CA Final Project

電物系 碩一

311651052 吳挺宇; 311651055 林柏宇

一、 題目簡介:

灰階處理 (Gray scale),在一般數位影像圖片由多個像素單位組成,分別有他們的 RGB 值,改為每個像素只有一個採樣顏色的影像。其中,灰階影像常用於影像識別,通常是以某個特定函式,將三維 RGB 值轉換為一個二進制 8bits 的一維數值,總共可以有 256 種灰階。在醫學影像與遙感影像則會運用 10~12bits 左右的灰階來提高傳感器精度,避免計算時的近似誤差。如下圖;左圖為一般數位影像圖片,右圖為經過灰階處理後的圖片。

origin image



grayscale image



二、 實驗環境:

● 課程助教所提供之模擬器

● 基本記憶體: 2048MB

● 處理器: 1xCPU

三、 檔案說明:

檔案名稱	說明
main.cu	Host 端程式,使用 CPU 執行灰階。
cuda1.cu	Device 端程式,使用 GPU 執行灰階。
	(第一種資料切割方式)
cuda2. cu	Device 端程式,使用 GPU 執行灰階。
	(第二種資料切割方式)

四、 演算法內容:

通過隨機取樣方式,生成各個像素格點中的數值並將其設定為 RGB 值。通過設定的 RGB 值由(式1)轉換成灰階。

由 RGB 到灰階透過以下的函數轉換:

H[i][j] = R[i][j] * a + G[i][j] * b + B[i][j] * c (式 1) 其中(a, b, c)為轉換的係數,一般(a, b, c) = (0. 299, 0. 587, 0. 114) H[i][j]為圖片第i列、第j行的輸出、R[i][j]、G[i][j]、B[i][j]為圖片第i列、第j行本身的 RGB 值。

如下圖:

R=140 G=167 B=120	

154	

五、資料分割方式:

1. 方法一:如下圖 a;將列上的 i/n 與行的 j/n,將資料切為 n 塊小矩 陣,當區域 1、2、3、4分別都執行完各自的[0][0],才能執行下一個 (follow memory row major order),也就是各自的[0][1]。以 n=4 來說 如圖 a 所示,若無法整除則將最後一行或列放入最接近一塊 pipeline 執行。例如:底下多出來的部分,分別分配到 3 & 4 執行。

```
__global__ void grayscaleConversion(unsigned char *inputImage, unsigned char *outputImage, int width, int height)

int x = blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x;
int y = blockIdx.y * blockDim.y + threadIdx.y;

//allocate each pixel to threads
if (x < width && y < height) {
   int tid = y * width + x;
   unsigned char r = inputImage[3 * tid];
   unsigned char g = inputImage[3 * tid + 1];
   unsigned char b = inputImage[3 * tid + 2];
   outputImage[tid] = 0.299f * r + 0.587f * g + 0.114f * b;
}
```

Device code:

在每次平行運算中,同時計算第1、2、3、4區域內的[0][0]像素的 RGB 值。同時此程式的 block 與 grid 維度設置如下圖;其中 blockDim 是為了讓我足以能夠 loading 我像素大小的 Thread 數去配置的;而 gridDim 則是為了以防超過而預留了一點空位。另外與方法二相比,方法一運行速度較

快,可知可利用此概念加速運算。

```
dim3 blockDim(4,4);
dim3 gridDim((width + blockDim.x - 1) / blockDim.x, (height + blockDim.y - 1) / blockDim.y);
```

方法二:如下圖 b;將 n 個像素分別交給 n 個 Thread 執行灰階運算。
 参考底下的程式碼,我的 Input 檔編號%3 = 0 的矩陣格位為該像素 RGB 的 R, %3 = 1、%3 = 2 分別為 RGB 的 G 與 B。一個 Thread 一次負責執行一組 RGB 的灰階運算: 0.299 * R + 0.587 * G + 0.114 * B。

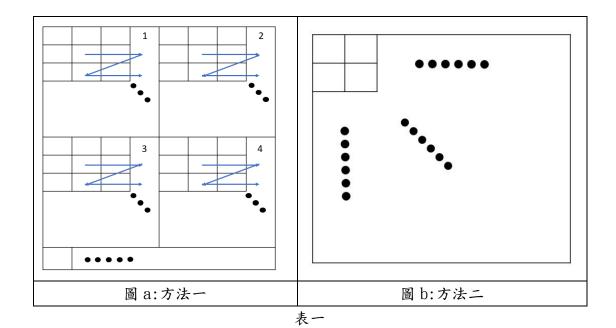
```
__global__ void grayscaleConversion(unsigned char *inputImage, unsigned char *outputImage, int width, int height)

int x = blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x;
int y = blockIdx.y * blockDim.y + threadIdx.y;

if (x < width && y < height) {
   int tid = y * width + x;
   unsigned char r = inputImage[3 * tid];
   unsigned char g = inputImage[3 * tid + 1];
   unsigned char b = inputImage[3 * tid + 2];
   outputImage[tid] = 0.299f * r + 0.587f * g + 0.114f * b;
}
```

其中 block、grid 參數與法一相同,其中 blockDim 是為了讓我足以能夠 loading 我像素大小的 Thread 數去配置的,而 gridDim 則是為了以防超過 而預留了一點空位。

```
dim3 blockDim(4,4);
dim3 gridDim((width + blockDim.x - 1) / blockDim.x, (height + blockDim.y - 1) / blockDim.y);
```



六、模擬結果:

以下為使用 matlab 驗證灰階運算的結果,圖 c 為 24×24 之輸入影像矩陣,而圖 d 是運算結果之 8×8 輸出矩陣,運算結果正確,可發現輸出矩陣數值經由(式1)的數學運算後可驗證為正確結果。

117 177 178 205 43 196 241 61 105 246 149 220 217 214 214 45 255 104 72 160 120 62 211 153 202 44 144 166 81 1 35 232 6 147 9 240 76 148 234 36 28 144 71 256 138 37 120 247 189 71 214 102 165 86 136 178 52 169 145 50 120 152 38 8 190 254 82 202 159 189 11 0 225 164 170 37 209 194 111 115 58 212 33 230 255 45 225 64 212 235 244 227 92 82 109 130 47 191 173 132 145 125 64 182 39 28 97 30 10 207 65 99 106 93 42 50 191 199 211 126 155 99 108 100 160 40 112 94 202 189 248 159 88 226 129 86 102 99 59 141 231 199 24 44 154 43 85 215 4 1 165 206 25 29 56 86 104 201 28 67 163 234 133 21 126 3 169 185 26 58 16 107 111 95 127 66 57 215 54 151 238 86 211 32 114 95 209 138 223 51 9 37 25 60 116 32 42 159 74 200 78 83 122 245 81 107 109 249 247 223 165 234 0 2 217 255 168 76 45 119 243 51 52 161 140 40 154 111 48 134 171 256 32 203 60 226 4 107 137 85 20 136 51 233 244 96 9 102 2 152 173 50 224 227 98 91 27 58 56 209 133 197 7 9 231 154 49 8 113 243 121 249 192 145 4 193 184 256 157 132 169 98 54 234 194 190 194 91 79 218 223 95 93 230 24 113 156 17 50 148 202 129 247 3 81 75 97 45 46 169 21 210 243 236 19 16 108 82 235 111 150 92 126 115 56 185 183 73 9 83 174 252 134 45 207 166 204 89 175 154 248 253 206 143 217 59 239 195 76 232 249 20 18 0 36 129 95 157 237 218 153 86 206 252 231 65 1 83 185 61 72 216 206 181 66 116 129 31 94 216 45 9 249 159 216 50 141 97 187 144 8 202 79 170 167 57 39 154 88 142 226 150 183 132 246 7 211 145 153 129 127 40 239 78 87 80 68 232 161 29 114 126 19 106 212 47 8 223 146 235 185 144 85 40 121 189 211 239 68 179 237 98 219 82 242 40 80 84 137 181 16 248 113 76 155 117 76 6 46 124 127 186 110 204 81 70 79 91 197 203 214 206 213 224 226 222 180 129 211 91 219 86 3 62 92 115 114 59 105 12 212 142 32 173 255 9 109 153 153 183 64 161 36 107 164 217 197 31 145 228 208 202 202 17 225 256 11 241 121 66 106 240 97 30 102 231 235 107 151 220 198 63 13 231 69 202 228 51 107 88 8 149 37 207 253 250 112 11 219 200 75 14 86 108 81 202 7 234 11 174 56 84 14 184 49 188 222 141 165 7 158 141 137 64 239 62

圖 c: 24×24 之輸入影像矩陣

159 102 122 182 145 116 80 43 108 97 137 155 138 128 66 107 119 147 151 107 130 111 173 83 186 76 141 108 68 220 51 113 214 136 129 128 131 173 152 145 174 43 142 170 102 96 142 87 129 187 161 216 63 126 66 168 159 109 62 103 197 78 121 24

圖 d:運算結果之 8×8 輸出矩陣