清华大学深圳国际研究生院

数值实验

宋伦继 编

SIGS 2021年

目 录

前言

实验报告内容要求

实验一 Hamming级数求和

实验二 函数插值方法

实验三 函数逼近与曲线拟合

实验四 数值积分与数值微分

实验五 线方程组的直接解法

实验六 解线性方程组的迭代法

实验七 非线性方程求根

实验八 矩阵特征值问题计算

实验九 常微分方程初值问题数值解法

附录: 部分程序示例

前言

结合课程教学,配备适当的上机实验以便加深课堂教学的实践性,同时通过实验可以加强对数学模型的总体分析,算法选取,程序结构,上机调试和结果分析等环节的训练。实验内容共包含9个实验,要求学生在36个实验课时内完成。为使实验更为有成效,需要写出符合格式要求的实验报告,以此可作为《数值分析》课程成绩评定的参考。

实验报告内容要求

- 一、实验题目名称
- 二、专业、班级、姓名
- 三、目的和意义

方法的理论意义和实用价值,如 Neville 插值算法利用逐次线性插值产生一个从低到高次的 Langrange 插值多项式序列,避免了当增加新节点时从头开始计算的问题。又如改进牛顿法,它适用于任意连续函数在大范围中求解,并且避免计算导数值,使其更具有实用性。

- 四、计算公式(算法)
- 五、结构程序设计
- 六、结果讨论和分析

如初值对结果的影响;不同方法的比较;该方法的特点和改进;整个实验过程中(包括程序编写,上机调试等)出现的问题 及其处理等广泛的问题,以此扩大知识面和对实验环节的认识。

实验一 Hamming 级数求和

一、问题提出

Hamming于 1962年提出了一个级数求和问题:

$$\psi(x) = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k(k+x)}$$

取 3001 个 x 值,即 x = 0.0,0.1,0.2,…,300.00,计算所有关于 x 的级数,并要求误差控制在 1.0e-10 精度范围。

二、要求

1、给出合适的级数求和误差控制算法,考虑如何减少计算步骤和时间;

2、输出形式为:

0.10 1.644934066848

•••

1.00 1.000000000000

•••

2.00 0.750000000000

...

300.00 0.0187195572

3、考虑直接计算为什么会导致计算机计算速度很慢?

- 1、了解误差产生的原因;
- 2、明确合理算法构造的优点;
- 3、大致熟悉 C 语言程序编写过程。

实验二 函数插值方法

一、问题提出

对于给定的一元函数 y=f(x) 的 n+1 个节点值 $y_j=f(x_j)$ $j=(0,1,\cdots,n)$ 。 试用 Lagrange 公式求其插值多项式或分段二次 Lagrange 插值多项式。 数据如下:

(1)

1 /	,						
	x_{j}	0.4	0.55	0.65	0.80	0.95	1.05
	y_j	0.41075	0.57815	0.69675	0.90	1.00	1.25382

求五次 Lagrange 多项式 $L_5(x)$,和分段三次插值多项式,计算 f(0.596),f(0.99) 的值。

(2)

	1	2	3	4	5	6	7
x_{j}							
y_j	0.368	0.135	0.050	0.018	0.007	0.002	0.001

试构造 Lagrange 多项式 $L_6(x)$, 计算 f(1.8)的值。

结果 $f(1.8) \approx 0.165299$ $f(6.15) \approx 0.00213348$

*也可以考虑书上 P82 习题 6, 用 Neville 算法构造插值多项式。

二、要求

4、利用 Lagrange 插值公式

$$L_n(x) = \sum_{k=0}^n \left(\prod_{\substack{i=0\\i\neq k}}^n \frac{x - x_i}{x_k - x_i} \right) y_k \quad \text{编写出插值多项式程序}$$

- 5、给出插值多项式或分段三次插值多项式的表达式;
- 6、根据节点选取原则,对问题(2)用三点插值或二点插值,其结果如何;
- 7、对此插值问题用 Neville 插值多项式其结果如何。

- 4、学会常用的插值方法,求函数的近似表达式,以解决其它实际问题;
- 5、明确插值多项式和分段插值多项式各自的优缺点;
- 6、熟悉插值方法的程序编制;
- 7、如果绘出插值函数的曲线,观察其光滑性。

实验三 函数逼近与曲线拟合

一、问题提出

从随机的数据中找出其规律性,给出其近似表达式的问题,在生产实践和科学实验中大量存在,通常利用数据的最小二乘法求得拟合曲线。

在某冶炼过程中,根据统计数据的含碳量与时间关系,试求含碳量y与时间t的拟合曲线。

t(分)	0	5	10	15	20	25	30	35	40	45	50	55
y(×10 ⁻⁴)	0	1.27	2.16	2.86	3.44	3.87	4.15	4.37	4.51	4.58	4.02	4.64

二、要求

- 1、用最小二乘法进行曲线拟合;
- 2、近似解析表达式为 $\varphi(t) = a_1 t + a_2 t^2 + a_3 t^3$;
- 3、打印出拟合函数 $\varphi(t)$, 并打印出 $\varphi(t_i)$ 与 $y(t_i)$ 的误差, $j=1,2,\cdots,12$;
- 4、另外选取一个近似表达式,尝试拟合效果的比较;
- 5、* 绘制出曲线拟合图。

- 1、掌握曲线拟合的最小二乘法;
- 2、最小二乘法亦可用于解超定线代数方程组;
- 3、探索拟合函数的选择与拟合精度间的关系

实验四 数值积分与数值微分

一、问题提出

选用复合梯形公式,复合 Simpson 公式, Romberg 算法,计算

(1)
$$I = \int_{0}^{1/4} \sqrt{4 - \sin^2 x} dx \quad (I \approx 1.5343916)$$

(2)
$$I = \int_{0}^{1} \frac{\sin x}{x} dx \quad (f(0) = 1, I \approx 0.9460831)$$

(3)
$$I = \int_{0}^{1} \frac{e^{x}}{4 + x^{2}} dx$$

(4)
$$I = \int_{0}^{1} \frac{\ln(1+x)}{1+x^2} dx$$

二、要求

- 1、编制数值积分算法的程序;
- 2、分别用两种算法计算同一个积分,并比较其结果;
- 3、分别取不同步长 h = (b-a)/n, 试比较计算结果 (如 n = 10, 20 等);
- 4、给定精度要求 ε ,试用变步长算法,确定最佳步长。

- 1、深刻认识数值积分法的意义;
- 2、明确数值积分精度与步长的关系;
- 3、根据定积分的计算方法,可以考虑二重积分的计算问题。

实验五 线性方程组的直接解法

一、问题提出

给出下列几个不同类型的线性方程组,请用适当算法计算其解。

1、设线性方程组

$$\begin{bmatrix} 4 & 2 & -3 & -1 & 2 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 8 & 6 & -5 & -3 & 6 & 5 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 4 & 2 & -2 & -1 & 3 & 2 & -1 & 0 & 3 & 1 \\ 0 & -2 & 1 & 5 & -1 & 3 & -1 & 1 & 9 & 4 \\ -4 & 2 & 6 & -1 & 6 & 7 & -3 & 3 & 2 & 3 \\ 8 & 6 & -8 & 5 & 7 & 17 & 2 & 6 & -3 & 5 \\ 0 & 2 & -1 & 3 & -4 & 2 & 5 & 3 & 0 & 1 \\ 16 & 10 & -11 & -9 & 17 & 34 & 2 & -1 & 2 & 2 \\ 4 & 6 & 2 & -7 & 13 & 9 & 2 & 0 & 12 & 4 \\ 0 & 0 & -1 & 8 & -3 & -24 & -8 & 6 & 3 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \\ x_6 \\ x_7 \\ x_8 \\ x_9 \\ x_{10} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 \\ 12 \\ 3 \\ 46 \\ 13 \\ 38 \\ 19 \\ -21 \end{bmatrix}$$

$$x^* = (1, -1, 0, 1, 2, 0, 3, 1, -1, 2)^T$$

2、设对称正定阵系数阵线方程组

$$\begin{bmatrix} 4 & 2 & -4 & 0 & 2 & 4 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & -1 & -2 & 1 & 3 & 2 & 0 \\ -4 & -1 & 14 & 1 & -8 & -3 & 5 & 6 \\ 0 & -2 & 1 & 6 & -1 & -4 & -3 & 3 \\ 2 & 1 & -8 & -1 & 22 & 4 & -10 & -3 \\ 4 & 3 & -3 & -4 & 4 & 11 & 1 & -4 \\ 0 & 2 & 5 & -3 & -10 & 1 & 14 & 2 \\ 0 & 0 & 6 & 3 & -3 & -4 & 2 & 19 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \\ x_6 \\ x_7 \\ x_8 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ -6 \\ 20 \\ 23 \\ 9 \\ -22 \\ -15 \\ 45 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{x}^* = (1, -1, 0, 2, 1, -1, 0, 2)^T$$

3、三对角形线性方程组

$$\begin{bmatrix} 4 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 4 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 4 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 4 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 4 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 4 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 4 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 4 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 4 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 4 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 4 & -1 & 0 \\ x^* = (2, 1, -3, 0, 1, -2, 3, 0, 1, -1)^T \end{bmatrix}$$

二、要求

- 1、对上述三个方程组分别利用 Gauss 顺序消去法与 Gauss 列主元消去法;平方根法与改进平方根法;追赶法求解(选择其一);
- 2、应用结构程序设计编出通用程序;
- 3、比较计算结果,分析数值解误差的原因;
- 4、尽可能利用相应模块输出系数矩阵的三角分解式。

- 1、通过该课题的实验,体会模块化结构程序设计方法的优点;
- 2、运用所学的计算方法,解决各类线性方程组的直接算法:
- 3、提高分析和解决问题的能力,做到学以致用;
- 4、通过三对角形线性方程组的解法,体会稀疏线性方程组解法的特点。

实验六 解线性方程组的迭代法

一、问题提出

对实验四所列目的和意义的线性方程组,试分别选用 Jacobi 迭代法,Gauss-Seidol 迭代法和 SOR 方法计算其解。

二、要求

- 1、体会迭代法求解线性方程组,并能与消去法做以比较;
- 2、分别对不同精度要求,如 $\varepsilon = 10^{-3}$, 10^{-4} , 10^{-5} 由迭代次数体会该迭代法的收敛快慢;
- 3、对方程组 2, 3 使用 SOR 方法时,选取松弛因子 ω =0.8, 0.9, 1, 1.1, 1.2 等,试 看对算法收敛性的影响,并能找出你所选用的松弛因子的最佳者;
- 4、给出各种算法的设计程序和计算结果。

- 1、通过上机计算体会迭代法求解线性方程组的特点,并能和消去法比较;
- 2、运用所学的迭代法算法,解决各类线性方程组,编出算法程序;
- 3、体会上机计算时,终止步骤 $\|x^{(k+1)}-x^{(k)}\|_{\infty}$ < ε 或 k > (予给的迭代次数),对迭代法敛散性的意义;
- 4、体会初始解 $x^{(0)}$, 松弛因子的选取,对计算结果的影响。

实验七 非线性方程求根

一、问题提出

设方程 $f(x)=x^3-3x-1=0$ 有三个实根 $x_1^*=1.8793$, $x_2^*=-0.34727$, $x_3^*=-1.53209$ 现采用下面六种不同计算格式,求 f(x)=0 的根 x_1^* 或 x_2^*

$$1, \quad x = \frac{3x+1}{x^2}$$

$$2 = \frac{x^3 - 1}{3}$$

$$3 \cdot x = \sqrt[3]{3x+1}$$

$$4 \cdot x = \frac{1}{x^2 - 3}$$

$$5 \cdot x = \sqrt{3 + \frac{1}{x}}$$

6.
$$x = x - \frac{1}{3} \left(\frac{x^3 - 3x - 1}{x^2 - 1} \right)$$

二、要求

- 1、编制一个程序进行运算,最后打印出每种迭代格式的敛散情况;
- 2、用事后误差估计 $|x_{k+1}-x_k|$ 〈 ε 来控制迭代次数,并且打印出迭代的次数;
- 3、初始值的选取对迭代收敛有何影响;
- 4、分析迭代收敛和发散的原因。

- 1、通过实验进一步了解方程求根的算法;
- 2、认识选择计算格式的重要性;
- 3、掌握迭代算法和精度控制;
- 4、明确迭代收敛性与初值选取的关系。

实验八 矩阵特征值问题计算

一、问题提出

利用冪法或反冪法,求方阵 $A=(a_{ij})_{n\times n}$ 的按模最大或按模最小特征值及其对应的特征向量。

设矩阵 A 的特征分布为:

$$|\lambda_1| > \lambda_2 \ge |\lambda_3| \ge \cdots |\lambda_{n-1}| \ge |\lambda_n|$$
 If $Ax_j = \lambda_j x_j$

试求下列矩阵之一

(1)
$$A = \begin{bmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 2 & -4 & 1 \\ 1 & 1 & -6 \end{bmatrix} \stackrel{\ }{\cancel{x}} \lambda_1, \stackrel{\ }{\cancel{D}} x_1$$

取
$$v^{(0)} = (1, 1, 1)^T$$
, $\varepsilon = 10^{-5}$

结果 $\lambda_1 \approx$ -6.42106, $x_1 \approx (-0.046152, -0.374908, 1)^T$

(2)
$$A = \begin{bmatrix} 4 & -2 & 7 & 3 & -1 & 8 \\ -2 & 5 & 1 & 1 & 4 & 7 \\ 7 & 1 & 7 & 2 & 3 & 5 \\ 3 & 1 & 2 & 6 & 5 & 1 \\ -1 & 4 & 3 & 5 & 3 & 2 \\ 8 & 7 & 5 & 1 & 2 & 4 \end{bmatrix} \stackrel{\cancel{R}}{\cancel{R}} \lambda_1, \lambda_6 \not \nearrow X_1$$

结果:

 $\lambda_1 \approx 21.30525$ $\lambda_6 \approx 1.62139$ $x_1 \approx (0.8724, 0.5401, 0.9973, 0.5644, 0.4972, 1.0)^T$

(3)
$$A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & & & \\ -1 & 2 & -1 & & & \\ & -1 & 2 & -1 & & \\ & & -1 & 2 & -1 \\ & & & -1 & 2 \end{bmatrix} \quad \stackrel{\cancel{R}}{\cancel{\lambda}_1} \not \boxtimes_{x1}$$

取 $\upsilon^{(0)}=(1,1,1,1,1)^T$ $\varepsilon=10^{-4}$ 结果 $\lambda\approx 3.7321$

(4)
$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 3 & 4 \\ 1 & -3 & 1 & 5 \\ 3 & 1 & 6 & -2 \\ 4 & 5 & -2 & -1 \end{bmatrix}$$

这是一个收敛很慢的例子, 迭代 1200 次才达到 10⁻⁵

结果 $\lambda_1 \approx -8.02857835$ $x_1 \approx (1, 2.501460, -0.757730, -2.564212)^T$

(5)
$$A = \begin{bmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 2 & -4 & 1 \\ 1 & 1 & -6 \end{bmatrix}$$

有一个近似特征值 -6.42, 试用反幂法求对应的特征向量,并改进特征值(原点 平移法)。

取
$$\upsilon^{(0)} = (1, 1, 1)^T$$
 $\varepsilon = 10^{-4}$ 结果 $\lambda \approx -6.42107$ x $\approx (-0.0461465, -0.37918, 1)^T$

二、要求

- 1、掌握冪法或反冪法求矩阵部分特征值的算法与程序设计;
- 2、会用原点平移法改进算法,加速收敛;对矩阵 B=A-PI 取不同的 P 值,试求其效果;
- 3、试取不同的初始向量 $v^{(0)}$,观察对结果的影响;
- 4、对矩阵特征值的其它分布,如 $\lambda_1 = \lambda_2$ 且 $|\lambda_1| = |\lambda_2| \ge |\lambda_3|$ 如何计算。

- 1、求矩阵的部分特征值问题具有重要实际意义,如求矩阵谱半径 $\rho(A)=\max |\lambda_1|$,稳定性问题往往归于求矩阵按模最小特征值;
- 2、进一步掌握冪法、反冪法及原点平移加速法的程序设计技巧;
- 3、问题中的题(5),反应了利用原点平移的反幂法可求矩阵的任何特征值及其特征向量。