# 湖南大學

## HUNAN UNIVERSITY

# 数据结构与算法分析实验报告

学生姓名/学号	梅炳寅 202108010206
专业班级	计科 2102
指导老师	夏艳
	2022年4月19日

# 景

1.问题分析	3
1.1 处理的对象(数据)	3
1.2 实现的功能	3
1.3 处理后的结果如何显示	3
1.4 请用题目中样例,详细给出样例求解过程。	3
2.数据结构和算法设计	4
2.1 抽象数据类型设计	4
2.2 物理数据对象设计(不用给出基本操作的实现)	5
2.3 算法思想的设计	6
2.4 关键功能的算法步骤(不能用源码)	6
3. 算法性能分析	7
3.1 时间复杂度	7
3.2 空间复杂度	7
4 不見与反田	7

# 1.问题分析

### 1.1 处理的对象(数据)

处理的对象为用字符表示的前序遍历二叉树,每个输入文件的第一行为二叉树 A 的前序遍历顺序表示法(N $\leq$ 30)。第二行为二叉树 B 的前序遍历顺序表示法。其中用"#"代表空指针 NULL。

#### 1.2 实现的功能

对输入的两棵二叉树 A 和 B, 判断 B 是不是 A 的子树

- 1.3 处理后的结果如何显示
  - ves 代表二叉树 B 就是二叉树 A 的一棵子树。
  - no 代表二叉树 B 不是二叉树 A 的一棵子树。
- 1.4 请用题目中样例,详细给出样例求解过程。

#### 【样例输入1】

#### AB##C##

#### AB##C##

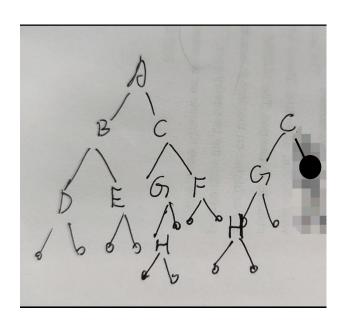
- 1、通过前序遍历读入树的各节点, 存入树结构中:
- 2、通过前序遍历在 A 树中寻找 B 树的根节点 , 找到为 A;
- 3、通过前序遍历,分别将 A 中的 A 和 B 中的 A 的子树分别存入容器中;
- 4、比较容器内元素个数,发现7==7,即元素个数相同;
- 5、逐个比较容器内各元素的值,发现全部相同,返回结果 yes。

#### 【样例输入2】

#### ABD##E##CGH###F##

#### CGH####

- 1、通过前序遍历读入树的各节点, 存入树结构中;
- 2、通过前序遍历在 A 树中寻找 B 树的根节点 , 找到为 C:
- 3、通过前序遍历,分别将 A 中的 C 和 B 中的 C 的子树分别存入容器中;
- 4、比较容器内元素个数,发现 9! =7,即元素个数不同,返回结果 no:

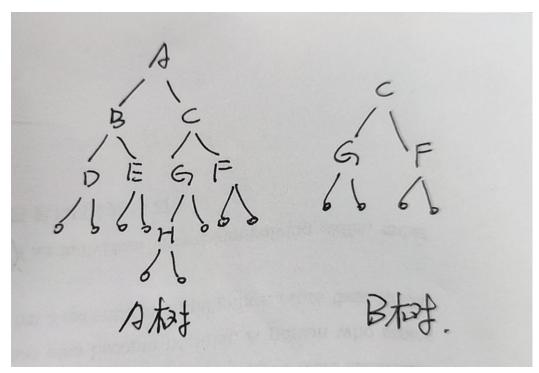


#### 【样例输入3】

#### ABD##E##CGH###F##

#### CG##F##

- 1、通过前序遍历读入树的各节点, 存入树结构中;
- 2、通过前序遍历在 A 树中寻找 B 树的根节点 , 找到为 C;
- 3、通过前序遍历,分别将 A 中的 C 和 B 中的 C 的子树分别存入容器中;
- 4、比较容器内元素个数,发现 9! =7,即元素个数不同,返回结果 no;



# 2.数据结构和算法设计

#### 2.1 抽象数据类型设计

```
template<typename E>
class BinNode//结点类
{
private:
    BinNode*lc;//左孩子
    BinNode*rc;//右孩子
    E elem;
public:
```

BinNode();//默认构造函数,设置左右孩子为空 BinNode(E tmp, BinNode\*I=NULL, BinNode\*r=NULL);

//带参构造函数

BinNode\*left();//返回左孩子 BinNode\*right();//返回右孩子 void setLeft(BinNode\*I);//设置左孩子

```
void setRight(BinNode*r);//设置右孩子
      void setValue(E tmp);//设置当前结点的值
      E getValue();//获得当前结点的值
};
template<typename E>
class BinTree//二叉树类
{
private:
      BinNode<E>*root;//根结点
      void clear(BinNode<E>*r);//清空二叉树
public:
      BinTree();//默认构造函数
      ~BinTree();//析构函数
      bool BinTreeEmpty();//判断二叉树是否为空
      BinNode<E>*getRoot();//获得根节点
      void setRoot(BinNode<E>*r);//设置根节点
//下面的函数是对外的函数,所以内部还会有一些同名的函数,但是参数列表不
一样,实现数据的封装,外部的调用不会涉及到内部的数据对象
      void preOrder(void(*visit)(BinNode<E>*node));
程序为输出)
      bool find(E e)://查找二叉树中是否存在名为 e 的结点
      BinNode<E>* find(BinNode<E>* tmp, E e);
//查找二叉树中是否含有某个名为 e 的结点
};
2.2 物理数据对象设计(不用给出基本操作的实现)
//BinaryTreeNode 二叉树的节点的实现
BinNode<E>::BinNode()//默认构造函数,设置左右孩子为空
BinNode<E>::BinNode(E tmp, BinNode*I, BinNode*r)//带参构造函数
//模板函数的默认参数似乎必须在第一次声明的时候给出,也就是说,这里不能有
两个=NULL,详情参见 https://blog.csdn.net/u013457310/article/details/89510406
BinNode<E>* BinNode<E>::left()//返回左孩子
BinNode<E>* BinNode<E>::right()//返回右孩子
void BinNode<E>::setLeft(BinNode*I)//设置左孩子
void BinNode<E>::setRight(BinNode*r)//设置右孩子
void BinNode<E>::setValue(E tmp)//设置当前结点的值
E BinNode<E>::getValue()//获得当前结点的值
//BinaryTree 二叉树的实现
BinNode<E>* BinTree<E>::find(BinNode<E>* tmp, E e)
```

BinTree<E>::BinTree()//默认构造函数

BinTree<E>::~BinTree()//析构函数

BinNode<E>\* BinTree<E>::getRoot()//获得根节点

void BinTree<E>::setRoot(BinNode<E>\*r)//设置根节点

//下面的函数是对外的函数,所以内部还会有一些同名的函数,但是参数列表不一样,实现数据的封装,外部的调用不会涉及到内部的数据对象

bool BinTree<E>::find(E e)//查找二叉树中是否存在名为 e 的结点

//类外函数

BinNode<E>\* creatBinaryTree(string s[], int& x, int n)

//建立树结构

void creatBinaryTree(BinTree<string>\* BT)

//读入数据,为存入树结构做准备工作

void preOrder1(BinNode<E>\* tmp, vector< string>& ve)

//通过前序遍历的方式, 在 A 树中寻找 B 树的根节点 C

bool compare(BinNode<string>\* s, BinNode<string>\* s1)

//逐个比较取入容器中的 A 中 C 的子树与 B 中 C 的子树各个节点是否一致

#### 2.3 算法思想的设计

记输入的两个二叉树为分别为 a1, a2

记 a2 的根节点对应的值为 h

- 1) 先创建二叉树的类来储存输入的元素
- 2) a1 中进行遍历查找 h。
- 3) 在未查找到 h, 则输出'no'并 return
- 4) 若查到 h 则返回以 h 为根节点的二叉树记做 e
- 5)对 a2 和 e 分别进行先序遍历,并将遍历到的节点装入两个容器中,若遍历到的左节点或右节点为空则将'#'装入容器

(若不进行插**"#"**的操作,不能保证两个二叉树前序遍历相同则两个二叉树相同)

6) 对两个容器进行 size 的比较,

若不同则输出"no"并返回

若相同则对两个容器进行遍历逐个比较若有不同输出"no"并返回

直到遍历完容器中所有元素,此时说明两个容器元素相同,即两个二叉树相同,也说明 a2 为 a1 的子树,输出"yes"并 return

#### 2.4 关键功能的算法步骤(不能用源码)

#### 1、二叉树节点类与二叉树类的实现

这是本次实验的底层代码,二叉树节点类与二叉树的类,以及相关的部分成员函数,这些在实验三中有体现了,这里主要是将实验三中部分有用的代码进行迁移,并将无关的代码删除。主要是 preorder 前序遍历函数的改写,因为是对于该子树所有节点的一个保存,因此需要在前序遍历时将节点全部存入容器 vector中,以便之后的比较。

#### 2、在 A 树中寻找 B 树的根节点 C

这是本题的关键算法,倘若不能在 A 树中找到 B 树的根节点 C, 那么说明一定不存在这样的一个树 B 作为 A 的子树。领悟这一点也是解答本题的关键。至于找到 C 之后对于两边的 C 的子树的储存与注意比较,就是自然而然的了。

#### 3、对于容器中元素的逐一比较

考虑到有可能因为元素数量不同而本身就不可能是成立的,故需要在一开始就检查是否两个 vector 内元素个数相同,若不相同则直接退出。若相同,则用循环逐个检查每一个元素,若仍然相同,则返回答案。

#### 4、特别注意"#"的意义

特别注意对于空节点的处理,因为对于仅有前序遍历,是没有办法唯一确定出一棵二叉树的,所以本题的特殊性在于它同时保存了每个空节点(也就是叶子节点)。若不进行插"#"的操作,不能保证两个二叉树前序遍历相同则两个二叉树相同。

# 3.算法性能分析

#### 3.1 时间复杂度

该算法的时间复杂度是 O (n),下面是具体分析。由于大多是递归函数,我们主要采取功能的方法来分析。

#### 1、准备部分:

creatBinaryTree();的两次调用,为 0(1),但在 creatBinaryTree()中又调用了 creatBinaryTree<string>(s, now, n),而这个的功能类似于遍历,是 0(n)的,故准备阶段的时间复杂度是 c1n:

2、在 A 树中查找 B 树的根节点 C:

BinNode<string>\* tem = BT->find(BT->getRoot(), BT1->getRoot()->getValue());这句的作用在于在 A 树中查找 B 树的根节点 C。这相当于是遍历一遍,为 c2n;

3、分别存储 A 中 C 的子树与 B 中 C 的子树的各个节点:

这里在函数 compare 中调用了两次 preorder1 函数,preorder1 函数的功能是在前序遍历的同时以前序遍历的方式存储各个节点,这种遍历方式是 O(n)的,记作 c3n;

4、compare 函数主体的逐个比较:

for 循环逐个比较,显然为 O(n),记作 c4n;

综上所述,时间复杂度为

$$T = c1n + c2n + c3n + c4n = O(n)$$

#### 3.2 空间复杂度

由于使用链表结构存储二叉树,而又不是 morris 算法遍历,仅仅使用递归来遍历,所以该算法的空间复杂度是 O(n)

# 4.不足与反思

在算法上本题应该已经是比较优化的了,包括采取先判断个数是否相同等方法来剪枝,达到了很好的优化效果。但在遍历上,有一种 morris 算法可以将空间复杂度降到 O(1),可以考虑。此外如果还有其他不足或可优化的地方,请务必向我提出。