指纹模组产品用户通信协议

版本1.1 2024年3月

声明

下列文件包涵海凌科电子有限公司(以下简称为海凌科电子)的私有信息, 在没有获得海凌科电子正式许可的情况下,第三方不得使用或随意泄露,任何 在没有授权、特殊条件、限制或告知的情况下对此信息的复制和擅自修改都是 侵权行为。

在任何时间,无需告知任何方的情况下,海凌科电子有权对本公司产品和服务进行更改、添加、删除、改进以及其它任何变更。在对本公司产品的使用中,海凌科电子不背负任何责任或义务;而第三方在使用中则不得侵害任何专利或其它知识产权。

所有产品的售出都受制于本公司在定购承认书里的销售条款和条件。本公司利用测试、工具、质量控制等技术手段来支持产品的相关性能符合所需规格的一定程度的保证。除了明确的政府书面要求外,没必要执行每款产品的所有参数测试。如因客户使用不当造成的产品损坏或无法正常使用,由客户自己承担责任。

除了海凌科电子的 logo 设计,其它所有的商标或注册商标都是属于各自所有者所有。

版权所有,侵权必究。

Revision Sheet 变更单

ue I.	FF 14H	修改内容						
版本	日期	章节	修订人	内容				
1.0	2022-04-16	All		初始版本				
1.1	2024-03-16	All		修改格式				

目录

声 明	II
附图目录	VI
表格目录	VII
缩写与术语	X
1 硬件接口说明	1
2 软件使用说明	2
2.1 参数表	2
2.2 注册次数与指纹模板大小	8
2.3 上电握手信号	8
3 指令格式详解	9
3.1 指令包/数据包格式	9
3.2 指令应答	10
3.3 业务类指令集	12
3.3.1 通用指令集	12
3.3.2 模块指令集	28
3.3.3 安全指令集	34
3.4 维护类指令集	41
3.4.1 上传图像 PS_Uplmage	41
3.4.2 下载图像 PS_Downlmage	42
3.4.3 获取芯片唯一序列号 PS_GetChipSN	43
3.4.4 握手指令 PS_HandShake	44
3.4.5 校验传感器 PS_CheckSensor	45
3.4.6 恢复出厂设定 PS_RestSetting	45
3.5 定制类指令集	46
3.5.1 设置口令 PS_SetPwd	46
3.5.2 验证口令 PS_VfyPwd	47
3.5.3 采样随机数 PS_GetRandomCode	48
3.5.4 设置设备地址 PS_SetChipAddr	48
3.5.5 写记事本 PS_WriteNotepad	49
3.5.6 读记事本 PS_ReadNotepad	
3.5.7 LED 控制灯指令 PS_ControlBLN	50
3.5.8 获取图像信息指令 PS_GetImageInfo	51
3.5.9 搜索当前指纹指令 PS_SearchNow	52
4 功能实现示例	54
4.1 基本通信流程	
4.1.1 UART 命令包的处理过程	54
4.1.2 UART 数据包的发送过程	
4.1.3 4UART 数据包的接收过程	56
4.2 通用指令通信流程	
4.2.1 通用指令注册指纹流程	
4.2.2 通用指令验证指纹流程	
4.2.3 从 flash 指纹库中读取一个指定的模板上传	59

指纹模组产品用户手册

4.3 模块指令通信程	60
4.3.1 自动注册模板流程	60
4.3.2 自动验证指纹流程	
4.4 安全指令通信流程	62
4.4.1 安全指令注册指纹流程	62
4.4.2 安全指令验证指纹流程	63
4.5 休眠唤醒流程	63
4.5.1 自触发流程	64
4.5.2 外触发流程	65

附图目录

图	4-1	功能实现示例 1:	UART 命令包的处理过程	54
图	4-2	功能实现示例 2:	UART 数据包的发送过程	55
图	4-3	功能实现示例 3:	UART 数据包的接收过程	56
图	4-4	功能实现示例 4:	通用指令注册流程	57
图	4-5	功能实现示例 5:	通用指令验证流程	58
图	4-6	功能实现示例 6:	从 flash 指纹库中读取一个指定的模板上传	59
图	4-7	功能实现示例 7:	自动注册模板流程	60
图	4-8	功能实现示例 8:	: 自动验证指纹流程	61
图	4-9	功能实现示例 9:	安全指令注册指纹流程	62
图	4-10	功能实现示例 1	10:安全指令验证指纹流程	63
图	4-11	功能实现示例 1	1: 自触发流程	64
图	4-12	功能实现示例 12	2: 外触发流程	65

表格目录

表 2-1	系统参数表	2
表 3-1	命令格式	9
表 3-2	数据包格式	9
表 3-3	结束包格式	9
表 3-4	应答包格式	10
表 3-5	指令包格式	12
表 3-6	应答包格式	12
表 3-7	生成特征指令包格式	
表 3-8	生成特征指令应答包格式	13
表 3-9	精确比对两枚指纹特征指令包格式	
表 3-10	精确比对两枚特征指令应答包格式	14
表 3-11	搜索指纹指令包格式	15
表 3-12	搜索指纹指令应答包格式	15
表 3-13	合并特征指令包格式	15
表 3-14		
表 3-15	储存模板指令包格式	16
表 3-16	储存模板指令应答包格式	16
表 3-17	读出模板指令包格式	17
表 3-18	读出模板指令应答包格式	17
表 3-19	上传模板指令包格式	18
表 3-20	上传特征或模板指令应答包格式	18
表 3-21	UART 上传特征或模板数据包格式	18
表 3-22	下载模板指令包格式	19
表 3-23	下载模板指令应答包格式	19
表 3-24	UART 下载特征或模板数据包格式	19
表 3-25	删除模板指令包格式	20
表 3-26	删除模板指令应答包格式	20
表 3-27	清空指纹库指令包格式	20
表 3-28	清空指纹库指令应答包格式	21
表 3-29	写系统寄存器指令包格式	21
表 3-30	写系统寄存器指令应答包格式	21
表 3-31	寄存器配置表	22
表 3-32	读系统基本参数指令包格式	23
表 3-33		
表 3-34	系统基本参数列表	23
表 3-35	读 flash 信息页指令包格式	24
表 3-36		
表 3-37	UART 上传信息页包格式	24
表 3-38		
表 3-39		
表 3-40	<i>72-17-17-17-17-17-17-17-17-17-17-17-17-17-</i>	
表 3-41		

表 3-42	读索引表指令包格式	26
表 3-43	读索引表指令应答包格式	26
表 3-44	录入图像指令包格式	27
表 3-45	录入图像指令应答包格式	27
表 3-46	读索引表指令包格式	28
表 3-47	读索引表指令应答包格式	28
表 3-48	读索引表指令包格式	28
表 3-49	读索引表指令应答包格式	28
表 3-50	自动注册模板指令包格式	29
表 3-51	自动注册模板指令正常流程应答包格式	30
表 3-52	自动注册模板应答包释义速查表	31
表 3-53	自动验证指纹指令包格式	32
表 3-54	自动验证指纹指令应答包格式	33
表 3-55	自动验证指纹应答包释义速查表	33
表 3-56	获取秘钥对指令包格式	34
表 3-57	获取秘钥对指令应答包格式	34
表 3-58	获取秘钥对数据包格式	35
表 3-59	锁定秘钥对指令包格式	36
表 3-60	锁定秘钥对指令应答包格式	36
表 3-61	获取密文随机数指令包格式	37
表 3-62	获取密文随机数指令应答包格式	37
表 3-63	获取密文随机数数据包格式	37
表 3-64	安全储存模板指令包格式	38
表 3-65	安全储存模板指令应答包格式	38
表 3-66	安全搜索指纹指令包格式	40
表 3-67	安全搜索指纹指令应答包格式	40
表 3-68	安全搜索指纹指令数据包格式	40
表 3-69	上传图像指令包格式	42
表 3-70	上传图像指令应答包格式	42
•	UART 上传图像数据包格式	
表 3-72	下载图像指令包格式	43
	下载图像指令应答包格式	
表 3-74	UART 下载图像数据包格式	
表 3-75	获取芯片唯一序列号指令包格式	44
表 3-76	获取芯片唯一序列号指令应答包格式	44
表 3-77	握手指令包格式	44
表 3-78	握手指令应答包格式	
表 3-79	校验传感器指令包格式	45
表 3-80	校验传感器指令应答包格式	
表 3-81	删除秘钥对指令包格式	
表 3-82	删除秘钥对指令应答包格式	46
表 3-83	设置口令指令包格式	
表 3-84	设置口令指令应答包格式	47
表 3-85	验证口令指令包格式	47

指纹模组产品用户手册

表 3-86	验证口令指令应答包格式	47
表 3-87	采样随机数指令包格式	48
表 3-88	采样随机数指令应答包格式	48
表 3-89	设置设备地址指令包格式	
表 3-90	设置设备地址指令应答包格式	49
表 3-91	写记事本指令包格式	49
表 3-92	写记事本指令应答包格式	49
表 3-93	读记事本指令包格式	50
表 3-94	读记事本指令应答包格式	50
表 3-95	一般指示灯指令包格式	51
表 3-96	呼吸灯指令应答包格式	
表 3-97	获取图像信息指令包格式	52
表 3-98	获取图像信息指令应答包格式	
表 3-99	搜索当前指纹指令包格式	52
表 3-100	搜索当前指纹指令应答包格式	53

缩写与术语

USB: Universal Serial Bus,通用串行总线

UART: Universal Asynchronous Receiver/Transmitter,通用异步收发器

JTAG: Joint Test Action Group, 边界测试扫描接口

FPM: Finger Print Module,指纹模组

1 硬件接口说明

1) UART

- a)UART 默认波特率为 57600bps, 数据格式: 8 位数据位, 1 位停止位, 无校验位;
- b)UART 波特率可以通过指令进行设置,范围从 9600 至 115200;
- c)如果主控是 MCU (3.3V),则直接与 UART_TX 和 UART_RX 连接;如果主控是 PC,则需要挂接 RS232 电平转换设备。
- d)考虑到后续算法芯片(以下简称 MCU)选型的不确定性以及目前市面上部分 MCU 的 IO 存在 电流倒灌的现象; 所以针对串口上电时序,现统一约定如下:
- ①:锁端(主机)收到 FPM 中断唤醒信号后,先控制 Vmcu(MCU 电源)上电;再进行串口初始化。禁止先初始化串口,再控制 Vmcu 上电,避免因串口漏电,导致 MCU 上电异常。
- ②:锁板(主机)与 FPM 完成所有串口通讯后,锁板对 FPM 掉电前,需先拉低串口信号线;再控制 Vmcu 掉电。避免掉电后,串口漏电产生的功耗过大、MCU 异常复位等其他未知异常。

2 软件使用说明

2.1 参数表

参数表的内容是协议、算法运行的基本参数。FPM 的所有工作都会用到参数表的内容, 所以理解并合理设置参数表对于如何正确使用指纹模组产品至关重要;

参数表结构如表 2-1 所示:

表 2-1 系统参数表

类型	序号	中文名称	英文名称	长度 (字节)	内容与默认值	注释
	1	注册次数	EnrollTimes	2		
PART1	2	指纹模板大小	TempSize	2		
PARII	3	指纹库大小	DataBaseSize	2	根据 FLASH 类型自动判别	
	4	分数等级	ScoreLevel	2	18	分 28 个等级
	5	设备地址	DeviceAddress	4	0xFFFFFFFF	可通过指令设定
	6	数据包大小	CFG_PktSize	2	2	
	7	波特率系数	CFG_BaudRate	2	6	
	8	抗假指模	ResSpitefullmg	2	1	
	9	Sensor 参数	FPSensorPara	2		此8个寄存器为
	10	加密等级	SecurLevel	2	0	系统 配置表
	11	注册逻辑	EnrollLogic	2	0	
	12	图像格式	ImageFormat	2	1	
PART2	13	串口延时	DelayTime	2	0	
	14	产品型号	ProductSN	8	ASCII 码	
	15	软件版本号	Softwareversion	8	ASCII 码	设 夕世 法
	16	厂家名称	Manufacturer	8	ASCII 码	设备描述符
	17	传感器名称	SensorName	8	ASCII 码	
	18	密码	Password	4	00000000Н	
	19	Jtag 锁定标志	JtagLockFlag	4	00000000Н	
	20	保留		2		
	21	保留		2		
	22	保留		54		
PART3	23	参数表有效标志	ParaTableFlag	2	0x1234	

● 参数表详解:

1) 注册次数 EnrollTimes

Reset Value: According to FLASH

长度: 2 bytes

属性:读/写

用途: 注册时,设置录入次数指示

读取指令: PS ReadSysPara,详见指令说明

设置指令: PS WriteReg 详见指令说明

2) 指纹模板大小 TempSize

Reset Value: According to FLASH

长度: 2 bytes

属性: 只读

用途: 指纹模板大小指示

读取指令: PS_ReadSysPara,详见指令说明

3) 指纹库大小 DataBaseSize

Reset Value: According to FLASH

长度: 2 bytes

属性: 只读

用途: 指纹库容量指示

读取指令: PS_ReadSysPara,详见指令说明

4) 分数等级 ScoreLevel

Reset Value: 0x0012

长度: 2 bytes

属性: 读写

用途: 分数等级指示; 系统根据该值设定比对阀值

读取指令: PS ReadSysPara 详见指令说明

设置指令: PS_WriteReg 详见指令说明

二十八个等级:

1: Level 0

Lowest

2: Level 1

• • •

27: Level 26

28: Level 27

Highest

5) 设备地址 DeviceAddress

Reset Value: 0xFFFFFFF

长度: 4 bytes

属性: 读/写

用途: 系统只接收地址相配的指令包/数据包

读取指令: PS ReadSysPara,详见指令说明

设置指令: PS SetChipAddr,详见指令说明

6) 数据包大小 CFG PktSize

Reset Value: 0x0002

长度: 2 bytes

属性: 读/写

用途: 发送数据时,系统根据该值设定单个数据包的长度

读取指令: PS ReadSysPara,详见指令说明

设置指令: PS WriteReg,详见指令说明

7) 波特率系数 CFG BaudRate

Reset Value: 0x0006

长度: 2 bytes

属性: 读/写

用途: 确定 uart 波特率=该值*9600

读取指令: PS ReadSysPara,详见指令说明

设置指令: PS WriteReg,详见指令说明

8) 抗假指模 ResSpitefullmg

Reset Value: 1

长度: 2 bytes

属性: 读

用途: 用来杜绝假指模融合进指纹模板的现象

读取指令: PS ReadSysPara,详见指令说明

注意: 该参数默认关闭,且不可写

9) Sensor 参数 FPSensorPara

Reset Value: According to FLASH

长度: 2 bytes

属性: 读

用途: 设置主控芯片和 sensor 之间通信的相关参数

读取指令: PS ReadSysPara,详见指令说明

注意: 不可设置。

10) 加密等级 SecurLevel

Reset Value: 0

长度: 2bytes

用途: 设置模组加密等级,设置后不允许更改

读取指令: PS ReadINFpage,详见指令说明

- 0: Level 0 默认状态。支持除安全指令集外的所有指令。
- 1: Level 1 无安全算法,不支持安全指令集、上传模板、下载模板和下载图像。
- 2: Level 2 SM4(ECB),不支持上传模板、下载模板、下载图像、精确比对、搜索指纹、存储模板、自动注册、自动验证和取消指令,支持安全指令集。
- 3: Level 3 AES(128bits, ECB),不支持上传模板、下载模板、下载图像、精确比对、搜索指纹、存储模板、自动注册、自动验证和取消指令,支持安全指令集。
- 4: Level 4 3DES(16bytes, ECB),不支持上传模板、下载模板、下载图像、精确比对、搜索指纹、存储模板、自动注册、自动验证和取消指令,支持安全指令集。

5~19保留。

- 20: Level 20 RSA(1024bits),不支持上传模板、下载模板、下载图像、精确比对、搜索指纹、存储模板、自动注册、自动验证和取消指令,支持安全指令集。
- 21: Level 21 ECC(256bits),不支持上传模板、下载模板、下载图像、精确比对、搜索指纹、存储模板、自动注册、自动验证和取消指令,支持安全指令集。

22~65535 保留。

11) 注册逻辑 EnrollLogic

Reset Value: 0

长度: 2bytes

属性: 读/写

用途: 注册时录入手指的逻辑

读取指令: PS ReadINFpage,详见指令说明

设置指令: PS WriteReg,详见指令说明

逻辑方式:

0: Mode 0 默认状态, 无逻辑。

1: Mode 1 要求录入的手指之间无关联。

2: Mode 2 要求录入的手指之间有关联。

12) 图像格式 ImageFormat

Reset Value: 1

长度: 2bytes

属性: 读/写

用途: 釆图时图像格式设置

读取指令: PS ReadINFpage,详见指令说明

设置指令: PS WriteReg,详见指令说明

格式种类:

0: Format。原始图。

1: Format 1 默认状态, 预处理后图像。

13) 串口延时 DelayTime

Reset Value: 0

长度: 2bytes

属性: 读/写

用途: 串口传输数据包时,设置包与包之间的时间间隔

读取指令: PS ReadINFpage,详见指令说明

设置指令: PS_WriteReg,详见指令说明

时间范围: 0~255ms

14) 产品型号 ProductSN

Reset Value: 第一次上电初始化值

长度: 8bytes

属性: 只读

用途: 指示产品型号

读取指令: PS_ReadINFpage,详见指令说明

15) 软件版本号 Softwareversion

Reset Value: 第一次上电初始化值

长度: 8bytes

属性: 只读

用途: 指示软件版本号

读取指令: PS ReadINFpage,详见指令说明

16) 厂家名称 Manufacturer

Reset Value: 第一次上电初始化值

长度: 8 bytes

属性: 只读

用途: 指示厂家名称

读取指令: PS ReadINFpage,详见指令说明

17) 传感器名称 SensorName

Reset Value: 第一次上电初始化值

长度: 8 bytes

属性: 只读

用途: 指示传感器名称

读取指令: PS ReadINFpage,详见指令说明

18) 密码 Password

Reset Value: 0x00000000

长度: 4 byte

属性: 读/写

用途: 握手口令,口令通过系统才能响应

读取指令: PS ReadINFpage,详见指令说明

设置指令: PS SetPwd,详见指令说明

19) JTAG 锁止标志 JtagLockFlag

Reset Value: 0x00000000

长度: 4 bytes

属性: 只读

用途: 第一次上电时写入特定的值将关闭 JTAG 端口

读取指令: PS ReadINFpage,详见指令说明

20) 参数表有效标志 ParaTableFlag

Reset Value: 0x1234

长度: 2 byte

属性: 只读

用途: 若该域的值是 0x1234,则表示参数表已经初始化; 若该域的值是 0x0204,则表示系统只对参数表的 PART1 部分进行初始化; 该域若 为其他值,系统将初始化参数表。

读取指令: PS_ReadINFpage,详见指令说明

2.2 注册次数与指纹模板大小

指纹模组产品之间,注册次数和指纹模板大小存在差异,如表 2-1 中所示,可以通过 PS ReadSysPara 指令读取相关信息。

2.3 上电握手信号

指纹模组产品在上电初始化成功后,会通过 Uart 发送一个 0x55 信号。主机在等待 FPM 初始化时,可以通过接收握手信号,提前进入工作状态。

若主机不通过握手信号来判断 FPM 是否初始化完成;建议 FPM 上电后延时 200ms,再进行通讯,避免 FPM 未初始化完成;主机与 FPM 通讯异常。

3 指令格式详解

FPM 始终处于从属地位,主控需要通过不同的指令让模组完成各种功能。主控的指令、模组的应答以及数据交换都是按照规定格式的数据包来进行的。主控必须按照下述格式封装要发送的指令或数据,也必须按下述格式解析收到的数据包。

3.1 指令包/数据包格式

指令/数据包共分为三类:

包标识=01: 命令包。

包标识=02:数据包,且有后续包。

包标识=08: 最后一个数据包,即结束包。

所有的数据包都要加包头: 0xEF01,设备地址默认为 0xFFFFFFFF。

● 01 命令包格式:

表 3-1 命令格式

名称	包头	设备地址	包标识	包长度	指令	参数 1	•••	参数 N	校验和
字节数	2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte				2 bytes
内容	0xEF01	0xFFFFFFF	01	N=					

●02 数据包格式:

表 3-2 数据包格式

名称	包头	设备地址	包标识	包长度	数据	校验和
字节数	2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	N bytes	2 bytes
内容	0xEF01	0xFFFFFFFF	02			

●08 结束包格式:

表 3-3 结束包格式

名称	包头	设备地址	包标识	包长度	数据	校验和
字节数	2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	N bytes	2 bytes
内容	0xEF01	0xFFFFFFF	08			

- ◆ 数据包不能单独进入执行流程,必须跟在指令包或应答包后面。
- ◆ 下传或上传的数据包格式相同。
- ◆ 包长度 = 包长度至校验和(指令、参数或数据)的总字节数,包含校验和,但不包含包长度本身的字节数。

- ◆ 校验和是从包标识至校验和之间所有字节之和,包含包标识不包含校验和,超出 2 字节的进位忽略。
- ◆ 设备地址在没有生成之前为缺省的 0xffffffff,一旦主控通过指令生成了设备地址,则所有的 数据包都必须按照生成的地址收发。
 - ◆ 对于多字节的高字节在前低字节在后(如 2bytes 的 00 06 表示 0006, 而不是 0600)

3.2 指令应答

应答是将有关命令执行情况与结果上报给主控,应答包含有参数,并可跟后续数据包。 主控只有在 收到应答包后才能确认收包情况与指令执行情况。

● 应答包格式:

表 3-4 应答包格式

名称	包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	返回参数	校验和
字节数	2bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	N bytes	2 bytes
内容	0xEF01	0xFFFFFFF	07				

●确认码定义:

00H: 表示指令执行完毕或 OK:

01H:表示数据包接收错误;

02H: 表示传感器上没有手指;

03H:表示录入指纹图像失败:

04H: 表示指纹图像太干、太淡而生不成特征;

05H: 表示指纹图像太湿、太糊而生不成特征:

06H: 表示指纹图像太乱而生不成特征:

07H:表示指纹图像正常,但特征点太少(或面积太小)而生不成特征;

08H:表示指纹不匹配;

09H:表示没搜索到指纹;

0aH:表示特征合并失败;

0bH: 表示访问指纹库时地址序号超出指纹库范围;

0cH:表示从指纹库读模板出错或无效;

0dH: 表示上传特征失败;

0eH: 表示模组不能接收后续数据包;

- 0fH:表示上传图像失败;
- 10H:表示删除模板失败;
- HH:表示清空指纹库失败;
- 12H:表示不能进入低功耗状态;
- 13H:表示口令不正确;
- 15H: 表示缓冲区内没有有效原始图而生不成图像;
- 16H:表示在线升级失败;
- 17H: 表示残留指纹或两次采集之间手指没有移动过;
- 18H: 表示读写 FLASH 出错;
- 19H: 随机数生成失败;
- 1aH: 无效寄存器号;
- 1bH: 寄存器设定内容错误号;
- 1cH: 记事本页码指定错误;
- 1dH: 端口操作失败;
- 1eH: 自动注册 (enroll) 失败;
- 1fH: 指纹库满;
- 20H: 设备地址错误:
- 21H: 密码有误:
- 22H: 指纹模板非空:
- 23H: 指纹模板为空;
- 24H: 指纹库为空;
- 25H: 录入次数设置错误;
- 26H: 超时;
- 27H: 指纹已存在;
- 28H: 指纹特征有关联:
- 29H: 传感器操作失败;
- 2AH: 模组信息非空;
- 2BH: 模组信息为空;
- 2CH: OTP 操作失败:
- 2DH: 秘钥生成失败;

2EH: 秘钥不存在;

2FH: 安全算法执行失败;

30H: 安全算法加解密结果有误;

31H: 功能与加密等级不匹配

32H: 秘钥已锁定

33H: 图像面积小

34H: 图像不可用

35H: 非法数据

36H: Reserve

3.3 业务类指令集

3.3.1 通用指令集

3.3.1.1 验证用获取图像 PS_GetImage

功能说明:验证指纹时,探测手指,探测到后录入指纹图像存于图像缓冲区。返回确认码表示:录入成功、无手指等。

输入参数: none

返回参数:确认字

指令代码: 01H

● 指令包格式:

表 3-5 指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	校验和
2bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0003H	01H	0005H

●应答包格式:

表 3-6 应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0003H	xxH	sum

注: 确认码=00H 表示获取图像成功;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=02H 表示传感器上无手指:

sum 指校验和。

3.3.1.2 生成特征 PS_GenChar

● 功能说明:将图像缓冲区中的原始图像生成指纹特征文件存于模板缓冲区。

● 输入参数: BufferID (正整数)

● 返回参数: 确认字

● 指令代码: 02H

● 指令包格式:

表 3-7 生成特征指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	缓冲区号	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0004H	02H	BufferID	sum

注:在注册过程中,BufferID表示此次提取的特征存放在缓冲区中的位置;其他情况中,BufferID有相应的默认值。

● 指令包格式:

表 3-8 生成特征指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0003H	xxH	sum

注: 确认码=00H表示生成特征成功;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=06H表示指纹图像太乱而生不成特征;

确认码=07H表示指纹图像正常,但特征点太少而生不成特征:

确认码=08H 表示当前指纹特征与之前特征之间无关联; (默认关闭此功能)

确认码=0aH表示合并失败;

确认码=15H表示图像缓冲区内没有有效原始图而生不成图像:

确认码=28H 表示当前指纹特征与之前特征之间有关联; (默认关闭此功能)

sum 指校验和。

3.3.1.3 精确比对 PS Match

● 功能说明:精确比对模板缓冲区中的特征文件或者模板。如表 2-1 中加密等级设置为 0或 1 情况下支持此功能。

● 输入参数: none

● 返回参数: 确认字, 得分

● 指令代码: 03H

● 指令包格式:

表 3-9 精确比对两枚指纹特征指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0003H	03H	0007H

● 应答包格式:

表 3-10 精确比对两枚特征指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	得分	校验和
2bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0005H	xxH	xxH	sum

注: 确认码=00H 表示指纹匹配:

确认码=01H表示收包有错;

确认码=08H表示指纹不匹配;

确认码=31H表示功能与加密等级不匹配;

sum 指校验和。

3.3.1.4 搜索指纹 PS_Search

- 功能说明:以模板缓冲区中的特征文件搜索整个或部分指纹库。若搜索到,则返回页码。 如表 2-1中加密等级设置为 0 或 1 情况下支持此功能。
 - 输入参数: BufferID (默认为 1), StartPage (起始页), PageNum (页数)
 - 返回参数:确认字,页码(相配指纹模板),得分
 - 指令代码: 04H
 - 指令包格式:

表 3-11 搜索指纹指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	缓冲区号	参数	参数	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	1 byte	2 bytes	2 bytes	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0008Н	04H	BufferID	StartPage	PageNum	sum

注: BufferID 默认为 1,以模板缓冲区中指纹模板搜索整个或部分指纹库。

● 应答包格式:

表 3-12 搜索指纹指令应答包格式

包	2头	设备地址	包标识	包长度	确认码	页码	得分	校验和
2 b	ytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes	2 bytes	2 bytes
0x1	EF01	0xFFFFFFF	07H	07H	xxH	PageID	MatchScore	sum

注: 确认码=00H表示搜索到;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=09H表示没搜索到;此时页码与得分为0;

确认码=17H表示残留指纹或两次采集之间手指没有移动过:

确认码=18H表示写FLASH出错;

确认码=31H表示功能与加密等级不匹配;

确认码=35H表示非法数据;

sum 指校验和。

3.3.1.5 合并特征 PS_RegModel

● 功能说明:将特征文件融合后生成一个模板,结果存于模板缓冲区中。

● 输入参数: none

● 返回参数: 确认字

● 指令代码: 05H

● 指令包格式:

表 3-13 合并特征指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0003H	05H	0009Н

●指令包格式:

表 3-14 合并特征指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0003H	xxH	sum

注: 确认码=00H表示合并成功;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=0aH表示合并失败:

sum 指校验和。

3.3.1.6 储存模板 PS_StoreChar

- 功能说明:将模板缓冲区中的模板文件存到 PageID 号 flash 数据库位置。如表 2-1 中加密等级设置为 0 或 1 情况下支持此功能。
- 输入参数: BufferID (默认为 1), PageID (指纹库位置号)
- 返回参数: 确认字
- 指令代码: 06H
- 指令包格式:

表 3-15 储存模板指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	缓冲区号	位置号	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	1 byte	2 bytes	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0006H	06H	BufferID	PageID	sum

注: BufferID 默认为 1。PageID 默认由 0 开始。

● 应答包格式:

表 3-16 储存模板指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0003H	xxH	sum

注: 确认码=00H 表示储存成功;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=0bH表示 PageID超出指纹库范围;

确认码=18H表示写FLASH出错;

确认码=31H表示功能与加密等级不匹配;

确认码=35H表示非法数据:

sum 指校验和。

3.3.1.7 读出模板 PS_LoadChar

- 功能说明:将 flash 数据库中指定 ID 号的指纹模板读入到模板缓冲区中。
- 输入参数: BufferID (默认为 2), PageID (指纹库模板号)
- 返回参数: 确认字
- 指令代码: 07H
- 指令包格式:

表 3-17 读出模板指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	缓冲区号	页码	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	1 byte	2 bytes	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0006H	07H	BufferID	PageID	sum

注: BufferID 默认为 2。

● 应答包格式:

表 3-18 读出模板指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0003H	xxH	sum

注: 确认码=00H表示读出成功:

确认码=01H表示收包有错;

确认码=0cH表示读出有错或模板无效;

确认码=0bH表示 PageID 超出指纹库范围;

确认码=18H表示写FLASH出错:

确认码=35H表示非法数据;

sum 指校验和。

3.3.1.8 上传模板 PS_UpChar

- 功能说明:将保存在模板缓冲区中的模板文件上传给主控。如表 2-1 中加密等级设置 为 0 情况下支持此功能。
- 输入参数: BufferID (默认值)
- 返回参数: 确认字
- 指令代码: 08H
- 指令包格式:

表 3-19 上传模板指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	缓冲区号	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0004H	08H	BufferID	sum

注:从传感器中采集并生成的模板,上传时 BufferID 默认为 1;从 Flash 中加载的模板,上传时BufferID 默认为 2。

● 应答包格式:

表 3-20 上传特征或模板指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0003H	xxH	sum

注: 确认码=00H 表示随后发数据包;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=0dH表示指令执行失败;

确认码=31H表示功能与加密等级不匹配;

sum 指校验和。

● 应答之后发送后续数据包。

表 3-21 UART 上传特征或模板数据包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	数据	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	N byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	xxH	xxH	xxH	sum

注:包标识=02:数据包,且有后续包。

包标识=08: 最后一个数据包,即结束包。

UART 上传特征或模板数据包时,按照预先设置的长度分包发送。

3.3.1.9 下载模板 PS DownChar

● 功能说明:主控下载模板到模组的一个模板缓冲区。如表 2-1 中加密等级设置为 0 情况下支持此功能。

● 输入参数: BufferlD (默认为 1)

● 返回参数: 确认字

● 指令代码: 09H

● 指令包格式:

表 3-22 下载模板指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	缓冲区号	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0004H	09H	BufferlD	sum

注: BufferID 默认为 1。

● 应答包格式:

表 3-23 下载模板指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFFF	07H	0003H	xxH	sum

注: 确认码=00H 表示可以接收后续数据包;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=0eH 表示不能接收后续数据包:

确认码=31H表示功能与加密等级不匹配;

sum 指校验和。

● 应答之后接收后续数据包:

表 3-24 UART 下载特征或模板数据包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	数据	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	N byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	xxH	xxH	xxH	sum

注:包标识=02:数据包,且有后续包。

包标识=08: 最后一个数据包,即结束包。

UART 下载特征或模板数据包时,按照预先设置的长度分包接收。

3.3.1.10 删除模板 PS DeletChar

● 功能说明: 删除 flash 数据库中指定 ID 号开始的 N 个指纹模板。

● 输入参数: PageID (指纹库模板号), N (删除的模板个数)。

● 返回参数: 确认字

● 指令代码: 0CH

● 指令包格式:

表 3-25 删除模板指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	页码	删除个数	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes	2 bytes	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0007H	0cH	PagelD	N	sum

● 应答包格式:

表 3-26 删除模板指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0003H	xxH	sum

注: 确认码=00H 表示删除模板成功;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=10H表示删除模板失败;

sum 指校验和。

3.3.1.11 清空指纹库 PS_Empty

● 功能说明: 删除 flash 数据库中所有指纹模板。

● 输入参数: none

● 返回参数: 确认字

● 指令代码: 0DH

● 指令包格式:

表 3-27 清空指纹库指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0003H	0dH	0011H

●应答包格式:

表 3-28 清空指纹库指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0003H	xxH	sum

注: 确认码=00H 表示清空成功;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=11H表示清空失败;

sum 指校验和。

3.3.1.12 写系统寄存器 PS_WriteReg

● 功能说明: 写模组寄存器。指纹模组产品用户手册

● 输入参数:寄存器序号,内容

● 返回参数: 确认字

● 指令代码: 0EH

● 指令包格式:

表 3-29 写系统寄存器指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	寄存器序号	内容	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	1byte	1byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0005H	0eH	xxH	xxH	sum

● 应答包格式:

表 3-30 写系统寄存器指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0003H	xxH	sum

注 1: 确认码=00H 表示 OK;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=18H表示读写FLASH出错;

确认码=laH表不寄存器序号有误;

确认码=lbH 表示寄存器设定内容错误号; sum 指校验和。

注 2: 写系统寄存器(PS_WriteReg)指令执行时,先按照原配置进行应答,应答之后修改系统设置,并将配置记录于 FLASH。

表 3-31 寄存器配置表

		Ⅰ 奇仔器配直表			
寄存器号	寄存器名称	内容说明			
0	串口延时	0 ~ 255ms			
1	注册次数	EnrollTimes			
2	图像格式寄存器	0: format 0 1: format 1			
3		0: mode 01: mode 12: mode 2			
4	波特率控制寄存器	9600 的倍数 N(0 <n<13)< th=""></n<13)<>			
5	比对阀值寄存器	1: level 0 2: level 1 27: level 26			
6	包大小寄存器	0: 32 bytes 1: 64 bytes 2: 128 bytes 3: 256 bytes			
7	加密等级寄存器	0: level 0 1: level 1 2: level 2 3: level 3 4: level 4 5~19: 保留 20: level 20 21: level 21 22-255: 保留			
8	抗假指模寄存器	预留			
9	Sensor 参数	预留 注意:请勿随意设置。			

3.3.1.13 读模组基本参数 PS ReadSysPara

● 功能说明:读取模组的基本参数(波特率,包大小等)。参数表前 16 个字节存放了模组的基本通讯和配置信息,称为模组的基本参数。

● 输入参数: none

● 返回参数: 确认字, 基本参数 (16bytes)

● 指令代码: 0FH

● 指令包格式:

表 3-32 读系统基本参数指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0003H	0fH	0013H

●应答包格式:

表 3-33 读系统基本参数指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	基本参数列表	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	16 bytes	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	13H	xxH	结构见表 3-34	sum

注: 确认码=00H 表示 OK;

确认码=01H表示收包有错;

sum 指校验和。

表 3-34 系统基本参数列表

名称	内容说明	偏移量(字	大小 (字节)
注册次数	注册时,录入次数	0	2
指纹模板大小	指纹模板大小	2	2
指纹库大小	指纹库容量	4	2
分数等级	分数等级代码(1~28)	6	2
设备地址	32 位设备地址	8	4
数据包大小	数据包大小代码: 0: 32bytes 1: 62bytes 2: 128bytes 3: 256bytes	12	2
波特率设置	N (波特率为 9600*N bps)	14	2

3.3.1.14 读参数页 PS_ReadINFpage

● 功能说明: 读取 FLASH Information Page 所在的参数页(512bytes)。

● 输入参数: none

● 返回参数:确认字

● 指令代码: 16H

● 指令包格式:

表 3-35 读 flash 信息页指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0003H	16H	001Ah

●应答包格式:

表 3-36 读 flash 信息页指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 byte	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0003H	xxH	sum

注: 确认码=00H表示随后发数据包;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=0DH表示指令执行失败;

sum 指校验和。

● 应答之后发送后续数据包。

表 3-37 UART 上传信息页包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	数据	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	N byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	xxH	xxH	xxH	sum

注:包标识=02:数据包,且有后续包。

包标识=08: 最后一个数据包,即结束包。

UART 上传参数数据包时,按照预先设置的长度分包发送。

3.3.1.15 擦除代码 PS_BurnCode

● 功能说明: 主控发送擦除代码指令, 模组应答后会进入升级模式。

● 输入参数: 升级模式 (默认为1)

● 返回参数:确认字

● 指令代码: 1AH

● 指令包格式:

表 3-38 烧写片内 FLASH 指令包格式

7 5 30 // 17 1 IL ISH 11 C C 12 C								
包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	升级模式	校验和		
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	1 bytes	2 bytes		
0xEF01	0xFFFFFFFF	01H	0004H	1Ah		sum		

注: 升级模式: 默认为1;

● 应答包格式:

表 3-39 烧写片内 FLASH 指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0003H	xxH	sum

注: 确认码=00H表示可以接收后续数据包;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=0EH 表示不能接收后续数据包;

sum 指校验和。

3.3.1.16 读有效模板个数 PS_ValidTempleteNum

● 功能说明: 读有效模板个数。

● 输入参数: none

● 返回参数:确认字, ValidN (有效模板个数)

● 指令代码: 1DH

● 指令包格式:

表 3-40 读有效模板个数指令包格式

		2		***	
包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFFF	01H	0003H	1DH	0021H

●应答包格式:

表 3-41 读有效模板个数指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	有效模板个数	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	05H	xxH	ValidN	sum

注: 确认码=00H表示读取成功;

确认码=01H表示收包有错;

sum 指校验和。

3.3.1.17 读索引表 PS_ReadIndexTable

- 功能说明:读取录入模版的索引表。
- 输入参数:索引表页码,页码 0,1,2,3…分别对应模版从 0-256,256-512,512-768,768-1024…的索引,每 1 位代表一个模版,1 表示对应存储区域的模版已经录入,0 表示没录入。
- 返回参数:确认字,索引表信息
- 指令代码: 1FH
- 指令包格式:

表 3-42 读索引表指令包格式

7. 2. 2. 2. 2. 2. 2. 2. 2. 2. 2. 2. 2. 2.						
包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	页码	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2bytes	1 byte	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0004H	1FH	xxH	xxxxH

● 应答包格式:

表 3-43 读索引表指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	索引信息	校验和
2 bytes	4bytes	1byte	2bytes	1byte	32bytes	2bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0023H	xxH	Index	sum

注: 确认码=00H 表示 OK;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=0BH 表示问指纹库时地址序号超出指纹库范围:

sum 指校验和。

3.3.1.18 注册用获取图像 PS GetEnrollImage

- 功能说明:注册指纹时,探测手指,探测到后录入指纹图像存于图像缓冲区。返回确认码。
- 输入参数: none
- 表示:录入成功、无手指等。
- 返回参数:确认字
- 指令代码: 29H
- 指令包格式:

表 3-44 录入图像指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0003H	29Н	002DH

●应答包格式:

表 3-45 录入图像指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0003H	xxH	sum

注: 确认码=00H 表示获取图像成功;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=02H表示传感器上无手指;

sum 指校验和。

3.3.1.19 休眠指令 PS_Sleep

- 功能说明: 设置传感器进入休眠模式
- 输入参数: none
- 返回参数:确认字
- 指令代码: 33H
- 指令包格式:

表 3-46 读索引表指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2bytes	1 byte	2bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0003H	33H	0037H

●应答包格式:

表 3-47 读索引表指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 bytes	1byte	2bytes	1byte	2bytes
0xEF01	0xFFFFFFFF	07H	03	xxH	sum

注: 确认码=00H 表示休眠设置成功。

确认码=01H表示收包有错。

确认码=29H表示传感器操作失败。

sum 指校验和。

3.3.2 模块指令集

3.3.2.1 取消指令 PS_Cancel

- 功能说明:取消自动注册模板和自动验证指纹。如表 2-1 中加密等级设置为 0 或 1 情况下支持此功能。
- 输入参数: none
- 返回参数:确认字
- 指令代码: 30H
- 指令包格式:

表 3-48 读索引表指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2bytes	1 byte	2bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0003H	30H	xxxxH

●应答包格式:

表 3-49 读索引表指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 bytes	1byte	2bytes	1byte	2bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	03	xxH	sum

注: 确认码=00H 表示取消设置成功。

确认码=01H表示取消设置失败。

确认码=31H表示功能与加密等级不匹配;

sum 指校验和。

3.3.2.2 自动注册模板 PS_AutoEnroll

- 功能说明:一站式注册指纹,包含采集指纹、生成特征、组合模板、存储模板等功能。 如表 2-1中加密等级设置为 0 或 1 情况下支持此功能。
- 输入参数: ID 号, 录入次数, 参数
- 返回参数:确认字,参数
- 指令代码: 31H
- 指令包格式:

表 3-50 自动注册模板指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	ID 号	录入次数	参数	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1byte	2 byte	1byte	2byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0008H	31H	xxxxH	xxH	xxH	SUM

●辅助说明:

ID号: 高字节在前, 低字节在后。例如录入1号指纹,则是0001H。

录入次数: 1byte,录入 2次,则为 02H,录入 4次则为 04H。

参数:最低位为bit。

- 1) bit0: 釆图背光灯控制位, 0-LED 长亮, 1-LED 获取图像成功后灭;
- 2) bit1: 釆图预处理控制位, 0-关闭预处理, 1-打开预处理;
- 3) bit2: 注册过程中,是否要求模组在关键步骤,返回当前状态,0-要求返回,1-不要求返回;
- 4) bit3: 是否允许覆盖 ID 号, 0-不允许, 1-允许;
- 5) bit4: 允许指纹重复注册控制位, 0-允许, 1-不允许;
- 6) bit5: 注册时,多次指纹采集过程中,是否要求手指离开才能进入下一次指纹图像采集,0-要求离开;1-不要求离开;
- 7) bit6~bitl5: 预留。

● 应答包格式:

表 3-51 自动注册模板指令正常流程应答包格式

		包标				主 byte		
包头 	设备地址	识	包长度	确认码	参数 1	参数 2	校验和	备注
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	1 byte	1 byte	2 bytes	
0xEF01	0xFFFFFFFF	07H	5	ххН	0Н	0Н	sum	指令合法性检测:合法/
0xEF01	0xFFFFFFFF	07H	5	xxH	01H	1	sum	釆图结果: 成功/超时
0xEF01	0xFFFFFFFF	07H	5	xxH	02Н	1	sum	生成特征结果: 成功/失败
0xEF01	0xFFFFFFFF	07Н	5	xxH	03Н	1	sum	手指离开, 第 1 次录入成 功: 成功/超时
						•••		
0xEF01	0xFFFFFFFF	07H	5	ххН	01H	n	sum	釆图结果: 成功/超时
0xEF01	0xFFFFFFFF	07H	5	xxH	02Н	n	sum	生成特征结果: 成功/失败
0xEF01	0xFFFFFFFF	07H	5	xxH	04Н	F0H	sum	合并模板
0xEF01	0xFFFFFFFF	07H	5	xxH	05H	F1H	sum	己注册检测
0xEF01	0xFFFFFFFF	07H	5	xxH	06Н	F2H	sum	模板存储结果

● 确认码、参数 1 和参数 2 的返回值

	1 3 32 L	1 -2/11-1-1	ガ (英)(人) 古 (三)(中)	(地里水	
确认码	释义	参数 1	释义	参数 2	释义
00H	成功	00H	指纹合法性检测	00Н	指纹合法性检测
01H	失败	01H	获取图像	F0H	合并模板
07H	生成特征失败	02H	生产特征	F1H	检验该手指是否已注册
0aH	合并模板失败	03H	判断手指离开	F2H	存储模板
0bH	ID 号超出范围	04H	合并模板	n	当前录入第 n 次数
18H	读写 FLASH 出错	05H	注册检验		
1fH	指纹库已满	06H	存储模板		
22H	指纹模板非空				
25H	录入次数设置错误				
26H	超时				
27H	指纹已存在				
31H	功能与加密等级不匹配;				
35H	非法数据				

表 3-52 自动注册模板应答包释义速查表

● 指令说明:

- 1)若指定 ID 号无效,则确认码、参数 1 和参数 2 返回(以下直接描述为返回): 0b 00 00H。合法性检测:
 - ■若指定 ID 号无效,则返回: 0b 00 00H。
- ■若录入次数配置错误,则返回 25 00 00H。在不覆盖指纹状态下,若指纹库已满则返回 1F 00 00H;
 - ■若指定 ID 号已存在模板则返回 22 00 00H。
 - ■指令合法性检测成功,则返回 00 00 00H,并进入第一次指纹录入。
 - 2) 等待采图成功(返回 00 01 0nH)。
 - 3) 等待生成特征成功(00 02 0nH),如果失败(07 02 0nH),重新等待采图成功。
- 4)等待手指离开,第一次录入成功(00030nH),手指离开后跳转到步骤2,进入下一次循环,直到n为设置录入的次数。注:若录入过程中设置为手指不需要离开,那么直接返回第一次录入成功,并跳转到步骤2;最后一次采集指纹,没有手指离开录入成功的应答。

- 5) 合成模板,将之前获取的手指特征组合成一个手指模板,成功返回 00 04 F0H,失败返回 0A 04 F0H。
- 6)指纹重复检查,指将新录入的手指与已经存储的手指进行匹配检查(通过设置参数bit4开启或者关闭此功能),若有相同指纹,则返回2705F1H,结束流程;若没有相同指纹,则返回0005F1H。
 - 7) 登记该模板数据,存储失败返回 01 06 F2H,结束流程;成功返回 00 06 F2H,
 - 8) 若收到 PS_Cancel 指令,则终止该指令并返回应答。

3.3.2.3 自动验证指纹 PS Autoldentify

- 功能说明:自动采集指纹包含获取图像,生成特征,搜索指纹等功能。如表 2-1 中加密等级设置为 0 或 1 情况下支持此功能。
- 输入参数:分数等级, ID号
- 返回参数:确认字,页码(相配指纹模板)
- 指令代码: 32H
- 指令包格式:

表 3-53 自动验证指纹指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	分数等级	ID 号	参数	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	1 byte	2 byte	2 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0008H	32H	xxH	xxxxH	xxxxH	xxxxH

● 辅助说明:

ID 号: 2byte,大端模式。比如录入 1 号指纹,则是 0001H。ID 号为 0xFFFF,则进行 1: N 搜索; 否进行 1:1 匹配。

参数:最低位为bit。。

- 1) bit0: 釆图背光灯控制位, 0-LED 长亮, 1-LED 获取图像成功后灭;
- 2) bitl: 釆图预处理控制位, 0-关闭预处理, 1-打开预处理;
- 3) bit2: 注册过程中,是否要求模组在关键步骤,返回当前状态,0-要求返回,1-不要求返回:
 - 4) bit3~bitl5: 预留

● 应答包格式:

表 3-54 自动验证指纹指令应答包格式

包头	设备地址	包标	包长度	确认码	参数	ID 号	得分	校验和	备注
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	1 byte	2 bytes	2 bytes	2 bytes	
0xEF0	0xFFFFFFFF	07H	0008Н	xxH	00Н	xxxxH	xxxxH	sum	指令合法性 检测: 合法/
0xEF0	0xFFFFFFFF	07H	0008H	xxH	01H	xxxxH	xxxxH	sum	釆图结果: 成功/ 超时
0xEF01	0xFFFFFFFF	07H	0008Н	xxH	05H	xxxxH	xxxxH	sum	搜索结果:成功/失败

●确认码、参数1和参数2的返回值

表 3-55 自动验证指纹应答包释义速查表

确认码	释义	参数	释义
00H	成功	00H	指纹合法性检测
01H	失败	01H	获取图像
07H	生成特征失败	05H	已注册指纹比对
09H	没搜索到指纹		
0ьН	ID 号超出范围		
17H	残留指纹		
18H	读写 FLASH 出错		
23H	指纹模板为空		
24H	指纹库为空		
26H	超时		
27H	表示指纹已存在		
31H	功能与加密等级不配;		
35H	非法数据		

●指令说明:

1) 若指纹库为空,则确认码和参数返回(以下直接描述为返回): 24 00H。若指定 ID 号无 效,则返回 0b 00H。若已登记的 Template 不存在,则返回 23 00H。

- 2) 指令合法性检测成功,返回0000H,并进入指纹录入。
- 3) 在设定的超时时间内, 若没有完成一次完整的指纹录入, 则返回 26 00H,结束流程。
- 4) 检查输入的指纹图像的正确性。若不正确,则等待下次采集图像。
- 5) 若输入指纹正确,则返回0001H,即录入指纹获取图像成功。
- 6) 若生成特征失败,则返回 09 05H,结束流程。
- 7) 生成特征成功后,把当前采集到的指纹模板与已登记的指纹模板之间进行比对,并返回其结果。若比对失败,则返回 09 05H,结束流程;若比对成功,则返回 00 05H,以及正确的 ID 号码和得分。
 - 8) 若收到 PS Cancel 指令,则终止该指令并返回应答。

3.3.3 安全指令集

部分基于安全芯片的指纹模组产品,支持安全注册与验证功能。

3.3.3.1 获取秘钥对 PS_GetKeyt

- 功能说明:模组接收命令后清空内部数据(如果已经录入过),并生成一组密钥对。 如表 2-1 中加密等级设置为 0 和 1 情况不支持此功能。
- 输入参数: none
- 返回参数: 确认字
- 指令代码: E0H
- 指令包格式:

表 3-56 获取秘钥对指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	校验和
2 bytes	2 bytes 4 bytes		2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0003H	ЕОН	sum

●应答包格式:

表 3-57 获取秘钥对指令应答包格式

			***	- 1		
包头	包头 设备地址		包长度	确认码	校验和	
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes	
0xEF01 0xFFFFFFF		07H	0003H	xxH	sum	

注: 确认码=00H 表示接着发送后续数据包:

确认码=01H表示收包有错;

确认码=18H表示Flash操作失败;

确认码=19H表示随机数操作失败:

确认码=2EH表示秘钥不存在:

确认码=0fH 表示不能发送后续数据包;

确认码=31H表示功能与加密等级不匹配;

确认码=32H表示秘钥已锁定;

sum 指校验和。

● 应答之后发送后续数据包

表 3-58 获取秘钥对数据包格式

包头	设备地址	设备地址 包标识		数据	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	N byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	xxH	xxH		sum

注:包标识=02:数据包,且有后续包。

包标识=08:最后一个数据包,即结束包。

UART 上传数据包时,按照预先设置的长度分包发送。

● 辅助说明:

加密等级 2 时,模组收到命令后清空内部数据(如果有录入信息),生成 32 字节随机数(16 字节密钥 A,16 字节密钥 B)保存在模组内部,随后发送两对秘钥数据,主控接收后保存 A、B 到内部。两对秘钥数据长度是 32 字节;

加密等级 3 时,模组收到命令后清空内部数据(如果有录入信息),生成 32 字节随机数(16 字节密钥 A,16 字节密钥 B)保存在模组内部,随后发送两对秘钥数据,主控接收后保存 A、B 到内部。两对秘钥数据长度是 32 字节;

加密等级 4 时,模组收到命令后清空内部数据(如果有录入信息),生成 32 字节随机数(16 字节密钥 A,16 字节密钥 B)保存在模组内部,随后发送两对秘钥数据,主控接收后保存 A、B 到内部。两对秘钥数据长度是 32 字节:

加密等级 20 时,模组收到命令后清空内部数据(如果有录入信息),生成 RSA 密钥对 (1024 位生成密钥对 2 次/妙, 私钥 75 次/秒)保存在模组内部,随后发送公钥和模,主控接收后保存到 内部。公钥和模长度是(4+128)字节。

加密等级 21 时,模组收到命令后清空内部数据(如果有录入信息),生成 ECC 密钥对(256 位生成密钥对 100 次/秒,私钥 80 次/秒)保存在模组内部,随后发送私钥数据,主控接收后保存 私钥。私钥数据长度是 32 字节。

注:在交互秘钥时需要注意安全性。首先,产品生过程中,保证外界环境安全情况下调用;然后是产品维修或者升级后,主控首次上电需验证加密等级是否匹配,如果不匹配则自动调用。

3.3.3.2 锁定秘钥对 PS_LockKeyt

- 功能说明:模组接收命令后,不再支持主控获取新的密钥对。如表 2-1 中加密等级设置为0和 1 情况不支持此功能。
- 输入参数: none
- 返回参数: 确认字
- 指令代码: E1H
- 指令包格式:

表 3-59 锁定秘钥对指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	校验和	
2 bytes	2 bytes 4 bytes		2 bytes	1 byte	2 bytes	
0xEF01	0xEF01 0xFFFFFFF		0003H	E1H	sum	

● 应答包格式:

表 3-60 锁定秘钥对指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xEF01 0xFFFFFFF		0003H	xxH	sum

注: 确认码=00H 表示接着发送后续数据包;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=18H表示Flash操作失败;

确认码=2EH表示秘钥不存在:

确认码=31H表示功能与加密等级不匹配;

确认码=32H表示秘钥已锁定:

sum 指校验和。

3.3.3.3 获取密文随机数 PS_GetCiphertext

● 功能说明:从模组端获取密文或者随机数。如表 2-1 中加密等级设置为。和 1 情况不支持此功能。

● 输入参数: none

● 返回参数:确认字

● 指令代码: E2H

● 指令包格式:

表 3-61 获取密文随机数指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	校验和	
2 bytes	2 bytes 4bytes		2 bytes	1 byte	2 bytes	
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0003H	E2H	sum	

●应答包格式:

表 3-62 获取密文随机数指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和	
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes	
0xEF01	0xEF01 0xFFFFFFF		0003H	xxH	sum	

注: 确认码=00H 表示接着发送后续数据包;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=18H表示Flash操作失败:

确认码=19H表示随机数操作失败:

确认码=2EH表示秘钥不存在:

确认码=2FH表示安全算法执行失败

确认码=31H表示功能与加密等级不匹配;

sum 指校验和。

● 应答之后发送后续数据包。

表 3-63 获取密文随机数数据包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	数据	校验和	
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	N byte	2 bytes	
0xEF01	0xFFFFFFF	xxH	xxH		sum	

注:包标识=02:数据包,且有后续包。

包标识=08: 最后一个数据包,即结束包。

UART 上传数据包时,按照预先设置的长度分包发送。

● 辅助说明:

加密等级 2 时,主控发送指令,模组接收命令后产生 16 字节随机数 R,进行加并使用密钥 A 对 R密得到 Q,返回给主控。密文数据长度是 16 字节。

加密等级 3 时,主控发送指令,模组接收命令后产生 16 字节随机数 R,进行加并使用密钥 A 对 R密得到 Q,返回给主控。密文数据长度是 16 字节。

加密等级 4 时,主控发送指令,模组接收命令后产生 16 字节随机数 R,进行加并使用密钥 A 对 R密得到 Q,返回给主控。密文数据长度是 16 字节。

加密等级 20 时,主控发送指令,模组接收命令后产生 16 字节随机数 R,行加密并使用 私钥对 R 进得到 Q,返回给主控。密文数据长度是 128 字节。

加密等级 21 时,主控发送指令,模组接收命令后产生 16 字节随机数 R,数据长返回给主控。密文度是 16 字节。

3.3.3.4 安全存储模板 PS_SecurityStoreChar

- 功能说明:将模板缓冲区中的模板文件存到 PageID 号 flash 数据库位置。如表 2-1 中加密等级设置为 0 和 1 情况不支持此功能。
- 输入参数: BufferID (默认为 1), PageID (指纹库位置号)
- 返回参数:确认字
- 指令代码: E3H
- 指令包格式:

表 3-64 安全储存模板指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	缓冲区	位置号	握手信号	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	1 byte	2 bytes	xx byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFFF	01H	xxH	ЕЗН	BufferlD	PagelD		sum

注: BufferID 默认为 1。

● 应答包格式:

表 3-65 安全储存模板指令应答包格式

包头	包头 设备地址		包长度	确认码	校验和				
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes				
0xEF01 0xFFFFFFF		07H	0003H	xxH	sum				

注: 确认码=00H表示储存成功;

确认码=01H表示收包有错:

确认码=0bH表示 PageID 超出指纹库范围;

确认码=18H表示Flash操作失败;

确认码=19H表示随机数操作失败:

确认码=2EH表示秘钥不存在;

确认码=2FH表示安全算法执行失败

确认码=30H表示安全算法加解密结果有误

确认码=31H表示功能与加密等级不匹配;

sum 指校验和。

● 辅助说明:

加密等级 2 时,主控接收到 Q 后使用 A 解密得到 R, , 然后使用密钥 B 加密 R, 得到 M,主控 发送 M 到模组,模组使用密钥 B 解密 M 得到 R", 比较 R==R"执行模板存储否则不执行。握手信号数据长度是 16字节。

加密等级 3 时,主控接收到 Q 后使用 A 解密得到 R,,然后使用密钥 B 加密 R,得到 Mo 主控 发送 M 到模组,模组使用密钥 B 解密 M 得到 R",比较 R==R"执行模板存储否则不执行。握手 信号数据长度是 16字节。

加密等级 4 时,主控接收到 Q 后使用 A 解密得到 R, , 然后使用密钥 B 加密 R, 得到 Mo 主控发送 M 到模组,模组使用密钥 B 解密 M 得到 R", 比较 R==R"执行模板存储否则不执行。握手信号数据长度是 16字节。

加密等级 20 时,主控接收到 Q 后使用公钥解密得到 R,。主控发送 R,到模组,模组比较 R==R"执行模板存储否则不执行。握手信号数据长度是 16 字节。

加密等级 21 时,主控接收到 R 后使用私钥签名 R 得到 Q。主控发送 Q 到模组,模组使用公 钥验签 Q。验签通过执行模板存储否则不执行。握手信号数据长度是 64 字节。

3.3.3.5 安全搜索指纹 PS_SecuritySearch

- 功能说明:以模板缓冲区中的特征文件搜索整个或部分指纹库。若搜索到,则返回页码。如表 2-1中加密等级设置为0和 1 情况不支持此功能。
- 输入参数: BufferID (默认为 1), StartPage (起始页), PageNum (页数), rand (随机数)

- 返回参数:确认字,页码(相配指纹模板),得分
- 指令代码: E4H
- 指令包格式:

表 3-66 安全搜索指纹指令包格式

					*** * * * * * * * * * * * * * * * * * *	_ ,,,,			
包头	设备地址	包标	包长度	指令码	缓冲区号	参数	参数	参数	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	1 byte	2 bytes	2 bytes	16byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0018H	Е4Н	BufferID	StartPage	PageNum		sum

注: BufferID 默认为 1,以模板缓冲区中指纹模板搜索整个或部分指纹库。

● 应答包格式:

表 3-67 安全搜索指纹指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	03H	xxH	sum

注: 确认码=00H 表示搜索到;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=18H表示Flash操作失败:

确认码=19H表示随机数操作失败;

确认码=2EH表示秘钥不存在;

确认码=2FH表示安全算法执行失败

确认码=31H表示功能与加密等级不匹配;

sum 指校验和。

● 应答之后发送后续数据包。

表 3-68 安全搜索指纹指令数据包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	数据	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	N byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	xxH	xxH		sum

●辅助说明:

加密等级 2 时,主控生成 16 字节随机数记作 R,使用密钥 A 加密 R 得 Q,发送给模组。模组收到命令后使用密钥 A 解密 Q 得到 R, ,并执行搜索。搜索结果记作 T,搜索 ID 记作 I,

搜索 得分记作 S, P=T (1 字节)|1 (2 字节)|S (2 字节)|R,(低 11 字节),使用密钥 B 加密 P 得 M,发送给主控,主控使用密钥 B 解密 M 得 X,比较 X (低 11 字节)==R (低 11 字节)取 X 高 5 字节有效数据。应答数据长度是 16 字节。

加密等级 4 时,主控生成 16 字节随机数记作 R,使用密钥 A 加密 R 得 Q,发送给模组。模 组收到命令后使用密钥 A 解密 Q 得到 R,,并执行搜索。搜索结果记作 T,搜索 ID 记作 I,搜索 得分记作 S, P=T (1 字节)|1 (2 字节)|S (2 字节)|R,(低 11 字节),使用密钥 B 加密 P 得 M,发送给主控,主控使用密钥 B 解密M 得 X,比较 X (低 11 字节)==R (低 11字节)取 X 高 5 字节有效数据。应答数据长度是 16 字节。

加密等级 20 时,主控生成 16 字节随机数记作 R,发送给模组。模组收到命令后执行搜索,搜索结果记作T,搜索 ID 记作 I,搜索得分记作 S, P=T $(1\ \text{字节})$ |1 $(2\ \text{字节})$ |S $(2\ \text{字节})$ |R $(\text{低 }11\ \text{字节})$,使用私钥加密 P 得到 Q,发送给主控,主控使用公钥解密 Q 得 X,比较 X $(\text{低 }11\ \text{字节})$ ==R $(\text{低 }11\ \text{字节})$ 取 X 高 5字节有效数据。应答数据长度是 128 字节。

加密等级 21 时,主控生成 16 字节随机数记作 R,发送给模组。模组收到命令后执行搜索,搜索结果记作T,搜索 ID 记作 I,搜索得分记作 S, P=T $(1\ \text{字节})$ |1 $(2\ \text{字节})$ |S $(2\ \text{字节})$ |R $(\text{低 }11\ \text{字节})$,使用公钥加密 P 得到 Q,发送给主控,主控使用私钥解密 Q 得 X,比较 X $(\text{低 }11\ \text{字节})$ ==R $(\text{低 }11\ \text{字节})$ 取 X 高5 字节有效数据。应答数据长度是 128 字节。

加密等级 3 时,主控生成 16 字节随机数记作 R,使用密钥 A 加密 R 得 Q,发送给模组。模 组收到命令后使用密钥 A 解密 Q 得到 R,,并执行搜索。搜索结果记作 T,搜索 ID 记作 I,搜索 得分记作 S, P=T (1 字节)|1 (2 字节)|S (2 字节)|R,(低 11 字节),使用密钥 B 加密 P 得 M,发送给主控,主控使用密钥 B 解密M 得 X,比较 X (低 11 字节)==R (低 11字节)取 X 高 5 字节有效数据。应答数据长度是 16 字节。

3.4 维护类指令集

3.4.1 上传图像 PS_Uplmage

- 功能说明:将图像缓冲区中的数据上传给主控。
- 输入参数: none
- 返回参数:确认字
- 指令代码: 0aH
- 指令包格式:

表 3-69 上传图像指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0003H	0aH	000eH

● 应答包格式:

表 3-70 上传图像指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0003H	xxH	sum

注: 确认码=00H 表示接着发送后续数据包;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=0fH 表示不能发送后续数据包;

sum 指校验和。

● 应答之后发送后续数据包。

表 3-71 UART 上传图像数据包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	数据	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	N byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFFF	xxH	xxH	xxH	sum

注:包标识=02:数据包,且有后续包。

包标识=08: 最后一个数据包,即结束包。

UART 上传图像数据包时,按照预先设置的长度分包发送。

●一个字节含两个像素,每个像素占 4bits。

3.4.2 下载图像 PS_DownImage

- 功能说明: 主控下载图像数据给模组。如表 2-1 中加密等级设置为 0 情况下支持此功能。
- 输入参数: none
- 返回参数:确认字
- 指令代码: 0bH
- 指令包格式:

表 3-72 下载图像指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0003H	0ЬН	000fH

注:开启预处理功能后,采集的图像可以上传,但是不支持下载功能,更不支持后续的指纹算法功能。

● 应答包格式:

表 3-73 下载图像指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFFF	07H	0003H	xxH	sum

注: 确认码=00H 表示可以接收后续数据包;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=0eH表示不能接收后续数据包:

确认码=31H表示功能与加密等级不匹配;

sum 指校验和。

● 应答之后接收后续数据包。

表 3-74 UART 下载图像数据包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	数据	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	N byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	xxH	xxH	xxH	sum

注:包标识=02:数据包,且有后续包。

包标识=08: 最后一个数据包,即结束包。

UART 下载图像数据包时,按照预先设置的长度分包接收。

●一个字节含两个像素,每个像素占 4bits。

3.4.3 获取芯片唯一序列号 PS_GetChipSN

- 功能说明:获取芯片唯一序列号。
- 输入参数:预留。
- 返回参数:确认字,唯一序列号

- 指令代码: 34H
- 指令包格式:

表 3-75 获取芯片唯一序列号指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	参数	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2bytes	1 byte	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0004H	34H	0	0039Н

● 应答包格式:

表 3-76 获取芯片唯一序列号指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	唯一序列号	校验和
2 bytes	4bytes	1byte	2bytes	1byte	32bytes	2bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0023H	xxH	SN	sum

注: 确认码=00H 表示 OK;

确认码=01H表示收包有错;

sum 指校验和。

3.4.4 握手指令 PS_HandShake

- 功能说明:检测模组是否正常工作。
- 输入参数: none。
- 返回参数:确认字
- 指令代码: 35H
- 指令包格式:

表 3-77 握手指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2bytes	1 byte	2bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0003H	35H	0039H

● 应答包格式:

表 3-78 握手指令应答包格式

次370 涯1 指4 压自己相关									
包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和				
2 bytes	4 bytes	1byte	2bytes	1byte	2bytes				
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0003H	xxH	sum				

注: 确认码=00H 表示 OK;

确认码=01H表示收包有错:

sum 指校验和。

3.4.5 校验传感器 PS_CheckSensor

● 功能说明:校验传感器是否正常工作。

● 输入参数: none。

● 返回参数:确认字

● 指令代码: 36H

● 指令包格式:

表 3-79 校验传感器指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2bytes	1 byte	2bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0003H	36H	003AH

●应答包格式:

表 3-80 校验传感器指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码 校验和		
2 bytes	4 bytes	1byte	2bytes	1byte	2bytes	
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0003H	xxH	sum	

注: 确认码=00H 表示 OK;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=29H表示传感器操作失败;

sum 指校验和。

3.4.6 恢复出厂设定 PS_RestSetting

- 功能说明:模组接收命令后清空内部数据(如果已经录入过),并删除内部的密钥对, 主控可以重新获取秘钥对。如表 2-1 中加密等级设置为 0 和 1 情况不支持此功能。
- 输入参数: none
- 返回参数:确认字
- 指令代码: 3BH
- 指令包格式:

表 3-81 删除秘钥对指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0003Н	3ВН	sum

●应答包格式:

表 3-82 删除秘钥对指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0003H	xxH	sum

注: 确认码=00H 表示接着发送后续数据包;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=18H表示Flash操作失败;

确认码=2EH表示秘钥不存在;

sum 指校验和。

3.5 定制类指令集

3.5.1 设置口令 PS_SetPwd

- 功能说明:设置模组握手口令。指纹模组系统默认口令为 0,若默认口令未被修改,则通讯时系统不要求验证口令,主控可以直接与模组通讯;若口令被修改,则主控与设备模组的第一个指令必须是验证口令,只有口令验证通过后,模组才接收 其他指令。
- 输入参数: Password
- 返回参数:确认字
- 指令代码: 12H
- 指令包格式:

表 3-83 设置口令指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	口令	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	4 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFFF	01H	0007H	12H	Password	sum

● 应答包格式:

表 3-84 设置口令指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 byte	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0003H	xxH	sum

注: 确认码=00H 表示 0K;

确认码=01H表示收包有错:

sum 指校验和。

3.5.2 验证口令 PS_VfyPwd

● 功能说明:验证模组口令。

● 输入参数: Password

● 返回参数: 确认字

● 指令代码: 13H

● 指令包格式:

表 3-85 验证口令指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	口令	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	4 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0007H	13H	Password	sum

●应答包格式:

表 3-86 验证口令指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 byte	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0003Н	xxH	sum

注: 确认码=00H表示口令验证正确;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=13H表示口令不正确;

sum 指校验和。

3.5.3 采样随机数 PS_GetRandomCode

● 功能说明: 令模组生成一个随机数并返回给主控。

● 输入参数: none

● 返回参数: 确认字, 随机数

● 指令代码: 14H

● 指令包格式:

表 3-87 采样随机数指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFFF	01H	0003H	14H	0018H

●应答包格式:

表 3-88 采样随机数指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	随机数	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	4 bytes	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFFF	07H	0007H	xxH	XXXX	sum

注: 确认码=00H表示生成成功:

确认码=01H表示收包有错:

确认码=19H表示随机数生成失败;

sum 指校验和。

3.5.4 设置设备地址 PS_SetChipAddr

- 功能说明:模组的默认地址为 0xffffffff,可通过该指令修改,命令包/数据包的地址域必须与该地址相配,才被指纹模组接收。
- 输入参数:设备地址
- 返回参数:确认字
- 指令代码: 15H
- 指令包格式:

表 3-89 设置设备地址指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	设备地址	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	4 bytes	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0007H	15H	XXXX	sum

● 应答包格式:

表 3-90 设置设备地址指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 byte	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFFF	07H	0007H	xxH	sum

注: 确认码=00H 表示生成地址成功;

确认码=01H表示收包有错:

sum 指校验和。

● 该命令暂时已回复正确应答,下发后通讯设备地址不会改变:但是系统参数会更新

3.5.5 写记事本 PS_WriteNotepad

- 功能说明:模组内部为用户开辟了 512bytes 的 FLASH 空间用于存放用户数据,该存储空间称为用户记事本,该记事本逻辑上被分成 16 个页,写记事本命令用于写入用户的 32bytes 数据到指定的记事本页。注意写记事本某一页的时候,该页 32 字节的内容被整体写入,原来的内容被覆盖。
- 输入参数:页码,用户信息
- 返回参数:确认字
- 指令代码: 18H
- 指令包格式:

表 3-91 写记事本指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	页码	用户信息	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	1byte	32 bytes	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	24H	18H	0~15	User content	sum

● 应答包格式:

表 3-92 写记事本指令应答包格式

包头 设备地址 2 bytes 4 byte		包标识	包长度	确认码	校验和
		1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	3		0003H	xxH	sum

注: 确认码=00H 表示 0K;

确认码=01H表示收包有错:

确认码=lcH表示记事本页码指定错误; sum 指校验和。

3.5.6 读记事本 PS_ReadNotepad

● 功能说明: 读取记事本中的数据。

● 输入参数: 页码

● 返回参数:确认字,用户信息

● 指令代码: 19H

● 指令包格式:

表 3-93 读记事本指令包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	页码	校验和
2 bytes	4 bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	1byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0004H	19H	0~15	xxxxH

●应答包格式:

表 3-94 读记事本指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	用户信息	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	32bytes	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	23H	xxH	User content	sum

注: 确认码=00H 表示 OK:

确认码=01H表示收包有错;

确认码=lcH表示记事本页码指定错误;

sum 指校验和。

3.5.7 LED 控制灯指令 PS_ControlBLN

- 功能说明:控制灯指令主要分为两类:一般指示灯和七彩编程呼吸灯。
- 输入参数: 功能码, 起始颜色, 结束颜色, 循环次数
- 返回参数: 确认字
- 指令代码: 3CH
- 指令包格式:

包头	芯片地址	包标识	包长度	指令码	功能码	起始颜色	结束颜色	循环次数	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	1 byte	1 bytes	1 bytes	1 bytes	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0007H	3CH	XX	XX	XX	XX	sum

表 3-95 一般指示灯指令包格式

●辅助说明

功能码: LED 灯模式控制位, 1-普通呼吸灯, 2-闪烁灯, 3-常开灯, 4-常闭灯, 5-渐开灯, 6-渐闭灯。其他功能码不适用于此指令包格式;

起始颜色:设置为普通呼吸灯时,由灭到亮的颜色,只限于普通呼吸灯(功能码 01) 功能,其他功能时,与结束颜色保持一致。其中,bit。是蓝灯控制位;bitl是绿灯控制位;bitl是红灯控制位。置 1 灯亮,置 0 灯灭。例如 0x0l—蓝灯亮,0x02—绿灯亮,0x04—红灯亮,0x06—红绿灯亮,0x05—红蓝灯亮,0x03—绿蓝灯亮,0x07—红绿蓝灯亮,0x00—全灭;

结束颜色:设置为普通呼吸灯时,由亮到灭的颜色,只限于普通呼吸灯(功能码0x01),其他功能时,与起始颜色保持一致。设置方式与起始颜色一样;

循环次数:表示呼吸或者闪烁灯的次数。当设为0时,表示无限循环,当设为其他值时,表示呼吸有限次数。循环次数适用于呼吸、闪烁功能,其他功能中无效,例如在常开、常闭、渐开和渐闭中是无效的;

● 应答包格式:

表 3-96 呼吸灯指令应答包格式

包头	芯片地址	包标识	包长度	确认码	校验和
2 bytes	4 byte	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	0003H	xxH	sum

注: 确认码=00H 表示命令执行成功:

确认码=01H表示收包有错;

sum 指校验和。

3.5.8 获取图像信息指令 PS_GetImageInfo

- 功能说明: 探测到后录入指纹图像存于图像缓冲区, 并返回图像信息。
- 输入参数: none
- 返回参数:确认字、图像面积(百分比)、图像质量(0:合格:其他:不合格)
- 指令代码: 3DH

● 指令包格式:

表 3-97 获取图像信息指令包格式

包头	包头 设备地址 2 bytes 4 bytes		包长度	指令码	校验和	
2 bytes			2bytes	1 byte	2bytes	
0xEF01 0xFFFFFF		01H	0003H	3DH	0041H	

● 应答包格式:

表 3-98 获取图像信息指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	图像面积	图像质量	校验和
2 bytes	4bytes	1byte	2bytes	1byte	1byte	1byte	2bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	07H	05	xxH	xxH	xxH	sum

注: 确认码=00H 表示获取图像成功;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=02H表示传感器上无手指;

确认码=06H 表示图像太乱而生不成特征指:

确认码=33H表示图像面积小:

sum 指校验和。

3.5.9 搜索当前指纹指令 PS_SearchNow

- 功能说明:以模板缓冲区中最近一次提取的特征文件搜索整个或部分指纹库。若搜索到,则返回页码。如表 2-1 中加密等级设置为。或 1 情况下支持此功能。
- 输入参数: StartPage (起始页), PageNum (页数)
- 返回参数:确认字,页码(相配指纹模板),得分
- 指令代码: 3EH
- 指令包格式:

表 3-99 搜索当前指纹指令包格式

			12271 — 111	111/2/11	<u> </u>		
包头	设备地址	包标识	包长度	指令码	参数	参数	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes	2 bytes	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFF	01H	0007Н	3ЕН	StartPage	PageNum	sum

● 应答包格式:

表 3-100 搜索当前指纹指令应答包格式

包头	设备地址	包标识	包长度	确认码	页码	得分	校验和
2 bytes	4bytes	1 byte	2 bytes	1 byte	2 bytes	2 bytes	2 bytes
<u> </u>	,	<i>J</i>	J	,	J	3	2 bytes
0xEF01	0xFFFFFFFF	07H	07H	xxH	PageID	MatchScore	sum

注: 确认码=00H 表示搜索到;

确认码=01H表示收包有错;

确认码=09H表示没搜索到;此时页码与得分为0;

确认码=17H表示残留指纹或两次采集之间手指没有移动过;

确认码=31H表示功能与加密等级不匹配;

sum 指校验和。

4 功能实现示例

4.1 基本通信流程

4.1.1 UART 命令包的处理过程

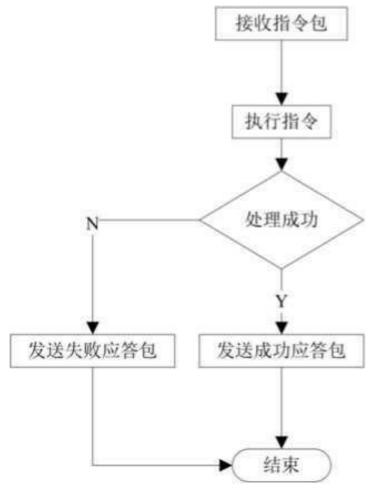


图 4-1 功能实现示例 1: UART 命令包的处理过程

4.1.2 UART 数据包的发送过程

UART传输数据包前,首先要接收到传输数据包的指令包,做好传输准备后发送成功应答包,最后才开始传输数据包。数据包主要包括:包头、设备地址、包标识、包长度、数据和校验和。

数据包的包标识主要分为两种: 02H和08H。02H: 数据包,且有后续包。08H:最后一个数据包,即结束包。数据长度是预先设置好的,主要分为: 32、64、128、和256四种,。

例如,要传输的数据长度为IK bytes,数据包中预先设置的数据长度为128bytes,那么就要把1K bytes 的数据分为8个数据包传输。每个数据包包括: 2bytes包头、4bytes设备地址、

1bytes包标识、2bytes包长度、128bytes数据和2bytes校验和,每个数据包长度为139bytes。另外,8个数据包中,前7个数据包的报标识是02H,最后一个结束数据包报标识是08H。最后需要注意的是,结束包如果长度没有达到139bytes时,以实际长度传输,不会以其他方式扩充到139bytes。

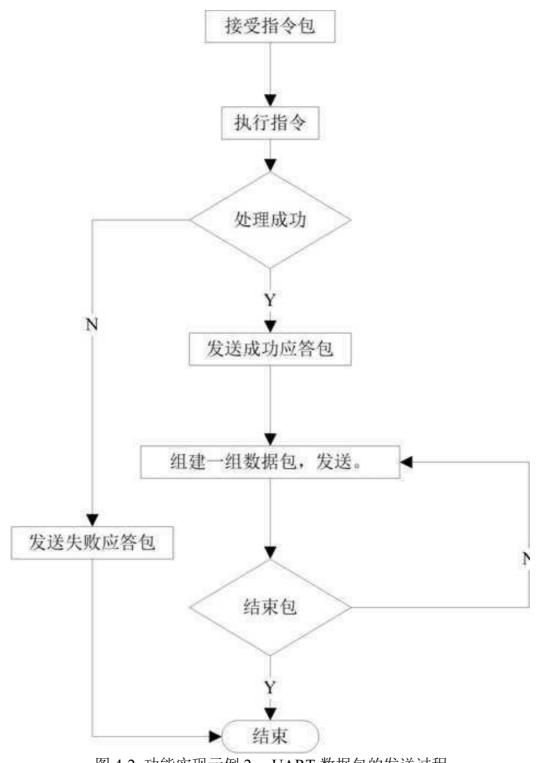


图 4-2 功能实现示例 2: UART 数据包的发送过程

4.1.3 4UART 数据包的接收过程

UART 传输数据包前,首先要接收到传输数据包的指令包,做好传输准备后发送成功应 答包,最后才开始传输数据包。数据包主要包括:包头、设备地址、包标识、包长度、数据和校验和。

数据包的包标识主要分为两种: 02H 和 08H。02H: 数据包,且有后续包。08H: 最后一个数据包,即结束包。数据长度是预先设置好的,主要分为: 32、64、128、和 256 四种。

例如,要传输的数据长度为 IK bytes,数据包中预先设置的数据长度为 128 bytes,那么就要把 1K bytes 的数据分为 8 个数据包传输。每个数据包包括: 2 bytes 包头、4 bytes 设备地址、1 bytes 包标识、 2bytes 包长度、128bytes 数据和 2bytes 校验和,每个数据包长度为139bytes。另外,8 个数据包中,前7 个数据包的报标识是 02H,最后一个结束数据包报标识是 08H。最后需要注意的是,结束包如果长度没有达到 139 bytes 时,以实际长度传输,不会以其他方式扩充到 139bytes。

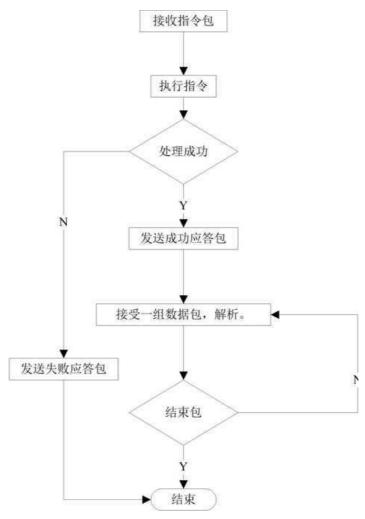


图 4-3 功能实现示例 3: UART 数据包的接收过程

4.2 通用指令通信流程

4.2.1 通用指令注册指纹流程

通用指令注册指纹流程主要包含:注册用获取图像、生成特征、合并特征和存储模板。例如 XTL0605、XTL0803 等产品,默认 160*160 像素 N=5 次,120 像素以下 N=6。

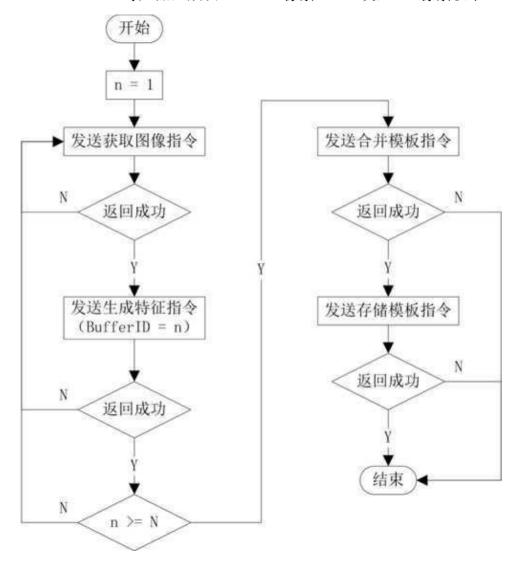


图 4-4 功能实现示例 4: 通用指令注册流程

如表 2-1中,注册逻辑设置为 1 时注册指纹,如果当前收录的指纹与之前已经收录的指纹相似,则生成特征指令的应答包中的确认码不会显示成功,而是返回 28H,表示当前指纹特征与之前特征之间有关联。需要注意的是,相互比较关联性只局限在本次注册过程中收录的指纹,不会与指纹库中的指纹进行比较。

如表 2-1 中,注册逻辑设置为 2 时注册指纹,如果当前收录的指纹与之前已经收录的指纹不相似,则生成特征指令的应答包中的确认码不会显示成功,而是返回 08H,表示当前指纹

特征与之前特征之间无关联。需要注意的是,相互比较关联性只局限在本次注册过程中收录的指纹,不会与指纹库中的指纹进行比较。

无论返回 28H 或者 08H,当前指纹特征已经提取成功,可以不改变 BufiferID 重新采图并 生成特征,也可以跳过本轮 BufferID,收录下一轮指纹。

4.2.2 通用指令验证指纹流程

通用指令验证指纹流程主要包含:验证用获取图像、生成特征和搜索指纹。其中发送生成特征和搜索指纹时,BufferID设为默认值为1。

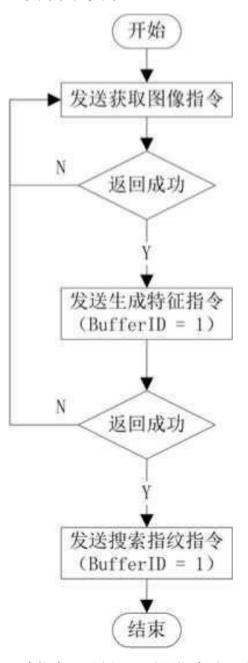


图 4-5 功能实现示例 5: 通用指令验证流程

4.2.3 从 flash 指纹库中读取一个指定的模板上传

整个流程主要包含:读出模板和上传模板。其中发送读出模板和上传特征时,BufiferlD 设为默认值为 2。如表 2-1 中加密等级设置为 0 情况下支持此功能。

需要注意的是,此时上传的是模板,不是一个特征文件。

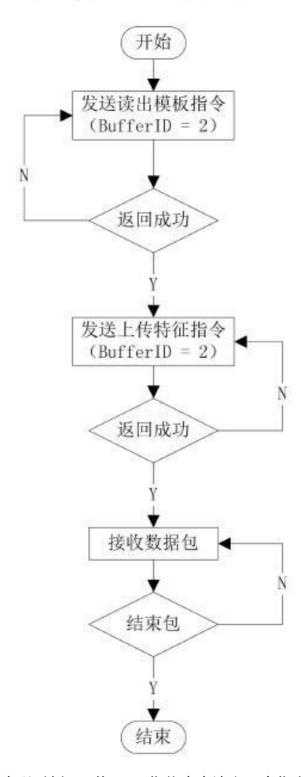


图 4-6 功能实现示例 6: 从 flash 指纹库中读取一个指定的模板上传

4.3 模块指令通信程

4.3.1 自动注册模板流程

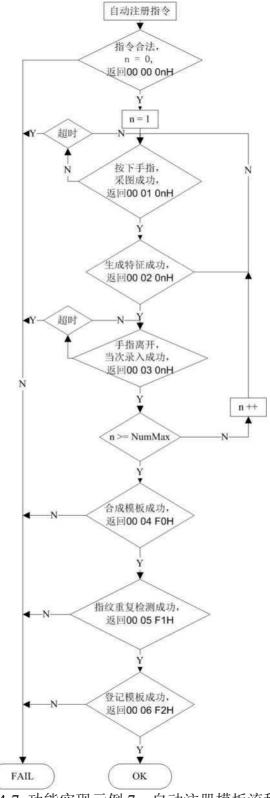


图 4-7 功能实现示例 7: 自动注册模板流程

如表 2-1中,注册逻辑设置为 1 时注册指纹,如果当前收录的指纹与之前已经收录的指纹相似,则生成特征指令的应答包中的确认码不会显示成功,而是返回 28H,表示当前指纹特征与之前特征之间有关联。需要注意的是,相互比较关联性只局限在本次注册过程中收录的指纹,不会与指纹库中的指纹进行比较。另外,还需要注意,与通用指令注册指纹流程不同,自动注册模板流程的关联性比较次数是有限制的,超出次数限制后,就不会再把

当前指纹特征与之前特征之间作比较。

如表 2-1 中,注册逻辑设置为 2 时注册指纹,如果当前收录的指纹与之前已经收录的指纹不相似,则生成特征指令的应答包中的确认码不会显示成功,而是返回 08H,表示当前指纹特征与之前特征之间无关联。需要注意的是,相互比较关联性只局限在本次注册过程中收录的指纹,不会与指纹库中的指纹进行比较。另外,还需要注意,与自动注册模板流程注册逻辑设置为 1 时不同,关联性比较次数 是没有限制的。

4.3.2 自动验证指纹流程

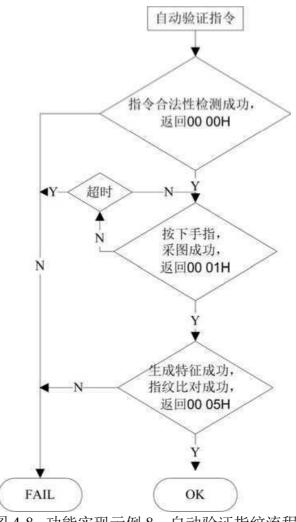


图 4-8 功能实现示例 8: 自动验证指纹流程

4.4 安全指令通信流程

4.4.1 安全指令注册指纹流程

在调用安全指令集注册之前,需要先调用写系统寄存器 PS_WriteReg 指令,设置加密等级,然后调用获取秘钥对 PS_GetKeyt 指令,获取并存储秘钥。

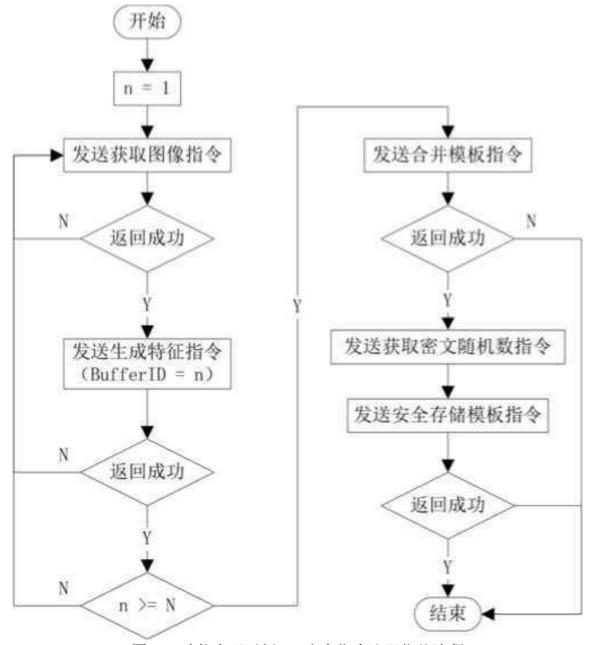


图 4-9 功能实现示例 9: 安全指令注册指纹流程

4.4.2 安全指令验证指纹流程

在调用安全指令集验证之前,需要先调用写系统寄存器 PS_WriteReg 指令,设置加密等级,然后调用获取秘钥对 PS GetKeyt 指令,获取并存储秘钥。

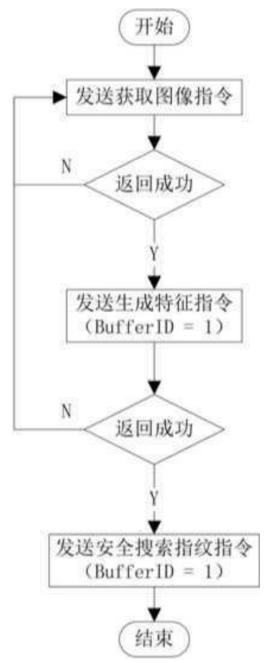


图 4-10 功能实现示例 10: 安全指令验证指纹流程

4.5 休眠唤醒流程

需要注意的是,指纹模组的触摸反馈脚信号只有在成功进入休眠流程后才有效。 我司自 2020 年开始,不再制造生产外触发式指纹模组。

4.5.1 自触发流程

下面是不带触摸芯片的自触发式产品的示例流程。

需要注意的是,如果要让自触发式进入低功耗,首先要先向模组发送休眠指令,在收到 成功应答后切断模组指纹芯片电源即可。

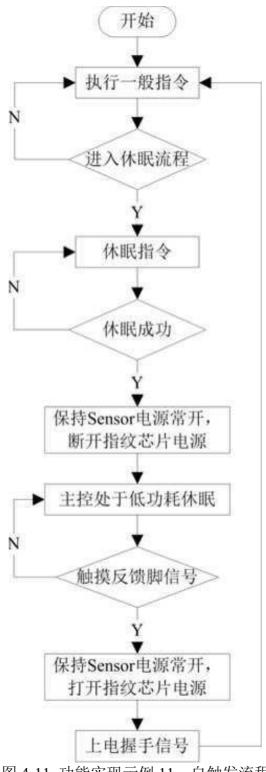


图 4-11 功能实现示例 11: 自触发流程

4.5.2 外触发流程

下面是带触摸芯片的外触发式产品的示例流程。

需要注意的是,如果要让外触发式进入低功耗,直接切断模组指纹芯片电源即可。

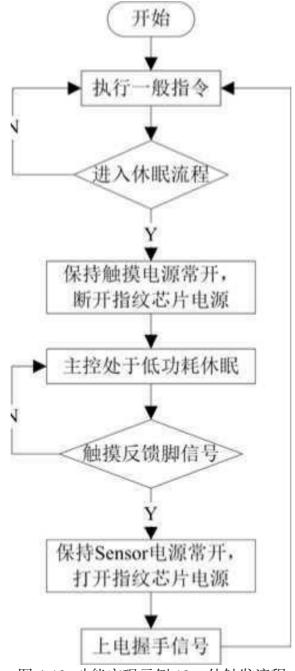


图 4-12 功能实现示例 12: 外触发流程