



第2章 矩阵分析与计算

∰ 讲授人: 牛言涛
∅ 日期: 2020年2月19日



MATLAB数组定义与创建



数组操作方法



MATLAB处理向量



矩阵分析与处理



矩阵分解



矩阵方程的MALAB求解





1、线性方程组求解



- 线性方程组Ax = b的求解归纳:
 - (1) A满秩, Ax = b称为恰定方程,有唯一解 $x = A^{-1}b$, 一般用 $x = A \setminus b$ 求解速度更快。
 - (2) 当右端向量 $\mathbf{b} = \mathbf{0}$ 时,称为齐次方程组,总有零解,称解 $\mathbf{x} = \mathbf{0}$ 为平凡解。 \mathbf{A} 的秩小于 \mathbf{n} ,无穷多个非平凡解,通解中包含 $\mathbf{n} rank(\mathbf{A})$ 个线性无关的解向量,用函数 $null(\mathbf{A}, r')$ 可求得基础解系。

(3) 当右端向量**b**≠**0**时:

- 1) 当rank(A) = rank([A,b]) = n时, 方程组有唯一解: x=A\b 或 x = pinv(A)*b。
- 2) 当rank(A) = rank(A,b) < n时,有无穷多个解,通解由一个特解和对应的齐次方程组<math>Ax = 0的通解组成。用 $A \setminus b$ 求特解,用null(A/r')求通解。
- 3) 当rank(A) < rank([A,b]),无解,可求x使得 $||Ax b||_2 = 0$ 取最小值,其解为 $x = A \setminus b$ 或 x = pinv(A)*b。

1、线性方程组求解



```
编辑器 - D:\demo\matlab2020file\line solution.m
  line solution.m × +
    \neg function [x, y] = 1 ine solution (A, b)
      %% 求线性方程组的解, 输入参数A为系数矩阵, b为右端向量, 输出参数x为唯一解或特解, v为基础解系
      if nargin < 2
         disp('请输入系数矩阵A和右端向量b!'):
         return
      end
      [m, n] = size(A): %取系数矩阵的维度长度
      v = []: %v为基础解系
      if norm(b) > 0 %非齐次方程组
         if rank(A) == rank([A,b]) %方程组相容
10 —
             if rank(A) == n %有唯一解
11 —
12 -
                x = A b
             else %原方程组有无穷多个解,基础解系
13 —
                disp('原方程组有无穷多个解,其齐次方程组的基础解系为<math>v,特解为x'):
14 —
15 —
                v = nu11(A.'r'):
16 —
                x = A b:
17 —
             end
              %方程组不相容,给出最小二乘法解
18 —
             disp('方程组的最小二乘解是:'):
19 —
20 -
             x = A b:
21 -
          end
           %齐次方程组
22 -
      e1se
         if rank (A) \geq n
                        %列满秩
23 -
             x = zero(m, 1); % 0 M
^{24} -
         e1se %非0解
25 -
             disp('方程组有无穷多个解,基础解系为x'):
26 -
             x = nu11(A, 'r');
28 -
          end
```

例:分别求线性方程组的解。

$$\begin{cases} 2x_1 + 2x_2 - x_3 + x_4 = 4 \\ 4x_1 + 3x_2 - x_3 + 2x_4 = 6 \\ 8x_1 + 5x_2 - 3x_3 + 4x_4 = 12 \\ 3x_1 + 3x_2 - 2x_3 + 2x_4 = 6 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 2x_1 + 7x_2 + 3x_3 + x_4 = 6 \\ 3x_1 + 5x_2 + 2x_3 + 2x_4 = 4 \\ 9x_1 + 4x_2 + x_3 + 7x_4 = 2 \end{cases}$$

1、线性方程组求解



例:分别求线性方程组的解。

$$\begin{cases} 2x_1 + 2x_2 - x_3 + x_4 = 4 \\ 4x_1 + 3x_2 - x_3 + 2x_4 = 6 \\ 8x_1 + 5x_2 - 3x_3 + 4x_4 = 12 \\ 3x_1 + 3x_2 - 2x_3 + 2x_4 = 6 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 2x_1 + 7x_2 + 3x_3 + x_4 = 6 \\ 3x_1 + 5x_2 + 2x_3 + 2x_4 = 4 \\ 9x_1 + 4x_2 + x_3 + 7x_4 = 2 \end{cases}$$

```
>> A = [2, 2, -1, 1; 4, 3, -1, 2; 8, 5, -3, 4; 3, 3, -2, 2]: %系数矩阵
>> b = [4, 6, 12, 6]': %右端向量
>> [x, v] = line solution(A, b) %调用函数
x =
    1.0000
                        >> B = [2,7,3,1;3,5,2,2;9,4,1,7]: %系数矩阵
   1 0000
                        >> b = [6, 4, 2]'; %右端向量
                        >> [x, v] = line solution(B, b) %调用函数
   -1 0000
                        原方程组有无穷多个解,其齐次方程组的基础解系为v,特解为x
   -1.0000
                        > In line solution (line 11)
                        警告: 秩不足, 秩 = 2, to1 = 8,611209e-15。
     П
                        x =
                           -0.1818
                            0.9091
                        v =
                            0. 0909
                                    -0.8182
                           -0.4545
                                     0.0909
                            1.0000
                                     1.0000
                        >> B*v %验证
```

ans =

1. 0e-15 *

0.1110

-0.2220

-0.8882

程组的基础解系,包含2个线 性无关的解向量。

验证解的正确性。结果很小,



- Lyapunov(李雅普诺夫)方程:来源于微分方程的稳定性理论,连续Lyapunov方程可以表示成 $AX + XA^T = -C$, -C为对称正定的 $n \times n$ 矩阵。
- 调用格式: X = lyap(A,C)
- 例:假设A、C矩阵如下,求解相应的Lyapunov方程,并验证解的精度。

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 0 \end{bmatrix}, \quad C = -\begin{bmatrix} 10 & 5 & 4 \\ 5 & 6 & 7 \\ 4 & 7 & 9 \end{bmatrix}$$

```
>> A = [1 2 3;4 5 6;7 8 0];

>> C = -[10 5 4;5 6 7;4 7 9];

>> X = 1yap(A, C) %调用函数求解

X =

-3.9444 3.8889 0.3889
3.8889 -2.7778 0.2222
0.3889 0.2222 -0.1111

>> n = norm(A*X+X*A'+C) %验证

n =

2.3211e-14
```



- Stein方程: *AXB X* + *Q* = 0
- 离散Lyapunov方程: $AXA^T X + Q = 0$
- Sylvester (西尔维斯特) 方程: *AX* + *XB* = -*C*
- 解析解求解函数lyapsym统一调用格式如下:
 - X = lyapsym(sym(A),C) %连续Lyapunov方程
 - X = lyapsym(sym(A),-inv(B),Q*inv(B)) %Stein方程
 - X = lyapsym(sym(A),-inv(A'),Q*inv(A')) %离散Lyapunov方程
 - X = lyapsym(sym(A),B,C) %Sylvester方程



```
编辑器 - D:\demo\matlab2020file\lyapsym.m
  lyapsym.m × +
     = function X = 1vapsvm(A, B, C)
         if nargin == 2
              C = B:
             B = A':
          end
         [nr, nc] = size(C):
         A0 = kron(A, eye(nc)) + kron(eye(nr), B'):
         trv
             C1 = C':
              x0 = -inv(A0)*C1(:):
10 —
             X = reshape(x0, nc, nr)':
11 -
12 -
         catch
              error('singular matrix found.');
13 -
14 -
         end
15 —
       end
```

$$\begin{bmatrix} 8 & 1 & 6 \\ 3 & 5 & 7 \\ 4 & 9 & 2 \end{bmatrix} X + X \begin{bmatrix} 16 & 4 & 1 \\ 9 & 3 & 1 \\ 4 & 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 0 \end{bmatrix}$$

```
\rightarrow A = [8 1 6:3 5 7:4 9 2]:
\Rightarrow B = [16 4 1:9 3 1:4 2 1]:
\rangle C = -[1 2 3:4 5 6:7 8 0]:
\rangle\rangle X = 1vapsvm(A, B, C)
X =
    0.0749
               0.0899
                      -0. 4329
    0.0081
               0. 4814 -0. 2160
    0.0196
               0.1826
                        1, 1579
>> norm(A*X+X*B+C) %验证
ans =
   2.8034e-15
>> Y = 1yapsym(sym(A), B, C) %符号求解
Y =
[ 1349214/18020305, 648107/7208122, -15602701/36040610]
[ 290907/36040610, 3470291/7208122, -3892997/18020305]
     70557/3604061, 1316519/7208122,
                                          8346439/72081221
>> norm(A*Y+Y*B+C) %验证
ans =
0
```



· Riccati(黎卡提)方程:是一类著名的二次型矩阵方程式,一般形式:

$$A^TX + XA - XBX + C = 0$$

- 调用格式: X = are(A,B,C)
- 例: 求Riccati方程,其中

$$A = \begin{bmatrix} -2 & 1 & -3 \\ -1 & 0 & -2 \\ 0 & -1 & -2 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 2 & 2 & -2 \\ -1 & 5 & -2 \\ -1 & 1 & 2 \end{bmatrix},$$

$$C = \begin{bmatrix} 5 & -4 & 4 \\ 1 & 0 & 4 \\ 1 & -1 & 5 \end{bmatrix}$$

3、一类线性不等式的求解



• 假设已知一类线性不等式的数学形式为

$$\begin{cases} \left| a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n \right| \le b_1 \\ \left| a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n \right| \le b_2 \end{cases}$$

$$\vdots$$

$$\left| a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n \right| \le b_n$$

• 假设系数矩阵A为非奇异矩阵,且 $b_i \geq 0$, i = 1, 2, ..., n,则不等式的解为

$$\left|x_{i}\right| \leq \frac{1}{\left|\det\left(A\right)\right|} \sum_{j=1}^{n} b_{j} \left|A_{ji}\right|, i = 1, 2, \dots, n$$
 , A_{ji} 为代数余子式。

3、一类线性不等式的求解



```
编辑器 - D:\demo\matlab2020file\linineg.m
   linineg.m × +
      \neg function b0 = 1inineq(A, b)
           n = 1ength(b):
          for i = 1:n
               s = 0:
               for j = 1:n
                   B = A:
                   B(j,:) = [];
                   B(:.i) = [];
                   s = s + b(j)*abs(det(B));
10 —
               end
               b0(i, 1) = s/abs(det(A));
11 —
12 -
           end
13 —
        end
14
```

$$\left|x_{i}\right| \leq \frac{1}{\left|\det\left(A\right)\right|} \sum_{j=1}^{n} b_{j} \left|A_{ji}\right|, i = 1, 2, \dots, n$$

例: 求解线性矩阵不等式

 $|Ax| \leq b$, 其中

$$A = \begin{bmatrix} 8 & 1 & 6 \\ 3 & 5 & 7 \\ 4 & 9 & 2 \end{bmatrix}, b = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}$$



感谢聆听