线性代数-7

主讲: 吴利苏

wulisu@sdust.edu.cn

2023年12月3日

• *AB*

AB

• 一般 $AB \neq BA \Rightarrow$ 左乘、右乘、可交换;

- *AB*
 - 一般 $AB \neq BA \Rightarrow$ 左乘、右乘、可交换;
 - $(A \pm B)^2 = A^2 \pm AB \pm BA + B^2 \neq A^2 + 2AB + B^2$;

- *AB*
 - 一般 $AB \neq BA \Rightarrow$ 左乘、右乘、可交换;
 - $(A \pm B)^2 = A^2 \pm AB \pm BA + B^2 \neq A^2 + 2AB + B^2$;
 - $(A+B)(A-B) = A^2 AB + BA + B^2 \neq A^2 + B^2$;

• *AB*

- 一般 $AB \neq BA \Rightarrow$ 左乘、右乘、可交换;
- $(A \pm B)^2 = A^2 \pm AB \pm BA + B^2 \neq A^2 + 2AB + B^2$;
- $(A + B)(A B) = A^2 AB + BA + B^2 \neq A^2 + B^2$;
- f(A)g(A) = g(A)f(A), the for $(A E)(A + E) = A^2 E = (A + E)(A E)$;

• *AB*

```
● 一般 AB \neq BA \Rightarrow 左乘、右乘、可交换;
```

•
$$(A \pm B)^2 = A^2 \pm AB \pm BA + B^2 \neq A^2 + 2AB + B^2$$
;

$$(A + B)(A - B) = A^2 - AB + BA + B^2 \neq A^2 + B^2;$$

•
$$f(A)g(A) = g(A)f(A)$$
, $the degree (A - E)(A + E) = A^2 - E = (A + E)(A - E)$;

• |*A*|

- AB
 - 一般 $AB \neq BA \Rightarrow$ 左乘、右乘、可交换;
 - $(A \pm B)^2 = A^2 \pm AB \pm BA + B^2 \neq A^2 + 2AB + B^2$;
 - $(A+B)(A-B) = A^2 AB + BA + B^2 \neq A^2 + B^2$;
 - f(A)g(A) = g(A)f(A), $t = (A E)(A + E) = A^2 E = (A + E)(A E)$;
- |A|
 - $\bullet |AB| = |A| \cdot |B|;$

- AB
 - 一般 $AB \neq BA \Rightarrow$ 左乘、右乘、可交换;
 - $(A \pm B)^2 = A^2 \pm AB \pm BA + B^2 \neq A^2 + 2AB + B^2$;
 - $(A + B)(A B) = A^2 AB + BA + B^2 \neq A^2 + B^2$;
 - f(A)g(A) = g(A)f(A), 比생 $(A E)(A + E) = A^2 E = (A + E)(A E)$;
- |A|
 - $\bullet |AB| = |A| \cdot |B|;$
 - $\bullet |\lambda A| = \lambda^n \cdot |A|;$

- *AB*
 - 一般 $AB \neq BA \Rightarrow$ 左乘、右乘、可交换;
 - $(A \pm B)^2 = A^2 \pm AB \pm BA + B^2 \neq A^2 + 2AB + B^2$;
 - $(A + B)(A B) = A^2 AB + BA + B^2 \neq A^2 + B^2$;
 - f(A)g(A) = g(A)f(A), 比생 $(A E)(A + E) = A^2 E = (A + E)(A E)$;
- |A|
 - $\bullet |AB| = |A| \cdot |B|;$
 - $\bullet |\lambda A| = \lambda^n \cdot |A|;$
 - $-\Re |A + B| \neq |A| + |B|$;

- AB
 - 一般 $AB \neq BA \Rightarrow$ 左乘、右乘、可交换;
 - $(A \pm B)^2 = A^2 \pm AB \pm BA + B^2 \neq A^2 + 2AB + B^2$;
 - $(A + B)(A B) = A^2 AB + BA + B^2 \neq A^2 + B^2$;
 - f(A)g(A) = g(A)f(A), $t = (A E)(A + E) = A^2 E = (A + E)(A E)$;
- |A|
 - $\bullet |AB| = |A| \cdot |B|;$
 - $\bullet |\lambda A| = \lambda^n \cdot |A|;$
 - $-\Re |A + B| \neq |A| + |B|$;
- A*

- *AB*
 - 一般 $AB \neq BA \Rightarrow$ 左乘、右乘、可交换;
 - $(A \pm B)^2 = A^2 \pm AB \pm BA + B^2 \neq A^2 + 2AB + B^2$;
 - $(A + B)(A B) = A^2 AB + BA + B^2 \neq A^2 + B^2$;
 - f(A)g(A) = g(A)f(A), $the degree (A E)(A + E) = A^2 E = (A + E)(A E)$;
- |A|
 - $\bullet |AB| = |A| \cdot |B|;$
 - $\bullet |\lambda A| = \lambda^n \cdot |A|;$
 - $-\Re |A + B| \neq |A| + |B|$;
- \bullet A^*
 - $A^* = (A_{ji})_{n \times n} = (A_{ij})^T$;

- AB
 - 一般 $AB \neq BA \Rightarrow$ 左乘、右乘、可交换;
 - $(A \pm B)^2 = A^2 \pm AB \pm BA + B^2 \neq A^2 + 2AB + B^2$;
 - $(A + B)(A B) = A^2 AB + BA + B^2 \neq A^2 + B^2;$
 - f(A)g(A) = g(A)f(A), $t = (A E)(A + E) = A^2 E = (A + E)(A E)$;
- |A|
 - $\bullet |AB| = |A| \cdot |B|;$
 - $\bullet |\lambda A| = \lambda^n \cdot |A|;$
 - $-\Re |A + B| \neq |A| + |B|$;
- A*
 - $A^* = (A_{ji})_{n \times n} = (A_{ij})^T$;
 - $AA^* = A^*A = |A| \cdot E$;

- AB
 - 一般 $AB \neq BA \Rightarrow$ 左乘、右乘、可交换;
 - $(A \pm B)^2 = A^2 \pm AB \pm BA + B^2 \neq A^2 + 2AB + B^2$;
 - $(A + B)(A B) = A^2 AB + BA + B^2 \neq A^2 + B^2;$
 - f(A)g(A) = g(A)f(A), $the degree (A E)(A + E) = A^2 E = (A + E)(A E)$;
- |A|
 - $\bullet |AB| = |A| \cdot |B|;$
 - $\bullet |\lambda A| = \lambda^n \cdot |A|;$
 - $-\Re |A + B| \neq |A| + |B|$;
- A*
 - $A^* = (A_{ji})_{n \times n} = (A_{ij})^T$;
 - $AA^* = A^*A = |A| \cdot E$;
- A^{-1}

- AB
 - 一般 $AB \neq BA \Rightarrow$ 左乘、右乘、可交换;
 - $(A \pm B)^2 = A^2 \pm AB \pm BA + B^2 \neq A^2 + 2AB + B^2$;
 - $(A + B)(A B) = A^2 AB + BA + B^2 \neq A^2 + B^2$;
 - f(A)g(A) = g(A)f(A), $the degree (A E)(A + E) = A^2 E = (A + E)(A E)$;
- |A|
 - $\bullet |AB| = |A| \cdot |B|;$
 - $\bullet |\lambda A| = \lambda^n \cdot |A|;$
 - $-\Re |A + B| \neq |A| + |B|$;
- A*
 - $A^* = (A_{ji})_{n \times n} = (A_{ij})^T$;
 - $AA^* = A^*A = |A| \cdot E$;
- A^{-1}
 - A 可逆 $\Leftrightarrow |A| \neq 0$;

- AB
 - 一般 $AB \neq BA \Rightarrow$ 左乘、右乘、可交换;
 - $(A \pm B)^2 = A^2 \pm AB \pm BA + B^2 \neq A^2 + 2AB + B^2$;
 - $(A + B)(A B) = A^2 AB + BA + B^2 \neq A^2 + B^2$;
 - f(A)g(A) = g(A)f(A), $E \Rightarrow (A E)(A + E) = A^2 E = (A + E)(A E)$;
- |A|
 - $\bullet |AB| = |A| \cdot |B|;$
 - $\bullet |\lambda A| = \lambda^n \cdot |A|;$
 - $-\Re |A + B| \neq |A| + |B|$;
- \bullet A^*
 - $A^* = (A_{ji})_{n \times n} = (A_{ij})^T$;
 - $AA^* = A^*A = |A| \cdot E;$
- A^{-1}
 - A 可逆 $\Leftrightarrow |A| \neq 0$;
 - $A^{-1} = \frac{A^*}{|A|}$.

本次课内容

1. 矩阵分块和分块矩阵

2. 矩阵的等价关系

• 例:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{pmatrix} \stackrel{\Delta}{=} \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix}$$

其中

$$A_{11} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}, \qquad A_{12} = \begin{pmatrix} a_{13} & a_{14} \\ a_{23} & a_{24} \end{pmatrix}, A_{21} = \begin{pmatrix} a_{31} & a_{32} \end{pmatrix}, \qquad A_{22} = \begin{pmatrix} a_{33} & a_{34} \end{pmatrix}.$$

• 例:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{pmatrix} \stackrel{\Delta}{=} \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix}$$

其中

$$A_{11} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}, \qquad A_{12} = \begin{pmatrix} a_{13} & a_{14} \\ a_{23} & a_{24} \end{pmatrix}, A_{21} = \begin{pmatrix} a_{31} & a_{32} \end{pmatrix}, \qquad A_{22} = \begin{pmatrix} a_{33} & a_{34} \end{pmatrix}.$$

• 用一些竖线和横线将矩阵分成若干小矩阵, 就是矩阵分块;

• 例:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{pmatrix} \stackrel{\Delta}{=} \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix}$$

其中

$$A_{11} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}, \qquad A_{12} = \begin{pmatrix} a_{13} & a_{14} \\ a_{23} & a_{24} \end{pmatrix}, A_{21} = \begin{pmatrix} a_{31} & a_{32} \end{pmatrix}, \qquad A_{22} = \begin{pmatrix} a_{33} & a_{34} \end{pmatrix}.$$

- 用一些竖线和横线将矩阵分成若干小矩阵, 就是矩阵分块;
- 每个小矩阵被称为子块;

• 例:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{pmatrix} \stackrel{\Delta}{=} \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix}$$

其中

$$A_{11} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}, \qquad A_{12} = \begin{pmatrix} a_{13} & a_{14} \\ a_{23} & a_{24} \end{pmatrix}, A_{21} = \begin{pmatrix} a_{31} & a_{32} \end{pmatrix}, \qquad A_{22} = \begin{pmatrix} a_{33} & a_{34} \end{pmatrix}.$$

- 用一些竖线和横线将矩阵分成若干小矩阵, 就是矩阵分块;
- 每个小矩阵被称为子块;
- 以子块为元素的形式上的矩阵被称为分块矩阵.

特殊的分块矩阵

• 列分块矩阵和行分块矩阵

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{pmatrix}$$

可分别记为
$$(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \alpha_4)$$
 和 $\begin{pmatrix} \beta_1^T \\ \beta_2^T \\ \beta_3^T \end{pmatrix}$.

特殊的分块矩阵

• 分块对角矩阵

$$A = \begin{pmatrix} A_1 & & & \\ & A_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & A_s \end{pmatrix}$$

其中 A 为 n 阶方阵, A_1, \dots, A_s 皆为方阵,其余位置为 0 矩阵.

分块矩阵的运算规则和矩阵的运算规则类似

● 矩阵 A, B 同型, 且分法相同, 则

$$A + B = \begin{pmatrix} A_{11} & \cdots & A_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ A_{s1} & \cdots & A_{sr} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} B_{11} & \cdots & B_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ B_{s1} & \cdots & B_{sr} \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} A_{11} + B_{11} & \cdots & A_{1r} + B_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ A_{s1} + B_{s1} & \cdots & A_{sr} + B_{sr} \end{pmatrix}$$

0

$$\lambda \cdot \begin{pmatrix} A_{11} & \cdots & A_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ A_{s1} & \cdots & A_{sr} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda A_{11} & \cdots & \lambda A_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ \lambda A_{s1} & \cdots & \lambda A_{sr} \end{pmatrix}$$

分块矩阵的乘法和分块矩阵的转置

• 矩阵 A, B 可乘, 且对任意 i, j, 子块 A_{ik}, B_{kj} 可乘, 则

$$AB = \begin{pmatrix} A_{11} & \cdots & A_{1t} \\ \vdots & & \vdots \\ A_{s1} & \cdots & A_{st} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} B_{11} & \cdots & B_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ B_{t1} & \cdots & B_{tr} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} C_{11} & \cdots & C_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ C_{s1} & \cdots & C_{sr} \end{pmatrix}$$

其中 $C_{ij} = \sum_{k=1}^{t} A_{ik} B_{kj}$.

$$\begin{pmatrix} A_{11} & \cdots & A_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ A_{s1} & \cdots & A_{sr} \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} \lambda A_{11}^T & \cdots & \lambda A_{s1}^T \\ \vdots & & \vdots \\ \lambda A_{1r}^T & \cdots & \lambda A_{sr}^T \end{pmatrix}$$

分块对角矩阵的行列式和逆矩阵

0

$$\begin{vmatrix} A_1 \\ A_2 \\ \vdots \\ A_s \end{vmatrix} = |A_1| \cdot |A_2| \cdot \cdot \cdot |A_s|$$

 \bullet A 可逆当且仅当 A_1, A_2, \cdots, A_s 可逆,且

$$\begin{pmatrix} A_1 & & & \\ & A_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & A_s \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} A_1^{-1} & & & \\ & A_2^{-1} & & \\ & & \ddots & \\ & & & A_s^{-1} \end{pmatrix}$$

• 观点 1: A 行分块, B 列分块:

$$AB = \begin{pmatrix} \alpha_1^T \\ \alpha_2^T \\ \vdots \\ \alpha_m^T \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \beta_1 & \beta_2 & \cdots & \beta_n \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \alpha_1^T \beta_1 & \alpha_1^T \beta_2 & \cdots & \alpha_1^T \beta_n \\ \alpha_2^T \beta_1 & \alpha_2^T \beta_2 & \cdots & \alpha_2^T \beta_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \alpha_m^T \beta_1 & \alpha_m^T \beta_2 & \cdots & \alpha_m^T \beta_n \end{pmatrix} = C$$

其中 $c_{ij} = \alpha_i^T \beta_j = \sum_{k=1}^s a_{ik} b_{kj}$.

例

实矩阵 A = O 当且仅当方阵 $A^T A = O$.

例

实矩阵 A = O 当且仅当方阵 $A^T A = O$.

A^TA 为对称矩阵.

• 观点 2: A 不分块, B 列分块:

$$AB = A \cdot (\beta_1 \ \beta_2 \ \cdots \ \beta_n) = (A\beta_1, A\beta_2, \cdots, A\beta_n)$$

• 观点 2: A 不分块, B 列分块:

$$AB = A \cdot (\beta_1 \ \beta_2 \ \cdots \ \beta_n) = (A\beta_1, A\beta_2, \cdots, A\beta_n)$$

• 矩阵方程 AX = B, 将 X, B 写为列分块的形式,

$$AX = A \cdot (X_1 \ X_2 \ \cdots \ X_n) = (AX_1, AX_2, \cdots, AX_n)$$

= $(\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_n) = B$

• 观点 2: A 不分块, B 列分块:

$$AB = A \cdot (\beta_1 \ \beta_2 \ \cdots \ \beta_n) = (A\beta_1, A\beta_2, \cdots, A\beta_n)$$

• 矩阵方程 AX = B, 将 X, B 写为列分块的形式,

$$AX = A \cdot (X_1 \ X_2 \ \cdots \ X_n) = (AX_1, AX_2, \cdots, AX_n)$$
$$= (\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_n) = B$$

 \Rightarrow 矩阵方程可以看成 n 个线性方程组.

• 观点 3: A 列分块, B 行分块:

$$AB = (\alpha_1 \ \alpha_2 \ \cdots \ \alpha_n) \cdot \begin{pmatrix} \beta_1^T \\ \beta_2^T \\ \vdots \\ \beta_n^T \end{pmatrix}$$
$$= \alpha_1 \beta_1^T + \alpha_2 \beta_2^T + \cdots + \alpha_n \beta_n^T$$

● 观点 3: A 列分块, B 行分块:

$$AB = (\alpha_1 \ \alpha_2 \ \cdots \ \alpha_n) \cdot \begin{pmatrix} \beta_1^T \\ \beta_2^T \\ \vdots \\ \beta_n^T \end{pmatrix}$$
$$= \alpha_1 \beta_1^T + \alpha_2 \beta_2^T + \cdots + \alpha_n \beta_n^T$$

• 例:

$$\begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 1 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 3 & 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 5 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 & 2 \\ 8 & 2 \end{pmatrix}$$

线性方程组 $AX = \beta$ 的向量表示方法

将 A 列分块,X 行分块,则

$$AX = \begin{pmatrix} \alpha_1 & \alpha_2 & \cdots & \alpha_n \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$
$$= x_1 \alpha_1 + x_2 \alpha_2 + \cdots + x_n \alpha_n = \beta$$

上式称为线性方程组的向量表达.

•
$$x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + \cdots + x_n\alpha_n$$
 称为向量 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$ 的一个线性组合.

第三章. 矩阵的初等变换与线性方程组

消元法化简线性方程组
$$\begin{cases} 2x_1 - x_2 - x_3 &= 2 & \text{①} \\ x_1 + x_2 - 2x_3 &= 4 & \text{②} \\ 4x_1 - 6x_2 + 2x_3 &= -4 & \text{③} \end{cases}$$
 (1)

消元法化简线性方程组
$$\begin{cases} 2x_1 - x_2 - x_3 &= 2 & ① \\ x_1 + x_2 - 2x_3 &= 4 & ② \\ 4x_1 - 6x_2 + 2x_3 &= -4 & ③ \end{cases}$$
 (1)
$$\xrightarrow{\mathfrak{Q} \leftrightarrow \mathfrak{Q}} \begin{cases} x_1 + x_2 - 2x_3 &= 4 & ① \\ 2x_1 - x_2 - x_3 &= 2 & ② \\ 2x_1 - 3x_2 + x_3 &= -2 & ③ \end{cases}$$
 (2)
$$(4)$$

(1)

消元法化简线性方程组
$$\begin{cases} 2x_1 - x_2 - x_3 &= 2 & 0 \\ x_1 + x_2 - 2x_3 &= 4 & 2 \\ 4x_1 - 6x_2 + 2x_3 &= -4 & 3 \end{cases}$$
 (1)
$$\xrightarrow{0 \leftrightarrow 2} \begin{cases} x_1 + x_2 - 2x_3 &= 4 & 0 \\ 2x_1 - x_2 - x_3 &= 2 & 2 \\ 2x_1 - 3x_2 + x_3 &= -2 & 3 \end{cases}$$
 (2)
$$\xrightarrow{2 - 20} \begin{cases} x_1 + x_2 - 2x_3 &= 4 & 0 \\ -3x_2 + 3x_3 &= -6 & 2 \\ -5x_2 + 5x_3 &= -10 & 3 \end{cases}$$
 (4)
$$(4)$$

消元法化简线性方程组
$$\begin{cases} 2x_1 - x_2 - x_3 &= 2 & 0 \\ x_1 + x_2 - 2x_3 &= 4 & 2 \\ 4x_1 - 6x_2 + 2x_3 &= -4 & 3 \end{cases}$$

$$\xrightarrow{\stackrel{\textcircled{\tiny{0}}\leftrightarrow \textcircled{\tiny{2}}}{\textcircled{\tiny{3}}\div 2}} \begin{cases} x_1 + x_2 - 2x_3 &= 4 & 0 \\ 2x_1 - x_2 - x_3 &= 2 & 2 \\ 2x_1 - 3x_2 + x_3 &= -2 & 3 \end{cases}$$

$$\xrightarrow{\stackrel{\textcircled{\tiny{2}}-20}}{\textcircled{\tiny{3}}-20}} \begin{cases} x_1 + x_2 - 2x_3 &= 4 & 0 \\ -3x_2 + 3x_3 &= -6 & 2 \\ -5x_2 + 5x_3 &= -10 & 3 \end{cases}$$

$$\xrightarrow{\stackrel{\textcircled{\tiny{2}}\div(-3)}}{\textcircled{\tiny{3}}+52}} \begin{cases} x_1 + x_2 - 2x_3 &= 4 & 0 \\ x_2 - x_3 &= 2 & 2 \\ 0 &= 0 & 3 \end{cases}$$

$$\xrightarrow{(4)}$$

• 取 x3 为自由未知数,解得

$$\begin{cases} x_2 = 2 + x_3 \\ x_1 = 2 + x_3 \end{cases}$$

令 $x_3 = c$, 则线性方程组的通解为

$$X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c+2 \\ c+2 \\ c \end{pmatrix} = c \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

其中 c 为任意常数.

• 取 xx 为自由未知数,解得

$$\begin{cases} x_2 = 2 + x_3 \\ x_1 = 2 + x_3 \end{cases}$$

今 $x_3 = c$. 则线性方程组的通解为

$$X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c+2 \\ c+2 \\ c \end{pmatrix} = c \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

其中 c 为任意常数

- 三种方程操作/变换不改变方程组的解.
 - 交换两个方程:

$$(i) \leftrightarrow (j)$$

• 方程等号两端同乘数 k: k·(i)

$$k \cdot \bigcirc$$

• 方程加上另一个方程的 k 倍: $(i) + k \cdot (j)$

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & -2 & 4 \\ 4 & -6 & 2 & -4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & -2 & 4 \\ 4 & -6 & 2 & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow[r_3 \times \frac{1}{2}]{r_1 \leftrightarrow r_2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & 4 \\ 2 & -1 & -1 & 2 \\ 2 & -3 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & -2 & 4 \\ 4 & -6 & 2 & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow[r_3 \to \frac{1}{2}]{r_1 \leftrightarrow r_2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & 4 \\ 2 & -1 & -1 & 2 \\ 2 & -3 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$
$$\xrightarrow[r_3 - 2r_1]{r_3 - 2r_1} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & 4 \\ 0 & -3 & 3 & -6 \\ 0 & -5 & 5 & -10 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & -2 & 4 \\ 4 & -6 & 2 & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow[r_3 \times \frac{1}{2}]{r_3 \times \frac{1}{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & 4 \\ 2 & -1 & -1 & 2 \\ 2 & -3 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$
$$\xrightarrow[r_3 - 2r_1]{r_3 - 2r_1} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & 4 \\ 0 & -3 & 3 & -6 \\ 0 & -5 & 5 & -10 \end{pmatrix}$$
$$\xrightarrow[r_3 \times (-\frac{1}{3})]{r_3 \times (-\frac{1}{3})} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & 4 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

将线性方程组的变换翻译为其增广矩阵的变换:

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & -2 & 4 \\ 4 & -6 & 2 & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow[r_3 \times \frac{1}{2}]{r_3 \times \frac{1}{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & 4 \\ 2 & -1 & -1 & 2 \\ 2 & -3 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$
$$\xrightarrow[r_3 - 2r_1]{r_3 \times (-\frac{1}{3})} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & 4 \\ 0 & -3 & 3 & -6 \\ 0 & -5 & 5 & -10 \end{pmatrix}$$
$$\xrightarrow[r_3 \times (-\frac{1}{3})]{r_3 \times (-\frac{1}{3})} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & 4 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

注:矩阵之间的变换用箭头表示;行列式的变换用等号.

例 (矩阵的三种初等行变换)

- 对换两行; $(r_i \leftrightarrow r_j)$
- \circ 非零数 k 乘以某一行; $(r_i \times k)$
- 某行的 k 倍加到另外一行. $(r_i + kr_j)$

例 (矩阵的三种初等行变换)

- 对换两行; $(r_i \leftrightarrow r_j)$
- 非零数 k 乘以某一行; $(r_i \times k)$
- 某行的 k 倍加到另外一行. $(r_i + kr_j)$
- 类似,可以定义矩阵的初等列变换。初等行变换和初等列变换 统称为初等变换。

例 (矩阵的三种初等行变换)

- 对换两行; $(r_i \leftrightarrow r_j)$
- 非零数 k 乘以某一行; $(r_i \times k)$
- 某行的 k 倍加到另外一行. $(r_i + kr_j)$
- 类似,可以定义矩阵的初等列变换.初等行变换和初等列变换统 称为初等变换.
- 三种初等变换都是可逆的,且逆变换是相同类型的变换.
 - $r_i \leftrightarrow r_j \Rightarrow r_i \leftrightarrow r_j$;
 - $r_i \times k \Rightarrow r_i \times \frac{1}{k}$;
 - $r_i + kr_j \Rightarrow r_i kr_j$;

矩阵的等价

- 若矩阵 A 可以经过有限初等行变换变为矩阵 B, 则称矩阵 A 和矩阵 B 行等价, 记为 $A \sim B$;
- 若矩阵 A 可以经过有限初等列变换变为矩阵 B, 则称矩阵 A 和 矩阵 B 列等价, 记为 $A \stackrel{c}{\sim} B$;
- 若矩阵 A 可以经过有限初等变换变为矩阵 B, 则称矩阵 A 和矩阵 B 等价, 记为 $A \sim B$.

矩阵的等价

- 若矩阵 A 可以经过有限初等行变换变为矩阵 B, 则称矩阵 A 和矩阵 B 行等价, 记为 $A \stackrel{\tau}{\sim} B$;
- 若矩阵 A 可以经过有限初等列变换变为矩阵 B, 则称矩阵 A 和矩阵 B 列等价, 记为 $A \stackrel{c}{\sim} B$;
- 若矩阵 A 可以经过有限初等变换变为矩阵 B, 则称矩阵 A 和矩阵 B 等价, 记为 $A \sim B$.

矩阵的等价满足以下三种性质:

- 反身性: A和A自身等价.
- 对称性: A和B等价,则B和A等价.
- 传递性: $A \rightarrow B$ 等价, $B \rightarrow C$ 等价, 则 $A \rightarrow C$ 等价.

矩阵的等价

- 若矩阵 A 可以经过有限初等行变换变为矩阵 B, 则称矩阵 A 和矩阵 B 行等价, 记为 $A \stackrel{\tau}{\sim} B$;
- 若矩阵 A 可以经过有限初等列变换变为矩阵 B, 则称矩阵 A 和矩阵 B 列等价, 记为 $A \stackrel{c}{\sim} B$;
- 若矩阵 A 可以经过有限初等变换变为矩阵 B, 则称矩阵 A 和矩阵 B 等价, 记为 $A \sim B$.

矩阵的等价满足以下三种性质:

- 反身性: A和A自身等价.
- 对称性: A和B等价,则B和A等价.
- 传递性: $A \rightarrow B$ 等价, $B \rightarrow C$ 等价, 则 $A \rightarrow C$ 等价.

注:满足以上三条性质的关系被称为等价关系.

17/20

练习

例

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

求 $|A^5|$ 和 A^4 .

练习

例

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

求 $|A^5|$ 和 A^4 .

Answer: $|A^5| = -40^5$,

$$A = \begin{pmatrix} 10^2 & 0 & 0 & 0\\ 0 & 10^2 & 0 & 0\\ 0 & 0 & 2^4 & 0\\ 0 & 0 & -2^5 & 2^4 \end{pmatrix}$$

小结

- 1、 矩阵分块和分块矩阵
- 2、 矩阵的初等变换和等价

作业

• Page54-55. 26、28-1.

欢迎提问和讨论

吴利苏 (http://wulisu.cn)

Email: wulisu@sdust.edu.cn

2023年12月3日