

강원호 | 로직을 구현하는 개발자

프로그래밍으로 로직을 구현하는 13년 차 개발자 강원호입니다.

Last Updated. 2024-01-10



Contact.

Email. wonhoz@kaist.ac.kr

Phone. +82-10-884-884-09

Channel.

GitHub. github.com/wonhoz

Google Scholar. goo.gl/GRxEjb

Introduction.

필요한 로직을 개발하고 지속해서 개선합니다.

가독성이 좋고 유지보수가 쉬운 클린 코딩을 생활화합니다.

사용자의 관점으로 피드백과 요청 사항을 적극적으로 반영합니다.

주기적으로 코드를 리팩토링하고 레거시를 관리합니다.

Tech Stack.

Language

- C#
- C/C++

IDE

- Visual Studio
- Visual Studio Code

Platform

- .NET
- Azure
- Docker
- Firebase

Framework

- ASP.NET
- WPF
- Window Forms

DBMS

- MariaDB
- MySQL
- ODBC
- SQLite
- Access

Tool

- Git
- Jira
- Asana
- Slack

Experience.

스마트케어웍스

Backend Tech Lead

GoWIX

2021.03-

웹 기반 의료 영상 저장 전송 시스템

- 현재 10개국 500개 기관에서 1,000명의 유저가 사용
- 하루 평균 20만 장의 의료 영상을 Priority Queue를 사용하여 처리
- **DICOMweb**, 원격 판독, 인증, API 보안 및 자동화 로직 등 시스템 주요 기능 개발
- 클라이언트 소프트웨어 GoSync 개발 및 배포, 자동 업데이트
- 인공지능 API 연동: [SK텔레콤 엑스칼리버](#), 아산병원 간 분할

C# ASP.NET WPF Azure Docker Firebase MariaDB MySQL ODBC

GoStitching

2019.06-2023.05

의료 영상 정합 소프트웨어 / 클라우드 앱 서비스

- 기존에 C++ MFC 바탕으로 개발된 윈도우 어플리케이션의 오류 수정 및 유지 보수

- 정합 모듈을 ASP.NET 기반의 Azure 클라우드 웹 앱으로 서비스
- [지멘스 템플레이](#) DICOMweb API 연동:
RESTful DICOM 서비스 QIDO, WADO, STOW 로직 개발

C++ MFC C# ASP.NET Azure

GoEndo

내시경 동영상 촬영 및 편집 소프트웨어

2019.01-2020.09

- 사용자 피드백을 바탕으로 프론트엔드 UI 개선
- 실시간 비디오 영상 처리 및 보정 로직 개발

C++ C# WPF OpenCV Access

FusionDR

X-Ray 영상 장비 통합 연동 모듈

2018.06-2023.09

- 21개 제조사 34개 모델의 SDK 연동 및 테스트
BAE Systems BIOSENTECH Bontech DRTECH Futuraytec H&abyz
iRay KA Imaging LG Owandy PerkinElmer PIXXGEN
PZ Medical RadiSen Rayence Samsung SOTA Imaging Toshiba
TWIN Varex Vatech Viewworks WIA
- 기존의 정지 영상 장비 외에 동영상 장비 연동을 위한 인터페이스 개발
- DRGEM X-Ray Generator SDK 연동

C++ C#

GoDR

X-Ray 영상 촬영 및 편집 소프트웨어

2018.05-2021.10

- 프론트엔드 UI 및 백엔드 내부 로직 개선 및 오류 수정, 코드 리팩토링
- 동영상 수신 인터페이스 및 멀티 프레임 DICOM 생성/전송 모듈 개발
- 실링 디스플레이 화면 복제 출력 로직 개발

C# WPF SQLite Access



Side Work

정상라이다

Software Engineer

2D LiDAR

장애물 감지

2017.08-2018.04

2차원 라이다를 사용한 장애물 감지

- 레이저 디텍터에서 수신된 시간 데이터를 2차원으로 시각화
- 설정된 거리 이내로 데이터가 수신되면 알림을 보내는 로직 개발

C++ Qt

3D LiDAR

Point Cloud

Visualization

2016.08-2017.07

3차원 라이다 데이터 시각화

- 갈바노미터 스캐너 제어를 위한 아두이노 및 라즈베리 파이 로직 개발
- 레이저 디텍터에서 수신된 시간 데이터를 3차원으로 시각화
- 자율주행 시스템에 사용이 가능한 실시간 데이터 처리

C++ Qt OpenGL Linux

한국과학기술원

Ph.D Candidate

Collaborative

Positioning

Enhancement

2014.03-2015.02

위치 정보 공유를 통한 정확도 향상

- GPS 정확도가 낮은 실내 환경에서 스마트폰의 센서 데이터를 융합하여 현재 위치를 추정하는 다수의 사용자에게 대한 시나리오
- 사용자들이 서로 위치 정보를 익명으로 교환하여 각자의 위치 정보를 보정함으로써 추정 위치의 정확도 향상
- 기술 구현 및 성능 확인을 위한 군중 시뮬레이션 모델 개발

C++ MATLAB

Smartphone-based

Pedestrian

Dead Reckoning


2011.03-2014.02

스마트폰 사용자의 실내 위치 추정

- GPS 정확도가 낮은 실내 환경에서 스마트폰에 내장된 가속도, 지자기, 자이로 센서의 데이터를 융합하여 기존 위치 대비 현재 위치를 실시간으로 제공하는 로직
- 안드로이드 어플리케이션에서 JNI를 통해 사용이 가능하도록 네이티브 C++ DLL 기반의 로직 개발

 [Paper / Patent / Project](#)

 [Portfolio](#)

 [Trivia](#)

Education.

한국과학기술원	한국과학기술원	동국대학교	단국대학교
전자공학과	전자공학과	전자공학과	전기전자컴퓨터공학부
박사과정 수료	석사과정 졸업	학사과정 졸업	학사과정 자퇴
3.44/4.3	3.47/4.3	4.27/4.5	4.11/4.5
2012.03-2015.02	2010.03-2012.02	2008.03-2010.02	2004.03-2006.08