$$nm := 10^{-9} \cdot m$$

 $\mu m := 10^{-6} \cdot m$

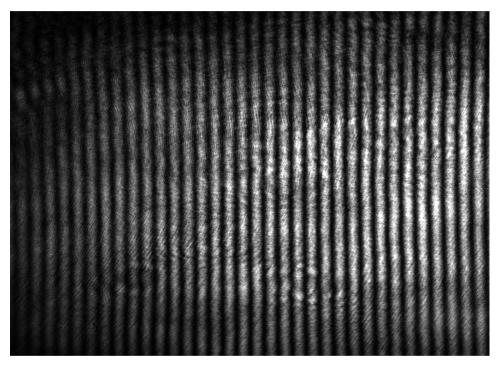
Bilder einlesen

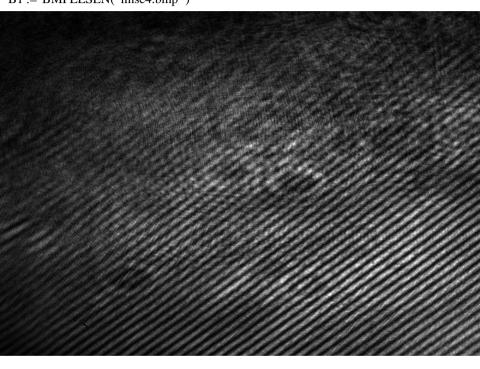
Ohne Störung

B := BMPLESEN("ref3.bmp")

Mit Störung

B1 := BMPLESEN("linse4.bmp")





B

Pixelgröße des Bildes

Z := zeilen(B) S := spalten(B)

Ab welcher Spalte soll die Auswertung erfolgen (Qualität der Bilder)

Ab := 0 S := S - Ab

B1

 $S = \blacksquare$

Luafvariablen für Zeilen und Palten s := 0...S - 1

s := 0 .. S - 1 z := 0 .. Z - 1

Ausgesuchte Zeile oder Spalte

s1 := 50

z1 := 1260

Kalibrierungsfaktor der Kamera (Größe Pixelabbildung)

 $K := 10 \cdot \mu m$ $x_s := s \cdot K$

Auslesen einer Spalte / Zeile und Abzug Mittelwert

$$Ps_s := B_{z1, s+Ab}$$

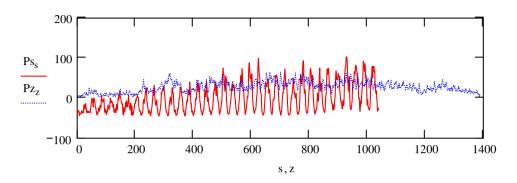
$$Pz_z := B_{z,s1}$$

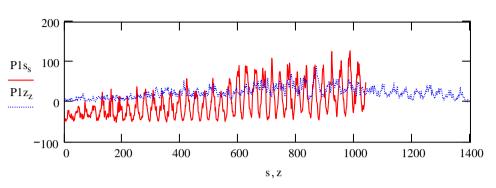
$$Ps := Ps - mittelwert(Ps)$$

$$P1s_s := B1_{z1, s+Ab}$$

$$P1z_z := B1_{z,s}$$

 $P1z_z := B1_{z, s1}$ P1s := P1s - mittelwert(P1s)





Filterrung (optional)

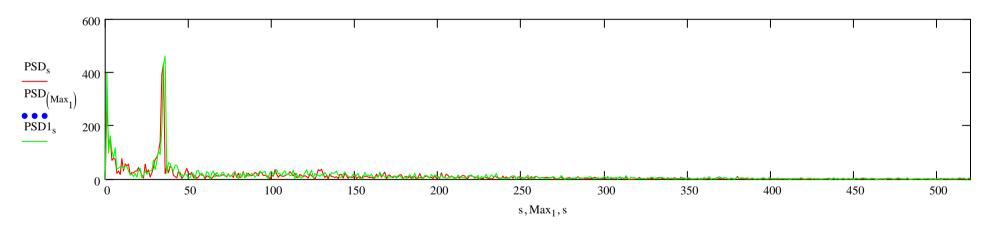
Spektrum := cfft(Ps)

$$PSD_s := |Spektrum_s|$$

Spektrum1 := cfft(P1s)

$$PSD1_s := |Spektrum1_s|$$

Max := WhereIsValue(PSD, max(PSD))



Filterlaenge := 50

Filter := bandpass(0.02, 0.1, Filterlaenge, 3)

PsF := response(Ps, Filter, S + Filterlaenge)

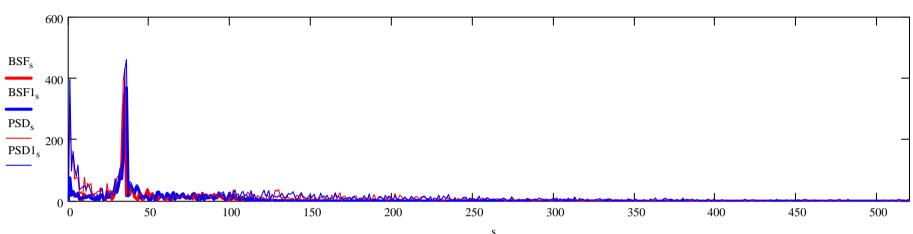
P1sF := response(P1s, Filter, S + Filterlaenge)

Einschalten für Filterung $Ps_s := PsF_{s+\frac{Filterlaenge}{2}}$ $SF := cfft(Ps) \qquad BSF_s := \left| SF_s \right|$ 600 BSF_s

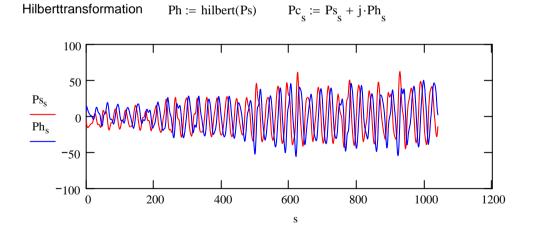
Einschalten für Filterung

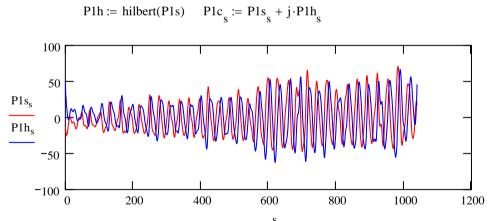
$$P1s_s := P1sF_{s+\frac{Filterlaenge}{2}}$$

$$SF1 := cfft(P1s) \quad BSF1_s := |SF1_s|$$



Berechnung und Darstellung Hilberttransformation (90° örtlich phasenverschobenes Signal)





Berechnung Betrag und Phase und Phasenkorrektur

 $P1b_s := |P1c_s|$ Beträge $Pb_s := |Pc_s|$ 100 $\frac{Pb_s}{P1b_s}$ 400 700 800 500 600 900 1000 1100 S $Pp_s := arg(Pc_s)$ rnasen $P1p_s := arg(P1c_s)$

Korrigierte Phasen

100

P1pk := phasecor(P1p)

700

800

600

S

Im ungestörten Bild sollte eine lineare Phasenänderung zu erkenne sein --> lineare Regression der Phase im ungestörten Bild ergibt Qualitätsinformation der Abbildung

500

$$Reg := linie(x, Ppk)$$

$$Reg = \begin{pmatrix} 1.136 \\ 2.089 \times 10^4 \end{pmatrix} \frac{1}{r}$$

200

300

Geradengleichung für Perioden

400

$$P_{s} := \left(\frac{\text{Reg}_{1}}{2 \cdot \pi} \cdot \mathbf{K} \cdot \mathbf{s}\right) + \frac{\text{Reg}_{0}}{2 \cdot \pi} \cdot \mathbf{K} \qquad \frac{\text{Reg}_{1}}{2 \cdot \pi} \cdot \mathbf{K} = 0.033$$

$$\frac{\text{Reg}_1}{2 \cdot \pi} \cdot K = 0.033$$

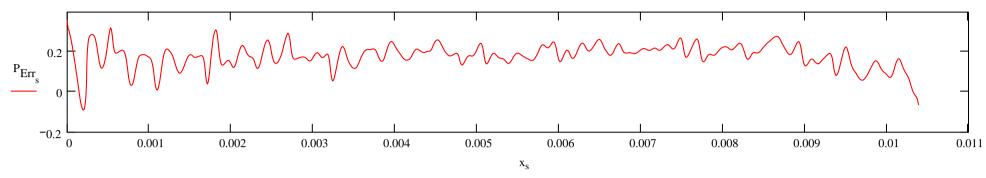
900

1000

1100

Abweichung des ungestörten Bildes von der Geradengleichung

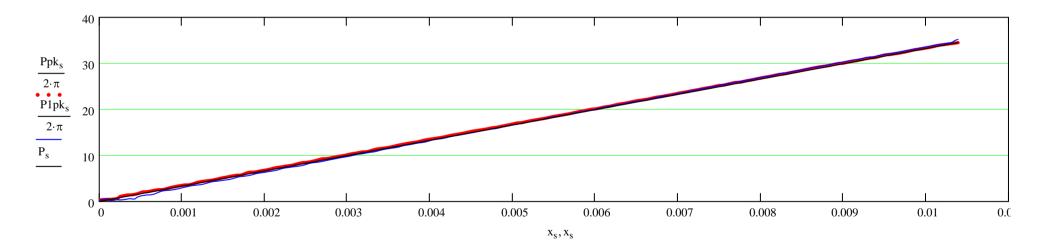
$$P_{Err_{s}} := \frac{Ppk_{s}}{2 \cdot \pi} - P_{s}$$



Mittlere Anzanhl von Perioden pro Pixelgrößeberechnet aus Originalbild (sollte kleiner als 0.1 sein)

$$\frac{\text{Reg}_1}{2 \cdot \pi} \cdot K = 0.033$$

Darstellung der korrigierten Phasen



 $\label{eq:deltaPhasendifferenz} \begin{array}{ll} & \Delta P_S := \left. Ppk_S^{} - \left. P1pk_S^{} \right. \end{array}$

Umwandlung Phasendifferenz in Dickenänderung

 2π entsprechen Dickenänderung von λ im Material (λ / n)

Brechungsindex

n := 1.49

Wellenlänge

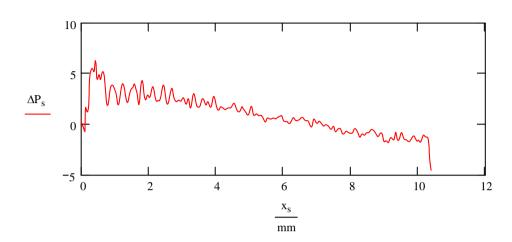
 $\lambda := 532 \cdot nm$

 $D := \frac{\lambda}{2 \cdot \pi \cdot n}$

 $D = 56.826 \, \text{nm}$

Ergebnisse

Phasendifferenz in rad



Dickendifferenz in µm

