4. 补码乘法

(1) 补码一位乘运算规则

设被乘数
$$[x]_{\uparrow h} = x_0.x_1x_2...x_n$$
 乘数 $[y]_{\downarrow h} = y_0.y_1y_2...y_n$

1)被乘数 x 符号任意,乘数 y 符号为正

$$[x]_{n} = x_0.x_1x_2...x_n = 2 + x = 2^{n+1} + x \pmod{2}$$

$$[y]_{n} = 0.y_1y_2...y_n = y$$

即

$$[x]_{*} \cdot [y]_{*} = [x]_{*} \cdot y = (2^{n+1} + x) \cdot y = 2^{n+1} \cdot y + xy$$

由于 $y = 0.y_1y_2\cdots y_n = \sum_{i=1}^n y_i 2^{-i}$,则 $2^{n+1} \cdot y = 2\sum_{i=1}^n y_i 2^{n-i}$,且 $\sum_{i=1}^n y_i 2^{n-i}$ 是一个大于或等于 1 的正

整数,根据模运算的性质,有 $2^{n+1} \cdot y = 2 \pmod{2}$,故

$$[x]_{\stackrel{}{\mathcal{H}}} \cdot [y]_{\stackrel{}{\mathcal{H}}} = 2^{n+1} \cdot y + xy = 2 + xy = [x \cdot y]_{\stackrel{}{\mathcal{H}}} \pmod{2}$$
$$[x \cdot y]_{\stackrel{}{\mathcal{H}}} = [x]_{\stackrel{}{\mathcal{H}}} \cdot [y]_{\stackrel{}{\mathcal{H}}} = [x]_{\stackrel{}{\mathcal{H}}} \cdot y$$

对照原码乘法式(6.9)和式(6.10)可见,当乘数y为正数时,不管被乘数x符号如何,都可按原码乘法的规则运算,即

$$\begin{bmatrix} z_{0} \end{bmatrix}_{\frac{1}{1}} = 0 \\
 \begin{bmatrix} z_{1} \end{bmatrix}_{\frac{1}{1}} = 2^{-1} (y_{n} [x]_{\frac{1}{1}} + [z_{0}]_{\frac{1}{1}}) \\
 [z_{2}]_{\frac{1}{1}} = 2^{-1} (y_{n-1} [x]_{\frac{1}{1}} + [z_{1}]_{\frac{1}{1}}) \\
 \vdots \\
 [z_{i}]_{\frac{1}{1}} = 2^{-1} (y_{n-i+1} [x]_{\frac{1}{1}} + [z_{i-1}]_{\frac{1}{1}}) \\
 \vdots \\
 [x \cdot y]_{\frac{1}{1}} = [z_{n}]_{\frac{1}{1}} = 2^{-1} (y_{1} [x]_{\frac{1}{1}} + [z_{n-1}]_{\frac{1}{1}})$$
(6. 11)

当然这里的加和移位都必须按补码规则运算。

2)被乘数 x 符号任意,乘数 y 符号为负

$$[x]_{\frac{1}{1}} = x_0.x_1x_2...x_n$$

$$[y]_{\frac{1}{1}} = 1.y_1y_2...y_n = 2+y \pmod{2}$$

$$y = [y]_{\frac{1}{1}} - 2 = 1.y_1y_2...y_n - 2 = 0.y_1y_2...y_n - 1$$

$$x \cdot y = x(0.y_1y_2...y_n - 1)$$

$$= x(0.y_1y_2...y_n) - x$$

故

则

$$[x \cdot y]_{\nmid h} = [x(0.y_1y_2\cdots y_n)]_{\nmid h} + [-x]_{\nmid h}$$

将上式 $0.y_1y_2\cdots y_n$ 视为一个正数,正好与上述情况相同。

则
$$[x(0.y_1y_2\cdots y_n)]_{\stackrel{*}{h}} = [x]_{\stackrel{*}{h}}(0.y_1y_2\cdots y_n)$$
 所以 $[x\cdot y]_{\stackrel{*}{h}} = [x]_{\stackrel{*}{h}}(0.y_1y_2\cdots y_n) + [-x]_{\stackrel{*}{h}}$ (6.12)

由此可得,当乘数为负时是把乘数的补码 $[y]_{*}$ 去掉符号位,当成一个正数与 $[x]_{*}$ 相乘,然

后加上[-x]*进行校正,也称校正法,用递推公式表示如下:

$$[z_{0}]_{\frac{1}{N}} = 0$$

$$[z_{1}]_{\frac{1}{N}} = 2^{-1} (y_{n}[x]_{\frac{1}{N}} + [z_{0}]_{\frac{1}{N}})$$

$$[z_{2}]_{\frac{1}{N}} = 2^{-1} (y_{n-1}[x]_{\frac{1}{N}} + [z_{1}]_{\frac{1}{N}})$$

$$\vdots$$

$$[z_{i}]_{\frac{1}{N}} = 2^{-1} (y_{n-i+1}[x]_{\frac{1}{N}} + [z_{i-1}]_{\frac{1}{N}})$$

$$\vdots$$

$$[z_{n}]_{\frac{1}{N}} = 2^{-1} (y_{1}[x]_{\frac{1}{N}} + [z_{n-1}]_{\frac{1}{N}})$$

$$[x \cdot y]_{\frac{1}{N}} = [z_{n}]_{\frac{1}{N}} + [-x]_{\frac{1}{N}}$$

$$(6. 13)$$

比较式(6.13)与式(6.11)可见,乘数为负的补码乘法与乘数为正时类似,只需最后加上一项校正项 $[-x]_*$ 即可。

例 6.19 已知[x]_{3h}=1.0101,[y]_{3h}=0.1101,求[$x \cdot y$]_{3h}。

解:因为乘数 y>0,所以按原码一位乘的算法运算,只是在相加和移位时按补码规则进行,如表 6.13 所示。考虑到运算时可能出现绝对值大于 1 的情况(但此刻并不是溢出),故部分积和被乘数取双符号位。

| 部分积 | 乘数 | 说明 |
|-----------|---------|---|
| 00.000 | 1 1 0 1 | 初值[z ₀] * = 0 |
| + 11.0101 | | $y_4 = 1$, $+[x]_{3\uparrow}$ |
| 11.0101 | , | |
| 11.1010 | 1 1 1 0 | $\rightarrow 1$ 位,得[z_1] $_{}^{}$,乘数同时 $\rightarrow 1$ 位 |
| 11.1101 | 0 1 1 1 | $y_3 = 0, \rightarrow 1$ 位, 得 $[z_2]_{\lambda}$, 乘数同时 $\rightarrow 1$ 位 |
| + 11.0101 | | $y_2 = 1$, $+ [x]_{\uparrow \uparrow}$ |
| 11.0010 | 0 1 | |
| 11.1001 | 0 0 11 | $\rightarrow 1$ 位,得[z_3] $_{{\scriptscriptstyle{h}}}$,乘数同时 $\rightarrow 1$ 位 |
| + 11.0101 | | $y_1 = 1, +[x]$ |
| 10.1110 | 0 0 1 | |
| 11.0111 | 0 0 0 1 | →1 位,得[z ₄] _补 |

表 6.13 例 6.19 的运算过程

故 乘积 [x・y]** = 1.01110001

例 6.20 已知[x]_补 = 0.1101,[y]_补 = 1.0101,求[$x \cdot y$]_补。

解:因为乘数 y<0,故先不考虑符号位,按原码一位乘的运算规则运算,最后再加上 $[-x]_{,,}$,如表 6.14 所示。

| 部分积 | 乘数 | 说明 | |
|-----------|---------|---|--|
| 00.000 | 0 1 0 1 | 初值[z ₀] * = 0 | |
| + 00.1101 | | $y_4 = 1$, $+ [x]_{3h}$ | |
| 00.1101 | | | |
| 00.0110 | 1 0 1 0 | $\rightarrow 1$ 位,得[z_1] _补 ,乘数同时 $\rightarrow 1$ 位 | |
| 00.0011 | 0 1 0 1 | $y_3 = 0, \rightarrow 1$ 位,得 $[z_2]_{\uparrow \uparrow}$ | |
| + 00.1101 | | $y_2 = 1, +[x]_{\rightarrow}$ | |
| 01.0000 | 0 1 | | |
| 00.1000 | 0 0 1 0 | $\rightarrow 1$ 位,得[z_3] ₄ ,乘数同时 $\rightarrow 1$ 位 | |
| 00.0100 | 0 0 0 1 | $y_1 = 0, \rightarrow 1$ 位,得[z_4] _№ | |
| + 11.0011 | | +[-x]*进行校正 | |
| 11.0111 | 0 0 0 1 | 得最后结果[x・y] _{**} | |

表 6.14 例 6.20 的运算过程

故 乘积 [x・y]**=1.01110001

由以上两例可见,乘积的符号位在运算过程中自然形成,这是补码乘法和原码乘法的重要区别。

上述校正法与乘数的符号有关,虽然可将乘数和被乘数互换,使乘数保持正,不必校正,但当两数均为负时必须校正。总之,实现校正法的控制线路比较复杂。若不考虑操作数符号,用统一的规则进行运算,就可采用比较法。

3) 被乘数 x 和乘数 y 符号均为任意

比较法是 Booth 夫妇首先提出来的,故又称 Booth 算法。它的运算规则可由校正法导出。

设
$$[x]_{\stackrel{\text{N}}{=}} = x_0.x_1x_2\cdots x_n$$

$$[y]_{*} = y_0.y_1y_2...y_n$$

按补码乘法校正法规则,其基本算法可用一个统一的公式表示为

$$[x \cdot y]_{k} = [x]_{k} (0.y_1 y_2 \cdots y_n) - [x]_{k} \cdot y_0$$
 (6.14)

当 $y_0 = 0$ 时,表示乘数 y 为正,无须校正,即

$$[x \cdot y]_{3b} = [x]_{3b} (0.y_1 y_2 \cdots y_n) \tag{6.15}$$

当 $y_0 = 1$ 时,表示乘数 y 为负,则

$$[x \cdot y]_{\uparrow h} = [x]_{\uparrow h} (0.y_1 y_2 \cdots y_n) - [x]_{\uparrow h}$$

$$(6.16)$$

比较式(6.12)和式(6.16),在 mod 2 的前提下, $[-x]_{*} = -[x]_{*}$ 成立^①,所以式(6.15)和式(6.16)表达的算法与校正法的结论完全相同,故式(6.14)可以改写为

$$[x \cdot y]_{\Re} = [x]_{\Re} (y_{1}2^{-1} + y_{2}2^{-2} + \dots + y_{n}2^{-n}) - [x]_{\Re} \cdot y_{0}$$

$$= [x]_{\Re} (-y_{0} + y_{1}2^{-1} + y_{2}2^{-2} + \dots + y_{n}2^{-n})$$

$$= [x]_{\Re} [-y_{0} + (y_{1} - y_{1}2^{-1}) + (y_{2}2^{-1} - y_{2}2^{-2}) + \dots + (y_{n}2^{-(n-1)} - y_{n}2^{-n})]$$

$$= [x]_{\Re} [(y_{1} - y_{0}) + (y_{2} - y_{1})2^{-1} + \dots + (y_{n} - y_{n-1})2^{-(n-1)} + (0 - y_{n})2^{-n}]$$

$$= [x]_{\Re} [(y_{1} - y_{0}) + (y_{2} - y_{1})2^{-1} + \dots + (y_{n+1} - y_{n})2^{-n}]$$

$$(6.17)$$

其中, $y_{n+1} = 0$ 。

这样,可得如下递推公式。

$$[z_{0}]_{\frac{1}{2}h} = 0$$

$$[z_{1}]_{\frac{1}{2}h} = 2^{-1} \{ [z_{0}]_{\frac{1}{2}h} + (y_{n+1} - y_{n}) [x]_{\frac{1}{2}h} \}$$

$$[z_{2}]_{\frac{1}{2}h} = 2^{-1} \{ [z_{1}]_{\frac{1}{2}h} + (y_{n} - y_{n-1}) [x]_{\frac{1}{2}h} \}$$

$$\vdots$$

$$[z_{i}]_{\frac{1}{2}h} = 2^{-1} \{ [z_{i-1}]_{\frac{1}{2}h} + (y_{n-i+2} - y_{n-i+1}) [x]_{\frac{1}{2}h} \}$$

$$\vdots$$

$$[z_{n}]_{\frac{1}{2}h} = 2^{-1} \{ [z_{n-1}]_{\frac{1}{2}h} + (y_{2} - y_{1}) [x]_{\frac{1}{2}h} \}$$

$$[x \cdot y]_{\frac{1}{2}h} = [z_{n+1}]_{\frac{1}{2}h} = [z_{n}]_{\frac{1}{2}h} + (y_{1} - y_{0}) [x]_{\frac{1}{2}h}$$

由此可见,开始时 $y_{n+1}=0$,部分积初值 $[z_0]_{*}$ 为 0,每一步乘法由 $(y_{i+1}-y_i)$ $(i=1,2,\cdots,n)$ 决定原部分积加 $[x]_{*}$ 或加 $[-x]_{*}$ 或加 0,再右移一位得新的部分积,以此重复 n 步。第 n+1 步由 (y_1-y_0) 决定原部分积加 $[x]_{*}$ 或加 $[-x]_{*}$ 或加 0,但不移位,即得 $[x\cdot y]_{*}$ 。

这里的 $(y_{i+1}-y_i)$ 之差值恰恰与乘数末两位 y_i 及 y_{i+1} 的状态对应,对应的操作如表 6.15 所示。 当运算至最后一步时,乘积不再右移。这样的运算规则计算机很容易实现。

证明:
$$[-x]_{\stackrel{1}{N}} = -[x]_{\stackrel{1}{N}}$$
 (mod 2)

(1) 若 $[x]_{\stackrel{1}{N}} = 0.x_1x_2 \cdots x_n$ (2) 若 $[x]_{\stackrel{1}{N}} = 1.x_1x_2 \cdots x_n$ 则 $x = 0.x_1x_2 \cdots x_n$ 则 $x = -(0.\overline{x}_1 \overline{x}_2 \cdots \overline{x}_n + 2^{-n})$ 所以 $-x = -0.x_1x_2 \cdots x_n$ 所以 $-x = 0.\overline{x}_1 \overline{x}_2 \cdots \overline{x}_n + 2^{-n}$ (mod 2) (a) 故 $[-x]_{\stackrel{1}{N}} = 0.x_1x_2 \cdots x_n$ 又因为 $[x]_{\stackrel{1}{N}} = 0.x_1x_2 \cdots x_n$ 又因为 $[x]_{\stackrel{1}{N}} = 0.x_1x_2 \cdots x_n$ $= -(0.\overline{x}_1 \overline{x}_2 \cdots \overline{x}_n + 2^{-n})$ (mod 2) $= 2-0.x_1x_2 \cdots x_n$ (b) 比较(a)、(b)两式可得 $= 1.\overline{x}_1 \overline{x}_2 \cdots \overline{x}_n + 2^{-n}$ (b) 比较(c)、(d)两式可得 $= -x]_{\stackrel{1}{N}} = -[x]_{\stackrel{1}{N}}$ (mod 2) 证毕

| $y_i y_{i+1}$ | $y_{i+1} - y_i$ | 操 作 | | |
|---------------|-----------------|-----------------------------|--|--|
| 0 0 | 0 | 部分积右移一位 | | |
| 0 1 | 1 | 部分积加[x] _№ ,再右移一位 | | |
| 1 0 | -1 | 部分积加[-x]*,再右移一位 | | |
| 1 1 | 0 | 部分积右移一位 | | |

表 6.15 $y_i y_{i+1}$ 的状态对操作的影响

应该注意的是,按比较法进行补码乘法时,像补码加、减法一样,符号位也一起参加运算。

例 6.21 已知[x]_补 = 0.1101,[y]_补 = 0.1011,求[$x \cdot y$]_补。

解:表 6.16 列出了例 6.21 的求解过程。

表 6.16 例 6.21 求[x·y]**的过程

| 部 分 积 | 乘数 y, | 附加位 y _{n+1} | 说 明 |
|---------------|-----------|----------------------|--|
| 00.0000 | 0 1 0 1 1 | . <u>0</u> | 初值[z0] 和 = 0 |
| + 11.0011 | | | $y_n y_{n+1} = 10$,部分积加 $[-x]_{ij}$ |
| 11.0011 | | | |
| 11.1001 | 10101 | . <u>1</u> | →1 位 ,得[z ₁] _补 |
| 11.1100 | 1 1 0 1 0 | <u>1</u> | $y_n y_{n+1} = 11$, 部分积 $\rightarrow 1$ 位, 得 $[z_2]_{\stackrel{\text{?}}{\rightarrow}}$ |
| + 00.1101 | | | $y_n y_{n+1} = 01$, 部分积加[x] _补 |
| 0 0 . 1 0 0 1 | 1 1 | | |
| 00.0100 | 1 1 1 0 1 | <u>0</u> | →1 位 ,得[z ₃] _补 |
| + 11.0011 | _ | _ | $y_n y_{n+1} = 10$,部分积加 $[-x]_{\dagger}$ |
| 11.0111 | 1 1.1 | | |
| 11.1011 | 11110 | . <u>1</u> | →1 位,得[z ₄] _补 |
| + 00.1101 | | | $y_n y_{n+1} = 01$, 部分积加[x] |
| 00.1000 | 1111 | | 最后一步不移位,得[x·y]** |

故 $[x \cdot y]_{*} = 0.10001111$

由表 6.16 可见,与校正法(参见表 6.13 和表 6.14)相比,Booth 算法的部分积仍取双符号位,乘数因符号位参加运算,故多取 1 位。

例 6.22 已知[x] $_{N}$ = 1.0101,[y] $_{N}$ = 1.0011,求[$x \cdot y$] $_{N}$ $_{N}$

解:表 6.17 列出了例 6.22 的求解过程。

| 部分积 | 乘数 y" | 附加位 y _{n+1} | 说明 |
|-----------|-----------------|----------------------|---|
| 00.0000 | 10011 | 0 | |
| + 00.1011 | | | $y_n y_{n+1} = 10$,部分积加 $[-x]_{ij}$ |
| 00.1011 | | | |
| 00.0101 | 1 1 0 0 1 | 1 | $\rightarrow 1$ 位,得 $[z_1]_{\stackrel{\text{a}}{\rightarrow}}$ |
| 00.0010 | 1 1 1 0 0 | . <u>1</u> | $y_n y_{n+1} = 11$, 部分积 $\rightarrow 1$ 位, 得 $[z_2]_{{\rightarrow}}$ |
| + 11.0101 | | | $y_n y_{n+1} = 01$, 部分积加[x] |
| 11.0111 | 1 1 | | |
| 11.1011 | 1 1 1 1 0 | 0 | →1 位,得[z ₃] _补 |
| 11.1101 | · 1111 <u>1</u> | 0 | $y_n y_{n+1} = 00$, 部分 $\rightarrow 1$ 位, 得 $[z_4]_{\uparrow h}$ |
| + 00.1011 | | | $y_n y_{n+1} = 10$,部分积加 $[-x]_{ij}$ |
| 00.1000 | 1 1 1 1 | | 最后一步不移位,得[x・y]** |

表 6.17 例 6.22 求[x·y], 的过程

故 $[x \cdot y]_{\uparrow h} = 0.10001111$

由于比较法的补码乘法运算规则不受乘数符号的约束,因此,控制线路比较简明,在计算机中普遍采用。

(2) 补码比较法(Booth 算法)所需的硬件配置

图 6.9 是实现补码一位乘比较法乘法运算的基本硬件配置框图。

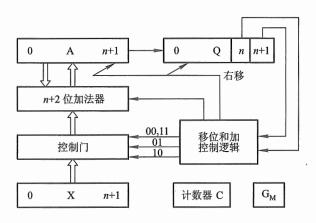


图 6.9 补码比较法运算基本硬件配置

图中 $A \setminus X \setminus Q$ 均为 n+2 位寄存器,其中 X 存放被乘数的补码(含两位符号位),Q 存放乘数的补码(含最高 1 位符号位和最末 1 位附加位),移位和加控制逻辑受 Q 寄存器末 2 位乘数控制。当其为 01 时, $A \setminus X$ 内容相加后 $A \setminus Q$ 右移一位;当其为 10 时, $A \setminus X$ 内容相减后 $A \setminus Q$ 右移一位。

计数器 C 用于控制逐位相乘的次数, G_M 为乘法标记。

(3) 补码比较法(Booth 算法)控制流程

补码一位乘比较法的控制流程图如图 6.10 所示。乘法运算前 A 寄存器被清零,作为初始部分积。Q 寄存器末位清零,作为附加位的初态。被乘数的补码存在 X 中(双符号位),乘数的补码在 Q 高 n+1 位中,计数器 C 存放乘数的位数 n。乘法开始后,根据 Q 寄存器末两位 $Q_n \setminus Q_{n+1}$ 的状态决定部分积与被乘数相加还是相减,或是不加也不减,然后按补码规则进行算术移位,这样重复 n 次。最后,根据 Q 的末两位状态决定部分积是否与被乘数相加(或相减),或不加也不减,但不必移位,这样便可得到最后结果。补码乘法乘积的符号位在运算中自然形成。

需要说明的是,图中(A)-(X) $\rightarrow A$ 实际是用加法器实现的,即(A)+(X+1) $\rightarrow A$ 。同理, Booth 运算规则也适用于整数补码。

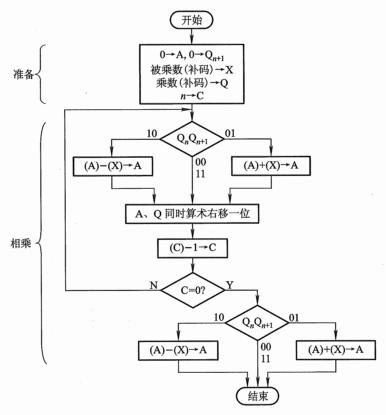


图 6.10 补码一位乘比较法控制流程图

为了提高乘法的运算速度,可采用补码两位乘。

(4) 补码两位乘

补码两位乘运算规则是根据补码一位乘的规则,把比较 $y_n y_{n+1}$ 的状态应执行的操作和比较

 $y_{n-1}y_n$ 的状态应执行的操作合并成一步得出的。

例如, $y_{n-1}y_ny_{n+1}$ 为 011,则第一步由 $y_ny_{n+1}=11$ 得出只作右移,即 $2^{-1}[z_i]_{i}$,第二步由 $y_{n-1}y_n=01$ 得出需作 $2^{-1}\{2^{-1}[z_i]_{i}+[x]_{i}\}$ 的操作,可改写为 $2^{-2}\{[z_i]_{i}+2[x]_{i}\}$,即最后结论为 当 $y_{n-1}y_ny_{n+1}$ 为 011 时,完成 $2^{-2}\{[z_i]_{i}+2[x]_{i}\}$ 操作,同理可分析其余 7 种情况。表 6.18 列出了 补码两位乘的运算规则。

| 判断位 У _{n-1} У _n У _{n+1} | 操作内容 |
|---|---|
| 0 0 0 | $\left[z_{i+1}\right]_{\dag} = 2^{-2}\left[z_{i}\right]_{\dag}$ |
| 0 0 1 | $[z_{i+1}]_{i,h} = 2^{-2} \{ [z_i]_{i,h} + [x]_{i,h} \}$ |
| 0 1 0 | $[z_{i+1}]_{i} = 2^{-2} \{ [z_i]_{i} + [x]_{i} \}$ |
| 0 1 1 | $[z_{i+1}]_{\uparrow h} = 2^{-2} \{ [z_i]_{\uparrow h} + 2[x]_{\uparrow h} \}$ |
| 1 0 0 | $[z_{i+1}]_{i} = 2^{-2} \{ [z_i]_{i} + 2[-x]_{i} \}$ |
| 1 0 1 | $\left[z_{i+1}\right]_{i,h} = 2^{-2} \left\{ \left[z_{i}\right]_{i,h} + \left[-x\right]_{i,h} \right\}$ |
| 1 1 0 | $[z_{i+1}]_{i,h} = 2^{-2} \{ [z_i]_{i,h} + [-x]_{i,h} \}$ |
| 111 | $[z_{i+1}]_{\partial h} = 2^{-2}[z_i]_{\partial h}$ |

表 6.18 补码两位乘的运算规则

由表 6.18 可见,操作中出现加 $2[x]_{*}$ 和加 $2[-x]_{*}$,故除右移两位的操作外,还有被乘数左移一位的操作;而加 $2[x]_{*}$ 和加 $2[-x]_{*}$ 都可能因溢出而侵占双符号位,故部分积和被乘数采用 3 位符号位。

例 6.23 已知[x]_补 = 0.0101,[y]_补 = 1.0101,求[$x \cdot y$]_补。

解: 表 6.19 列出了此例的求解过程。其中,乘数取 2 位符号位,外加 1 位附加位(初态为 0),即 11.01010,[-x]_补 = 1.1011 取 3 位符号位为 111.1011。

| 部 分 积 | 乘 数 | 说明 |
|------------|-----------------|------------------|
| 000.0000 | 1101010 | |
| + 000.0101 | | 判断位为 010,加[x]* |
| 000.0101 | | |
| 000.0001 | 0111 <u>010</u> | →2 位 |
| + 000.0101 | | 判断位为 010,加[x]** |
| 000.0110 | 0 1 | |
| 000.0001 | 1001 <u>110</u> | →2 位 |
| + 111.1011 | | 判断位为 110,加[-x]** |
| 111.1100 | 1001 | 最后一步不移位,得[x·y], |

表 6.19 例 6.23 补码两位乘求[x·y] a 的过程

故 $[x \cdot y]_{*} = 1.11001001$

由表 6.19 可见,与补码一位乘相比(参见表 6.16 和表 6.17),补码两位乘的部分积多取 1 位符号位(共 3 位),乘数也多取 1 位符号位(共 2 位),这是由于乘数每次右移 2 位,且用 3 位判断,故采用双符号位更便于硬件实现。可见,当乘数数值位为偶数时,乘数取 2 位符号位,共需作 n/2 次移位,最多作 n/2+1 次加法,最后一步不移位;当 n 为奇数时,可补 0 变为偶数位,以简化逻辑操作。也可对乘数取 1 位符号位,此时共进行 n/2+1 次加法运算和 n/2+1 次移位(最后一步移一位)。

对于整数补码乘法,其过程与小数补码乘法完全相同。为了区别于小数乘法,在书写上将符号位和数值位中间的"·"改为","即可。

6.3.4 除法运算

1. 分析笔算除法

以小数为例,设 x=-0.1011,y=0.1101,求 x/y。

笔算除法时,商的符号心算而得:负正得负。其数值部分的运算如下面的竖式所示。

$$\begin{array}{c}
0.1101 \\
0.1101 \\
\hline
0.010101 \\
0.010010 \\
0.0001101 \\
0.00001101 \\
0.00001101 \\
0.00000111
\end{array}$$

$$\begin{array}{c}
2^{-1} \cdot y \\
2^{-2} \cdot y \\
2^{-4} \cdot y \\
0.00001101 \\
0.00000111
\end{array}$$

所以 商 x/y = -0.1101, 余数 = 0.00000111

其特点可归纳如下:

- ① 每次上商都是由心算来比较余数(被除数)和除数的大小,确定商为"1"还是"0"。
- ② 每做一次减法,总是保持余数不动,低位补0,再减去右移后的除数。
- ③ 上商的位置不固定。
- ④ 商符单独处理。

如果将上述规则完全照搬到计算机内,实现起来有一定困难,主要问题如下:

- ① 机器不能"心算"上商,必须通过比较被除数(或余数)和除数绝对值的大小来确定商值,即|x| |y|,若差为正(够减)上商 1,差为负(不够减)上商 0。
- ② 按照每次减法总是保持余数不动低位补 0,再减去右移后的除数这一规则,则要求加法器的位数必须为除数的两倍。仔细分析发现,右移除数可以用左移余数的方法代替,其运算结果是一样的,但对线路结构更有利。不过此刻所得到的余数不是真正的余数,只有将它乘上 2⁻⁻⁻ 才是

真正的余数。

③ 笔算求商时是从高位向低位逐位求的,而要求机器把每位商直接写到寄存器的不同位置 也是不可取的。计算机可将每一位商直接写到寄存器的最低位,并把原来的部分商左移一位,这 样更有利于硬件实现。

综上所述便可得原码除法运算规则。

2. 原码除法

原码除法和原码乘法一样,符号位是单独处理的,下面以小数为例。

设

$$\begin{bmatrix} x \end{bmatrix}_{\overline{M}} = x_0 \cdot x_1 x_2 \cdots x_n$$
$$\begin{bmatrix} y \end{bmatrix}_{\overline{M}} = y_0 \cdot y_1 y_2 \cdots y_n$$
$$\begin{bmatrix} \frac{x}{y} \end{bmatrix}_{\overline{M}} = (x_0 \oplus y_0) \cdot \frac{0 \cdot x_1 x_2 \cdots x_n}{0 \cdot y_1 y_2 \cdots y_n}$$

则

得

式中, $0.x_1x_2\cdots x_n$ 为 x 的绝对值,记作 x^* ; $0.y_1y_2\cdots y_n$ 为 y 的绝对值,记作 y^* 。

即商符由两数符号位进行异或运算求得,商值由两数绝对值相除 (x^*/y^*) 求得。

小数定点除法对被除数和除数有一定的约束,即必须满足下列条件:

实现除法运算时,还应避免除数为0或被除数为0。前者结果为无限大,不能用机器的有限位数表示;后者结果总是0,这个除法操作没有意义,浪费了机器时间。商的位数一般与操作数的位数相同。

原码除法中由于对余数的处理不同,又可分为恢复余数法和不恢复余数法(加减交替法)两种。

(1) 恢复余数法

恢复余数法的特点是:当余数为负时,需加上除数,将其恢复成原来的余数。

由上所述,商值的确定是通过比较被除数和除数的绝对值大小,即 $x^* - y^*$ 实现的,而计算机内只设加法器,故需将 $x^* - y^*$ 操作变为[x^*]_{*+}+[$-y^*$]_{*+}的操作。

例 6.24 已知
$$x = -0.1011, y = -0.1101, 求 \left[\frac{x}{y} \right]_{\mathbb{R}}$$
。

解:由 x = -0.1011, y = -0.1101

$$[x]_{ii} = 1.1011, x^* = 0.1011$$

$$[y]_{\bar{m}} = 1.1101, y^* = 0.1101, [-y^*]_{\lambda h} = 1.0011$$

表 6.20 列出了例 6.24 商值的求解过程。

表 6.20 例 6.24 恢复余数法的求解过程

| 被除数(余数) | 商 | 说明 |
|----------|------------|----------------------------|
| 0.1011 | 0. 0 0 0 0 | |
| + 1.0011 | | +[-y*] _* (减去除数) |

续表

| 被除数(余数) | 商 | 说明 |
|----------|-----------|----------------------------|
| 1.1110 | 0 | 余数为负,上商"0" |
| + 0.1101 | | 恢复余数+[y*]* |
| 0.1011 | | 被恢复的被除数 |
| 1.0110 | 0 | ←1 位 |
| + 1.0011 | | +[-y*] _* (减去除数) |
| 0.1001 | 0 1 | 余数为正,上商"1" |
| 1.0010 | 0 1 | ←1 位 |
| + 1.0011 | | +[-y*] _* (减去除数) |
| 0.0101 | 0 1 1 | 余数为正,上商"1" |
| 0.1010 | 0 1 1 | ←1 位 |
| + 1.0011 | | +[-y*]*(减去除数) |
| 1.1101 | 0 1 1 0 | 余数为负,上商"0" |
| + 0.1101 | | 恢复余数+[y*] _补 |
| 0.1010 | | 被恢复的余数 |
| 1.0100 | 0 1 1 0 | ←1 位 |
| + 1.0011 | | +[-y*] ₊ (减去除数) |
| 0.0111 | 0 1 1 0 1 | 余数为正,上商"1" |

故 商值为 0.1101 商的符号位为

$$x_0 \oplus y_0 = 1 \oplus 1 = 0$$

所以

$$\left[\frac{x}{y}\right]_{\mathbb{R}} = 0.1101$$

由此例可见,共左移(逻辑左移)4次,上商5次,第一次上的商在商的整数位上,这对小数除法而言,可用它作溢出判断。即当该位为"1"时,表示此除法溢出,不能进行,应由程序进行处理;当该位为"0"时,说明除法合法,可以进行。

在恢复余数法中,每当余数为负时,都需恢复余数,这就延长了机器除法的时间,操作也很不规则,对线路结构不利。加减交替法可克服这些缺点。

(2) 加减交替法

加减交替法又称不恢复余数法,可以认为它是恢复余数法的一种改进算法。

分析原码恢复余数法得知:

当余数 $R_i > 0$ 时,可上商"1",再对 R_i 左移一位后减除数,即 $2R_i - y^*$ 。

当余数 R_i < 0 时,可上商"0",然后先做 R_i + y^* ,即完成恢复余数的运算,再做 $2(R_i + y^*) - y^*$,即 $2R_i + y^*$ 。

可见,原码恢复余数法可归纳如下:

当 $R_i > 0$,商上"1",做 $2R_i - y^*$ 的运算。

当 $R_i < 0$, 商上"0", 做 $2R_i + y^*$ 的运算。

这里已经看不出余数的恢复问题了,而只是做加 y^* 或减 y^* ,因此,一般将其称为加减交替法或不恢复余数法。

例 6.25 已知
$$x = -0.1011, y = 0.1101, 求 \left[\frac{x}{y} \right]_{W}$$
。

解:由 x = -0.1011, y = 0.1101

得
$$[x]_m = 1.1011, x^* = 0.1011$$

$$[y]_{\bar{m}} = 0.1101, y^* = 0.1101, [-y^*]_{*} = 1.0011$$

表 6.21 列出了此例商值的求解过程。

表 6.21 例 6.25 加减交替法的求解过程

| 被除数(余数) | 商 | 说明 |
|---------------|-----------|--------------------------|
| 0.1011 | 0.0000 | |
| + 1 . 0 0 1 1 | | +[-y*]*(减除数) |
| 1.1110 | 0 | 余数为负,上商"0" |
| 1.1100 | 0 | ←1 位 |
| + 0 . 1 1 0 1 | | +[y*]*(加除数) |
| 0.1001 | 0 1 | 余数为正,上商"1" |
| 1.0010 | 0 1 | ←1 位 |
| + 1 . 0 0 1 1 | | +[-y*]*(减除数) |
| 0.0101 | 0 1 1 | 余数为正,上商"1" |
| 0.1010 | 0 1 1 | ←1 位 |
| + 1 . 0 0 1 1 | | +[-y*]*(减除数) |
| 1.1101 | 0 1 1 0 | 余数为负,上商"0" |
| 1.1010 | . 0110 | ←1 位 |
| + 0 . 1 1 0 1 | | +[y*] _* (加除数) |
| 0.0111 | 0 1 1 0 1 | 余数为正,上商"1" |

商的符号位为

 $x_0 \oplus y_0 = 1 \oplus 0 = 1$

所以

$$\left[\frac{x}{y}\right]_{\bar{y}} = 1.1101$$

分析此例可见,n 位小数的除法共上商 n+1 次(第一次商用来判断是否溢出),左移(逻辑左移)n 次,可用移位次数判断除法是否结束。倘若比例因子选择恰当,除法结果不溢出,则第一次商肯定是 0。如果省去这位商,只需上商 n 次即可,此时除法运算一开始应将被除数左移一位减去除数,然后再根据余数上商。读者可以自己练习。

需要说明一点,表 6.21 中操作数也可采用双符号位,此时移位操作可按算术左移处理,最高符号位是真正的符号,次高位符号位在移位时可被第一数值位占用。

(3) 原码加减交替法所需的硬件配置

图 6.11 是实现原码加减交替法运算的基本硬件配置框图。

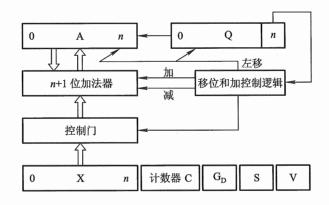


图 6.11 原码加减交替法运算的基本硬件配置

图中 $A \setminus X \setminus Q$ 均为 n+1 位寄存器,其中 A 存放被除数的原码,X 存放除数的原码。移位和加控制逻辑受 Q 的末位 Q_n 控制($Q_n=1$ 做减法, $Q_n=0$ 做加法),计数器 C 用于控制逐位相除的次数 n, G_n 为除法标记,V 为溢出标记,S 为商符。

(4) 原码加减交替法控制流程

图 6.12 为原码加减交替法控制流程图。

除法开始前,Q 寄存器被清零,准备接收商,被除数的原码放在 A 中,除数的原码放在 X 中,计数器 C 中存放除数的位数 n。除法开始后,首先通过异或运算求出商符,并存于 S。接着将被除数和除数变为绝对值,然后开始用第一次上商判断是否溢出。若溢出,则置溢出标记 V 为 1,停止运算,进行中断处理,重新选择比例因子;若无溢出,则先上商,接着 A、Q 同时左移一位,然后再根据上一次商值的状态,决定是加还是减除数,这样重复 n 次后,再上最后一次商(共上商n+1次),即得运算结果。

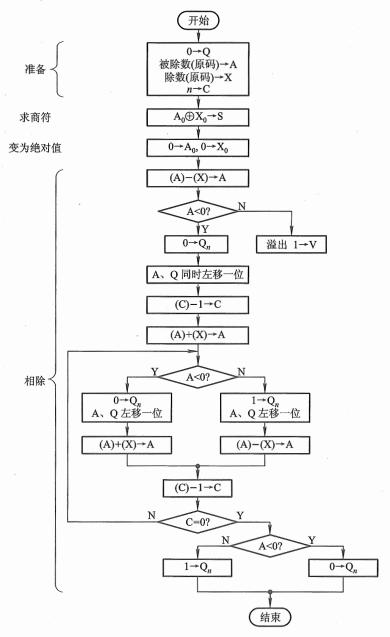


图 6.12 原码加减交替法控制流程图

对于整数除法,要求满足以下条件:

0 < |除数| ≤ |被除数|

因为这样才能得到整数商。通常在做整数除法前,先要对这个条件进行判断,若不满足上述

条件,机器发出出错信号,程序要重新设定比例因子。

上述讨论的小数除法完全适用于整数除法,只是整数除法的被除数位数可以是除数的两倍, 且要求被除数的高n位要比除数(n位)小,否则即为溢出。如果被除数和除数的位数都是单字长,则要在被除数前面加上一个字的0,从而扩展成双倍字长再进行运算。

为了提高除法速度,可采用阵列除法器,有关内容参见附录 6B。

3. 补码除法

与补码乘法类似,也可以用补码完成除法操作。补码除法也分恢复余数法和加减交替法,后者用得较多,在此只讨论加减交替法。

(1) 补码加减交替法运算规则

补码除法的符号位和数值部分是一起参加运算的,因此在算法上不像原码除法那样直观,主要需要解决3个问题:① 如何确定商值;② 如何形成商符;③ 如何获得新的余数。

- ① 欲确定商值,必须先比较被除数和除数的大小,然后才能求得商值。
- 比较被除数(余数)和除数的大小

补码除法的操作数均为补码,其符号又是任意的,因此要比较被除数 $[x]_{*}$ 和除数 $[y]_{*}$ 的大小就不能简单地用 $[x]_{*}$ 减去 $[y]_{*}$ 。实质上比较 $[x]_{*}$ 和 $[y]_{*}$ 的大小就是比较它们所对应的绝对值的大小。同样在求商的过程中,比较余数 $[R_{i}]_{*}$ 与除数 $[y]_{*}$ 的大小,也是比较它们所对应的绝对值的大小。这种比较的算法可归纳为以下两点。

第一,当被除数与除数同号时,做减法,若得到的余数与除数同号,表示"够减",否则表示 "不够减"。

第二,当被除数与除数异号时,做加法,若得到的余数与除数异号,表示"够减",否则表示"不够减"。

此算法如表 6.22 所示。

| 比较[x]和与[y]和的符号 | 求余数 | 比较[R,]和与[y]和的符号 |
|----------------|-----------------------|-----------------|
| 同号 | $[x]_{h}-[y]_{h}$ | 同号,表示"够减" |
| 异号 | $[x]_{ih} + [y]_{ih}$ | 异号,表示"够减" |

表 6.22 比较算法表

• 商值的确定

补码除法的商也是用补码表示的,如果约定商的末位用"恒置1"的舍入规则,那么除末位商外,其余各位的商值对正商和负商而言,上商规则是不同的。因为在负商的情况下,除末位商以外,其余任何一位的商与真值都正好相反。因此,上商的算法可归纳为以下两点。

第一,如果 $[x]_{+}$ 与 $[y]_{+}$ 同号,商为正,则"够减"时上商"1","不够减"时上商"0"(按原码规则上商)。