Benodigde componenten:

* Robot
  + Besturing
    - Computer raspberry pi
    - Programmataal python
      * 4 functies
        + 1 om te rijden
        + 1 om te stoppen, en audio af te spelen
        + 1 om te zeggen wanneer hij moet starten.
        + 1 om botsingen te vermijden
    - Database? Grafana? --> kijken wanneer hij veel gebruikt wordt.
    - User interface om aan te duiden welke info bij welke plaats hoort
    - Audio bestand uploaden op website bij kleur
  + Rijden
    - Wielen
    - 2 motoren + H-brug (L293D)
    - Chassis
    - Sturen doormiddel van zwenkwiel
    - Lipo batterij
  + Route kunnen volgen
    - Route
      * Route zelf dmv Zwarte tape
      * Indicatie waar te stoppen dmv gekleurde stickers
    - Route herkennen
      * 2 standaard IR-sensoren
      * 1 kleurensensor
  + Botsingen vermijden
    - 4 ultrasonische sensoren
    - 8 weerstanden
  + Audio afspelen
    - Moderne box met audio poort
  + Weten wanneer te vertrekken
    - Drukknop
    - 2 weerstanden
  + Algemeen
    - IO expander
    - Spanningsdeler

* Website
  + Expo stukken toekennen aan kleuren
  + Audio uploaden om af te spelen

motor 
ir senor (hw-201) 
detecteerd zwart of wit 
detecteerd kleur 
kleurensensor 
gy-31 
detecteerd object 
ultrasone sensor 
(hc-rs04) 
luidspreker 
speelt de 
ingesproken tekst af 
motoren rijden aan de hand van de 
ir sensor en stoppen door de 
kleuren sensor en ultrasone 
raspberry pi 
stuurt gegevensen 
stuurt de aangeduiden 
van de batterij en de 
kleuren door en de 
sensoren door naar 
geuploade audio bestanden 
de website 
website 