



강원호 | 로직을 구현하는 개발자

프로그래밍으로 로직을 구현하는 13년 차 개발자 강원호입니다.

Last Updated. 2024-01-10



Contact.

Email. wonhoz@kaist.ac.kr

Phone. +82-10-884-884-09

Channel.

GitHub. github.com/wonhoz

Google Scholar. [goo.gl/GRxEjb](https://scholar.google.com/citations?user=GRxEjb)

Introduction.

필요한 로직을 개발하고 지속해서 개선합니다.

가독성이 좋고 유지보수가 쉬운 클린 코딩을 생활화합니다.

사용자의 관점으로 피드백과 요청 사항을 적극적으로 반영합니다.

주기적으로 코드를 리팩토링하고 레거시를 관리합니다.

Tech Stack.

Language	IDE	Platform	Framework	DBMS	Tool
• C#	• Visual Studio	• .NET	• ASP.NET	• MariaDB	• Git
• C/C++	• Visual Studio Code	• Azure	• WPF	• MySQL	• Jira
		• Docker	• Window Forms	• ODBC	• Asana
		• Firebase		• SQLite	• Slack
				• Access	

Experience.

스마트케어웍스

Backend Tech Lead

<u>GoWIX</u>	웹 기반 의료 영상 저장 전송 시스템
2021.03–	<ul style="list-style-type: none">현재 10개국 500개 기관에서 1,000명의 유저가 사용하루 평균 20만 장의 의료 영상을 Priority Queue를 사용하여 처리DICOMweb, 원격 판독, 인증, API 보안 및 자동화 로직 등 시스템 주요 기능 개발클라이언트 소프트웨어 GoSync 개발 및 배포, 자동 업데이트인공지능 API 연동: SK텔레콤 엑스칼리버, 아산병원 간 분할

C# ASP.NET WPF Azure Docker Firebase MariaDB MySQL ODBC

GoStitching

의료 영상 정합 소프트웨어 / 클라우드 앱 서비스

2019.06–2023.05	<ul style="list-style-type: none">기존에 C++ MFC 바탕으로 개발된 윈도우 어플리케이션의 오류 수정 및 유지 보수
-----------------	--

- 정합 모듈을 ASP.NET 기반의 Azure 클라우드 웹 앱으로 서비스
- [지멘스 텁플레이](#) DICOMweb API 연동:
RESTful DICOM 서비스 QIDO, WADO, STOW 로직 개발

C++ MFC C# ASP.NET Azure

GoEndo

내시경 동영상 촬영 및 편집 소프트웨어

2019.01–2020.09

- 사용자 피드백을 바탕으로 프론트엔드 UI 개선
- 실시간 비디오 영상 처리 및 보정 로직 개발

C++ C# WPF OpenCV Access

FusionDR

X-Ray 영상 장비 통합 모듈

2018.06–2023.09

- 21개 제조사 34개 모델의 SDK 연동 및 테스트

BAE Systems BIOSENTECH Bontech DRTECH Futuraytec H&abyz
iRay KA Imaging LG Owandy PerkinElmer PIXXGEN
PZ Medical RadiSen Rayence Samsung SOTA Imaging Toshiba
TWAIN Varex Vatech Vieworks WIA

- 기존의 정지 영상 장비 외에 동영상 장비 연동을 위한 인터페이스 개발
- DRGEM X-Ray Generator SDK 연동

C++ C#

GoDR

X-Ray 영상 촬영 및 편집 소프트웨어

2018.05–2021.10

- 프론트엔드 UI 및 백엔드 내부 로직 개선 및 오류 수정, 코드 리팩토링
- 동영상 수신 인터페이스 및 멀티 프레임 DICOM 생성/전송 모듈 개발
- 실링 디스플레이 화면 복제 출력 로직 개발

C# WPF SQLite Access

Side Work

정상ライ다

Software Engineer

2D LiDAR

장애물 감지

2017.08–2018.04

2차원 라이다를 사용한 장애물 감지

- 레이저 디텍터에서 수신된 시간 데이터를 2차원으로 시각화
- 설정된 거리 이내로 데이터가 수신되면 알림을 보내는 로직 개발

C++ Qt

3D LiDAR

Point Cloud Visualization

2016.08–2017.07

3차원 라이다 데이터 시각화

- 갈바노미터 스캐너 제어를 위한 아두이노 및 라즈베리 파이 로직 개발
- 레이저 디텍터에서 수신된 시간 데이터를 3차원으로 시각화
- 자율주행 시스템에 사용이 가능한 실시간 데이터 처리

C++ Qt OpenGL Linux

한국과학기술원

Ph.D Candidate

Collaborative Positioning Enhancement

2014.03–2015.02

위치 정보 공유를 통한 정확도 향상

- GPS 정확도가 낮은 실내 환경에서 스마트폰의 센서 데이터를 융합하여 현재 위치를 추정하는 다수의 사용자에 대한 시나리오
- 사용자들이 서로 위치 정보를 익명으로 교환하여 각자의 위치 정보를 보정함으로써 추정 위치의 정확도 향상
- 기술 구현 및 성능 확인을 위한 군중 시뮬레이션 모델 개발

C++ MATLAB

Smartphone-based Pedestrian Dead Reckoning

2011.03–2014.02

스마트폰 사용자의 실내 위치 추정

- GPS 정확도가 낮은 실내 환경에서 스마트폰에 내장된 가속도, 지자기, 자이로 센서의 데이터를 융합하여 기존 위치 대비 현재 위치를 실시간으로 제공하는 로직
- 안드로이드 어플리케이션에서 JNI를 통해 사용이 가능하도록 네이티브 C++ DLL 기반의 로직 개발

 [Paper / Patent / Project](#)

 [Portfolio](#)

 [Trivia](#)

Education.

한국과학기술원

전자공학과

박사과정 수료

3.44/4.3

2012.03–2015.02

한국과학기술원

전자공학과

석사과정 졸업

3.47/4.3

2010.03–2012.02

동국대학교

전자공학과

학사과정 졸업

4.27/4.5

2008.03–2010.02

단국대학교

전기전자컴퓨터공학부

학사과정 자퇴

4.11/4.5

2004.03–2006.08