基于 AVX-512 的矩阵计算实验

姓名: 苏易文

学号: 3240103466 日期: 2025年7月6日

1. 实验思路

本实验优化整数量化矩阵乘法($C = A * B_transposed$),采用数据重排与SIMD并行计算相结合的策略。

1.1. 性能瓶颈分析

基准 naive_gemm 的主要瓶颈:

- 1. 计算串行化: 三层循环无法利用CPU向量处理单元, 计算效率低
- 2. 缓存不友好:内存访问模式导致缓存利用率低下

1.2. 核心优化策略

1. **数据重排**:对B矩阵进行块转置,将原始B矩阵的 **1x4** 数据块重新排列,使相关数据在内存中连续存放

2. AVX-512 Tiling:

- 将C矩阵分解为四个 1x16 小块处理, 充分利用512-bit向量寄存器
- 使用 _mm512_broadcastd_epi32 广播A矩阵数据块
- 使用 _mm512_loadu_si512 连续加载B矩阵16个数据块
- 使用 _mm512_dpbusd_epi32 并行计算16组4元素点积

2. 实验结果与分析

2.1. AVX-512 优化结果

AVX-512 优化版	0.0474591 s	48.6754x
naive_gemm	2.31009 s	1.0× (基准)
实现方法	运行时间	加速比

```
haz40103466@sct101:~/HPC101/src/lab2/vector/build$ cd /home/hpc101/h3240103466/HPC101/src/lab2/vector/build && mac-- Configuring done
-- Generating done
-- Build files have been written to: /home/hpc101/h3240103466/HPC101/src/lab2/vector/build

[ 25%] Building CXX object CMakeFiles/lab2.dir/main.cpp.o

[ 50%] Building CXX object CMakeFiles/lab2.dir/src/buffer.cpp.o

[ 75%] Building CXX object CMakeFiles/lab2.dir/src/reshape.cpp.o

[ 100%] Linking CXX executable lab2

[ 100%] Built target lab2

Time: 2.31009 s

Time: 0.0474591 s

Result is correct!

Speedup: 48.6754
```

性能分析:

- SIMD并行化: 向量指令大幅提升计算吞吐量
- 内存访问优化:数据重排和分块计算改善缓存局部性

2.2. 核心代码实现

```
_{m512i} b_{vec_k0} = _{mm512_loadu_si512((__m512i))}
const*)&B_reshape[(k+0) * N * 4 + j * 4]);
                     _{m512i} a_{vec_0_k0} = _{mm512_set1_epi32}(*(const
int*)(&A[(i+0) * K * 4 + (k+0) * 4]));
                     _{m512i} a_{vec_1k0} = _{mm512_{set1_{epi32}}(*(const))}
int*)(&A[(i+1) * K * 4 + (k+0) * 4]));
                     _{m512i} a_{vec_2k0} = _{mm512_set1_epi32}(*(const
int*)(&A[(i+2) * K * 4 + (k+0) * 4]));
                     _{m512i} a_{vec_3_k0} = _{mm512_set1_epi32}(*(const_{ms1}))
int*)(&A[(i+3) * K * 4 + (k+0) * 4]));
                     // --- k iter 2 data ---
                     _{m512i} b_{vec_k1} = _{mm512_loadu_si512((__m512i))}
const*)&B_reshape[(k+1) * N * 4 + j * 4]);
                     _{m512i} a_{vec_0_k1} = _{mm512_set1_epi32}(*(const
int*)(&A[(i+0) * K * 4 + (k+1) * 4]));
                     _{m512i} a_{vec_1_k1} = _{mm512_set1_epi32}(*(const
int*)(&A[(i+1) * K * 4 + (k+1) * 4]));
                     _{m512i} a_{vec_2k1} = _{mm512_set1_epi32}(*(const
int*)(&A[(i+2) * K * 4 + (k+1) * 4]));
                     _{m512i} a_{vec_3}k1 = _{mm512}set1_{epi32}(*(const
int*)(&A[(i+3) * K * 4 + (k+1) * 4]));
                     // =========== 计算阶段 (Compute
Phase) ========
                     // 此刻,大部分加载延迟已经被隐藏,现在集中进行计算
                     // --- k iter 1 computes ---
                     c_{vec_0} = _{mm512\_dpbusd\_epi32}(c_{vec_0},
a_vec_0_k0, b_vec_k0);
                     c_{vec_1} = _{mm512\_dpbusd\_epi32}(c_{vec_1},
a_vec_1_k0, b_vec_k0);
                     c_{vec_2} = _{mm512\_dpbusd\_epi32}(c_{vec_2},
a_vec_2_k0, b_vec_k0);
                     c_{vec_3} = _{mm512\_dpbusd\_epi32(c_{vec_3},
a_vec_3_k0, b_vec_k0);
                     // --- k iter 2 computes ---
                     c_{vec_0} = _{mm512\_dpbusd\_epi32}(c_{vec_0},
a_vec_0_k1, b_vec_k1);
                     c_{vec_1} = _{mm512\_dpbusd\_epi32}(c_{vec_1},
a_vec_1_k1, b_vec_k1);
```

```
c_{vec_2} = _{mm512\_dpbusd\_epi32}(c_{vec_2},
a_vec_2_k1, b_vec_k1);
                       c_{vec_3} = _{mm512\_dpbusd\_epi32}(c_{vec_3},
a_vec_3_k1, b_vec_k1);
                  }
                  // ... 存储结果 ...
                  // 循环结束后,将4个累加器的结果写回C矩阵
                  _{mm512\_storeu\_si512((\underline{m512i*})\&C[(i+0) * N + j],}
c_vec_0);
                  _{mm512\_storeu\_si512((\underline{m512i*)\&C[(i+1) * N + j],}
c_vec_1);
                  _{mm512\_storeu\_si512((\underline{m512i*)}\&C[(i+2)*N+j],}
c_vec_2);
                  _{mm512\_storeu\_si512((\underline{m512i*})\&C[(i+3)*N+j],}
c_vec_3);
             }
         }
```

3. 基于 AMX 的终极优化

3.1. AMX 优化策略

Intel AMX将优化维度从一维向量提升到二维瓦片,提供专用矩阵运算硬件:

- 硬件配置: 使用 _tile_loadconfig 配置瓦片寄存器形状
- 二维数据流: _tile_loadd 加载二维瓦片, _tile_dpbusd 执行瓦片矩阵乘法
- 专用引擎: TMUL单元提供极高计算密度

3.2. AMX 优化结果

AMX 优化版	0.0249321s	120.8×
naive_gemm	3.01185s	1.0× (基 准)
实现方法	运行时间	加速比

实现方法 运行时间 加速比

```
h3240103466@M701:~/HPC101/src/lab2/vector/build$ ./lab2
Time: 3.01185 s
Time: 0.0249321 s
Result is correct!
Speedup: 120.802
```

3.3. AMX 核心代码

```
// AMX优化核心代码
init_tile_config(M);
for (int j = 0; j < N; j += 16) {
    _tile_zero(0); // 初始化结果瓦片
    for (int k = 0; k < K * 4; k += 64) {
        // 加载A瓦片 (12x64)
        _{\text{tile\_loadd}(1, A + k, K * 4);}
        // 加载B瓦片 (16x64)
        void* b_addr = (uint8_t*)B_reshape + k_block_idx * 16 * 128
+ j_block_idx * 64;
        _tile_loadd(2, b_addr, 128);
        // 执行瓦片矩阵乘法累加
        _tile_dpbusd(0, 1, 2);
    }
    // 存储结果瓦片
    _{\text{tile\_stored}(0, C + j, N * 4);}
}
```

4. 总结

本实验通过AVX-512和AMX两个层次的优化,展示了现代CPU向量化和专用硬件的强大威力。AVX-512实现了48.67倍加速,而AMX更是达到了120倍的惊人提升,证明了专用硬件在特定计算场景下的绝对优势。