

# 线性代数-18

主讲：吴利苏

wulisu@sdust.edu.cn

2025 年 11 月 6 日

# 本次课内容

1. 方阵的相似对角化
2. 实对称矩阵的正交相似对角化

# 相似对角化

## 定义

若存在可逆矩阵  $P$ , 使得

$$P^{-1}AP = \Lambda$$

为对角阵, 则称  $A$  可以相似对角化(或可对角化),  $\Lambda$  为  $A$  的相似标准形.

- 不是所有的  $n$  阶矩阵都可以相似对角化, 比如

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

# 相似对角化

## 定义

若存在可逆矩阵  $P$ , 使得

$$P^{-1}AP = \Lambda$$

为对角阵, 则称  $A$  可以相似对角化(或可对角化),  $\Lambda$  为  $A$  的相似标准形.

- 不是所有的  $n$  阶矩阵都可以相似对角化, 比如

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

- 对角化问题: 是否存在可逆矩阵  $P$ , 使得  $P^{-1}AP$  为对角阵.

- 矩阵  $A$  可相似对角化

- 矩阵  $A$  可相似对角化  
 $\Leftrightarrow$  存在可逆阵  $P$ , 使得  $P^{-1}AP = \Lambda = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  为对角阵.

- 矩阵  $A$  可相似对角化
  - $\Leftrightarrow$  存在可逆阵  $P$ , 使得  $P^{-1}AP = \Lambda = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  为对角阵.
  - $\Leftrightarrow$  存在可逆阵  $P$ , 使得  $AP = P\Lambda$ .

- 矩阵  $A$  可相似对角化

$\Leftrightarrow$  存在可逆阵  $P$ , 使得  $P^{-1}AP = \Lambda = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  为对角阵.  
 $\Leftrightarrow$  存在可逆阵  $P$ , 使得  $AP = P\Lambda$ . 令  $P = (P_1, \dots, P_n)$ , 则

$$A(P_1, \dots, P_n) = (P_1, \dots, P_n) \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix} = (\lambda_1 P_1, \dots, \lambda_n P_n)$$

- 矩阵  $A$  可相似对角化

$\Leftrightarrow$  存在可逆阵  $P$ , 使得  $P^{-1}AP = \Lambda = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  为对角阵.

$\Leftrightarrow$  存在可逆阵  $P$ , 使得  $AP = P\Lambda$ . 令  $P = (P_1, \dots, P_n)$ , 则

$$\begin{aligned} A(P_1, \dots, P_n) &= (P_1, \dots, P_n) \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix} \\ &= (\lambda_1 P_1, \dots, \lambda_n P_n) \end{aligned}$$

$\Leftrightarrow AP_i = \lambda_i P_i, i = 1, 2, \dots, n, P_1, \dots, P_n$  线性无关.

- 矩阵  $A$  可相似对角化

$\Leftrightarrow$  存在可逆阵  $P$ , 使得  $P^{-1}AP = \Lambda = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  为对角阵.  
 $\Leftrightarrow$  存在可逆阵  $P$ , 使得  $AP = P\Lambda$ . 令  $P = (P_1, \dots, P_n)$ , 则

$$\begin{aligned} A(P_1, \dots, P_n) &= (P_1, \dots, P_n) \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix} \\ &= (\lambda_1 P_1, \dots, \lambda_n P_n) \end{aligned}$$

$\Leftrightarrow AP_i = \lambda_i P_i, i = 1, 2, \dots, n, P_1, \dots, P_n$  线性无关.  
 $\Leftrightarrow A$  有  $n$  个线性无关的特征向量.

# 可对角化

定理 (可对角化定理)

$n$  阶方阵  $A$  可相似对角化当且仅当  $A$  有  $n$  个线性无关的特征向量.

# 可对角化

定理 (可对角化定理)

$n$  阶方阵  $A$  可相似对角化当且仅当  $A$  有  $n$  个线性无关的特征向量.

- 存在不可对角化矩阵, 比如  $\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ .

# 可对角化

## 定理 (可对角化定理)

$n$  阶方阵  $A$  可相似对角化当且仅当  $A$  有  $n$  个线性无关的特征向量.

- 存在不可对角化矩阵, 比如  $\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ .
- 若  $n$  阶方阵  $A$  有  $n$  个互异的特征值, 则  $A$  可对角化.
- 对称矩阵可以对角化.

## 定理 (可对角化定理)

$n$  阶方阵  $A$  可相似对角化当且仅当  $A$  有  $n$  个线性无关的特征向量.

- 存在不可对角化矩阵, 比如  $\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ .
- 若  $n$  阶方阵  $A$  有  $n$  个互异的特征值, 则  $A$  可对角化.
- 对称矩阵可以对角化.
- 若  $n$  阶方阵  $A$  可相似对角化, 则可通过求  $A$  的所有线性无关特征向量来求可逆阵  $P$ .
- 可逆阵  $P$  不唯一, 并且可能是复矩阵.

## 例题

例 (例 1)

问矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & -2 & 2 \\ -1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

是否可对角化？若能，求可逆阵  $P$  和对角阵  $\Lambda$ ，使得  $P^{-1}AP = \Lambda$ .

## 例题

例 (例 1)

问矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & -2 & 2 \\ -1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

是否可对角化？若能，求可逆阵  $P$  和对角阵  $\Lambda$ ，使得  $P^{-1}AP = \Lambda$ .

- 解法：1. 求特征多项式  $f(\lambda) = |\lambda E - A|$ , 由  $f(\lambda) = 0$  得特征值；  
2. 依次解  $(\lambda_i E - A)X = 0$  的基础解系，得特征值  $\lambda_i$  对应的特征向量；  
3. 给出可逆阵  $P$ .

## 例题

例 (例 4)

问  $t$  取何值时, 矩阵  $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & t \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  可对角化.

## 例题

### 例 (例 4)

问  $t$  取何值时, 矩阵  $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & t \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  可对角化.

- 设  $n$  阶矩阵  $A$  的每个特征值  $\lambda_i$  的重数为  $n_i$ ;  $(\lambda_i E - A)X = 0$  的基础解系包含向量的个数为  $m_i = n - R(\lambda_i E - A)$ . 则

$A$  可对角化  $\Leftrightarrow$  对每个特征值  $\lambda_i$ , 都有  $n_i = m_i$ .

## 例题

### 例 (例 4)

问  $t$  取何值时, 矩阵  $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & t \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  可对角化.

- 设  $n$  阶矩阵  $A$  的每个特征值  $\lambda_i$  的重数为  $n_i$ ;  $(\lambda_i E - A)X = 0$  的基础解系包含向量的个数为  $m_i = n - R(\lambda_i E - A)$ . 则

$A$  可对角化  $\Leftrightarrow$  对每个特征值  $\lambda_i$ , 都有  $n_i = m_i$ .

- $n_i$  称为特征值  $\lambda_i$  的代数重数,  $m_i$  称为特征值  $\lambda_i$  的几何重数.

## 例题

### 例 (例 4)

问  $t$  取何值时, 矩阵  $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & t \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  可对角化.

- 设  $n$  阶矩阵  $A$  的每个特征值  $\lambda_i$  的重数为  $n_i$ ;  $(\lambda_i E - A)X = 0$  的基础解系包含向量的个数为  $m_i = n - R(\lambda_i E - A)$ . 则

$A$  可对角化  $\Leftrightarrow$  对每个特征值  $\lambda_i$ , 都有  $n_i = m_i$ .

- $n_i$  称为特征值  $\lambda_i$  的代数重数,  $m_i$  称为特征值  $\lambda_i$  的几何重数.
- 若只判断矩阵  $A$  是否可以对角化, 则只需求所有特征值  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  和所有  $R(\lambda_i E - A)$  即可.

## 例题

例 (例 5)

证明 4 阶矩阵  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$  与  $B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$  相似.

## 例题

例 (例 5)

证明 4 阶矩阵  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$  与  $B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$  相似.

- 若  $A$  可对角化, 则  $A \xrightarrow{\text{相似}} B \iff$  特征值相同.

即对于可对角化矩阵, 特征值是完全相似不变量.

# 秩 1 矩阵的特征值和特征向量

设  $A$  为  $n$  阶矩阵.

- $R(A) = 1 \Leftrightarrow A = \alpha\beta^T$ , 其中  $\alpha, \beta$  为非零列向量  $\Leftrightarrow$  行列成比例.

$\Rightarrow A$  的特征值为  $\lambda_1 = \alpha^T\beta$  和  $\lambda_2 = \dots = \lambda_n = 0$ .

且  $\lambda_1 = \alpha^T\beta$  的特征向量为  $\alpha$ ;

$\lambda_2 = 0$  的线性无关特征向量为  $\beta^TX = 0$  的基础解系.

- $A$  可对角化  $\Leftrightarrow \lambda_1 = \alpha^T\beta \neq 0$ , 即  $(\alpha, \beta) \neq 0$ .

例

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 6 \\ 4 & 8 & 12 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} (1, 2, 3), \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} (1, 0).$$

# 实对称的正交相似对角化

## 定义

若存在正交阵  $P$ , 使得

$$P^{-1}AP = P^TAP = \Lambda$$

为对角阵, 则称矩阵  $A$  可正交相似对角化.

# 实对称的正交相似对角化

## 定义

若存在正交阵  $P$ , 使得

$$P^{-1}AP = P^TAP = \Lambda$$

为对角阵, 则称矩阵  $A$  可正交相似对角化.

- 正交相似对角化问题: 是否存在正交矩阵  $P$ , 使得

$$P^{-1}AP = P^TAP$$

为对角阵.

# 实对称的正交相似对角化

定理 (定理 7)

实矩阵  $A$  可正交相似对角化  $\Leftrightarrow A = A^T$ .

## 定理 (定理 7)

实矩阵  $A$  可正交相似对角化  $\Leftrightarrow A = A^T$ .

- 性质 1: 实对称阵的特征值必为实数.
- 性质 2: 实对称阵的不同特征值对应的特征向量必正交.
- 性质 3: 实对称阵的每个特征值的代数重数与几何重数相等.

# 实对称的正交相似对角化

## 定理 (定理 7)

实矩阵  $A$  可正交相似对角化  $\Leftrightarrow A = A^T$ .

- 性质 1: 实对称阵的特征值必为实数.
- 性质 2: 实对称阵的不同特征值对应的特征向量必正交.
- 性质 3: 实对称阵的每个特征值的代数重数与几何重数相等.

## 推论 (例 2)

实对称矩阵  $A \xrightarrow{\text{相似}} B \iff$  特征值相同.

## 例题 ★★

例 (例 1)

设矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

求一个正交阵  $P$ , 使  $P^{-1}AP = \Lambda$  为对角阵.

## 例题 ★★

例 (例 1)

设矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

求一个正交阵  $P$ , 使  $P^{-1}AP = \Lambda$  为对角阵.

- 解法:
1. 计算  $|\lambda E - A|$ , 求  $A$  的特征值;
  2. 求  $(\lambda_i E - A)X = 0$  的基础解系, 得  $A$  的线性无关特征向量;
  3. 将基础解系正交化、单位化;
  4. 写  $P^{-1}AP = P^TAP = \Lambda$ , 注意特征值与特征向量对应顺序.

## 例题 ★★

例 (例 1)

设矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

求一个正交阵  $P$ , 使  $P^{-1}AP = \Lambda$  为对角阵.

- 解法:
1. 计算  $|\lambda E - A|$ , 求  $A$  的特征值; (可先尽量行变换化简)
  2. 求  $(\lambda_i E - A)X = 0$  的基础解系, 得  $A$  的线性无关特征向量;
  3. 将基础解系正交化、单位化;
  4. 写  $P^{-1}AP = P^TAP = \Lambda$ , 注意特征值与特征向量对应顺序.

## 已知特征值和特征向量，求矩阵

- 已知  $A\xi_i = \lambda_i \xi_i, i = 1, 2, 3.$

令  $P = (\xi_1, \xi_2, \xi_3)$  和  $\Lambda = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3)$ , 则

$$P^{-1}AP = \Lambda \Rightarrow A = P\Lambda P^{-1}.$$

## 已知特征值和特征向量，求矩阵

- 已知  $A\xi_i = \lambda_i \xi_i, i = 1, 2, 3.$

令  $P = (\xi_1, \xi_2, \xi_3)$  和  $\Lambda = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3)$ , 则

$$P^{-1}AP = \Lambda \Rightarrow A = P\Lambda P^{-1}.$$

- 若  $A$  为实对称矩阵, 已知正交阵  $P$  和对角阵  $\Lambda$ , 使得  $P^TAP = P^{-1}AP = \Lambda$ , 则

$$A = P\Lambda P^T.$$

## 例题

### 例 (例 3)

已知 3 阶实对称矩阵的特征值为  $\lambda_1 = -1, \lambda_2 = \lambda_3 = 1$ ,  $\xi_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  为对应于特征值  $-1$  的特征向量. 求矩阵  $A$ .

## 例题

例 (例 3)

已知 3 阶实对称矩阵的特征值为  $\lambda_1 = -1, \lambda_2 = \lambda_3 = 1$ ,  $\xi_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  为对应于特征值  $-1$  的特征向量. 求矩阵  $A$ .

- 若  $A$  为实对称矩阵, 已知正交阵  $P = (P_1, P_2, P_3)$  和  $\Lambda = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3)$ , 使得  $P^T AP = P^{-1}AP = \Lambda$ . 则

$$\begin{aligned} A &= P\Lambda P^T = P(\lambda_2 E + \text{diag}(\lambda_1 - \lambda_2, 0, 0))P^T \\ &= \lambda_2 E + (\lambda_1 - \lambda_2)P_1 P_1^T. \end{aligned}$$

## 例题

### 例 (例 4)

已知 3 阶实对称矩阵的各行元素之和均为 3, 且向量

$$\alpha_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

是线性方程组  $AX = 0$  的两个解. 求矩阵  $A$ .

# 可对角化矩阵的多项式

设

$$f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \cdots + a_1 x + a_0$$

为一元  $n$  次多项式.

- 若  $A$  可对角化, 即存在可逆矩阵  $P$ , 使得

$$P^{-1} A P = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n),$$

则

$$f(A) = P \cdot \text{diag}(f(\lambda_1), f(\lambda_2), \dots, f(\lambda_n)) \cdot P^{-1}.$$

# 可对角化矩阵的多项式

设

$$f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \cdots + a_1 x + a_0$$

为一元  $n$  次多项式.

- 若  $A$  可对角化, 即存在可逆矩阵  $P$ , 使得

$$P^{-1}AP = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n),$$

则

$$f(A) = P \cdot \text{diag}(f(\lambda_1), f(\lambda_2), \dots, f(\lambda_n)) \cdot P^{-1}.$$

- 若  $A$  为对称矩阵, 则存在正交矩阵  $P$ , 使得

$$P^{-1}AP = P^TAP = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n),$$

则

$$f(A) = P \cdot \text{diag}(f(\lambda_1), f(\lambda_2), \dots, f(\lambda_n)) \cdot P^T.$$

## 例题

例 (192 页例 1)

已知

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & -2 & 2 \\ -1 & 1 & -1 \end{pmatrix}, P = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}, \Lambda = \begin{pmatrix} 0 & & \\ & 0 & \\ & & -2 \end{pmatrix}$$

则  $P^{-1}AP = \Lambda$ . 求  $\varphi(A) = A^k$ . (与 Lecture-6 例题对比)

例 (197 页斐波那契数列通项)

设矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

求  $A^n$  和  $(1, 0)A^n \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ .

例 (197 页斐波那契数列通项)

设矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

求  $A^n$  和  $(1, 0)A^n \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ .

解:

$$A^n = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} \lambda_1^{n+1} - \lambda_2^{n+1} & \lambda_1^n - \lambda_2^n \\ \lambda_1^n - \lambda_2^n & \lambda_1^{n-1} - \lambda_2^{n-1} \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} (1, 0)A^n \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} &= \frac{1}{\sqrt{5}}(\lambda_1^{n+1} - \lambda_2^{n+1}) \\ &= \frac{1}{\sqrt{5}} \left( \left( \frac{1 + \sqrt{5}}{2} \right)^{n+1} - \left( \frac{1 - \sqrt{5}}{2} \right)^{n+1} \right) \end{aligned}$$

为斐波那契数列的第  $n + 1$  项.

例 (197 页斐波那契数列通项)

设矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

求  $A^n$  和  $(1, 0)A^n \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ . (提示:  $\lambda_i^2 + 1 = \sqrt{5}\lambda_i$ )

解:

$$A^n = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} \lambda_1^{n+1} - \lambda_2^{n+1} & \lambda_1^n - \lambda_2^n \\ \lambda_1^n - \lambda_2^n & \lambda_1^{n-1} - \lambda_2^{n-1} \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} (1, 0)A^n \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} &= \frac{1}{\sqrt{5}}(\lambda_1^{n+1} - \lambda_2^{n+1}) \\ &= \frac{1}{\sqrt{5}} \left( \left( \frac{1 + \sqrt{5}}{2} \right)^{n+1} - \left( \frac{1 - \sqrt{5}}{2} \right)^{n+1} \right) \end{aligned}$$

为斐波那契数列的第  $n + 1$  项.

## 下次课预告：二次型和对称矩阵

例 (P58 习题 3-(5))

$$\begin{aligned}f(x_1, x_2, x_3) &= (x_1, x_2, x_3) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{12} & a_{22} & a_{23} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \\&= a_{11}x_1^2 + a_{22}x_2^2 + a_{33}x_3^2 + 2a_{12}x_1x_2 + 2a_{13}x_1x_3 + 2a_{23}x_2x_3\end{aligned}$$

## 下次课预告：二次型和对称矩阵

例 (P58 习题 3-(5))

$$\begin{aligned} f(x_1, x_2, x_3) &= (x_1, x_2, x_3) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{12} & a_{22} & a_{23} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \\ &= a_{11}x_1^2 + a_{22}x_2^2 + a_{33}x_3^2 + 2a_{12}x_1x_2 + 2a_{13}x_1x_3 + 2a_{23}x_2x_3 \end{aligned}$$

- 二次型  $f(X) = X^TAX$  和对称阵  $A$  一一对应.
- 第六章的中心任务: 化简二次型/对称阵.  
寻找可逆(正交)线性变换  $X = PY$ , 使得

$$f(X) = f(PY) = Y^TP^TAPY = k_1y_1^2 + \cdots + k_ny_n^2$$

矩阵语言: 寻找可逆(正交)阵  $P$ , 使得  $P^TAP$  为对角阵.

## 下次课预告：二次型和对称矩阵

例 (P58 习题 3-(5))

$$\begin{aligned} f(x_1, x_2, x_3) &= (x_1, x_2, x_3) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{12} & a_{22} & a_{23} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \\ &= a_{11}x_1^2 + a_{22}x_2^2 + a_{33}x_3^2 + 2a_{12}x_1x_2 + 2a_{13}x_1x_3 + 2a_{23}x_2x_3 \end{aligned}$$

- 二次型  $f(X) = X^TAX$  和对称阵  $A$  一一对应.
- 第六章的中心任务：化简二次型/对称阵.  
寻找可逆（正交）线性变换  $X = PY$ , 使得

$$f(X) = f(PY) = Y^TP^TAPY = k_1y_1^2 + \cdots + k_ny_n^2$$

矩阵语言：寻找可逆（正交）阵  $P$ , 使得  $P^TAP$  为对角阵.

- 方阵相似对角化;

- $n$  阶矩阵  $A$  可相似对角化

$\Leftrightarrow$  存在可逆矩阵  $P$ , 使得  $P^{-1}AP$  为对角阵

$\Leftrightarrow A$  有  $n$  个线性无关特征向量

$\Leftrightarrow$  每个特征值的重数 = 这个特征值对应的线性无关特征向量的个数  
(代数重数 = 几何重数)

- 若  $A$  有  $n$  个互不相同的特征值, 则  $A$  可对角化
- 若  $A$  为对称矩阵, 则  $A$  可对角化
- 若存在可逆矩阵  $P$ , 使得

$$P^{-1}AP = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n),$$

则  $f(A) = P \cdot \text{diag}(f(\lambda_1), f(\lambda_2), \dots, f(\lambda_n)) \cdot P^{-1}$ .

- 实对称阵的正交相似对角化.

- $A$  为对称矩阵, 若存在正交矩阵  $P$ , 使得

$$P^{-1}AP = P^TAP = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n),$$

则  $f(A) = P \cdot \text{diag}(f(\lambda_1), f(\lambda_2), \dots, f(\lambda_n)) \cdot P^T$ .

# 小结

- 方阵相似对角化;

- $n$  阶矩阵  $A$  可相似对角化

$\Leftrightarrow$  存在可逆矩阵  $P$ , 使得  $P^{-1}AP$  为对角阵

$\Leftrightarrow A$  有  $n$  个线性无关特征向量

$\Leftrightarrow$  每个特征值的重数 = 这个特征值对应的线性无关特征向量的个数  
(代数重数 = 几何重数)

- 若  $A$  有  $n$  个互不相同的特征值, 则  $A$  可对角化
- 若  $A$  为对称矩阵, 则  $A$  可对角化
- 若存在可逆矩阵  $P$ , 使得

$$P^{-1}AP = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n),$$

则  $f(A) = P \cdot \text{diag}(f(\lambda_1), f(\lambda_2), \dots, f(\lambda_n)) \cdot P^{-1}$ .

- 实对称阵的正交相似对角化.

- $A$  为对称矩阵, 若存在正交矩阵  $P$ , 使得

$$P^{-1}AP = P^TAP = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n),$$

则  $f(A) = P \cdot \text{diag}(f(\lambda_1), f(\lambda_2), \dots, f(\lambda_n)) \cdot P^T$ .

# 小结

- 方阵相似对角化;

- $n$  阶矩阵  $A$  可相似对角化

$\Leftrightarrow$  存在可逆矩阵  $P$ , 使得  $P^{-1}AP$  为对角阵

$\Leftrightarrow A$  有  $n$  个线性无关特征向量

$\Leftrightarrow$  每个特征值的重数 = 这个特征值对应的线性无关特征向量的个数  
(代数重数 = 几何重数)

- 若  $A$  有  $n$  个互不相同的特征值, 则  $A$  可对角化
- 若  $A$  为对称矩阵, 则  $A$  可对角化
- 若存在可逆矩阵  $P$ , 使得

$$P^{-1}AP = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n),$$

则  $f(A) = P \cdot \text{diag}(f(\lambda_1), f(\lambda_2), \dots, f(\lambda_n)) \cdot P^{-1}$ .

- 实对称阵的正交相似对角化.

- $A$  为对称矩阵, 若存在正交矩阵  $P$ , 使得

$$P^{-1}AP = P^TAP = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n),$$

则  $f(A) = P \cdot \text{diag}(f(\lambda_1), f(\lambda_2), \dots, f(\lambda_n)) \cdot P^T$ .

- 方阵相似对角化;

- $n$  阶矩阵  $A$  可相似对角化

$\Leftrightarrow$  存在可逆矩阵  $P$ , 使得  $P^{-1}AP$  为对角阵

$\Leftrightarrow A$  有  $n$  个线性无关特征向量

$\Leftrightarrow$  每个特征值的重数 = 这个特征值对应的线性无关特征向量的个数  
(代数重数 = 几何重数)

- 若  $A$  有  $n$  个互不相同的特征值, 则  $A$  可对角化
- 若  $A$  为对称矩阵, 则  $A$  可对角化
- 若存在可逆矩阵  $P$ , 使得

$$P^{-1}AP = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n),$$

则  $f(A) = P \cdot \text{diag}(f(\lambda_1), f(\lambda_2), \dots, f(\lambda_n)) \cdot P^{-1}$ .

- 实对称阵的正交相似对角化.

- $A$  为对称矩阵, 若存在正交矩阵  $P$ , 使得

$$P^{-1}AP = P^TAP = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n),$$

则  $f(A) = P \cdot \text{diag}(f(\lambda_1), f(\lambda_2), \dots, f(\lambda_n)) \cdot P^T$ .

# 小结

- 方阵相似对角化;

- $n$  阶矩阵  $A$  可相似对角化

$\Leftrightarrow$  存在可逆矩阵  $P$ , 使得  $P^{-1}AP$  为对角阵

$\Leftrightarrow A$  有  $n$  个线性无关特征向量

$\Leftrightarrow$  每个特征值的重数 = 这个特征值对应的线性无关特征向量的个数  
(代数重数 = 几何重数)

- 若  $A$  有  $n$  个互不相同的特征值, 则  $A$  可对角化
- 若  $A$  为对称矩阵, 则  $A$  可对角化
- 若存在可逆矩阵  $P$ , 使得

$$P^{-1}AP = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n),$$

则  $f(A) = P \cdot \text{diag}(f(\lambda_1), f(\lambda_2), \dots, f(\lambda_n)) \cdot P^{-1}$ .

- 实对称阵的正交相似对角化.

- $A$  为对称矩阵, 若存在正交矩阵  $P$ , 使得

$$P^{-1}AP = P^TAP = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n),$$

则  $f(A) = P \cdot \text{diag}(f(\lambda_1), f(\lambda_2), \dots, f(\lambda_n)) \cdot P^T$ .

# 欢迎提问和讨论

吴利苏 (<http://wulisu.cn>)

Email: [wulisu@sdust.edu.cn](mailto:wulisu@sdust.edu.cn)

2025 年 11 月 6 日