

Polytechnique Montréal  
Département de Mathématiques et de Génie  
Industriel

MTH1102 - Calcul II  
Été 2019 - Trimestre court

Devoir 4

Nom : Trépanier

Prénom : William

Matricule : 1952594

Section : 1

Question corrigée	Autres questions	Bonus L <sup>A</sup> T <sub>E</sub> X	Total
			/10

## Question 1

En utilisant la formule et soit  $D$  la région située dans le premier octant et bornée par le paraboloïde  $z = 2(x^2 + y^2)$  et le plan  $z = 2$  :

$$\begin{aligned} A &= \iint_D \sqrt{1 + \left(\frac{\partial z}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial y}\right)^2} dA = \iint_D \sqrt{1 + (4x)^2 + (4y)^2} dA \\ &= \iint_D \sqrt{1 + 16(x^2 + y^2)} dA = \int_0^{\pi/2} \int_0^1 \sqrt{1 + 16r^2} r dr d\theta \\ &= \int_0^{\pi/2} d\theta \int_0^1 r \sqrt{1 + 16r^2} dr d\theta = \frac{\pi}{2} \int_0^1 r \sqrt{1 + 16r^2} dr d\theta \end{aligned}$$

En posant  $u = 1 + 16r^2$  et en calculant  $du = 32r dr$  :

$$A = \frac{\pi}{64} \int_1^{17} u^{1/2} du = \frac{\pi}{96} u^{3/2} \Big|_1^{17} = \frac{\pi}{96} (17^{3/2} - 1) = \frac{\pi}{96} (17\sqrt{17} - 1)$$

## Question 2

On trouve d'abord  $\vec{r}_u$  et  $\vec{r}_v$  :

$$\begin{aligned}\vec{r}_u &= 2u\vec{i} + v\vec{j} \\ \vec{r}_v &= u\vec{j} + v\vec{k}\end{aligned}$$

On calcule ensuite  $\|\vec{r}_u \times \vec{r}_v\|$  :

$$\vec{r}_u \times \vec{r}_v = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 2u & v & 0 \\ 0 & u & v \end{vmatrix} = v^2\vec{i} - 2uv\vec{j} + 2u^2\vec{k}$$

$$\begin{aligned}\|\vec{r}_u \times \vec{r}_v\| &= \sqrt{(v^2)^2 + (-2uv)^2 + (2u^2)^2} = \sqrt{v^4 + 4u^2v^2 + 4u^4} \\ &= \sqrt{(v^2 + 2u^2)^2} = v^2 + 2u^2\end{aligned}$$

Quant à l'intégrale et soit D le domaine des bornes de  $u, v$  :

$$\begin{aligned}\iint_S zx \, dS &= \frac{1}{2} \iint_D (v^2 u^2)(v^2 + 2u^2) \, dA = \frac{1}{2} \int_{-2}^2 \int_0^1 (u^2 v^4 + 2u^4 v^2) \, dv \, du \\ &= \frac{1}{2} \int_{-2}^2 \left[ \frac{u^2 v^5}{5} + \frac{2u^4 v^3}{3} \right]_{v=0}^{v=1} \, du = \frac{1}{2} \int_{-2}^2 \left( \frac{u^2}{5} + \frac{2u^4}{3} \right) \, du \\ &= \frac{1}{2} \left[ \frac{u^3}{15} + \frac{2u^5}{15} \right]_{u=-2}^{u=2} = \frac{1}{2} \cdot \frac{144}{15} = \frac{25}{4}\end{aligned}$$

## Question 3

On trouve d'abord  $\vec{r}_u$  et  $\vec{r}_v$  :

$$\vec{r}_u \times \vec{r}_v = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 0 & 2u & 1 \\ 1 & -1 & 2v \end{vmatrix} = (4uv + 1)\vec{i} + \vec{j} - 2u\vec{k}$$

On vérifie ensuite l'orientation avec le vecteur normal au point  $(2, 2, 2)$  :

$$x = v \Rightarrow v = 2$$

$$z = u + 2v \Rightarrow 2 = u + 4 \Rightarrow u = -2$$

$$y = 4 - 2 = 2$$

$$\vec{n}(-2, 2) = \frac{(\vec{r}_u \times \vec{r}_v)(-2, 2)}{\|(\vec{r}_u \times \vec{r}_v)(-2, 2)\|} = \frac{-15\vec{i} + \vec{j} + 4\vec{k}}{\sqrt{15^2 + 1^2 + 4^2}} = \frac{1}{11\sqrt{2}}(-15\vec{i} + \vec{j} + 4\vec{k})$$

Ainsi :

$$\vec{r}_u \times \vec{r}_v = -(4uv + 1)\vec{i} - \vec{j} + 2u\vec{k}$$

Quant à l'intégrale et soit D le domaine des bornes de  $u, v$  :

$$\begin{aligned} \iint_S \vec{F} \cdot d\vec{S} &= \iint_D \vec{F} \cdot (\vec{r}_u \times \vec{r}_v) dA \\ &= \iint_D (v^2\vec{i} + (u + v^2)\vec{j} + (1 - (u^2 - v))\vec{k}) \cdot (-(4uv + 1)\vec{i} - \vec{j} + 2u\vec{k}) dA \\ &= \int_{-3}^3 \int_{-3}^3 (-4uv^3 - 2v^2 - 3u + 2u^3 + 2uv) dudv \\ &= \int_{-3}^3 \left[ -2u^2v^3 - 2uv^2 - \frac{3u^2}{2} + \frac{u^4}{2} + u^2v \right]_{u=-3}^{u=3} dv = \int_{-3}^3 -12v^2 dv \\ &= -4 \cdot v^3 \Big|_{-3}^3 = -216 \end{aligned}$$

## Question 4

- a) Puisque pour tout point appartenant à  $S$ ,  $\vec{F}$  est tangent à  $S$  et considérant que  $\vec{n}$  est orthogonal à  $S$  :

$$\angle(\vec{F}, \vec{n}) = \frac{\pi}{2}$$

Ainsi et en chaque point :

$$\iint_S \vec{F} \cdot d\vec{S} = \iint_S \vec{F} \cdot \vec{n} dS = \iint_S \|\vec{F}\| \|\vec{n}\| \cos(\angle(\vec{F}, \vec{n})) dS = \iint_S 0 dS = 0$$

- b) Puisque  $\|\vec{n}\| = 1$  :

$$\begin{aligned} \iint_S \vec{F} \cdot d\vec{S} &= \iint_S \vec{F} \cdot \vec{n} dS = c \iint_S \vec{n} \cdot \vec{n} dS = c \iint_S \|\vec{n}\|^2 dS \\ &= c \iint_S 1^2 dS = cA \end{aligned}$$

## Question 5

a) D'une part, il suffit de démontrer que  $\vec{r}(0) = \vec{r}(2\pi)$  :

$$\begin{aligned}\vec{r}(0) &= 10 \cos(0)\vec{i} + 10 \sin(0)\vec{j} + 100 \cos^2(0)\vec{k} = 10\vec{i} + 100\vec{k} \\ \vec{r}(2\pi) &= 10 \cos(2\pi)\vec{i} + 10 \sin(2\pi)\vec{j} + 100 \cos^2(2\pi)\vec{k} = 10\vec{i} + 100\vec{k} \\ \vec{r}(0) &= \vec{r}(2\pi) \Rightarrow C \text{ est une courbe fermée}\end{aligned}$$

Nous avons  $x = 10 \cos(t)$  et  $z = 100 \cos^2(t) = (10 \cos(t))^2 = x^2$ . Ainsi :

$$z = f(x, y) = x^2$$

- b) • Il est possible de calculer directement la circulation en évaluant la composante de  $\vec{F}$  dans la direction du vecteur tangent unitaire  $\vec{T}$ . Ainsi, on calcule pour obtenir la circulation :  $\oint_C \vec{F} \cdot \vec{T} ds$ .
- Il est également possible d'utiliser le théorème de Stokes pour évaluer cette même intégrale en évaluant la composante normale du rotationnel de  $\vec{F}$ . Ainsi, on calcule pour obtenir la circulation :  $\iint_S \text{rot} \vec{F} \cdot \vec{n} dS$
- c) Soit  $C$  la courbe paramétrée,  $S$  la surface paramétrée par  $\vec{R}(x, y)$  trouvée en a) et  $D$  la projection de  $S$  sur le plan  $xy$  :

$$\oint_C \vec{F} \cdot \vec{T} ds = \iint_S \text{rot} \vec{F} \cdot \vec{n} dS = \iint_D \text{rot} \vec{F}(\vec{R}(x, y)) \cdot (\vec{R}_x \times \vec{R}_y) dA$$

Nous avons :

$$\begin{aligned}\vec{R}(x, y) &= x\vec{i} + y\vec{j} + x^2\vec{k} \\ \vec{R}_x \times \vec{R}_y &= \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 & 0 & 2x \\ 0 & 1 & 0 \end{vmatrix} = -2x\vec{i} + \vec{k}\end{aligned}$$

$$\text{rot} \vec{F} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ y^2 + z^2 & 1 & xy + \sin(z^4) \end{vmatrix} = x\vec{i} - (y - 2z)\vec{j} - 2y\vec{k}$$

$$\text{rot} \vec{F} \cdot (\vec{R}_x \times \vec{R}_y) = -2x^2 - 2y$$

Considérant que D est le disque de rayon 10 centré à l'origine :

$$\begin{aligned} & \iint_D \text{rot} \vec{F}(\vec{R}(x, y)) \cdot (\vec{R}_x \times \vec{R}_y) dA = \iint_D (-2x^2 - 2y) dA \\ &= \int_0^{2\pi} \int_0^{10} (-2r^2 \cos^2 \theta - 2r \sin \theta) r dr d\theta = \int_0^{2\pi} \int_0^{10} (-2r^3 \cos^2 \theta - 2r^2 \sin \theta) dr d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} \left[ -\frac{\cos^2 \theta}{2} r^4 - \frac{2 \sin \theta}{3} r^3 \right]_{r=0}^{r=10} d\theta = \int_0^{2\pi} \left( -5000 \cos^2 \theta - \frac{2000}{3} \sin \theta \right) d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} \left( -5000 \left( \frac{1 + \cos 2\theta}{2} \right) - \frac{2000}{3} \sin \theta \right) d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} \left( -2500 - \frac{2500}{2} \cos \theta - \frac{2000}{3} \sin \theta \right) d\theta \\ &= \left[ -2500\theta - \frac{2500}{2} \sin \theta + \frac{2000}{3} \cos \theta \right]_0^{2\pi} = -5000\pi \end{aligned}$$

**Question 6**

a)

b)

**Question 7**

a)

b)