

4 矩阵

常用大写的拉丁字母 A, B 或者 $(a_{ij}), (b_{ij}), \dots$ 来表示矩阵。有时候，为了指明矩阵的行数和列数，可以把 $s \times n$ 矩阵写成 $A_{s \times n}, B_{s \times n}, \dots$ 或者 $(a_{ij})_{s \times n}, (b_{ij})_{s \times n}, \dots$

要注意矩阵的符号与行列式的符号的区别。

完全一样的矩阵才叫做相等。

4.0 矩阵的运算

矩阵加法：

设：

$$A = (a_{ij})_{s \times n} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{s1} & a_{s2} & \cdots & a_{sn} \end{bmatrix}, B = (b_{ij})_{s \times n} = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1n} \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ b_{s1} & b_{s2} & \cdots & b_{sn} \end{bmatrix}$$

是两个 $s \times n$ 矩阵，则矩阵：

$$C = (c_{ij})_{s \times n} = (a_{ij} + b_{ij})_{s \times n} = \begin{bmatrix} a_{11} + b_{11} & a_{12} + b_{12} & \cdots & a_{1n} + b_{1n} \\ a_{21} + b_{21} & a_{22} + b_{22} & \cdots & a_{2n} + b_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{s1} + b_{s1} & a_{s2} + b_{s2} & \cdots & a_{sn} + b_{sn} \end{bmatrix}$$

称为 A 和 B 的**和**，记为 $C = A + B$ 。

矩阵的加法就是矩阵对应元素相加。能进行相加的矩阵必须具有相同行和列，即必须是**同型矩阵**。

矩阵的加法满足结合律、交换律。且 $A + O = A$ ， $A + (-A) = O$ (这也定义了矩阵的减法 $A - B = A + (-B)$)。

重要性质： 秩 $(A + B) \leq \text{秩}(A) + \text{秩}(B)$

矩阵乘法：

设两矩阵 $A = (a_{ij})_{s \times n}$ ， $B = (b_{ij})_{n \times m}$ ，那么矩阵 $C = (c_{ij})_{s \times m}$ ，其中：

$$c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \cdots + a_{in}b_{nj} = \sum_{k=1}^n a_{ik}b_{kj}$$

称为 A 和 B 的**乘积**，记为 $C = AB$ 。

矩阵 A 与 B 的乘积 C 的第 i 行第 j 列的元素等于第一个矩阵 A 的第 i 行与第二个矩阵 B 的第 j 列的对应元素乘积的和。能进行矩阵乘法的两个矩阵，必须满足前一个矩阵的列数等于后一个矩阵的行数。

所以矩阵乘法不满足交换律。且一般 $AB \neq BA$ 。但满足结合律，即 $(AB)C = A(BC)$ 。

定义： 主对角线上元素全是 1，其余元素全是 0 的 $n \times n$ 矩阵：

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{bmatrix}$$

称为 n 阶单位矩阵, 记为 E_n (也有记为 I_n), 或者在不致引起混淆的时候简单记作 E 。显然有

$$A_{s \times n} E_n = A_{s \times n}, E_n A_{s \times n} = A_{s \times n}.$$

矩阵的乘积和加法还都适合分配率。

数量乘积:

矩阵:

$$\begin{bmatrix} ka_{11} & ka_{12} & \cdots & ka_{1n} \\ ka_{21} & ka_{22} & \cdots & ka_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ ka_{s1} & ka_{s2} & \cdots & ka_{sn} \end{bmatrix}$$

称为矩阵 $A = (a_{ij})_{s \times n}$ 与数 k 的**数量乘积**, 记为 kA 。数量乘积就是用数 k 乘矩阵的每个元素。

数量乘积也满足结合律等等。

$$\text{矩阵 } kE = \begin{bmatrix} k & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & k & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & k \end{bmatrix} \quad \text{通常称为数量矩阵。}$$

如果 A 是一个 $n \times n$ 矩阵, 那么有 $kA = (kE)A = A(kE)$ 。也就是说, 数量矩阵与所有方阵作乘法是可交换的。

矩阵转置

设矩阵:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{s1} & a_{s2} & \cdots & a_{sn} \end{bmatrix},$$

所谓 A 的**转置**就是指矩阵:

$$A^T = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{s1} & a_{s2} & \cdots & a_{sn} \end{bmatrix}$$

显然, $s \times n$ 矩阵的转置是 $n \times s$ 矩阵。

显然矩阵的转置满足: $(A^T)^T = A$, $(A + B)^T = A^T + B^T$, $(AB)^T = B^T A^T$, $(kA)^T = kA^T$ 。

4.1 矩阵乘积的行列式与秩

定理1: 设 A, B 是数域 P 上的两个 $n \times n$ 矩阵, 那么 $|AB| = |A| \cdot |B|$, 即矩阵乘积的行列式等于它的因子的行列式的乘积。

推论1: 设 A_1, A_2, \dots, A_m 都是数域 P 上的 $n \times n$ 矩阵, 于是 $|A_1 A_2 \dots A_m| = |A_1| |A_2| \dots |A_m|$ 。

退化:

数域 P 上的 $n \times n$ 矩阵 A 称为**非退化的**, 如果 $|A| \neq 0$; 否则称为**退化的**。

显然, 一 $n \times n$ 矩阵是非退化的充要条件的它的秩等于 n 。

推论2: 设 A, B 是数域 P 上 $n \times n$ 矩阵, 矩阵 AB 为非退化的充要条件是 A, B 中至少有一个是退化的。

定理2: 设 A 是数域 P 上 $n \times m$ 矩阵, B 是数域 P 上 $m \times s$ 矩阵, 于是:

$$\text{秩}(AB) \leq \min[\text{秩}(A), \text{秩}(B)],$$

即乘积的秩不超过各因子的秩。

推论: 如果 $A + A_1 A_2 \dots A_t$, 那么 $\text{秩}(A) \leq \min_{1 \leq j \leq t} \text{秩}(A_j)$ 。

4.2 矩阵的逆

定义: n 阶方阵 A 称为**可逆的**, 如果有 n 阶方阵 B , 使得

$$AB = BA = E. \quad (1)$$

逆矩阵记作 A^{-1} , 即有 $A^{-1}A = AA^{-1} = E$ 。

定义: 设 A_{ij} 是矩阵 $A = (a_{ij})_{n \times n}$ 中元素 a_{ij} 的代数余子式, 矩阵:

$$A^* = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \cdots & A_{n2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \cdots & A_{nn} \end{bmatrix}$$

称为 A 的**伴随矩阵**。

由行列式展开公式可得:

$$AA^* = A^*A = \begin{bmatrix} d & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & d & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & d \end{bmatrix} = dE, \text{ 其中 } d = |A|.$$

如果 $d = |A| \neq 0$, 那么由上式可得 $A(\frac{1}{d}A^*) = (\frac{1}{d}A^*)A = E$ 。

由此还能推得:

定理3: 矩阵 A 可逆的充要条件是 A 非退化, 而 $A^{-1} = \frac{1}{d}A^*$ ($d = |A| \neq 0$)。

如果 $d = |A| \neq 0$, 那么 $|A^{-1}| = d^{-1}$ 。

假设下式中的矩阵与矩阵的变式都可逆, 则有:

$$(A^T)^{-1} = (A^{-1})^T, (AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}.$$

定理4: A 是一个 $s \times n$ 矩阵, 如果 P 是 $s \times s$ 可逆矩阵, Q 是 $n \times n$ 可逆矩阵, 那么:

$$\text{秩}(A) = \text{秩}(PA) = \text{秩}(AQ).$$

4.3 矩阵的分块

矩阵的分块就是把一个大矩阵看成是由一些小矩阵组成的，也就是把这些小矩阵看成一个数来处理。

一个例子：

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} E_2 & O \\ A_1 & E_2 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 3 & 2 \\ -1 & 2 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 4 & 1 \\ -1 & -1 & 2 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} \\ B_{21} & B_{22} \end{bmatrix}$$

在矩阵 A 中， E_2 代表 2 阶单位矩阵，而

$$A_1 = \begin{bmatrix} -1 & 2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}, \quad O = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

在矩阵 B 中，

$$B_{11} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}, \quad B_{12} = \begin{bmatrix} 3 & 2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad B_{21} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & -1 \end{bmatrix}, \quad B_{22} = \begin{bmatrix} 4 & 1 \\ 2 & 0 \end{bmatrix}.$$

在计算矩阵 AB 时，就可以按照小矩阵来计算，即：

$$AB = \begin{bmatrix} E_2 & O \\ A_1 & E_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} \\ B_{21} & B_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} \\ A_1 B_{11} + B_{21} & A_1 B_{12} + B_{22} \end{bmatrix}.$$

低阶矩阵总比高阶矩阵容易计算，最终计算可求得

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 3 & 2 \\ -1 & 2 & 0 & 1 \\ -2 & 4 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 5 & 3 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{matrix} & \begin{matrix} n_1 & n_2 & \dots & n_l \end{matrix} \\ \begin{matrix} s_1 \\ s_2 \\ \vdots \\ s_t \end{matrix} & \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} & \dots & A_{1l} \\ A_{21} & A_{22} & \dots & A_{2l} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ A_{t1} & A_{t2} & \dots & A_{tl} \end{bmatrix} \end{matrix},$$

$$B = \begin{matrix} & \begin{matrix} m_1 & m_2 & \dots & m_r \end{matrix} \\ \begin{matrix} n_1 \\ n_2 \\ \vdots \\ n_l \end{matrix} & \begin{bmatrix} B_{11} & A_{12} & \dots & A_{1r} \\ B_{21} & A_{22} & \dots & A_{2r} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ B_{l1} & A_{l2} & \dots & A_{lr} \end{bmatrix} \end{matrix},$$

其中每个 A_{ij} 是 $s_i \times n_j$ 小矩阵，每个 B_{ij} 是 $n_i \times m_j$ 小矩阵，于是有

$$C = AB = \begin{matrix} & \begin{matrix} m_1 & m_2 & \dots & m_r \end{matrix} \\ \begin{matrix} s_1 \\ s_2 \\ \vdots \\ s_t \end{matrix} & \begin{bmatrix} C_{11} & C_{12} & \dots & C_{1r} \\ C_{21} & C_{22} & \dots & C_{2r} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ C_{t1} & C_{t2} & \dots & C_{tr} \end{bmatrix} \end{matrix},$$

其中

$$C_{pq} = A_{p1}B_{1q} + A_{p2}B_{2q} + \cdots + A_{pl}B_{lq} = \sum_{k=1}^l A_{pk}B_{kq}, p = 1, 2, \dots, t; q = 1, 2, \dots, r.$$

设矩阵 $D = \begin{bmatrix} A & O \\ C & B \end{bmatrix}$, 则有 $|D| = |A||B|$, 当 A, B 可逆时, D 也可逆, 设 $D^{-1} = \begin{bmatrix} X_{11} & X_{12} \\ X_{21} & X_{22} \end{bmatrix}$, 由 $DD^{-1} = \begin{bmatrix} E_k & O \\ O & E_r \end{bmatrix}$ 可得 $D^{-1} = \begin{bmatrix} A^{-1} & O \\ -B^{-1}CA^{-1} & B^{-1} \end{bmatrix}$ 。

特别的, 当 $C = O$ 时, 有

$$\begin{bmatrix} A & O \\ O & B \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} A^{-1} & O \\ O & B^{-1} \end{bmatrix}.$$

形为:

$$\begin{bmatrix} a_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & a_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_l \end{bmatrix}$$

的矩阵, 其中 $a_i (i = 1, 2, \dots, l)$ 是数, 通常称为**对角矩阵**, 而形为:

$$\begin{bmatrix} A_1 & & & O \\ & A_2 & & \\ & & \ddots & \\ O & & & A_l \end{bmatrix}$$

的矩阵, 其中 $A_i (i = 1, 2, \dots, l)$ 是 $n_i \times n_i$ 矩阵, 通常称为**准对角矩阵**。

4.4 初等矩阵

由单位矩阵 E 经过一次初等变换得到的矩阵称为**初等矩阵**。

引理: 对一个 $s \times n$ 矩阵 A 作一初等行变换就相当于在 A 的左边乘相应的 $s \times s$ 初等矩阵, 对 A 作一初等矩阵列变换就相当于在 A 的右边乘相应的 $n \times n$ 初等矩阵。

定义: 矩阵 A 与 B 称为**等价的**, 如果 B 可以由 A 经过一系列初等变换得到。

(矩阵的等价具有自反性, 对称性, 传递性)

定理5: 任意一个 $n \times n$ 矩阵 A 都与一形式为

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & \cdots & 0 \end{bmatrix}$$

的矩阵等价, 它称为矩阵 A 的标准形, 主对角线上的 1 的个数等于 A 的秩 (1 的个数可以是零)。

矩阵 A, B 等价的充要条件是有初等矩阵 $P_1, P_2, \dots, P_l, Q_1, Q_2, \dots, Q_l$, 使得 $A = P_1 P_2 \dots P_l B Q_1 Q_2 \dots Q_l$ 。

定理6: n 阶矩阵 A 为可逆的充要条件是它能表成一些初等矩阵的乘积:

$$A = Q_1 Q_2 \dots Q_m.$$

推论1: 两个 $s \times n$ 矩阵 A, B 等价的充要条件为, 存在可逆的 s 阶矩阵 P 与可逆的 n 阶矩阵 Q 使得

$$A = PBQ.$$

推论2: 可逆矩阵总可以经过一系列初等行变换化成单位矩阵。

这就可以得到求逆矩阵的另一种方式, 用一系列初等行变换可以把可逆矩阵化为单位矩阵, 那么同样使用相同的初等行变换去化单位矩阵, 就将得到原矩阵的逆矩阵。把 A, E 这两个 $n \times n$ 矩阵拼凑在一起, 作成 $n \times 2n$ 矩阵 $[A \ E]$, 对这个矩阵的初等变换可以写成

$P_m \dots P_1(A \ E) = (P_m \dots P_1 A \ P_m \dots P_1 E) = (E \ A^{-1})$ 。用初等行变换把 $[A \ E]$ 的左边化成 E , 这时, 右边的部分就是 A^{-1} 。

举例:

$$\begin{aligned} \text{设 } A &= \begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 4 \\ 2 & -1 & 0 \end{bmatrix}, \text{ 求 } A^{-1}. \\ &\rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 4 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 4 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & -1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \\ &\rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 4 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & -8 & 0 & -2 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 4 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 3 & -2 & 1 \end{bmatrix} \\ &\rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 4 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 4 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & -2 & 3 & -2 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 6 & -3 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 4 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & -2 & 3 & -2 & 1 \end{bmatrix} \\ &\rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 4 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & -2 & 3 & -2 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 4 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{3}{2} & 1 & -\frac{1}{2} \end{bmatrix} \\ \text{所以 } A^{-1} &= \begin{bmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 4 & -2 & 1 \\ -\frac{3}{2} & 1 & -\frac{1}{2} \end{bmatrix} \end{aligned}$$

4.5 分块乘法的初等变换

将某个单位矩阵进行分块:

$$\begin{bmatrix} E_m & O \\ O & E_n \end{bmatrix}$$

对它进行两行(列)对换, 某一行(列)左乘(右乘)一个矩阵 P , 一行(列)加上另一行(列)的 P (矩阵)倍数, 就可以得到如下类型的一些矩阵:

$$\begin{bmatrix} O & E_m \\ E_n & O \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} P & O \\ O & E_n \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} E_m & O \\ O & P \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} E_m & P \\ O & E_n \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} E_m & O \\ P & E_n \end{bmatrix},$$

和初等矩阵与初等变换的关系一样, 用这些矩阵左乘任一个分块矩阵

$$\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix},$$

只要分块乘法能够进行，其结果就是对它进行相应的变换，即

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} O & E_m \\ E_n & O \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} C & D \\ A & B \end{bmatrix}, \\ \begin{bmatrix} P & O \\ O & E_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} PA & PB \\ C & D \end{bmatrix}, \\ \begin{bmatrix} E_m & O \\ P & E_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} A & B \\ C+PA & D+PB \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

(右乘矩阵也有相应的结果，这里略去不写)