

실습01. 복잡한 Augmentation 파이프라인 정리

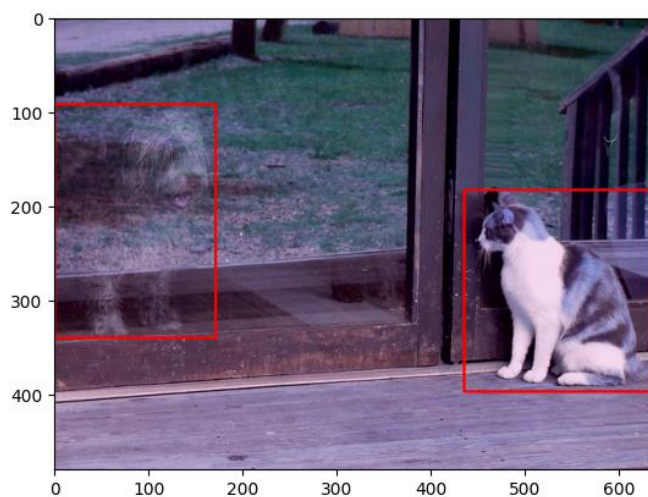
```
import albumentations as A
import random

# 데이터 변환 파이프라인 정의
transform = A.Compose([
    A.HorizontalFlip(p=0.5),
    A.ShiftScaleRotate(p=0.5),
    A.RandomBrightnessContrast(p=0.3),
    A.RGBShift(r_shift_limit=30, g_shift_limit=30, b_shift_limit=30, p=0.3)
], bbox_params=A.BboxParams(format='coco', label_fields=['category_ids']))

random.seed(7)

# 변환된 데이터를 저장할 변수 선언
transformed = transform(image=image, bboxes=bboxes, category_ids=category_ids)

# 시각화 함수를 사용하여 변환된 데이터를 확인
visualize(
    transformed['image'], # 변환된 이미지
    transformed['bboxes'], # 변환된 bounding box
    transformed['category_ids'], # 변환된 카테고리 ID
    category_id_to_name # 카테고리 ID에 해당하는 이름을 저장한 딕셔너리
)
```



실습02. 공간적 보강

공간적 보강

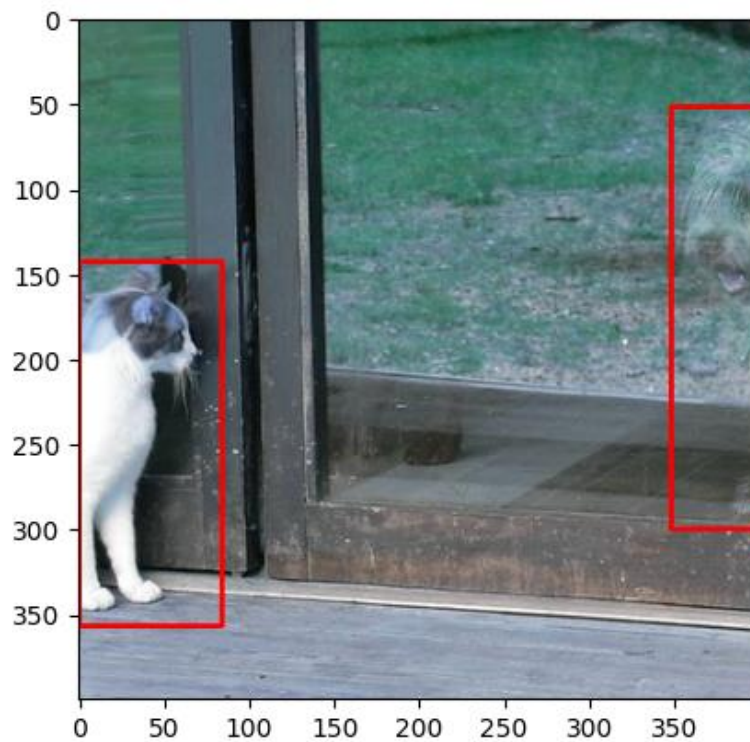
```
transform_temp = A.Compose(  
    [A.CenterCrop(height=400, width=400, p=1)],  
    bbox_params=A.BboxParams(format='coco', min_area=4500, label_fields=['category_ids'])  
    # min_area는 픽셀값으로, 이 미니멈보다 픽셀이 적게 잡히면 라벨링한 객체가 잡히지 않습니다.  
)
```

변환된 데이터를 저장할 변수 선언

```
transformed_01 = transform_temp(image=image, bboxes=bboxes, category_ids=category_ids)
```

시각화 함수를 사용하여 변환된 데이터를 확인

```
visualize(  
    transformed_01['image'], # 변환된 이미지  
    transformed_01['bboxes'], # 변환된 bounding box  
    transformed_01['category_ids'], # 변환된 카테고리 ID  
    category_id_to_name # 카테고리 ID에 해당하는 이름을 저장한 딕셔너리
```



실습03. 정형 데이터 셋 나누기

```
import pandas as pd
from sklearn.model_selection import train_test_split

# 데이터 다운로드
url = 'https://raw.githubusercontent.com/mGalarnyk/Tutorial_Data/master/King_County/kingCountyHouseData.csv'
df = pd.read_csv(url)

print(df)
```

```
features_data = ['bedrooms', 'bathrooms', 'sqft_living', 'sqft_lot', 'floors'] # 학습 데이터
target_data = ['price'] # 정답지

x_data = df.loc[:, features_data] # 학습 데이터
y_data = df.loc[:, target_data] # 정답지

print(x_data)
print(y_data)
```

	bedrooms	bathrooms	sqft_living	sqft_lot	floors
0	3	1.00	1180	5650	1.0
1	3	2.25	2570	7242	2.0
2	2	1.00	770	10000	1.0
3	4	3.00	1960	5000	1.0
4	3	2.00	1680	8080	1.0
...
21608	3	2.50	1530	1131	3.0
21609	4	2.50	2310	5813	2.0
21610	2	0.75	1020	1350	2.0
21611	3	2.50	1600	2388	2.0
21612	2	0.75	1020	1076	2.0

[21613 rows x 5 columns]

	price
0	221900.0
1	538000.0
2	180000.0
3	604000.0
4	510000.0
...	...
21608	360000.0
21609	400000.0
21610	402101.0
21611	400000.0
21612	325000.0

[21613 rows x 1 columns]

데이터 나누기 train val test

```
x_train, x_val_list, y_train, y_val_list = train_test_split(x_data, y_data, random_state=777,
train_size=0.8) # 훈련 세트와 검증+테스트 세트로 분할
x_val, x_test, y_val, y_test = train_test_split(x_val_list, y_val_list, random_state=777, test_size=0.5)
# 검증+테스트 세트를 검증 세트와 테스트 세트로 분할

print("-----변경되기 전 데이터 양-----")
print("x_data 크기 :", x_data.shape)
print("y_data 크기 :", y_data.shape)
print("-----변경 후 데이터 양-----")
print("x_train >> :", x_train.shape)
print("y_train >> :", y_train.shape)
print("x_val >> :", x_val.shape)
print("y_val >> :", y_val.shape)
print("x_test >> :", x_test.shape)
print("y_test >> :", y_test.shape)
```

```
-----변경되기 전 데이터 양-----
x_data 크기 : (21613, 5)
y_data 크기 : (21613, 1)
-----변경 후 데이터 양-----
x_train >> : (17290, 5)
y_train >> : (17290, 1)
x_val >> : (2161, 5)
y_val >> : (2161, 1)
x_test >> : (2162, 5)
y_test >> : (2162, 1)
```

실습04. 텐서 기본 실습

```
import torch
import numpy as np
```

텐서 초기화하기 데이터로부터 직접 텐서를 생성할 수 있다

1. torch 이용해서 만든 텐서

```
data = [[1,2],[3,4]]
x_data = torch.tensor(data)    # 리스트 data를 텐서로 변환

print(x_data)
```

2. numpy를 이용해서 만든 텐서

```
np_array = np.array(data)
x_np = torch.from_numpy(np_array)
print(x_np)
```

```
tensor([[1, 2],
        [3, 4]])
tensor([[1, 2],
        [3, 4]], dtype=torch.int32)
```

- `torch.tensor()`는 입력 텐서를 복사하여 새로운 텐서를 만듭니다. 이 함수는 항상 새로운 메모리를 할당하므로, 원본 데이터와의 메모리 공유가 이루어지지 않습니다.
- `torch.from_numpy()` 함수는 NumPy 배열을 PyTorch 텐서로 변환할 때, 원본 데이터와의 메모리 공유를 유지합니다.

```
x_ones = torch.ones_like(x_data)
print(f"ones Tensor:\n{x_ones}")
# 주어진 입력 텐서와 동일한 크기의 텐서를 생성하고 모든 요소를 1로 채우면됩니다
```

```
x_rand = torch.rand_like(x_data, dtype=torch.float) # x_data 속성을 덮어쓴다
print(f"Random Tensor:\n{x_rand}")
# torch.rand_like() 주어진 입력 텐서와 동일한 크기의 텐서를 생성하고 모든 요소를 랜덤한
값으로 채운다. 그리고 타입 지정하면 그 타입으로 변경된다
# 0과 1사이의 랜덤한 값으로 초기화 되고 데이터 타입 유형은 dtype=torch.float 지정된다
```

```
ones Tensor:
tensor([[1, 1],
        [1, 1]])
Random Tensor:
tensor([[0.8425, 0.7634],
        [0.8828, 0.5931]])
```

```
# 무작위 또는 상수 값을 사용하기
```

```
shape = (2,3,) # 마지막 콤마(,) 다음에 비워둔 이유는 파이썬에서 튜플을 정의할 때 원소가 하나인 경우에도 쉼표(,)를 사용하기 때문 / (행,열)
```

```
rand_tensor = torch.rand(shape) * 10 # 10을 곱하여 범위를 10까지 늘렸다 (0 ~ 10)
```

```
ones_tensor = torch.ones(shape)
```

```
zeros_tensor = torch.zeros(shape)
```

```
print("rand_tensor \n", rand_tensor)
```

```
print("ones_tensor \n", ones_tensor)
```

```
print("zeros_tensor \n", zeros_tensor)
```

```
# 유효 범위를 최소값 얼마 부터 ~ 최대값 얼마까지 6 ~10
```

```
shape_temp = (5,6)
```

```
min_val = 6
```

```
max_val = 10
```

```
rand_tensor_temp = torch.rand(shape_temp) * (max_val - min_val) + min_val
```

```
print(rand_tensor_temp)
```

```
rand_tensor
```

```
tensor([[0.5216, 1.3128, 6.3806],  
        [2.7914, 4.8000, 5.5472]])
```

```
ones_tensor
```

```
tensor([[1., 1., 1.,  
        [1., 1., 1.]])
```

```
zeros_tensor
```

```
tensor([[0., 0., 0.,  
        [0., 0., 0.]])
```

```
tensor([[8.8684, 7.6697, 8.8303, 8.5580, 8.4632, 6.2413],  
        [8.3459, 8.5465, 6.1430, 7.6811, 9.2791, 7.5726],  
        [9.1309, 8.2938, 6.5598, 6.1945, 7.9910, 6.2117],  
        [9.9174, 8.6974, 9.6860, 7.1775, 9.0970, 9.6585],  
        [9.6091, 7.9616, 9.3550, 7.7338, 7.0788, 7.7244]])
```

텐서 속성

```
# 텐서의 어트리뷰트 보기
```

```
tensor_val = torch.rand(3,4)
```

```
# 디바이스 정보 가져오기
```

```
device = 'cuda' if torch.cuda.is_available() else 'cpu'
```

```
print(device)
```

```
tensor_val.to(device)
```

```
# 디바이스 변경하고자 하는 경우
```

```
# 텐서의 디바이스를 변경하려면 to() 메서드를 사용할 수 있습니다. 이 메서드는 새로운 디바이스로 텐서를 이동시킵니다.
```

```
# EX) model.to(device)
```

```
print(f"Shape of tensor : {tensor_val.shape}")
```

```
print(f"Data Type of tensor : {tensor_val.dtype}")
```

```
print(f"Device tensor is stored on : {tensor_val.device}")
```

```
cpu
```

```
Shape of tensor : torch.Size([3, 4])
```

```
Data Type of tensor : torch.float32
```

```
Device tensor is stored on : cpu
```

```
# 표준 인덱싱과 슬라이싱
```

```
tensor_1 = torch.ones(4,4)
```

```
tensor_1[:,3] = 0
```

```
print(tensor_1)
```

```
tensor_2 = torch.ones(4,4)
```

```
tensor_2[:,2] = 2
```

```
print(tensor_2)
```

```
tensor([[1., 1., 1., 0.],
        [1., 1., 1., 0.],
        [1., 1., 1., 0.],
        [1., 1., 1., 0.]])
tensor([[1., 1., 2., 1.],
        [1., 1., 2., 1.],
        [1., 1., 2., 1.],
        [1., 1., 2., 1.]])
```

```
# 텐서 합치기
```

```
t1 = torch.cat([tensor_1, tensor_1, tensor_1], dim=1)
```

```
print(t1)
```

```
tensor([[1., 1., 1., 0., 1., 1., 1., 0., 1., 1., 1., 0.],
        [1., 1., 1., 0., 1., 1., 1., 0., 1., 1., 1., 0.],
        [1., 1., 1., 0., 1., 1., 1., 0., 1., 1., 1., 0.],
        [1., 1., 1., 0., 1., 1., 1., 0., 1., 1., 1., 0.]])
```

텐서 곱하기

```
t_mult = tensor_1.mul(tensor_2) # 곱하기  
print(t_mult)
```

```
print(tensor_1 * tensor_2) # 곱하기2
```

```
tensor([[1., 1., 2., 0.],  
        [1., 1., 2., 0.],  
        [1., 1., 2., 0.],  
        [1., 1., 2., 0.]])  
tensor([[1., 1., 2., 0.],  
        [1., 1., 2., 0.],  
        [1., 1., 2., 0.],  
        [1., 1., 2., 0.]])
```

행렬 곱

행렬 곱셈은 두 개의 행렬을 곱하여 새로운 행렬을 생성하는 연산

```
print(tensor_2.matmul(tensor_2.T))  
print(tensor_2 @ tensor_2.T)
```

```
tensor([[7., 7., 7., 7.],  
        [7., 7., 7., 7.],  
        [7., 7., 7., 7.],  
        [7., 7., 7., 7.]])  
tensor([[7., 7., 7., 7.],  
        [7., 7., 7., 7.],  
        [7., 7., 7., 7.],  
        [7., 7., 7., 7.]])
```

Tensor -> NumPy 배열로 변환

```
t = torch.ones(5)  
print(t)  
n = t.numpy()  
print(n)
```

```
t.add_(1)  
print(t)  
print(n)
```

메모리 공간을 공유해서 텐서가 바뀌면 해당 넘파이도 바뀜


```

tensor([1., 1., 1., 1., 1.])
[1. 1. 1. 1. 1.]
tensor([2., 2., 2., 2., 2.])
[2. 2. 2. 2. 2.]

```

실습05. View

```

"""
파이토치 텐서의 뷰는 넘파이의 Reshape 와 같은 역할
Reshape > 텐서의 크기를 변경해주는 역할
"""

# 3차원 데이터 생성
t_temp = np.array([[[0, 1, 2], [3, 4, 5], [6, 7, 8], [9, 10, 11]]])
ft = torch.FloatTensor(t_temp)
print(ft)
print(ft.shape)

# ft view -> 2차원 텐서로 변경
# -1 : 나는 그 값을 모르니 파이토치 니가 알아서 해!! 두번째 차원의 길이는 3 가하도록 해라.
print(ft.view([-1, 3])) # (?, 3)
print(ft.view([-1, 3]).shape)

"""

view() 메서드를 사용하여 텐서의 차원을 변경하면,
-> 데이터를 복사하여 새로운 텐서를 생성하고
이 새로운 텐서는 원래 텐서와 메모리를 공유안함 !!

"""

tensor([[[ 0.,  1.,  2.],
          [ 3.,  4.,  5.],
          [ 6.,  7.,  8.],
          [ 9., 10., 11.]])
torch.Size([1, 4, 3])
tensor([[[ 0.,  1.,  2.],
          [ 3.,  4.,  5.],
          [ 6.,  7.,  8.],
          [ 9., 10., 11.]])
torch.Size([4, 3])

```

```
print(ft.view([-1, 1, 3]))
print(ft.view([-1, 1, 3]).shape)
tensor([0., 1., 2.])
torch.Size([3])
```

```
"""
언스퀴즈 - 특정 위치에서 1인 차원을 추가합니다.
"""
```

```
ft_temp = torch.Tensor([0,1,2])
print(ft_temp.shape)
torch.Size([3])
```

```
# 첫번째 차원에서 1차원 추가
# 인덱스 0
print(ft_temp.unsqueeze(0))
print(ft_temp.unsqueeze(0).shape)
tensor([[0., 1., 2.]])
torch.Size([1, 3])
```

```
# view로 1차원 추가
print(ft_temp.view(1, -1))
print(ft_temp.view(1, -1).shape)
tensor([[0., 1., 2.]])
torch.Size([1, 3])
```