

荣誉证书

占爱文 同学:

你的本科毕业论文(设计)《 六足仿生机器人的设计与崎岖路面行走控制 》被评为我校 2018 届校级优秀本科毕业论文(设计),特发此证。

指导老师: 牛子杰

