

# Metoda Różnic Skończonych

## 1 Aproksymacja pierwszej pochodnej - różnice rzędu pierwszego

Z definicji:

$$f'(x) \stackrel{\text{def}}{=} \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h} \quad (1)$$

Dla "wystarczająco" małego  $h$ :

$$f'(x) \approx \frac{f(x+h) - f(x)}{h} \quad (2)$$

jest różnicą prawostronną (w przód, forward difference). Możemy też zbliżyć się do punktu  $x$  z lewej strony, wtedy:

$$f'(x) \approx \frac{f(x) - f(x-h)}{h} \quad (3)$$

Jest to różnica lewostronna (w tył, backward difference). Gdy zbliżamy się do punktu  $x$  z obu stron to dostajemy różnicę centralną (central difference).

$$f'(x) \approx \frac{f(x+h) - f(x-h)}{2h} \quad (4)$$

Metoda różnicy centralnej jest najszybciej zbieżna. Wynika to z szeregu Taylora:

$$f(x+h) = f(x) + hf'(x) + \frac{h^2}{2!}f''(x) + \frac{h^3}{3!}f'''(x) + \dots \quad (5)$$

Wyznaczając stąd  $f'(x)$  dostajemy

$$f'(x) = \frac{f(x+h) - f(x)}{h} - \frac{1}{h} \left( \frac{h^2}{2!}f''(x) + \frac{h^3}{3!}f'''(x) + \dots \right) \quad (6)$$

Stąd błąd aproksymacji różnicą prawostronną wynosi

$$\epsilon_p = \frac{h}{2}f''(x) + \frac{h^2}{6}f'''(x) + \dots = O(h) \quad (7)$$

Możemy powiedzieć, że błąd jest rzędu  $h$ , lub

$$f'(x) = \frac{f(x+h) - f(x)}{h} + O(h) \quad (8)$$

Jeżeli w szeregu Taylora zastąpimy  $h$  przez  $-h$  to:

$$f(x-h) = f(x) - hf'(x) + \frac{h^2}{2!}f''(x) - \frac{h^3}{3!}f'''(x) + \dots \quad (9)$$

$$f'(x) = \frac{f(x) - f(x-h)}{h} - \frac{1}{h} \left( \frac{h^2}{2!}f''(x) - \frac{h^3}{3!}f'''(x) + \dots \right) \quad (10)$$

Stąd błąd aproksymacji różnicą lewostronną wynosi

$$\epsilon_l = \frac{h}{2}f''(x) - \frac{h^2}{6}f'''(x) + \dots = O(h) \quad (11)$$

Odejmując stronami równania (5) i (9) dostajemy schemat różnicy centralnej:

$$f(x+h) - f(x-h) = 2hf'(x) + \frac{2h^3}{3!}f'''(x) + \dots \quad (12)$$

Stąd

$$f'(x) = \frac{f(x+h) - f(x-h)}{2h} - \frac{h^2}{3!}f'''(x) - \dots \quad (13)$$

$$\epsilon_c = \frac{h^2}{6}f'''(x) + \dots = O(h^2) \quad (14)$$

Czyli metody oparte na różnicy lewostronnej i prawostronnej są  $O(h)$ , metody oparte na różnicy centralnej są  $O(h^2)$ . Oznacza to, że np. dwukrotne zmniejszenie kroku  $h$  powoduje również dwukrotne zmniejszenie błędu aproksymacji dla metody prawostronnej i lewostronnej, natomiast czterokrotne zmniejszenie tego błędu dla różnicy centralnej.

## 1.1 Przykład

$$f(x) = 6x^3 - 4x + 2$$

$$f'(x) = 18x^2 - 4$$

$$f'(1) = 18 - 4 = 14$$

Aproksymacja różnicami prawostronnymi:

h	$(f(1+h) - f(1))/h$	błąd
1	$(f(2) - f(1))/1 = 38$	24
0.1	$(f(1.1) - f(1))/0.1 = 15.86$	1.86
0.01	$(f(1.01) - f(1))/0.01 = 14.1806$	0.1806

Aproksymacja różnicami lewostronnymi:

h	$(f(1) - f(1-h))/h$	błąd
1	$(f(1) - f(0))/1 = 2$	12
0.1	$(f(1) - f(0.9))/0.1 = 12.26$	1.74
0.01	$(f(1) - f(0.99))/0.01 = 13.8206$	0.1794

Aproksymacja różnicami centralnymi:

h	$(f(1+h) - f(1-h))/2h$	błąd
1	$(f(2) - f(0))/2 = 20$	6
0.1	$(f(1.1) - f(0.9))/0.2 = 14.06$	0.06
0.01	$(f(1.01) - f(0.99))/0.02 = 14.0006$	0.0006

## 2 Aproksymacja drugiej pochodnej

Dodając stronami równania (5) i (9) dostajemy

$$f(x+h) + f(x-h) = 2f(x) + h^2 f''(x) + \frac{2h^4}{4!} f^{(4)}(x) \dots \quad (15)$$

$$f''(x) = \frac{f(x+h) + f(x-h) - 2f(x)}{h^2} - \frac{2h^2}{4!} f^{(4)}(x) + \dots \quad (16)$$

$$f''(x) = \frac{f(x+h) + f(x-h) - 2f(x)}{h^2} + O(h^2) \quad (17)$$

Jest to druga różnica centralna.

### 2.1 Przykład

$$f(x) = 6x^3 - 4x + 2$$

$$f'(x) = 18x^2 - 4$$

$$f''(x) = 36x$$

$$f''(1) = 36$$

Niech  $h = 1$ , wtedy:

$$f''(1) = \frac{f(2) + f(0) - 2f(1)}{1^2} = 42 + 2 - 8 = 36$$

Wynik jest dokładny, ponieważ  $f^{(n)}(x) = 0$  dla  $n \geq 4$  a błąd aproksymacji zależy jedynie od pochodnych rzędu czwartego i wyższych.

### 3 Problem 1

Dane jest następujące równanie konwekcji-dyfuzji

$$c \frac{du(x)}{dx} - \frac{d^2u(x)}{dx^2} = f(x) \quad (18)$$

oraz warunki brzegowe Dirichleta

$$u(0) = 0, u(1) = 0$$

Szukana funkcja  $[0, 1] \ni x \rightarrow u(x) \in \mathbb{R}$  Stała  $c$  jest dana (np.  $c = 0.5$ )  
Funkcja  $[0, 1] \ni x \rightarrow f(x) \in \mathbb{R}$  jest dana (np.  $f(x) = 2x + 10$ )

1. Dzielimy przedział  $[0, 1]$  na  $n$  podprzedziałów

$$[0, 1] = \bigcup_{i=0}^{n-1} [x_i, x_{i+1}] \text{ gdzie } h = \frac{1}{n}, x_i = ih, x_{i+1} = x_i + h \quad (19)$$

2. Zapisujemy równanie konwekcji-dyfuzji w punktach  $x_i$

$$cu'(x_i) - u''(x_i) = f(x_i) \quad (20)$$

$$u(x_0) = u(0) = 0, u(x_1) = u(1) = 0$$

3. Przybliżamy pochodne

$$u'(x_i) = \frac{u(x_{i+1}) - u(x_{i-1}))}{2h} \quad (21)$$

$$u''(x_i) = \frac{u(x_{i+1}) - 2u(x_i) + u(x_{i-1}))}{h^2} \quad (22)$$

4. Wstawiamy wzory przybliżające pochodne do równania i wyprowadzamy układ równań na  $u(x_i)$

$$c \frac{u(x_{i+1}) - u(x_i)}{2h} - \frac{u(x_{i+1}) - 2u(x_i) + u(x_{i-1}))}{h^2} = f(x_i) \quad (23)$$

$$u(x_{i-1}) \left[ -\frac{c}{2h} - \frac{1}{h^2} \right] + u(x_i) \left[ \frac{2}{h^2} \right] + u(x_{i+1}) \left[ \frac{c}{2h} - \frac{1}{h^2} \right] = f(x_i) \quad (24)$$

5. Zapisujemy układ równań w postaci macierzowej

### 3.1 Obliczenia numeryczne

Następnie prezentowany i omawiany jest program w MATLABie, rozwiązujący powyższy układ równań

Listing 1: Kod szkieletu

```
function KonwekcjaDyfuzja (c,n)

% obliczamy odleglosc pomiedzy kolejnymi punktami
h=1/n;

% obliczamy wartosci odpowiednio znajdujace sie
% nad przekatna (P1), na przekatnej (P2), pod przekatna (P3)
P1 = (c/2*h)-(1/h^2);
P2 = 2 / (h^2);
P3 = (-c/2*h)-(1/h^2);

% tworzymy rzadka tablice o rozmiarze (n-1)x(n-1)
macierz = sparse(n-1,n-1);
% tworzymy wektor funkcji o rozmiarze (n-1)
wektor_pr = zeros(n-1,1);
% wypelnianie macierzy
macierz(1,1) = P2;
macierz(1,2) = P1;
for k = 2:n-2
    macierz(k,k-1) = P3;
    macierz(k,k) = P2;
    macierz(k,k+1) = P1;
end
macierz(n-1,n-2) = P3;
macierz(n-1,n-1) = P2;
% wypelniamy wektor prawej strony
for k = 1:n-1
    wektor_pr(k,1) = 2 + 10*(k/n);
end
% eliminacja gausa dla macierzy (n-1)x(n-1)
% i wektora prawej strony
% uzywamy optymalnego solwera dla macierzy rzadkich - operator \
wynik = macierz\wektor_pr;

% tworzymy wektor punktow
punkty = [0:1/n:1];
% oraz wartosci u(xn)
wartosci = zeros(1,n+1);
for k = 2:n
    wartosci(k)=wynik(k-1);
end
p = 3;
x=punkty;
y=wartosci;
% x, y - wektory wspolrzecznych
% p = stopien wielomianu
A(1:p+1,1:p+1)=0;
b(1:p+1)=0;
% petla po punktach
for k=1:n
% petla po wierszach
    for i=1:p+1
% petla po kolumnach
        for j=1:p+1
```

```

        A(i,j)=A(i,j)+x(k)^(i+j-2);
    end
    b(i)=b(i)+y(k)*x(k)^(i-1);
end
end
a=A\b';
% rysowanie wielomianu aproksymującego
dokl = 10000;
punkt = [0:1/dokl:1];
% petla po punktach dla których rysujemy wartosci wielomianu
for i=1:dokl+1
% petla po wspolczynnikach wielomianu
    wielomian(i)=0;
    for j=1:p+1
        wielomian(i)=wielomian(i)+a(j)*punkt(i)^(j-1);
    end
end
end

% rysowanie wyniku
plot(punkt,wielomian);
% zachowanie wykresu dla kolejnego rysowania
hold on
plot(x,y,'rx');
% koniec zachowywania wykresow - kolejne rysowanie nadpisze wykres
hold off

```