线性代数-18

主讲: 吴利苏

wulisu@sdust.edu.cn

2024年11月5日

本次课内容

1. 二次型和对称矩阵

2. 二次型的化简

3. 对称矩阵的合同

4. 正定性

引入

例 (P53 习题 1-(5))

$$f(x_1, x_2, x_3) = (x_1, x_2, x_3) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{12} & a_{22} & a_{23} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$
$$= a_{11}x_1^2 + a_{22}x_2^2 + a_{33}x_3^2 + 2a_{12}x_1x_2 + 2a_{13}x_1x_3 + 2a_{23}x_2x_3$$

二次型

含 n 个变量二次齐次函数

$$f(x_1, \dots, x_n) = a_{11}x_1^2 + a_{22}x_2^2 + \dots + a_{nn}x_n^2 + 2a_{12}x_1x_2 + \dots + 2a_{n-1,n}x_{n-1}x_n$$

称为二次型.

二次型

含 n 个变量二次齐次函数

$$f(x_1, \dots, x_n) = a_{11}x_1^2 + a_{22}x_2^2 + \dots + a_{nn}x_n^2 + 2a_{12}x_1x_2 + \dots + 2a_{n-1,n}x_{n-1}x_n$$

称为二次型.

• 二次型的求和号表示:

$$f(x_1, \dots, x_n) = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} x_i x_j = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} x_i x_j.$$

二次型和对称矩阵

• 二次型的矩阵表示:

$$f(x_{1}, \dots, x_{n}) = a_{11}x_{1}^{2} + a_{22}x_{2}^{2} + \dots + a_{nn}x_{n}^{2} + 2a_{12}x_{1}x_{2} + \dots + 2a_{n-1,n}x_{n-1}x_{n}$$

$$= (x_{1}, x_{2}, \dots, x_{n}) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{12} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ \vdots \\ x_{n} \end{pmatrix}$$

二次型和对称矩阵

• 二次型的矩阵表示:

$$f(x_{1}, \dots, x_{n}) = a_{11}x_{1}^{2} + a_{22}x_{2}^{2} + \dots + a_{nn}x_{n}^{2} + 2a_{12}x_{1}x_{2} + \dots + 2a_{n-1,n}x_{n-1}x_{n}$$

$$= (x_{1}, x_{2}, \dots, x_{n}) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{12} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ \vdots \\ x_{n} \end{pmatrix}$$

• 二次型通常简记为 $f(X) = X^T A X$, 其中 A 为对称矩阵.

二次型和对称矩阵

• 二次型的矩阵表示:

$$f(x_{1}, \dots, x_{n}) = a_{11}x_{1}^{2} + a_{22}x_{2}^{2} + \dots + a_{nn}x_{n}^{2} + 2a_{12}x_{1}x_{2} + \dots + 2a_{n-1,n}x_{n-1}x_{n}$$

$$= (x_{1}, x_{2}, \dots, x_{n}) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{12} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ \vdots \\ x_{n} \end{pmatrix}$$

- 二次型通常简记为 $f(X) = X^T A X$, 其中 A 为对称矩阵.
- 二次型的秩被定义为对称矩阵 的秩, i.e. R(f) = R(A).

• 对任意矩阵 A,

$$f(X) = X^T A X = X^T \frac{A^T + A}{2} X,$$

其中 $\frac{A^T+A}{2}$ 为对称阵.

$$f(X) = X^{T} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix} X = X^{T} \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 3 & 5 & 7 \\ 5 & 7 & 9 \end{pmatrix} X$$

■ 对任意矩阵 A,

$$f(X) = X^T A X = X^T \frac{A^T + A}{2} X,$$

其中 $\frac{A^T+A}{2}$ 为对称阵.

例

$$f(X) = X^{T} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix} X = X^{T} \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 3 & 5 & 7 \\ 5 & 7 & 9 \end{pmatrix} X$$

• 一个二次型 f(X) 一般对应多个矩阵, 但二次型和对称矩阵是一一对应的. 称对称矩阵 A 为二次型 $f(X) = X^T A X$ 的矩阵, 称二次型 f 为对称矩阵 A 的二次型.

二次型的标准形和规范形

• 只含平方项的二次型

$$f = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$$

称为标准形(或法式).

• 在标准式的基础上, 若 $\lambda_i = 1, -1, 0$, 则称

$$f = y_1^2 + y_2^2 + \dots + y_p^2 - y_{p+1}^2 - y_{p+2}^2 - \dots - y_{p+q}^2$$

为规范形.

• 对应的矩阵分别为

$$\begin{pmatrix} \boldsymbol{\lambda}_1 & & & \\ & \boldsymbol{\lambda}_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \boldsymbol{\lambda}_n \end{pmatrix}, \qquad \begin{pmatrix} E_p & & \\ & -E_q & \\ & & O \end{pmatrix}.$$

二次型的中心任务:将二次型化为标准形和规范形

化简二次型

寻找可逆 (正交) 线性变换 X = PY, 使得

$$f(X) = f(PY) = Y^{T}P^{T}APY = k_1y_1^2 + \dots + k_ny_n^2$$

为标准形或规范形.

二次型的中心任务: 将二次型化为标准形和规范形

化简二次型

寻找可逆 (正交) 线性变换 X = PY, 使得

$$f(X) = f(PY) = Y^T P^T A P Y = k_1 y_1^2 + \dots + k_n y_n^2$$

为标准形或规范形.

化简对称矩阵

寻找可逆 (正交) 矩阵 P, 使得 P^TAP 为对角矩阵.

二次型化简: 任意二次型都可在某正交变换下化为标准形

定理 (定理 5: 对称矩阵可正交相似对角化)

对于任意对称矩阵 A, 存在正交阵 P, 使得

$$P^{-1}AP = P^{T}AP = \mathbf{\Lambda} = diag(\mathbf{\lambda}_{1}, \cdots, \mathbf{\lambda}_{n})$$

为对角阵.

二次型化简: 任意二次型都可在某正交变换下化为标准形

定理 (定理 5: 对称矩阵可正交相似对角化)

对于任意对称矩阵 A, 存在正交阵 P, 使得

$$P^{-1}AP = P^{T}AP = \mathbf{\Lambda} = diag(\mathbf{\lambda}_{1}, \cdots, \mathbf{\lambda}_{n})$$

为对角阵.

推论 (定理 6)

对于任意二次型 $f(X) = X^T A X$, 一定存在正交变换 X = P Y, 使得

$$f = X^T A X = Y^T P^T A P Y = Y^T \Lambda Y = \lambda_1 y_1^2 + \dots + \lambda_n y_n^2.$$

二次型化简: 任意二次型都可在某正交变换下化为标准形

定理 (定理 5: 对称矩阵可正交相似对角化)

对于任意对称矩阵 A, 存在正交阵 P, 使得

$$P^{-1}AP = P^{T}AP = \mathbf{\Lambda} = diag(\mathbf{\lambda}_{1}, \cdots, \mathbf{\lambda}_{n})$$

为对角阵.

推论 (定理 6)

对于任意二次型 $f(X) = X^T A X$, 一定存在正交变换 X = P Y, 使得

$$f = X^T A X = Y^T P^T A P Y = Y^T \Lambda Y = \lambda_1 y_1^2 + \dots + \lambda_n y_n^2.$$

• 此时 $\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_n$ 为对称矩阵 A 的特征值.

二次型化简: 任意二次型都可在某可逆变换下化为规范形

推论

任意二次型 $f(X) = X^T A X$, 一定存在可逆变换 X = CZ, 使得 f(CZ)为规范形.

证明: 存在正交变换 X = PY, 使得

$$f = X^T A X = Y^T P^T A P Y = Y^T \Lambda Y = \lambda_1 y_1^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$$

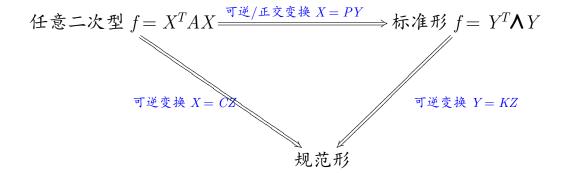
不妨设
$$\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_r$$
 不等于 0 , $\lambda_{r+1} = \lambda_{r+2} = \cdots = \lambda_n = 0$.

不妨设
$$\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_r$$
 不等于 0 , $\lambda_{r+1} = \lambda_{r+2} = \cdots = \lambda_n = 0$. 取 $X = PY = PKZ$, 其中 $K = \operatorname{diag}\left(\frac{1}{\sqrt{|\lambda_1|}}, \cdots, \frac{1}{\sqrt{|\lambda_r|}}, 1, \cdots, 1\right)$, 则

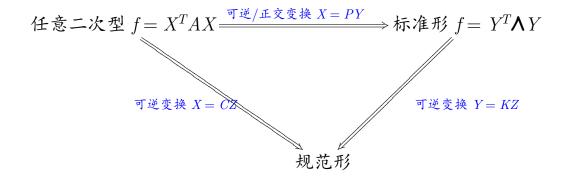
$$f = X^T A X = Y^T P^T A P Y = Z^T K^T (P^T A P) K Z = Z^T K^T K Z$$

为规范形.

二次型化简



二次型化简



- 所有的变换都不唯一;
- 标准形不唯一, 但正交变换下的标准形是唯一的;
- 规范形是唯一的.

二次型化简: 正交相似对角化

例 (例 14)

设二次型

$$f = -2x_1x_2 + 2x_1x_3 + 2x_2x_3.$$

- (1) 求正交变换 X = PY, 将二次型 f 化为标准形;
- (2) 求可逆变换 X = CZ, 将二次型 f 化为规范形.

二次型化简: 正交相似对角化

例 (例 14)

设二次型

$$f = -2x_1x_2 + 2x_1x_3 + 2x_2x_3.$$

- (1) 求正交变换 X = PY, 将二次型 f 化为标准形;
- (2) 求可逆变换 X = CZ, 将二次型 f 化为规范形.

解法: 将二次型的矩阵
$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$
 正交相似对角化,则 $X = PY$ 即为所求.

11/24

二次型化简: 配方法(选学)

例

用配方法化简二次型

$$f = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 - 2x_1x_2 + 2x_1x_3 + 2x_2x_3.$$

并求所用变换矩阵.

二次型化简: 配方法(选学)

例

用配方法化简二次型

$$f = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 - 2x_1x_2 + 2x_1x_3 + 2x_2x_3.$$

并求所用变换矩阵.

解法: 有平方项则配平方, 无平方项则凑平方项.

 $=(x_1-x_2+x_3)^2+4y_2^2-4y_3^2$

$$f = (x_1^2 - 2x_1x_2 + 2x_1x_3) + x_2^2 + x_3^2 + 2x_2x_3$$

$$= (x_1 - x_2 + x_3)^2 - x_2^2 - x_3^2 + 2x_2x_3 + x_2^2 + x_3^2 + 2x_2x_3$$

$$= (x_1 - x_2 + x_3)^2 + 4x_2x_3$$

$$= (x_1 - x_2 + x_3)^2 + 4(y_2 + y_3)(y_2 - y_3)$$

(对称) 矩阵的合同关系

• 二次型 $f(X) = X^T A X$, 取可逆变换 X = P Y, 则

$$f = X^T A X = Y^T P^T A P Y$$

(对称) 矩阵的合同关系

• 二次型
$$f(X) = X^T A X$$
, 取可逆变换 $X = P Y$, 则
$$f = X^T A X = Y^T P^T A P Y$$

定义

若存在可逆阵 P, 使得

$$P^T A P = B,$$

则称矩阵 A, B 合同, 记为 $A \stackrel{\text{合同}}{\sim} B$.

合同对角化

给定对称矩阵 A, 如果存在可逆矩阵 P, 使得

$$P^T A P = \Lambda$$

为对角阵,则称对称阵 A 可以合同对角化.

合同对角化

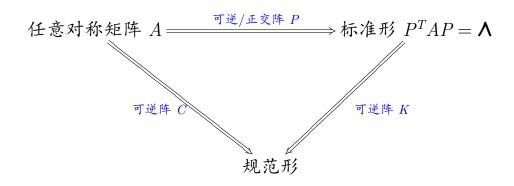
给定对称矩阵 A, 如果存在可逆矩阵 P, 使得

$$P^TAP = \Lambda$$

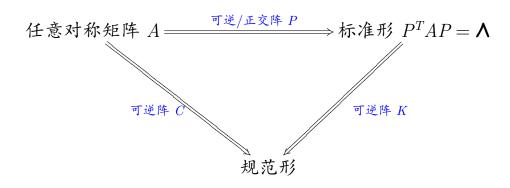
为对角阵,则称对称阵 A 可以合同对角化.

- 此时, **人** 称为对称阵 A 的(合同) 标准形;
- 进一步,若 ∧ 的对角线元素只能取 1,-1,0,则 ∧ 称为对称阵 A 的(合同) 规范形.

对称矩阵合同对角化



对称矩阵合同对角化



- 所有的可逆阵/正交阵都不唯一;
- 标准形不唯一, 但正交阵下的标准形是唯一的;
- 规范形是唯一的.

• 合同不变量/性: 合同的实对称矩阵 A, B 具有相同的 的 的 次、 秩、

• 合同不变量/性: 合同的实对称矩阵 A, B 具有相同的阶次、秩、正 (负) 惯性指数、正 (负) 定性.

- 合同不变量/性: 合同的实对称矩阵 A, B 具有相同的阶次、秩、正 (负) 惯性指数、正 (负) 定性.
- 二次型的标准型 $f = \lambda_1 x_1^2 + \cdots + \lambda_n x_n^2$ 中<u>正项的个数</u> 称为二次型的正惯性指数,记为 p;
- 二次型标准型中负项的个数 称为二次型的负惯性指数, 记为 q,
- $\Re R(f) = R(A) = p + q$.

- 合同不变量/性: 合同的实对称矩阵 A, B 具有相同的阶次、秩、正 (负) 惯性指数、正 (负) 定性.
- 二次型的标准型 $f = \lambda_1 x_1^2 + \cdots + \lambda_n x_n^2$ 中<u>正项的个数</u> 称为二次型的正惯性指数,记为 p;
- 二次型标准型中负项的个数 称为二次型的负惯性指数,记为 q;
- $\Re R(f) = R(A) = p + q$.

定理 (定理 7: 惯性定理-正负惯性指数是合同不变量) 如果对称矩阵 A 和 B 合同,则他们的正负惯性指数相等.

- 合同不变量/性: 合同的实对称矩阵 A, B 具有相同的阶次、秩、正 (负) 惯性指数、正 (负) 定性.
- 二次型的标准型 $f = \lambda_1 x_1^2 + \cdots + \lambda_n x_n^2$ 中<u>正项的个数</u> 称为二次型的正惯性指数,记为 p;
- 二次型标准型中负项的个数 称为二次型的负惯性指数, 记为 q;
- $\Re R(f) = R(A) = p + q$.

定理 (定理 7: 惯性定理-正负惯性指数是合同不变量) 如果对称矩阵 A 和 B 合同,则他们的正负惯性指数相等.

注:实对称矩阵 A, B 合同 $\Leftrightarrow A, B$ 的正负惯性指数相同.

二次型和对称阵的正定性

 $f(X) = X^T A X$ 或对称矩阵 A 为正定的,

二次型和对称阵的正定性

$$f(X) = X^T A X$$
 或对称矩阵 A 为正定的, $\Leftrightarrow \forall X \neq 0, f(X) > 0;$

定理 (定理 8)

 $f(X) = X^T A X$ 或对称矩阵 A 为正定的,

 $\Leftrightarrow \forall X \neq 0, f(X) > 0;$

 \Leftrightarrow 正惯性指数 p=n;

定理 (定理 8)

 $f(X) = X^T A X$ 或对称矩阵 A 为正定的,

 $\Leftrightarrow \forall X \neq 0, f(X) > 0;$

 \Leftrightarrow 正惯性指数 p=n;

 \Leftrightarrow 对称阵 A 的特征值全为正;

定理 (定理 8)

 $f(X) = X^T A X$ 或对称矩阵 A 为正定的,

- $\Leftrightarrow \forall X \neq 0, f(X) > 0;$
- \Leftrightarrow 正惯性指数 p=n;
- \Leftrightarrow 对称阵 A 的特征值全为正;
- \Leftrightarrow 对称阵 A 的顺序主子式全为正;

定理 (定理 8)

 $f(X) = X^T A X$ 或对称矩阵 A 为正定的,

- $\Leftrightarrow \forall X \neq 0, f(X) > 0;$
- \Leftrightarrow 正惯性指数 p=n;
- \Leftrightarrow 对称阵 A 的特征值全为正;
- \Leftrightarrow 对称阵 A 的顺序主子式全为正;
- ⇔ 存在可逆阵 C,使得对称阵 $A = C^T C$.

定理 (定理 8)

 $f(X) = X^T A X$ 或对称矩阵 A 为正定的,

- $\Leftrightarrow \forall X \neq 0, f(X) > 0;$
- ⇔ 正惯性指数 p = n; (正定性是合同不变性)
- \Leftrightarrow 对称阵 A 的特征值全为正;
- \Leftrightarrow 对称阵 A 的顺序主子式全为正;
- \Leftrightarrow 存在可逆阵 C,使得对称阵 $A = C^T C$.

定理 (定理 8)

 $f(X) = X^T A X$ 或对称矩阵 A 为正定的,

- $\Leftrightarrow \forall X \neq 0, f(X) > 0;$
- ⇔ 正惯性指数 p = n; (正定性是合同不变性)
- \Leftrightarrow 对称阵 A 的特征值全为正;
- \Leftrightarrow 对称阵 A 的顺序主子式全为正;
- \Leftrightarrow 存在可逆阵 C, 使得对称阵 $A = C^T C$.

正定矩阵的性质:

- 若实对称阵 A 为正定的,则 A^{-1} , A^{T} , A^{*} 也都为正定矩阵.
- 若实对称阵 A, B 为正定的, 则 A + B 也是正定矩阵.

定理 (定理 9)

 $f(X) = X^T A X$ 或对称矩阵 A 为负定的,

- $\Leftrightarrow \forall X \neq 0, f(X) < 0;$
- \Leftrightarrow 负惯性指数 q=n;
- \Leftrightarrow 对称阵 A 的特征值全为负;
- \Leftrightarrow 对称阵 A 的奇数阶顺序主子式为负,偶数阶顺序主子式为正.

定理 (定理 9)

 $f(X) = X^T A X$ 或对称矩阵 A 为负定的,

- $\Leftrightarrow \forall X \neq 0, f(X) < 0;$
- ⇔ 负惯性指数 q = n; (负定性是合同不变性)
- \Leftrightarrow 对称阵 A 的特征值全为负;
- \Leftrightarrow 对称阵 A 的奇数阶顺序主子式为负,偶数阶顺序主子式为正.

定理 (定理 9)

 $f(X) = X^T A X$ 或对称矩阵 A 为负定的,

- $\Leftrightarrow \forall X \neq 0, f(X) < 0;$
- \Leftrightarrow 负惯性指数 q=n;
- \Leftrightarrow 对称阵 A 的特征值全为负;
- \Leftrightarrow 对称阵 A 的奇数阶顺序主子式为负,偶数阶顺序主子式为正.

回顾:

- 主子式: 行指标、列指标相同的子式.
- 顺序主子式:前 k 行、前 k 列构成的子式.
- 注意:第六版教材没有区分主子式和顺序主子式,描述有歧义。 定理9以第七版为准!

合同不变量

性质

如果实对称矩阵 A 和 B 合同,则

- A 和 B 的正/负惯性指数都相同.
- A 正定当且仅当 B 正定, A 负定当且仅当 B 负定.
- A和 B等价. 从而, A和 B的阶次、秩、可逆性相同.

例 (例 17)

判断二次型 $f = -5x^2 - 6y^2 - 4z^2 + 4xy + 4xz$ 的正定性.

例 (例 17)

判断二次型 $f = -5x^2 - 6y^2 - 4z^2 + 4xy + 4xz$ 的正定性.

思路:

$$A = \begin{pmatrix} -5 & 2 & 2\\ 2 & -6 & 0\\ 2 & 0 & -4 \end{pmatrix}$$

- 方法一: 判断三个顺序主子式的正负.
 - 全正 ⇒ 正定; 负正负 ⇒ 负定; 其他情况 ⇒ 不正定也不负定.
- 方法二: 判断三个特征值的正负.
 - 全正 ⇒ 正定; 全负 ⇒ 负定; 其他情况 ⇒ 不正定也不负定.

法一:
$$D_1 = -5 < 0; D_2 = \begin{vmatrix} -5 & 2 \\ 2 & -6 \end{vmatrix} > 0; D_3 = |A| < 0. 所以负定.$$

法一:

$$D_1 = -5 < 0; D_2 = \begin{vmatrix} -5 & 2 \\ 2 & -6 \end{vmatrix} > 0; D_3 = |A| < 0.$$
 所以负定.

法二:

$$f(\lambda) = |A - \lambda E| = -\lambda^3 - 15\lambda^2 - 66\lambda - 80$$

A 为对称阵, 所以 A 有三个实特征值, 即 $f(\lambda) = 0$ 有三个根. 当 $\lambda \ge 0$ 时, $f(\lambda) = -3\lambda^2 - 30\lambda - 66 < 0$, $f(\lambda)$ 为单调减函数,

$$f(\lambda) \le f(0) = -80 < 0,$$

所以 A 没有正特征值, 即 A 的三个特征值全负, A 为负定矩阵.

正定性和负定性的应用

正(负)定矩阵的应用:

- 若 $f = ax^2 + bxy + cy^2$ 正定,则二次曲线 f = 1 为平面上的椭圆.
- 若 $f = ax^2 + by^2 + cz^2 + dxy + exz + fyz$ 正定,则二次曲面 f = 1 为三维空间中的椭球面.
- 二元函数极值点的刻画:

定理 (同济高等数学下 P113)

二元函数 z = f(x, y) 在 (x_0, y_0) 附近光滑, $f_x(x_0, y_0) = f_y(x_0, y_0) = 0$, 令

$$H = \begin{pmatrix} f_{xx}(x_0, y_0) & f_{xy}(x_0, y_0) \\ f_{yx}(x_0, y_0) & f_{yy}(x_0, y_0) \end{pmatrix}$$

若 H 正定,则 $f(x_0, y_0)$ 为极小值; 若 H 负定,则 $f(x_0, y_0)$ 为极大值.

小结

- 二次型和对称矩阵;
- 二次型化标准形: 正交变换法(和配方法);
- 对称矩阵的合同和正定性.

作业

- 思考题:设 A,B 是 n 阶实对称矩阵,若 A 和 B 合同(i.e. 存在可逆矩阵 P,使得 $P^TAP = B$),则称 A 和 B 属于同一个合同类.问 n 阶实对称矩阵的合同类最多有多少个?(提示:正负惯性指数是对称阵合同的完全不变量,所以只需考虑正负惯性指数的所有可能取值,即满足 $0 \le p+q \le n$ 的正整数 p,q 的所有可能取值。)
- Page₁₄₁: 29-1、32-1、34-1、35.

欢迎提问和讨论

吴利苏(http://wulisu.cn)

Email: wulisu@sdust.edu.cn

2024年11月5日