

# 大学物理

# *College Physics*

主讲

华中科技大学

刘超飞

● 麦克斯韦方程组:

(1)  $\oint \vec{D} \cdot d\vec{S} = \sum q_i$  ——有源场

(2)  $\oint \vec{E} \cdot d\vec{l} = -\int \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$  ——有旋场

(3)  $\oint \vec{B} \cdot d\vec{S} = 0$  ——无源场

(4)  $\oint \vec{H} \cdot d\vec{l} = I + \int \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$  ——有旋场

● 电磁场能量: 客观存在的一种物质形态

$$W = W_e + W_m = \int_V w dV \quad w = w_e + w_m = \frac{1}{2} \vec{D} \cdot \vec{E} + \frac{1}{2} \vec{B} \cdot \vec{H}$$

● 能流密度矢量 (坡印廷矢量):

$$\vec{S} = \vec{E} \times \vec{H}$$

● 电磁场质量:  $m = \frac{w}{c^2} = \frac{1}{2c^2} (\vec{D} \cdot \vec{E} + \vec{B} \cdot \vec{H})$  ——质量密度

# 第11章 振动与波动

- 定义: 振动  $x = A \cos(\omega t + \varphi)$  称为谐振动, 也称为简谐振动。

任何振动都是形如  $x = A \cos(\omega t + \varphi)$  的振动的叠加。

因此, 谐振动是最基本、最简单、最重要的振动。

$A$ : 振幅 振动的最大幅度(绝对值)。

$\omega$ : 圆频率 描述谐振动快慢的物理量。

由系统的性质决定, 故称固有频率。

$\omega t + \varphi$ : 位相 表征任一时刻  $t$  的振动状态。

$t=0$  时刻位相为  $\varphi$  ——初位相。

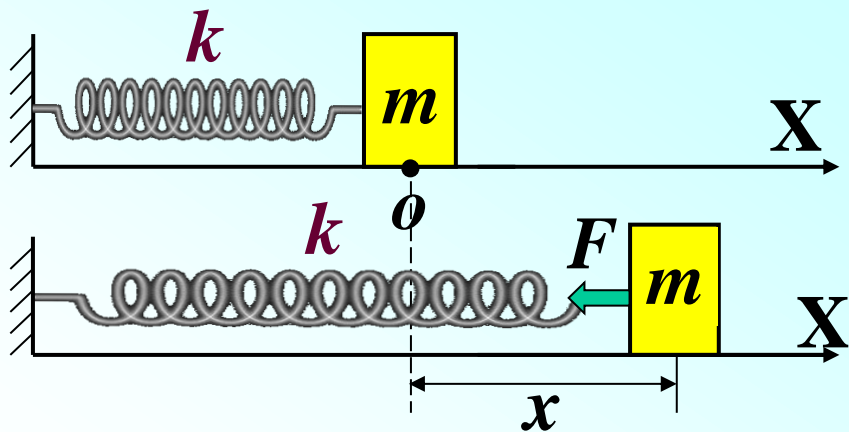
三个特征量:  $A, \omega, \varphi$

● 谐振动实例：弹簧振子

受力：  $F_{\text{合}} = -kx$

运动方程：  $\frac{d^2x}{dt^2} + \omega^2 x = 0$

位移：  $x = A \cos(\omega t + \varphi)$

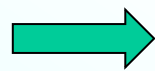


$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}} \quad (\text{由系统决定})$$

● 由初始条件  $(x_0, v_0)$  定  $A, \varphi$

$$x = A \cos(\omega t + \varphi)$$

$$v = -\omega A \sin(\omega t + \varphi)$$



$$\left\{ \begin{array}{l} A = \sqrt{x_0^2 + (v_0/\omega)^2} \\ \text{tg} \varphi = -\frac{v_0}{\omega x_0} \end{array} \right.$$

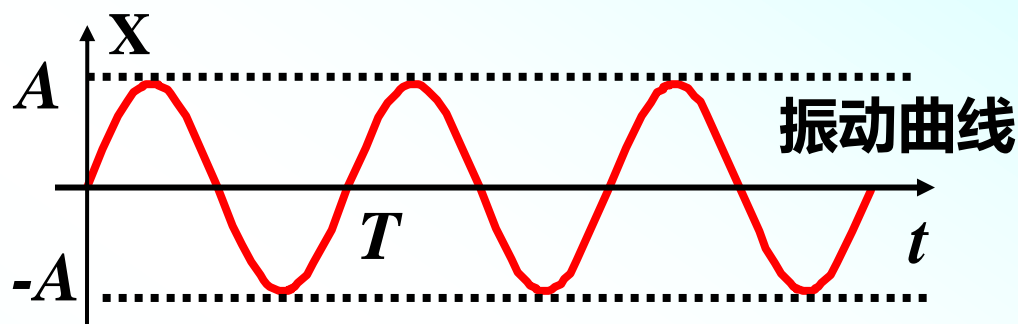
再根据  $v_0$  的 **正负** 决定  $\varphi$  的取舍：  $v_0 = -\omega A \sin \varphi$

## ● 谐振动的表示法

### 1. 解析法

$$x = A \cos(\omega t + \varphi)$$

### 2. 振动曲线法



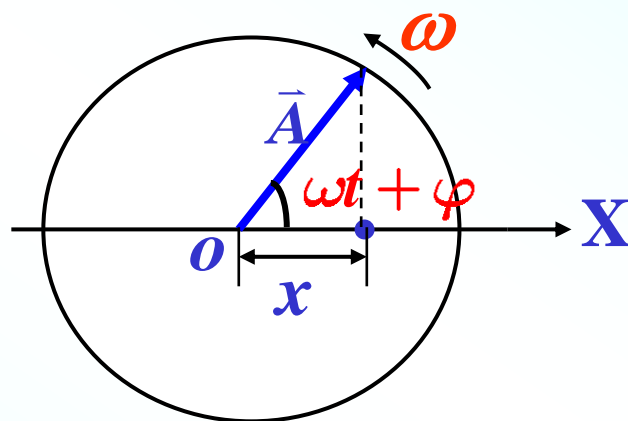
### 3. 旋转矢量法

旋转矢量的末端在**X轴**上的投影:

$$x = A \cos(\omega t + \varphi)$$

即: 投影点的运动是谐振动。

$$\text{位相: } (\omega t + \varphi) = (\vec{A}, \vec{X})$$



旋转矢量图

**例：**一质量为 $m$ 的柱体浮在水面上，其横截面积为 $S$ 。  
证明其在水中的铅直自由运动是谐振动，并求其振动周期。

**解：** { 对平衡位置有： $mg = \rho g(SL)$   
柱体偏离平衡位置受合力为：  
 $f = -\rho gS(x + L) + mg$

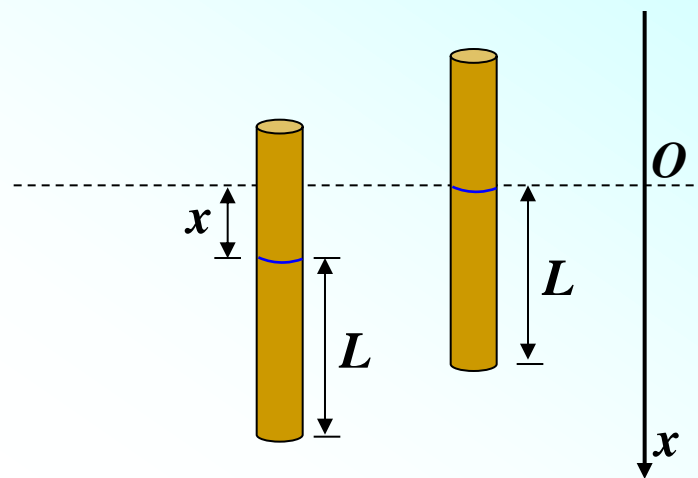
$$\Rightarrow f = -\rho gSx$$

则运动方程为：

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} = -\rho gSx$$

$$\Rightarrow \frac{d^2 x}{dt^2} + \frac{\rho gS}{m} x = 0 \xrightarrow{\omega = \sqrt{\frac{\rho gS}{m}}} \frac{d^2 x}{dt^2} + \omega^2 x = 0$$

$$\therefore T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{\rho gS}}$$



**例：**两轮的轴相距  $2d$ ，且互相平行。两轮转速相同而方向相反，将质量为  $m$  的一匀质薄板搁在两轮上，板与轮的摩擦系数为  $\mu$ ，若板的质心  $C$  起初距一轮较近（如图），试证明板作谐振动并求周期。

**解：**板受力： $mg, N_1, N_2, f_1, f_2$

$$F_y = N_1 + N_2 - mg = 0$$

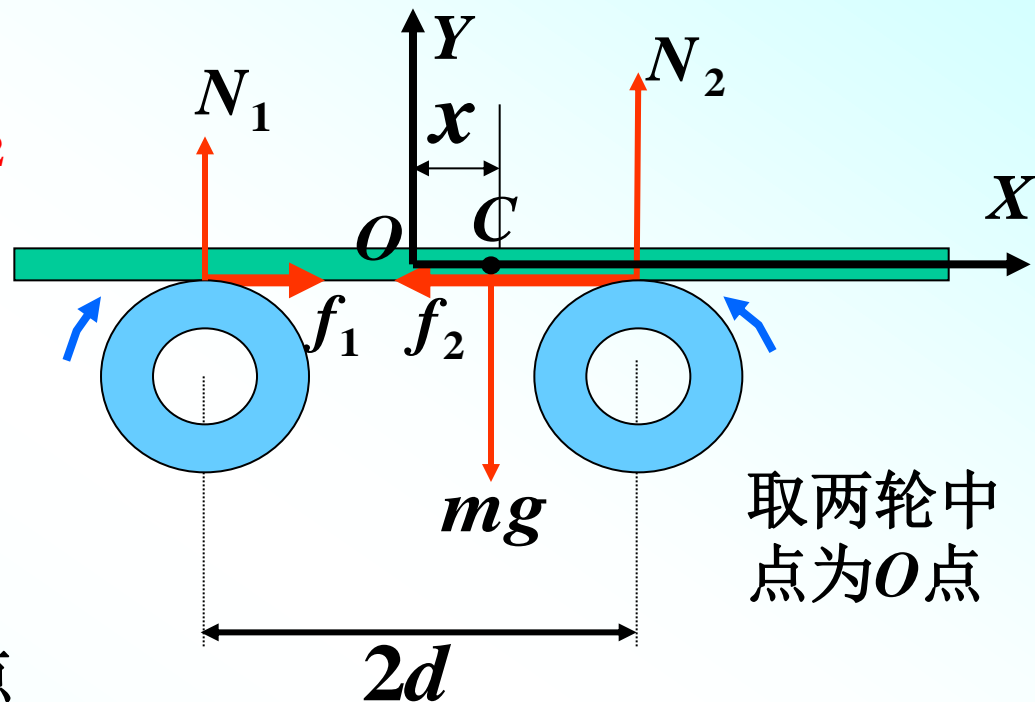
$$F_x = f_1 + f_2 = \mu N_1 - \mu N_2$$

$$F_x = m \frac{d^2 x}{dt^2}$$

考察板受力矩，设转轴过  $O$  点且垂直于屏幕。

$$N_2 d - N_1 d - mgx = 0$$

$$\Rightarrow N_1 - N_2 = -\frac{mgx}{d}$$



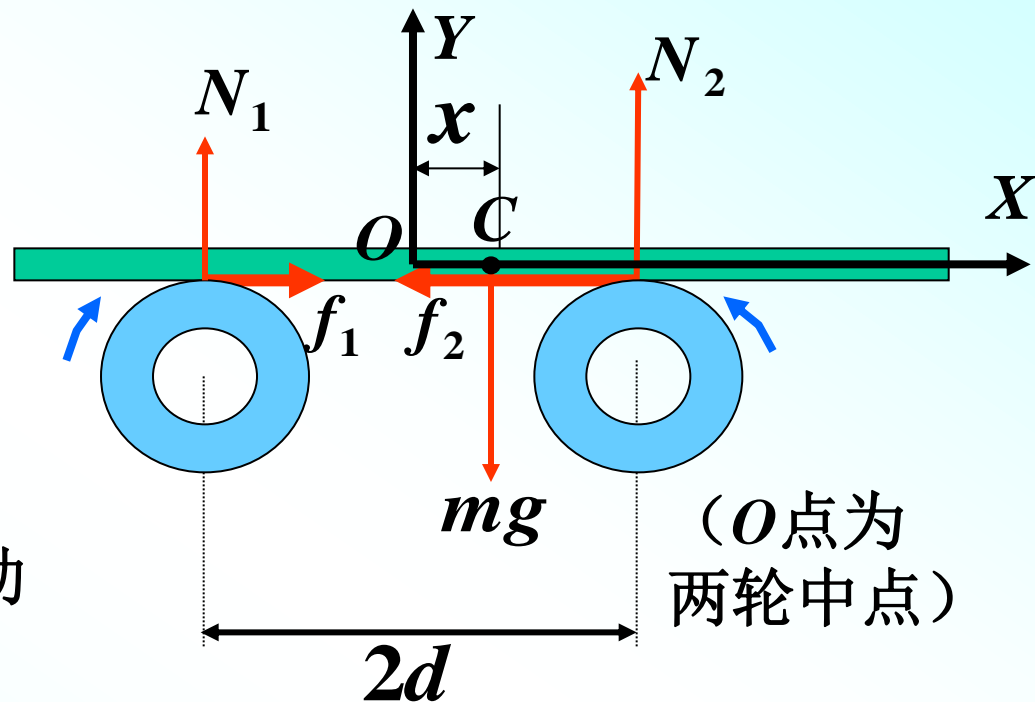
解: 
$$\begin{cases} F_x = f_1 + f_2 = \mu N_1 - \mu N_2 \\ F_x = m \frac{d^2 x}{dt^2} \\ N_2 d - N_1 d - mgx = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow N_1 - N_2 = -\frac{mgx}{d}$$

$$\Rightarrow -\mu \frac{mgx}{d} = m \frac{d^2 x}{dt^2}$$

$$\Rightarrow \frac{d^2 x}{dt^2} + \frac{\mu g}{d} x = 0 \quad \text{作谐振动}$$

$$\therefore \omega = \sqrt{\frac{\mu g}{d}} \Rightarrow T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{d}{\mu g}}$$





**例：**光滑U形管的截面面积为  $S$ ，管中流体的质量为  $m$ 、密度为  $\rho$ ，求液体振荡周期。

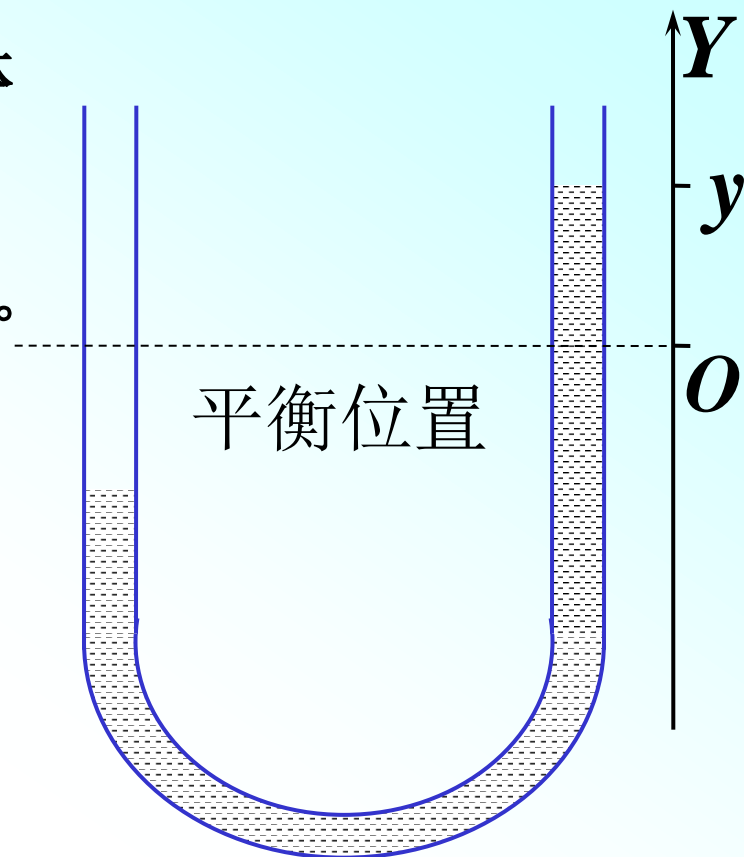
**解：** 设  $t$  时刻液面偏离平衡位置的高度为  $y$ 。

$$\left\{ \begin{array}{l} F = -2yS \cdot \rho \cdot g \\ F = m \frac{d^2 y}{dt^2} \end{array} \right.$$

$$\Rightarrow m \frac{d^2 y}{dt^2} = -2yS \cdot \rho \cdot g$$

$$\Rightarrow \frac{d^2 y}{dt^2} + 2 \frac{\rho S g}{m} y = 0 \quad \Rightarrow \frac{d^2 y}{dt^2} + \omega^2 y = 0 \quad \text{故，液柱作谐振动。}$$

$$\therefore \omega = \sqrt{\frac{2\rho S g}{m}} \quad \Rightarrow T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{2\rho S g}}$$



**例：**光滑U形管的截面面积为  $S$ ，管中流体的质量为  $m$ 、密度为  $\rho$ ，求液体振荡周期。

**解：** 设  $t$  时刻液面偏离平衡位置的高度为  $y$ 。

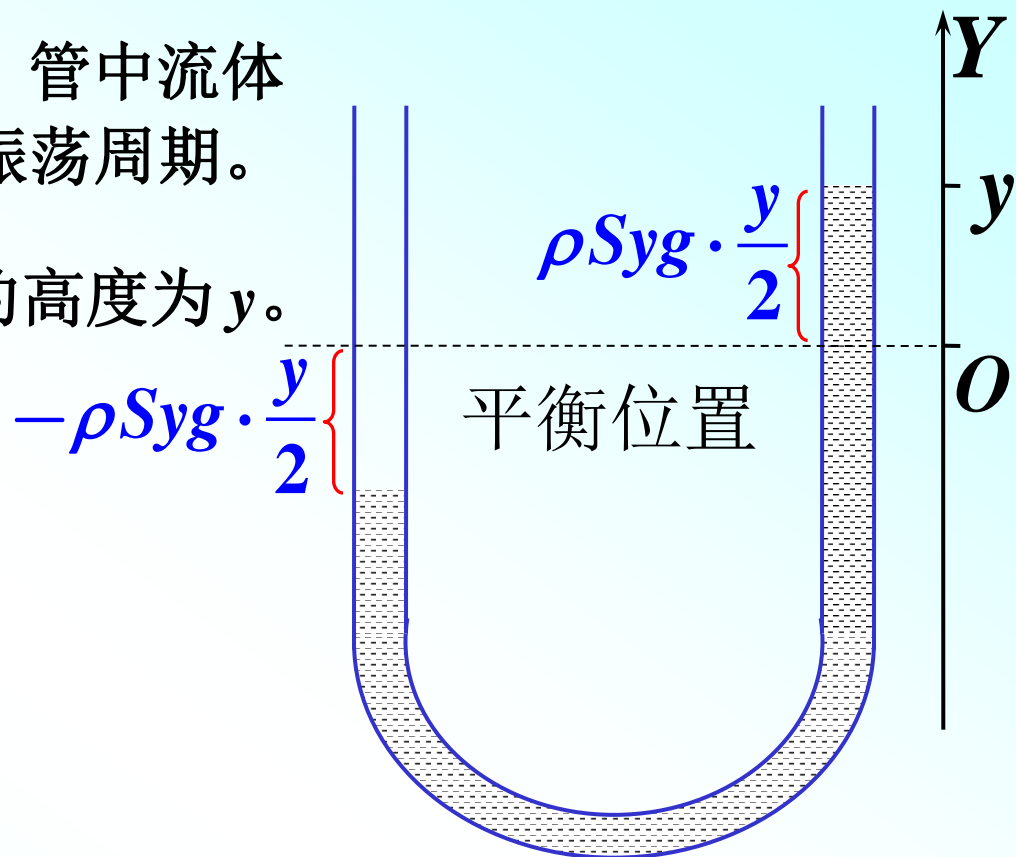
**由机械能守恒，有：**

$$\begin{cases} \frac{1}{2}mv^2 + (E_{P0} + \Delta E_P) = C \\ \Delta E_P = 2 \left( \rho S y g \cdot \frac{y}{2} \right) \end{cases}$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2}mv^2 + \rho S y^2 g = C - E_P$$

**两边对  $t$  求导得：**

$$\Rightarrow m \frac{d^2 y}{dt^2} + 2\rho S g \cdot y = 0 \quad \Rightarrow \frac{d^2 y}{dt^2} + 2 \frac{\rho S g}{m} y = 0$$



**故，液柱作谐振动。**

## 二、 谐振动的矢量表示法—旋转矢量法

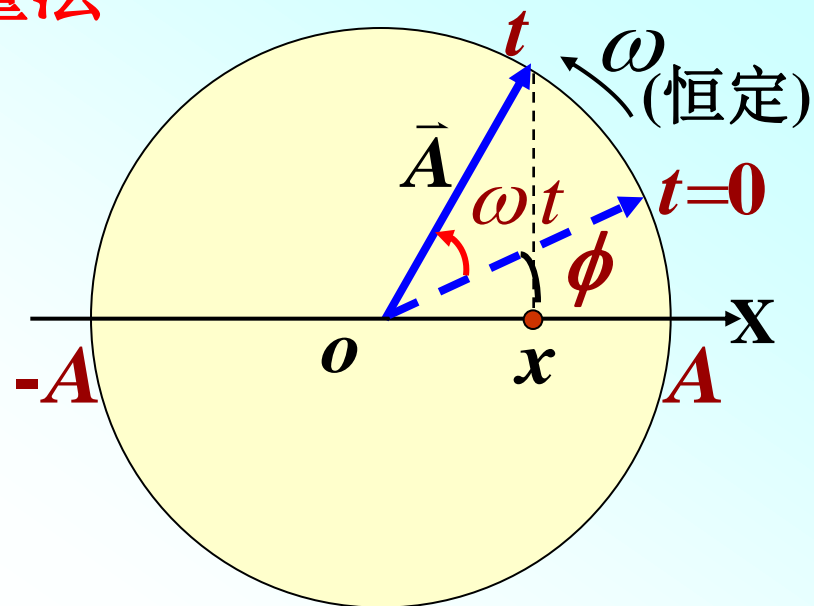
### 1. 旋转矢量与谐振动的位移 $x$

设  $t=0$  时:  $\vec{A}$  与  $x$  轴的夹角为  $\phi$

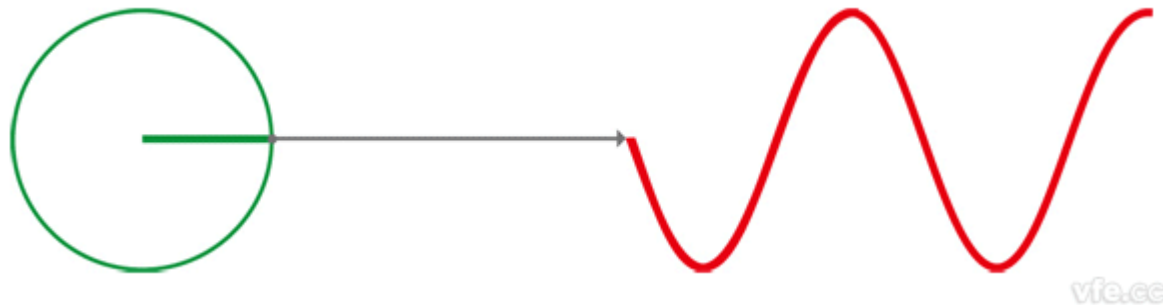
旋转矢量的末端在  $x$  轴上的投影:

$$x = A \cos(\omega t + \phi)$$

即: 投影点的运动就是谐振动。



矢量  $\vec{A}$  以角速度  $\omega$   
逆时针转动



三个特征量在此的含义:

- 振幅  $A$  : 圆周半径
- 圆频率  $\omega$  : 匀角速度
- 位相  $\omega t + \phi$  : 旋转矢量与  $x$  轴的夹角

## 2. 旋转矢量与谐振动的速度和加速度

匀速圆周运动的速度:  $v_\tau = A\omega$

$v_\tau$  在X轴上的投影:

$$v_{\tau x} = A\omega \cdot \cos(\omega t + \phi + \frac{\pi}{2})$$

即投影点的速度(谐振动的速度):

$$v = -A\omega \sin(\omega t + \phi)$$

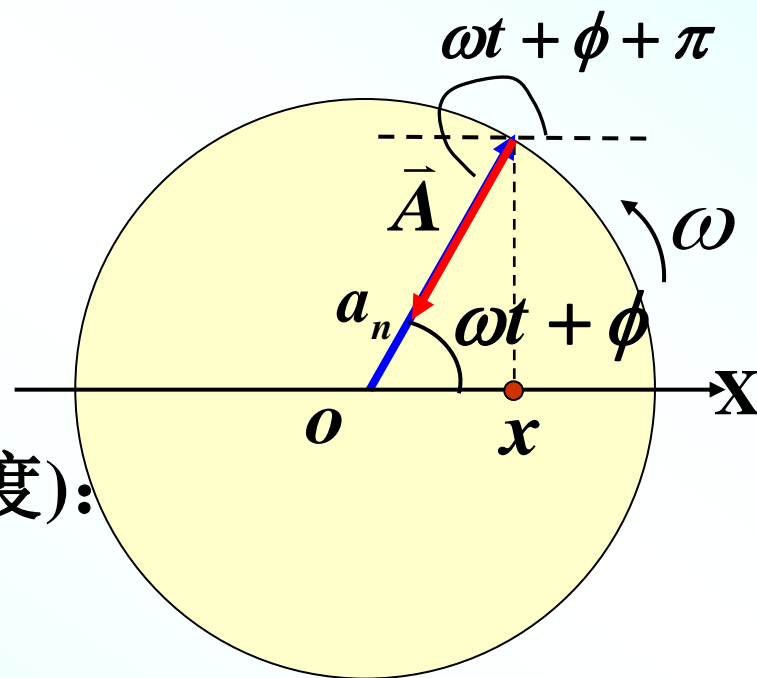
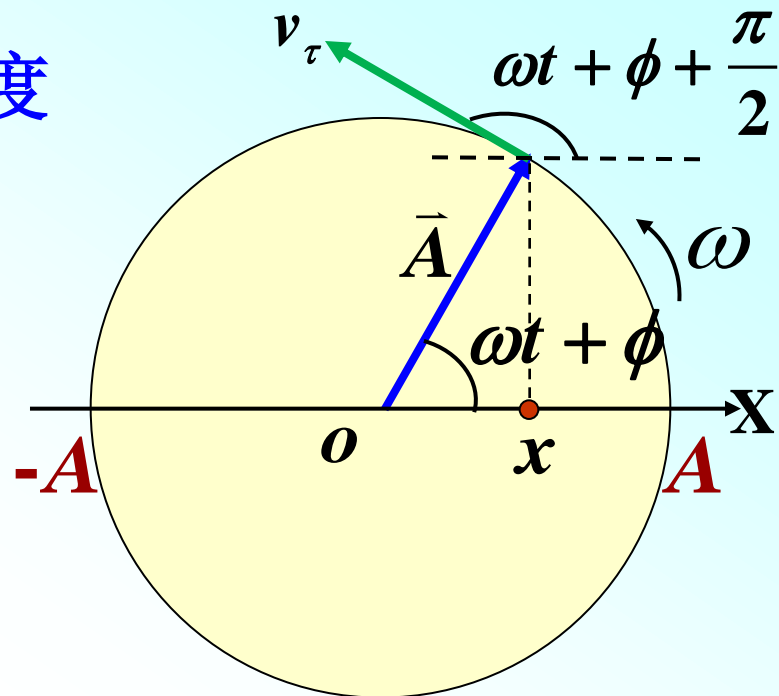
匀速圆周运动的加速度:  $a_n = \frac{v_\tau^2}{A} = A\omega^2$

$a_n$  在X轴上的投影:

$$a_{nx} = A\omega^2 \cos(\omega t + \phi + \pi)$$

即投影点的加速度(谐振动的加速度):

$$a = -A\omega^2 \cos(\omega t + \phi)$$

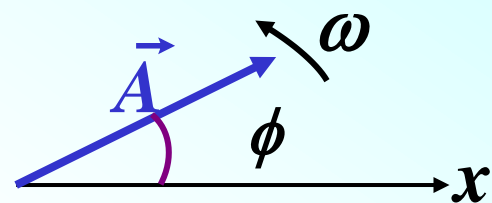


## 结论:

旋转矢量做匀速转动时, 其端点的位移、速度和加速度在 $x$ 轴上的投影, 等于一特定的谐振动的位移、速度和加速度。

## 一般地:

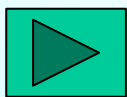
给定三个特征量,  $A$ ,  $\omega$ ,  $\phi$  就唯一地确定一个谐振动



旋转矢量图

## 注意:

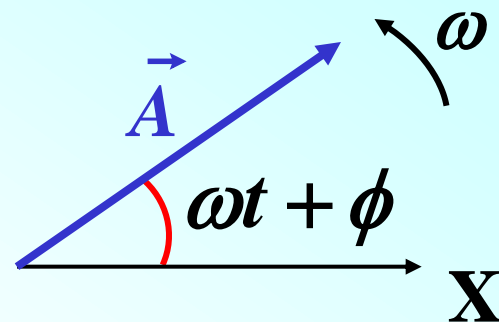
- (1) 仅在旋转矢量法中,  $A$ ,  $\omega$ ,  $\phi$  才有几何意义
- (2) 此方法不仅是描述谐振动的一种工具, 也具有实用意义



描述谐振动的其它方法: 振动方程和振动曲线

### 3. 旋转矢量与谐振动的位相

$$\text{位相 } (\omega t + \phi) = (\vec{A}, \vec{X})$$



利用旋转矢量很容易求出谐振动的位相！

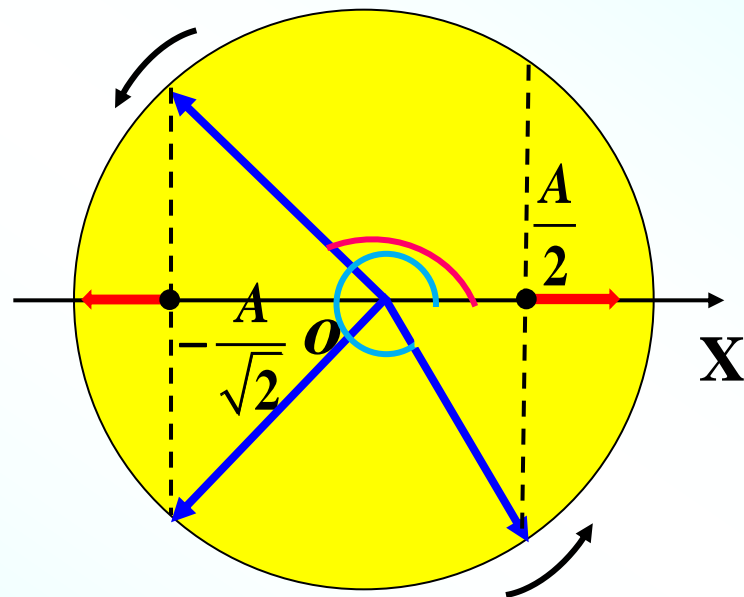
**例：** 已知状态求位相(特别是初位相)

若  $t=0$ ,  $x_0 = -\frac{A}{\sqrt{2}}$ ,  $v_0 < 0$ , 求位相？

$$\Rightarrow \phi = \frac{3\pi}{4}$$

若  $t=0$ ,  $x_0 = \frac{A}{2}$ ,  $v_0 > 0$ , 求位相？

$$\Rightarrow \phi = \frac{5\pi}{3} \text{ 或 } \phi = -\frac{\pi}{3}$$



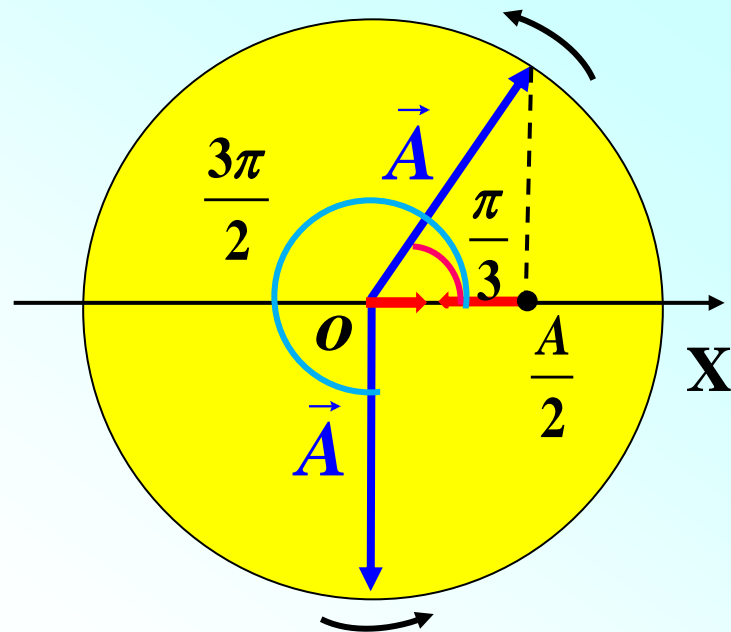
例：已知位相求状态？

若位相  $\omega t_1 + \phi = \frac{\pi}{3}$ ，问状态？

→  $x = \frac{A}{2}$ ，且向x轴负向运动

若位相  $\omega t_2 + \phi = \frac{3\pi}{2}$ ，问状态？

→  $x = 0$ ，且向x轴正向运动



注意四个特殊状态的位相取值！

振子在 最大位移	{	$x = A$	$\omega t + \phi = 0,$	$v = 0,$	$a = -\omega^2 A$
		$x = -A$	$\omega t + \phi = \pi,$	$v = 0,$	$a = \omega^2 A$

振子在 平衡位置	{	$x = 0$	$\omega t + \phi = \frac{\pi}{2},$	$v = -\omega A,$	$a = 0$
		$x = 0$	$\omega t + \phi = \frac{3\pi}{2},$	$v = \omega A,$	$a = 0$

**例：**已知一谐振动， $A=10\text{cm}$ ， $T=2\text{s}$ ，当 $t=0$ 时位移为 $-5\text{cm}$ 且向 $x$ 轴负向运动。

**求** (1) 振动方程，

(2)  $x=5\text{cm}$ 且向 $x$ 轴正向运动时的速度、加速度？

**解：**(1)  $x = A \cos(\omega t + \phi)$

$$\omega = \frac{2\pi}{T} = \pi \text{ rad/s}$$

由旋转矢量得  $\phi = \frac{2\pi}{3}$

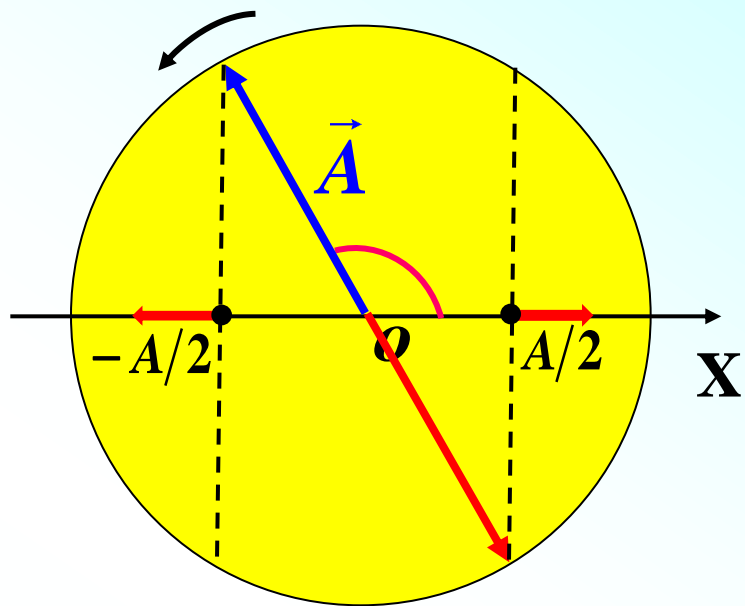
$$\Rightarrow x = 0.1 \cos\left(\pi t + \frac{2\pi}{3}\right) \text{ m}$$

(2) 先求 $t$

$$\omega t_1 + \phi = \frac{5\pi}{3} \Rightarrow t_1 = 1\text{s} \text{ (半个周期)}$$

$$v = -A\omega \sin(\omega t_1 + \phi) = -0.1\pi \sin(\pi + 2\pi/3) = 0.27 \text{ m/s}$$

$$a = -A\omega^2 \cos(\omega t_1 + \phi) = -0.1\pi^2 \cos(\pi + 2\pi/3) = -0.49 \text{ m/s}^2$$





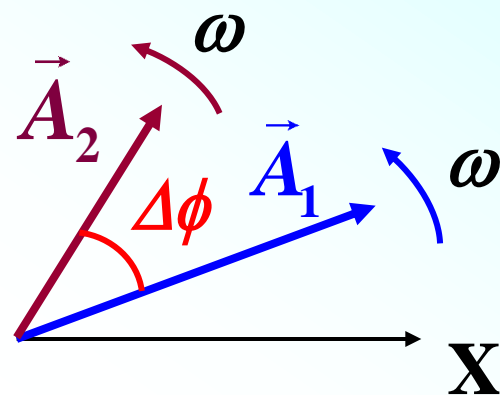
## 4. 旋转矢量与位相差

利用旋转矢量比较两谐振动的位相差

设两频率相同的谐振动

$$x_1 = A_1 \cos(\omega t + \phi_1)$$

$$x_2 = A_2 \cos(\omega t + \phi_2)$$



则它们的位相差为：

$$\begin{aligned}\Delta\phi &= (\omega t + \phi_2) - (\omega t + \phi_1) \\ &= \phi_2 - \phi_1 \\ &= \Delta\phi \quad \text{——初位相差}\end{aligned}$$



两频率相同的谐振动  $\begin{cases} x_1 = A_1 \cos(\omega t + \phi_1) \\ x_2 = A_2 \cos(\omega t + \phi_2) \end{cases}$

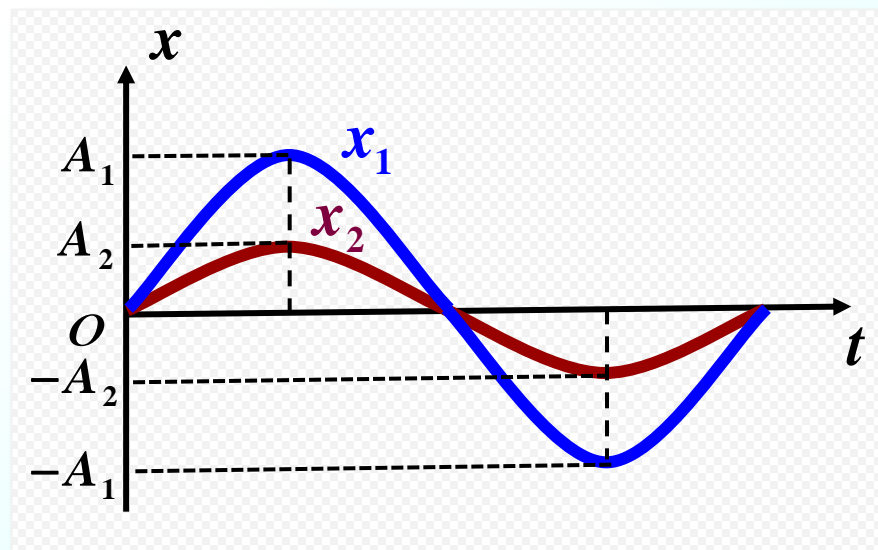
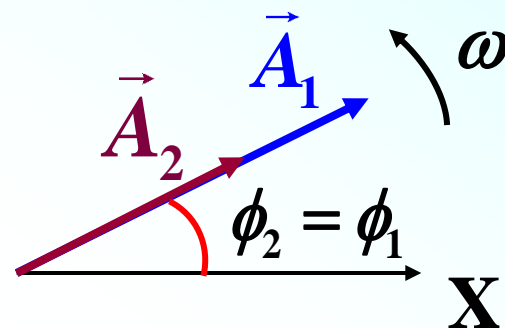
(1)  $\Delta\phi = 2k\pi \Rightarrow \phi_2 = \phi_1 + 2k\pi$

$$x_1 = A_1 \cos(\omega t + \phi_1)$$

$$\begin{aligned} x_2 &= A_2 \cos(\omega t + \phi_1 + 2k\pi) \\ &= A_2 \cos(\omega t + \phi_1) \end{aligned}$$

两谐振子同时到达同方向各自最大位移处，同时过平衡点向同方向运动，两振动步调一致。

——同相





两频率相同的谐振动  $\begin{cases} x_1 = A_1 \cos(\omega t + \phi_1) \\ x_2 = A_2 \cos(\omega t + \phi_2) \end{cases}$

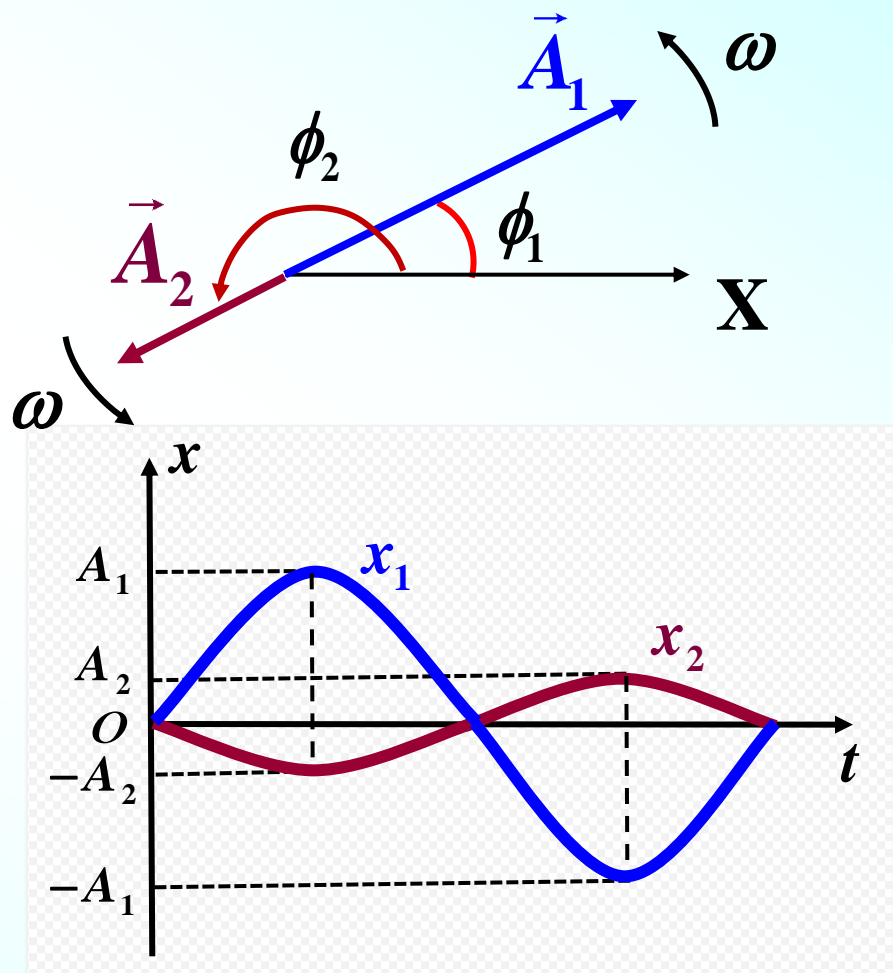
(2)  $\Delta\phi = (2k+1)\pi \Rightarrow \phi_2 = \phi_1 + \pi$

$$x_1 = A_1 \cos(\omega t + \phi_1)$$

$$\begin{aligned} x_2 &= A_2 \cos(\omega t + \phi_1 + \pi) \\ &= -A_2 \cos(\omega t + \phi_1) \end{aligned}$$

两谐振子同时到达相反方向各自最大位移处，同时过平衡点，但向相反方向运动。

——反相





两频率相同的谐振动  $\begin{cases} x_1 = A_1 \cos(\omega t + \phi_1) \\ x_2 = A_2 \cos(\omega t + \phi_2) \end{cases}$

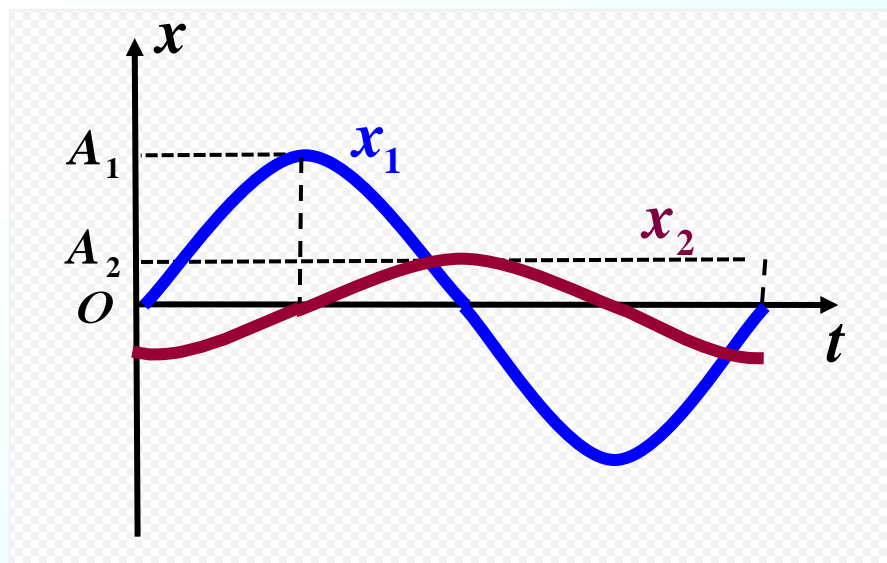
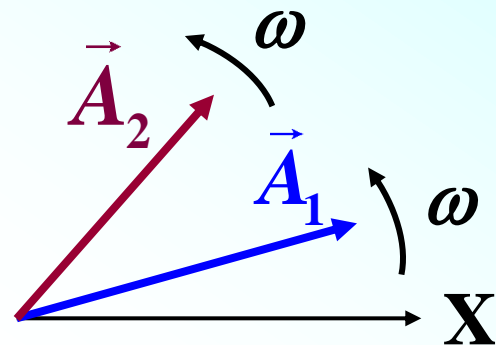
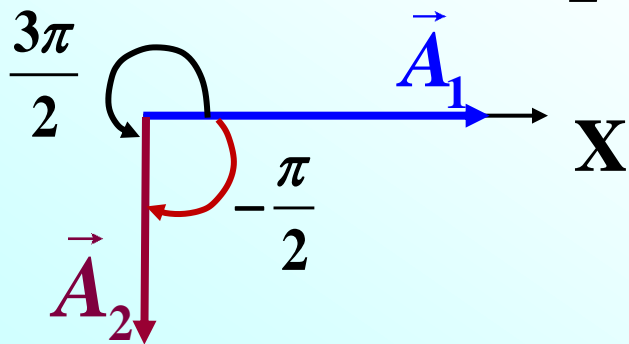
(3)  $\Delta\phi \neq k\pi$  则两谐振子不同相

若  $\Delta\phi > 0 \Rightarrow \phi_2 > \phi_1$

称  $x_2$  比  $x_1$  超前  $\Delta\phi$  的位相

一般  $\Delta\phi$  限制在  $\pi$  以内!

例如  $\Delta\phi = \phi_2 - \phi_1 = \frac{3\pi}{2}$



这时  $x_2$  的振动比  $x_1$  的落后  $\pi/2$  的位相!

注意：

(a) 比较两个振动的步调时，必须将所比的谐振动化成标准形式：

$$x = A \cos(\omega t + \phi)$$

例如  $x_1 = A_1 \cos(\omega t + \phi_1)$

$$x_2 = -A_2 \cos(\omega t + \phi_2)$$

初~~位~~相

$$= A_2 \cos(\omega t + \phi_2 + \pi)$$

初位相

所以，此两振动的位相差为：

$$\Delta\phi = (\phi_2 + \pi) - \phi_1 = \Delta\phi + \pi$$

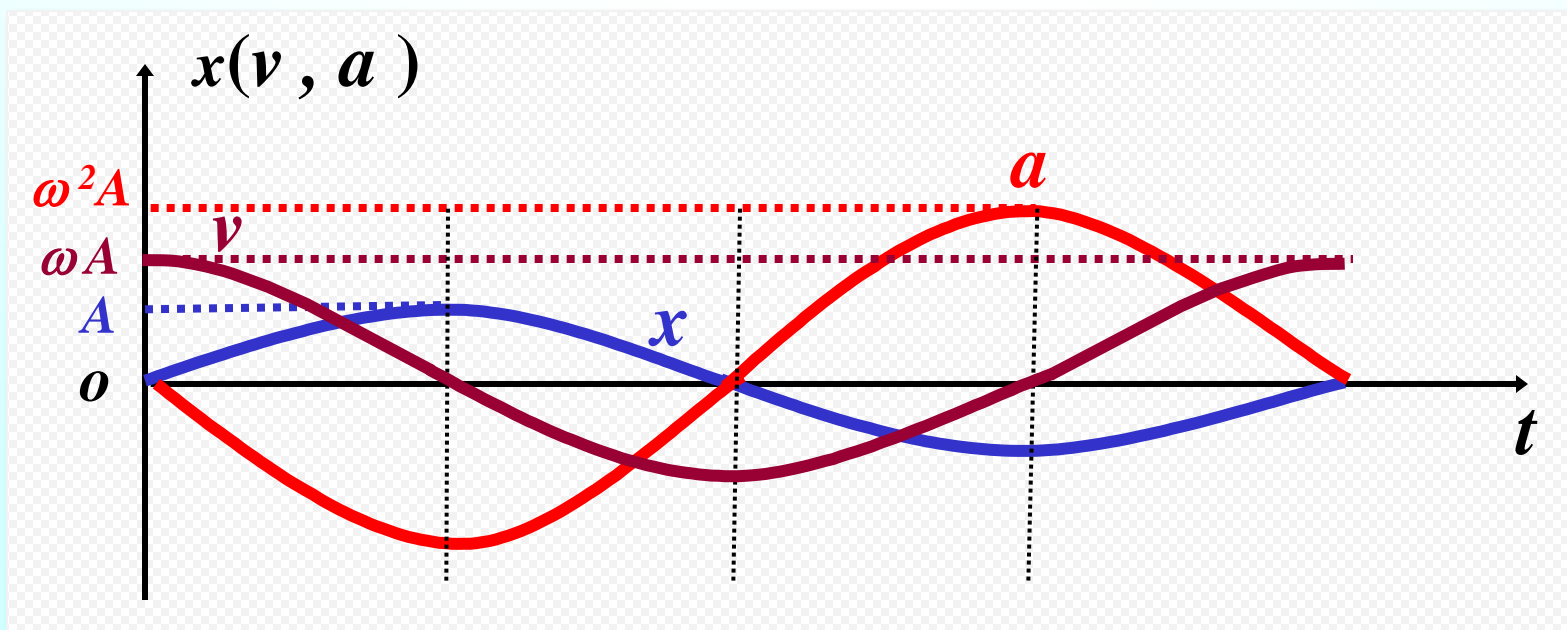
(b) 不同物理量也可比较振动的步调

$$x = A \cos(\omega t + \phi)$$

$v$ 比 $x$ 超前 $0.5\pi$ ,  
 $a$ 比 $x$ 超前 $\pi$ —反相

$$v = \frac{dx}{dt} = -\omega A \sin(\omega t + \phi) = \omega A \cos(\omega t + \phi + \frac{\pi}{2})$$

$$a = \frac{dv}{dt} = -\omega^2 A \cos(\omega t + \phi) = \omega^2 A \cos(\omega t + \phi + \pi)$$



**例：**已知  $x-t$  曲线，写出振动方程。

**解：**  $x = A \cos(\omega t + \phi)$

$$A = 2\text{cm}$$

$$\phi = ? \Rightarrow \phi = \frac{2\pi}{3}$$

$$\omega = ?$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \Delta\phi = \frac{\pi}{3} + \pi = \frac{4\pi}{3} \\ \Delta\phi = \omega \cdot \Delta t \end{array} \right.$$

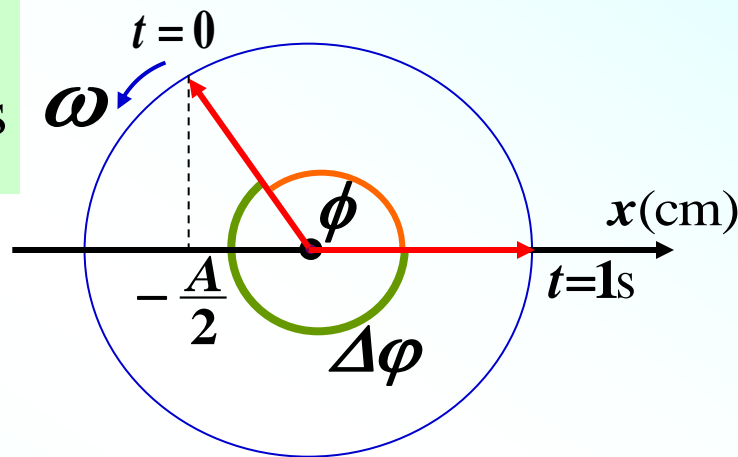
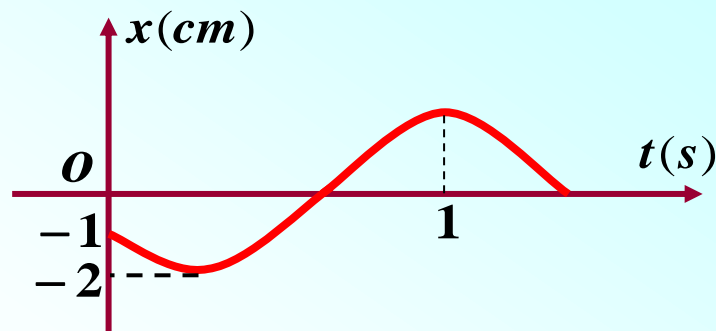
$$\Rightarrow \omega = \frac{\Delta\phi}{\Delta t} = \frac{\frac{4\pi}{3}}{1} = \frac{4\pi}{3} \text{ rad/s}$$

$$(A) \omega = \frac{3\pi}{4} \text{ rad/s}$$

$$(B) \omega = \frac{4\pi}{3} \text{ rad/s}$$

$$(C) \omega = \frac{2\pi}{3} \text{ rad/s}$$

$$(D) \omega = \frac{3\pi}{2} \text{ rad/s}$$



$$\therefore x = 2 \cos\left(\frac{4\pi}{3}t + \frac{2\pi}{3}\right) \text{ cm}$$

**例:**右图为一作谐振动的物体的**速度--时间**曲线. 若用余弦函数表示简谐振动, 则振动的初位相是多少?

**解:**  $x = A \cos(\omega t + \phi)$

$$\Rightarrow v = -A\omega \sin(\omega t + \phi)$$

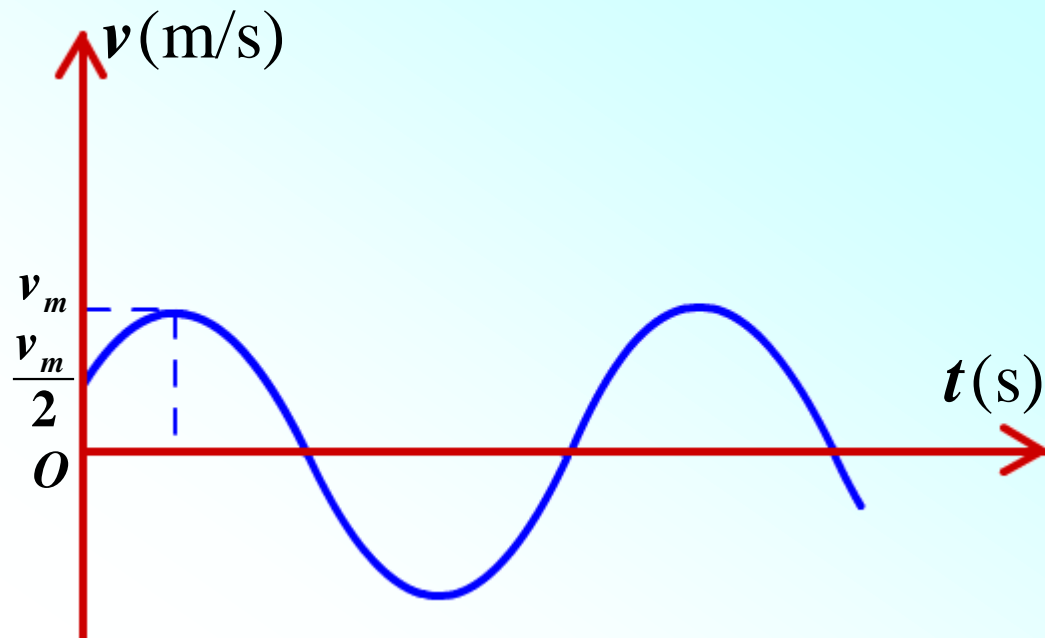
$$= -v_m \sin(\omega t + \phi)$$

$$t = 0 \text{ 时, } v = \frac{v_m}{2}$$

$$\Rightarrow \frac{v_m}{2} = -v_m \sin \phi$$

$$\Rightarrow \sin \phi = -\frac{1}{2}$$

$\phi = 7\pi/6, 11\pi/6$  哪个正确?



考虑  $a = \frac{dv}{dt} = -v_m \omega \cos(\omega t + \phi)$

图中可看到  $t = 0$  时,  $a > 0$

$$\Rightarrow -v_m \omega \cos \phi > 0$$

$$\Rightarrow \cos \phi < 0$$

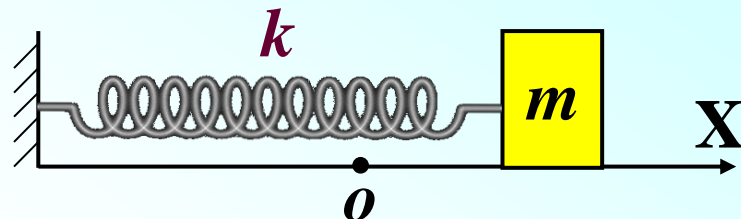
$$\Rightarrow \phi = 7\pi/6$$



### 三、谐振动系统的能量

#### 1. 谐振动系统的动能和势能

##### (1) 水平弹簧振子的能量



$$E_{\text{总}} = E_k + E_p = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2$$

任意时刻有：

$$\begin{cases} x = A \cos(\omega t + \varphi) \\ v = -\omega A \sin(\omega t + \varphi) \end{cases}$$

$$\omega = \sqrt{k/m}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \text{动能: } E_k = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}kA^2 \sin^2(\omega t + \phi) \\ \text{势能: } E_p = \frac{1}{2}kx^2 = \frac{1}{2}kA^2 \cos^2(\omega t + \phi) \end{cases}$$

都随时间变化

$$\Rightarrow E_{\text{总}} = E_k + E_p = \frac{1}{2}kA^2 \quad \text{常量}$$

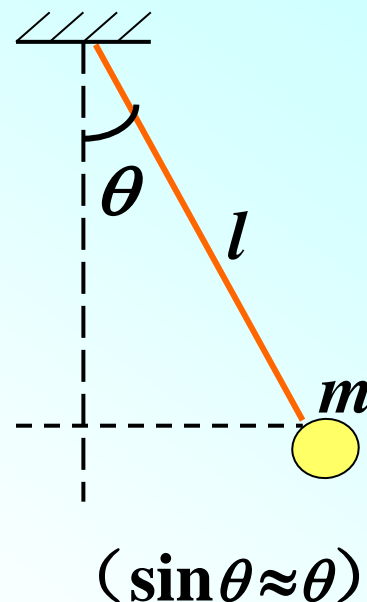
## (2) 单摆系统的能量

$$E_{\text{总}} = E_k + E_p = \frac{1}{2}mv^2 + mgh$$

任意时刻

$$\begin{cases} \theta = \Theta \cos(\omega t + \varphi) \\ v = l \cdot \frac{d\theta}{dt} = -l \cdot \omega \Theta \sin(\omega t + \varphi) \\ h = l(1 - \cos \theta) \end{cases}$$

$$\omega = \sqrt{g/l}$$



$$\Rightarrow \begin{cases} \text{动能: } E_k = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}mgl \cdot \Theta^2 \sin^2(\omega t + \phi) \quad \leftarrow \text{都随时间变化} \\ \text{势能: } E_p = mgh = mgl(1 - \cos \theta) \end{cases}$$

$$1 - \cos \theta = 2 \sin^2 \frac{\theta}{2} \approx \frac{\theta^2}{2} \quad \Rightarrow E_p = \frac{1}{2}mgl \cdot \Theta^2 \cos^2(\omega t + \phi)$$

$$\Rightarrow E_{\text{总}} = E_k + E_p = \frac{1}{2}mgl\Theta^2 \quad \text{常量}$$

## 2. 谐振动系统能量的特点

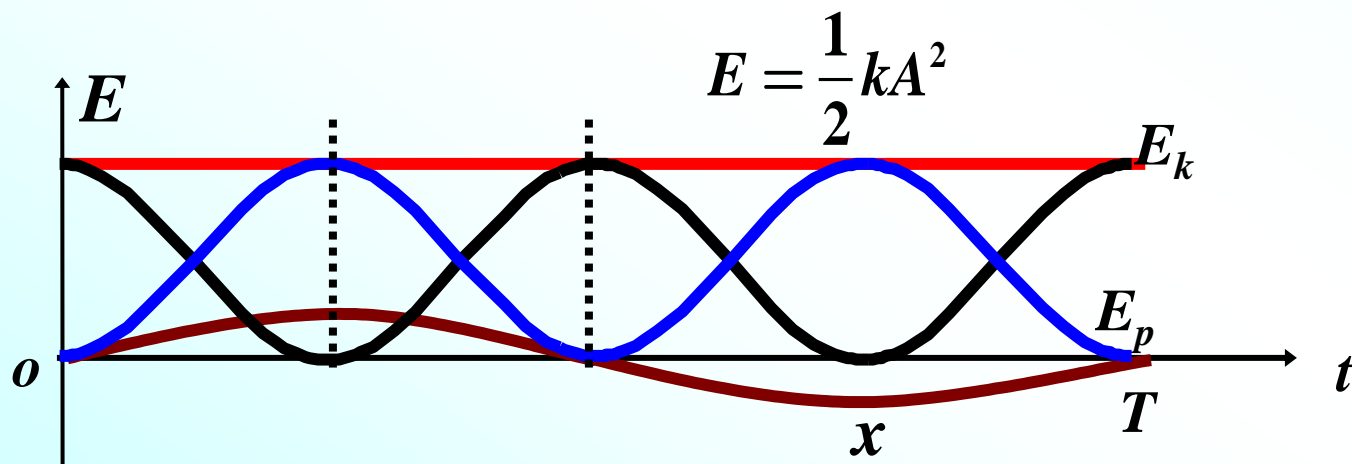
1)  $E_K$ 、 $E_p$ 各自随时间作周期性变化

$$E_k = \frac{1}{2}kA^2 \sin^2(\omega t + \phi)$$

$$E_p = \frac{1}{2}kA^2 \cos^2(\omega t + \phi)$$

$E_k$ 、 $E_p$ 总是此涨彼消

2)  $E_{\text{总}} = \text{常量} \propto A^2$



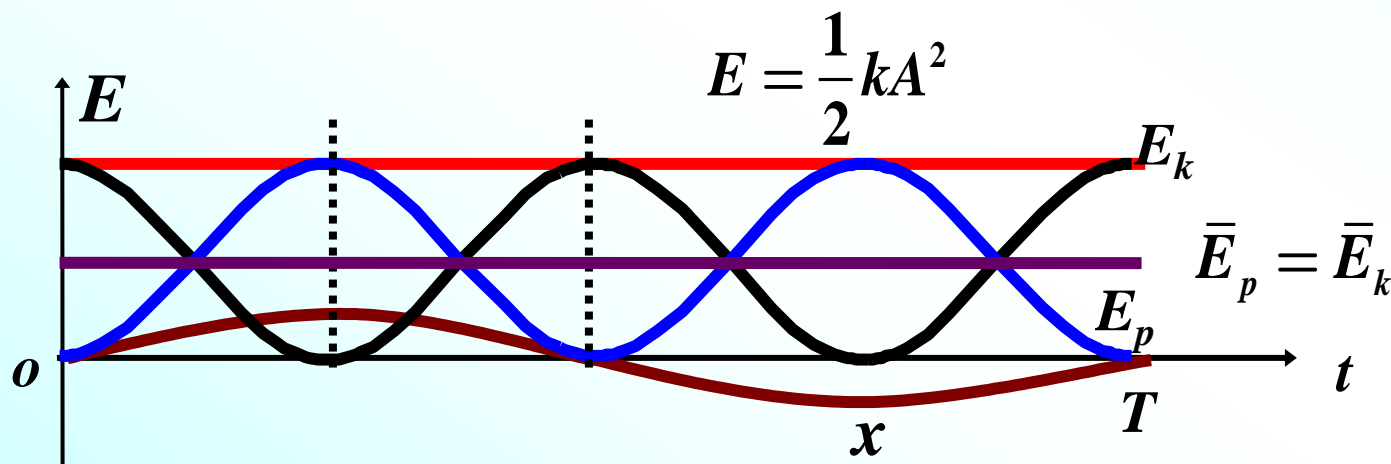
可见：谐振动的过程是动能与势能相互转换的过程。

## 2. 谐振系统能量的特点

3) 动能与势能的时间平均值:  $\bar{E}_p = \bar{E}_k = \frac{1}{2} E_{\text{总}}$

$$\bar{E}_k = \frac{1}{T} \int_0^T \frac{1}{2} k A^2 \sin^2(\omega_0 t + \phi_0) dt = \frac{k A^2}{2T \omega_0} \int_{\phi_0}^{2\pi + \phi_0} \sin^2 x \cdot dx = \frac{1}{4} k A^2$$

$$\bar{E}_p = \frac{1}{T} \int_0^T \frac{1}{2} k A^2 \cos^2(\omega_0 t + \phi_0) dt = \frac{k A^2}{2T \omega_0} \int_{\phi_0}^{2\pi + \phi_0} \cos^2 x \cdot dx = \frac{1}{4} k A^2$$



气体动理论中  
振动势能与振动动能相等

$$E = \frac{i}{2} \nu RT$$
$$i = t + r + 2s$$

## 重要结论：

- 弹簧振子的动能和势能的平均值相等，均为总机械能的一半。
- 谐振动的**总能量**与**振幅的平方**成正比： $E_{\text{总}} \propto A^2$
- 振幅不仅给出谐振动运动的范围，而且还反映了振动系统总能量的大小及振动的强度。

**以上结论适用于任何谐振动。**

# 作业： 11—T1-T6

## 作业要求

1. 独立完成作业。
2. 图和公式要有必要的标注或文字说明。
3. 作业纸上每次都要写姓名以及学号(或学号末两位)。
4. 课代表收作业后按学号排序，并装入透明文件袋。
5. 每周二交上周的作业。迟交不改。
6. 作业缺交三分之一及以上者综合成绩按零分计。