

목차

```
Project 프로젝트구성
```

- Chapter 1 다중분류기 VS 2진분류기
- Chapter 2 데이터 읽기
- Chapter 3 데이터 분석
- Chapter 4 SVM
- Chapter 5 DecisionTree
- Chapter 6 RandomForest
- Chapter 7 오차행렬 구현 < Confusion Matrix error >
- Chapter 8 프로젝트결과

ADD A FOOTER

Project

구성을 크게 4가지로 나누었다.

- 1. 데이터를 읽어온 뒤, 그 데이터가 어떤지 분석한다.
- 2. 가져온 데이터를 이용해 3가지의 분류기 (SVM, DecisionTree, RandomForest) 를 통해 각각의 최고성능을 구한다.
- 3. 가장 좋은 분류기를 사용하여 오차행렬을 구해본다.
- 4. 많은 오류가 발생했던 부분의 데이터를 plot해보고 이유를 분석한다.

Chapter 1

다중분류기 vs 2진분류기

다중분류기

- 다중분류기
 - 다중분류기는 두 개 이상의 클 래스를 구별하는 것이다.
- 다중분류 가능 모델
 - 딥러닝
 - 결정트리
 - 랜덤포리스트
 - 나이브베어즈
 - 로지스틱회기
 - 신경회로망

분류와회귀

- 분류
 - Class를 예측하는 것
 - 이진분류, 다항분류로 나뉜다.
- 회귀
 - 연속적인 값으로부터 특징을 추출

*2*진분류기

- 2진분류기
 - 두 개의 클래스를 구분하는 것이다.
- 이진분류 가능 모델
 - 선`형분류기
 - SVM



1 from tensorflow import keras

((60000, 28, 28), numpy.ndarray, (60000,), numpy.ndarray)

Chapter 2

데이터 읽기

- 먼저 사용할 데이터를 읽어온다. 여기서 사용 할 데이터는 Pashion MNIST 데이터 이다.
- Keras의 장점은 크게 3가지가 있다.
 - 사용자 친화적으로, 오류에 대한 피드백 제공
 - 모듈식 및 구성으로 , 빌딩블록을 연결하는 방식으로 진행
 - 새로운 레이어와 함수를 쉽게 확장
- 데이터는 총 6만개, 28*28 픽셀의 형태로 저장되어있다.

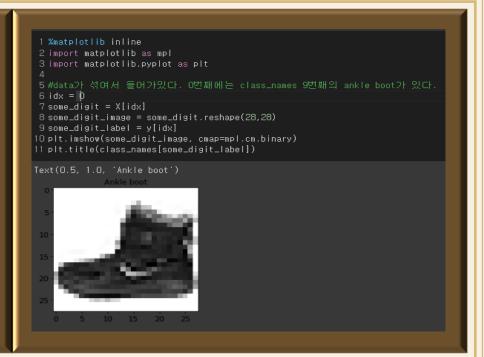
```
1 X = X_train[:1000].reshape(-1, 784)
2 y = y_train[:1000]

1 X.shape, y.shape

((1000, 784), (1000,))
```

```
1 cnt = 0
2
3 for i in class_names:
4 print(cnt,"번 인덱스 이름: ",i)
5 cnt += 1
6

0 번 인덱스 이름: T-shirt/top
1 번 인덱스 이름: Trouser
2 번 인덱스 이름: Pullover
3 번 인덱스 이름: Dress
4 번 인덱스 이름: Coat
5 번 인덱스 이름: Sandal
6 번 인덱스 이름: Shirt
7 번 인덱스 이름: Sneaker
8 번 인덱스 이름: Bag
9 번 인덱스 이름: Ankle boot
```



Chapter 3 이 터 부석

- 데이터를 다루기 쉽게 6만개의 데이터중 1000개의 데이터만 가지고 온다.
- X에는 1000개의 28*28의 그림이 들어있는 데,계산하기 쉽도록 형태를 일렬인 784로 바꿔준다.
- y에는 데이터의 라벨들이 저장되어 있다.
- 어떤 데이터가 들어가 있는지 구체적으로 보기 위해 x의 첫번째 값을 plot해봤다.
- X의 첫번째에는 Ankle boot의 그림이 들어 가 있는것을 확인할 수 있다.

Chapter 4

SVM

SVM시 작

- SVM은 '서포트 벡터 머신'의 줄임말로,마진을 최대화 하는 결정경계(특징을 나누는 경계)를 설정해야 한다.
- 마진이 작다면 조금의 변화에도 민감하게 반응하해서 일반화에 좋지 않음.
- 특성스케일에 영향을 많이 받기 때문에 StandardScaler 이용해 정규화 해주는것이 좋음
 - 정규화: x0와 x1의 값들이 일정해지면서 샘플들이 재대로 구분된다.
- SVM은 SVC(분류)와 SVR(회귀)로 나눌 수 있다.
 - 여기서는 SVC가 성능 더 좋음
- SVM의 단점
 - 선형으로 분리가 안되는 경우 사용하지 못함
- SVM의 장점
 - 선형,비선형 문제에 모두 적용가능
 - 분류, 회귀 문제에 모두 적용 가능
 - 복잡도를 조정할 수 있다.
 - 수학적으로 정의가 잘 되어있다.
- 따라서 마진을 가장 크게 가지는 서포트 벡터를 구하여 일반화 좋게 만드는 것이 목표이다.

```
def pipe_nomal(kernel_name):
 if kernel_name == "default":#default 면실행
   model = Pipeline([
       ("svm_clf", SVC(degree=3, coef0=1 ,C=10, gamma='scale'))# 모델 만들때 커널 설정
 elif kernel_name == "rbf_scaler":#StanderdScaler 적용시킬 rbf일경우 실행
   model = Pipeline([
       ("scaler", StandardScaler()),
       ("svm_clf", SVC(kernel="rbf", degree=3, coef0=1 ,C=10, gamma='scale'))
 else:#linear, poly, sigmoid 일 경우 실행
   model = Pipeline([
       ("svm_clf", SVC(kernel=kernel_name, degree=3, coef0=1 ,C=10, gamma='scale'))
 model.fit(X, y)
 cross_nomal = cross_val_score(model,X,y,cv=3,scoring="accuracy")
 print(kernel_name,"에 교차검증 적용: ", cross_nomal)
 model_accuracy = model.score(X_test,y_test)
 print( "test_model_accuracy : ", model_accuracy)
 cross_nomal_mean = cross_nomal.mean()
 return cross_nomal_mean
```

SVM-kernel

- 커널이란, 실제 다항 특징을 추가하지 않고 비슷한 효과를 만드는 수학적 트리이다.
- kernel 사용하면 자동으로 다차항으로 바꿔 서 분류를 진행한다.
- 다차항으로 바꿔주는 이유는 복잡도를 높여 특징을 잘 분류해내기 위해서 이다.
- Kernel의 종류
 - Linear
 - Poly
 - Sigmoid
 - RBF (가우시안) -디폴트

SVM-kernel

```
default_accuracy_mean = pipe_nomal("default")#kernel이 rbf로 설정됨
print("kernel=default: ",default_accuracy_mean)
print()
linear_accuracy_mean = pipe_nomal("linear")
print("kernel=linear: ",linear_accuracy_mean)
print()
poly_accuracy_mean = pipe_nomal("poly")
print("kernel=poly: ",poly_accuracy_mean)
print()
rbf_accuracy_mean = pipe_nomal("rbf")
print("kernel=rbf: ",rbf_accuracy_mean)
print()
sigmoid_accuracy_mean = pipe_nomal("sigmoid")
print("kernel=sigmoid: ",sigmoid_accuracy_mean)
print()
rbf_scaler_accuracy_mean = pipe_nomal("rbf_scaler")
print("StandardScaler 적용 후 kernel=rbf_scaler: ",rbf_scaler_accuracy_mean)
print()
```

```
default 에 교차검증 적용: [0.82335329 0.84084084 0.83483483]
test_model_accuracy: 0.831
kernel=default: 0.8330096563629498
linear 에 교차검증 적용: [0.79341317 0.8018018 0.8018018]
test_model_accuracy: 0.785
kernel=linear: 0.7990055924187661
poly 에 교차검증 적용: [0.80538922 0.83183183 0.81981982]
test_model_accuracy: 0.798
kernel=poly: 0.819013624402846
rbf 에 교차검증 적용: [0.82335329 0.84084084 0.83483483]
test_model_accuracy: 0.831
kernel=rbf: 0.8330096563629498
-sigmoid 에 교차검증 적용: [0.4011976 0.37237237 0.31231231]
test_model_accuracy: 0.36
kernel=sigmoid: 0.36196076315836795
rbf_scaler 에 교차검증 적용: [0.80538922 0.8018018 0.81381381]
test_model_accuracy: 0.813
StandardScaler 적용 후 kernel=rbf_scaler: 0.807001612390834
```

```
model1 = Pipeline([
       ("svm_clf", SVC(kernel="rbf",degree=3, coef0=1,C=10, gamma='scale'))
model1.fit(X.v)
print("중축모델 : ",model1.score(X_test,y_test))
model2 = Pipeline([
       ("sym_clf", SVC(kernel="rbf",degree=3, coef0=1 ,C=10000, gamma='scale'))
model2.fit(X,y)
print("C=10000으로 한 모델(복잡도 증가) : ",model2.score(X_test,y_test))
model3 = Pipeline([
       ("svm_clf", SVC(kernel="rbf",degree=100, coef0=1 ,C=10, gamma='scale'))
model3.fit(X.v)
print("dgree=100으로 한 모델(복잡도 증가) : ",model3.score(X_test,y_test))
model4 = Pipeline([
       ("svm_clf", SVC(kernel="rbf",degree=3, coef0=1,C=10, gamma=0.01))
model4.fit(X.y)
print("간마=0.01 로 한 모델(분산 커짐) : ",model4.score(X_test,y_test))
```

중촉모델 : 0.831 C=10000으로 한 모델(복잡도 증가) : 0.824

dgree=100으로 한 모델(복잡도 증가) : 0.831 간마=0.01 로 한 모델(분산 커짐) : 0.095

SVM-성능 올리기

- •성능올리는 방법 3가지
 - C
 - Dgree
 - Gamma
- C
- •규제와 연관
- •C값 증가 -> 규제 감소 -> 복잡도 증가
- Dgree
 - •다차항 차수와 연관
 - •증가할수록 복잡도 증가
- Gamma
 - •분산과 연관
 - •간마가 커질수록 분산 작아짐 -> 복잡도 증가
- •따라서 간마와 C, Dgree를 적절히 조절해 사용



Decision Tree

결정트리시작

- 결정트리란 화이트박스 형태로, 한가지 특징을 이용해 2개의 노드로 분리해가며 불순도와 MSE를 줄이는 것이 목표이다.
- •결정트리
 - DecisionTreeRegressor (회귀)
 - DecisionTreeClassifier(분류)
 - •결정트리는 회귀로 푸는것이 분류보다 성능이 더 좋았다.
- MSE와 불순도
 - •MSE: Mean Squared Error 의 줄임말로, 정답에 대한 오류를 숫자로 나타낸다.
 - •불순도: 노드의 샘플 클래스가 얼마나 분산되어 있는지를 측정한다.
- •결정트리에서의 분류와 회귀 차이
 - •회귀: 평균과 실제값의 오차(MSE)를 줄이는 것을 목표로 한다.
 - •분류: 불순도를 줄이는 것을 목표로 한다.
- 장점
 - •규칙을 표현하는데 가장 적합한 모델이다.
 - •굉장히 빠르다.
- 단점
 - •훈련세트의 변화에 많이 민감하다.
 - 과대적합이 잘 일어나 복잡도를 줄여줘야 한다.
- •따라서 성능을 높이기 위해 적절한 규제를 사용하여 복잡도를 줄여야 한다.

결정트리성능높이기

Max_leaf_node

- •리프 노드의 최대수
- •증가할수록 더 세부적으로 특징이 셋팅되도록 함

결정트리성능높이기 규제

Min_sample_split

•분할되기 위해 노드가 가져야할 최소 샘플 개수

- •과적합이 일어나지 않았다. -> 규제할 필요 없음
- •데이터셋이 더 컸다면 규제를 통해 성능을 높일 수 있었을 것이다.

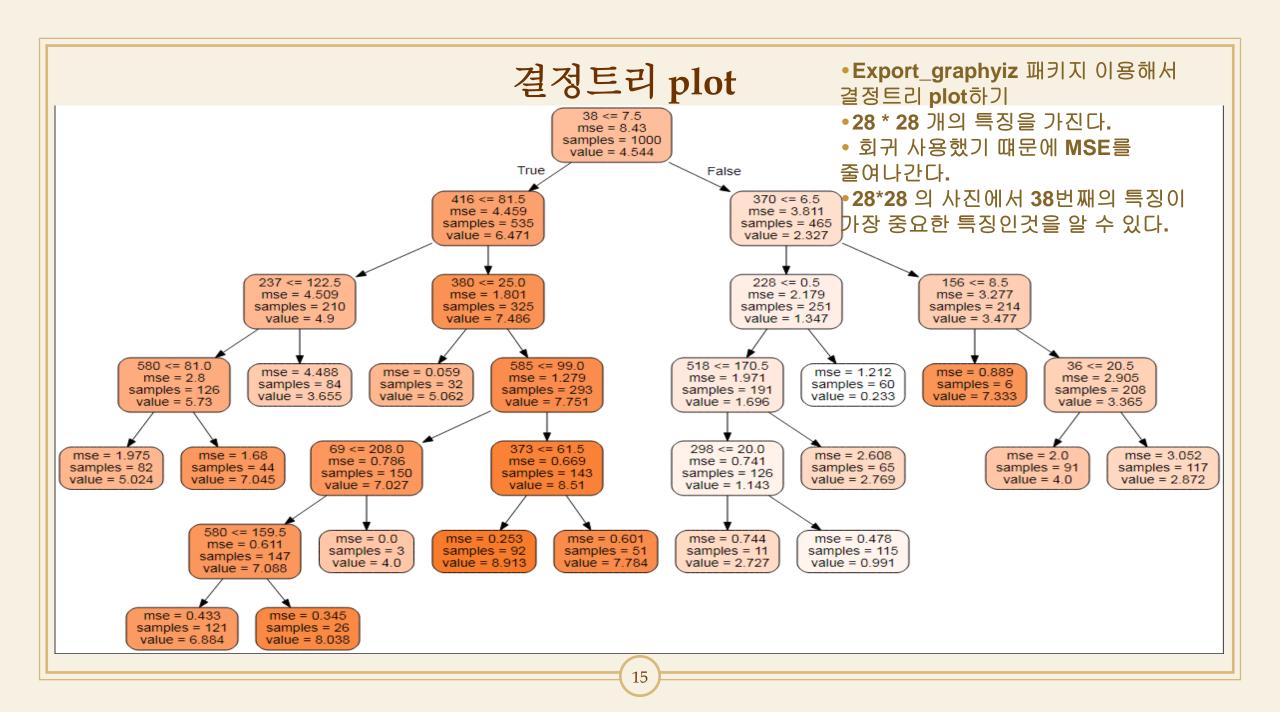
```
def learning(n):
    tree_reg = DecisionTreeRegressor(random_state=42,max_leaf_nodes=1000,min_samples_split=n)
    tree_reg.fit(X, y)
    train_accuracy = 0
    test_accuracy = 0
    train_accuracy = tree_reg.sco
    test_accuracy = tree_reg.sco
    test_accuracy
```

```
samples_split_10 = learning(10)
samples_split_126 = learning(100)
samples_split_1000 = learning(1000)#데이터 1000개밖에 없기 때문에
print("############
최적##########")
samples_split_126 = learning(126)
```

```
from sklearn.tree import export_graphviz# 결정함수 그리는 함수'
from graphviz import Source
tree_reg = DecisionTreeRegressor(random_state=42,max_leaf_nodes=1000,min_samples_split=126)
tree_reg.fit(X, y)
a = []
for i in range(784):
 a.append(i)
export_graphviz(
       tree_reg,
       out_file=os.path.join(IMAGES_PATH, "classifi_tree.dot"),
       feature_names=a,
       rounded=True,
       filled=True
Source.from_file(os.path.join(IMAGES_PATH, "classifi_tree.dot"))
```

결정트리 plot

• Export_graphyiz 패키지 이용해서 결정트리 plot하기





Random Forest

- •랜덤포레스트는 결정트리의 앙상블로, 성능이 아주 뛰어난 분류기이다.
 - 랜덤: 무작위로 뽑는다.
 - •포레스트: 숲(결정트리)의 모임
 - 따라서 랜덤포레스트는 결정트리의 앙상블이다.
- •앙상블: 여러 개의 모델을 하나의 모델로 합한 것이다.
 - •다양한 분류기를 학습한 뒤, 각 분류기 예측 결과를 합하여 최종 결과를 결정한다.
- 장점
 - •특징의 중요도를 알 수 있다.
 - •특징으로 분할할때 지니 불순도를 계산하는데, 그때 그 특징이 불순도를 얼마나 낮추는지 계산할 수 있다.

```
def learning(model,model_name):
    model.fit(X,y)
    y_pred = model.predict(X_test)
    print(model_name,accuracy_score(y_test, y_pred))

learning(model_Decision, Decision 0.678
learning(model_Randomf, F RandomForest 0.805
learning(model_SVC, SVC) SVC 0.786
learning(modee_voting_har Voting_hard 0.801
learning(modee_voting_sof Voting_soft 0.741
```

앙상블과 RandomForest

- •분류기 모으는 방법 2가지
 - Voting = hard -> 결과의 클래스 이용
 - Voting = soft -> 결과의 확률이용
 - •원래는 soft가 더 잘 나오는데, 분류라 hard가 더 잘나옴
- •랜덤포레스트가 Voting 방법보다 성능 좋은 이유
 - •랜덤포레스트는 자체로 앙상블이다.
 - Voting은 낮은 성능을 내는 분류기와 섞여있다.

```
def learning(n):
  model_RandomF = RandomForestClassifier(random_state=42,max_leaf_nodes=n)
  model_RandomF.fit(X, y)
  train_accuracy = 0
  test_accuracy = 0.
  train_accuracy = model_RandomF.score(X,y)
  test_accuracy = model_RandomF.score(X_test,y_test)
  a = (train_accuracy-test_accuracy)#정확도 차이
 print∭min_samples_split=",n, ", 학습데이터정확도=",train_accuracy,
       ", 시험데이터정확도=",test_accuracy,". 차이=",a)
learning(10)
learning(100)
```

min_samples_split= 10 , 학습데이터정확도= 0.771 , 시험데이터정확도= 0.729 . 차이= 0.0420000000000000 min_samples_split= 100 , 학습데이터정확도= 0.999 , 시험데이터정확도= 0.804 . 차이= 0.19499999999999 min_samples_split= 1000 , 학습데이터정확도= 1.0 , 시험데이터정확도= 0.804 . 차이= 0.195999999999999

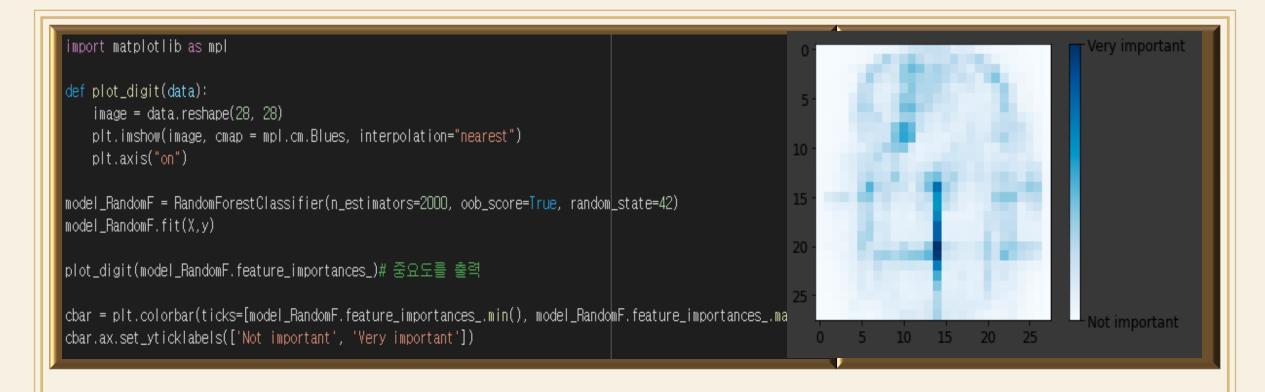
learning(1000)

RandomForest 성능 높이기-1

- •과적합이 일어난것을 알 수 있다.
 - •규제 통해서 성능 높일 수 있다.
- •규제 이용해서 성능 높이기
 - •Min_sample_split : 최소 샘플 갯수
 - Max_features : 최대 특징
 - Max_depth : 최대 깊이
- •규제 사용해도 결과 비슷했다.
- •영향을 많이주는 n_estimator 를 사용해서 성능 높이기로 함

```
model_RandomF = RandomForestClassifier(n_estimators = 1000, random_state=42,|max_leaf_nodes=1000,
                                      min_samples_split=61, max_features=100, max_depth=10)#estimator =1000 ->75.9%
 '# model_RandomF = RandomForestClassifier(n_estimators = 500, random_state=42, max_leaf_nodes=1000,
                                         min_samples_split=61, max_features=100, max_depth=10)#sample_split갯수 증가 ->75%
 model_Rand( # model_RandomF = RandomForestClassifier(n_estimators = 500, random_state=42, max_leaf_nodes=1000,
                                                    min_samples_split=2, max_features=700, max_depth=10)#특징갯수 변화-> 78%
                                                                                                                               t 성능높이기 -2
 train_accum
               # model_RandomF = RandomForestClassifier(n_estimators = 500, random_state=42, max_leaf_nodes=1000,
 test_accuracy #
                                                       min_samples_split=2, max_features=100, max_depth=10)#특징개수 100개 -> 80.5%
 train_accuracy = model_Han  # model_RandomF = RandomForestClassifier(n_estimators = 500, random_state=42, max_leaf_nodes=1000,
                                                                   min_samples_split=2, max_features=10, max_depth=10)#depth=10 -> 80.6%
 test_accuracy = model_Ranc#
                                         # model_RandomF = RandomForestClassifier(n_estimators = 500,random_state=42,max_leaf_nodes=1000,
 a = (train_accuracy-test_accuracy)#절 "
                                                                               min_samples_split=2,max_features=10,max_depth=100)#81%
 print('RandomForest oob_score_ :',mode
                                         # model_RandomF = RandomForestClassifier(n_estimators = 500, random_state=42, max_leaf_nodes=1000)# 81.2%
       train_accuracy,", test 데이터정의
                                                                  # model_RandomF = RandomForestClassifier(n_estimators = 1000, random_state=42)# 81.3%
                                                                        # model_RandomF = RandomForestClassifier(n_estimators = 3000, random_state=42)# 81.3%
learning()
                                                                              # model_RandomF = RandomForestClassifier(n_estimators = 2000, random_state=42)# 81.4%
                                                                                                            <u> 때군에 자랑되지 않는 껌들이 근제</u>
                                                                                                                                              없음
```

RandomForest oob_score_ : 0.831 , train 데이터정확도= 1.0 , test 데이터정확도= 0.814 . 차이= 0.186000000000005



RandomForest로 특징 중요도 분석

- Feature_importances_ 으로 중요도 파악하기
- 20 * 14 정도의 특징이 가장 중요하다 는 것을 알 수 있다.



오차행

오차행렬구현

<Confusion Matrix error>

- 데이터셋은 정확도 만으로 평가하기 어렵기 때문에 오차 행렬을 이용하여 정밀도와 재현율을 봐야한다.
- 오차행렬이란, 분류 모델의 성능을 평가하기 위해 사용 하는 것으로, 모델의 예측이 얼마나 맞고 틀렸는지 구분 시켜 준다.
 - 오차행렬 보는 방법 => 대각선을 기준으로, 대각 선이 맞춘 개수다.
- 재현율
 - 더 많이 포함시켜 확률 내는 것
- 정밀도
 - 검출된 것 중에서 진짜인 것
- 재현율과 정밀도 관계
 - 재현율 높이면 정밀도 낮아짐

0과 6에서 오류가 가장 많음

```
12 # confusion(오차행렬) 구현
13 from sklearn.model_selection import cross_val_predict
14 from sklearn.metrics import confusion_matrix
16 def confu_matrix(X,Y,high_fit,name):
17 scaler = StandardScaler()
18 high_fit_train_scaler = scaler.fit_transform(X.astype(np.float64))#forest를 Scaler해줌
|19 y_train_pred = cross_val_predict(high_fit, high_fit_train_scaler, Y, cv=3)#예측한 값을 저장
20 cm = confusion_matrix(Y, y_train_pred)#오차행렬로 표시
21 return cm#오차행렬을 리턴
23 cm = confu_matrix(X,Y,high_fit,name)#오차행렬을 리턴받음
24 print(cm)
```

• 오차행렬 plot에서 가장 많이 오류 가 발생한 인덱스(0,6)이 어떤 데이 터인지 분석하고 이유를 찾아본다.

오차 행렬 분석 <Error Analysis>

- 인덱스 0 = T-Shirt/top
- 인덱스 6 = Shirt

```
# Error Analysis 시작
 # 메러를 분석하는 과정으로, plot한 결과중 가장많이 틀린(가장밝은) 2개의 그림을 분석한다.
 def predict(X,Y,high_fit):
  scaler = StandardScaler()
  high_fit_train_scaler = scaler.fit_transform(X.astype(np.float64))
  y_train_pred = cross_val_predict(high_fit, high_fit_train_scaler, Y, cv=3)
 return v_train_pred
ly_pred = predict(X,Y,high_fit)
# print(y_pred)
.print(class_names[0]," 와 ", class_names[6], "가 햇같린다.")
| cl_a, cl_b = 0, 6
|X_ba = X[(Y == cl_b) & (y_pred == cl_a)]
X_bb = X[(Y == cl_b) & (v_pred == cl_b)]
lplt.figure(figsize=(8,8))
plt.subplot(221);    plot_digits(X_aa[:25], images_per_row=5)
plt.subplot(222);    plot_digits(X_ab[:25], images_per_row=5)
plt.subplot(224);    plot_digits(X_bb[:25], images_per_row=5)
```

왼쪽위 = T-shirt/top 인데 T-shirt/top 이라고 한것 # 오른쪽위 = T-shirt/top 인데 Shirt 라고 한것 # 왼쪽밑 = Shirt 인데 T-shirt/top 이라고 한것 # 오른쪽밑 = Shirt 인데 Shirt 라고 한것



Projet Result

프로젝트 결과

- Fashion MNIST 라는 데이터셋에는 6만개의 데이터가 (28*28)의 형 태로 10가지 종류의 클래스로 나뉘어 있다.
- 가장 좋은 성능의 분류기는 RandomForest 이다.
- 오차행렬을 통해 가장 많이 틀린 데이터를 확인할 수 있다.
- Plot을 분석한 결과, 라벨 0과 6을 가진 T-Shirt/top 와 Shirt 에서 많은 오류를 찾을 수 있었다.

Thank You!

감사합니다.