoxa, es separar ∇ en dos símbolos, ∇_F que actúe sobre \mathbf{F} , sin importar si quedará a la derecha o a la izquierda, y ∇_G que actúe sólo sobre \mathbf{G} . Entonces, podemos tratar a ∇_F y ∇_G como si fueran vectores ordinarios, olvidando que son operadores. Luego reordenamos los términos de manera que ∇_F quede a la izquierda de \mathbf{F} y ∇_G quede a la izquierda de \mathbf{G} . Finalmente, eliminamos los subíndices F y G por ser innecesarios.
 - Siempre puede uno recurrir a calcular cada componente del lado derecho y del lado izquierdo de las ecuaciones anteriores y verificar que se cumplen.
8. Utiliza la ley de Gauss y el hecho de que el campo es conservativo para demostrar que
- (a) La componente del campo eléctrico tangencial a una superficie cualquiera es continua, $\mathbf{E}_{\parallel}(1) = \mathbf{E}_{\parallel}(2)$, o $\hat{\mathbf{n}} \times (\mathbf{E}_{\parallel}(2) - \mathbf{E}_{\parallel}(1)) = 0$, donde los números 2 y 1 denotan puntos contiguos de uno y otro lado de la superficie y $\hat{\mathbf{n}}$ es un vector normal a la superficie.
 - (b) La componente del campo eléctrico perpendicular a una superficie es continua en ausencia de carga superficial, $E_{\perp}(1) = E_{\perp}(2)$ o $\hat{\mathbf{n}} \cdot (\mathbf{E}(2) - \mathbf{E}(1)) = 0$.
 - (c) En presencia de una carga superficial σ , hay una discontinuidad del campo $4\pi\sigma$, i.e. $\hat{\mathbf{n}} \cdot (\mathbf{E}(2) - \mathbf{E}(1)) = 4\pi\sigma$ donde el vector normal va del lado 1 al lado 2 de la superficie.
 - (d) El potencial es continuo $\phi(2) = \phi(1)$ (en ausencia de una distribución singular de dipolos).

Pista:

- Usa pequeños cilindros gaussianos con tapas paralelas a la superficie, una de cada lado, y pequeños rectángulos con dos lados normales a la superficie y dos a lo largo de la superficie, uno a cada lado. Usa los teoremas de Stokes y de Gauss.

- Otra alternativa, poco usual pero bastante inmediata, consiste en, sin pérdida de generalidad, colocar el plano xy tangente al punto de la superficie que nos interesa e integrar $\nabla \cdot \mathbf{E}$ y $\nabla \times \mathbf{E}$ respecto a z desde $z = 0 - \epsilon$ hasta $z = 0 + \epsilon$, y tomar el límite $\epsilon \rightarrow 0$.
- 9. (a) Argumenta que en el interior de un conductor el campo electrostático es nulo.
- (b) Demuestra que, por tanto, la densidad de carga es nula en el interior del conductor.
- (c) Justo afuera del conductor el campo es perpendicular a la superficie, $\mathbf{E}_{\parallel} = 0$.
- (d) El conductor es equipotencial.
- (e) Muestra que el campo perpendicular justo afuera es $E_{\perp} = 4\pi\sigma$, con σ la densidad de carga superficial.
- 10. Demuestra que dada una densidad de carga $\rho(\mathbf{r})$ dentro de un volumen V y el potencial $\phi(\mathbf{r})$ en la frontera ∂V de dicho volumen, el potencial es único en todo el volumen V .

Pistas:

- El potencial obedece la ecuación de Poisson.
- Suponiendo que hubiera dos soluciones $\phi_1(\mathbf{r})$ y $\phi_2(\mathbf{r})$ de la ec. de Poisson, su diferencia $\Phi(\mathbf{r}) \equiv \phi_2(\mathbf{r}) - \phi_1(\mathbf{r})$ obedecería la ecuación de Laplace y valdría cero en la superficie ∂V .
- Define $\mathbf{F} = -\nabla\Phi$.
- Demuestra que $\int_V d^3r F^2 = 0$ integrando por partes y usando las condiciones de frontera y la ecuación de Laplace.
- Concluye que $\mathbf{F} = 0$, por tanto Φ es constante.
- Demuestra que la constante es cero.

Nota: La misma demostración se puede aplicar al caso en que conocemos E_{\perp} , concluyendo en dicho caso que ϕ es única hasta una constante aditiva, pero \mathbf{E} sería único.

11. Se coloca una carga q sobre el eje z en el vacío a una distancia d arriba de una superficie metálica plana *aterrizada* (i.e., con potencial $\phi(r) = 0$) que descanza en el plano xy .
 - (a) Demuestra que el potencial en la región $z > 0$ es el mismo que el potencial coulombiano que produce la carga q más el que produce una carga ficticia $-q$ colocada en el eje z a una distancia d abajo de la superficie.
 - (b) ¿Cuánto vale el potencial en la región $z < 0$?
 - (c) ¿Cuánto vale la carga $\sigma(x, y)$ superficial inducida en la superficie del metal?
12. Se coloca una carga q en el eje z a una distancia d arriba del origen y se coloca una esfera metálica aterrizada de radio $a < d$ centrada en el origen.
 - (a) Demuestra que el potencial en la región $r > a$ es el mismo que el potencial coulombiano que produce la carga q más el que produce una carga ficticia $q' = -qa/d$ colocada en el eje z a una distancia $d' = a^2/d$ arriba del origen.
 - (b) ¿Cuánto vale el potencial en la región $r < a$?