## 平地机交互协议

说明：本协议用于平地机与显示屏之间的交互协议

特别说明：无

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| 编号 | 字节数 | 实例 | 数据类型 | 说明 |
| 1 | 2 | B562 | short | 数据起始头 |
| 2 | 2 | 0001 | short | 数据类型（无） |
| 3 | 2 | 00AA | short | 数据长度 |
| 4 | 8 | 00AA005500AA0055 | Double | 经度 |
| 5 | 8 | AA005500AA005500 | Double | 纬度 |
| 6 | 8 | 0000110000001100 | Double | 目标高度 |
| 7 | 8 | 0000110000001100 | Double | 现在高度 |
| 8 | 8 | 0000110000001100 | Double | 平均高度 |
| 9 | 1 | AA | Unsigned char | 卫星数 |
| 10 | 1 | CC | Unsigned char | 延时 |
| 11 | 1 | DD | Unsigned char | 工作模式（详情见附录1） |
| 12 | 1 | AA | Unsigned char | 差分模式（详情见附录2） |
| 13 | 8 | 0000110000001100 | Double | 拖拉机行驶速度 |
| 14 | 4 | Aa00dd00 | Long | 时间 |

## 附录1

平地机工作模式说明:

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| 编号 | 类型 | 数字 | 说明 |
| 1 | NONE | 0 | 没有动作 |
| 2 | START | 1 | 开始测量 |
| 3 | WORKING | 2 | 正在工作 |
| 4 | STOP | 3 | 停止测量 |

## 附录2

平地机差分状态说明：

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| 编号 | 类型 | 数字 | 说明 |
| 1 | FIX | 0 | 固定 |
| 2 | FLOAT | 1 | 浮点 |
| 3 | SIGANL | 2 | 单点 |
| 4 | NOSIGN | 3 | 未定 |

时间 2017.08.17