Algorytmy i Struktury Danych

Wojciech Typer

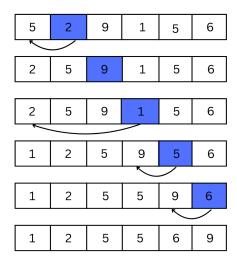
Algorithm 1 Insertion Sort

```
1: procedure InsertionSort(A, n)
      for i = 1 to n - 1 do
         key = A[i]
3:
4:
         j = i - 1
         while j \geq 0 and A[j] > key do
             A[j+1] = A[j]
6:
            j = j - 1
7:
         end while
8:
         A[j+1] = key
9:
      end for
10:
11: end procedure
```

Złożoność czasowa: $O(n^2)$

 ${\bf Best}$ case: w najlepszym przypadku złożoność czasowa będzie wynosić O(n)

Złożoność pamięciowa: O(1)



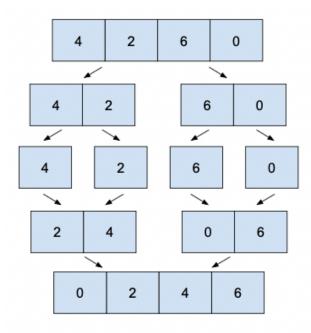
Algorithm 2 Merge Sort

```
1: procedure MergeSort(A, 1, n)
2: if |A[1..n]| == 1 then
3: return A[1..n]
4: else
5: B = MergeSort(A, 1, \lfloor n/2 \rfloor)
6: C = MergeSort(A, \lfloor n/2 \rfloor, n)
7: return Merge(B, C)
8: end if
9: end procedure
```

Algorithm 3 Merge

```
1: procedure Merge(X[1..k], Y[1..n])
        if X = \emptyset then
2:
            return Y
3:
        else if Y = \emptyset then
 4:
 5:
            \mathbf{return}\ X
        else if X[1] \leq Y[1] then
 6:
            return [X[1]] \times \text{Merge}(X[2..k], Y[1..n])
 7:
        {f else}
 8:
            return [Y[1]] \times \text{Merge}(X[1..k], Y[2..n])
9:
        end if
10:
11: end procedure
```

Złożoność czesowa Merge Sort: $O(n \log n)$ Złożoność pamięciowa Merge Sort: O(n)



Istnieje również iteracyjna wersja algorytmu Merge, sort, która została przedstawiona poniżej w postaci pseudokodu.

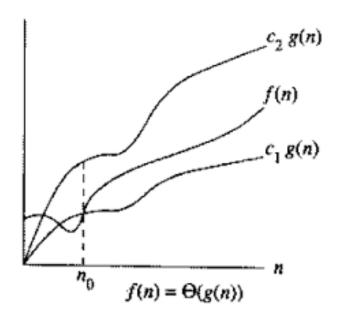
Algorithm 4 IterativeMergeSort

```
1: procedure ITERATIVEMERGESORT(A[1..n])
2: for size = 1 to n - 1 by size \times 2 do
3: for left = 0 to n - 1 by 2 \times size do
4: mid \leftarrow \min(left + size - 1, n - 1)
5: right \leftarrow \min(left + 2 \times size - 1, n - 1)
6: MERGE(A, left, mid, right)
7: end for
8: end for
9: end procedure
```

Złożoność czasowa Iterative Merge Sort: $O(n \log n)$ - dzieje się tak, ponieważ size jest podwajany o 2 w każdej iteracji, więc potrzebujemy około $\log_2 n$ iteracji, a w każdej z nich wykonujemy O(n) operacji.

Złożoność pamięciowa Iterative Merge Sort: O(n)

Notacja asymptotyczna $O:f(n) = O(g(n)) \rightarrow (\exists c > 0)(\exists n_0 \in N) : \forall n \geq n_0 \rightarrow 0 \leq f(n) \leq c \cdot g(n)$



$$f(n) = O(g(n)) \to \lim_{n \to \infty} \frac{|f(n)|}{|g(n)|} < \infty$$

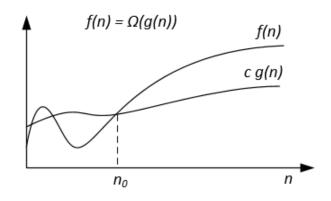
Notacja asymptotyczna - własności

a)
$$f(n) = n^3 + O(n^2) \to (\exists h(n) = O(n^2))(f(n) = n^3 + h(n))$$

b) $n^2 + O(n) = O(n^2) \to (\forall f(n) = O(n))(\exists h(n) = O(n^2))(n^2 + f(n) - h(n))$

Notacja Ω

 $f(n) = \Omega(g(n)) \to (\exists c > 0)(\exists n_0 \in N)(\forall n \ge n_0)(c * g(n) \le |f(n)|)$



Notacja Ω - własności

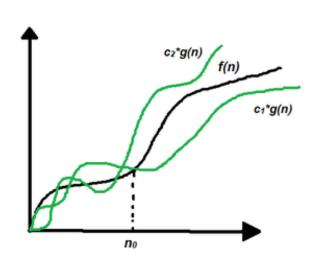
a)
$$n^3 = \Omega(2n^2)$$

b)
$$n = \Omega(\log(n))$$

c)
$$2n^2 = \Omega(n^2)$$

Notacja Θ

$$f(n) = \Theta(g(n)) \to (\exists c_1, c_2 > 0)(\exists n_0 \in N)(\forall n \ge n_0)(c_1g(n) \le |f(n) \le c_2g(n))$$



$$\Theta(f(n)) = O(f(n)) \cap \Omega(f(n))$$

Notacja o- małe

$$f(n) = o(g(n)) \to (\forall c > 0)(\exists n_0 \in N)(\forall n \ge n_0)(|f(n)| < c * |g(n)|)$$

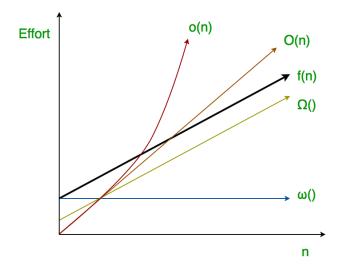
Notacja o- małe - przykłady

- a) $117nloq(n) = o(n^2)$
- b) $n^2 = o(n^3)$

Notacja ω

$$f(n) = \omega(g(n)) \to (\forall c > 0)(\exists n_0 \in N)(\forall n \ge n_0)(|f(n)| > c * |g(n)|)$$

$$\lim_{n\to\infty} \frac{|f(n)|}{|g(n)|} = \infty$$



Rekurencje

Metoda podstawiania (metoda dowodzenia indukcyjnego)

- 1. Zgadnij odpowiedź (bez stałych)
- 2. Sprawdź przez indukcję, czy dobrze zgadliśmy
- 3. Znajdź stałe

Przykład 1:

$$T(n) = 4T(\frac{n}{2}) + n$$

Pierwszy strzał:
$$T(n) = O(n^3)$$

Cel: pokazać, że
$$(\exists c > 0)T(n) \le c * n^3$$

Krok początkowy:
$$T(1) = \Theta(1) = c * 1^3 = c$$

Krok indukcyjny: zał. że,
$$(\forall_(k < n))(T(k) \le c * k^3) =$$

Dowód:
$$T(n) = 4T(\frac{n}{2}) + n \le 4c * (\frac{n}{2})^3 + n = \frac{1}{2}cn^3 + n = cn^3 - \frac{1}{2}cn^3 + n = cn^3 - (\frac{1}{2}cn^3 - n) \le cn^3$$

$$= cn^3 - \frac{1}{2}cn^3 + n = cn^3 - (\frac{1}{2}cn^3 - n) \le cn^3$$

Pokazaliśmy, że $T(n) = O(n^2)$

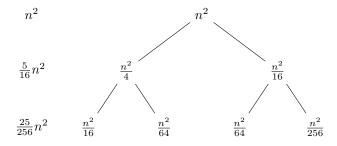
Spróbujmy wzmocnić zał. indukcyjne: $T(n) \le c_1 n^2 - c_2 n$ $T(n) \le 4T(\frac{n}{2}) + n \le 4(c_1(\frac{n}{2})^2 - c_2\frac{n}{2}) + n =$ $= c_1 n^2 - 2c_2 n + n = c_1 n^2 - (2c_2 - 1)n \le c_1 n^2 - c_2 n$ Musimy dobrać takie $c_1 i c_2$, aby $2c_1 \ge c_2$ Wówczas otrzymamy $T(1) = O(1) \le c_1 1^2 - c_2 1$

Przykład 2:

$$T(n)=2T(\sqrt{n})+\log(n)$$
 Załóżmy, że n jest potęgą dwójki $n=2^m\to m=\log(n)$ $T(2^m)=2T(2^{m/2})+m$ oznaczmy $T(2^m)=S(m)$
$$T(2^m)=2T(2^{m/2})+m\to 2S(m/2)+m$$
 $S(m)=O(m\log(m))$
$$T(n)=O(\log(n)\log(\log(n)))$$
 (formalnie powinniśmy to udowodnić)

Drzewo rekursji

Przykład : $T(n) = T(\frac{n}{2}) + T(\frac{n}{4}) + n^2$



Trzeba pamiętać, że drzewo rekursji samo w sobie nie jest formalnym rozwiązaniem problemu. Nie można go urzywać do dowodzenia złożoności algorytmów. Jest to jedynie intuicyjne podejście do problemu. Formmalnie T(n) należałoby policzyć jako sumę wszystkich wierzchołków w drzewie rekursji:

$$T(n) = \sum_{k=0}^{\infty} \left(\frac{5}{16}\right)^k \cdot n^2 = n^2 \sum_{k=0}^{\infty} \left(\frac{5}{16}\right)^k = n^2 \frac{1}{1 - \frac{5}{16}} = n^2 \frac{16}{11} = \frac{16}{11} n^2$$

Widzimy zatem, że $T(n) = O(n^2)$

Master Theorem

Niech $a \ge 1, b > 1, f(n), d \in N$ oraz f(n) będzie funkcją nieujemną. Rozważmy rekurencję:

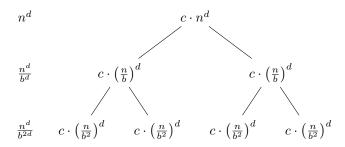
$$T(n) = aT(\frac{a}{b}) + \Theta(n^d)$$

Wówczas:

- $\Theta(n^d)$, jeśli $d > log_b a$
- $\Theta(n^d log(n))$, jeśli $d = log_b a$
- $\Theta(n^{\log_b a})$, jeśli $d < \log_b a$

Do przedstawienia problemu użyjemy drzewa rekursji. Rozważmy rekurencję:

$$T(n) = aT(\frac{n}{b}) + \Theta(n^d)$$



1. suma kosztoów w k–tym kroku

$$a^k c(\frac{n}{h^k})^d = c(\frac{a}{h^d})^k n^d$$

gdzie $c(\frac{n}{b^k})^d$ to koszt jednego podproblemu w k–tym kroku

2. obliczenie wysokości drzewa:

$$\frac{n}{h^h} = 1 \to h = \log_b n$$

3. Obliczenie T(n)

$$T(n) = \Theta\left(\sum_{k=0}^{\log_b n} c \frac{a}{b^k} n^d\right)$$

$$= \Theta\left(c \cdot n^d \sum_{k=0}^{\log_b n} \left(\frac{a}{b^d}\right)^k\right)$$

$$= \Theta\left(c \cdot n^d \frac{1 - \left(\frac{a}{b^d}\right)^{\log_b n + 1}}{1 - \frac{a}{b^d}}\right)$$

$$\implies T(n) = \Theta(n^d)$$

4. rozważmy 3 przypadki:

(a)
$$d > \log_b a$$

$$T(n) = \Theta(n^d)$$

(b)
$$d = \log_b a$$

$$T(n) = \Theta(n^d \log n)$$

(c)
$$d < \log_b a$$

$$T(n) = \Theta(n^{\log_b a})$$

Przykłady

• $T(n) = 4T(\frac{n}{2}) + 11n$ Wtedy kożystając z **Master Theorem** mamy:

$$a = 4, b = 2, d = 1$$

Jak i również

$$\log_b a = \log_2 4 = 2 > 1 = d \implies T(n) = \Theta(n^2)$$

• $T(n) = 4T(\frac{n}{3}) + 3n^2$ Wtedy

$$a = 4, b = 3, d = 2$$

Jak i również

$$\log_b a = \log_3 4 < 2 = d \implies T(n) = \Theta(n^2)$$

• $T(n) = 27T(\frac{n}{3}) + \frac{n^2}{3}$ Wtedy

$$a = 27, b = 3, d = 2$$

Jak i również

$$\log_b a = \log_3 27 = 3 > 2 = d \implies T(n) = \Theta(n^3 \log n)$$

Metoda dziel i zwyciężaj (D&C)

Na czym ona polega?

- 1. Podział problemu na mniejsze podproblemy
- 2. Rozwiazanie rekurencyjnie mniejsze podpoblemy
- 3. połącz rozwiązania podproblemów w celu rozwiązania problemu wejściowego

Algorytm - Binary Search

- Input: posortowania tablica A[1..n] oraz element x
- Output: indeks i taki, że A[i] = x lub 0 jeśli x nie występuje w A
- przebieg algorytmu:

Algorithm 5 Binary Search

```
1: procedure BinarySearch(A, x)
2:
       l = 1
3:
       r = |A|
       while l \leq r \ \mathbf{do}
4:
           m=\lfloor \tfrac{l+r}{2} \rfloor
 5:
           if A[m] = x then
6:
7:
               return m
           else if A[m] < x then
8:
               l = m + 1
9:
10:
           else
11:
               r = m - 1
           end if
12:
        end while
13:
        return 0
14:
15: end procedure
```

• Asypmtotyka Algorytm spełnia następująca rekurencje:

$$T(n) = T(\frac{n}{2}) + \Theta(1)$$

Rozwiązując za pomocą Master Theorem otrzymujemy:

$$T(n) = \Theta(\log n)$$

Divide & Conquer

Problem: Obliczenie x^n .

Rozwiązanie naiwną metodą iteracyjną:

$$x^n = x \cdot x \cdot \dots \cdot x \quad \Rightarrow \quad \Theta(n)$$

Rozwiązanie za pomocą Divide & Conquer:

$$x^{n} = \begin{cases} (x^{\frac{n}{2}}) \cdot (x^{\frac{n}{2}}), & \text{gdy } n \text{ jest parzyste} \\ (x^{\frac{n-1}{2}}) \cdot (x^{\frac{n-1}{2}}) \cdot x, & \text{gdy } n \text{ jest nieparzyste} \end{cases}$$

Rekurencyjna złożoność czasowa:

$$T(n) = T(n/2) + \Theta(1) = \Theta(\log n)$$

Problem: Obliczenie n-tej liczby Fibonacciego

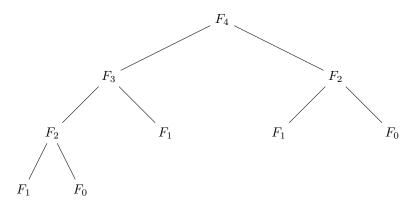
Metoda rekurencyjna:

$$F(n) = F(n-1) + F(n-2)$$

Ma ona złożoność wykładniczą:

$$\Theta(\phi^n)$$
, gdzie $\phi = \frac{1+\sqrt{5}}{2}$

Drzewo rekurencyjne dla F_4 :



Wzór jawny:

$$F_n = \frac{1}{\sqrt{5}} \left(\phi^n - (-\phi)^{-n} \right)$$

Obliczanie F_n macierzą: Zamiast rekurencji można użyć potęgowania macierzy, co daje optymalną złożoność. Dla każdego $n \geq 0$ zachodzi:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}^n = \begin{bmatrix} F_{n+1} & F_n \\ F_n & F_{n-1} \end{bmatrix}$$

Potęgowanie macierzy metodą szybkiego potęgowania daje czas:

$$\Theta(\log n)$$

co jest znaczną poprawą w porównaniu do wykładniczej rekurencji.

Mnożenie liczb binarnych metodą Divide & Conquer

Wejście: x, y Wyjście: $x \cdot y$

Każdą liczbę można rozbić na dwie połowy:

$$x = x_L \cdot 2^{\frac{n}{2}} + x_R$$

$$y = y_L \cdot 2^{\frac{n}{2}} + y_R$$

Podstawiając do iloczynu:

$$xy = (x_L \cdot 2^{\frac{n}{2}} + x_R) \cdot (y_L \cdot 2^{\frac{n}{2}} + y_R)$$

Po rozwinięciu:

$$xy = x_L y_L \cdot 2^n + (x_L y_R + x_R y_L) \cdot 2^{\frac{n}{2}} + x_R y_R$$

Rekurencyjna zależność czasowa:

$$T(n) = 4T(n/2) + \Theta(n)$$

Zastosowanie Master Theorem daje:

$$T(n) = \Theta(n^2)$$

co pokazuje, że metoda ta nie poprawia złożoności względem standardowego mnożenia.

Optymalizacja: metoda Gaussa

Zamiast wykonywać 4 mnożenia rekursywne, można zastosować zasade Gaussa:

$$xy = x_L y_L \cdot 2^n + ((x_L + x_R)(y_L + y_R) - x_L y_L - x_R y_R) \cdot 2^{\frac{n}{2}} + x_R y_R$$

Dzięki temu zamiast 4 mnożeń wykonujemy tylko 3:

$$T(n) = 3T(\frac{n}{2}) + \Theta(n)$$

Zastosowanie Master Theorem daje:

$$T(n) = \Theta(n^{\log_2 3})$$

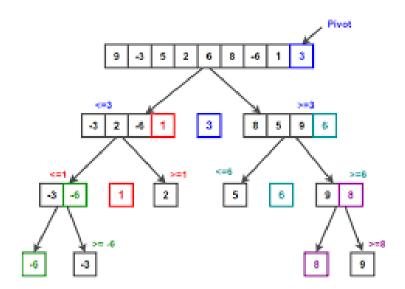
Algorithm 6 Multiply - Mnożenie dużych liczb binarnych metodą Gaussa

```
1: procedure MULTIPLY(x, y)
         n \leftarrow \max(|x|, |y|)
 2:
         if n = 1 then
3:
              return x \cdot y
 4:
 5:
         end if
         m \leftarrow \lceil n/2 \rceil
 6:
 7:
         x_L, x_R \leftarrow
 8:
         y_L, y_R \leftarrow
         p_1 \leftarrow \text{MULTIPLY}(x_L, y_L)
9:
         p_2 \leftarrow \text{MULTIPLY}(x_R, y_R)
10:
         p_3 \leftarrow \text{MULTIPLY}((x_L + x_R), (y_L + y_R))
11:
         return p_1 \cdot 2^{2m} + (p_3 - p_1 - p_2) \cdot 2^m + p_2
12:
13: end procedure
```

QuickSort

Algorithm 7 QuickSort - Sortowanie szybkie

```
1: procedure QUICKSORT(A, low, high)
       if low < high then
3:
           p \leftarrow \text{PARTITION}(A, low, high)
           QUICKSORT(A, low, p - 1)
4:
           QUICKSORT(A, p + 1, high)
5:
        end if
6:
7: end procedure
   procedure Partition(A, low, high)
       pivot \leftarrow A[high]
10:
       i \leftarrow low - 1
11:
       for j \leftarrow low to high - 1 do
12:
13:
           if A[j] \leq pivot then
               i \leftarrow i+1
14:
               SWAP(A[i], A[j])
15:
           end if
16:
       end for
17:
18:
       SWAP(A[i + 1], A[high])
       \mathbf{return}\ i+1
19:
20: end procedure
```



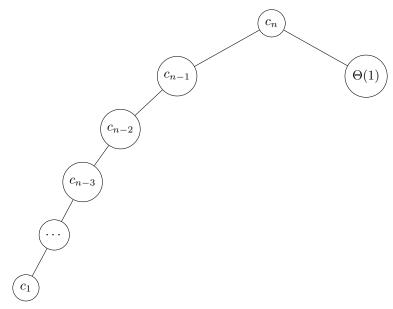
Algorithm 8 Hoare Partition

```
1: procedure HOARE_PARTITION(A, p, q)
        pivot \leftarrow A\left[\left|\frac{p+q}{2}\right|\right]
 3:
        i \leftarrow p-1
        j \leftarrow q + 1
 4:
         while true do
 5:
             repeat
 6:
                 i \leftarrow i+1
 7:
             until A[i] \ge pivot
 8:
             repeat
9:
10:
                 j \leftarrow j - 1
             until A[j] \leq pivot
11:
12:
             if i \geq j then
13:
                 return j
14:
             end if
             swap(A[i], A[j])
15:
16:
         end while
17: end procedure
```

Analiza worst-case QuickSorta

$$T(n) = T(n-1) + T(0) + \Theta(n) = T(n-1) + \Theta(n)$$

Drzewo rekurencji (dla przypadku pesymistycznego, tj. jednostronny podział):



$$T(n) \leq \sum_{i=1}^n c \cdot i = c \cdot \sum_{i=1}^n i = \Theta(n^2)$$

Analiza best-case

Jeśli pivot zawsze dzieli tablicę na dwie równe części:

$$T(n) = 2T\left(\frac{n}{2}\right) + \Theta(n) \Rightarrow T(n) = \Theta(n\log n)$$

Analiza average-case

Niech T_n oznacza liczbę porównań dla tablicy długości n.

$$x_k = \begin{cases} 1, & \text{jeśli partition dzieli tablicę na } (k, \ n-k-1) \\ 0, & \text{w przeciwnym wypadku} \end{cases}$$

$$T_n = \sum_{k=0}^{n-1} x_k \cdot (T_k + T_{n-k-1}) + (n-1)$$

Liczymy wartość oczekiwaną:

$$E(T_n) = \sum_{k=0}^{n-1} \mathbb{E}(x_k) \cdot (\mathbb{E}(T_k) + \mathbb{E}(T_{n-k-1})) + (n-1)$$

$$\mathbb{E}(x_k) = \frac{1}{n} \quad \text{(bo pivot jest losowy)}$$

$$E(T_n) = \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} (E(T_k) + E(T_{n-k-1})) + (n-1)$$

$$= \frac{2}{n} \sum_{k=0}^{n-1} E(T_k) + (n-1)$$

$$\Rightarrow E(T_n) = \Theta(n \log n)$$

Analiza avg Case'a $T_n \to \text{Liczba}$ porównań elementów sortowanej tablicy: |A| = n

$$x_k = \begin{cases} 1, & \text{jeśli partition dzieli tablicę na } (k, n-k-1) \\ 0, & \text{w przeciwnym wypadku} \end{cases}$$

$$T_n = \begin{cases} T_0 + T_{n-1} + n - 1, g dy(0, n-1) - split \\ T_1 + T_{n-2} + n - 1, g dy(1, n-2) - split \\ \dots \\ T_k + T_{n-1-k} + n - 1, g dy(k, n-k-1) - split \\ \dots \\ T_{n-1} + T_0 + n - 1, g dy(n-1, o) - split \end{cases}$$

$$T_n = \sum_{k=0}^{n-1} x_k (T_k + T_{n-k-1}) + n - 1$$

liczymy wartość oczekiwaną:

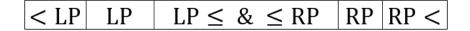
$$E(T_n) = E(\sum_{k=0}^{n-1} K_k (T_k + T_{n-k-1} + n - 1))$$

$$E(T_n) = \sum_{k=0}^{n-1} E(X_k \cdot (T_k + T_{n-k-1}) + n - 1)$$

$$E(T_n) = \sum_{k=0}^{n-1} E(X_k) - E(T_k + T_{n-k-1} - n - 1)$$

$$E(T_n) = \frac{1}{n} \cdot \sum_{k=0}^{n-1} E(T_k) + \sum_{k=0}^{n-1} E(T_{n-k-1})$$

Dual pivot quicksort



Wartość oczekiwana:

 $E(\text{liczba porównań w dual pivot partition}) \approx \frac{16}{9} n$

 $E(\text{liczba porównań w dual pivot qs sedwick}) \approx \frac{32}{15} n log n$

Yaroslavsky dual pivot qs

```
E(\text{liczba porównań w partition}) \approx \frac{19}{12}n
E(\text{liczba porównań w Dual Pivot qs Yaroslavsky}) \approx 1.9nlogn
```

Strategia count

```
E(\text{liczba porównań w Count Partition}) \approx \frac{3}{2}n E(\text{liczba porównań w Dual Pivot qs z count}) \approx 1.8nlogn
```

Comparsion Model

Dolne ograniczenie na liczbę porównań w problemie sortowania w Comparsion Model wynosi $\Omega(nlogn)$

D-d:

- dla dowolnego algorytmu sortującego możemy znależć odpowiadające mu drzewo decyzyjne
- n! liści w binarnym drzewie decyzyjnym
- drzewo binarne pełne o wysokości h ma co najmniej 2^h liści
- ale liści w drzewie decyzyjnym powinno być co najmniej n!, zatem:

```
\begin{split} 2^h &\leq n! \ / \ \text{lg} \\ h &\leq \log_2 n! \\ lgn! &= lg(\sqrt{s\pi n}(\frac{n}{e})^n(1+o(1))) \\ lg(\frac{n}{e})^n + lg(\sqrt{(2\pi n)(1+o(1))}) \\ nlogn - nlge + lg(\sqrt{2\pi n}(2+o(1))) &= \Omega(nlogn) \end{split}
```

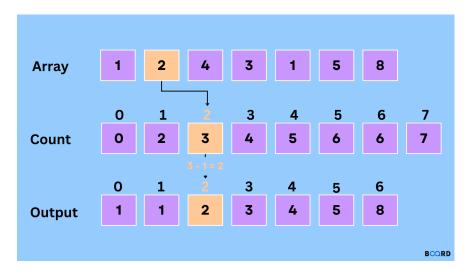
Sortowanie:

```
Input: |a| = n, \forall i \in \{1, ..., k\}
```

Output: posortowana rosnąco tablica A

Algorithm 9 CountingSort

```
1: procedure COUNTING SORT(A, n, k)
       for i = 1 to k do
2:
           C[i] \leftarrow 0
3:
       end for
4:
        for i = 1 to n do
 5:
 6:
           C[A[i]] \leftarrow C[A[i]] + 1
        end for
 7:
       for i = 2 to k do
8:
           C[i] \leftarrow C[i] + C[i-1]
9:
10:
       end for
11:
       for i = n downto 1 do
           B[C[A[i]]] \leftarrow A[i]
12:
           C[A[i]] \leftarrow C[A[i]] - 1
13:
        end for
14:
15:
       return B
16: end procedure
```



Złożoność obliczeniowa Counting Sorta:

 $\Theta(n+k)$ gdzie k=O(n)

Stable Sorting Property

Algorytm zachowuje kolejność równych sobie elementów z tablicy wejściowej

RadixSort

Algorithm 10 RadixSort

- 1: procedure RADIX_SORT(A, n, d)
- 2: for i = 1 to d do
- 3: $counting_sort(A, n, 9)$
- 4: end for
- 5: $\mathbf{return} \ A$
- 6: end procedure

Złożoność obliczeniowa RadixSorta

- n liczb b'bitowych
- liczb b bitowych dzielimy na r-bitowe cyfry
- cyfry są z $|0,...,2^n-1|=2^n$
- Counting Sort sortujący n liczb względem jednej cyfry

Zatem RadixSort będzie miał złożoność obliczneiową:

 $\Theta(\frac{b}{r}\cdot(n+2^r))$

Co po wykonaniu skomplikowanej analizy daje:

 $\Theta(d \cdot n)$

Statystyki pozycyjne

Def: k-tą statystyką pozycyjną nazywam← k-tą najmniejszą wartość z zadanego zbioru przykład:

- $k=1 \rightarrow O(n)$
- $k = n \rightarrow O(n)$
- $k = | \rightarrow \text{ sortowanie } O(n \log n)$

Algorithm 11 RandomSelect

```
1: procedure RANDOM_SELECT(A, p, q, i)
       if p = q then
3:
          return A[p]
       end if
4:
       r \leftarrow \text{RandPartition}(A, p, q)
5:
      k \leftarrow r - p + 1
6:
      if i = k then
7:
          return A[r]
 8:
9:
       else if i < k then
          return RANDOM_SELECT(A, p, r - 1, i)
10:
       else
11:
          return RANDOM_SELECT(A, r+1, q, i-k)
12:
       end if
13:
14: end procedure
```

Select algorithm

- dzielimy A[p..q] na $\frac{n}{\lceil 5 \rceil}$ pięcio
elementowych częsci oraz ostanią część na ≤ 5 elementów
- Sortujemy te grupy i wybieramy z każdej z nich medianę
- Znajdujemy medianę M. Select(M, 1, $\frac{n}{5}$, $\frac{n}{10}$)
- Ustalamy X jako pivot; Partition(A, p, q) i tak samo jak w RandomSelect

Select

 $Select(A, K) \rightarrow T(n)$

- Dziel na 5 elementowe tablice i znajdź ich medianę $\rightarrow \Theta(n)$
- Select $(...) \to \text{znajd\'{z}}$ medianę median $\to T(\lceil \frac{n}{5} \rceil)$
- Użyj mediany median jako pivot w Partition $\rightarrow \Theta(n)$
- Idź do lewej albo prawej podtablicy w zależności od indeksu pivota i szukaj statystyki pozycyjnej

Otrzymujemy: $t(n) = T(\lceil \frac{n}{5} \rceil) + \Theta(?)$

Struktury danych

Set interface:

- build (A) buduje set z danych zawartych w A
- \bullet length zwraca moc zbioru
- find (k) zwraca element zbioru o kluczu równym k
- $\bullet\,\,$ insert (k) dodaje element o kluczu k do zbioru
- delete (k) usuwa element o kluczu k ze zbioru
- find_max zwróc element o największym kluczu
- find_min zwróć element o najmniejszym kluczu
- find_prev zwraca element poprzedni od klucza

| Struct | build | find | insert / delete | find min / find max | find_prev | sort |
|----------------|--------------------|------------------|-------------------------|---------------------|------------------|--------------------|
| unsorted array | $\Theta(n)$ | $\Theta(n)$ | $\Theta(n)$ | $\Theta(n)$ | $\Theta(n)$ | $\Theta(n \log n)$ |
| sorted array | $\Theta(n \log n)$ | $\Theta(\log n)$ | $\Theta(n)$ | $\Theta(1)$ | $\Theta(\log n)$ | $\Theta(n)$ |
| pointers list | $\Theta(n)$ | $\Theta(n)$ | $\Theta(1) / \Theta(n)$ | $\Theta(n)$ | $\Theta(n)$ | $\Theta(n \log n)$ |
| DAA | $\Theta(n)$ | $\Theta(1)$ | $\Theta(1)$ | $\Theta(n)$ | $\Theta(n)$ | $\Theta(n)$ |
| BST | $\Theta(n)$ | | | | | |

Binary Search Tree

BST property:

- x
 $\in T$ x jest węzłem drzewa T
- Wówczas każdy y inx.left ma y.key < x.key
- key yinx.
right ma y.key >x.key

Inorder Tree Walk

Algorithm 12 Inorder Tree Walk

```
1: procedure InorderTreeWalk(x ∈ T)
2: if x ≠ null then
3: InorderTreeWalk(x.left)
4: print(x)
5: InorderTreeWalk(x.right)
6: end if
7: end procedure
```

Tree Search

Algorithm 13 TreeSearch

```
1: procedure TreeSearch(x \in T, k)
2:
      if x = \text{null} \lor k = x.key then
         return x
3:
      else if k < x.key then
4:
         return TreeSearch(x.left, k)
5:
      else
6:
         return TreeSearch(x.right, k)
7:
      end if
8:
9: end procedure
```

BST - Delete

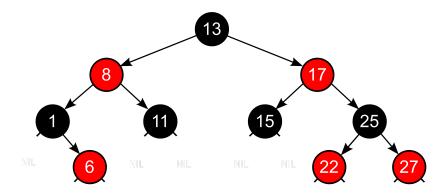
- x jest liściem zwolnij pamięć zajmowaną przez x, wstaw wskaźnik na jego ojca (na niego / na null'a)
- x ma jedno poddrzewo x ma syna v to:
 - zwalniamy pamięć x
 - ojciec x wskazuje na v
 - v.p wskazuje na x.p
- x ma dwa poddrzewa:
 - znajdź następnika x -> y
 - zastąp dane x danymi z y
 - skasuj y

Twierdzenie: Niech T będzie losowym drzewem BST o n-węzłach. wtedy:

```
E(h(t)) \leq 3log_2n = o(logn) D-d: Nierówność Jensena: f-wypukła: f(E(x)) \leq E(f(x)) Zamiast analizować zmienną losową h(t) będziemy się zajmować zmienną losową H_n, będziemy się zajmować Y_n = 2^{H_n} Pokażemy, że E(Y_n) = O(n^3) 2^{H_n} \leq E(2^{H_n}) = E(Y_n) = O(n^3)//log_2 E(H_n) = 3 \cdot log_2n + o(lnn)
```

Drzewa czerwono-czarne

- Drzewo czerwono-czarne jest drzewem BST
- Każdy węzeł jest czerwony albo czarny
- Korzeń oraz liście są czarne
- Czerwony węzeł nie może mieć czerwonego ojca
- Każda ścieżka od węzła do liścia ma tę samą liczbę czarnych węzłów (ścieżkę tę będziemy nazywać black-height i oznaczać jako bh(x))



Lemat: Niech T będzie drzewem czerwono-czarnym o n węzłach. Wówczas wysokość drzewa T jest z góry ograniczona przez:

wysokość
$$(T) \le 2 \cdot log_2(n+1)$$

RB - Insert

- Wstawiamy węzeł z w taki sposób jak w BST
- z.kolor = czerwony
- FixUp (nie chodzi o zespół punkowy)

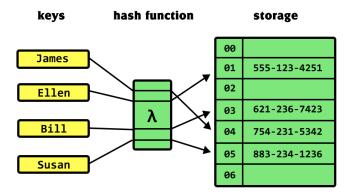
Więcej o drzewacz czerwono - czarnych można znaleźć pod linkiem:

https://inf.ug.edu.pl/pmp/Z/ASDwyklad/czczWUd.pdf

Directed Access Array

- klucze należą do 0, ..., k 1, k = moc zbioru kluczy
- klucze będziemy utożsamiać z adresami w pamięci komputera

Hash Tables

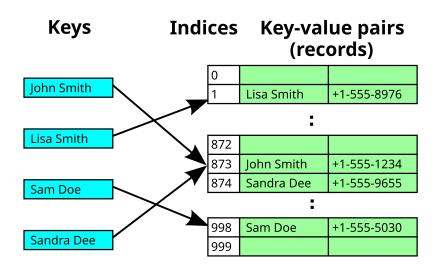


Ponieważ k » m (k - zbiór kluczy, m - wartości hash): funkcja hash nie będzie różnowartościowa:

$$\exists k_1, k_2 : h(k_1) = h(k_2)$$

Aby poradzić sobie z tym problemem:

• open adressing



Chcemy abu funkcja h(hash) zwracała wyniki z rozkładu jednostajnego na zbiorze 0, ..., m-1

- Division hash function: $h(k) = k \mod m$
- Universal hash function: $H_{a,b}(k) = ((a \cdot k + b) \mod p) \mod m$

$$H(p,m) = h_{a,b} : a, b \in 0, ..., p-1, a \neq 0$$

Własności Universal hash function:

• Universal hash property:

$$P_{h\in H}(h(k_i)=h(k_j)) \leq \frac{1}{m}, \forall k_1,k_j \in \{0, \, ..., \, \text{k-}1\}$$
D - d: zakładamy, że $h_{a,b}$ ma Universal Hash Property.
$$a \cdot x + b \equiv a \cdot y + b + i \cdot m \text{mod p}$$
 Skoro p > k, $x \neq y \rightarrow x - y \neq 0$ oraz ma odwrotność mod p.
$$a \equiv i \cdot m \cdot (x-y)^{-1} \text{mod p}$$
 zatem otrzymujemy:
$$P_r(\text{kolizja}) \leq \frac{\lfloor \frac{p-1}{m} \rfloor}{p-1} \leq \frac{p-1}{p-1} = \frac{1}{m} \text{ Wartość oczekiwana kolizji jest rzędu } \Theta(1)$$

Wzbogacanie strukur danych

- Ex dynamiczne statystyki pozycyjne
 - dynamiczna strukura danych
 - OS-Select(i) zwróci i-tą statystykę pozycyjną z danych
 - OS-Rank(x) numer statystyki pozycyjnej X w danych

Algorithm 14 OS-Select

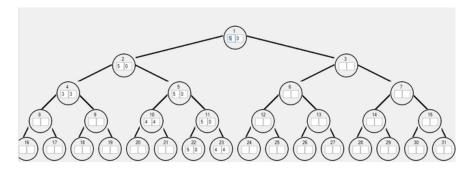
```
1: procedure OS-Select(x, i)
2:
       k \leftarrow \text{size}(x.\text{left}) + 1
       if i = k then
3:
           return x
 4:
       else if i < k then
 5:
           return OS-SELECT(x.left, i)
 6:
 7:
       else
           return OS-SELECT(x.right, i - k)
 8:
       end if
10: end procedure
```

${\bf Algorithm~15~{\rm OS\text{-}Rank}}$

```
1: procedure OS-RANK(x)
         r \leftarrow \text{size}(x.\text{left}) + 1
3:
         y \leftarrow x
         while y \neq \text{root do}
 4:
              if y = y.parent.right then
 5:
                   r \leftarrow r + \text{size}(y.\text{parent.left}) + 1
 6:
 7:
              end if
              y \leftarrow y.\text{parent}
 8:
         end while
9:
         return r
10:
11: end procedure
```

- Metodologia wzbogacenia struktur danych
 - Wybierz strukturę
 - Wybrać dodatkową informację, która ma być przechowywana w strukturze
 - Upewnić się, że złożoność obliczeniowa operacji na strukturze danych nie ulegnie pogorszeniu
 - Zaprojektować dodatkowe operacje na strukturze danych, wykorzystującą dodatkową informację

Drzewa przedziałowe



Własności:

- Przechowuje punkty oraz wszystkie przedziały związane z tymi punktami
- Jest zrównoważone
- Odpowiada na pytania dotyczące przedziałów w czasie logarytmicznym

Algorithm 16 IntervalSearch

```
1: procedure IntervalSearch(i, T)
 2:
          x \leftarrow \operatorname{root}(T)
          while x \neq \text{null and } (i.\text{low} > x.\text{high or } x.\text{low} > i.\text{high) do}
 3:
               if x.\text{left} \neq \text{null} and i.\text{low} < x.\text{left.}m then
 4:
                    x \leftarrow x.\text{left}
 5:
 6:
               else
 7:
                    x \leftarrow x.right
               end if
 8:
          end while
 9:
          return x
10:
11: end procedure
```

Programowanie dynamiczne

Programowanie dynamiczne to technika projektowania algorytmów polegająca na rozwiązywaniu podproblemów i zapamiętywaniu ich wyników Przykład: n-ta liczba Fibonacciego (memoizacja):

Algorithm 17 FibonacciMemo

```
1: procedure FIBONACCIMEMO(n, memo)
      if n \leq 1 then
2:
          return n
3:
      end if
4:
5:
      if memo[n] \neq -1 then
6:
          return memo[n]
7:
      memo[n] \leftarrow \text{FibonacciMemo}(n-1, memo) + \text{FibonacciMemo}(n-2, memo)
8:
      return memo[n]
9:
10: end procedure
```

Problem wydawania reszty

```
Dane: c_1 < c_2 < \ldots < c_k - zbiór nominałów \in \mathbb{N} Szukamy minimalnej liczby monet, które sumują się do kwoty n Niech L(i) będzie minimalną liczbą monet dla reszty i L(i) = 1 + \min_{1 \le j \le n} \{L(i-c_j) : c_j \le i\}
```

Problem plecakowy

Dane: n przedmiotów, w_i - waga przedmiotu i, v_i - wartość przedmiotu i Ograniczenie górne na pojemność plecaka: W Szukamy maksymalnej wartości przedmiotów, które zmieszczą się w plecaku: $\mathbb{I} \in \{1,..,n\}$ takie, że:

- $\sum_{i\in\mathbb{I}} w_i \leq W$
- $\sum_{i \in \mathbb{I}} v_i$ jest maksymalne

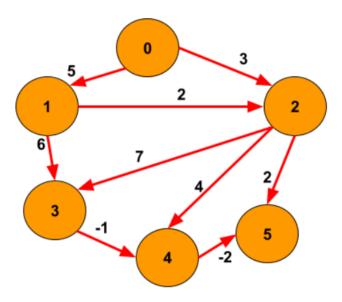
Algorithm 18 Algorytm plecakowy

```
1: procedure KNAPSACK(W, w, c, n)
        utwórz tablicę A[0...W]
 2:
        for i \leftarrow 0 to W do
 3:
            A[i] \leftarrow 0
 4:
 5:
        end for
        for i \leftarrow 0 to W do
 6:
 7:
            for j \leftarrow 1 to n do
                if w[j] \leq i then
 8:
                    A[i] \leftarrow \max(A[i], A[i-w[j]] + c[j])
9:
10:
                end if
            end for
11:
        end for
12:
        return A[W]
13:
14: end procedure
```

Grafy jako struktura danych

Grafy w informatyce to nieliniowa struktura danych, składająca się z wierzchołków (węzłów) i krawędzi, które je łączą. Modelują relacje między obiektami, jak np. sieci społecznościowe, sieci komputerowe czy mapy drogowe.

Krawędzie mogą być skierowane (grafy skierowane) lub nieskierowane (grafy nieskierowane).



W grafach możemy wyróżnić pewne węzły na podstawie ich krawędzi. Jeżeli do węzła u nie wchodzą żadne krawędzie, to nazywamy go źródłem. Jeżeli z węzła u nie wychodzą żadne krawędzie, to nazywamy go ujściem. Liczenie najkrótszej ścieżki w DAG (skierowany graf acykliczny) można wykonać w czasie O(V+E), gdzie V to liczba węzłów, a E to liczba krawędzi.

$$L(A) = \max \begin{cases} L(S) + w(S, A) \\ L(C) + w(C, A) \end{cases}$$

W pseudokodzie można to zaprezentować w następujący sposób:

Algorithm 19 Najkrótsza ścieżka w DAG

```
1: procedure ShortestPath(G, E)
                                                                                                             \triangleright Inicjalizacja: \Theta(|V|)
         for v \in V do
2:
             L(v) \leftarrow \infty
 3:
         end for
 4:
         L(S) \leftarrow 0
 5:
                                                                                                      \triangleright Meat algorytmu: \Theta(|E|)
         for v \in V \setminus \{S\} do
 6:
             L(v) \leftarrow \min_{(u,v) \in E} \{L(u) + w(u,v)\}
 7:
         end for
 8:
9:
         return L
10: end procedure
```

Całkowita złożoność algorytmu to $\Theta(|V| + |E|)$, ponieważ w najgorszym przypadku musimy przejść przez wszystkie węzły i krawędzie. **Edit Distance**

Przykładem wykorzystania tego problemu jest użycie go w spellcheckerach. Sugerują one poprawki do błędnie napisanych słów.

- Input: w_1, w_2 słowa, Σ alfabet
- Output: $EditDistance(w_1, w_2)$ minimalna liczba operacji potrzebnych do przekształcenia $w_1 \le w_2$
- Problem: Znaleść minimalną liczbę operacji potrzebnych do przekształcenia $w_1 \le w_2$

Zobaczmy to najpierw na przykładzie:

$$w_1 = \text{SNOWY}, \quad w_2 = \text{SUNNY}.$$

| $d_{i,j}$ | | S | U | N | N | Y |
|-----------|---|---|---|---|----------------------------|---|
| | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
| S | 1 | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
| N | 2 | 1 | 1 | 1 | 2 | 3 |
| O | 3 | 2 | 2 | 2 | 2 | 3 |
| W | 4 | 3 | 3 | 3 | 3 | 3 |
| Y | 5 | 4 | 4 | 4 | 4 3 2 2 3 4 | 3 |

Stąd

EditDistance(SNOWY, SUNNY) =
$$d_{5,5} = 3$$
,

czyli potrzebne są trzy podstawienia (np. $N \to U, O \to N, W \to N$).

Niech E(i,j) – edit distance $w_1[1...i], w_2[1...j]$. Mamy następujące możliwości

- dodanie litery do $w_1 \leftarrow E(i, j-1) + 1$
- usuniecie litery z $w_2 \leftarrow E(i-1,j) + 1$
- podmienienie litery w $w_2 \leftarrow E(i-1, j-1) + 1$
- bez zmian $w_1 \leftarrow E(i-1, j-1)$

Przy wykonywaniu tego algorytmu musimy brać minimum z tych czterech możliwości, a więc

$$E(i,j) = \min \begin{cases} E(i,j-1) + 1 \\ E(i-1,j) + 1 \\ E(i-1,j-1) + 1 \\ E(i-1,j-1) \end{cases}$$

A jak wygląda graf?

Pseudokod:

Algorithm 20 Edit Distance

```
1: procedure EDITDISTANCE(w_1, w_2)
 2:
         n \leftarrow |w_1|
         m \leftarrow |w_2|
3:
         for i = 0 to n do
 4:
             for j = 0 to m do
 5:
                  if i = 0 then
 6:
                      d(i,j) = j
 7:
                  else if j = 0 then
 8:
9:
                      d(i,j) = i
                  \mathbf{else}
10:
                      d(i,j) = \min \begin{cases} d(i-1,j) + 1 \\ d(i,j-1) + 1 \\ d(i-1,j-1) + 1 \\ d(i-1,j-1) \end{cases}
11:
                  end if
12:
             end for
13:
14:
         end for
         return d(n,m)
15:
16: end procedure
```