一、知识概要

本节课讨论了特征值与特征向量。主要目的是掌握求特征值的技巧并对一些特别的情况进行说明。本节内容比较基础。

二. 特征值与特征向量

2.1 释义

首先给出特征值与特征向量的定义: 对矩阵 A, 若有

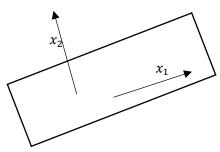
$$A_X = \lambda_X$$

则 x 为矩阵 A 的特征向量, λ 为矩阵的特征值。那么如何理解特征值与特征向量所代表的意义呢?

我们来看 Ax 这个式子,对于不同的向量 x,Ax 这个式子像是一个函数,输入一个向量 x,则输出一个向量 Ax。而在我们输入的众多向量 x 生成的 Ax 中,会有这样的向量 Ax,它们平行于 x,我们即用上面这个式子: $Ax = \lambda x$ 来表示这个关系。

特别注意下特征值为 0 的情况。此时会有: AX = 0。我们可以发现 A 如果是不可逆矩阵,则正好满足此性质。

我们再研究一下之前提到过的投影矩阵,如果投影矩阵是 A 的话,那么它的特征值是多少呢?



我们取较为特殊的向量:

- (1) 如果对任意平面上的 x_1 来说,投影矩阵根本不会影响它的大小,所以就有: $Ax_1 = x_1$ 恒成立。此时得到一个 λ : 1。
- (2) 如果对垂直于平面的任意 x_2 来说,投影矩阵作用在此向量之后始终会有: $Ax_2 = 0$ 恒成立。如此即得到第二个 λ : 0。

2.2 求解方法

接下来我们给出特征值,特征向量的一般求解方法。我们对方程进行一些处理:

•
$$Ax = \lambda_X \rightarrow (A-\lambda_I)_X = 0 \rightarrow A-\lambda_I$$
 是不可逆矩阵 $\rightarrow A-\lambda_I$ 行列式为 0

如上即为求解特征值的步骤。n阶一共应该有n个特征值。

求解特征向量只需要取求解出的一个特征值 λ ,此时 $A-\lambda I$ 是一个不可逆矩阵,利用 $(A-\lambda I)X=0$ 求解零空间中的向量即为矩阵的特征向量。

【例1】 求矩阵 $\begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}$ 的特征向量与特征值。

沿袭我们上述思路,构造矩阵 $\begin{bmatrix} 3-\lambda & 1 \\ 1 & 3-\lambda \end{bmatrix}$ 。求解行列式 = 0即可。解得两个特征值: λ_1 = 2, λ_2 = 4。

求解特征向量:直接代入特征值消元。

A - 4I =
$$\begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$
, 即: $\begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} X = 0$, 解得 $x_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$
A - 2I = $\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$, 即: $\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} X = 0$, 解得 $x_2 = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix}$

注: 在这里注意一点,我们很容易发现: $\lambda_1 + \lambda_2 = 6$,正好是 $\begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}$ 对角线上元素的和,称为"迹"。特征值之和与迹相等,这也是一个重要的定理。而且又有 $\lambda_1 \lambda_2 = 8$,即为行列式 $\begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}$ 的值,这也是一个普遍规律,特征值之积为 A 矩阵行列式的值。

【例2】 在例 1 的基础上,如果矩阵 $A = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} + 3I$,那么它的特征值,特征向量将如何变化?

首先,列出这部分核心的等式: $Ax = \lambda x$,则根据题意,改变后的方程变为: $(A+3I)x = \lambda x +3x = (\lambda +3)x$ 。也就是说,新的特征值变为 $\lambda +3$,而对应的特征向量不会改变,因为等式两边同等的有 3Ix 与 3x。不会影响特征向量的值。

2.3 特殊情况说明

我们通过两个例题说明下这部分求解中可能遇到的特殊情况。

【例 3】旋转矩阵 Q 使得每个向量旋转 90°,记 Q = $\begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$ 。

$$\begin{pmatrix} \begin{bmatrix} cos90° & -sin90° \\ sin90° & cos90° \end{bmatrix} \end{pmatrix}$$
,求解特征值与特征向量。

思路:

这个问题我们如果从迹与 A 行列式的角度分析,得到: $\lambda_1 \lambda_2 = 1$

$$\lambda_1 + \lambda_2 = 0$$

这样特征值不存在么?我们换一种思路:使用 $Qx = \lambda x$ 这个式子,化简求解 $Q - \lambda_i$ 的行列式的值,使其为 Qx = 0,解得 $Qx = \lambda_i$ 为虚数: Qx = 0,解得 Qx = 0,解得 Qx = 0,允为虚数: Qx = 0,解得 Qx = 0,不过。代入之前的方程,完全满足。

启示: 我们发现 Q 是反对称矩阵($A^T = -A$),而我们之前求的都是对称矩阵的特征值,也就是说,对称矩阵的特征值为实数,而反对称矩阵的特征值为虚数,这是两个极端。

【例 4】
$$A = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$$
,求特征值与特征向量。

思路:

这是个上三角矩阵,求解 $A-\lambda$ I 行列式时会发现, $\lambda_1=\lambda_2=3$,这时的特征向量只会有一个,也就是说,三角矩阵的结构的特殊性导致了其行列式为对角线上元素,而如果对角线上两个元素相等,那么就会造成特征向量短缺情况。

三、学习感悟

本节内容不是很困难,重点在于特征值与特征向量的求解,其实只要使用 A-λx 求解就没错,特别注意一下虚数情况就好了。重点是理解特征值如何求解以及特征值到底代表着什么。