

A

```
int m_error;
int has_initd = 0;

typedef struct node
{
    int size;
    struct node *next;
}node;
```

```
node* headfree;
int tot_size;
```

pg_size 记录一个页的大小，以便舍入存储区域大小为页的倍数。

m_error 记录错误信息。

hasinitd 保证 meminit 只被调用一次。

node 结构体为链表中存储的节点，指向一块连续的存储区域。node 中 size 为用户可用的区域的大小。

headfree 为链表头指针。

tot_size 为总共申请的存储区域大小，每次用户申请前需检查是否超出总大小。

mem_init 中输入需要的存储大小，并申请内存，初始化内存，该函数仅调用一次。

```
int mem_init(int size_of_region)
{
    m_error = 0;
    pg_size = getpagesize();
    if(size_of_region <= 0 || has_initd){
        m_error = E_BAD_ARGS;
        return -1;
    }
    size_of_region += (pg_size - size_of_region % pg_size) % pg_size;

    int fd = open("/dev/zero", O_RDWR);
    headfree = mmap(NULL, size_of_region, PROT_READ | PROT_WRITE, MAP_PRIVATE, fd, 0);
    if(headfree == MAP_FAILED){ perror("mmap"); exit(1); }
    close(fd);
}
```

```

    tot_size = size_of_region;
    headfree->size = tot_size - sizeof(node);
    has_initd = 1;
    return 0;
}

```

mem_alloc 申请 size 大小的连续存储区域，并选择查找方式。

以下代码根据不同查找方式找到符合条件的存储区域的头指针。

```

case M_BESTFIT:
{
    int mn = tot_size + 10;
    while(p != NULL){
        if(p->size >= size){
            if(p->size < mn){
                mn = p->size;
                res = p;
            }
        }
        p = p->next;
    }
    break;
}
case M_WORSTFIT:
{
    int mx = -1;
    while(p != NULL){
        if(p->size > mx){
            mx = p->size;
            res = p;
        }
        p = p->next;
    }
    if(res != NULL && res->size < size)res = NULL;
    break;
}
case M_FIRSTFIT:
{
    while(p != NULL){
        if(p->size >= size){
            res = p;
            break;
        }
        p = p->next;
    }
}

```

```

        break;
    }
}

```

得到指针后进行后续处理，由于以链表方式存储，因此需要修改链表头指针，前驱指针，后继指针，并判断是否加入新的指针，修改存储区域大小。

```

if(res->size > size + sizeof(node)){
    node* np = res + size + sizeof(node);
    np->size = res->size - size - 2 * sizeof(node);
    np->next = res->next;
    if(res == headfree){
        headfree = np;
    }
    else{
        p = headfree;
        while(p != NULL){
            if(p->next == res){
                p->next = np;
                break;
            }
            p = p->next;
        }
    }
}
else{
    if(res == headfree){
        headfree = res->next;
    }
    else{
        p = headfree;
        while(p != NULL){
            if(p->next == res){
                p->next = res->next;
                break;
            }
            p = p->next;
        }
    }
}
res->size = size;
return (void*)res;
}

```

mem_free 函数释放存储空间，并合并连续的存储区域，判断如果两个连续指针指向连续的存储区域，则合并两个指针。

```

int mem_free(void *pptr)
{
    if(pptr == NULL)return 0;
    node* ptr = (node*)pptr;
    if(ptr < headfree){
        if(headfree < ptr + ptr->size + sizeof(node)){
            return -1;
        }
        node* tmp = headfree;
        headfree = ptr;
        ptr->next = tmp;
        if(ptr->next != NULL && ptr + ptr->size + sizeof(node) == p
tr->next){
            ptr->size += ptr->next->size + sizeof(node);
            ptr->next = ptr->next->next;
        }
    }
    else{
        node* p = headfree;
        while(p != NULL){
            if(p < ptr && (p->next > ptr))break;
            p = p->next;
        }
        if(p == NULL)return -1;
        if(p + p->size + sizeof(node) > ptr || (p->next != NULL &&
ptr + ptr->size + sizeof(node) > p->next))
            return -1;
        ptr->next = p->next;
        p->next = ptr;
        if(ptr->next != NULL && ptr + ptr->size + sizeof(node) == p
tr->next){
            ptr->size += ptr->next->size + sizeof(node);
            ptr->next = ptr->next->next;
        }
        if(p + p->size + sizeof(node) == ptr){
            p->size += ptr->size + sizeof(node);
            p->next = ptr->next;
        }
    }
    return 0;
}

```

B

观察原来的 xv6 代码，发现原来的 `schedule()` 函数是进程调度函数，每个 timer tick(即一次 for 循环)从 `ptable` 的 `proc` 数组里选取一个下标最靠前的处于 `runnable` 的进程进行调度。

对题目的要求进行总结：

①有 4 个队列，队列 3 优先级最高(每次新建立的进程进入队列 3)，队列 0 优先级最低。前三个队列中采用时间片轮转法(时间片分别为 8, 16, 32 time ticks)，最后一个队列采取 FIFO。

如果在前三个队列时间片用完了，就降低一个优先级，进入序号低的队列。

②每次 timer tick 结束之后，进程不管有没有用完时间片都要 yield 一次放弃 CPU，如果此时有优先级更高的进程，就会选取优先级高的进程，否则继续执行，直到时间片用完或者执行完毕/阻塞。所以我们要实现的是**抢占式多级反馈队列**。

③对于后 3 个队列的进程，没有被调度的时间分别大于 160, 320, 500 timer ticks 时，便出现饥饿现象，会升一个优先级，进入序号高的队列。

为了实现以上功能，可以对 结构体 proc 扩充定义：

```
struct proc {
    uint sz;                // Size of process memory (bytes)
    pde_t* pgdir;           // Page table
    char *kstack;           // Bottom of kernel stack for this process
    enum procstate state;   // Process state
    volatile int pid;        // Process ID
    struct proc *parent;     // Parent process
    struct trapframe *tf;    // Trap frame for current syscall
    struct context *context; // switch() here to run process
    void *chan;              // If non-zero, sleeping on chan
    int killed;              // If non-zero, have been killed
    struct file *ofile[NFILE]; // Open files
    struct inode *cwd;       // Current directory
    char name[16];           // Process name (debugging)
    int priority;
    int waited_ticks[NPriority];
    int used_ticks[NPriority];
    int que0_ticks;
};
```

由于进行了扩充，所以在 allocproc() 中要加入相应的初始化：

```
p->priority = NPriority - 1;
p->que0_ticks = 0;
for(int i = 0; i < NPriority; i++){
    p->waited_ticks[i] = 0;
    p->used_ticks[i] = 0;
}
```

其中，waited_ticks 记录在每个队列里已经等待的 ticks(**waited_ticks 不会累加**，所以当某个进程被调用时，waited_ticks 会被置为 0)，waited_ticks 的记录有 3 点用处：

①对应于之后系统调用中 pstat 里的 wait_ticks[NPROC][4]；

②来判断该进程在该队列中是否发生饥饿；

③前三个队列是用时间片轮转法实现调度的，当选取某个队列 q 中的进程进行调度时，对应于选取 `wait_ticks[q]` 最大的进程，即**每次选取队列中等待时间最长的进程**。

因为对于一个队列来说，我们每次都选取队首的元素，而队首的元素一定是这个队列中等待时间最长的，示例如下：

P1	P2	P3
----	----	----

按照入队顺序为 P1, P2, P3，那 P1 的等待时间一定是最长的，但**如果一个进程时间片没有用完被抢占了或者被阻塞了不能继续占有 CPU，相当于从队首删去，加入队尾**。

比如 P1 执行了一半时间片，但是 CPU 被抢占了，当优先级更高的进程执行完毕之后，执行的顺序应该如下：

P2	P3	P1
----	----	----

但是对于第 0 个队列，是不能根据 `wait_ticks` 进行判断的，因为队首的 `wait_ticks` 可能很低(不久前被执行)，队尾的 `wait_ticks` 也可能很低(刚刚入队)。

也不能拿 `used_ticks` 进行判断。比如队列中有一个进程 A 执行了 100 ticks，这时候进入了一个进程 B，按照 FIFO 应该先执行完 A 再执行 B，但是若是 B 之前在第 0 个队列中执行了 200 ticks，是发生饥饿了之后进入前一个队列，现在又回来了，那么 B 的 `used_ticks` 就会比 A 大。

所以在结构体中新定义了一个 `que0_ticks`，记录这个进程进入第 0 个队列的总时间，即无论处于 `runnable` 还是 `running` 都要计时，**当发生饥饿进入上一个队列时，计时会清空。当进入第 0 个队列，计时开始**。每次选取 `que0_ticks` 最大的，即满足 FIFO。

所以 `scheduler` 修改如下(详情见注释)：

```
void
scheduler(void)
{
    struct proc *p;
    struct proc *pr[NPriority];
    int nd_sched = 0;
    proc = 0;
    for(;;){
        // Enable interrupts on this processor.
        sti();

        // Loop over process table looking for process to run.
        acquire(&ptable.lock);
        // nd_sched=0 表示当前进程时间片没有用完,也没有进程升队,只需要查看有没有优先级更高的进程加入
        if(proc != NULL && !nd_sched){
            for(p = ptable.proc; p < &ptable.proc[NPROC]; p++){
                if(p->state != RUNNABLE)continue;
                if(p->priority > proc->priority){
                    nd_sched = 1;
                    break;
                }
            }
        }
    }
}
```

```

}
// nd_sched = 1 进程时间片用完，或者有进程升队，或者有优先级更高的进程加入
if(proc == NULL || nd_sched){
    for(int i = 0; i < NPriority; i++)pr[i] = NULL;
    for(p = ptable.proc; p < &ptable.proc[NPROC]; p++){
        if(p->state != RUNNABLE)continue;
        if(p->priority == 0){           //第0个队列选择入队时间最长的
            if(pr[0] == NULL || p->que0_ticks > pr[0]->que0_ticks){
                pr[0] = p;
            }
        }
        else{                           //1,2,3 队列选择等待时间最长的
            if(pr[p->priority] == NULL
                || p->waited_ticks[p->priority] > pr[p->priority]->waited_ticks[p-
>priority]){
                pr[p->priority] = p;
            }
        }
    }
    nd_sched = 0;
}
for(int i = NPriority - 1; i >= 0; i--){    //选择优先级最高的队列
    if(pr[i] != NULL){
        proc = pr[i];
        break;
    }
}
if(proc == NULL){
    release(&ptable.lock);
    continue;
}
for (p = ptable.proc; p < &ptable.proc[NPROC]; p++){    //第0个队列增加入队时间
    if(p->priority == 0 && (p->state == RUNNABLE || p->state == RUNNING)){
        p->que0_ticks++;
    }
    if(p->pid == proc->pid){
        continue;
    }
    if (p->state == RUNNABLE) {                //1,2,3 队列非调度进程增加等待时间
        p->waited_ticks[p->priority]++;
    }
    if ((p->priority == 0 && p->waited_ticks[p->priority] == 500)    //判断饥饿
        || (p->priority != 0 && p->waited_ticks[p->priority] == 10*mxtick[p->priority])) {
        if(p->priority != NPriority - 1){
            p->priority++;
            p->que0_ticks = 0;
        }
    }
}
for(int i = 0; i < NPriority; i++){            //被调度队列等待时间清空
    proc->waited_ticks[i] = 0;
}
proc->used_ticks[proc->priority]++;
if(proc->used_ticks[proc->priority] % mxtick[proc->priority] == 0 && proc-
>priority != 0){
    //判断是不是到达时间片

```

```

        nd_sched = 1;
        proc->priority--;
    }

    switchvm(proc); //开始调用
    proc->state = RUNNING;
    swtch(&cpu->scheduler, proc->context);
    switchkvm();

    if(proc->state != RUNNABLE){ //判断调用完状态
        nd_sched = 1;
    }
    release(&ptable.lock);
}
}

```

补充完了 `schedule()` 函数，还有一个任务是增加系统调用 `getpinfo()`，

①这个函数的 `body` 定义在 `proc` 中，需要将传入的结构体填入进程的信息，成功返回 0，失败返回-1，如下实现：

```

int getpinfo(struct pstat * pst){
    if(pst == NULL) return -1; // -1 表示失败
    struct proc *p;
    int i;
    for(i = 0, p = ptable.proc; i < NPROC && p < &ptable.proc[NPROC]; i++, p++){
        if(p->state == SLEEPING || p->state == RUNNABLE || p->state == RUNNING)
            pst->inuse[i] = 1;
        else pst->inuse[i] = 0;
        pst->pid[i] = p->pid;
        pst->priority[i] = p->priority;
        pst->state[i] = p->state;
        for(int j = 0; j < NPriority; j++){ //用新增的变量去初始化 pst
            pst->ticks[i][j] = p->used_ticks[j];
            pst->wait_ticks[i][j] = p->wait_ticks[j];
        }
    }
    return 0;
}

```

由于使用了 `pst`，需要在 `proc.c` 加入头文件：

```

#include "pstat.h"

```

②在 `sysfile.c` 加入系统调用的函数 `sys_getpinfo`，为了将参数从用户空间传入内核空间，使用了 `argptr` 函数：

```

int
sys_getpinfo(void)

```



```

{
    struct pstat *p;
    if(argptr(0, (void*)&p), sizeof(*p)<0) return -1;
    return getpinfo(p);
}

```

③在 `usys.S` 中增加 `sys_getpinfo` 的宏定义：

```

SYSCALL(getpinfo)

```

④上面要用到 `sys_getpinfo`，所以在 `include/syscall.h` 中添加定义。

```

#define SYS_getpinfo 23

```

⑤在 IDT 表中添加相应的中断描述符，在 `kernel/syscall.c` 中添加。

```

[SYS_getpinfo] sys_getpinfo,

```

⑥添加了上述中段描述符之后，是要在 `kernel/sysfunc.h` 添加声明。

```

int sys_getpinfo(void);

```

⑦要供用户使用的話，在 `user.h` 加入 `pstat` 和 `int getpinfo(struct pstat*)`

```

int getpinfo(struct pstat*);

```

完成上面步骤，可以成功通过测试结果：

```
woria@ubuntu: ~/Downloads/project2btest
Summary:
test build PASSED
(built xv6 using make)

test getpinf PASSED (10 of 10)
(Workload: Check getpinf works
Expected: pstat fields filled by getpinf)

test test_ptable PASSED (10 of 10)
(Workload: Checks getpinf mirrors ptable
Expected: init, sh, tester are in the ptable)

test single_job_long PASSED (10 of 10)
(Workload: Single long running process (spinning)
Expected: Single long job should use up all time ticks of level 0-2 and running at the lowest priority)

test new_process PASSED (10 of 10)
(Workload: Parent process runs until at lowest, fork child process
Expected: Child process gets scheduled at the higher priority than parent)

test stress_test PASSED (10 of 10)
(Workload: Fill the ptable multiple times with new processes.
Expected: OS does not fail to allocate processes)

test multiple_jobs PASSED (10 of 10)
(Workload: Synchronous workload varying tick workload. (Spin duration)
Expected: Verify each process only runs for the allotted amount of time at each level. (ie. p3 - 8 ticks, p2 - 16 ticks, p1 - 32 ticks, etc.))

test multiple_jobs_wait_times PASSED (10 of 10)
(Workload: Synchronous workload varying tick workload. (Spin duration)
Expected: Verify each process only waits for the expected amount of time 10x before being bumped up to higher priority except p = 3)

test round_robin PASSED (10 of 10)
(Workload: 4 processes running long running workloads (spinning)
Expected: All processes have used up the timer ticks in level 3, 2 and 1 - executes in round robin fashion)

test priority_boost PASSED (10 of 10)
(Workload: 2 processes running long running workloads
Expected: A priority boost of the parent process after waiting for child to execute)

Passed 10 of 10 tests.
Overall 10 of 10
Points 90 of 90
woria@ubuntu: ~/Downloads/project2btest$
```