

STL中的线性数据结构

主要内容：

1. Vector

2. List

3. Stack

4. Queue

5. Deque

Vector:

STL中的vector，是我们常用的线性表，底层是用数组实现的，我们可以把vector当作普通的数组来用，但vector是动态数组，支持动态扩容，简单点说，就是初始化是可以指定与不指定数组大小。由于vector是用数组实现的，支持快速访问。在Vector支持的基本操作中（添加、插入、删除），内部实现都与我们做的基于数组实现的线性表类似，其时间复杂度的分析也大同小异，我们要根据实际情况选择不同的线性表。

基本操作：

assign() 对**Vector**中的元素赋值

at() 返回指定位置的元素

back() 返回最末一个元素

begin() 返回第一个元素的迭代器

capacity() 返回**vector**所能容纳的元素数量(在不重新分配内存的情况下)

clear() 清空所有元素

empty() 判断**Vector**是否为空（返回**true**时空）

end() 返回最末元素的迭代器(译注:实指向最末元素的下一个位置)

erase() 删除指定元素

front() 返回第一个元素

get_allocator() 返回**vector**的内存分配器

insert() 插入元素到**Vector**中

max_size() 返回**Vector**所能容纳元素的最大数量（上限）

pop_back() 移除最后一个元素

push_back() 在**Vector**最后添加一个元素

rbegin() 返回**Vector**尾部的逆迭代器

rend() 返回**Vector**起始的逆迭代器

reserve() 设置**Vector**最小的元素容纳数量

resize() 改变**Vector**元素数量的大小

size() 返回**Vector**元素数量的大小

swap() 交换两个**Vector**

List:

List的底层实现是双向链表，至于为什么使用双向链表而不使用单向链表呢？个人认为，双向链表虽然增加了一定的时间代价，但能支持的功能也多了一点。在单向链表中，如果我们要找到某个节点的前驱节点，那就必须要从头遍历，有一定是时间代价，但如果是双向链表，这就很容易了。List也是一种线性表，基于链表实现，内部功能的实现与我们自己用链表实现线性表时是类似的。List不支持快速访问，只能从根节点遍历，但由于是双向链表，有一个加速的操作，有点类似与折半查找，详情是这样的：若 $\text{index} < \text{双向链表长度的} 1/2$ ，则从前向后查找；否则，从后向前查找，这也是使用双向链表的优势。内部功能的时间复杂度分析与我们自己实现是的复杂度基本一致。

基本函数：

`c.insert(pos,num);`在pos位置插入元素num

`c.insert(pos,n,num);`在pos位置插入n个元素num

`c.erase(pow);`删除pos位置的元素

`c.push_back(num);`在末尾增加一个元素

`c.pop_back();`删除末尾的元素

`c.push_front(num);`在开始位置增加一个元素

`c.pop_front();`删除第一个元素

`c.reverse();`翻转链表

`c.sort();`将链表排序，默认升序

`c.sort(cmp);`自定义小于函数

queue

queue单向队列与栈有点类似，一个是在同一端存取数据，另一个是在一端存入数据，另一端取出数据。单向队列中的数据是先进先出（First In First Out, FIFO）。在STL中，单向队列也是以别的容器作为底部结构，再将接口改变，使之符合单向队列的特性就可以了。因此实现也是非常方便的。下面就给出单向队列的函数列表和VS2008中单向队列的源代码。单向队列一共6个常用函数（front()、back()、push()、pop()、empty()、size()），与栈的常用函数较为相似。

queue 的基本操作有：

入队，如例：`q.push(x)`；将x 接到队列的末端。

出队，如例：`q.pop()`；弹出队列的第一个元素，注意，并不会返回被弹出元素的值。

访问队首元素，如例：`q.front()`，即最早被压入队列的元素。

访问队尾元素，如例：`q.back()`，即最后被压入队列的元素。

判断队列空，如例：`q.empty()`，当队列空时，返回true。

访问队列中的元素个数，如例：`q.size()`

deque

deque双向队列是一种双向开口的连续线性空间，可以高效的在头尾两端插入和删除元素，deque在接口上和vector非常相似. deque的实现比较复杂，内部会维护一个map（注意！不是STL中的map容器）即一小块连续的空间，该空间中每个元素都是指针，指向另一段（较大的）区域，这个区域称为缓冲区，缓冲区用来保存deque中的数据。因此deque在随机访问和遍历数据会比vector慢。

基本用法：

`deque.begin();` //返回指向第一个元素的迭代器

`deque.end();` //返回指向最后一个元素下一个位置的迭代器

`deque.rbegin();`

`deque.rend();` //反向迭代器

`deque.empty();` //判断**deque**是否空

`deque.front();` //返回第一个元素

`deque.back();` //返回最后一个元素

`deque.size();` //返回容器大小

`deque.clear();` //清除**deque**

`deque.erase(pos);` //删除**pos**位置的元素

`deque.push_back(num);` //在末尾插入元素

`deque.pop_back();` //弹出末尾的元素

`deque.pop_front();` //删除开头位置的元素

stack

栈 (stack) 这种数据结构在计算机中是相当出名的。栈中的数据是先进后出的 (First In Last Out, FILO)。栈只有一个出口，允许新增元素（只能在栈顶上增加）、移出元素（只能移出栈顶元素）、取得栈顶元素等操作。在STL中，栈是以别的容器作为底部结构，再将接口改变，使之符合栈的特性就可以了。因此实现非常的方便。下面就给出栈的函数列表和VS2008中栈的源代码，在STL中栈一共就5个常用操作函数 (top()、push()、pop()、size()、empty())，很好记的。

基本用法：

`empty();` //判断是否为空
`push(class T);` //栈顶压入一元素
`pop();` //弹出栈顶元素
`top();` //返回栈顶元素
`size();` //返回栈中元素个数

最后的干货：

一个小疑问：

既然 STL 中已经为我们封装好了这些常用的数据结构？为什么还要我们自己实现呢？这是我们经常会有的疑问。

如果自己实现的这些常用的数据结构，我们就能更好的理解这些不同的数据结构的优缺点，就能更好地根据实际情况选择合适的数据结构，使我们的程序显得更加专业。同时，自己实现过，也能懂得 STL 中封装的方法的实现，帮助我们更好地实用。

一个小建议：

如果有机会有能力有兴趣，我们可以看一下 STL 的源码，从中学习别人是如何把这些数据结构封装起来的，是如何实现各种方法的，我相信我们能从中学习到不少，无论是在写代码还是思想上。