

树莓派开发

14 树莓派GPIO接口体验

一、开关信号与功率

- 在计算机眼里，所有信号只有1（通）和0（断），这就是所谓的数字信号。电源开关可以直接对应数字信号。
- 相对的，像温度值这样的叫做模拟信号，它比数字信号要复杂，需要额外的设备（A/D、D/A数模转换)来处理。
- 树莓派的GPIO接口只处理数字信号，如果是模拟信号，需要先用A/D转换，才能接受，反之用D/A。
- Raspberry Pi有一套叫做GPIO的接口，即通用接口，你可以将它们用于任何你希望的目的。
- 这些GPIO可以用作对外部世界的input和output。
- 需要注意的是 Raspberry Pi上的GPIO是低功率（电压是固定的3.3V，体现为电流大小）的，所以有时你可能需要一块扩展板，借助额外的供电，来满足需要高功率的场合。

二、实验准备

□下面来进行一个简单的实验，这个实验仅需要一个开关和LED灯。

□开关：我们需要一个像下图的按键开关。一般开关可以分为两种，闭锁开关（latching switch）和瞬时开关（momentary switch）。

□前者可以保持开或关的状态，就像电灯开关那样；后者则只有你按下它的时候才接通，比如键盘按键。这里我们用的是一个普通的轻触开关（后者）。

□LED：发光二极管非常常见，它们通常被用作指示灯。这里是一支普通的3mm LED灯



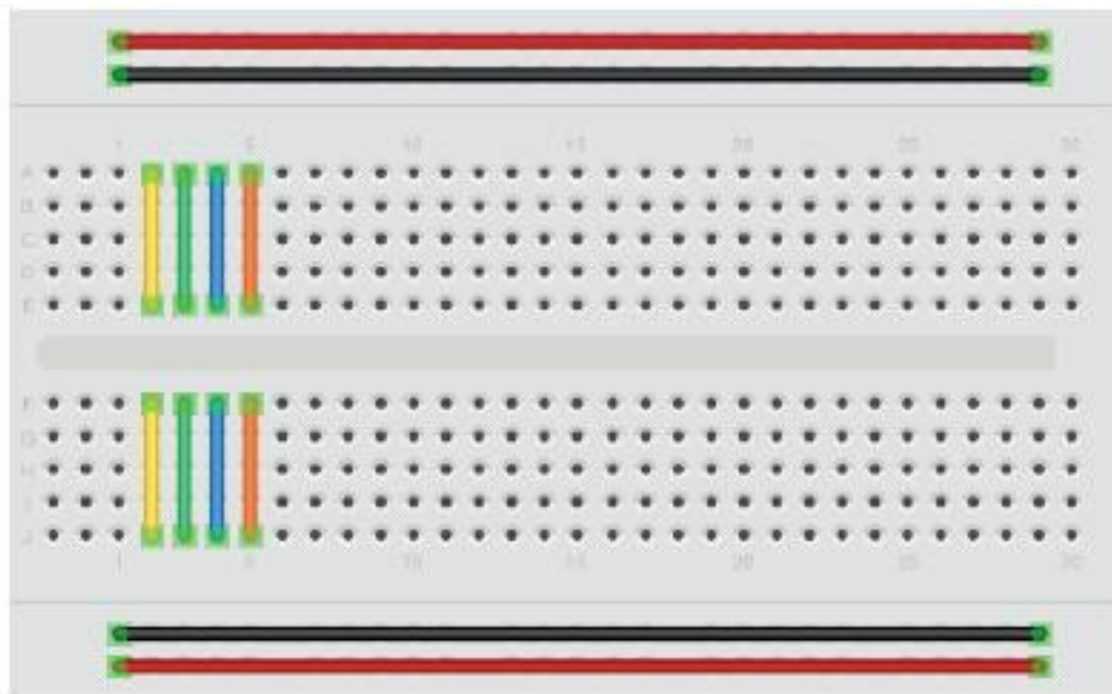
二、实验准备

- 为方便实验，还需要一块面包板和一些导线。
- 它们可以使你非常方便的连接和修改电路。
- 还需要10千欧、1千欧和47欧的电阻三支。
- 最后，还需要三条母对公杜邦线，用来连接Raspberry Pi和面包板。



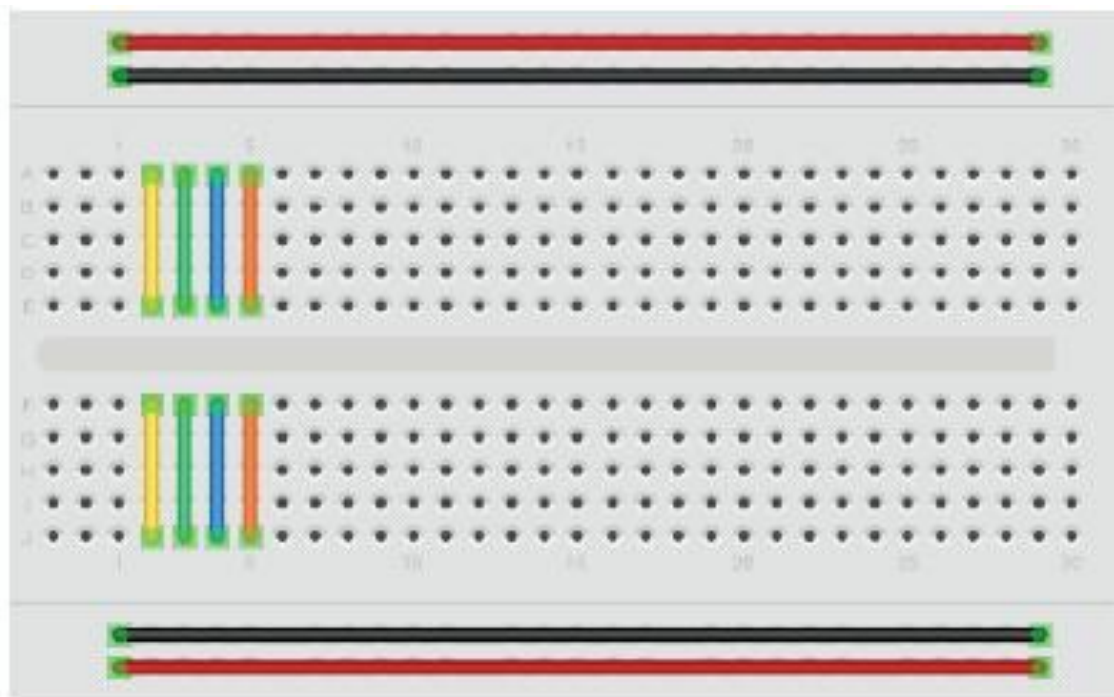
二、实验准备-面包板

- 我们经常用面包板进行电子电路的原型系统构建与测试工作。
- 从表面看，面包板是排列为栅格（grid）的许多插孔，而在面包板的底部，这些插孔通过一条条的导电金属条连接到一起。
- 金属条典型的排列方式如下图所示：



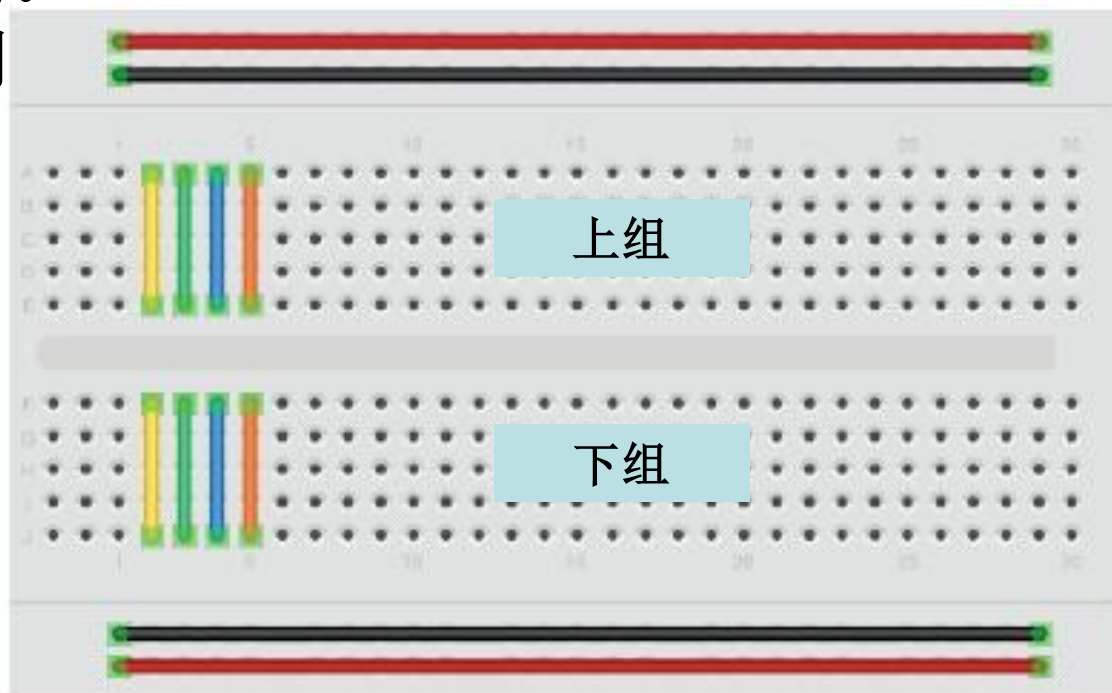
二、实验准备-面包板

- 在面包板的最上部和最下部分别有两条平行走向的金属条，通常我们将它们分别设置为电源线（红色）和地线（黑色）。
- 上部或下部的电源线是联通的，也就是说，在上部或下部一行的任何一个孔插入，都可以接到电源正或地线上。
- 这样，面包板中部的电子器件可以方便的“就近”连接到电源（5V等）或者地。



二、实验准备-面包板

- ❑在面包板二组（上下）电源条之间的部分，是放置电子元件的“中间地带”。
- ❑中间地带分为上下二组，上组和下组的同列5个插孔是联通的，而同行是不通的（如图彩色连线）。
- ❑所以，元器件放置或者是“跨列”，或者是同列“跨组”。
- ❑否则是无效的。
- ❑大的面包板则还会分为更多的“组”



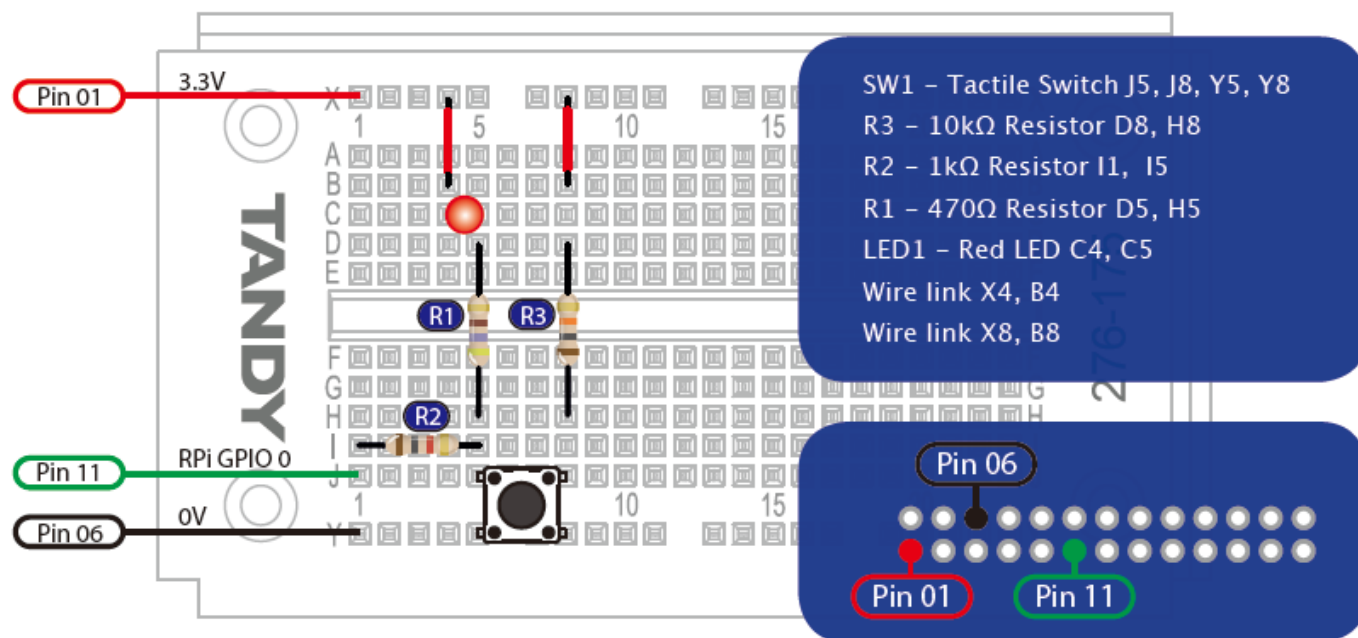
二、实验准备-面包板

□ 以下面要做的项目为例：

□ R1、R3是同列跨组，而R2是跨列，LED则是跨行跨列

□ 两根电源线（正）从电源引向元器件，而开关则跨在地和元器件之间。

□ 另外3根则连接面包板和Pi

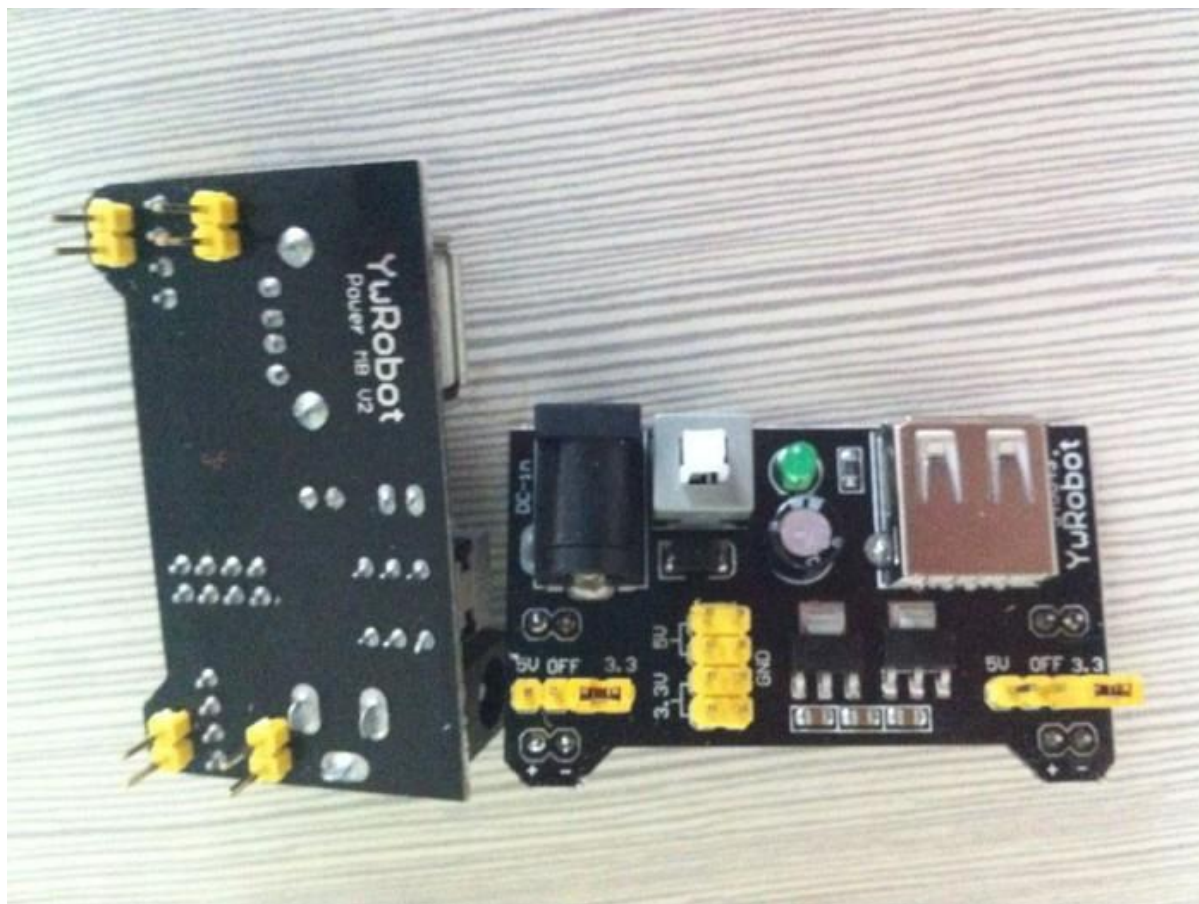


二、实验准备-面包板电源

□面包板的外接电源：

□面包板也可以不用树莓派的电源，而是用一个专用的电源模块，这是兼容树莓派、可提供5V、3.3V的电源

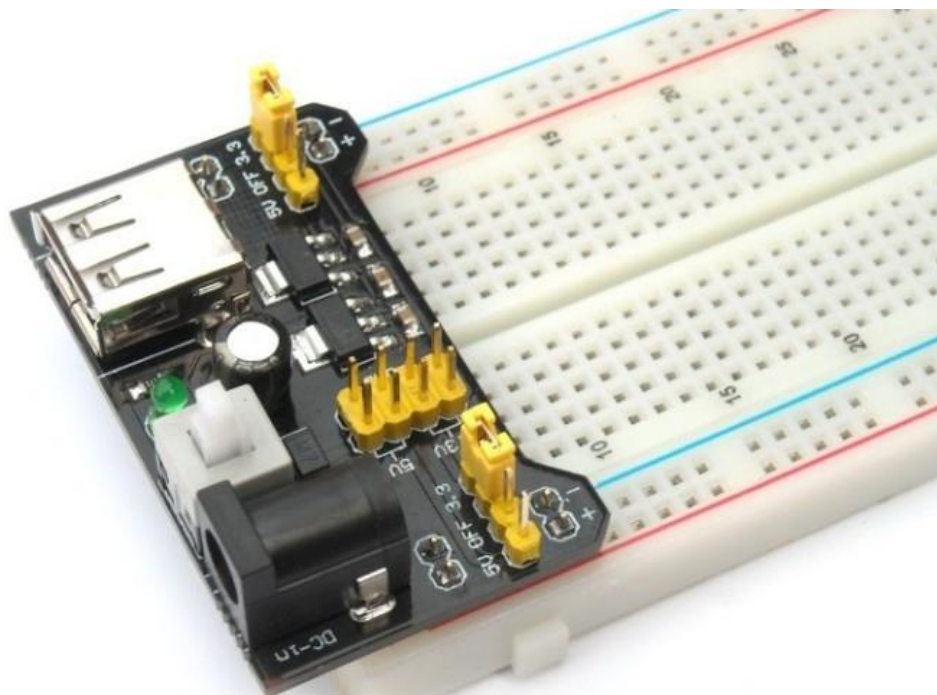
□这个是单独给面包板供电，不用再从树莓派引出电源，最大的好处：减少烧坏树莓派的风险



二、实验准备-面包板电源

□ 电源参数：

- 输入电压：6.5-12V（直流）或USB供电
- 输出电压：3.3V、5V可切换
- 最大输出电流：<700ma
- 上下两路两路独立控制，可切换为0V、3.3V、5V
- 板载两组3.3V、5V直流输出插针

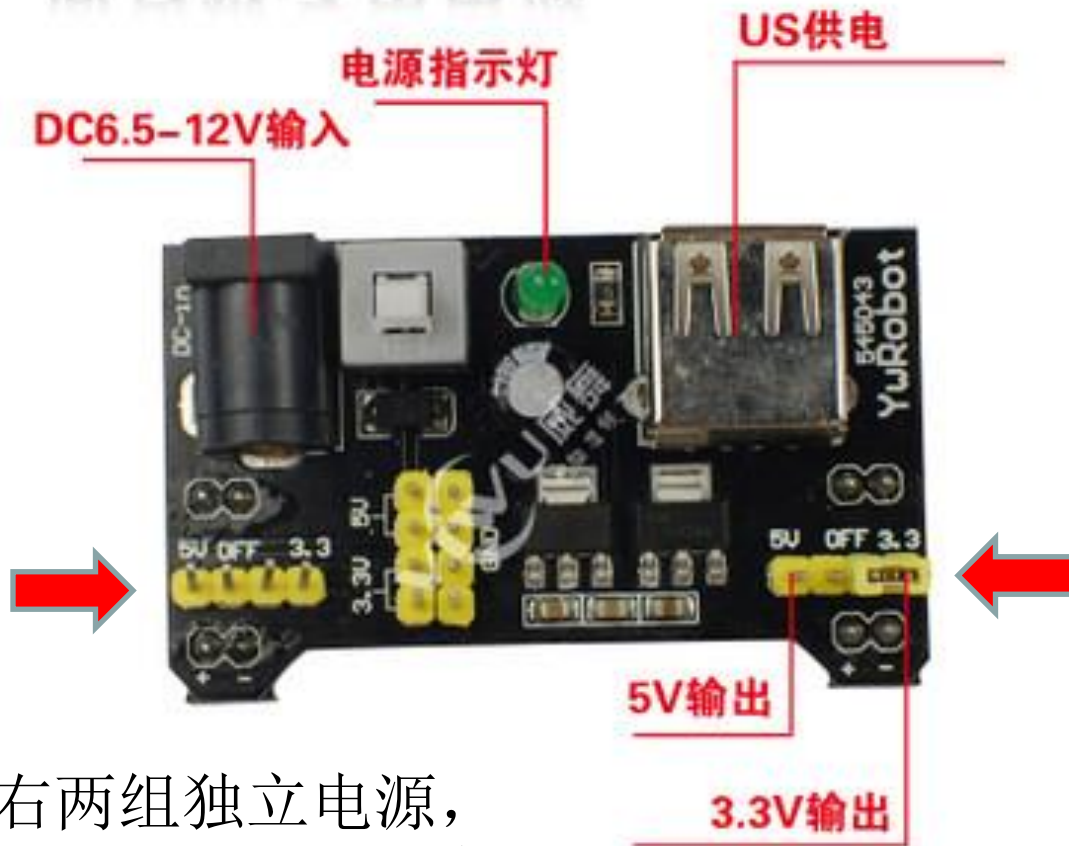


面包板与独立电源的连接

二、实验准备-面包板电源

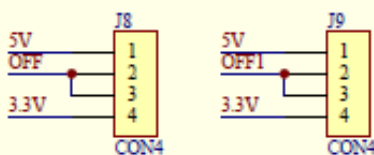
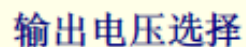
□接线说明：

面包板专用电源

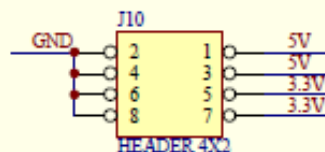
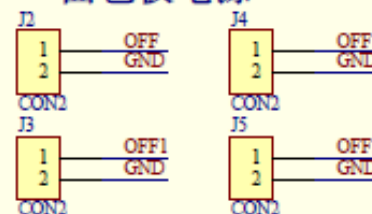


□左右两组独立电源，
分别可选3V/5V，跳线
连接为输出电压

萬和® IT教育
因专业而精彩
我们·始于1993年



面包板电源

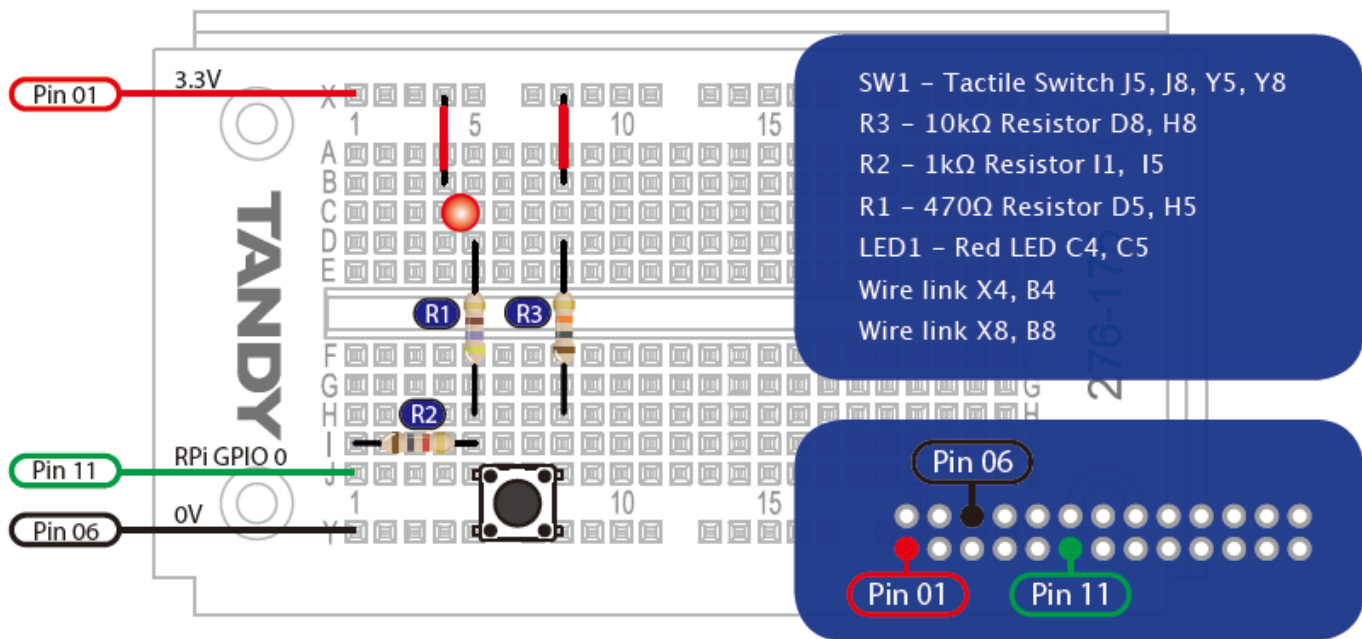


外接电源引出

面包板独立电源的电路图

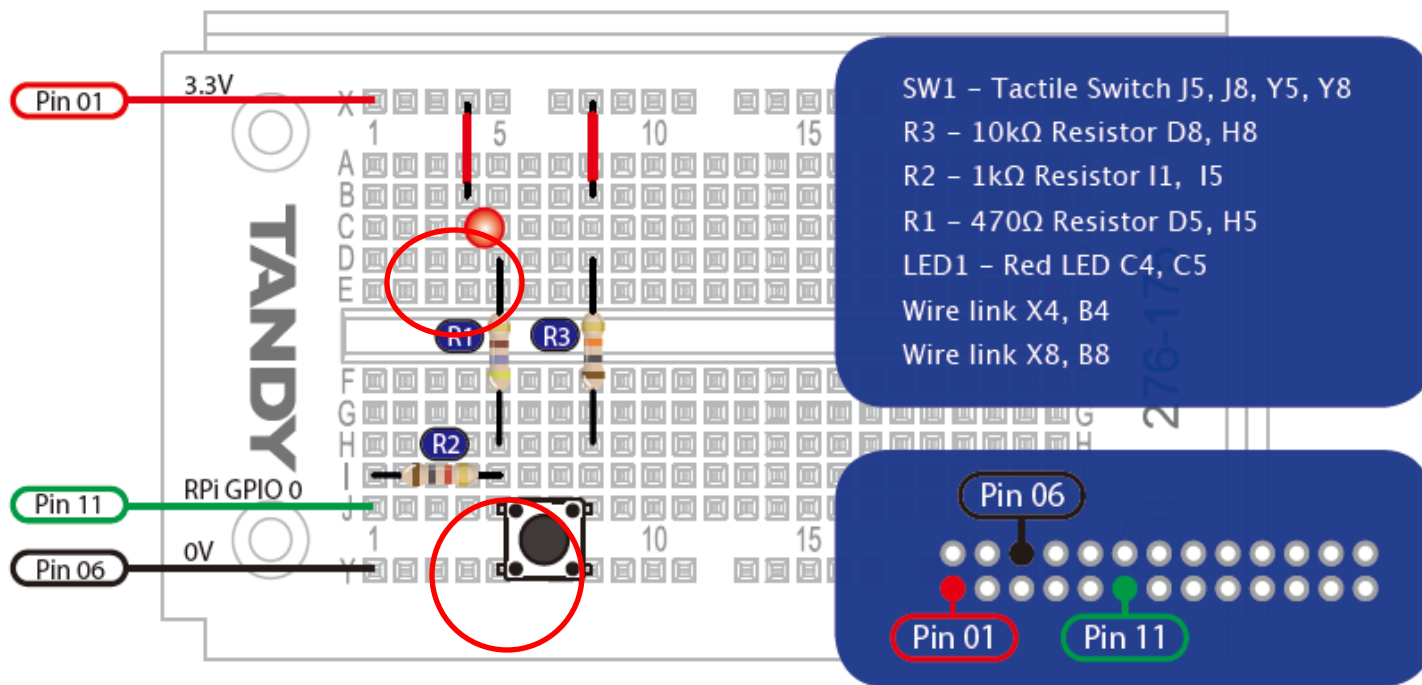
二、实验准备

- 按照下图，把所有元件插上面包板：
- 1个LED灯、1个开关
- 3个电阻：R1、R2、R3
- 2根板上连接导线
- 3根外接导线（树莓派一头暂不管）



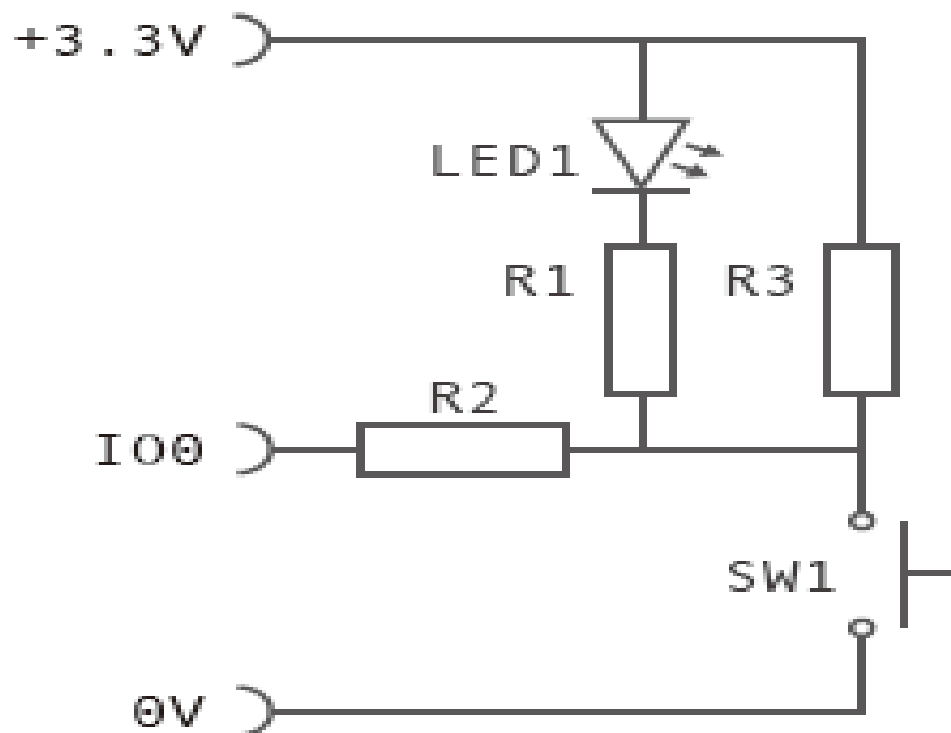
二、实验准备

- 注意，除LED外，其他零件没有正负极：
- 开关两脚必需跨在电源槽和空插槽之间
- LED正负极不要接错，一般而言，正极引脚比较长，插在C4孔，负极引脚端，插在C5。



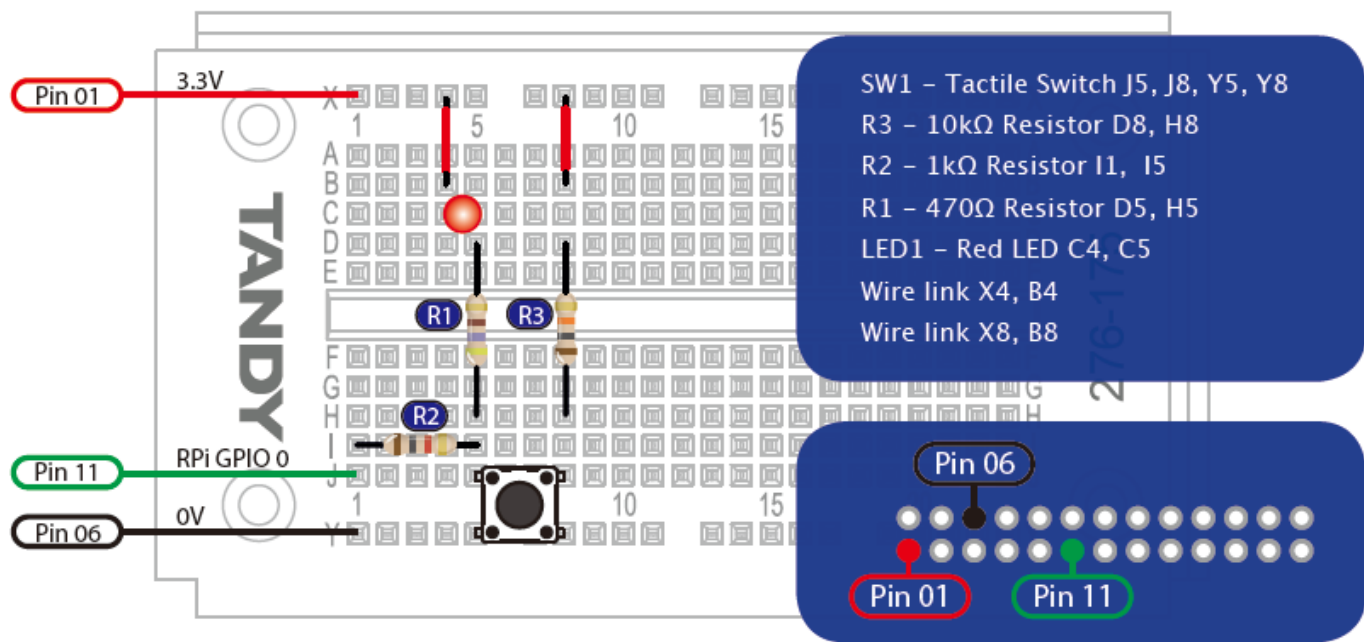
三、实验的电路图

□实验的电路图如下：



四、完成接线

□三条杜邦线接Raspberry Pi的pin1、pin6和pin11（如下图，把Raspberry Pi接口管脚摆在左上方。



□如果没有开关，可以用导线把开关的位置接上，即：连接Y5与J5、Y8与J8。

□用什么当“开关”？

五、启动树莓派

- 连接好电路后，打开Raspberry Pi，按下开关，LED应该亮起,否则请检查电路。
- 如果LED在开关放开的情况下仍然发光，可以把开关取下旋转90度插回。
- 因为Raspberry Pi的接口不带buffer保护，所以我们接入R2作为保护。
- 而10千欧的R3作为上拉电阻，确保pin11始终处在高电位，而当我们按下开关，pin11就被拉到低电位。

六、安装python GPIO包

□本例使用的是python语言。我们用的是Raspberry Pi官网上的debian系统的话，python已经包含在里面了。

□为了保险起见，还是先安装python-dev，输入以下指令。

sudo apt-get install python-dev

□再安装python程序包来赋予Raspberry Pi控制GPIO的能力。从<http://pypi.python.org/pypi/RPi.GPIO>下载最新的版本

□使用终端来安装程序包。打开PuTTY，进入系统。

□执行如下命令：

gunzip RPi.GPIO-0.2.0.tar.gz （版本号可能不同）

tar -xvf RPi.GPIO-0.2.0.tar

cd RPi.GPIO-0.2.0

sudo python setup.py install

□至此，安装过程结束。

七、编写编程

□现在开始写一个程序，来监视开关状态并在屏幕上显示些东西。

```
cd ..
```

```
nano mybutton.py
```

□输入（注意空格，否则报错。中文可能成为乱码！）

```
#!/usr/bin/python
```

```
import time //引入time和Rpi.GPIO以使用其中的函数
```

```
import Rpi.GPIO as GPIO//设置模式
```

```
GPIO.setmode(GPIO.BOARD)
```

```
GPIO.setup(11, GPIO.IN) //把pin11配置为input模式以接收开关状态
```

```
while True: // while True是一个死循环。
```

```
    mybutton = GPIO.input(11) //读开关状态是否按下
```

```
    If mybutton == False: // if语句判断pin11取回的状态，当它变成低电位，  
    即我们按下开关时，就在屏幕上输出一个OK
```

```
        print "OK"
```

```
        time.sleep(.2) //让程序休息0.2秒。
```

```
GPIO.cleanup() //退出时清理通道
```



八、运行程序

□输入

```
sudo python mybutton.py
```

□来启动程序，按下开关，应该可以看见屏幕上出现的OK。
按ctrl+c（死循环）可以终止程序运行。

九、让LED闪烁起来

□把程序改一下：

```
GPIO.setup(11,GPIO.OUT)
while True:
    GPIO.output(11, GPIO.HIGH)
    time.sleep(1)
    GPIO.output(11, GPIO.LOW)
    time.sleep(1)
```

□常亮？——把地线拔掉——好了，闪了！

□让它在后台运行吧

```
python mybutton.py&
```

□系统返回一个进程号 ****，程序开始在后台运行

□掉此进程：Kill ****（进程号）

十、添加计数器的功能

- 把死循环改成计数器，并每按一次开关，就报数一次。
- 请同学们自己完成。开关可以用拔插电源的方式代替。

十一、用wiringPi GPIO实现对LED的控制



□用wiringPi GPIO的好处是实现更简单



十一、wiringPi GPIO说明

□WiringPi是应用于树莓派平台的GPIO控制库函数，WiringPi遵守GUN Lv3。

□wiringPi使用C或者C++开发，并且可以被其他语言包使用，例如python、ruby或者PHP等。

□wiringPi包括一套gpio控制命令，使用gpio命令可以控制树莓派GPIO管脚，用户可以利用gpio命令通过shell脚本控制或查询GPIO管脚。

□wiringPi是可以扩展的，可以利用wiringPi的内部模块扩展模拟量输入芯片，可以使用MCP23x17/MCP23x08（I2C 或者SPI）扩展GPIO接口。

十一、wiringPi GPIO说明

□另外，用户可以自己编写扩展模块并把自定义的扩展模块集成到wiringPi中。

□WiringPi支持模拟量的读取和设置功能，不过在树莓派上并没有模拟量设备。但是使用WiringPi中的软件模块却可以轻松地应用AD或DA芯片。

十二、wiringPi GPIO安装

1)方案A——使用GIT工具

通过GIT获得wiringPi的源代码

```
git clone git://git.drogon.net/wiringPi
```

```
cd wiringPi
```

```
./build
```

build脚本会帮助你编译和安装wiringPi

2)方案B——直接下载

可以在<https://git.drogon.net/?p=wiringPi;a=summary>网站上

直接下载最新版本编译使用

```
tar xzf wiringPi-xx.tar.gz
```

```
cd wiringPi-xx
```

```
./build
```



十三、wiringPi GPIO测试

□wiringPi包括一套gpio命令，使用gpio命令可以控制树莓派上的各种接口，通过以下指令可以测试wiringPi是否安装成功。

\$gpio -v

\$gpio readall

即可出现右面的io图

```
root@raspberrypi:~/wiringPi# gpio -v
gpio version: 2.21
Copyright (c) 2012-2014 Gordon Henderson
This is free software with ABSOLUTELY NO WARRANTY.
For details type: gpio -warranty

Raspberry Pi Details:
  Type: Model B+, Revision: 1.2, Memory: 512MB, Maker: Sony
root@raspberrypi:~/wiringPi# gpio readall
+-----+-----+-----+-----+---+--B Plus--+---+-----+-----+
+-----+
| BCM | wPi |   Name   | Mode | V | Physical | V | Mode | Name   |
wPi | BCM |
+-----+-----+-----+-----+---+-----+-----+-----+-----+
+-----+
|    |    |   3.3v   |      |   | 1 || 2 |   |   | 5v    |
|  2 |  8 | SDA. 1   | IN   | 1 | 3 || 4 |   |   | 5V    |
|  3 |  9 | SCL. 1   | IN   | 1 | 5 || 6 |   |   | 0v    |
|  4 |  7 | GPIO. 7   | IN   | 0 | 7 || 8 | 1 | ALT0 | TxD   |
15  | 14 |          |      |   | 9 || 10| 1 | ALT0 | RxD   |
16  | 15 |          |      |   |   |   |   |   |   |
| 17 |  0 | GPIO. 0   | IN   | 1 | 11|| 12| 0 | IN   | GPIO. 1 |
1   | 18 |          |      |   |   |   |   |   |   |
```

十四、wiringPi GPIO程序例子

程序：

```
#include <wiringPi.h>
int main(void)
{
    wiringPiSetup();
    pinMode (0, OUTPUT);
    for(;;)
    {
        digitalWrite(0, HIGH) ; delay (500) ;
        digitalWrite(0, LOW) ; delay (500) ;
    }
}
```

十五、wiringPi GPIO程序运行

5、编译运行：

在树莓派上：

```
gcc -Wall -o test test.c -lwiringPi  
sudo ./test
```

在虚拟机中：

```
am-linux-gcc -Wall -o test test.c -lwiringPi  
sudo ./test
```

6、注意事项：

- 1) IO的编号方式略有不同，采用wiring编码方式。
- 2) -lwiringPi表示动态加载wiringPi共享库。

十六、使用WiringPi的实现点亮LED

□有多种实现点亮LED的方法（不同的包），下面再体验一下wiringPi的实现方法，最后你会发现——大同小异！

①首先确保你已经安装了make，如果没装，很简单：

```
pacman -S make
```

②下载安装包，解压，编译，安装：

```
mkdir temp
```

```
cd temp
```

```
wget http://project-downloads.drogon.net/files/wiringPi.tgz
```

```
tar xf wiringPi.tgz
```

```
cd wiringPi/wiringPi/
```

```
make
```

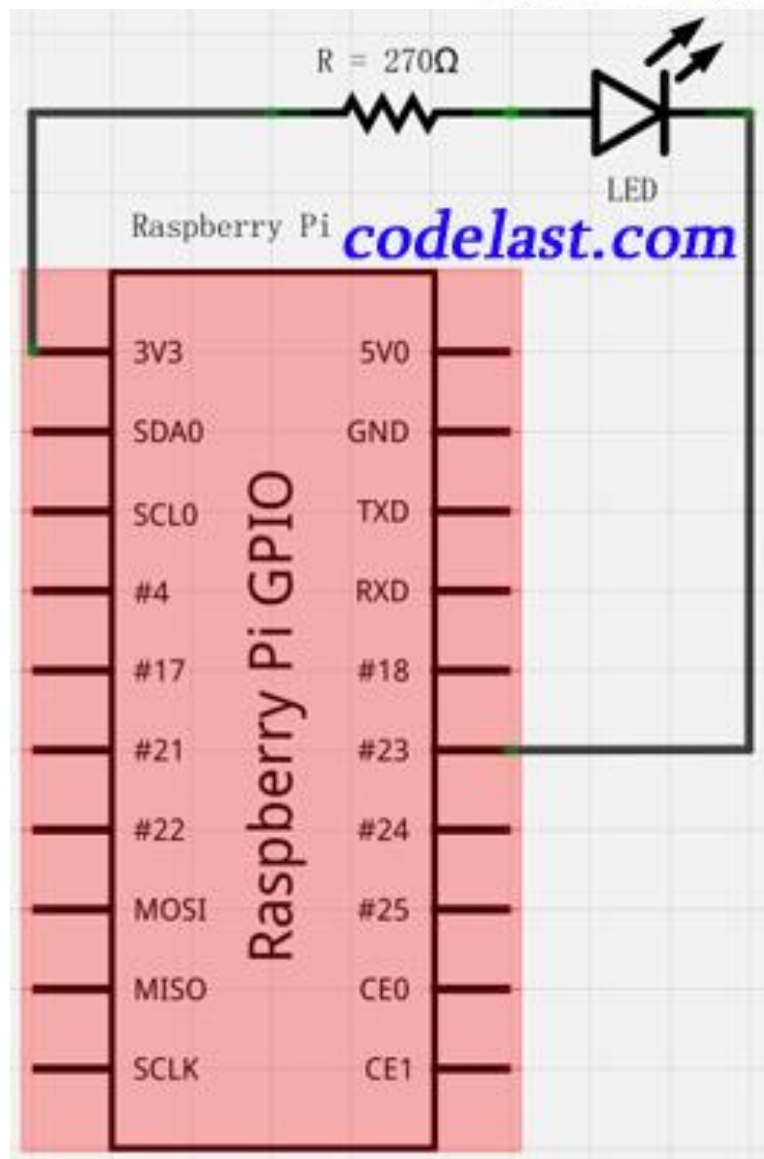
```
make install
```

这样wiringPi就算安装完了。

十七、电路图

□ 在本例中，随意选了一个GPIO口——GPIO 23（即端口16）来接LED。

□ 电路图如下：



十八、控制程序1

```
// led.c
#include <wiringPi.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
int main (int argc,char* argv[])
{
    if (argc < 2) {
        printf("Usage example: ./led 4 \n");
        return 1;
    }
    int pinNumber = atoi(argv[1]);
    if (-1 == wiringPiSetup()) {
        printf("Setup wiringPi failed!");
        return 1;
    }
}
```

□需要注意的是，一旦你用 **digitalWrite()** 函数置了高电平，那么只要你不把它置为低电平，它将一直维持在高电平。

十八、控制程序2

```
pinMode(pinNumber, OUTPUT); // 设置为output模式，设置方法不同
while(1) {
    digitalWrite(pinNumber, 1); // 置为高电平
    delay(800); // 暂停
    digitalWrite(pinNumber, 0); // 置为低电平
    delay(800);
}

return 0;
}
```

□ 编译程序：

gcc led.c -o led -lwiringPi

□ 运行程序：

./led 4

十九、显示结果

- 现在可以看到LED开始闪烁了
- 这里向程序传入了一个参数4，它代表你要置高电平的是GPIO的哪个脚。
- 为什么是4呢？因为以前已经说了，树莓派的GPIO口有两种命名方式，一种是树莓派的方式，另一种是Broadcom的方式，当使用WiringPi时，应参考前者。
- 因此，对应到Broadcom方式的GPIO 23上，那就应该是GPIO 4，所以应该向程序输入参数4。

二十、作业

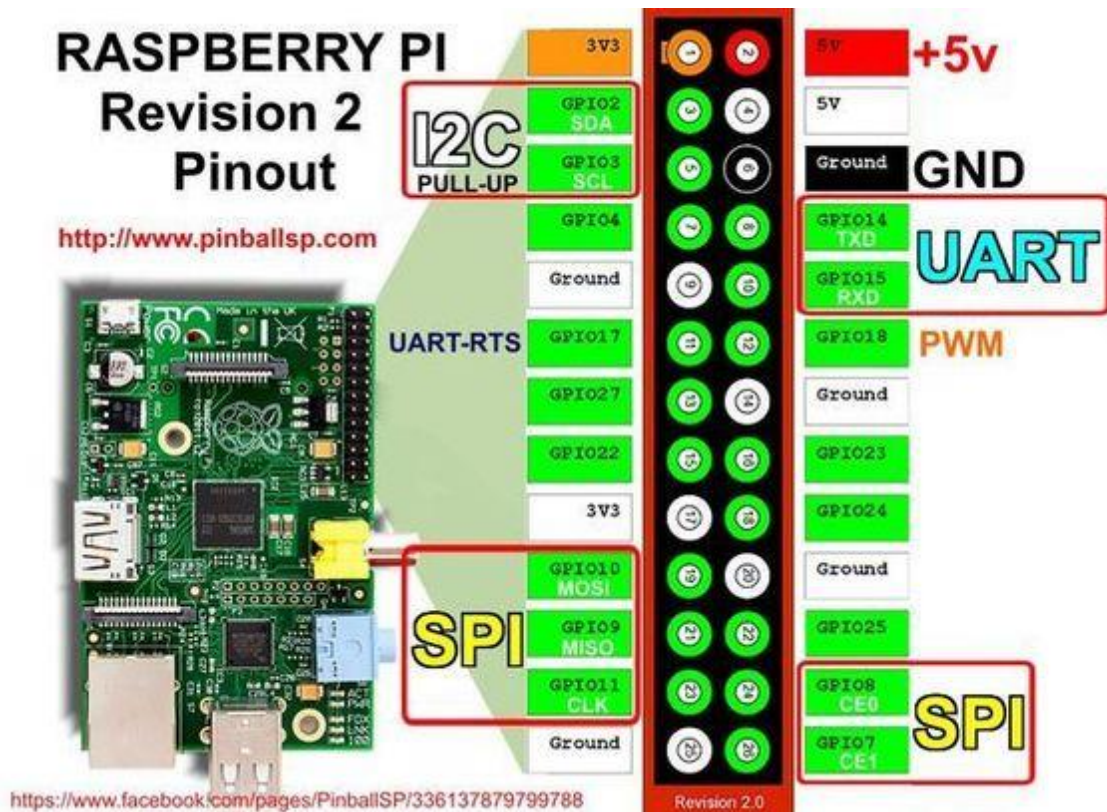
请同学们自己实现：点亮多个LED，让它们轮流闪烁！

提示：

(1) 参考十七的电路图，将控制一个LED“复制”为控制多个LED

(2) 需要改变什么？为什么？

(3) 如果用WiringPi GPIO直接控制LED的话，至少可以接多少LED？



十八、BCM2835 C Library

1、下载:

\$ wget http://www.airspayce.com/mikem/bcm2835/bcm2835-1.35.tar.gz

2、解压缩: \$tar xvzf bcm2835-1.35.tar.gz

3、进入压缩之后的目录:\$cd bcm2835-1.35

4、配置: \$./configure

5、从源代码生成安装包:\$make

6、执行检查: \$sudo make check

7、安装 **bcm2835**库: \$sudo make install

十八、BCM2835 C Library

8、例子

```
#include <bcm2835.h>
// P1插座第11脚
#define PIN RPI_GPIO_P1_11
int main(int argc, char **argv)
{
    if (!bcm2835_init())
        return 1;
    // 输出方式
    bcm2835_gpio_fsel(PIN, BCM2835_GPIO_FSEL_OUTP);
    while (1)
    {
        bcm2835_gpio_write(PIN, HIGH);
        bcm2835_delay(100);
        bcm2835_gpio_write(PIN, LOW);
        bcm2835_delay(100);
    }
    bcm2835_close();
    return 0;
}
```

十八、BCM2835 C Library

9、注意事项：

- 1) IO的编号方式略有不同，采用wiring编码方式。
- 2) -lwiringPi表示动态加载wiringPi共享库。

实验结束

总结一下三种方法的异同