这些是需要背诵的操作系统的content

A 线程、进程和同步

- 一.进程与线程的概念与区别?
- 二.进程间的通信方式
- 三、线程间的通信方式
- 四、有了进程,为何还要线程?
- 五、互斥锁和读写锁
- 六、死锁
- 七、线程保持上下文, SP、PC、EAX寄存器的作用
- 八、一个线程死掉会导致进程也死掉崩溃
- 九、fork和vfork的区别
- 十、进程的状态转换图
- 十一、协程
- 十二、僵尸进程
- B、文件与内存
 - 一、虚拟内存
 - 二、程序的内存结构
 - 三、缺页中断
 - 四、缺页置换算法
 - 五、虚拟内存和物理内存映射
 - 六、文件句柄
 - 七、结构体对齐、字节对齐
 - 十一、大小端字节与主机/网络字节序
 - 十二、静态变量初始化时间
 - 十三、内存溢出和内存泄漏
 - 十三、操作系统如何设置page cache
- C、用户/内核态
 - 二、系统调用
 - 三、内核态和用户态的相互转换
- D、编译的流程
 - 一、编译流程
- E、IO
- F、其他
 - 一、微内核和宏内核
 - 二、linux中的Timer定时器机制

A 线程、进程和同步

这三个东西是经常考的进程线程八股文,需要多背一背。

等到晚上回去以后,再了解一下项目经验。

一.进程与线程的概念与区别?

进程是系统进行资源调度和分配的基本单位,实现了操作系统的并发。

线程是进程的子任务,是CPU调度和分派的基本单位,用于保证程序的实时性,实现进程内部的并发。

线程共享的资源:共享代码段(代码和常量),数据段(全局变量和静态变量),拓展段(堆),每个线程拥有自己独立的栈,运行时段,用来存放所有的局部变量和临时变量。这也就是共享同一地址空间的意义(动态内存、映射文件、目标代码等)

二者的区别:进程系统开销较大,需要分配内存空间、IO设备等。进程切换时,涉及到进程CPU环境的保存和新的CPU环境的设置。线程切换只需要保存少量寄存器的内容,并不涉及存储管理。进程切换的开销远大于线程切换。

多线程通信简单,多进程通信IPC有很多复杂的机制,具体的我也了解的不是特别清楚。

二.进程间的通信方式

管道、系统IPC (消息队列、信号量、信号、共享内存)、套接字SOCKET通信。

1、管道

无名管道和命名管道。无名用于有亲缘关系的进程通信,命名管道FIFO用于无亲缘关系的进程通信。

普通管道PIPE:半双工,具有固定的读写端,仅用于父进程和子进程通信,特殊的文件,但是不属于文件系统,只存在于内存中。

命名管道FIFO:无关进程之间交互数据,拥有路径名,特殊的设备文件形式存在于文件系统中。

2、系统IPC

(1) 消息队列MQ Message Queue

消息链接表,存放在内核中,有一个标识符队列ID来标记。克服了信号传递信息少,管道只能写入无格式字节流的问题,具有写权限的进程可以向消息队列添加某种格式的信息,具有读权限的进程可以从队列中读取信息。

面向记录,独立于发送和接收进程,不一定按照先进先出的次序读取,可以读取各种不同信息。

消息还可以具有优先级。

(2) 信号量 semaphore

计数器,用于实现进程间的互斥和同步,不用于存储通信的信息。

可以用来控制多个进程对共享资源的访问。

基于操作系统的PV操作,访问时用P加锁,离开时用V解锁。

(3) 共享内存

多个进程访问同一块内存空间,是最快的IPC直接对内存进行读取。

信号量+共享内存经常一起使用,这个和多线程的同步互斥有一定的想师资处。

(4) 信号

较为复杂,用来通知进程某个事件已经发生?其实是有很多机制在这里面的。

(5) 套接字

socket多进程通信,这个算是另一种形式的内容。

三、线程间的通信方式

临界区: 多线程串行化访问同一个公共资源, 速度快, 适合数据访问。

互斥量: 互斥机制, 拥有互斥对象的线程才有访问公共资源的权限。

信号量:

条件变量?通知操作的方式保持多线程同步。

自旋锁:任何时刻只能有一个线程访问对象,倘若失败,会在原地自选,也就是无穷while循环,在某种情况下会极大地提升效率,加锁时间过长,会极大地浪费CPU资源。

四、有了进程,为何还要线程?

一个进程的开销是一个线程开销的30倍左右。

多线程的程序结构也有很多的好处。

多线程:线程切换代价小,适用于IO密集型工作场景。

多进程:适用于CPU密集型,适用于多台主机分布的模型,也是适用的。

单核机器上写多线程程序,仍然需要线程锁,防止共享资源被非法修改了。

五、互斥锁和读写锁

这二者有什么关系呢? 暂时是不太清楚的。

互斥锁mutex: 任意时刻有且仅有一个线程访问该对象

读写锁rwlock:读锁和写锁,读时,允许多个线程同时读。写时,只允许一个线程写,其

他都会睡眠, 直到被唤醒。用于读取数据的频率远大于写数据的场合。

linux的四种锁:互斥锁、读写锁、自旋锁、RCU (read-copy-update),在修改数据时,会对生成的副本进行修改,修改完成以后,再把老数据update一下。

六、死锁

两个或两个以上的进程在执行时,因竞争资源造成互相等待的现象。

死锁发生的四个必要条件:

互斥条件: 进程对所分配的资源不允许别的进程访问, 被一个进程已经占有。

请求保持条件: 讲程获取一定的资源后, 又对别的资源请求, 由于锁此时请求被阻塞,

该进程不会释放资源。

不可剥夺条件: 在未完成使用之前, 不可被剥夺

环路等待条件: 存在一个进程、资源之间的环形链

解决死锁的方法:资源一次性分配?可剥夺资源?资源有序分配法(按照请求编号有序

的请求资源)

七、线程保持上下文,SP、PC、EAX寄存器的作用

SP: 堆栈指针, 指向当前栈的栈顶地址

PC:程序计数器,指向下一条要执行的指令

EAX: 累加寄存器?

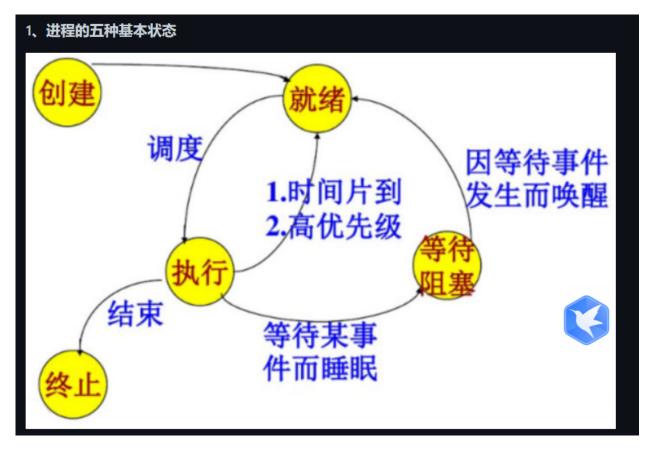
八、一个线程死掉会导致进程也死掉崩溃

九、fork和vfork的区别

fork创建新进程,之后调用exec()载入二进制映像,替换当前进程映像。 内部数据结构会全部赋值,现在则是写时复制。

vfork() fork之后,立即执行exec会造成地址空间的浪费?为什么? 避免了地址空间的按页复制。 由于写时复制的策略,地址空间会被直接交换复制,不会重复复制父进程的地址空间了。

十、进程的状态转换图



创建-》就绪态-》执行态-》等待阻塞-》终止态

交换技术:可能出现全部进程阻塞等待IO,由于IO处理速度慢,此时CPU就会空闲,没有就绪进程来执行。

以上问题有两种解决手段:

交换技术: 换出一部分阻塞进程到外存(硬盘?), 腾出内存空间

虚拟存储技术:每个进程只装入一小部分程序和数据

在交换技术上,将内存暂时不能运行的进程,或者不用的数据和程序,换出到外存(交换区?),腾出足够的内存空间,之后把能够运行的进程换入内存,从而出现挂起状态。

当进程被交换到外存时,进程状态就成为了挂起状态。

活动阻塞: 进程在内存被阻塞 静止阻塞: 进程在外存, 被阻塞

活动就绪和静止就绪。

十一、协程

微线程,看上去也是子程序。

在执行过程中,内部可中断,转而执行别的子程序,之后再返回来执行程序。

相比于多线程,协程有极高的执行效率。

子程序切换由程序自身控制,没有线程切换的开销。

不需要锁机制,只有一个线程。

操作的一般手段:在协程上利用多核CPU:

多进程+协程 充分利用多核,发挥协程的高效率,最大程度上提高性能。

十二、僵尸进程

父进程利用wait或者waitpid来获得子进程的终止状态。

父进程退出,倘若它的子进程仍在运行,将成为孤儿进程,会被init进程收养,并且完成 状态收集的过程。

僵尸进程:一个进程使用fork创建子进程,子进程退出,父进程没有wait,那么这些进程描述符仍然存在于系统,这些进程就叫僵尸进程。

这些资源会一直被占有,如果大量产生,将可能导致系统无法产生新的进程。

解决手段:

外部:kill 发送SIGTERM SIGKILL信号消灭主进程,它的子进程会成为孤儿进程。

内部:子进程退出时,向父进程发送SIGCHILD信号,父进程处理这个信号。

fork两次?

B、文件与内存

这里的信息大多是简单的机制,看不懂的再跳出来看一看喽。

一、虚拟内存

不同的程序在运行时,他看到自己独自占有了4G的内存。所有进程共享一个物理内存。 进程初始化时,只会创建虚拟内存的布局,初始化进程控制表中内存相关的链表。不会 立刻把数据拷贝到物理内存中。只有当运行时,触发缺页异常,才会进行数据的拷贝。

二、程序的内存结构

这个只是程序的所有内容

分为BSS段(未初始化区,用于存放未初始化的全局变量和静态变量)、数据段(已初始化的)、代码段(程序的执行代码区域)

text和data已经固定, BSS段由链接器获取内存

在可执行时,一般还会有堆栈区,咱们用来存储东西。

栈区专门存储函数参数、局部变量等信息。

堆区专门存储动态分配的内存, malloc和free函数的操作位置。

三、缺页中断

当malloc时,可能出现物理内存没有加载页的情况,于是称为缺页中断。

四、缺页置换算法

先进先出 (FIFO) 算法

最近最少使用(LRU)算法,这里的LRU算法是非常经典的。

最近最少使用?每次访问的数据会移动到栈顶,倘若满了,会淘汰最后一个。

用特殊的栈来保存各个页面号。

LRU算法还是比较好理解的。

使用哪个,就把哪个提到最前面。

五、虚拟内存和物理内存映射

1.段式管理

段式内存管理单元,包含段标识符和段内偏移

2.页式管理

线性地址被划分为固定长度的组,叫做页。 4KB作为一个页来划分。

多级页表管理内存映射,还是比较ok的。

六、文件句柄

linux默认最大文件句柄1024,也就是文件标识符,最多可以同时打开的文件数量为1024。

七、结构体对齐、字节对齐

硬链接:一个文件的多个文件名

把文件名和计算机系统使用的文件节点连接起来。

inode号:文件系统的文件编号,这个信息在这里是固定的,还算是比较好理解的。

十一、大小端字节与主机/网络字节序

主机字节序, CPU字节序, 不是由操作系统决定, 是由CPU指令集决定

大端字节序: 高序字节存储在低位地址

小端字节序: 高位字节存储在高位地址

区分方法就是开头的字节是大字节还是小字节?这是一种存储的方式而已。

一个简单的区分手段:

32 位整数 0x12345678 是从起始位置为 0x00 的地址开始存放,则:							
内存地址	0x00	0x01	0x02	0x03			
大端	12	34	56	78			
小端	78	56	34	12			

其实高位字节序符合人类的阅读习惯。

高位指的是数字的高位,也就是数字一开头的各种信息,在这里是确定的。

各种处理器的字节序:

x86 小端序

ARM 默认小端序

网络字节序:大端序,默认是大端的排列方式。

这一点总是恒定的。

十二、静态变量初始化时间

静态变量存在数据段和BSS段,C语言在代码执行之前初始化,C++规定静态对象当且仅当初次用到时构造。

十三、内存溢出和内存泄漏

内存泄漏:由于疏忽,程序未能释放掉不再适用的内存,失去了对该段内存的控制,因而造成了内存的浪费。

未将基类的析构函数设置为虚函数, 当基类指针指向子类对象时, 不会自动调用子类的 析构函数。于是, 子类的资源没有被正确释放, 由此带来的内存泄漏, 即为内存泄漏的 一种情况的。

十三、操作系统如何设置page cache

也就是TLS内存加速包?是另一种缓存,具体的实现方式不是现在要考虑的。

C、用户/内核态

用户态和内核态的特权级别不同。内核态拥有较高的特权优先级。

运行在用户态的程序不能访问操作系统的内核数据结构和程序。

二者转换的方式: 系统调用、异常和中断

二、系统调用

system call,又叫做系统呼叫。用户态程序向内核请求更高权限运行的服务。提供了用户程序和操作系统之间的接口。

设备IO、进程通信:运行在内核态下面

危险的、权限很高的指令被包装为系统调用,这些资源都由操作系统控制,唯一的操作 入口就是系统调用。

open、write、fork、execve等均是有名的系统调用。

三、内核态和用户态的相互转换

系统调用、异常(段错误、缺页异常)、外围设备中断(硬盘IO读写完成以后,需要中断来处理一下)

至于这个具体的中断流程是不需要特别考虑的,总而言之就是把寄存器内容存起来,执行完中断以后,再把各个寄存器的值拉回来。这个过程是非常好理解的,简单的破坏后再恢复现场即可。

D、编译的流程

编译我们曾经学过编译原理,但是具体的流程还没有了解清楚的。

一、编译流程

1.预编译: 删除所有#define, 处理条件编译, 处理#include指令

2.编译:将预编译以后的文件进行词法分析、语法分析、语义分析、优化、生成目标代码,生成汇编语言。

3.汇编:将汇编代码编程机器码文件,产生.o文件或者.obj文件,这个是明确的。

4.链接:将不同的汇编后的目标文件进行链接,从而形成一个可执行程序。

链接是将汇编好的源文件链接起来,形成可执行程序的过程。

静态链接和动态链接,这是非常容易理解的。

E, IO

这里主要涉及5种IO模型

阻塞IO:非阻塞IO (每隔一段时间检查一下):信号驱动IO(SIGIO信号): IO复用、多路转接IO

多线程、线程池、IO多路复用?

提前建好线程池,用生产者消费者模型,创建任务队列,有任务就挂在任务队列上,同时开启对应的一个线程。

如果没有的话,就让所有线程睡眠。

实现线程池的方法:?

设置生产者消费者队列,作为临界资源。

初始化n个线程,并且运行起来,加锁去队列获取任务运行。

当任务队列为空,所有线程阻塞。

当生产者队列来了一个任务后,先对队列加锁,把任务挂到队列上,然后用条件变量去通知阻塞中的某一个线程。

F、其他

一、微内核和宏内核

宏内核:除了最基本的进程、线程管理、内存管理,将文件系统、驱动、网络协议集成在内核里面。

微内核:内核仅有基本的调度、内存管理。 驱动、文件系统由用户态的守护进程实现。

二、linux中的Timer定时器机制

可以直接忽略这里的定时器机制,稍微有点复杂。

大致把这些操作系统的知识看了一小遍,看得人头晕眼花。