# CNN\_MNIST





# import

import numpy as np
import tensorflow as tf
from tensorflow import keras
from tensorflow.keras import layers

tensorflow`라이브러리에서 `keras` 모듈을 가져옵니다. (keras 모듈 사용) `keras` 모듈에서 `layers` 모듈을 가져옵니다 (layers모듈 사용)

#### 정규화

```
[x_train, y_train], (x_test, y_test) = tf.keras.datasets.mnist.load_data()
# 각종 파라메터의 영향을 보기 위해 랜덤값 고정
tf.random.set_seed(1234)
# Normalizing data
x_train, x_test = x_train / 255.0, x_test / 255.0
# (60000, 28, 28) => (60000, 28, 28, 1)로 reshape
x_train = x_train.reshape(-1, 28, 28, 1)
x_test = x_test.reshape(-1, 28, 28, 1)
```

- 1. mnist 데이터 셋을 가지고 옵니다.
- 2. 학습결과의 비교를 위해 난수의 값 고정
- 3. 훈련 데이터를 0~1 사이의 값으로 만듬
- 4. ConV2D사용을 위해 적절한 input shape으로 reshape

#### one-hot 인코딩

#### # One-hot 인코딩

y\_train = tf.keras.utils.to\_categorical(y\_train, 10)
y\_test = tf.keras.utils.to\_categorical(y\_test, 10)

임베딩 원-핫 단어 ID calm fast cat calm 0 0 0 "calm fast cat" -0 0 fast 2 0 cat 0 Copyright @ Gilbut, Inc. All rights reserved. to\_categorical 함수는 정수 형태의 레이블 데이터를 원핫 인코딩 형태로 변환 해 줍니다.

형식: to\_categorical(y, num\_classes=None, dtype='float32')

즉, `y` 값이 `i`일 때, `i`번째 비트만 1이고 나머지는 0인 형태로 변환 (범주형 데이터를 수치형 데이터로) Business Strategy 2055 Business Structure Strategy Management Plan

#### 모델 예시

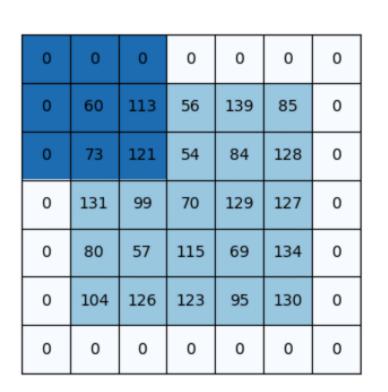
```
model = tf.keras.Sequential([
    tf.ke
```

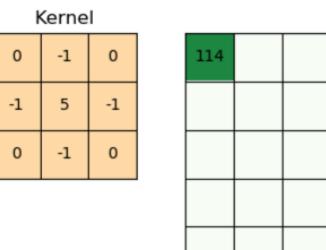
Model: "sequential"		
Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d (Conv2D)	(None, 28, 28, 64)	640
conv2d_1 (Conv2D)	(None, 28, 28, 64)	36928
max_pooling2d (MaxPooling2D )	(None, 14, 14, 64)	0
conv2d_2 (Conv2D)	(None, 14, 14, 128)	73856
conv2d_3 (Conv2D)	(None, 12, 12, 256)	295168
max_pooling2d_1 (MaxPooling 2D)	(None, 6, 6, 256)	0
flatten (Flatten)	(None, 9216)	0
dense_3 (Dense)	(None, 512)	4719104
dropout (Dropout)	(None, 512)	0
dense_4 (Dense)	(None, 256)	131328
dropout_1 (Dropout)	(None, 256)	0
dense_5 (Dense)	(None, 10)	2570

Total params: 5,259,594
Trainable params: 5,259,594
Non-trainable params: 0

## Conv2D (필터)

```
tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=64, input_shape=(28,28,1), padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=64, padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.MaxPool2D(pool_size=(2,2)),
```



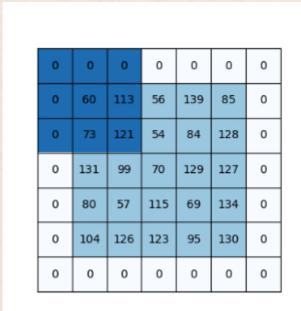


1. 입력 데이터는 3\*3 크기를 가지는 필터 (filter)라는 작은 윈도우와 곱해집니다

Conv2D 함수는 이러한 필터를 학습하여 최적의 필터를 찾아내는 과정도 포함하고 있습니다. 이를 통해 입력 데이터에서 가장 중요한 특징을 추출할 수 있게 됩니다.

## Conv2D (패딩)

tf.keras.layers.Conv2D(kernel\_size=(3,3), filters=64, input\_shape=(28,28,1), padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.Conv2D(kernel\_size=(3,3), filters=64, padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.MaxPool2D(pool\_size=(2,2)),



H	Kerne	ı			
0	-1	0	114		
-1	5	-1			
0	-1	0			

30	3,	22	1	0
02	02	10	3	1
30	1,	$2_2$	2	3
2	0	0	2	2
2	0	0	0	1

12.0	12.0	17.0
10.0	17.0	19.0
9.0	6.0	14.0

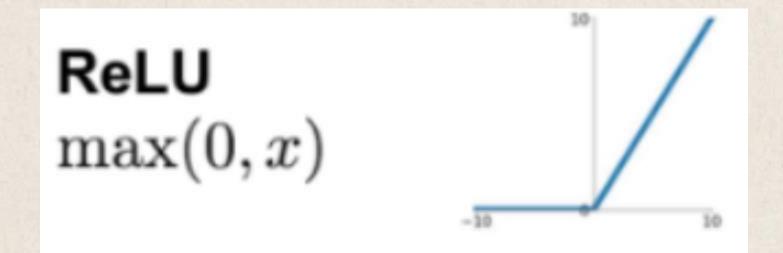
padding이 same인 경우, 출력 특징맵의 크기가 입력 특징맵의 크기와 상관없이 동 일하게 유지됩니다.

padding이 valid인 경우 출력 특징맵의 크기는 입력 특징맵의 크기와 필터의 크기 에 따라 결정됩니다.

스트라이드를 통해 조절 가능

#### Conv2D (activation(relu)

```
tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=64, input_shape=(28,28,1), padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=64, padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.MaxPool2D(pool_size=(2,2)),
```



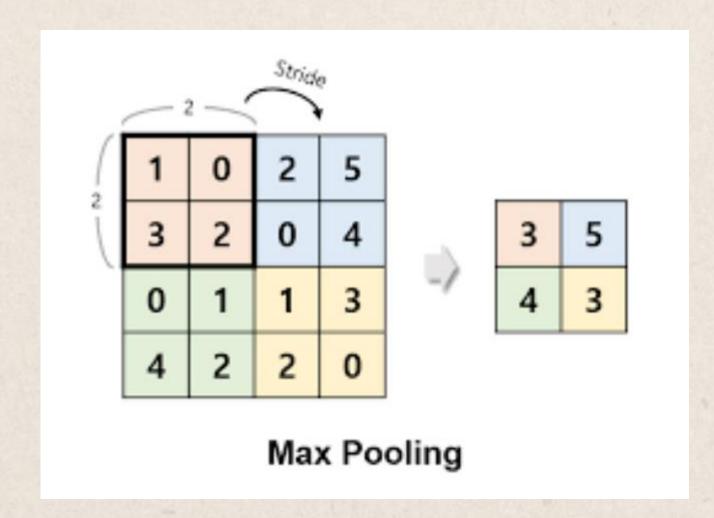
ReLU 함수는 입력값이 0보다 클 때는 선형 함수처럼 작동하지만, 입력값이 0 이하일 때는 항상 0을 출력함

ReLU 함수는 계산 비용이 매우 적게 듬

죽은 뉴런(dead neuron) 현상이 발생할 수 있습니다. 이러한 현상이 발생하면 해당 뉴런은 학습 과정에서 어떠한 역할도 하지 못하게 됨

#### Conv2D (maxpool2D)

```
tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=64, input_shape=(28,28,1), padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=64, padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.MaxPool2D(pool_size=(2,2)),
```



MaxPool2D 레이어는 입력으로 받은 64개의 28x28 크기의 특징 맵(feature map)에서 2x2 크기의 윈도우(window)를 이동시켜가며 각 윈도우에서 가장 큰 값을 출력으로 반환

입력 특징 맵보다 크기가 반으로 줄어들게 되는데, 이를 통해 계산량을 줄이고, 과적합(overfitting)을 방지하고, 불필요한 정보를 걸러낼 수 있음

### Conv2D (가중치)

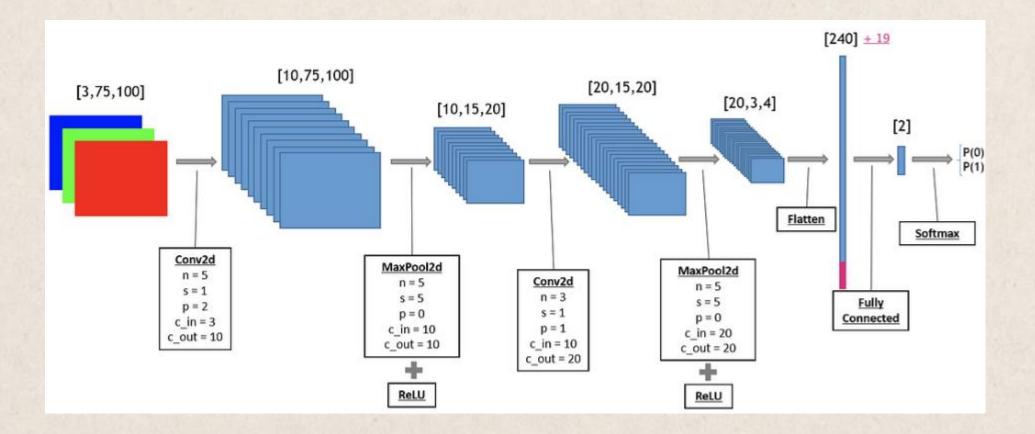
```
tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=64, input_shape=(28,28,1), padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=64, padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.MaxPool2D(pool_size=(2,2)), tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=128, padding='same', activation='relu'), tf.keras.layers.Conv2D(kernel_size=(3,3), filters=256, padding='valid', activation='relu'), tf.keras.layers.MaxPool2D(pool_size=(2,2)),
```

Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d (Conv2D)	(None, 28, 28, 64)	640
conv2d_1 (Conv2D)	(None, 28, 28, 64)	36928
max_pooling2d (MaxPooling2D )	(None, 14, 14, 64)	0
conv2d_2 (Conv2D)	(None, 14, 14, 128)	73856
conv2d_3 (Conv2D)	(None, 12, 12, 256)	295168
max_pooling2d_1 (MaxPooling 2D)	(None, 6, 6, 256)	0

편향은 각 필터마다 하나씩 존재하며, 각 필터가 추출한 특징에 대해 일정한 값(예: 0)을 더해주는 역할을 합니다. 이를 통해, 각 필터가 이미지에서 추출한 특징이 양수와 음수 모두를 포함할 수 있도록 하며, 딥러닝 모델의 성능을 향상시킵니다.

#### Flatten

```
tf.keras.layers.Flatten(),
tf.keras.layers.Dense(units=512, activation='relu'),
tf.keras.layers.Dropout(0.5),
tf.keras.layers.Dense(units=256, activation='relu'),
tf.keras.layers.Dropout(0.5),
tf.keras.layers.Dense(units=10, activation='softmax')
```

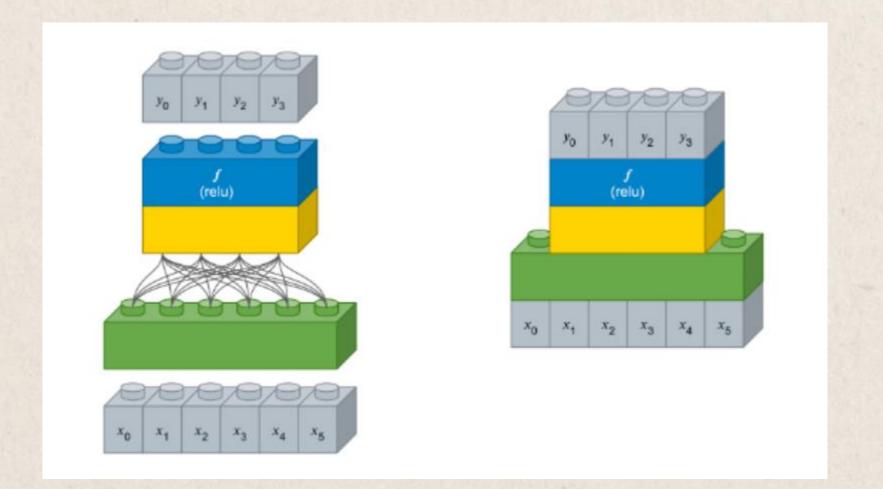


tf.keras.layers.Flatten()`은 입력으로 들어온 다차원 배열을 1차원 배열로 평탄화(flatten)하는 역할을 합니다. 따라서 `(None, 7, 7, 256)` 크 기의 출력 특징 맵을 `tf.keras.layers.Flatten()` 레이어의 입력으로

`tf.keras.layers.Flatten()` 레이어의 입력으로 사용하면 `(None, 7\*7\*256)` 크기의 1차원 배 열이 출력됩니다.

#### Dense

```
tf.keras.layers.Flatten(),
tf.keras.layers.Dense(units=512, activation='relu'),
tf.keras.layers.Dropout(0.5),
tf.keras.layers.Dense(units=256, activation='relu'),
tf.keras.layers.Dropout(0.5),
tf.keras.layers.Dense(units=10, activation='softmax')
```

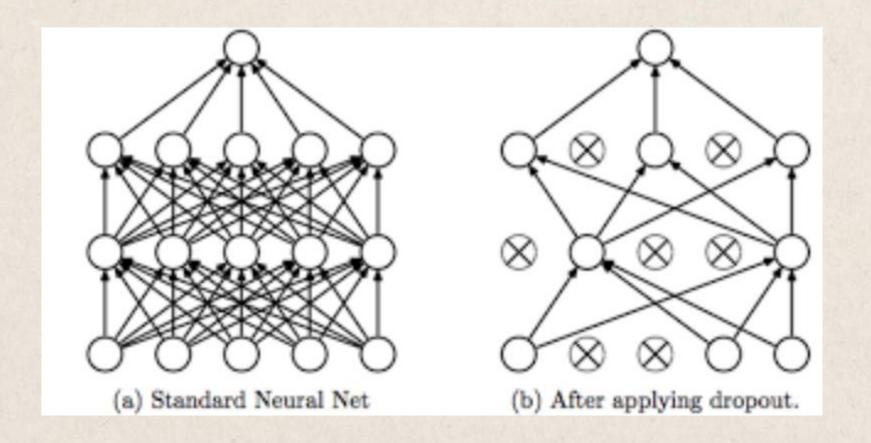


tf.keras.layers.Dense`는 Fully Connected Layer (완전 연결 레이어)의 일종으로, 입력 데이터와 가중치 행렬을 행렬곱(dot product)하고 편향(bias)을 더한 후, 활성화 함수(activation function)를 적용하는 레이어입니다.

Dense` 레이어의 인자로는 출력 유닛 수 (output units), 활성화 함수(activation function), 입력 데이터의 형태(input shape) 등이 있습니다. 출력 유닛 수는 레이어가 출력하는 벡터의 크기를 결정하며, 활성화 함수는 레이어의 출력값을 변환하는 함수로, 비선형성을 추가하여 모델의 표현력을 증가시킵니다

#### **Dropout**

```
tf.keras.layers.Flatten(),
tf.keras.layers.Dense(units=512, activation='relu'),
tf.keras.layers.Dropout(0.5),
tf.keras.layers.Dense(units=256, activation='relu'),
tf.keras.layers.Dropout(0.5),
tf.keras.layers.Dense(units=10, activation='softmax')
```



Dropout`은 딥러닝에서 과적합(overfitting)을 방지하기 위한 regularization 기법 중 하나입니다. `Dropout`은 레이어에 적용되며, 입력값의일부를 랜덤하게 0으로 만듭니다. 이를 통해 특정뉴런이 특정 입력값에 의존하는 것을 방지하고, 레이어의 복잡도를 줄여 일반화 성능을 향상시킵니다.

softmax는 출력층의 뉴런들이 각 클래스에 속할 확률을 나타내도록 만들어주는 함수입니다. softmax함수를 사용하면 이들 확률 값이 항상 0 과 1 사이이며, 전체 확률의 합이 1이 됩니다

#### model.compile

```
model.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer=tf.optimizers.Adam(lr=0.001), metrics=['accuracy'])
model.summary()
```

model.compile()은 모델을 학습하기 위한 설정을 정의하는 메서드입니다.

loss : 손실 함수(loss function)는 모델이 예측한 값과 실제 값 사이의 차이를 계산하는 함수입니다.

optimizer : 옵티마이저(optimizer)는 가중치를 업데이트하는 알고리즘입니다.(`lr`은 학습률(learning rate)로, 가중치 업데이트 시 얼마나 크게 업데이트할 지를 결정)

metrics : 평가 지표(metrics)는 모델의 성능을 평가하는 지표로, 정확도(accuracy), 정밀도(precision), 재현율(recall) 등이 있습니

#### categorical\_crosentropy

```
model.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer=tf.optimizers.Adam(lr=0.001), metrics=['accuracy'])
model.summary()
```

categorical\_crossentropy는 일반적으로 다중 클래스 분류 문제에서 사용되는 손실 함수로써 이 손실 함수는 모델이 예측한 클래스 확률 분포와 실제 라벨의 확률 분포 사이의 차이를 계산합니다. 따라 서 모델이 더 정확한 예측을 할 때 더 낮은 손실 값을 가지게 됩니다.

각 클래스의 확률을 [0.1, 0.3, 0.05, 0.02, 0.01, 0.01, 0.1, 0.1, 0.1, 0.2, 0.01]로 예측하고, 실제 라벨이 2번 클래스라면 실제 라벨의 확률 분포는 [0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0]이 됩니다. 따라서 2번 클래스의 손실 값은 log(0.05)가 되고, 모든 클래스의 손실 값을 더한 후 최종 손실 값을 계산합니다.

#### Adam

model.compile(loss='categorical\_crossentropy', optimizer=tf.optimizers.Adam(lr=0.001), metrics=['accuracy'])
model.summary()

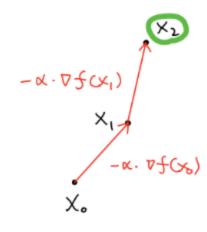
RMSProp

$$\theta_t = \theta_{t-1} - \frac{\eta}{\sqrt{v_t}} g_{t-1}$$

$$v_t = \beta_2 v_{t-1} + (1 - \beta_2) (g_{t-1})^2$$

$$v_1 = (g_0)^2$$

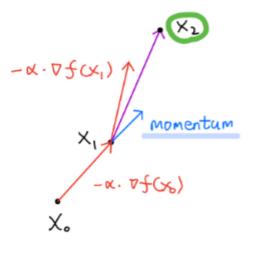
#### **Gradient Descent**



$$X_{l} = X_{o} - \kappa \cdot f(x_{o})$$

$$X_{2} = X_{l} - \kappa \cdot f(x_{l})$$

#### Momentum



$$X_1 = X_0 - \alpha \cdot f(x_0)$$
  
 $X_2 = X_1 - \alpha \cdot f(x_1) + momentum$ 

$$\begin{aligned} m_{t+1} &\leftarrow \beta_1 m_t + (1-\beta_1) \nabla_\theta \mathcal{L}(\theta) \\ v_{t+1} &\leftarrow \beta_2 v_t + (1-\beta_2) \nabla_\theta \mathcal{L}(\theta)^2 \\ \theta_j &\leftarrow \theta_j - \frac{\epsilon}{\sqrt{v_{t+1}} + 1e^{-5}} m_{t+1} \end{aligned} \quad \text{RMS Prop + Momentum}$$

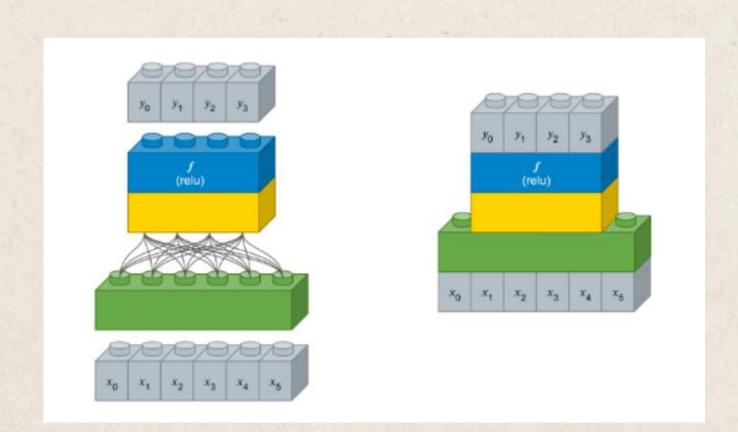
RMSProp + Momentum개념이 합쳐진 옵티마이저, 여러 파라미터들을 만질 수 있다는 장점

현시점까지의 계산되었던 모든 Gradient의 제곱합에 반비례하는 학습률, Global Optimum근처에서의 이동량 감소는 좋은 경우이지만, Global Optimum근처까지 도달하지 못했는데도 이동량이 줄어드는 것은 큰 단점입니다. 다음의 RMSprop는 이런점을 보완, 과거 Gradient의 값들과 현재 gradient값들의 비율을 하이퍼 파라미터로 조절

모멘텀은 step에서의 gradientη과 이제까지의(과거) 이동한 gradient의 exponential average를 더해줍니다.

# summary(가중치)

model.compile(loss='categorical\_crossentropy', optimizer=tf.optimizers.Adam(lr=0.001), metrics=['accuracy'])
model.summary()



가중치

dense\_3:512(9216+1)

dense\_4: 256(512+1)

dense\_5:10(256+1)

Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d (Conv2D)	(None, 28, 28, 64)	640
conv2d_1 (Conv2D)	(None, 28, 28, 64)	36928
max_pooling2d (MaxPooling2D )	(None, 14, 14, 64)	0
conv2d_2 (Conv2D)	(None, 14, 14, 128)	73856
conv2d_3 (Conv2D)	(None, 12, 12, 256)	295168
max_pooling2d_1 (MaxPooling 2D)	(None, 6, 6, 256)	0
flatten (Flatten)	(None, 9216)	0
dense_3 (Dense)	(None, 512)	4719104
dropout (Dropout)	(None, 512)	0
dense_4 (Dense)	(None, 256)	131328
dropout_1 (Dropout)	(None, 256)	0
dense_5 (Dense)	(None, 10)	2570

Total params: 5,259,594

Trainable params: 5,259,594 Non-trainable params: 0

#### model.fit

```
model.fit(x_train, y_train, batch_size=100, epochs=10, validation_data=(x_test, y_test))
result = model.evaluate(x_test, y_test)
print("최종 예측 성공률(%): ", result[1]*100)
```

model.fit() 함수는 모델을 학습시키는 함수입니다. 주어진 데이터셋을 사용하여 모델의 가중치를 업데이트 하고, 손실 함수 값을 최소화하는 방향으로 학습을 진행합니다.

batch\_size는 한 번에 학습할 데이터의 개수이며, epochs는 전체 데이터셋을 몇 번 반복해서 학습할지를 설정 validation\_data`는 모델의 성능을 검증하기 위해 사용하는 데이터셋

#### epoch

```
history = model.fit(x_train, y_train, batch_size=100, epochs=10, validation_data=(x_test, y_test))
result = model.evaluate(x_test, y_test)
print("최종 예측 성공률(%): ", result[1]*100)
```

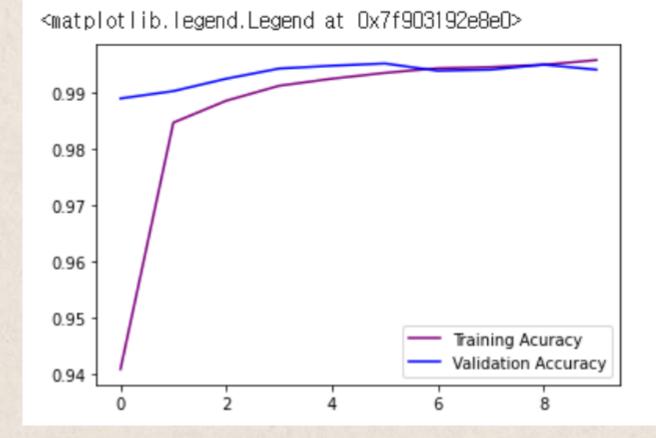
```
Epoch 1/10
Epoch 2/10
Epoch 3/10
Epoch 4/10
Epoch 5/10
Epoch 6/10
Epoch 7/10
600/600 [============= 0.0234 - val_accuracy: 0.9941 - val_loss: 0.0234 - val_accuracy: 0.9941
Epoch 8/10
Epoch 10/10
최종 예측 성공률(%): 99.41999912261963
```

batch\_size = 100, iteration = 600, epoch = 10

#### accuracy graph

```
from PIL import Image
import matplotlib.pyplot as plt
acc = history.history['accuracy']
val_acc = history.history['val_accuracy']

plt.figure()
plt.plot(acc,color = 'purple',label = 'Training Acuracy')
plt.plot(val_acc,color = 'blue',label = 'Validation Accuracy')
plt.legend()
```



### loss graph

```
loss = history.history['loss']
val_loss = history.history['val_loss']
plt.figure()
plt.plot(loss,color = 'green', label = 'Training Loss')
plt.plot(val_loss,color = 'red', label = 'Validation Loss'
plt.legend()
<matplotlib.legend.Legend at 0x7f903005f9d0>
 0.200 -
                                             Training Loss
                                            Validation Loss
 0.175
 0.150 -
0.125
 0.100
 0.075
 0.050
 0.025
```

### 테스트 진행(경로 설정)

```
img_path_list = []
for i in range(1,10):
  root_dir = '/usr/colab/testex/'
  root_dir += str(i)
  root_dir += '.png'
  img_path_list.append(root_dir)
for i in range(10,31):
  root_dir = '/usr/colab/testex/'
  root_dir += str(i)
  root_dir += '.PNG'
  img_path_list.append(root_dir)
```

30개의 이미지 생성후 경로 저장

#### 테스트 진행(경로 설정)

```
count = 0
false_number=[]
for i in range(len(img_path_list)):
    img = cv2.imread(img_path_list[i], cv2.IMREAD_GRAYSCALE)
    img = cv2.resize(255-img,(28,28))
    test_num = img.reshape((-1,28,28,1))

print(np.argmax((model.predict(test_num)>0.5).astype("int32")), a[i])
    if (np.argmax((model.predict(test_num)>0.5).astype("int32"))==a[i] ):
        count+=1
    else:
        false_number.append(i)
print(f'accuracy = {count/30}')
print(f'false_number = {false_number}')
```



이미지 불러온후 입력 데이터와 형식을 똑같게 변환, 그 후 정확도 계산

## 테스트 진행(결과)

테스트셋에서는 정확도가 86%로 나옴

