

第八部分 降维方法

何向南 hexn@ustc.edu.cn 17 April 2020







为什么要降维



- 虽然许多实际是高维的,但是数据"内在的维数"可能很低
 - E.g., 许多特征之间有很高的相关性
 - 举例:

通信数据原始有7维:入网时间、套餐价格、每月话费,每月流量、每月通话时长欠费金额、欠费月数

"内在维度"可能只有3个:用户忠诚度、消费能力、欠费指数

- 维度灾难: 模型的复杂度和计算量随着数据维度的增大而指数增长
 - 降维可降低模型复杂度,减少模型训练时间

• 降维可以作为特征提取第一种手段

降维的分类



- 常用的线性降维方法
 - 主成分分析 (PCA)
 - 线性判别分析 (LDA)
- 常用的非线性降维方法
 - 多维尺度变换 (MDS)
 - 局部线性嵌入 (LLE)

基础知识回顾



• 方差和标准差是用于衡量单个变量离散度的指标:

• 方差:
$$var(x) = \frac{\sum_{i=1}^{n} (x_i - \bar{x})^2}{n-1}$$

- 标准差: $std(x) = \sqrt{var(x)}$
- 协方差用于衡量两个变量之间的相关程度:
 - 协方差: $cov(x,y) = \frac{\sum_{i=1}^{n} (x_i \overline{x})(y_i \overline{y})}{n-1}$

特征值分解



• $\partial A = n$ 阶方阵, 如果有常数 λ 和 n 维非零列向量 α 的关系式

$$\mathbf{A}\boldsymbol{\alpha} = \lambda \boldsymbol{\alpha}$$

成立,则称 λ 为方阵 **A** 的特征值,非零向量 α 称为方阵 **A** 的对应于特征值 λ 的特征向量

特征值分解



- 设方阵 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ 有 n 个线性无关的特征向量,存在一个特征分解公式:
 - $A = U\Lambda U^{-1}$
- 其中 U 的列向量是方阵 A 的单位化后的特征向量, Λ 矩阵中的对角元素是
- 方阵 A 的特征值
 $\Lambda = \operatorname{diag}(\lambda_1, \lambda_2, ..., \lambda_n) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \end{pmatrix}$
- 表达式 $A = U\Lambda U^{-1}$ 称为方阵的特征值分解,此时方阵就被特征值和特征向 量唯一表示
- 对 $A = U\Lambda U^{-1}$ 进行一个变换,可得 $U^{-1}AU = \Lambda = \begin{pmatrix} \lambda_1 & \lambda_2 & \\ & \lambda_2 & \\ &$ 根据实对称矩阵单位化可知 $U^{-1} = U^T$



主成分分析

主成分分析

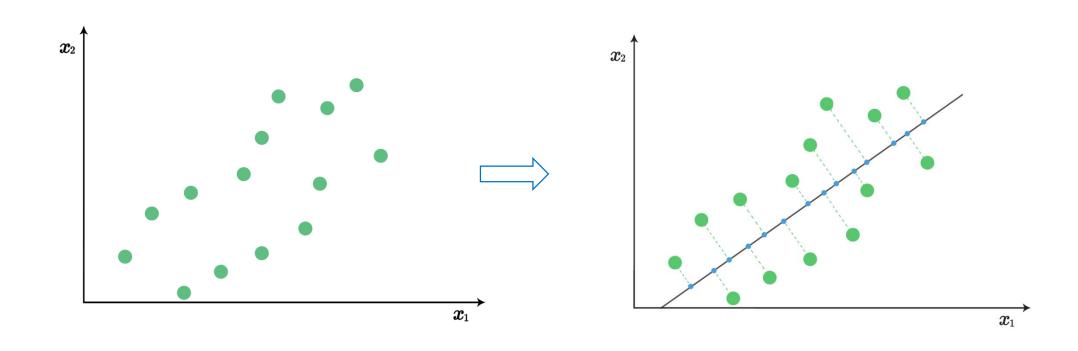


- 主成分分析 (Principal Component Analysis, PCA), 最早在1901年由Karl Pearson提出
- 在人脸识别和图像压缩等领域得到了广泛的应用
- 基本思想:构造原始特征的一系列线性组合形成低维的特征,以**去除数据的相关性**,并使降维后的数据最大程度地保持原始高维数据的**方差信息**

主成分分析



如何将左下图中的二维数据投影到一维,使得数据的方差最大化地保留?



PCA算法原理



- 假设数据集 $D = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$,每个样本表示成 d 维向量,且每个维度均为连续型特征。数据集 D 也可以表示成一个 $n \times d$ 的矩阵 \mathbf{X}
- 为了便于描述,我们进一步假设每一维特征的均值均为零(已经标准化),且使用一个 $d \times l$ 的线性转换矩阵 \mathbf{W} 来表示将 d 维的数据降到 l 维(l < d)空间的过程,降维后的数据用 \mathbf{Y} 表示,有

$$Y = XW$$

PCA的数学模型



• 降维后数据的方差为

$$var(\mathbf{Y}) = \frac{1}{n-1} tr(\mathbf{Y}^{T} \mathbf{Y})$$

$$= \frac{1}{n-1} tr(\mathbf{W}^{T} \mathbf{X}^{T} \mathbf{X} \mathbf{W})$$

$$= tr(\mathbf{W}^{T} \frac{1}{n-1} \mathbf{X}^{T} \mathbf{X} \mathbf{W}).$$

• 原始数据集的协方差矩阵 $\Sigma = \frac{1}{n-1}X^TX$,则PCA的数学模型为

$$\max_{\mathbf{W}} \quad \text{tr}(\mathbf{W}^{T} \mathbf{\Sigma} \mathbf{W})$$
s.t. $\mathbf{w}_{i}^{T} \mathbf{w}_{i} = 1 \quad i \in \{1, 2, \cdots, l\}.$

PCA模型求解



使用拉格朗日乘子法将上述带约束的最优化问题转化为无约束的最优化问题,对应的拉格朗日函数为

$$L(\mathbf{W}, \boldsymbol{\lambda}) = \operatorname{tr}(\mathbf{W}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\Sigma} \mathbf{W}) - \sum_{i=1}^{l} \lambda_{i} (\boldsymbol{w}_{i}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{w}_{i} - 1).$$

其中 $\{\lambda_1, \lambda_2, ..., \lambda_l\}$ 为拉格朗日乘子, $\mathbf{w_i}$ 为矩阵 \mathbf{W} 第 i 列

• 对 $\mathbf{w_i}$ 求偏导并令导数为零,有

$$oldsymbol{\Sigma}oldsymbol{w}_i=\lambda_ioldsymbol{w}_i$$
 ,

• 即我们要求的转换矩阵 W 的每一个列向量 w_i 都是数据 X 的协方差矩阵 Σ 的特征向量,而 λ_i 为对应的特征值

PCA模型求解



Recall PCA的优化目标: $\max_{\mathbf{W}} \operatorname{tr}(\mathbf{W}^{\mathrm{T}}\mathbf{\Sigma}\mathbf{W})$

s.t.
$$\mathbf{w}_i^{\mathrm{T}} \mathbf{w}_i = 1 \quad i \in \{1, 2, \cdots, l\}.$$

- $\pm \Sigma w_i = \lambda_i w_i$, $\pm \operatorname{tr}(W^T \Sigma W) = \sum_{i=1}^l w_i^T \Sigma w_i$, $\pm \operatorname{tr}(\mathbf{W}^T \Sigma \mathbf{W}) = \sum_i^l \lambda_i$
- 故PCA最优化的方差等于原数据集 X 的协方差矩阵的特征值之和
- 要使上述方差最大,我们只要首先求得 Σ 的特征向量和特征值,然后取最大的 l 个特征值对应的特征向量组成转换矩阵 \mathbf{W} 即可

PCA算法步骤



算法 7 PCA 算法

输入:数据矩阵 X,降维后样本维数 l.

输出: 转换矩阵 $\mathbf{W} = (\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2, \dots, \mathbf{w}_l)$.

1: 对于 X 中的每一个样本 x_i 进行中心化处理:

$$x_i \leftarrow x_i - m$$
,

其中 $\boldsymbol{m} = \frac{1}{n} \sum_{j=1}^{n} \boldsymbol{x}_j$ 为样本均值;

- 2: 计算协方差矩阵 $\Sigma = \frac{1}{n-1} \mathbf{X}^{\mathrm{T}} \mathbf{X}$;
- 3: 对协方差矩阵 Σ 做特征值分解并将特征值降序排序: $\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \ldots \geq \lambda_d$;
- 4: 取最大的前 l 个特征值相对应的特征向量 $\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2, \ldots, \mathbf{w}_l$ 组成转换矩阵 \mathbf{W} .

PCA小结



• 通过确定降维前后方差保留比例选择降维后的样本维数 *l* ,可预先设置一个方差比例阈值如90%

$$var_{ratio}(l) = \frac{\sum_{i=1}^{l} \lambda_i}{\sum_{j=1}^{d} \lambda_j}$$

• 从数据重构角度来看,通过矩阵 $\mathbf{W}^{\mathbf{T}}$ 从 \mathbf{Y} 可以得到重构数据为 $\mathbf{X}\mathbf{W}\mathbf{W}^{\mathbf{T}}$,且重构误差为

$$\|\mathbf{X} - \mathbf{X}\mathbf{W}\mathbf{W}^{\mathrm{T}}\|_{\mathrm{F}}^{2}$$

• 最小化上述重构误差等价于最大化降维后的方差

PCA小结



- 低维空间的特征都写成高维特征的线性加权形式,为理解低维数据提供了 便利
- 主成分分析没有需要调参的超参数,具有全局最优解,不存在局部最优解的问题
- 计算效率较高,其时间复杂度为 $O(d^3)$,空间复杂度为 $O(d^2)$
- 当数据中存在线性结构且方差较大时,通常可以选择主成分分析作为首选 降维方法
- 方差最大化有时并不是我们感兴趣的优化目标

PCA应用实例 1



- 美国统计学家斯通在1947年关于国民经济的研究中,得到了17个反映国 民收入与支出的变量要素,例如雇主补贴、消费资料、生产资料、纯公 共支出、股息、利息、外贸平衡等
- 在进行主成分分析后,以97.4%的精度,用3个新变量就取代了原来的17个变量
- 根据经济学知识,斯通给这3个新变量分别命名为总收入F1,总收入变化率F2和经济发展或衰退趋势F3

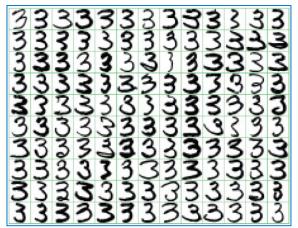
PCA应用实例 2

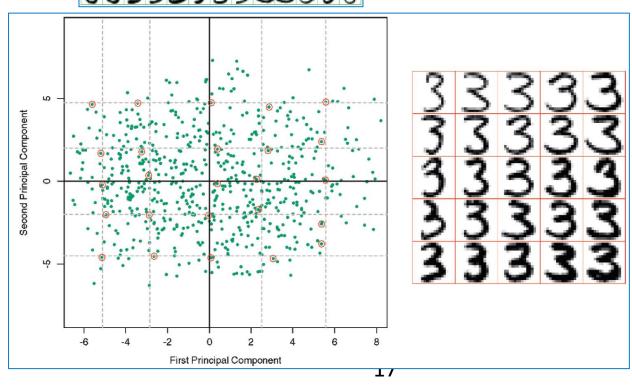


- 手写数字识别
- 数据集由658个手写数字3的图像组成, 每张图片大小为16 x 16

• 可以看出:

第一主成分刻画的是"3"底部的长度 第二主成分刻画的是字体厚度







线性判别分析

线性判别分析

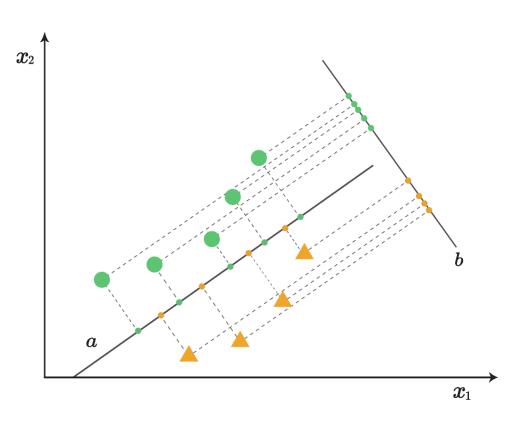


- ・线性判别分析 (Linear Discriminant Analysis, LDA) 是一种典型的**有监督**的线性降维方法。由Ronald Fisher于1936年提出,也称为Fisher判别分析 (Fisher Discriminant Analysis)
- 基本思想: 使用数据的**类别信息**,将高维的样本线性投影到低维空间中, 使得低维表示最有利于对数据进行分类

LDA原理示意



- 在右图中,原始样本分为两类(分别用圆形和三角形表示)
- 使用PCA我们将得到直线a,降维后两类数据无法很好区分
- LDA能够找到直线b,使得降维后两类数据很好地区分开



基本记号



- 数据集为 $D = \{(\boldsymbol{x}_1, y_1), (\boldsymbol{x}_2, y_2), \cdots, (\boldsymbol{x}_n, y_n)\}$
- 样本标签 y_i 的取值范围{1,2,...,C}, 第 c 类的样本数量为 n_c , 且有 $n=\sum_{i=1}^C n_i$
- 第 c 类样本均值: $m_c = \frac{1}{n_c} \sum_{i=1}^{n_c} x_i$,所有样本的均值: $m = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i$
- 通过线性转换矩阵 $\mathbf{W} \in \mathbb{R}^{d \times l}$ 将数据降到 \mathbf{I} 维: $\mathbf{Z} = \mathbf{X} \mathbf{W}$

LDA基本原理



- LDA的目标是利用样本的类别标签信息,找到一个利于数据分类的线性 低维表示
- 这个目标可以从两个角度来量化
 - 第一个角度是使得降维后相同类样本尽可能近。使用类内离散度 (within-class scatter)(类内样本的方差)度量
 - 第二个角度是使得降维后不同类样本尽可能远。使用**类间离散度** (between-class scatter)(不同类样本的均值的方差)度量

类内离散度和类间离散度



- 类内离散度 (within-class scatter)
 - 降维前:第 c 类样本的类内离散度矩阵: $\mathbf{S}_c = \sum_{i=1}^{n_c} (\boldsymbol{x}_i \boldsymbol{m}_c) (\boldsymbol{x}_i \boldsymbol{m}_c)^{\mathrm{T}}$. 总的类内离散度矩阵: $\mathbf{S}_w = \sum_{c=1}^C \frac{n_c}{n} \mathbf{S}_c$.
 - 降维后在w方向的类内离散度为: $w^{\mathrm{T}}\mathbf{S}_{w}w$
- 类间离散度 (between-class scatter)
 - 降维前: $\mathbf{S}_b = \sum_{c=1}^C \frac{n_c}{n} (\boldsymbol{m}_c \boldsymbol{m}) (\boldsymbol{m}_c \boldsymbol{m})^{\mathrm{T}}.$
 - 降维后w方向的类间离散度为: $w^{\mathrm{T}}\mathbf{S}_{b}w$

LDA的数学模型



- LDA的目标是使得投影后数据更利于分类
- 所以要求投影后,类内散度 $\mathbf{w}^{\mathrm{T}}\mathbf{S}_{w}\mathbf{w}$ 尽量小,类间散度 $\mathbf{w}^{\mathrm{T}}\mathbf{S}_{b}\mathbf{w}$ 尽量大. **优化目标**:

$$\max_{oldsymbol{w}} \quad rac{oldsymbol{w}^{\mathrm{T}} \mathbf{S}_b oldsymbol{w}}{oldsymbol{w}^{\mathrm{T}} \mathbf{S}_w oldsymbol{w}}$$

• 该优化问题等价于 $\max_{m{w}} \ m{w}^{\mathrm{T}} \mathbf{S}_b m{w}$

s.t.
$$\mathbf{w}^{\mathrm{T}}\mathbf{S}_{w}\mathbf{w} = 1$$

LDA的模型求解



• 使用拉格朗日乘子法求解该问题,对应的拉格朗日函数为

$$L(\boldsymbol{w}, \lambda) = \boldsymbol{w}^{\mathrm{T}} \mathbf{S}_{b} \boldsymbol{w} - \lambda (\boldsymbol{w}^{\mathrm{T}} \mathbf{S}_{w} \boldsymbol{w} - 1)$$

• 对 \mathbf{w} 求偏导并等于零,则有

$$\frac{\partial L(\boldsymbol{w}, \lambda)}{\partial \boldsymbol{w}} = 2\mathbf{S}_b \boldsymbol{w} - 2\lambda \mathbf{S}_w \boldsymbol{w},$$

$$\mathbf{S}_b \boldsymbol{w} = \lambda \mathbf{S}_w \boldsymbol{w}$$

• $\mathbb{P}[\mathbf{S}_w^{-1}\mathbf{S}_b \boldsymbol{w} = \lambda \boldsymbol{w}]$

要求的投影方向 w 恰好是矩阵 $S_w^{-1}S_b$ 的特征向量

LDA算法的求解方法



• 由于 $\mathbf{w}^{\mathrm{T}}\mathbf{S}_{b}\mathbf{w} = \mathbf{w}^{\mathrm{T}}\lambda\mathbf{S}_{w}\mathbf{w} = \lambda\mathbf{w}^{\mathrm{T}}\mathbf{S}_{w}\mathbf{w}$, 且 $\mathbf{w}^{\mathrm{T}}\mathbf{S}_{w}\mathbf{w} = 1$, 最优化问题等价于

$$\max_{\boldsymbol{w}} \quad \lambda$$
s.t.
$$\mathbf{S}_w^{-1} \mathbf{S}_b \boldsymbol{w} = \lambda \boldsymbol{w}$$

• 因此,如果要使用LDA将数据降到l维,则需要求矩阵 $\mathbf{S}_w^{-1}\mathbf{S}_b$ 的前 l 个最大的特征值和对应的特征向量。将这 l 个投影向量 $(\mathbf{w}_1,\mathbf{w}_2,...,\mathbf{w}_l)$ 按列组合,得到转换矩阵 \mathbf{W}

LDA算法步骤



算法 8 LDA 算法

输入: 数据集 $D = \{(\boldsymbol{x}_1, y_1), (\boldsymbol{x}_2, y_2), \cdots, (\boldsymbol{x}_n, y_n)\}$, 降维后样本维数 l.

输出: 转换矩阵 $\mathbf{W} = (\boldsymbol{w}_1, \boldsymbol{w}_2, \dots, \boldsymbol{w}_l)$.

1: 计算数据集的均值 m 和每一类数据的均值 m_c :

$$oldsymbol{m} = rac{1}{n}\sum_{i=1}^n oldsymbol{x}_i, \quad oldsymbol{m}_c = rac{1}{n_c}\sum_{i=1}^{n_c} oldsymbol{x}_i;$$

2: 计算类内离散度矩阵 $\mathbf{S}_w = \sum_{c=1}^C \frac{n_c}{n} \mathbf{S}_c$;

3: 其中 \mathbf{S}_c 为第 c 类样本的类内离散度矩阵,根据 (8.13) 进行计算;

4: 计算类间离散度矩阵 S_b :

$$\mathbf{S}_b = \sum_{c=1}^{C} \frac{n_c}{n} (\boldsymbol{m}_c - \boldsymbol{m}) (\boldsymbol{m}_c - \boldsymbol{m})^{\mathrm{T}};$$

5: 计算矩阵 $\mathbf{S}_w^{-1}\mathbf{S}_b$, 并对其做特征值分解, 将矩阵 $\mathbf{S}_w^{-1}\mathbf{S}_b$ 的特征值降序排序;

6: 选取前 l 个特征值对应的特征向量 $(\boldsymbol{w}_1, \boldsymbol{w}_2, \dots, \boldsymbol{w}_l)$ 按列组合成转换矩阵 \mathbf{W} .

收缩判别分析



• 如果矩阵 S_w 无法求逆?

例如,当我们的数据集 D 中每一类数据的样本数量 n_c 远小于样本维数 d 时,矩阵 $\mathbf{S_w}$ 将无法求逆。此时我们可以将矩阵 $\mathbf{S_w}$ 按照下式进行调整

$$\mathbf{S}_w = (1 - \lambda)\mathbf{S}_w + \lambda \mathbf{I}_1$$

其中 λ > 0为收缩参数

• 此时的算法称为收缩判别分析(shrinkage discriminant analysis)

LDA与PCA区别

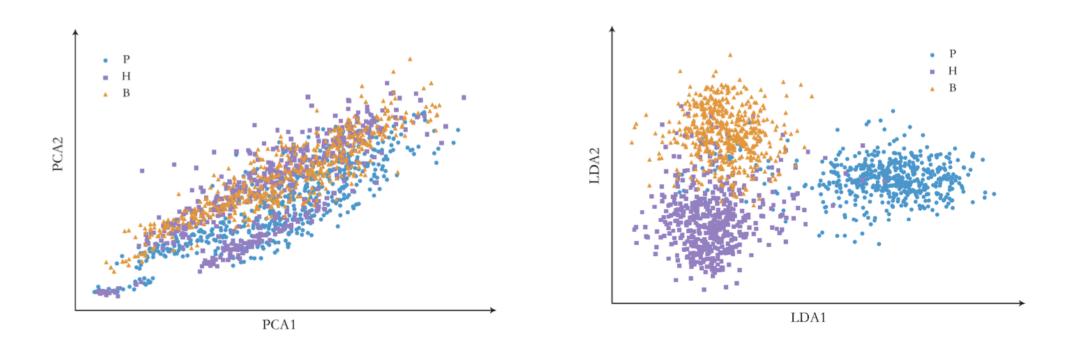


- 基本思想不同
 - PCA选择样本投影具有最大方差的方向,最大化保留了数据的内部信息
 - LDA则考虑标签信息,使得投影后不同类之间的样本距离最大化,以及同类样本距离最小化
- 学习模式不同
 - PCA属于无监督式学习,适用范围更广,但并不能保证数据降维后数据 易于分析
 - LDA属于有监督学习,同时具有分类和降维的能力

LDA与PCA的区别示例



光学字符识别数据集: 26个大写英文字母的20,000个样本,特征16维



光学字符数据上PCA和LDA降维的结果对比



多维尺度变换

多维尺度变换



- 多维尺度变换(Multi-dimensional Scaling, MDS)的目标是找到数据的低维表示,使得降维前后样本之间的相似度信息尽量得以保留
- 在一些实际问题中,我们可能无法直接观察到样本的特征,而只能获取到样本之间的距离或相似度
- 多维尺度变换能够只利用样本间的距离信息,找到每一个样本的特征表示,且在该特征表示下样本的距离与原始的距离尽量接近
- 当降维后的维度较低时(<=3),可作为一种数据可视化方法

MDS的优化目标



- 假设数据集包含 n 个样本,数据集用矩阵表示为 $\mathbf{X} \in \mathbb{R}^{n \times d}$,则可由 \mathbf{X} 计算得到距离矩阵 $\mathbf{D} \in \mathbb{R}^{n \times n}$,其元素为 \mathbf{d}_{ij}
- · 若使用欧式距离来计算样本间的距离, 假设 \mathbf{z}_i 为样本 \mathbf{x}_i 在低维空间中的表示,则MDS的优化目标为

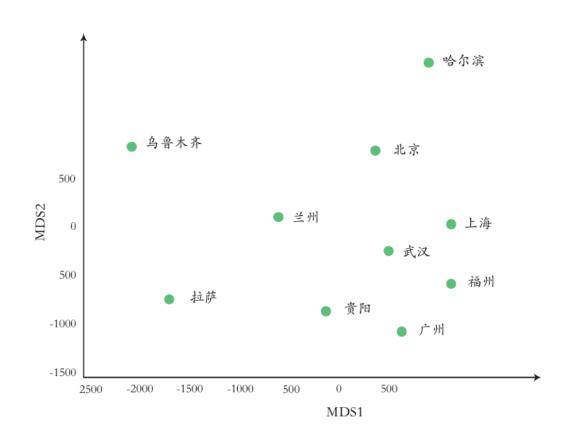
$$\min_{oldsymbol{z}_1,oldsymbol{z}_2,\cdots,oldsymbol{z}_n}\quad \sum_{i
eq j}\left(||oldsymbol{z}_i-oldsymbol{z}_j||_2-d_{ij}
ight)^2$$

MDS示例: 根据城市间距离还原城市坐标



表 8.1: 中国部分城市之间的距离 (单位:公里)

	北京	上海	哈尔滨	乌鲁木齐	贵阳	兰州	福州	拉萨	广州	武汉
北京	0	1064	1055	2417	1734	1187	1558	2563	1888	1049
上海	1064	0	1675	3268	1527	1717	610	2902	1213	683
哈尔滨	1055	1675	0	3061	2769	2192	2282	3558	2791	1992
乌鲁木齐	2417	3268	3061	0	2571	1624	3463	1602	3281	2766
贵阳	1734	1527	2769	2571	0	1087	1256	1560	763	870
兰州	1187	1717	2192	1624	1087	0	1840	1376	1699	1148
福州	1558	610	2282	3463	1256	1840	0	2786	693	698
拉萨	2563	2902	3558	1602	1560	1376	2786	0	2311	2227
广州	1888	1213	2971	3281	763	1699	693	2311	0	839
武汉	1049	683	1992	2766	870	1148	698	2227	839	0



MDS将城市映射到二维空间的结果

度量MDS与非度量MDS



• 度量多维尺度变换(metric MDS),即对于任意样本i、样本j和样本k, 距离矩阵**D**满足以下条件:

$$d_{ik} + d_{jk} \ge d_{ij}$$

- 对于度量多维尺度变换,如果我们选择欧式距离来计算样本间的距离, 则得到的低维表示将和主成分分析的结果是一致的
- 当不等式的条件不满足时,MDS不再以保持样本距离为目标,而是尽量保持样本间距离的次序,此时的方法称为非度量多维尺度变换(non-metric MDS)

MDS的其他应用



- 在社交网络分析领域,如果将节点之间的最短路径当作节点之间的距离 且维度 *l* 选择为2维,MDS可以作为一种**图布局**(graph layout)算法来应 用
- 在化学领域,MDS还被用于**分子构象**(molecular conformation),即用来 分析分子的空间结构



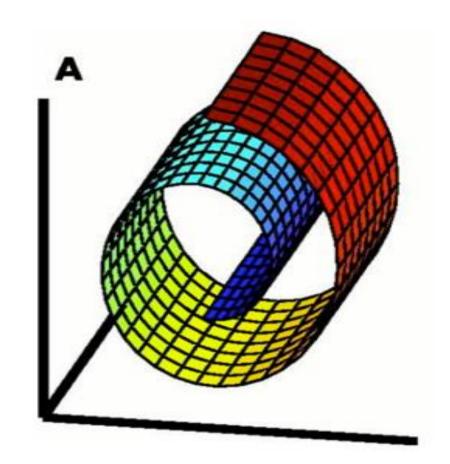
局部线性嵌入(Local Linear Embedding, LLE)

- Motivation: 在高维空间中,样本距离可能无法很好的刻画数据的特点

基于流形学习的非线性降维方法



- 举例:如果数据分布在高维空间的一个流形上,仅依靠高维空间的距离,无法反应其特点
 - 流形(manifold)是一种特殊的拓扑空间, 局部具有欧式空间的性质
 - 流形是欧式空间中曲线、曲面等概念的推广



局部线性嵌入



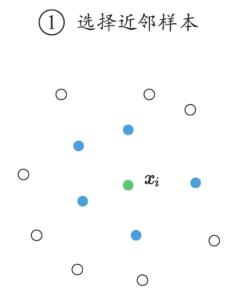
 局部线性嵌入 (Locally Linear Embedding, LLE): 假设数据分布在高 维空间中的低维度流形内

- 基本想法: 将数据降到低维空间中, 但是保留数据局部的线性关系
- 每一个样本点可以写成其 k 个近邻点的**线性组合**,从高维嵌入 (embedding) 到低维时尽量保持该局部线性关系

LLE算法的步骤



• 第一步,**选择近邻样本**。对于数据集中的每一个 x_i ,使用 K近邻算法找到 k (通常选择 $k \le d$)个近邻样本



LLE算法的步骤

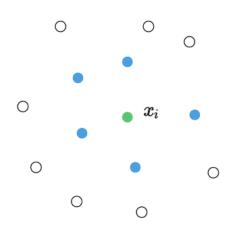


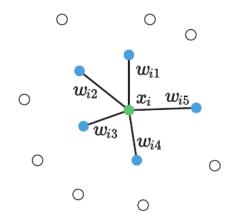
• 第二步,**局部线性重构**。假设样本之间的线性关系使用矩阵 $\mathbf{W} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ 表示,其元素 \mathbf{w}_{ij} 表示样本 \mathbf{j} 在重构样本 \mathbf{i} 时的系数。我们需要最小化样本的重构误差

$$\min_{\mathbf{W}} \quad \sum_{i=1}^n \| oldsymbol{x}_i - \sum_j w_{ij} oldsymbol{x}_j \|_2^2$$

① 选择近邻样本

② 局部线性重构





LLE算法的步骤

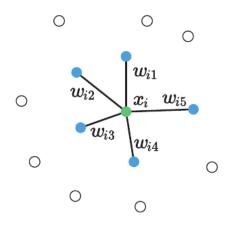


 第三步, 寻找低维表示。使用权重W, 找到数据的低维表示Y。同理, 我们需要最小化低维样本的重构误差

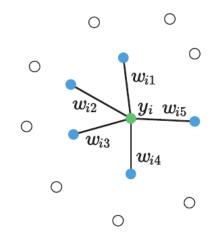
$$\min_{\mathbf{Y}} \quad \sum_{i=1}^n \| oldsymbol{y}_i - \sum_j w_{ij} oldsymbol{y}_j \|_2^2$$

- ① 选择近邻样本

(2) 局部线性重构



(3) 寻找低维表示



LLE算法的优缺点



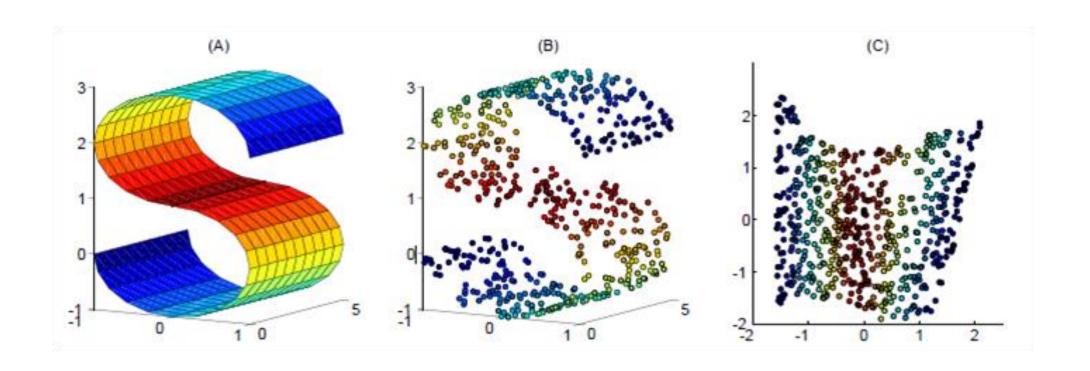
- 优点
- LLE只**包含两个**需要调参的**超参数**: 近邻样本数量 k 和正则化系数 λ ;
- LLE算法得到的是**全局最优解**,不会陷入局部最优值。这些优点使得LLE在图像识别、图像分类和数据可视化领域得到广泛的应用。

- 缺点
- 由于需要使用K近邻算法寻找近邻样本, 当样本量不足时,样本与其近邻样本距 离可能较远,导致降维效果变差;
- LLE对**噪音和异常值**比较**敏感**,因而当数据中存在异常值时效果可能受到影响;
- 没有显式的映射对应关系(例如PCA、 LDA: Y=XW)
- LLE假设样本分布在一个单独的光滑流 形,对于分类问题该假设是不成立的。

LLE示例



• 使用LLE将三维数据(图B)映射到二维(图C)之后,映射的数据仍能保持原有的数据流形(红色的点相互靠近,蓝色的也相互靠近)





其他降维方法

核主成分分析

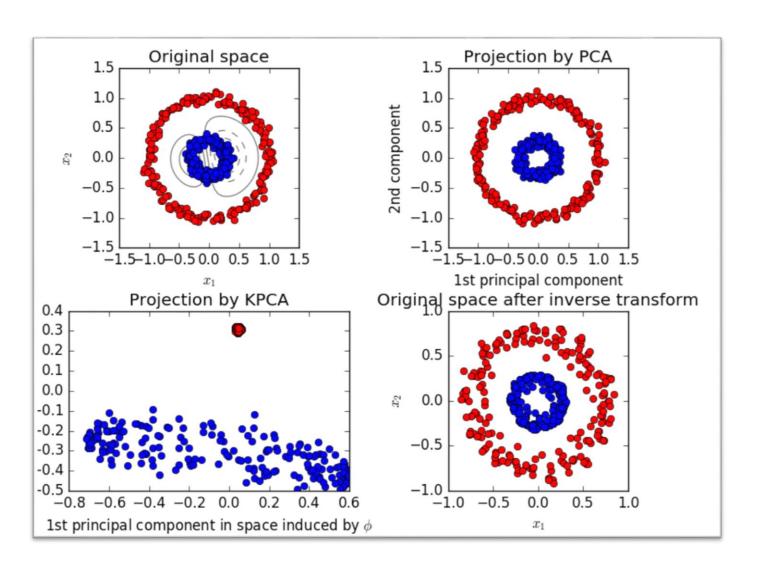


- 核主成分分析 (Kernel PCA, KPCA)利用核方法来弥补传统主成分分析只能进行线性降维的缺陷
- 基本思想: 非线性映射 ϕ 将原始数据集 X 映射到更高维的空间中。在更高维空间中的样本 $\phi(X)$ 中利用 PCA 进行降维
- 主要应用: 信号去噪和人脸识别

核主成分分析



- 通过核方法找到使得数据 线性可分的高维空间,再 进行PCA降维;
- 类似地,有Kernel LDA方法。



等度量映射

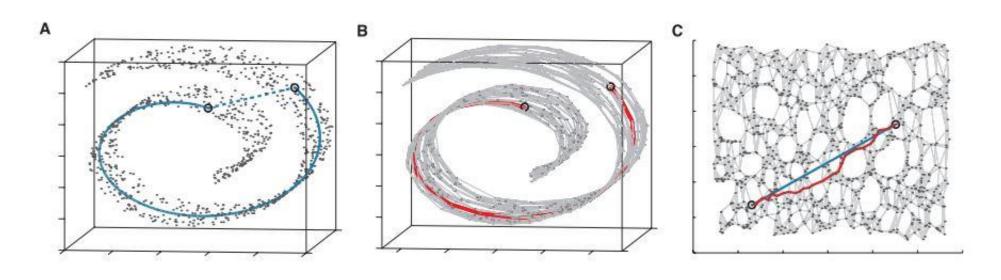


- 等度量映射(Isometric mapping, Isomap)是基于 MDS 改进的降维方法
- 用测地距离(曲线距离)作为空间中两点距离,原来是用欧氏距离, 从而将位于某维流形上的数据映射到一个欧氏空间上
- 优点: Isomap 能较好保留数据的全局结构
- 缺点:对噪音比较敏感,而且计算复杂度也比较高

等度量映射



- 流形内两个相距较远的点在欧式空间中距离很近(图A)
- 距离较远的点使用测地距离(geodesic distance)代替欧式距离
- 测地距离通过图(节点为数据点,边为K个近邻点之间的边)中最短路径路径来近似(图B)



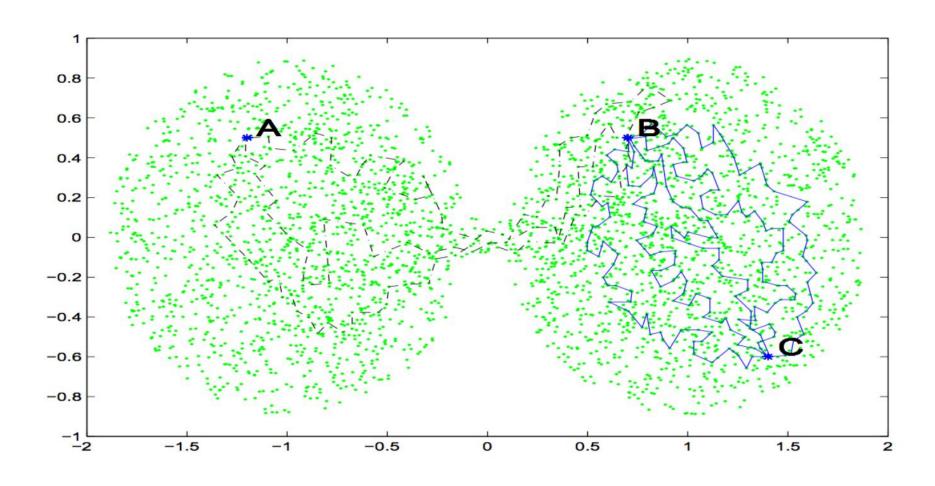
扩散映射



- 扩散映射(diffusion maps)是一类基于动态系统的非线性降维方法
- 基本思想:通过构建一个扩散图,使用图中的扩散距离来度量样本之间的相似度。与Isomap 使用最短路径来度量样本相似性不同的是,扩散映射本质上考虑了样本间的所有路径
- 优点:扩散映射避免了矩阵分解等操作,具有较好的抗噪能力

扩散映射





更多的降维方法

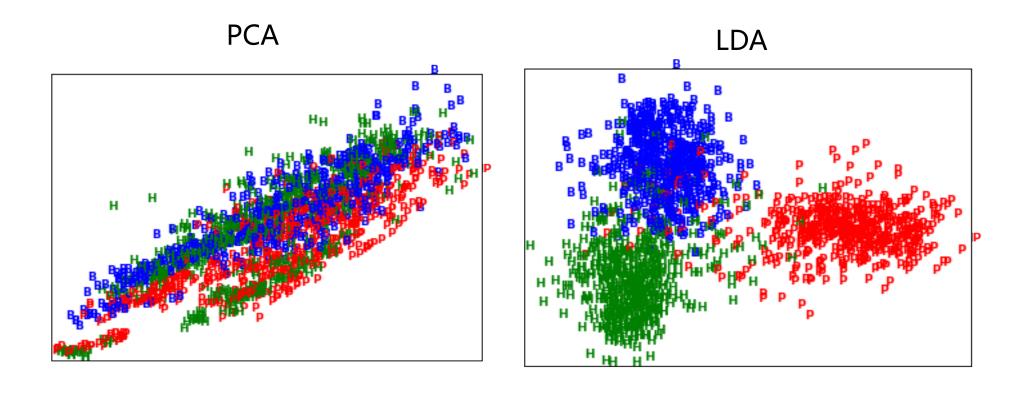


- **t分布随机近邻嵌入**(t-distributed Stochastic Neighbor Embedding, t-SNE)是一种适合对高维数据进行可视化的非线性降维方法。t-SNE使用两个样本间的条件概率来计算相似度,在降维时尽量保持这种条件概率信息
- 更多的降维方法包括**自编码器**(autoencoders)、**塞曼映射**(Sammon mapping)和**拉普拉斯特征映射**(Laplacian eigenmaps)等
- 不同非线性降维方法的对比分析,以及在人工和真实任务下的表现,可以参考文献
 - Laurens Van Der Maaten, Eric Postma, and Jaap Van den herik. "Dimensionality reduction: a comparative view", In: J Mach Learn Res 10 (2009), pp.66-71

光学字符数据降维



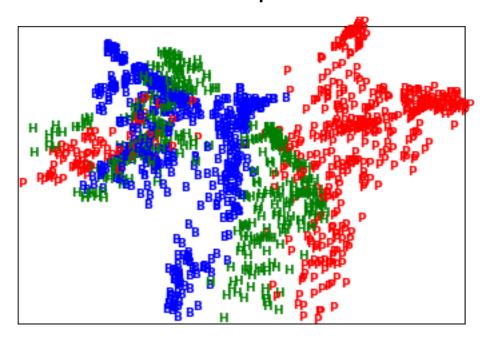
• 降维方法在光学字符数据集中的应用

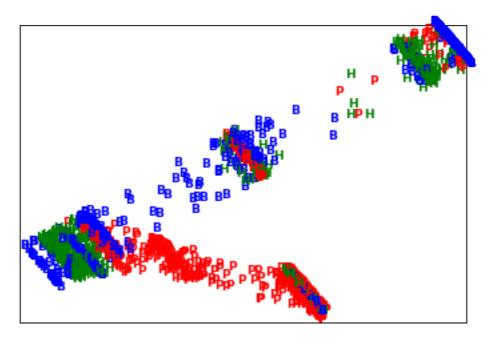


光学字符数据降维



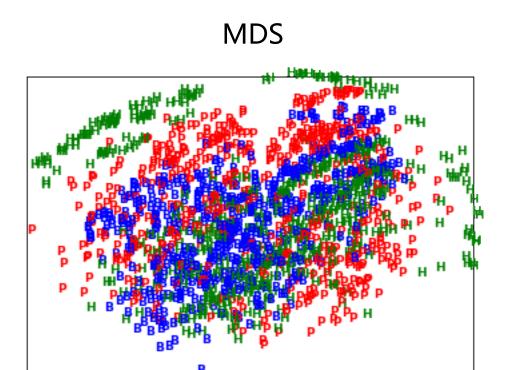


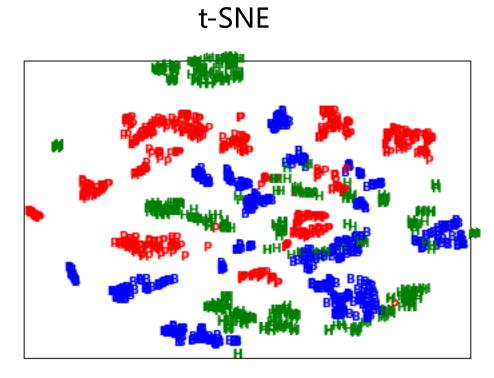




光学字符数据降维

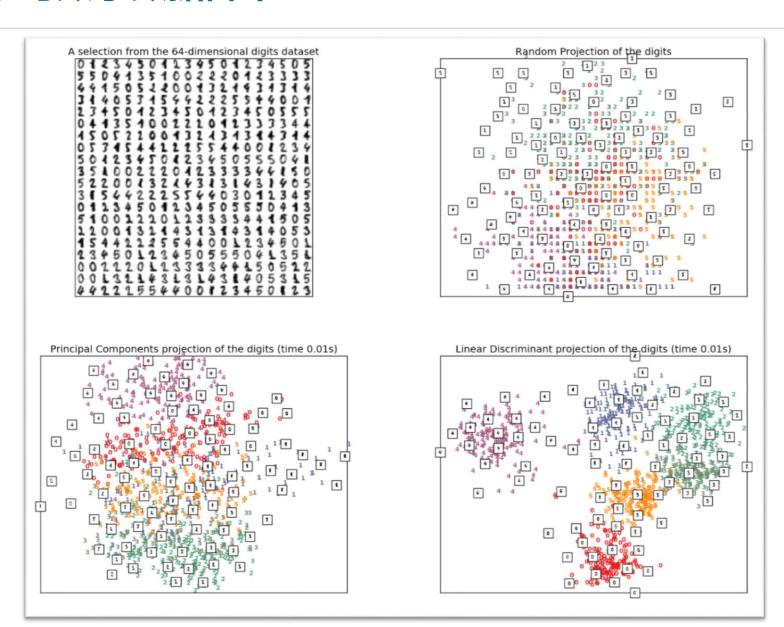






手写数字数据降维

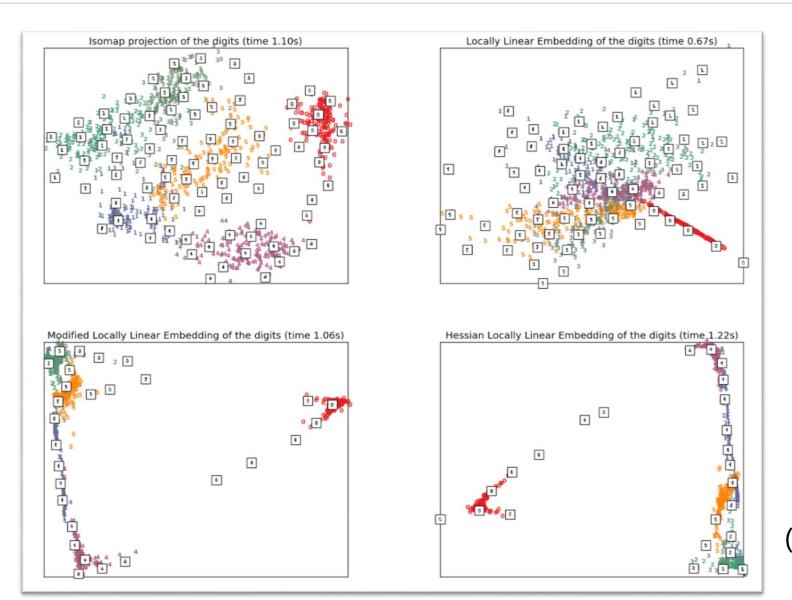




(Ref: scikit-learn-examples)

手写数字数据降维

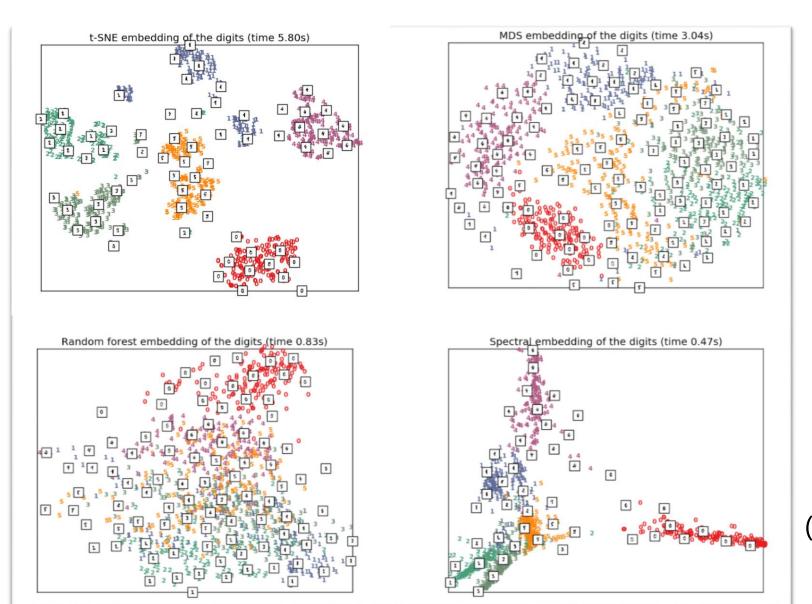




(Ref: scikit-learn-examples)

手写数字数据降维





(Ref: scikit-learn-examples)



扫描二维码发现更多



数据酷客公众号



数据酷客官网