



检测时间: 2019-05-22 17:45:01

文本复制检测报告单简洁

№:ADBD2019R_20190522174501447667495545

检测文献: 基于图像的多旋翼飞行器追踪打击控制

作者: 哈泽辰

检测范围: 中国学术期刊网络出版总库

中国博士学位论文全文数据库/中国优秀硕士学位论文全文数据库

中国重要会议论文全文数据库 中国重要报纸全文数据库 中国专利全文数据库

图书资源

优先出版文献库

大学生论文联合比对库

互联网资源(包含贴吧等论坛资源)

英文数据库(涵盖期刊、博硕、会议的英文数据以及德国Springer、英国Taylor&Francis 期刊数据库等)

港澳台学术文献库 互联网文档资源

CNKI大成编客-原创作品库

个人比对库

时间范围: 1900-01-01至2019-05-22

检测结果

去除本人已发表文献复制比: 5.2% 跨语言检测结果: 0%

③ 去除引用文献复制比: 2.6% 🛑 总文字复制比: 5.2%

单篇最大文字复制比: 2.5% (基于视觉伺服的小型四旋翼无人机自主飞行控制研究进展)

去除本人已发表文献复制比:

重复字数: [1284] 总字数: [24543] 单篇最大重复字数: [625] 总段落数: [3] 前部重合字数: [126] 疑似段落最大重合字数: [782] 疑似段落数: [2] 后部重合字数: [1158] 疑似段落最小重合字数: [502]

指标: 疑似剽窃观点 **V** 疑似剽窃文字表述 疑自我剽窃

一稿多投 过度引用

表格: **0** 公式: **15** 疑似文字的图片: 0 脚注与尾注: **0**

 8%
 (782)
 基于图像的多旋翼飞行器追踪打击控制_第1部分
 (总9791字)

 5.7%
 (502)
 基于图像的多旋翼飞行器追踪打击控制_第2部分
 (总8760字)

0% (0) 基于图像的多旋翼飞行器追踪打击控制_第3部分 (总5992字)

(注释: ■ 无问题部分 ■ 文字复制比部分 ■ 引用部分)

指导教师审查结果

指导教师:全权 审阅结果:

 审阅意见: 指导老师未填写审阅意见

<u>.</u>	基于图像的多旋翼飞行器追踪打击控制_第1部分	总字数: 9791
相	似文献列表	
去	除本人已发表文献复制比 : 8%(782) 文字复制比 : 8%(782) 疑似剽窃观点 (0)	
1	基于视觉伺服的小型四旋翼无人机自主飞行控制研究进展	5.5% (534)
	吕强;马建业;王国胜;林辉灿;梁冰; - 《科技导报》- 2016-12-28	是否引证:是
2	考虑攻击角约束的导弹末制导律研究	0.9% (88)
	姜丽松(导师:李传江) - 《哈尔滨工业大学博士论文》-2017-06-01	是否引证: 否
3	基于3D重建技术的图像合成 - 豆丁网	0.7% (68)
	- 《互联网文档资源(http://www.docin.com)》- 2016	是否引证: 否
1	基于3d重建技术的图像合成 - 豆丁网	0.7% (68)
	- 《互联网文档资源(http://www.docin.com)》- 2016	是否引证: 否
5	基于PixHawk和Matlab的多旋翼控制算法快速开发和教学示范	0.7% (65)
	刘凡宁 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-05-26	是否引证: 否
3	12850130_刘凡宁_基于MATALB和Pixhawk的多旋翼控制算法快速开发和教学示范	0.7% (65)
	刘凡宁 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-05-26	是否引证: 否
 }_	基于图像的多旋翼飞行器追踪打击控制_第2部分	
_	坐」は豚的シ旋葉では暗に吹ける。 カン・カン・カン・カン・カン・カン・カン・カン・カン・カン・カン・カン・カン・カ	心于 奴 . 0100
	\\\- \ -+\\\\-\-	
	似文献列表	
	似文献列表 除本人已发表文献复制比 : 5.7%(502) 文字复制比 : 5.7%(502) 疑似剽窃观点 (0)	
去		3.0% (259)
去	除本人已发表文献复制比 : 5.7%(502) 文字复制比 : 5.7%(502) 疑似剽窃观点 (0)	3.0% (259)
去	除本人已发表文献复制比 : 5.7%(502) 文字复制比 : 5.7%(502) 疑似剽窃观点 (0) 跟踪机器人设计与实现	3.0% (259)
去	除本人已发表文献复制比 : 5.7%(502) 文字复制比 : 5.7%(502) 疑似剽窃观点 (0) 跟踪机器人设计与实现 许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-08	3.0% (259) 是否引证: 否 3.0% (259)
去)	除本人已发表文献复制比: 5.7%(502) 文字复制比: 5.7%(502) 疑似剽窃观点 (0) 跟踪机器人设计与实现 许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-08 基于视觉的机械臂控制算法研究	3.0% (259) 是否引证: 否 3.0% (259)
去)	除本人已发表文献复制比 : 5.7%(502) 文字复制比 : 5.7%(502) 疑似剽窃观点 (0) 跟踪机器人设计与实现 许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-08 基于视觉的机械臂控制算法研究 许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-22	3.0% (259) 是否引证: 否 3.0% (259) 是否引证: 否 2.7% (239)
去 1	除本人已发表文献复制比: 5.7%(502) 文字复制比: 5.7%(502) 疑似剽窃观点 (0) 跟踪机器人设计与实现 许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-08 基于视觉的机械臂控制算法研究 许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-22 54140703_杜高祥_软件工程_基于多尺度核相关滤波算法的多目标跟踪研究与实现	3.0% (259) 是否引证: 否 3.0% (259) 是否引证: 否 2.7% (239)
去 1	除本人已发表文献复制比: 5.7%(502) 文字复制比: 5.7%(502) 疑似剽窃观点 (0) 跟踪机器人设计与实现许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-08 基于视觉的机械臂控制算法研究许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-22 54140703_杜高祥_软件工程_基于多尺度核相关滤波算法的多目标跟踪研究与实现杜高祥 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-05-29	3.0% (259) 是否引证: 否 3.0% (259) 是否引证: 否 2.7% (239) 是否引证: 否
去 1 2	除本人已发表文献复制比: 5.7%(502) 文字复制比: 5.7%(502) 疑似剽窃观点 (0) 跟踪机器人设计与实现 许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-08 基于视觉的机械臂控制算法研究 许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-22 54140703_杜高祥_软件工程_基于多尺度核相关滤波算法的多目标跟踪研究与实现杜高祥 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-05-29 3014216110_杨镐泽	3.0% (259) 是否引证: 否 3.0% (259) 是否引证: 否 2.7% (239) 是否引证: 否 2.6% (230)
去 1 3	除本人已发表文献复制比 : 5.7%(502) 文字复制比 : 5.7%(502) 疑似剽窃观点 (0) 跟踪机器人设计与实现许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-08 基于视觉的机械臂控制算法研究许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-22 54140703_杜高祥_软件工程_基于多尺度核相关滤波算法的多目标跟踪研究与实现杜高祥 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-05-29 3014216110_杨镐泽	3.0% (259) 是否引证: 否 3.0% (259) 是否引证: 否 2.7% (239) 是否引证: 否 2.6% (230) 是否引证: 否
去 1 3	除本人已发表文献复制比: 5.7%(502) 文字复制比: 5.7%(502) 疑似剽窃观点 (0) 跟踪机器人设计与实现许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-08 基于视觉的机械臂控制算法研究许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-22 54140703_杜高祥_软件工程_基于多尺度核相关滤波算法的多目标跟踪研究与实现杜高祥 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-05-29 3014216110_杨镐泽杨镐泽 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-08 基于KCF算法的图像跟踪设计与实现	3.0% (259) 是否引证: 否 3.0% (259) 是否引证: 否 2.7% (239) 是否引证: 否 2.6% (230) 是否引证: 否 2.6% (226)
去 1 3	除本人已发表文献复制比 : 5.7%(502)	3.0% (259) 是否引证: 否 3.0% (259) 是否引证: 否 2.7% (239) 是否引证: 否 2.6% (230) 是否引证: 否 2.6% (226) 是否引证: 否 2.3% (198)
去 1 3	除本人已发表文献复制比: 5.7%(502) 文字复制比: 5.7%(502) 疑似剽窃观点 (0) 跟踪机器人设计与实现许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-08 基于视觉的机械臂控制算法研究许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-22 54140703_杜高祥_软件工程_基于多尺度核相关滤波算法的多目标跟踪研究与实现杜高祥 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-05-29 3014216110_杨镐泽杨镐泽 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-08 基于KCF算法的图像跟踪设计与实现朱耀 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-04 基于KCF算法的图像跟踪设计与实现	3.0% (259) 是否引证: 否 3.0% (259) 是否引证: 否 2.7% (239) 是否引证: 否 2.6% (230) 是否引证: 否 2.6% (226) 是否引证: 否 2.3% (198)
去 3	除本人已发表文献复制比: 5.7%(502) 文字复制比: 5.7%(502) 疑似剽窃观点 (0) 跟踪机器人设计与实现 许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-08 基于视觉的机械臂控制算法研究 许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-22 54140703_杜高祥_软件工程_基于多尺度核相关滤波算法的多目标跟踪研究与实现 杜高祥 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-05-29 3014216110_杨镐泽 杨镐泽 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-08 基于KCF算法的图像跟踪设计与实现 朱耀 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-04 基于KCF算法的图像跟踪设计与实现 朱耀 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-06	3.0% (259) 是否引证: 否 3.0% (259) 是否引证: 否 2.7% (239) 是否引证: 否 2.6% (230) 是否引证: 否 2.6% (226) 是否引证: 否 2.3% (198) 是否引证: 否 2.2% (192)
去 1 3 1 5	除本人已发表文献复制比: 5.7%(502) 文字复制比: 5.7%(502) 疑似剽窃观点 (0) 跟踪机器人设计与实现 许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-08 基于视觉的机械臂控制算法研究 许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-22 54140703_杜高祥_软件工程_基于多尺度核相关滤波算法的多目标跟踪研究与实现 杜高祥 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-05-29 3014216110_杨镐泽 杨镐泽 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-08 基于KCF算法的图像跟踪设计与实现 朱耀 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-04 基于KCF算法的图像跟踪设计与实现 朱耀 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-06 151330122高语阳	3.0% (259) 是否引证: 否 3.0% (259) 是否引证: 否 2.7% (239) 是否引证: 否 2.6% (230) 是否引证: 否 2.6% (226) 是否引证: 否 2.3% (198) 是否引证: 否 2.2% (192)
去 1 3 3	除本人已发表文献复制比: 5.7%(502) 文字复制比: 5.7%(502) 疑似剽窃观点 (0) 跟踪机器人设计与实现 许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-08 基于视觉的机械臂控制算法研究 许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-22 54140703_杜高祥_软件工程_基于多尺度核相关滤波算法的多目标跟踪研究与实现 杜高祥 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-05-29 3014216110_杨镐泽 杨镐泽 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-08 基于KCF算法的图像跟踪设计与实现 朱耀 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-04 基于KCF算法的图像跟踪设计与实现 朱耀 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-06 151330122高语阳 - 《大学生论文联合比对库》 - 2017-05-24	3.0% (259) 是否引证: 否 3.0% (259) 是否引证: 否 2.7% (239) 是否引证: 否 2.6% (230) 是否引证: 否 2.6% (226) 是否引证: 否 2.3% (198) 是否引证: 否 2.2% (192) 是否引证: 否 2.0% (171)
去 1 2 3 3	除本人已发表文献复制比 : 5.7%(502)	3.0% (259) 是否引证: 否 3.0% (259) 是否引证: 否 2.7% (239) 是否引证: 否 2.6% (230) 是否引证: 否 2.6% (226) 是否引证: 否 2.3% (198) 是否引证: 否 2.2% (192) 是否引证: 否 2.0% (171)
去 1 3 4 5	除本人已发表文献复制比: 5.7%(502) 文字复制比: 5.7%(502) 疑似剽窃观点 (0) 跟踪机器人设计与实现 许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-08 基于视觉的机械臂控制算法研究 许大鹏 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-22 54140703_杜高祥_软件工程_基于多尺度核相关滤波算法的多目标跟踪研究与实现 杜高祥 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-05-29 3014216110_杨镐泽 杨镐泽 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-08 基于KCF算法的图像跟踪设计与实现 朱耀 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-04 基于KCF算法的图像跟踪设计与实现 朱耀 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-06-06 151330122高语阳 - 《大学生论文联合比对库》 - 2017-05-24 1521491491792_刘雅芝_高分辨扩展目标的特征提取技术研究 刘雅芝 - 《高职高专院校联合比对库》 - 2018-03-20	3.0% (259) 是否引证: 否 3.0% (259) 是否引证: 否 2.7% (239) 是否引证: 否 2.6% (230) 是否引证: 否 2.6% (226) 是否引证: 否 2.3% (198) 是否引证: 否 2.2% (192) 是否引证: 否 2.0% (171) 是否引证: 否 1.1% (100)
	除本人已发表文献复制比 : 5.7%(502)	3.0% (259) 是否引证: 否 3.0% (259) 是否引证: 否 2.7% (239) 是否引证: 否 2.6% (230) 是否引证: 否 2.6% (226) 是否引证: 否 2.3% (198) 是否引证: 否 2.2% (192) 是否引证: 否 2.0% (171) 是否引证: 否

3. 基于图像的多旋翼飞行器追踪打击控制_第3部分

第2页 共3页 2019/5/22 18:08

总字数: 5992

相似文献列表

去除本人已发表文献复制比: 0%(0) 文字复制比: 0%(0) 疑似剽窃观点 (0)

说明: 1.指标是由系统根据《学术论文不端行为的界定标准》自动生成的

2.本报告单仅对您所选择比对资源范围内检测结果负责

3.Email: amlc@cnki.net 65 http://e.weibo.com/u/3194559873

http://t.qq.com/CNKI_kycx

http://check.cnki.net/

第3页 共3页 2019/5/22 18:08