基于单片机的通信实验报告

- 0.如何运行
- 1. 连接图
 - 1.1 逻辑连接图
 - 1.2 实际硬件连接图
- 2. 原理图
 - 2.1 RTC
 - 2.1.1 本实验RTC原理图
 - 2.2 晶体管
 - 2.2.1 本实验晶体管原理图
 - 2.3 矩阵按键
 - 2.3.1 本实验矩阵按键原理图
 - 2.4 端口控制
- 3. 程序流程图
 - 3.1 外侧门锁
 - 3.2 内侧锁控制器
 - 3.3 电脑端
- 4. 功能说明
- 5. 实验分析
 - 5.1 通用功能
 - 5.2外侧门锁
 - 5.3 内侧锁控制器
 - 5.4 电脑端
- 6. 程序运行(.gif)
- 7. 目录结构以及源码
- 8. 实验心得
- 9. 小组成员

基于单片机的通信实验报告

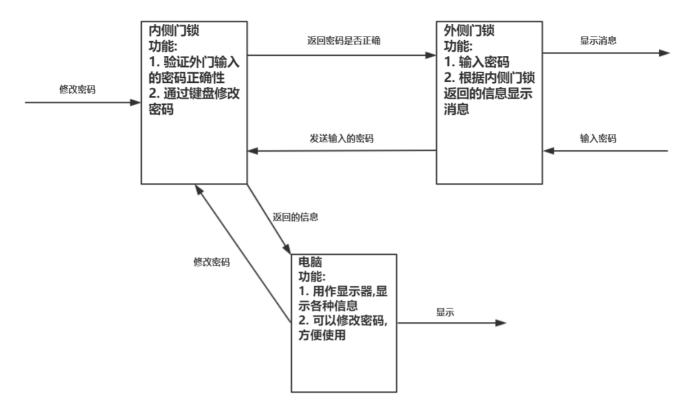
0.如何运行

测试环境: win10 + python 3.6 + chrome

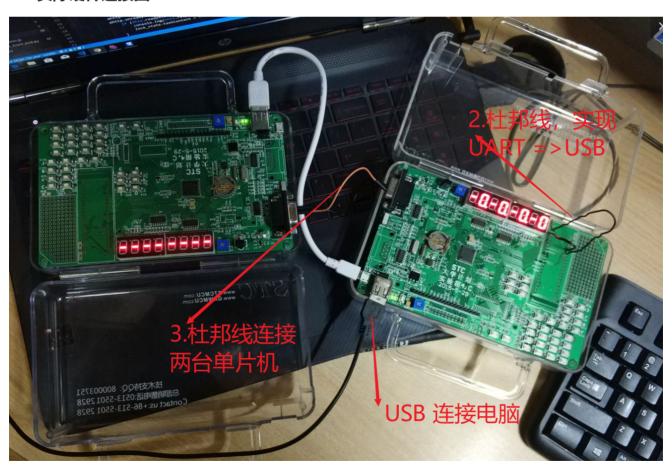
- 按照硬件连接图完成连接
- 安装对应的python模块(pyserial)。
- 运行代码目录中的 simpe_render\simple_lock_front_end.py
- 打开chrome浏览器输入 localhost:9000 。 【9000为默认端口,可以自行在源文件中修改】

1. 连接图

1.1 逻辑连接图



1.2 实际硬件连接图



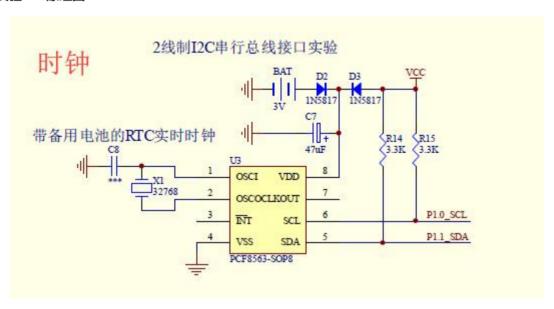
• 由于器材有限, 杜邦线3, 是在宿舍中DIY制作而成的。

2. 原理图

2.1 RTC

RTC 也即 [real time clock]实时时钟,主要用于为操作系统提供可靠的时间;当系统处于断电 的情况下,RTC记录操作系统时间,并可在电池供电情况下继续正常工作,当系统正常启动后,系统可从RTC读取时间信息,来确保断电后时间运行连续性。在实验中用于计时。

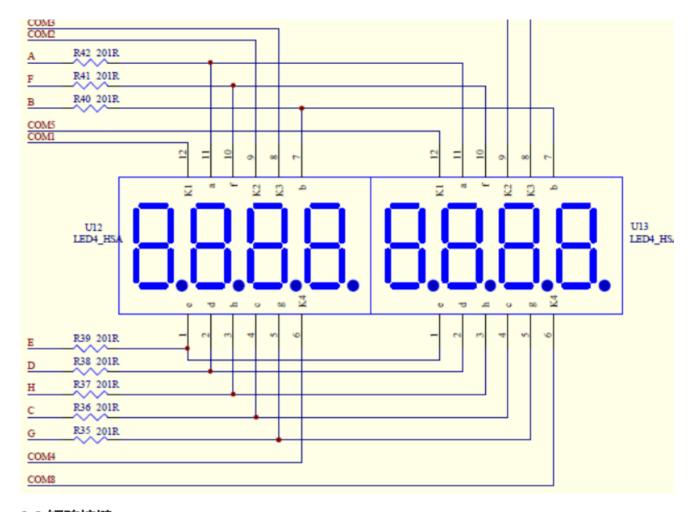
2.1.1 本实验RTC原理图



2.2 晶体管

晶体管所显示的数字是根据时钟的频率扫描显示的,当我们把时钟的扫描频率提高到人眼难以识别的时候,就能达成同时显示多个数码管的效果,那么我们就可以成功的将数据成功的显示到晶体管上。

2.2.1 本实验晶体管原理图

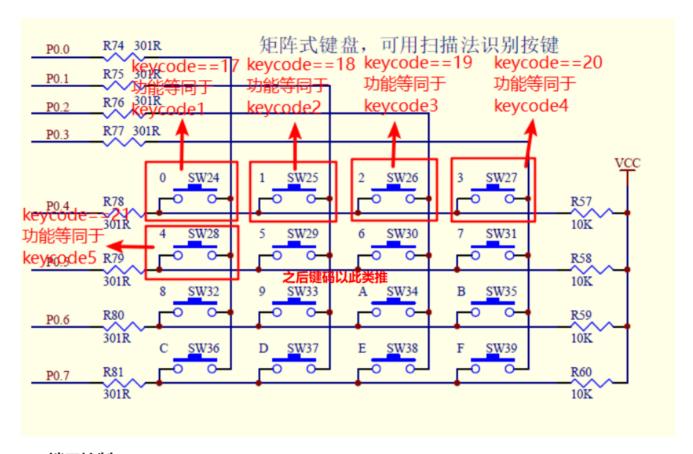


2.3 矩阵按键

独立键盘检测,在单片机外围电路中,通常用到的按键都是机械弹性开关,当开关闭合时,线路导通,开关断开时,线路断开。单片机检测按键的原理:按键的一端接地,另一端与单片机的某个I/O口相连,开始先给I/O赋一高电平,然后让单片机不断检测该I/O口是否变为低电平,当按键闭合时,相当于I/O口与地相连,就会变为低电平。在单片机检测按键是否被按下时,电压的实际波形与理想波形时有一点=定差别的,波形在按下和释放瞬间都有抖动现象,抖动时间的长短和按键的机械特性有关。所以单片机在检测键盘是否被按下都要加上去抖操作,所以在编写单片机的键盘检测程序时,一般在检测按下时加入去抖延时。独立键盘与单片机连接时每一个按键都需要一个I/O口,会过多占用I/O口资源。

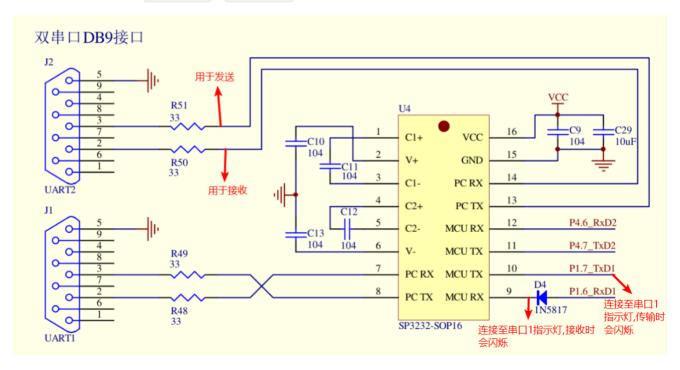
与独立键盘不同,矩阵键盘的连接方式,每一行将每个按键的一端连接在一起构成行线,每一列将按键的另一端连接在一起构成列线。这样的话,16个按键排成4行4列就只要8根线。它的按键检测,简单点说,就是先送一列低电平,其余均为高电平,然后轮流检测,确认行列。

2.3.1 本实验矩阵按键原理图



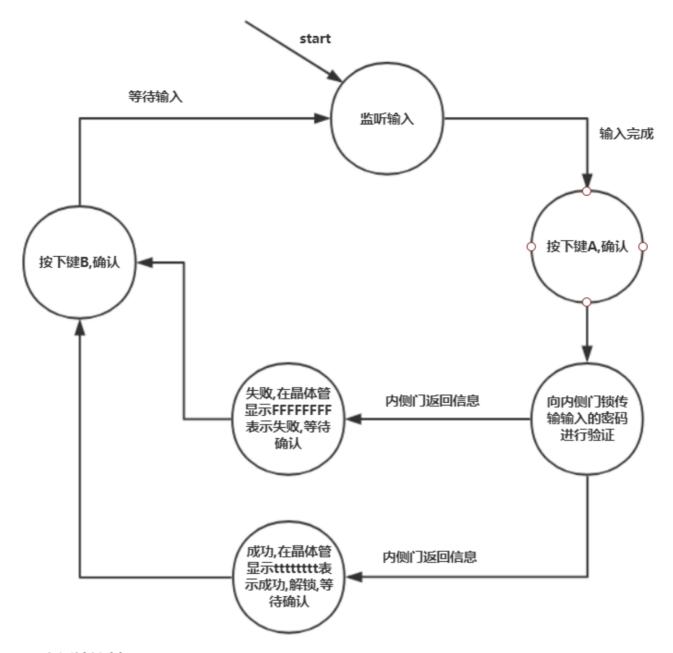
2.4 端口控制

该实验使用了单片机的 UART端口2 和 UART端口3 完成了通信操作。

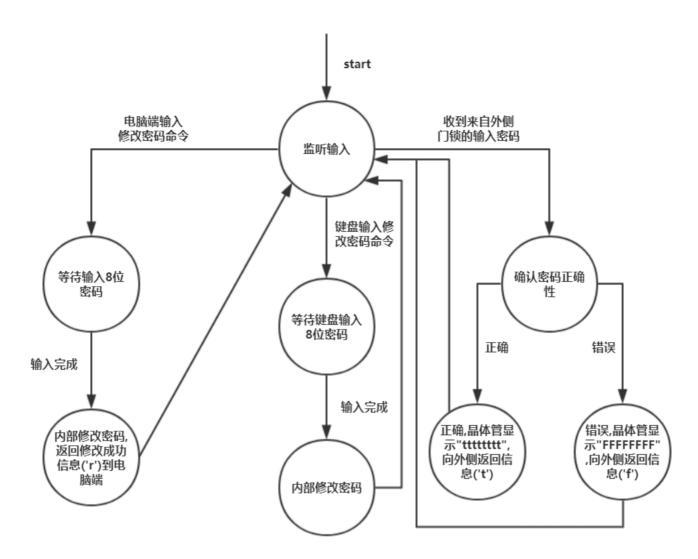


3. 程序流程图

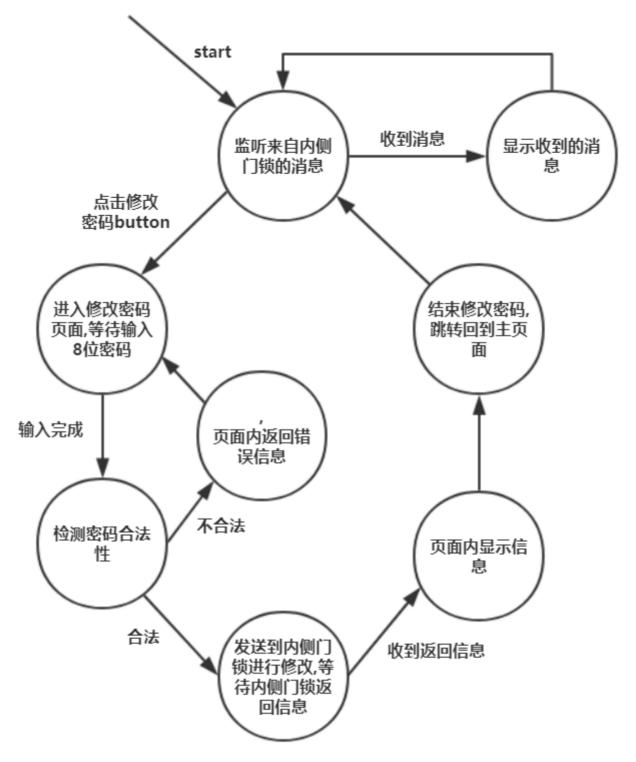
3.1 外侧门锁



3.2 内侧锁控制器



3.3 电脑端



4. 功能说明

实现了以下的功能:

- 两个单片机之间密码的传输,
 - · 外部的锁接受密码的输入, 把输入交由内部电脑判断, 内部锁控制器判断, 并将结果放回。
- 单片机与电脑之间的串口通信
 - 。 电脑可以追踪记录门锁被尝试解开的时间和正确情况。 (将每次的输入情况【时间和正确情况】保存起来)
 - 。 可以远程更改门锁的密码。

5. 实验分析

5.1 通用功能

- 按键信息的接收:按键信息的模块的代码的编写都是直接引用了样例代码中的内容,原理分析可以查看,上面2.3矩阵按键的内容。
- 利用内部时钟:利用了Timer1作为URAT的波特率计算的来源。值得一提的是,经过实验验证在本实验的单片机上使用波特率应该是9600。
- 单片机通信: 沿用了上次实验的的中断收发。
- 单片机与电脑通信: 通过杜邦线的连接,将通过URAT串口输出的信息同时输出到USB口,实现和电脑之间的连接。
- 单片机的显示: 使用单片机的八段晶体管展示对应相应的情况。
- 通信方式:通信采用的是中断收发的方式。中断收发使用的单片机内部提供的4号中断 UART 中断服务,也就是 interrupt UART1_VECTOR 大概来说,在每次缓冲区满的时候就会出发这个中断,在这个中断里面实现数据的操作。

5.2外侧门锁

程序的大致流程如3.1 所示, 下面只是展示一些细节

- 密码输入的回显。
 - 使用状态机,一旦用户按到键盘进入键盘,进入密码输入模式,用户每按下一个数字,都会显示到单片 机的晶体管上。
- 密码输入之后的反馈。
 - 密码输入之后,发送到内部控制器进行验证,验证之后把结果通过UART

5.3 内侧锁控制器

程序大致流程如3.2所示,部分细节如下

- 密码更改模式:
 - 进入密码更改模式只能通过向控制器传入特定信息进行触发,这个信息,无法通过外部的锁传进锁控制器,换句话说外部锁能传给内部锁的信息是固定的,不可能出发密码更改模式。

- 。 进入更改模式之后,可以通过两种方式来修改密码
 - 通过电脑输入传输新的密码到内部锁控制器实现密码的更改
 - 诵讨内部锁控制器的按键讲行密密码更改。

5.4 电脑端

- 电脑端由于采用的是C/S方式来实现前端的展现(水平和时间有限,实现很粗糙),同时只是把记录文件简单写入文件中。
- 服务端运行两个线程
 - 一个线程搭建一个简单的服务器,监听来自浏览器前端的输入,根据前端的输入,向单片机发送相应的内容。

```
if __name__ == '__main__':
    server_class = HTTPServer
    httpd = server_class((HOST_NAME, PORT_NUMBER), MyHandler)
    print(time.asctime(), 'Server Starts - %s:%s' % (HOST_NAME, PORT_NUMBER))
    try:
        httpd.serve_forever()
    except KeyboardInterrupt:
        pass
    httpd.server_close()
    print(time.asctime(), 'Server Stops - %s:%s' % (HOST_NAME, PORT_NUMBER)
```

o 另一个线程利用 pyserial 监听来自单片机的输入,根据单片机的反馈情况,完成对应的状态转化。同时把记录写进文件中,用于日后查询。

```
def receiver(ser):
   # setup logger
    logger = logging.getLogger('simple_lock')
   logger.setLevel(logging.INFO)
    fh = logging.FileHandler('record.log', encoding='utf-8')
    fh.setLevel(logging.INFO)
    formatter = logging.Formatter('%(asctime)s - %(name)s - %(levelname)s - %
(message)s')
   fh.setFormatter(formatter)
    logger.addHandler(fh)
   buffer = ''
    global state
    # state = STATE_PASSWORD_INVALID
   while 1:
        s = ser.read(1)
        if s:
            c = s.decode('utf-8')
            # Notice: when restarting SCM, the first char is char(0).
            # In Windows, if the first char of string is char(0),
              the string won't be printed.
            if ord(c) != 0:
                # print(c)
                buffer += c
        else:
            if buffer:
```

```
print("getting feed back from outer part of lock")
print(buffer)
if buffer == 'r':
    state = STATE_PASSWORD_RETTING_SUCCESSFULLY

elif buffer == 'f':
    state = STATE_PASSWORD_INVALID
elif buffer == 't':
    state = STATE_PASSWORD_VALID
logger.info(state)
time.sleep(5)
state = STATE_WAITING_INPUT
buffer = ''
```

- 客户端 (前端) 显示简单的界面,实现和用户的交互
 - 输出当前门锁的状态(处于简单和用户体验【不用手动刷新浏览器】考虑,通过客户端向服务端轮询来 实现状态转化)

```
const timeId = setInterval(() => {
 // ask server the state of the lock
 var xhttp;
 xhttp = new XMLHttpRequest();
 xhttp.onreadystatechange = function () {
   if (this.readyState == 4 && this.status == 200) {
     // console.log(this.responseText)
     lock_state.textContent = this.responseText
   }
   // else if (this.status != 200){
        poll__fail_times ++
          if(poll__fail_times >= 10) {
              console.log("falied too much time, cancel timer
   //
automatically!")
              clearInterval(timeId)
   //
         }
   // }
 };
 xhttp.open("GET", "poll", true);
 xhttp.send();
}, 1000);
```

- 实现锁密码的远程更改功能,用户输入新的密码,前端发往服务端,服务端再发往单片机实现密码的更改。

6. 程序运行(.gif)

• 密码输入错误



• 密码输入正确



• 更改密码

chain	android_de	ev <mark> </mark> golang	vue_dev	(a) 13:45 - Pomotodo	知	II §		ÐG	•	Ġ	Q	•
			L	OCK								
	等待大门密码输入。。。											
		NEW PASS	WORD:			SUB	MIT					

7. 目录结构以及源码

(注: 具体代码在压缩包中)

C:. | report.md // 实验报告 ├─pic // 实验报告使用的图片 └─third_proj ├─.vscode | settings.json ├─inner_side // 内部锁控制器相关文件 | common.h | key.h | main.c | serial.h ├─outer_side // 外部 锁相关源文件 | common.h | key.h | main.c | serial.h └─simple_render | bulma.css | index.html // 前端 | record.log // 记录文件 | simple_lock_front_end.py // 源码

8. 实验心得

这次期中项目之后,我们组整体对 STC51单片机 的使用以及 C51 代码的编写有了一个新的认识,同时在进行项目 创作的过程中也有很多新的收获,比如: 熟练使用中断的处理、信号的捕捉以及透彻的理解了其中的原理等;

当然在实验的过程中也遇到了缺少仪器的困难,比如:需要借箱子和缺少杜邦线,这些困难在小组成员的努力下,最后都——得以解决;我们小组内的成员,自己动手制作杜邦线也是为我们的实验过程增加了不少乐趣。

同时这次实验过程中给,我们也对前端代码的书写进行了复习,也是很好的将前端和单片机联系起来,虽然没能用到wifi模块(缺少仪器)但是通过使用串口连接,也是完成了程序的输入与输出在前端界面的显示,当然这个过程也是少不了各种的问题,比如:输出在屏幕的字符是乱码、捕捉不到信号等,但是这些困难我们都一个一个解决了。

前半学期的课程(STC 51单片机的学习)已经差不多结束了,最后通过这个项目来结尾应该是对自己学习过程的一个总结,希望以后小组成员都能够砥砺前行、在学术上再创成就。

9. 小组成员

	成员	学号	分工
组长	王迎旭	16340226	撰写实验报告、督促小组工作进度、完成实验测试部分
组员	吴梓溢	16340243	编写内部锁代码、前端代码、debug
组员	王显淼	16340224	编写外部锁代码、前端代码、debug
组员	魏宇燊	16340234	整理项目代码、绘制流程图
组员	张骏	15331392	整理项目代码、绘制流程图