## Predstavitev projekta - ESP8266

Rok Nikolič, Jovan Prodanov, Peter Rotar

Faculty of Computer and Information Science University of Ljubljana

## Uvod

- Uporaba žiroskopa in pospeškometra
- Aktivnosti: Standing, walking, running, jumping in riding a bicycle
- ► HTTP server za prikaz

## Kalibracija

- ▶ 500 iteracij
- Plošča postavljena horizontalno na ravni nepremični površini

## Izvajanje

- Branje podatkov iz žiroskopa in pospeškometra
- Prilagajanje vrednosti v odvisnosti od roll  $(\phi)$  in pitch  $(\theta)$  parametra
- Poračunamo horizontalno in vertikalno vrednost
- S standardna deviacija klasificiramo trenutno aktivnost