

### 第3章 刚体的定轴转动 习题解答

#### 一、选择题

1. C、2. B、3. D、4. C、5. A、6. D、7. C、8. B、9. C、10. B

#### 二、填空题

1. 62.5; 1.67 s      2. 4.0 rad

3.  $\frac{I_A(\omega_A - \omega)}{\omega}$

4. 否; 在棒的自由下摆过程中, 转动惯量不变, 但使棒下摆的力矩随摆的下摆而减小. 由转动定理知棒摆动的角加速度也要随之变小.

5.  $\mathbf{M} = \mathbf{r} \times \mathbf{F}$ ; 变角速; 角动量

6.  $\frac{1}{2} \mu g l$

7.  $\frac{1}{3} \omega_0$

8.  $2E_0$

#### 三、计算题

1. 如图所示, 有一质量密度为  $\sigma$  的均匀矩形板, 试证通过与面板垂直的几何中心轴线的转动惯量为  $\frac{\sigma}{12} lb(l^2 + b^2)$ , 其中  $l$  为矩形板的长,  $b$  为它的宽.

解: 如计算题第一题解图所示, 将矩形板分割为一系列宽为  $dx$  的小矩形条, 在距与板面垂直的几何中心轴  $O$  为  $x$  处任取一小矩形, 它的质量可表示为  $dm = \sigma ds = \sigma b dx$ , 它对通过其质心轴的转动惯量为:

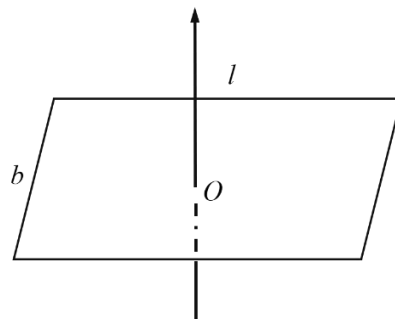
$$dI_c = \frac{1}{12} b^2 dm = \frac{b^3}{12} \sigma dx$$

由平行轴定理, 小矩形对几何中心  $O$  轴的转动惯量为:

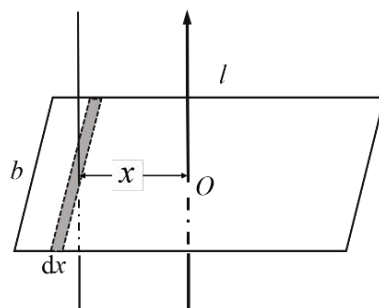
$$dI_o = dI_c + x^2 dm = \frac{b^3}{12} \sigma dx + x^2 \sigma b dx$$

均质矩形板对几何中心  $O$  轴的转动惯量为:

$$\begin{aligned} I_o &= \int dI_c + x^2 dm = \int_{-\frac{l}{2}}^{\frac{l}{2}} \left( \frac{b^3}{12} \sigma dx + x^2 \sigma b dx \right) \\ &= \frac{\sigma}{12} lb(l^2 + b^2) \end{aligned}$$



计算题第1题图



计算题第1题解图

2. 均质圆轮  $A$  的质量为  $M_1$ , 半径为  $R_1$ , 以角速度  $\omega$  绕  $OA$  杆的  $A$  端转动, 此时, 将其放置在另一质量为  $M_2$  的均质圆轮  $B$  上,  $B$  轮的半径为  $R_2$ .  $B$  轮原来静止, 但可绕其几何中心轴自由转动. 放置后,  $A$  轮的重量由  $B$  轮支持. 略去轴承的摩擦与杆  $OA$  的重量, 并设两轮间的摩擦因素为  $\mu$ , 问自  $A$  轮放在  $B$  轮上到两轮间没有相对滑动为止, 需要经过多长时间?

解: 圆轮  $A$  对  $B$  的压力为  $N = M_1 g$ ,

两轮之间的摩擦力大小为  $f = \mu N = \mu M_1 g$ ,

对  $A$  的力矩大小为  $M_A = f R_1 = \mu M_1 g R_1$ ,

对  $B$  的力矩大小为  $M_B = f R_2 = \mu M_1 g R_2$ ,

设  $A$  和  $B$  的角加速度分别为  $\beta_A$  和  $\beta_B$ , 转动惯量分别为  $I_A$  和  $I_B$ , 根据转动定理得方程

$$\beta_A = M_A / I_A, \quad \beta_B = M_B / I_B.$$

当两轮没有相对滑动时, 具有相同的线速度  $v$ ,

$$A \text{ 的角速度为 } \omega_A = \frac{v}{R_1}, \quad B \text{ 的角速度为 } \omega_B = \frac{v}{R_2}.$$

$$\text{得 } \omega_A - \omega = -\beta_A t, \quad \omega_B = \beta_B t,$$

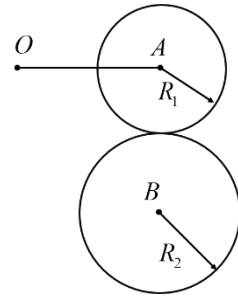
$$\text{即 } \frac{v}{R_1} - \omega = -\beta_A t, \quad \frac{v}{R_2} - \omega = -\beta_B t,$$

$$\text{化简可得 } v - \omega R_1 = -\beta_A R_1 t, \quad v = \beta_B R_2 t,$$

将后式减前式得  $\omega R_1 = (R_1 \beta_A + R_2 \beta_B) t$ , 解得

$$\begin{aligned} t &= \frac{\omega R_1}{R_1 \beta_A + R_2 \beta_B} = \frac{\omega R_1}{R_1 M_A / I_A + R_2 M_B / I_B} \\ &= \frac{\omega R_1}{\frac{R_1 \mu M_1 g R_1}{\frac{1}{2} M_1 R_1^2} + \frac{R_2 \mu M_1 g R_2}{\frac{1}{2} M_2 R_2^2}} = \frac{\omega R_1}{2\mu g + 2\mu g M_1 / M_2} \end{aligned}$$

$$\text{经过的时间为 } t = \frac{\omega M_2 R_1}{2\mu g (M_1 + M_2)}.$$



计算题第 2 题图

3. 一转动惯量为  $I$  的圆盘绕一固定轴转动, 起初角速度为  $\omega_0$ . 设它所受阻力矩与转动角速度成正比, 即  $M = -k\omega$  ( $k$  为正的常数), 求圆盘的角速度从  $\omega_0$  变为  $\frac{1}{2}\omega_0$  时所需的时间.

解：根据转动定理：

$$I \frac{d\omega}{dt} = -k\omega$$

可得

$$\frac{d\omega}{\omega} = -\frac{k}{I} dt$$

两边积分：

$$\int_{\omega_0}^{\omega_0/2} \frac{1}{\omega} d\omega = -\int_0^t \frac{k}{I} dt$$

得：

$$\ln 2 = \frac{kt}{I}$$

即：

$$t = \frac{I \ln 2}{k}$$

4. 如图所示，设两重物的质量分别为  $m_1$  和  $m_2$ ，且  $m_1 > m_2$ ，定滑轮的半径为  $r$ ，对转轴的转动惯量为  $I$ ，轻绳与滑轮间无滑动，滑轮轴上摩擦不计。设开始时系统静止，试求  $t$  时刻滑轮的角速度。

解：作受力图。两重物加速度大小  $a$  相同，方向如计算题第 4 题解图所示。

$$m_1 g - T_1 = m_1 a$$

$$T_2 - m_2 g = m_2 a$$

设滑轮的角加速度为  $\beta$ ，则  $(T_1 - T_2)r = I\beta$

且有

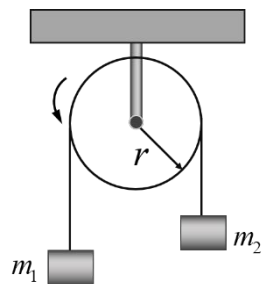
$$a = r\beta$$

由以上四式消去  $T_1$ 、 $T_2$  得：

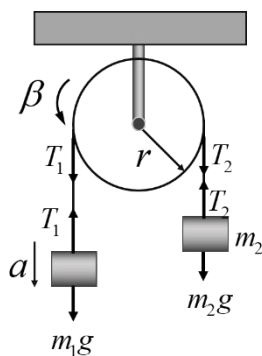
$$\beta = \frac{(m_1 - m_2)gr}{(m_1 + m_2)r^2 + I}$$

开始时系统静止，故  $t$  时刻滑轮的角速度。

$$\omega = \beta t = \frac{(m_1 - m_2)grt}{(m_1 + m_2)r^2 + I}$$



计算题第 4 题图



计算题第 4 题解图

5. 一匀质细棒长为  $2L$ ，质量为  $m$ ，以与棒长方向相垂直的速度  $v_0$  在光滑水平面内平动时，与前方一固定的光滑支点  $O$  发生完全非弹性碰撞。碰撞点位于棒中心的一侧  $\frac{1}{2}L$  处，如图所示。求棒在碰撞后的瞬时绕  $O$  点转动的角速度。

(细棒绕通过其端点且与其垂直的轴转动时的转动惯量为  $\frac{1}{3}mL^2$ ，式中的  $m$  和  $l$  分别为棒的质量和长度。)

解：碰撞前瞬时，杆对  $O$  点的角动量为

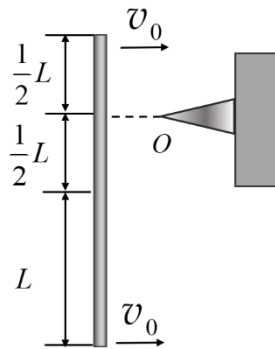
$$\int_0^{3L/2} \rho v_0 x dx - \int_0^{L/2} \rho v_0 x dx = \rho v_0 L^2 = \frac{1}{2} m v_0 L$$

式中  $\rho$  为杆的线密度。碰撞后瞬时，杆对  $O$  点的角动量为

$$I\omega = \frac{1}{3} \left[ \frac{3}{4} m \left( \frac{3}{2} L \right)^2 + \frac{1}{4} m \left( \frac{1}{2} L \right)^2 \right] \omega = \frac{7}{12} m L^2 \omega$$

因碰撞前后角动量守恒，所以

$$7mL^2\omega/12 = \frac{1}{2}mv_0L$$



计算题第 5 题图

解得

$$\omega = \frac{6v_0}{7L}$$

6. 一质量均匀分布的圆盘, 质量为  $M$ , 半径为  $R$ , 放在一粗糙水平面上(圆盘与水平面之间的摩擦系数为  $\mu$ ), 圆盘可绕通过其中心  $O$  的竖直固定光滑轴转动. 开始时, 圆盘静止, 一质量为  $m$  的子弹以水平速度  $v_0$  直于圆盘半径打入圆盘边缘并嵌在盘边上, 求

(1) 子弹击中圆盘后, 盘所获得的角速度.

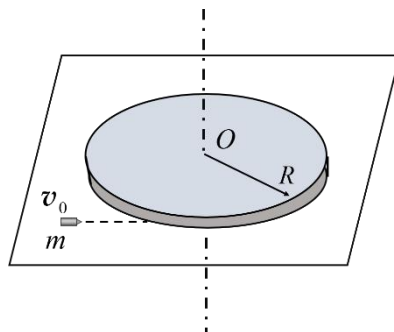
(2) 经过多少时间后, 圆盘停止转动.

(圆盘绕通过  $O$  的竖直轴的转动惯量为  $\frac{1}{2}MR^2$ , 忽略子弹重力造成的摩擦阻力矩)

解: (1) 以子弹和圆盘为系统, 在子弹击中圆盘过程中, 对轴  $O$  的角动量守恒.

$$mv_0R = (\frac{1}{2}MR^2 + mR^2)\omega$$

$$\omega = \frac{mv_0}{(\frac{1}{2}M + m)R}$$



计算题第 6 题图

(2) 设  $\sigma$  表示圆盘单位面积的质量, 可求出圆盘所受水平面的摩擦力矩的大小为

$$M_f = \int_0^R r \mu g \sigma \cdot 2\pi r dr = \frac{2}{3} \pi \mu \sigma g R^3 = \frac{2}{3} \mu M g R$$

设经过  $t$  时间圆盘停止转动, 则按角动量定理有

$$M_f \Delta t = 0 - I\omega = -(\frac{1}{2}MR^2 + mR^2)\omega = -mv_0R$$

解得

$$\Delta t = \frac{mv_0R}{M_f} = \frac{mv_0R}{(2/3)\mu M g R} = \frac{3mv_0}{2\mu M g}$$

#### 四、研讨题

1. 为什么在计算一个刚体对某转轴的转动惯量时, 一般不能认为它的质量集中于其质心, 当作一个质点, 然后再计算这个质点对该轴的转动惯量? 举例说明你的结论.

答: 不能. 因为刚体的转动惯量  $\sum r_i^2 \Delta m_i$  与各质量元和它们对转轴的距离有关. 如一匀质圆盘对过其中心且垂直盘面轴的转动惯量为  $\frac{1}{2}mR^2$ , 若按质量全部集中于质心计算, 则对同一轴的转动惯量为零.

2. 刚体定轴转动时, 它的动能的增量只决定于外力对它做的功而与内力的作用无关. 对于非刚体也是这样吗? 为什么?

答: 根据动能定理可知, 质点系的动能增量不仅决定于外力做的功, 还决定于内力做的功.

由于刚体内任意两质元间的距离固定, 或说在运动过程中两质元的相对位移为零, 所以每一对内力做功之和都为零. 故刚体定轴转动时, 动能的增量就只决定于外力的功而与内力的作用无关.

非刚体的各质元之间一般都会有相对位移, 所以不能保证每一对内力做功之和都为零, 故动能的增量不仅决定于外力做的功, 还决定于内力做的功.

3. 绕固定轴作匀变速转动的刚体，其上各点都绕转轴作圆周运动。试问刚体上任意一点是否有切向加速度？是否有法向加速度？切向加速度和法向加速度的大小是否有变化？为什么？

答：设刚体上任一点到转轴的距离为  $r$ ，刚体转动的角速度为  $\omega$ ，角加速度为  $\beta$ ，则由运动学关系有：

$$\text{切向加速度 } a_\tau = r\beta$$

$$\text{法向加速度 } a_n = r\omega^2$$

对匀变速转动的刚体来说  $\beta = \frac{d\omega}{dt} = \text{常量} \neq 0$ ，因此  $d\omega = \beta dt \neq 0$ ， $\omega$  随时间变化，

即

$$\omega = \omega(t).$$

所以，刚体上的任意一点，只要它不在转轴上（ $r \neq 0$ ），就一定具有切向加速度和法向加速度。前者大小不变，后者大小随时间改变。

4. 乒乓球运动员在台面上搓动乒乓球，为什么乒乓球能自动返回？

答：乒乓球（设乒乓球为均质球壳）的运动可分解为球随质心的平动和绕通过质心的轴的转动。乒乓球在台面上滚动时，受到的水平方向的力只有摩擦力。若乒乓球平动的初始速度  $v_C$  的方向如研讨题第 4 题解图所示，则摩擦力  $F_r$  的方向一定向后。摩擦力的作用有二，对质心的运动来说，它使质心平动的速度  $v_C$  逐渐减小；对绕质心的转动来说，它将使转动的角速度  $\omega$  逐渐变小。

当质心平动的速度  $v_C = 0$  而角速度  $\omega \neq 0$  时，乒乓球将返回。因此，要使乒乓球能自动返回，初始速度  $v_C$  和初始角速度  $\omega_0$  的大小应满足一定的关系：

$$\text{由质心运动定理: } -F_r = m \frac{dv_c}{dt}$$

$$\text{因 } F_r = \mu mg, \text{ 得 } v_C = v_{C0} - \mu g t \quad (1)$$

由对通过质心的轴（垂直于平面）的转动定理  $M = I\beta$

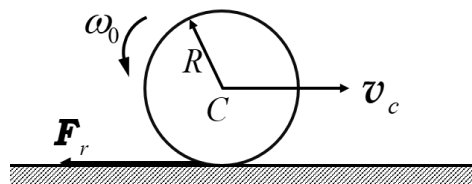
$$-RF_r = \left(\frac{2}{3}mR^2\right) \frac{d\omega}{dt}, \text{ 得 } \omega = \omega_0 - \frac{3}{2R} \mu g t \quad (2)$$

$$\text{由 (1), (2) 两式可得 } \omega = \omega_0 - \frac{3}{2} \frac{v_{C0} - v_C}{R}, \text{ 令}$$

$$v_C = 0; \omega > 0$$

$$\text{可得 } \omega_0 > \frac{3v_{C0}}{2R}$$

这说明当  $v_C = 0$  和  $\omega_0$  的大小满足此关系时，乒乓球可自动返回。



研讨题第 4 题解图