线性代数-17

主讲: 吴利苏

wulisu@sdust.edu.cn

山东科技大学, 数学学院

本次课内容

1. 相似对角化

2. 实对称矩阵的正交相似对角化

3. 二次型和对称矩阵

引入

- 矩阵 A 可相似对角化
- \Leftrightarrow 存在可逆阵 P, 使得 $P^{-1}AP = \Lambda = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ 为对角阵.
- \Leftrightarrow 存在可逆阵 P, 使得 $AP = P\Lambda$. 令 $P = (P_1, \dots, P_n)$, 则

$$A(P_1, \dots, P_n) = (P_1, \dots, P_n) \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \lambda_2 & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

= $(\lambda_1 P_1, \dots, \lambda_n P_n)$

- $\Leftrightarrow AP_i = \lambda_i P_i, i = 1, 2, \dots, n, P_1, \dots, P_n$ 线性无关.
- \Leftrightarrow A f n 个线性无关的特征向量.

可对角化

定理 (可对角化)

n 阶方阵 A 可相似对角化当且仅当 A 有 n 个线性无关的特征向量.

- 存在不可对角化矩阵,比如 $\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$. 不可对角化矩阵的互异特征值一定少于 n 个.
- \circ (推论) 若 n 阶方阵 A 有 n 个互异的特征值,则 A 可对角化.
- 对称矩阵可以对角化.
- 若 n 阶方阵 A 可相似对角化,则可通过求 A 的特征向量来求可逆阵 P.
- 可逆阵 P 不唯一, 并且可能是复矩阵.

例 (例 10)

问矩阵

$$A = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ -4 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

是否可对角化? 若能,

- 1) 求可逆阵 P 和对角阵 Λ , 使得 $P^{-1}AP = \Lambda$;
- 2) 求 $\varphi(A) = A^3 + 2A^2 3A$. (与 P43 例 15 对比)

例 (例 10)

问矩阵

$$A = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ -4 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

是否可对角化? 若能,

- 1) 求可逆阵 P 和对角阵 Λ , 使得 $P^{-1}AP = \Lambda$;
- 2) 求 $\varphi(A) = A^3 + 2A^2 3A$. (与 P43 例 15 对比)
- 解法: 1. 求行列式 $|\lambda E A|$, 解特征方程 $|\lambda E A| = 0$ 得特征值;
 - 2. 依次解齐次线性方程组 $(\lambda_i E A)X = 0$,得特征值 λ_i 对应的特征向量;
 - 3. 给出可逆阵 P.

例 (例 11)

问
$$t$$
 取何值时,矩阵 $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & t \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ 可对角化.

实对称的正交相似对角化

定义

若存在正交阵 P, 使得

$$P^{-1}AP = P^TAP = \Lambda$$

为对角阵, 则称矩阵 A 可以正交相似对角化.

实对称的正交相似对角化

定义

若存在正交阵 P, 使得

$$P^{-1}AP = P^{T}AP = \Lambda$$

为对角阵, 则称矩阵 A 可以正交相似对角化.

定理 (定理 5)

实对称矩阵可正交相似对角化.

实对称的正交相似对角化

定义

若存在正交阵 P, 使得

$$P^{-1}AP = P^{T}AP = \Lambda$$

为对角阵, 则称矩阵 A 可以正交相似对角化.

定理 (定理 5)

实对称矩阵可正交相似对角化.

- 性质 1: 实对称阵的特征值为实数.
- 性质 2: 实对称阵的不同特征值对应的特征向量正交.

例 (例 12)

设矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

求一个正交阵 P, 使 $P^{-1}AP = \Lambda$ 为对角阵.

例 (例 12)

设矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

求一个正交阵 P, 使 $P^{-1}AP = \Lambda$ 为对角阵.

- 解法: 1. 计算 $|\lambda E A|$, 求 A 的特征值;
 - 2. 求 $(\lambda_i E A)X = 0$ 的基础解系, 得 A 的线性无关特征向量;
 - 3. 将基础解系正交化、单位化;
 - 4. 写 $P^{-1}AP = P^{T}AP = \Lambda$, 注意特征值与特征向量对应顺序.

例 (例 13)

设矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$$

求 A^n .

下次课预告: 二次型和对称矩阵

例 (P53 习题 1-(5))

$$f(x_1, x_2, x_3) = (x_1, x_2, x_3) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{12} & a_{22} & a_{23} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

$$= a_{11}x_1^2 + a_{22}x_2^2 + a_{33}x_3^2 + 2a_{12}x_1x_2 + 2a_{13}x_1x_3 + 2a_{23}x_2x_3$$

下次课预告: 二次型和对称矩阵

例 (P53 习题 1-(5))

$$f(x_1, x_2, x_3) = (x_1, x_2, x_3) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{12} & a_{22} & a_{23} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

$$= a_{11}x_1^2 + a_{22}x_2^2 + a_{33}x_3^2 + 2a_{12}x_1x_2 + 2a_{13}x_1x_3 + 2a_{23}x_2x_3$$

- $-\chi \mathcal{D} f(X) = X^T A X$ 和对称阵 $A - \chi \mathcal{D}$.
- Section-5、6、7的中心任务: 化简二次型/对称阵.
 寻找可逆 (正交) 线性变换 X = PY, 使得

$$f(X) = f(PY) = Y^T P^T A P Y = k_1 y_1^2 + \dots + k_n y_n^2$$

矩阵语言: 寻找可逆 (正交) 阵 P, 使得 P^TAP 为对角阵. 8/11

下次课预告: 二次型和对称矩阵

例 (P53 习题 1-(5))

$$f(x_1, x_2, x_3) = (x_1, x_2, x_3) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{12} & a_{22} & a_{23} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

$$= a_{11}x_1^2 + a_{22}x_2^2 + a_{33}x_3^2 + 2a_{12}x_1x_2 + 2a_{13}x_1x_3 + 2a_{23}x_2x_3$$

- $\angle X = X^T A X$ 和对称阵 A - 对应.
- Section-5、6、7的中心任务: 化简二次型/对称阵.

寻找可逆 (正交) 线性变换
$$X = PY$$
, 使得

$$f(X) = f(PY) = Y^{T}P^{T}APY = k_1y_1^2 + \dots + k_ny_n^2$$

矩阵语言: 寻找可逆 (正交) 阵 P, 使得 P^TAP 为对角阵. 8/11

例 (例 14)

找一个正交变换, 化简二次型

$$f = -2x_1x_2 + 2x_1x_2 + 2x_2x_3.$$

小结

- 相似对角化;
- 实对称阵的正交相似对角化.

作业

• P139-140: 19-(1)、20、21、25-(2).

欢迎提问和讨论

吴利苏 (http://wulisu.cn)

Email: wulisu@sdust.edu.cn

2022年10月30日