Econ 肌电臂环设备

技术说明书

念通智能科技

[2022.08.26]

官方网址: http://www.econtek.cn/

微信公众号: 念通智能

邮箱: econtek@163.com

修订说明	修订人	审核人	修订日期
以 STM32 为主控内核版本	SOK	刘朝旭	2022/08/06

念通智能科技 联系方式: 021-52630086 -- 1



目录

Econ	ı 肌电臂环设备	1 -
念通	i智能科技	1 -
	一 简介	3 -
	1.设备简介	3 -
	2.功能简介	3 -
	3.结构简介	3 -
二頁	设备组成	4 -
	1.肌电臂环	4 -
	2. 蓝牙接收器	5 -
三頁	设备参数	7 -
	1. 硬件参数	7 -
	2. 数据参数	7 -
	3. 数据格式 1 (带有运动传感器版本)	8 -
	(1)只有 EMG 肌电信号	8-
	(2) EMG 与 IMU 数据	8 -
	4. 数据格式 2 (只有肌电数据版本)	
四二	工作逻辑	11 -
	1. 开机	11 -
	2. 关机	11 -
	3. 充电与充满	- 11 -
	4. 蓝牙连接	- 11 -
	5. 电量指示	- 11 -
五卦	操作说明	12 -
	1. 安装相应软件	- 12 -
	2. econ_alpha 使用说明	12 -
	(1) 注意事项:	- 12 -
	(2) 使用过程简述:	- 12 -
	3. Matlab 使用说明	- 16 -
	(1) 注意事项:	- 16 -
	(2) 使用过程简述	- 16 -
六百	保养与维护	18 -
	1. 保养维护	- 18 -
	2. 环保信息	
	3. 常见问题	

一 简介

1.设备简介

eCon 肌电臂环是一款可穿戴式设备,通过采集前臂肌肉神经电与肢体运动信息进行自然手势识别,使我们能更加直观的操控数字世界。eCon 臂环可以探测肌肉产生的肌电信号,同时融合了 9 轴运动测量单位,能精确预测用户的肢体运动。相比 Kinect 等基于视觉的手势识别技术,eCon 臂环不受使用环境与场地的限制,交互方式更加自然。

2.功能简介

- 采集 EMG 信号, 高达 500HZ 的科研版采样率
- 蓝牙无线数据传输
- 配套软件数据存储功能
- 配套软件算法手势识别功能
- 提供外部串口、TCP接口设备连接使用

3.结构简介

- 采用可伸缩弹力带作为绑定方式,使用简单方便
- 8个通道触点皆为镀金触点,不易生锈,导通度高

二 设备组成

1.肌电臂环

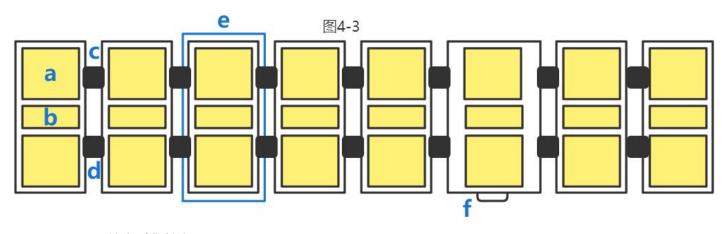
如图 4-1, 肌电臂环实物正面视图 如图 4-2, 肌电臂环实物俯视视图

图 4-1



图 4-2

如图 4-3, 肌电臂环背面展开说明简图



a: 1x1cm 镀金采集触点

b: 0.4 x 1cm 镀金采集触点

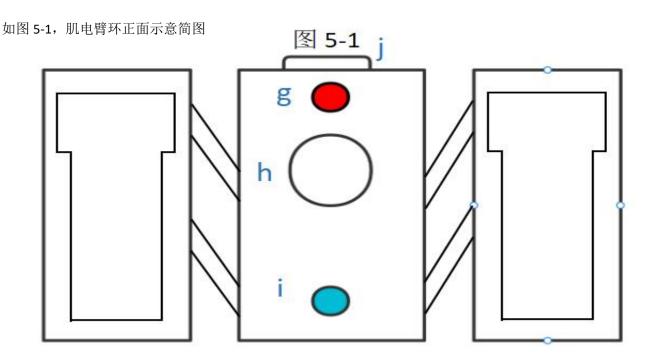
c: 上侧连接带,信号走线部分

d: 下侧连接带,固定连接部分

e: 采集模块: 信号采集通道整体小部分

F: Type-C 充电接口

念通智能科技 联系方式: 021-52630086 -- 4



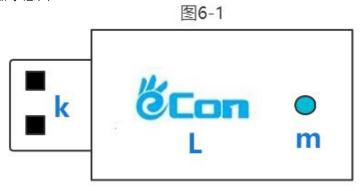
g: 电量指示灯 h: 开关按键 i: 蓝牙指示灯 j: Type-C 充电接口

2. 蓝牙接收器

如图 5-2, 蓝牙接收器实物图



如图 6-1,蓝牙接收器示意图



k: USB 数据接口

1: 标识

m: 蓝牙接收器指示灯

三 设备参数

1. 硬件参数

硬件参数如下表 7-1

表 7-1

参数名称	参数数值	
名称	Econ 肌电臂环	
反馈方式	震动	
伸缩范围	190 - 400mm	
电池	450mAh	
充电接口	Type-C	
续航 ≥5 小时		

2. 数据参数

获取数据参数如下表 7-2

表 7-2

参数名称	参数数值	
EMG 通道数	8 通道	
EMG 采样率	500Hz	
EMG 分辨率	12 位	
IMU 方向数	3 个姿态角	
IMU 采样率	100Hz	
无线连接方式	蓝牙 3.0(波特率 460800)	
开发接口	Win/Android/Matlab SDK	

念通智能科技 联系方式: 021-52630086 -7-



3. 数据格式 1 (带有运动传感器版本)

原始数据采用不定长方式发送, 当数据只有 EMG 肌电信号时, 数据长度为 17 个字节。当数据同时存在 EMG 与 IMU 时, 数据长度为 23 个字节。

(1)只有 EMG 肌电信号

一包完整的原始数据格式如下表 8-1

表 8-1

名称	头码	长度	EMG 数据	校验位	序号位
描述	0xBBAA	12(0x0C)	8 个通道肌电数据(高位在前)	CRC	自动加1
字节位	[0][1]	[2]	[3][4][13][14]	[15]	[16]
字节数	2bytes	1byte	12bytes	1byte	1byte

头码: 头码两个字节,十六进制显示为 0xBB 0xAA

长度: EMG 数据的长度和为 12bytes EMG 数据: 具体请看下文 EMG 数据解析

校验位: 校验位值为 EMG 数据和取低 8 位 [3]+[4]+[5]......+[13]+[14] 序号位: 方便查看数据包与包之间是否连续,观察数据丢失情况

(2) EMG 与 IMU 数据

一包完整的原始数据格式如下表 8-2

表 8-2

名称	头码	长度	EMG 数据	IMU 数据	校验位	序号位
描述	0xBBAA	18(0x12)	8个通道肌电数据(高位在前)	3个方向姿态角(低位在前)	CRC	自动加1
字节位	[0][1]	[2]	[3][4][13][14]	[15][16][19][20]	[21]	[22]
字节数	2bytes	1byte	12bytes	6bytes	1byte	1byte



头码: 头码两个字节,十六进制显示为 0xBB 0xAA

长度: EMG 加 IMU 数据之和为 18bytes EMG 数据: 具体请看下文 EMG 数据解析 IMU 数据: 具体请看下文 IMU 数据解析

校验位: 校验位值为 EMG 加 IMU 数据和取低 8 位 [3]+[4]+[5]+......+[19]+[20]

序号位: 方便查看数据包与包之间是否连续,观察数据丢失情况

4. 数据格式 2 (只有肌电数据版本)

当只有肌电数据时,数据为固定长度发送。数据长度固定为16个字节,一包完整数据格式如下表9-1

表 9-1

名称	头码	EMG 数据	校验位	尾吗
描述	0x55AA	8 个通道肌电数据(高位在前)	CRC	0x00
字节位	[0][1]	[2]+[3]++[12]+[13]	[14]	[15]
字节数	2bytes	12bytes	1byte	1byte

头码: 头码两个字节,十六进制显示为 0x55 0xAA

EMG 数据: 具体请看下文 EMG 数据解析

校验位: 校验位值为 EMG 加 IMU 数据和取低 8 位 [2]+[3]......+[13]

尾码: 数据 0x00



EMG 数据解析

EMG 数据分辨率为 12 位,对应每个通道占用 1.5 个字节,8 个通道共计 8(cha) x 1.5(bytes) = 12,共计 12 个字节的数据。蓝牙以字节为单位发送数据,需要将 2 个 1.5 字节拼接成 3 个字节发送,示例

通道1 通道2

对应通道数据 **1011,0111,0111**,**1010,1101,1111**

蓝牙发送数据 <u>1011,0111</u>,0111,1010,1101,1111

IMU 数据解析

IMU 对应 3 个方向姿态角,Pitch、Yaw、Roll,一个通道占 2 个字节,共计 3 x 2(bytes) = 6,共计 6 个字节的数据。数据格式低位在前,拼接时需要高低位互换,示例

Pitch 俯仰角数据 :0x[16] [15]Roll 翻滚角数据 :0x[18] [17]Yaw 航偏角数据 :0x[20] [19]

念通智能科技 联系方式: 021-52630086 -- 10-

四 工作逻辑

1. 开机

- 在关机状态下,长按按键 2sec 以上,肌电臂环会自动开机。开机伴随电机震动提示,电量指示灯白色闪烁后显示当前电量。
- 在关机状态下,接入充电器,稳定插入 2ec 以上,肌电臂环会自动开机。开机伴随电机震动提示,随后立刻进入充电状态

2. 关机

- 在非充电状态下,长按按键 2sec 以上,肌电臂环会自动关机,关机伴随电机震动提示,电量指示灯闪烁后进入关机状态。
- 在充电状态下,拔下充电器后,伴随电机震动提示,电量指示灯闪烁后立刻进入关机状态。

3. 充电与充满

- 充电中: type-C 接入对应充电器后,蓝牙连接断开,肌电臂环立刻进入充电状态,充电状态伴随绿色闪烁。
- 充满电: 当检测到臂环电量充满后, 电量指示灯转变为绿色常亮。

4. 蓝牙连接

当蓝牙处于连接状态,肌电臂环的蓝牙指示灯与蓝牙接收器指示灯都会处于蓝色闪烁状态。

5. 电量指示

当肌电臂环处于工作状态时,对应电量指示灯会时刻反应当前电量状态

- 蓝色: 电池电量充足
- 黄色: 电池电量中等
- 红色: 电池处于低电量状态,需要及时充电

五 操作说明

1. 安装相应软件

FT232 串口驱动

econ alpha 肌电臂环专用软件 -> 针对只有 EEG 数据版本的肌电臂环

Matlab -> 针对同时拥有 EEG 与 IMU 数据版本的肌电臂环

2. econ_alpha 使用说明

(1) 注意事项:

本软件只针对只含有 EMG 肌电信号的臂环使用。如果使用错误的设备,可能会因为数据格式不一致的问题无法得到正确的数据。

(2) 使用过程简述:

双击 econ_alpha 软件,进入主界面。如图 12-1 所示

1): 主界面

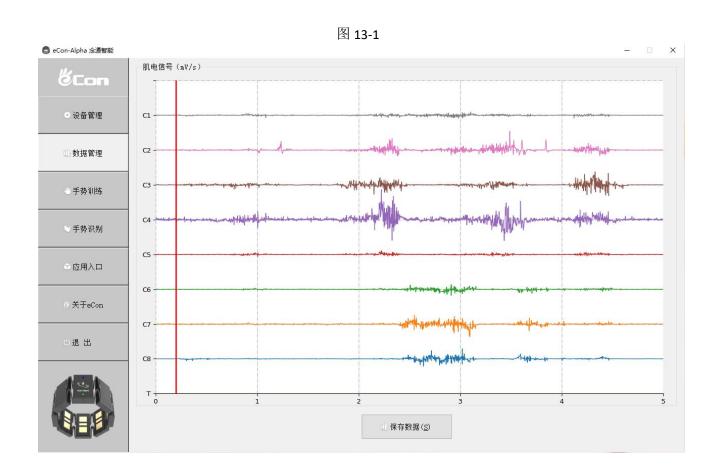
图 12-1



- ▶ 插入蓝牙接收器后,单击搜索设备按钮,下拉菜单会出现设备串口号
- ▶ 选择需要连接的设备/串口号,单击连接设备按钮,文字提示:臂环连接成功后,方可以继续使用
- ▶ 软件左侧为菜单栏,可以在各个功能模块之间切换使用

点击数据管理页面,软件进入数据管理页,如图 13-1

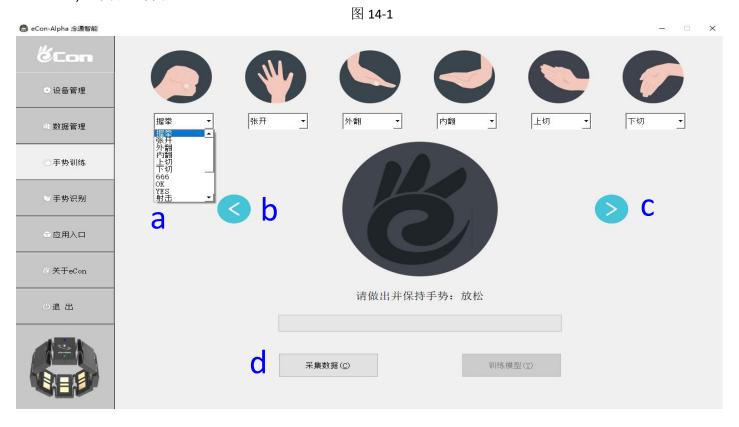
2): 数据管理页



数据管理页可以实时采集显示 8 个通道的肌电信号和标签信号(T)

点击手势训练,软件进入手势训练管理页面。如图 **14-1** 所示,该页面可以采集对应手势的肌电信号,完成手势训练的模型。

3): 手势训练页



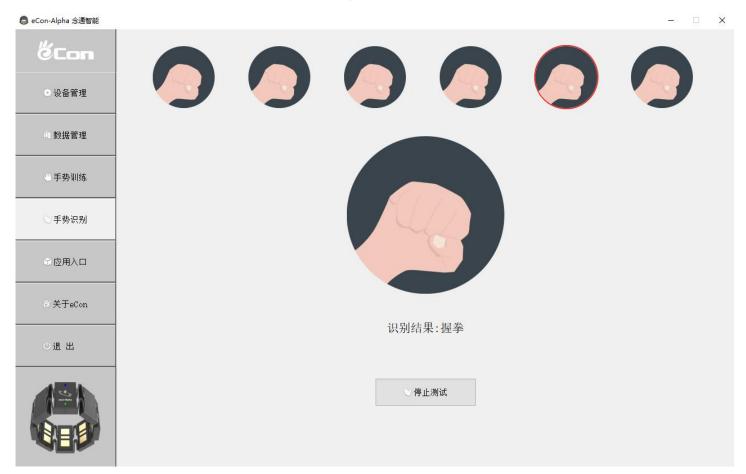
- ➤ 软件默认设置 7 个识别动作(放松 + 6 个自定义手势),手势种类可以通过下拉菜单选择。有握拳、张开、外翻、内翻、上切、下切、666、OK、YES、射击多种丰富的选择。通过点击按钮 a,下拉选择想要的手势。如果使用的手势种类低于 6 类,使用这可以将多个类型选择为同一种手势即可
- ▶ 每种手势训练完成后,类型不可以再更改。如果需要修改,可以单击菜单栏按钮,重新进入手势训练页, 完成重置
- ▶ 所有手势训练结束后,训练模式按钮会被激活,此时可以单击训练模型按钮,进行模型训练。
- ▶ 在训练过程中,需要保持手势为静态手势
- ▶ 如果训练过程中对某一组数据不满意,可以通过按钮 b、按钮 c 前后选择到对应手势,单击 d 重新采集按钮,完成数据更新。

念通智能科技 联系方式: 021-52630086 -- 14-

在手势训练页完成所有训练动作后,这是可以点击菜单栏中手势识别按钮,进入手势识别页,如图 15-1。

4) : 手势识别页

图 15-1



- ▶ 单击识别测试按钮,开始手势识别。通过软件内部算法计算,会将识别到的手势显示在识别结果中。
- ▶ 对应上方识别到的手势种类,也会用橙色圆圈高亮。

3. Matlab 使用说明

(1) 注意事项:

Matlab 程序是针对拥有 IMU 数据的臂环使用,如果使用错误的设备,可能会因为数据格式不一致的问题 无法得到正确的数据。

(2) 使用过程简述

1): 首先打开肌电臂环,将蓝牙接收器插入电脑 USB 口。等待蓝牙指示灯长亮后,用电脑的设备管理器,读取对应 COM 口。如图 16-1 所示,对应 COM 口和序号。



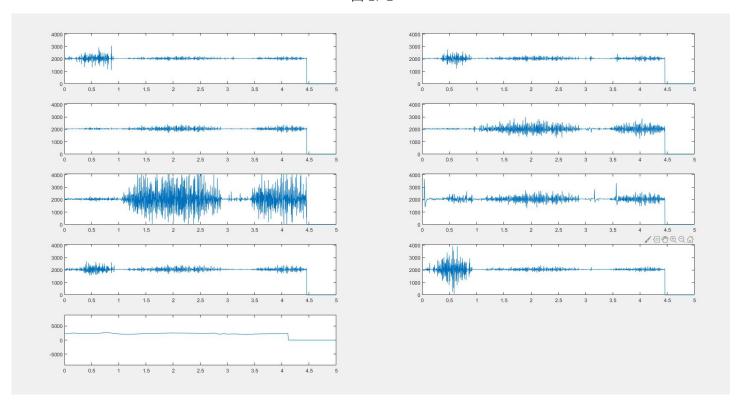
2) : 打开 matlab 代码,在代码界面将 COM 口序号修改。修改为和实际设备管理器对应的 COM 口一致。波特率为 460800 如图 17-1 所示:

图 17-1

念通智能科技 联系方式: 021-52630086 -- 16-

```
%作者:念通智能
1
       %采样率: 500Hz
2
       %数据格式:包头 + 数据长度 + EMG数据 + (IMU数据) +校验 + 包序号
3
       %BBAA + 1字节 + 12字节 + (6字节) + 1字节 + 1字节
4
       clear
       clc
6 -
       delete(instrfindall);
                           确定修改正确的 COM 口和波特率
       scom = 'COM38';
9 -
       Baudrate = 460800;
10 -
       b = serial(scom);
11 -
       b. InputBufferSize=2500;
12 -
```

3): 点击运行,进入 matlab 工作状态。如图 17-2 所示,可以获得 8 个通道 EMG 和 IMU 的实时数据 图 17-2



对应上方8个波形为8个通道的肌电信号对应下面3个波形为3个方向的姿态角

念通智能科技 联系方式: 021-52630086 -- 17-

六 保养与维护

1. 保养维护

- ▶ 设备处于电量指示灯处于红色状态时,请及时充电。避免锂电池因为过放的问题影响电池的寿命
- ▶ 使用完肌电臂环后,请及时关机
- ▶ 肌电臂环存放位置应该避免 12 岁一下儿童接触,或者太阳直射与高温等极端环境的条件下。
- ▶ 在清洗肌电臂环时,可以使用酒精棉片或者专业清洗液。在臂环外壳轻微擦拭,避免液体进入臂环内部,对电路造成不可逆的损坏。

2. 环保信息

肌电臂环内部含有可充电锂电池,如果报废该产品。一定要将电池取出,或者将臂环送至官方指定回收站处 理电池。您也可以将废弃的肌电臂环送往公司指定维修部门,由维修部门对电池进行分解和回收。

3. 常见问题

常见问题	可能原因	解决办法
无法开机	按钮损坏 或设备电池电量过低	更换按键 充电看下是否电量不足
蓝牙频繁断开	所处环境由对应无线设备干扰	原理 wifi,路由器等可能产生干扰的设备
完全充电后使用时间不足 5 个小时	电池寿命到期	返厂更换电池
无法充电	充电器损坏 Type-C 接头松动	更换充电器 返厂更换 type-C 接口

念通智能科技 联系方式: 021-52630086 -- 18-