# CNN\_fashion100





# import

import numpy as np
import tensorflow as tf
from tensorflow import keras
from tensorflow.keras import layers

tensorflow`라이브러리에서 `keras` 모듈을 가져옵니다. (keras 모듈 사용) `keras` 모듈에서 `layers` 모듈을 가져옵니다 (layers모듈 사용)

# gpu설정

```
%tensorflow_version 2.x
import tensorflow as tf
device_name = tf.test.gpu_device_name()
if device_name != '/device:GPU:O':
    raise SystemError('GPU device not found')
print('Found GPU at: {}'.format(device_name))

Colab only includes TensorFlow 2.x; %tensorflow_version has no effect.
Found GPU at: /device:GPU:O
```

# 데이터 + 정규화

```
fashion_mnist = tf.keras.datasets.fashion_mnist
(train_images, train_labels), (test_images, test_labels) = fashion_mnist.load_data()
train_images, test_images = train_images / 255.0, test_images / 255.0
```

fashion 100 데이터 불러 오기

## 모델 예시

```
with tf.device('/device:GPU:0'):
    model = tf.keras.models.Sequential([

        tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=32, input_shape=(28,28),
        tf.keras.layers.BatchNormalization(),
        tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=32, kernel_initializer='he_uniform', activation='relu'),
        tf.keras.layers.BatchNormalization(),
        tf.keras.layers.BatchNormalization(),
        tf.keras.layers.MaxPool2D(pool_size=(2,2)),
        tf.keras.layers.Dropout(0.25),

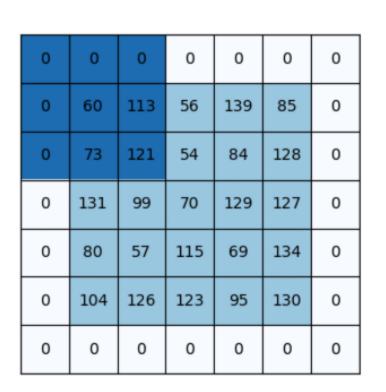
        tf.keras.layers.Dense(512, activation='relu'),
        tf.keras.layers.Dense(10, activation='softmax')
])
```

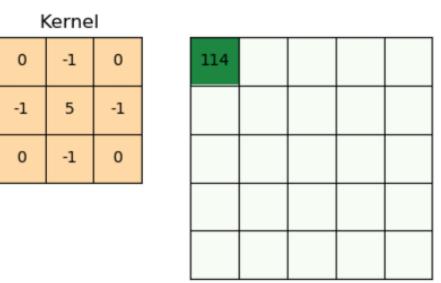
batch_normalization_9 (Batc hNormalization)	(None, 28, 28, 32)	128			
max_pooling2d_4 (MaxPooling 2D)	(None, 14, 14, 32)	0			
dropout_6 (Dropout)	(None, 14, 14, 32)	0			
conv2d_10 (Conv2D)	(None, 12, 12, 64)	18496			
batch_normalization_10 (Bat chNormalization)	(None, 12, 12, 64)	256			
conv2d_11 (Conv2D)	(None, 10, 10, 64)	36928			
batch_normalization_11 (Bat chNormalization)	(None, 10, 10, 64)	256			
max_pooling2d_5 (MaxPooling 2D)	(None, 5, 5, 64)	0			
dropout_7 (Dropout)	(None, 5, 5, 64)	0			
flatten_2 (Flatten)	(None, 1600)	0			
dense_4 (Dense)	(None, 512)	819712			
dropout_8 (Dropout)	(None, 512)	0			
dense_5 (Dense)	(None, 100)	51300			
Total parama: 037 340					

Total params: 937,348 Trainable params: 936,964 Non-trainable params: 384

# Conv2D (필터)

```
tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=64, input_shape=(28,28,1), padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=64, padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.MaxPool2D(pool_size=(2,2)),
```



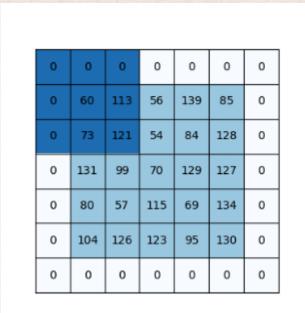


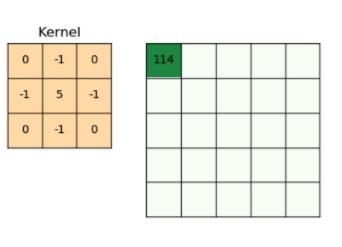
1. 입력 데이터는 3\*3 크기를 가지는 필터 (filter)라는 작은 윈도우와 곱해집니다

Conv2D 함수는 이러한 필터를 학습하여 최적의 필터를 찾아내는 과정도 포함하고 있습니다. 이를 통해 입력 데이터에서 가장 중요한 특징을 추출할 수 있게 됩니다.

# Conv2D (패딩)

tf.keras.layers.Conv2D(kernel\_size=(3,3), filters=64, input\_shape=(28,28,1), padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.Conv2D(kernel\_size=(3,3), filters=64, padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.MaxPool2D(pool\_size=(2,2)),





30	3,	22	1	0
02	02	10	3	1
30	1,	$2_2$	2	3
2	0	0	2	2
2	0	0	0	1

12.0	12.0	17.0
10.0	17.0	19.0
9.0	6.0	14.0

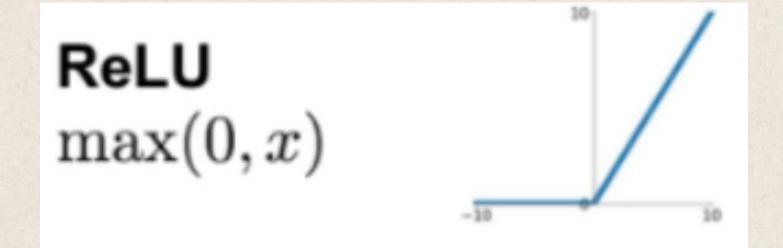
padding이 same인 경우, 출력 특징맵의 크기가 입력 특징맵의 크기와 상관없이 동 일하게 유지됩니다.

padding이 valid인 경우 출력 특징맵의 크기는 입력 특징맵의 크기와 필터의 크기 에 따라 결정됩니다.

스트라이드를 통해 조절 가능

## Conv2D (activation(relu)

```
tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=64, input_shape=(28,28,1), padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=64, padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.MaxPool2D(pool_size=(2,2)),
```



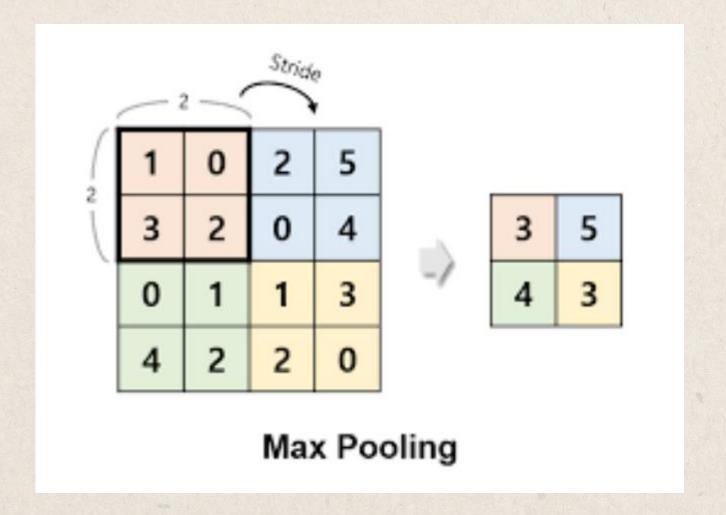
ReLU 함수는 입력값이 0보다 클 때는 선형 함수처럼 작동하지만, 입력값이 0 이하일 때는 항상 0을 출력함

ReLU 함수는 계산 비용이 매우 적게 듬

죽은 뉴런(dead neuron) 현상이 발생할 수 있습니다. 이러한 현상이 발생하면 해당 뉴런은 학습 과정에서 어떠한 역할도 하지 못하게 됨

# Conv2D (maxpool2D)

```
tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=64, input_shape=(28,28,1), padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=64, padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.MaxPool2D(pool_size=(2,2)),
```



MaxPool2D 레이어는 입력으로 받은 64개의 28x28 크기의 특징 맵(feature map)에서 2x2 크기의 윈도우(window)를 이동시켜가며 각 윈도우에서 가장 큰 값을 출력으로 반환

입력 특징 맵보다 크기가 반으로 줄어들게 되는데, 이를 통해 계산량을 줄이고, 과적합(overfitting)을 방지하고, 불필요한 정보를 걸러낼 수 있음

# Conv2D (가중치)

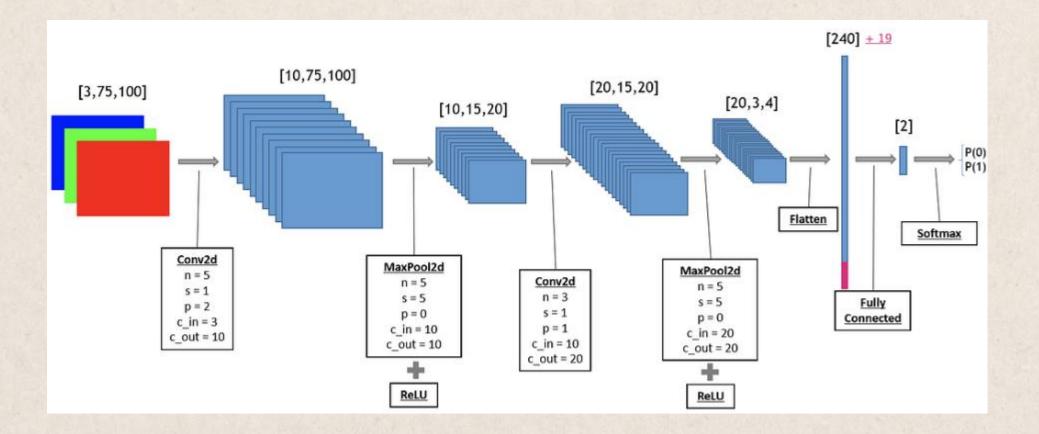
```
tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=64, input_shape=(28,28,1), padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=64, padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.MaxPool2D(pool_size=(2,2)), tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=128, padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=256, padding='valid', activation='relu'), tf.keras.layers.MaxPool2D(pool_size=(2,2)),
```

Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d (Conv2D)	(None, 28, 28, 64)	640
conv2d_1 (Conv2D)	(None, 28, 28, 64)	36928
max_pooling2d (MaxPooling2D )	(None, 14, 14, 64)	0
conv2d_2 (Conv2D)	(None, 14, 14, 128)	73856
conv2d_3 (Conv2D)	(None, 12, 12, 256)	295168
max_pooling2d_1 (MaxPooling 2D)	(None, 6, 6, 256)	0

편향은 각 필터마다 하나씩 존재하며, 각 필터가 추출한 특징에 대해 일정한 값(예: 0)을 더해주는 역할을 합니다. 이를 통해, 각 필터가 이미지에서 추출한 특징이 양수와 음수 모두를 포함할 수 있도록 하며, 딥러닝 모델의 성능을 향상시킵니다.

#### Flatten

```
tf.keras.layers.Flatten(),
tf.keras.layers.Dense(units=512, activation='relu'),
tf.keras.layers.Dropout(0.5),
tf.keras.layers.Dense(units=256, activation='relu'),
tf.keras.layers.Dropout(0.5),
tf.keras.layers.Dense(units=10, activation='softmax')
```

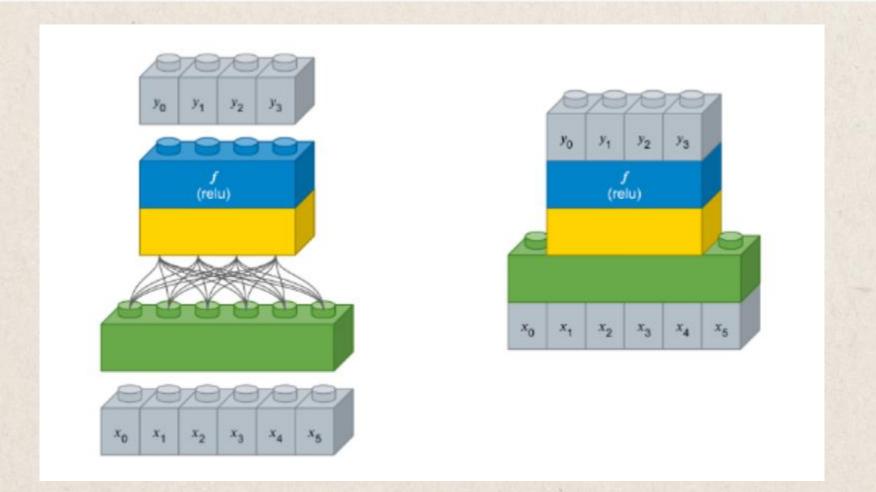


tf.keras.layers.Flatten()`은 입력으로 들어온 다차원 배열을 1차원 배열로 평탄화(flatten)하는 역할을 합니다. 따라서 `(None, 7, 7, 256)` 크 기의 출력 특징 맵을 `tf.keras.layers.Flatten()` 레이어의 입력으로

tf.keras.layers.Flatten() 레이어의 입력으로 사용하면 `(None, 7\*7\*256)` 크기의 1차원 배 열이 출력됩니다.

#### Dense

```
tf.keras.layers.Flatten(),
tf.keras.layers.Dense(units=512, activation='relu'),
tf.keras.layers.Dropout(0.5),
tf.keras.layers.Dense(units=256, activation='relu'),
tf.keras.layers.Dropout(0.5),
tf.keras.layers.Dense(units=10, activation='softmax')
```

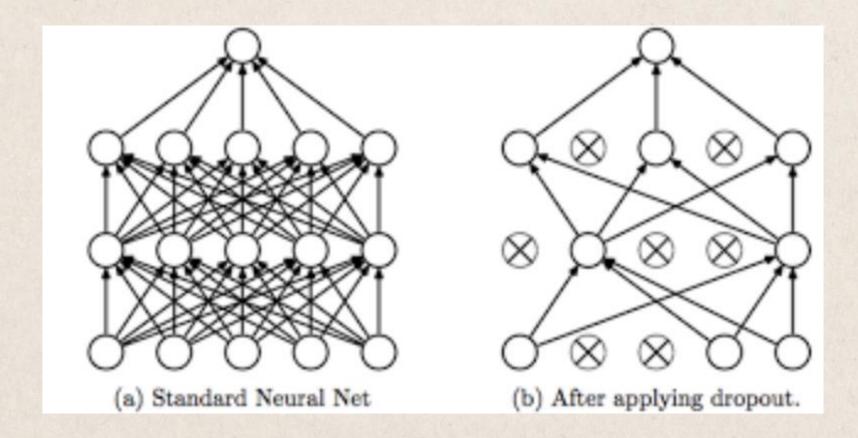


tf.keras.layers.Dense`는 Fully Connected Layer (완전 연결 레이어)의 일종으로, 입력 데이터와 가중치 행렬을 행렬곱(dot product)하고 편향(bias)을 더한 후, 활성화 함수(activation function)를 적용하는 레이어입니다.

Dense` 레이어의 인자로는 출력 유닛 수 (output units), 활성화 함수(activation function), 입력 데이터의 형태(input shape) 등이 있습니다. 출력 유닛 수는 레이어가 출력하는 벡터의 크기를 결정하며, 활성화 함수는 레이어의 출력값을 변환하는 함수로, 비선형성을 추가하여 모델의 표현력을 증가시킵니다

## **Dropout**

```
tf.keras.layers.Flatten(),
tf.keras.layers.Dense(units=512, activation='relu'),
tf.keras.layers.Dropout(0.5),
tf.keras.layers.Dense(units=256, activation='relu'),
tf.keras.layers.Dropout(0.5),
tf.keras.layers.Dense(units=10, activation='softmax')
```



Dropout`은 딥러닝에서 과적합(overfitting)을 방지하기 위한 regularization 기법 중 하나입니다. `Dropout`은 레이어에 적용되며, 입력값의일부를 랜덤하게 0으로 만듭니다. 이를 통해 특정뉴런이 특정 입력값에 의존하는 것을 방지하고, 레이어의 복잡도를 줄여 일반화 성능을 향상시킵니다.

# categorical\_crosentropy

```
opt = tf.keras.optimizers.SGD(learning_rate=Ir_schedule, momentum=0.9, nesterov=True)
model.compile(loss='sparse_categorical_crossentropy', optimizer=opt, metrics=['accuracy'])
model.summary()
```

categorical\_crossentropy는 일반적으로 다중 클래스 분류 문제에서 사용되는 손실 함수로써 이 손실 함수는 모델이 예측한 클래스 확률 분포와 실제 라벨의 확률 분포 사이의 차이를 계산합니다. 따라 서 모델이 더 정확한 예측을 할 때 더 낮은 손실 값을 가지게 됩니다.

각 클래스의 확률을 [0.1, 0.3, 0.05, 0.02, 0.01, 0.01, 0.1, 0.1, 0.1, 0.2, 0.01]로 예측하고, 실제 라벨이 2번 클래스라면 실제 라벨의 확률 분포는 [0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0]이 됩니다. 따라서 2번 클래스의 손실 값은 log(0.05)가 되고, 모든 클래스의 손실 값을 더한 후 최종 손실 값을 계산합니다.

#### model.fit

history = model.fit(train\_images, train\_labels, epochs=5, validation\_data = (test\_images,test\_labels))

model.fit() 함수는 모델을 학습시키는 함수입니다. 주어진 데이터셋을 사용하여 모델의 가중치를 업데이트 하고, 손실 함수 값을 최소화하는 방향으로 학습을 진행합니다.

batch\_size는 한 번에 학습할 데이터의 개수이며, epochs는 전체 데이터셋을 몇 번 반복해서 학습할지를 설정 validation\_data`는 모델의 성능을 검증하기 위해 사용하는 데이터셋

## epoch

```
history = model.fit(train_images, train_labels, epochs=5, validation_data = (test_images,test_labels))

loss, accuracy = model.evaluate(test_images, test_labels)

print(loss, accuracy)
```

```
Epoch 1/10
Epoch 2/10
Epoch 3/10
Epoch 4/10
Epoch 5/10
Epoch 6/10
600/600 [============= 0.0234 - val_accuracy: 0.9941 - val_loss: 0.0234 - val_accuracy: 0.9941
Epoch 8/10
최종 예측 성공률(%): 99.41999912261963
```

batch\_size = 100, iteration = 600, epoch = 10

# 정확도

```
acc = history.history['accuracy']
val_acc = history.history['val_accuracy']
plt.figure()
plt.plot(acc,color = 'purple',label = 'Training Acuracy')
plt.plot(val_acc,color = 'blue',label = 'Validation Accuracy')
plt.legend()
<matplotlib.legend.Legend at 0x7f5d30227490>
          Training Acuracy

    Validation Accuracy

 0.88
0.87
0.86 -
 0.85
0.84 -
 0.83 -
                1.0 1.5 2.0 2.5 3.0 3.5 4.0
           0.5
```

# 손실률

```
loss = history.history['loss']
val_loss = history.history['val_loss']
plt.figure()
plt.plot(loss,color = 'green', label = 'Training Loss')
plt.plot(val_loss,color = 'red', label = 'Validation Loss')
plt.legend()
<matplotlib.legend.Legend at 0x7f5dcc635ac0>
 0.475
                                          Training Loss
                                           Validation Loss
 0.450
 0.425
 0.400
0.375
 0.350
0.325
 0.300
 0.275
            0.5 1.0 1.5 2.0 2.5 3.0
                                            3.5
       0.0
```

# 테스트 진행(경로 설정)

```
root = '_/content/drive/MyDrive/Colab Notebooks/GITHUB/colab_ML/ML_CNN/dataset/fashion/shoes2.jpeg'
img = cv2.imread(root,cv2.IMREAD_GRAYSCALE)
img = cv2.resize(255-img,(28,28),interpolation=cv2.INTER_NEAREST)
imgRGB = cv2.cvtColor(img,cv2.COLOR_BGR2RGB)/255
imgRGB = imgRGB.reshape(-1,28,28)
print(np.argmax(model.predict(imgRGB)[0]))
```

## 테스트 진행

```
UJ
   [======] - Os 29ms/step
                        - Os 19ms/step
   -----
99
1/1 [-----]
                         - Os 19ms/step
                        - Os 19ms/step
89
                        - Os 20ms/step
   [=======]
   [======] - Os 22ms/step
99
1/1 [======] - Os 19ms/step
accuracy = 0.6
false_number = [5, 9, 11, 12, 13, 14, 15, 17, 18, 21, 22, 24, 25, 26, 27, 28, 29, 30, 31, 33, 36, 38]
```