$$nm := 10^{-9} \cdot m$$

$$\mu m := 10^{-6} \cdot m$$

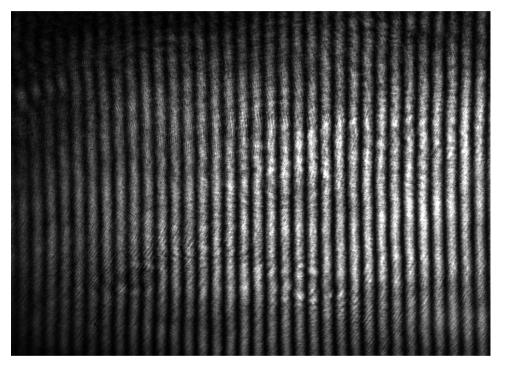
Bilder einlesen

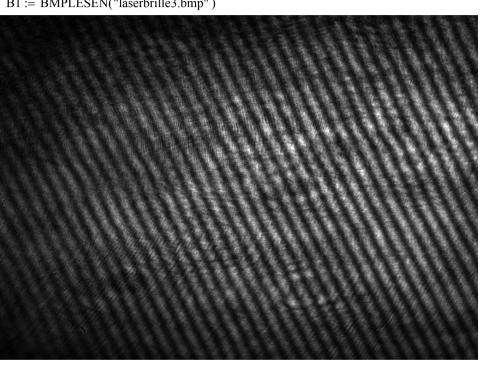
Ohne Störung

B := BMPLESEN("ref3.bmp")

Mit Störung

B1 := BMPLESEN("laserbrille3.bmp")





В

Pixelgröße des Bildes

Z := zeilen(B) S := spalten(B)

Ab welcher Spalte soll die Auswertung erfolgen (Qualität der Bilder)

S := S - AbAb := 0

B1

 $S = \blacksquare$

Luafvariablen für Zeilen und Palten

s := 0 ... S - 1

z := 0 ... Z - 1

Ausgesuchte Zeile oder Spalte

s1 := 50

z1 := 750

Kalibrierungsfaktor der Kamera (Größe Pixelabbildung)

 $K := 10 \cdot \mu m$ $x_s := s \cdot K$

Auslesen einer Spalte / Zeile und Abzug Mittelwert

$$Ps_s := B_{z1, s+Ab}$$

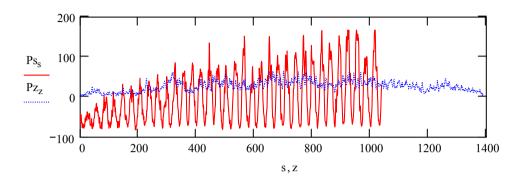
$$Pz_z := B_{z,s1}$$

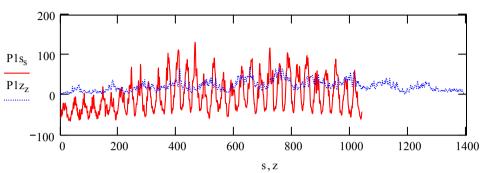
Ps := Ps - mittelwert(Ps)

$$P1s_s := B1_{z1, s+Ab}$$

$$P1z_z := B1_{z,s}$$

 $P1z_z := B1_{z, s1}$ P1s := P1s - mittelwert(P1s)





Filterrung (optional)

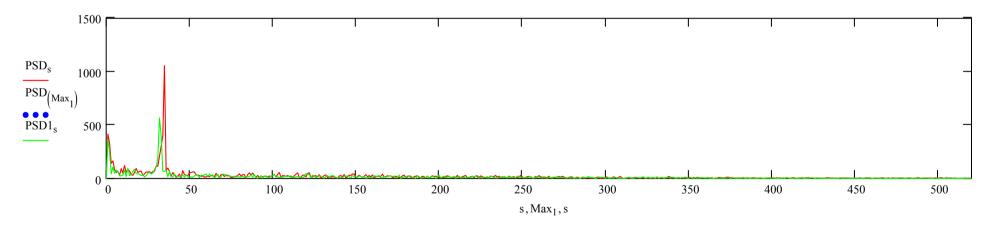
Spektrum := cfft(Ps)

$$PSD_s := |Spektrum_s|$$

Spektrum1 := cfft(P1s)

$$PSD1_s := |Spektrum1_s|$$

Max := WhereIsValue(PSD, max(PSD))



Filterlaenge := 50

Filter := bandpass(0.02, 0.1, Filterlaenge, 3)

PsF := response(Ps, Filter, S + Filterlaenge)

P1sF := response(P1s, Filter, S + Filterlaenge)

Einschalten für Filterung

Hilberttransformation

$$P_{S_{S}} := P_{SF} \frac{Filterlaenge}{2}$$

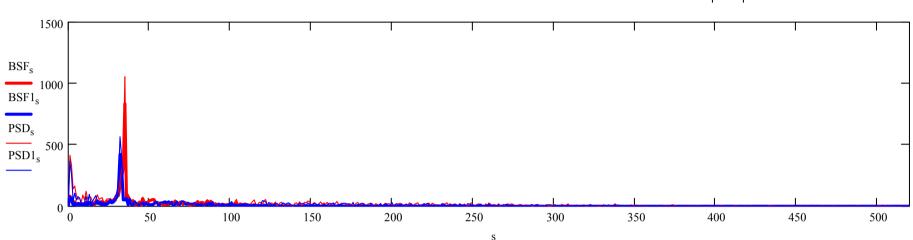
Einschalten für Filterung

$$P1s_s := P1sF_{s+\frac{Filterlaenge}{2}}$$

$$SF := cfft(Ps)$$
 $BSF_s :=$

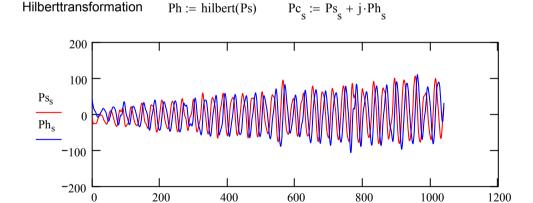
$$BSF_s := |SF_s|$$

$$SF1 := cfft(P1s) \quad BSF1_s := |SF1_s|$$

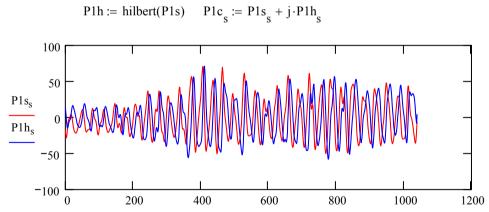


Berechnung und Darstellung Hilberttransformation (90° örtlich phasenverschobenes Signal)

S



Ph := hilbert(Ps)



S

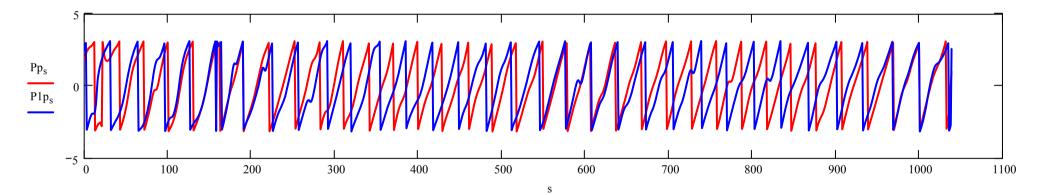
Berechnung Betrag und Phase und Phasenkorrektur

 $P1b_s := |P1c_s|$ Beträge $Pb_s := |Pc_s|$ 150 300 500 700 800 900 200 400 600 1000 1100 S

rnasen

$$Pp_{s} := arg(Pc_{s})$$

$$P1p_s := arg(P1c_s)$$



Korrigierte Phasen

P1pk := phasecor(P1p)

Im ungestörten Bild sollte eine lineare Phasenänderung zu erkenne sein --> lineare Regression der Phase im ungestörten Bild ergibt Qualitätsinformation der Abbildung

Reg := linie(x, Ppk)

$$Reg = \begin{pmatrix} -5.008 \\ 2.096 \times 10^4 \end{pmatrix} \frac{1}{n}$$

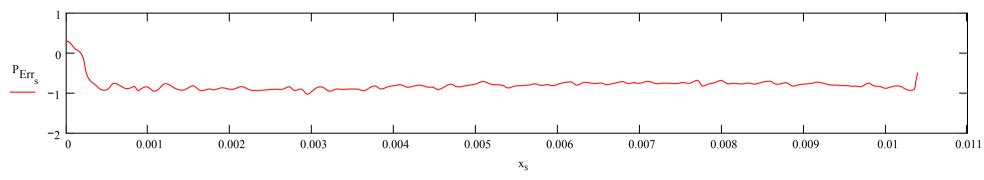
Geradengleichung für Perioden

$$P_{s} := \left(\frac{\text{Reg}_{1}}{2 \cdot \pi} \cdot K \cdot s\right) + \frac{\text{Reg}_{0}}{2 \cdot \pi} \cdot K \qquad \frac{\text{Reg}_{1}}{2 \cdot \pi} \cdot K = 0.033$$

$$\frac{\text{Reg}_1}{2 \cdot \pi} \cdot K = 0.033$$

Abweichung des ungestörten Bildes von der Geradengleichung

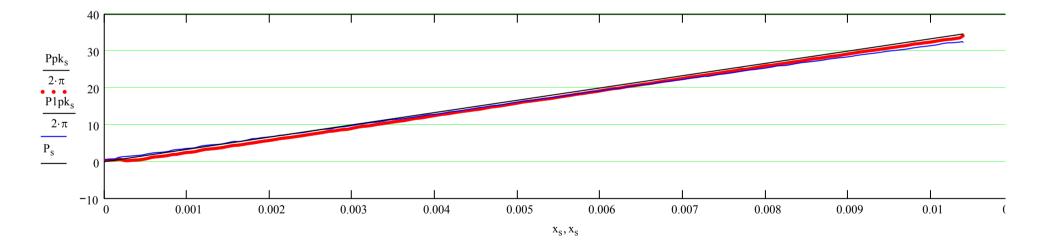
$$P_{Err_{s}} := \frac{Ppk_{s}}{2 \cdot \pi} - P_{s}$$



Mittlere Anzanhl von Perioden pro Pixelgrößeberechnet aus Originalbild (sollte kleiner als 0.1 sein)

$$\frac{\text{Reg}_1}{2 \cdot \pi} \cdot K = 0.033$$

Darstellung der korrigierten Phasen



 $\label{eq:deltaPhasendifferenz} \quad \Delta P_{S} \coloneqq Ppk_{S} - P1pk_{S}$

Umwandlung Phasendifferenz in Dickenänderung

 2π entsprechen Dickenänderung von λ im Material (λ / n)

Brechungsindex

n := 1.49

Wellenlänge

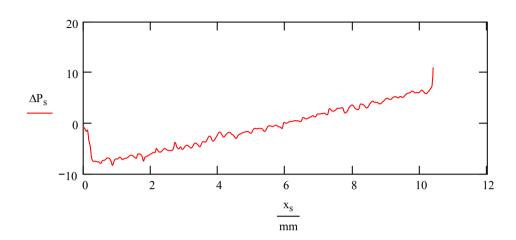
 $\lambda := 532 \cdot nm$

 $D := \frac{\lambda}{2 \cdot \pi \cdot n}$

 $D = 56.826 \, \text{nm}$

Ergebnisse

Phasendifferenz in rad



Dickendifferenz in µm

