一、绪论

1.1 连续介质

流体质点: 微观上充分大,宏观上充分小,既能反映出流体宏观物理性质,又不具有变形和旋转等线性尺度效应的分子团。

流体微团:具有线性尺度效应的微小流体团。

1.2 压缩性

$$\beta_p = -\frac{1}{V} \frac{dV}{dp}$$

 β_n : 体积压缩系数,Pa⁻¹

V:原有的体积,m³

dV: 原有的体积, m³

dp: 压力的变化量, Pa

1.3 体积弹性系数

$$E = \frac{1}{\beta_p} = -\frac{\mathrm{d}p}{\mathrm{d}V/V}$$

1.4 膨胀性

$$\beta_t = \frac{1}{V} \frac{dV}{dT}$$

 $β_t$: 体积膨胀系数, K^{-1}

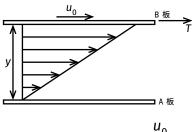
V: 原有的体积,m³

dV: 体积的变化量, m³

dT: 温度的变化量, K

1.5 黏性

牛顿内摩擦定律



$$T = \mu \frac{u_0}{y} A$$

T: 平板受到的压倒性阻力,N

μ: 由流体性质决定的物质常数,称为

动力黏度,单位是Pa·s或N·s/m3

 u_0 : 平板运动的速度,m/s

y: 平板的间距, m

A: 平板丰流体的面积, m³

1.6 黏性切应力

$$\tau = \frac{T}{A} = \mu \frac{u_0}{y} = \mu \frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}y}$$

du : 单位距离上的速度差,即**速度梯** 度 (也称为**角形变率**),s⁻¹

常见非牛顿流体有:原油、钻井液及高分子聚合物水溶液等

1.7 运动黏度

$$v = \frac{\mu}{\rho}$$

是动力黏度与季度的比值,单位为 m²/s

1.8 界面张力

 σ ,单位是N/m

1.9 质量力

属于非力,常见有重力、引力、惯性力、电场力和电磁力

单位质量流体受到的质量力用 ƒ表示

$$f = \lim_{\Delta \to 0} \frac{\Delta f}{\Delta m}$$

在直角坐标系中表示为

$$f = \frac{F_x}{m}\mathbf{i} + \frac{F_y}{m}\mathbf{j} + \frac{F_z}{m}\mathbf{k} = X\mathbf{i} + Y\mathbf{j} + Z\mathbf{k}$$

 F_x , F_y , F_z : 质量力在x, y, z坐标方向上的分量

X,Y,Z: f在三个坐标方向上的分量

i.i.k: 单位矢量

由其可推出:

$$\begin{cases} F_x = X \cdot m \\ F_y = Y \cdot m \\ F_z = Z \cdot m \end{cases}$$

1.10 表面力

如大气压力,摩擦力

单位面积上的表面力可表示为

$$\mathbf{p}_n = \lim_{\Lambda \to 0} \frac{\Delta \mathbf{P}}{\Lambda A}$$

微元面积ΔA上的力为ΔP

P_n分解出法向分量 p 为压强,流体力 学中称为压力,

切向分量T为压倒性剪切力

二、流体静力学

静止流体中的表面力只有法向力,即 物理学中的压强,流体力学中称为流 体静压力

 $1 \text{ bar} = 1 \times 10^5 \text{ Pa}$

 $1 \text{ atm} = 1.01325 \times 10^5 \text{ Pa}$

1 atm = 760mmHg

 $1 \text{ atm} = 10.34 \text{ mH}_{2} \text{ O}$

1mmHg = 133.28 Pa

 $1mH_2O = 9800 Pa$

流体平衡微分方程 2.1

$$\begin{cases} X - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} = 0 \\ Y - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial y} = 0 \\ Z - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z} = 0 \end{cases}$$

$$f = Xi + Yj + Zk$$

$$= \frac{1}{\rho} \left(\frac{\partial p}{\partial x} i + \frac{\partial p}{\partial y} j + \frac{\partial p}{\partial z} k \right)$$

由汉密尔顿算符 $\nabla = \frac{\partial}{\partial x}\mathbf{i} + \frac{\partial}{\partial y}\mathbf{j} + \frac{\partial}{\partial z}\mathbf{k}$ 可得一 个矢量式

$$\mathbf{f} - \frac{1}{\rho} \nabla p = 0$$

∇p称为压力梯度

该方程又称欧拉平衡方程

当流体处于平衡状态时,作用在单位 质量流体上的质量力与压力的合力相 平衡

限定条件: 同种相连通的绝对静止流 体的水平面为等压面

压力全微分形式:

$$dp = \rho(X dx + Y dy + Z dz)$$

2.2 静力学基本方程

$$z_1 + \frac{p_1}{\rho q} = z_2 + \frac{p_2}{\rho q} = c$$

适用条件:重力作用下静止的均质流

几何意义: z称为位置水头, pan 和为压 力水头, $z + \frac{P}{\rho g}$ 称为管水头。 **静止流体中测压管水头为常数**

物理意义

单位重力流体所具有的位置势能为:

$$\frac{mgz}{mg} = z$$

因此,z也被称为比位能

<u>P</u> 代表单位重力流体所具有的压力势 能,简称比压能

静止流体中总比能为常数

2.3 U 形测压管

$$p_{\Delta} = \rho' g H - \rho g H$$

对气体,密度可忽略不记

$$p_{\Delta} = \rho' g H$$

2.4 U 形压差计

$$\Delta p = p_A - p_B = (\rho - \rho')gH$$

等加速水平容器中静力公式:

$$p = p_0 - \rho(ax + gz)$$

匀加速水平直线运动的容器中等压面 方程:

$$ax + qz = c$$

自由表面方程:

$$ax + gz_s = 0$$

或

$$z_s = -\frac{a}{q}x$$

等 角 速 度 旋 转 容 器 中 流 体 相 对 平 衡 单位质量流体所受到到的质量力f的三 个分量:

$$\begin{cases} X = \omega^2 r \cos \alpha = \omega^2 x \\ Y = \omega^2 r \sin \alpha = \omega^2 y \\ Z = -g \end{cases}$$

等解速度旋转容器中的静压力分布公 尤

$$p = p_0 + \rho g \left(\frac{\omega^2 r^2}{2g} - z \right)$$

2.5 液体对平面总压力

$$P = \rho g h_c A$$

$$y_D = y_C + \frac{J_C}{y_C A}$$

压力中心D永远低于平面形心

常见惯性矩

矩形: J_C = ^{BH³} H: 可见闸门边长

B: 不可见闸门边长

圆形: $J_C = \frac{\pi}{64} D^4$

2.6 静止流体作用在曲面上的总压力

$$P_x = \rho g h_C A_x$$

对于半球面: $A_x = \frac{\pi d^2}{L}$

$$P_v = \rho g h_c A_s$$

总压力可表示为

$$P = P_x i + P_y j + P_z k$$

三、 流体运动学

3.1 拉格朗日表达式 速度:

$$\begin{cases} u_x = \frac{\partial x}{\partial t} \\ u_y = \frac{\partial y}{\partial t} \\ u_z = \frac{\partial z}{\partial t} \end{cases}$$

加速度:

$$\begin{cases} a_x = \frac{\partial u_x}{\partial t} = \frac{\partial^2 x}{\partial t^2} \\ a_y = \frac{\partial u_y}{\partial t} = \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} \\ a_z = \frac{\partial u_z}{\partial t} = \frac{\partial^2 z}{\partial t^2} \end{cases}$$

3.2 欧拉表达式

速度:

$$u_x = u_x(x, y, z, t)$$

加速度:

$$a = \frac{du}{dt}$$

消去拉格朗日法表达式中的t就是迹线 方程

3.4 流线

$$\frac{\mathrm{d}x}{u_x} = \frac{\mathrm{d}y}{u_y}$$

3.5 连续性方程

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial \rho u_x}{\partial t} + \frac{\partial \rho u_y}{\partial t} + \frac{\partial \rho u_z}{\partial t} = 0$$

或

$$\frac{\mathrm{d}\rho}{\mathrm{d}t} + \rho \nabla \mathbf{u} = 0$$

3.6 运动分析

1. 速度大小

$$u = \sqrt{u_x^2 + u_y^2}$$

2. 流线方程

$$\frac{\mathrm{d}x}{u_x} = \frac{\mathrm{d}y}{u_y}$$

3. 线率形速率

$$\varepsilon_{xx} = \frac{\partial u_x}{\partial x}, \varepsilon_{yy} = \frac{\partial u_y}{\partial y}$$

$$\varepsilon_{xx} + \varepsilon_{yy} \begin{cases} = 0 可压 \\ \neq 0 不可压 \end{cases}$$

4. 角变形速度

$$\varepsilon_{yx} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u_x}{\partial y} + \frac{\partial u_y}{\partial x} \right)$$

5. 旋转角速度

$$\omega_z = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u_y}{\partial x} - \frac{\partial u_x}{\partial y} \right)$$

四、带泵的伯努利方程

$$z_1 + \frac{p_1}{\rho g} + \frac{v_1^2}{2g} + H = z_2 + \frac{p_2}{\rho g} + \frac{v_2^2}{2g} + h_{w_{1-2}}$$

z: 位置水头

 $\frac{P}{\rho g}$: 压力水头 $\frac{v}{2g}$: 流速水头

H: 泵的扬程

h_{w1} : 水头损失

由此: 泵的扬程H等于泵前后两断面上 的总比能差加上两断面的水头损失

4.1 泵的功率

有效功为:

 $W = \rho qQH dt$

有效功率为:

$$N_{\Xi} = \rho g Q H$$

泵效:

$$\eta_{\bar{\pi}} = \frac{N_{\bar{\pi}}}{N_{\bar{m}}}$$

泵的输入功率称为泵的额定功率,也 称之为轴功功率,以N_轴表示 电动机效率:

$$\eta_{\bullet} = \frac{N_{\bullet}}{N_{\bullet}}$$

相似原理 Ŧ、

运动相似:两个流动对应点处的同名 运动学量成比例。

重力相似准则:

$$Fr = v/\sqrt{gl}$$

黏性力相似准则:

$$Re = \rho vd/\mu = vd/v$$

压力相似准则:

$$Eu = p/\rho v^2$$

六、 黏性流体动力学

6.1 N-S 方程

$$X - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} + v \left(\frac{\partial^2 u_x}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u_x}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u_x}{\partial z^2} \right) = \frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}t}$$

6.2 达西公式

$$h_f = \lambda \frac{L}{D} \frac{v^2}{2g}$$

6.3 圆管层流速度分布

$$u_x = u_{x(y,z)}, u_y = u_z = 0, \frac{\partial A}{\partial t} = 0$$

 $\partial p \quad \Delta p$

$$\frac{\partial p}{\partial x} = \frac{\Delta p}{l}$$

$$\frac{\partial^2 u_x}{\partial y^2} = \frac{\partial^2 u_x}{\partial z^2} = \frac{\partial^2 u_x}{\partial r^2}$$

七、 复杂管路水力计算

串联管路 $\begin{cases} \Sigma Q_i = 0 \\ h_f = \Sigma h_{f_i} \end{cases}$

并联管路 $\begin{cases} Q=\Sigma Q_i \\ h_f=h_{f_1}=h_{f_2}=\dots=h_{f_i} \end{cases}$

$$h_f = 0.0826\lambda \frac{Q^2 l}{D^5}$$