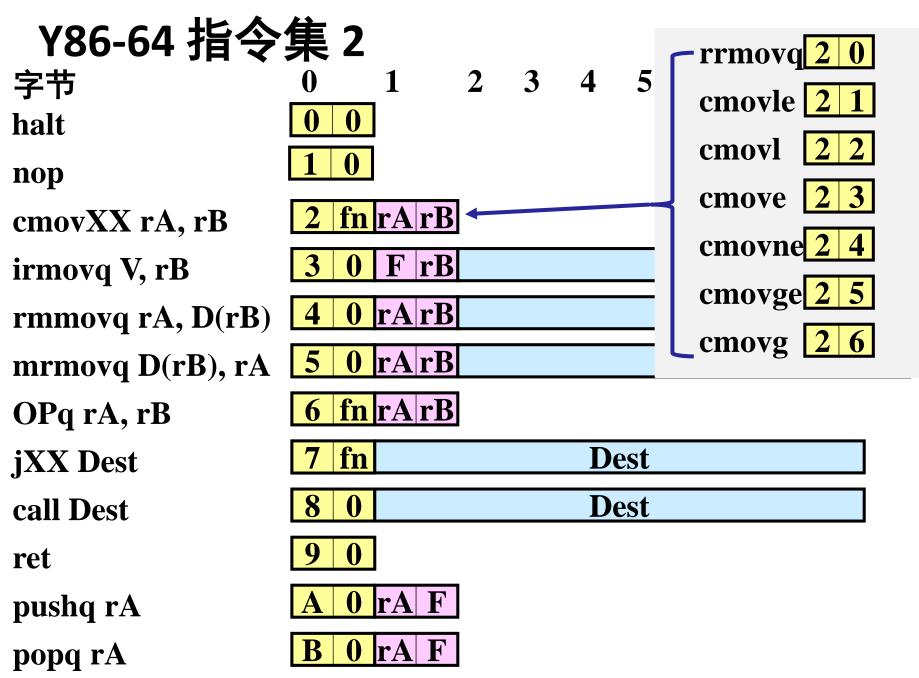
第四章 处理器体系结构

——顺序执行的处理器

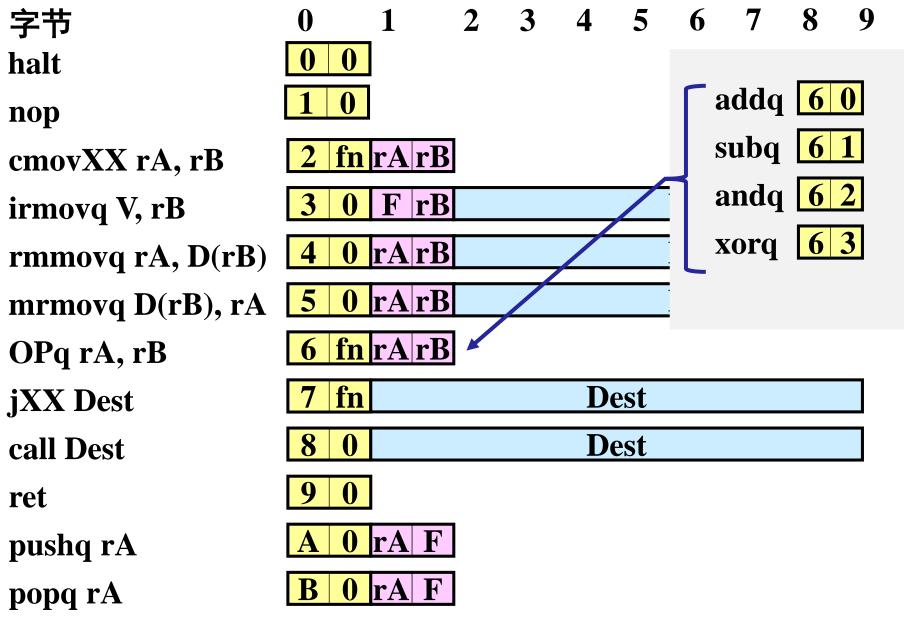
教师: 吴锐 计算机科学与技术学院 哈尔滨工业大学

Y86-64 指令集 1

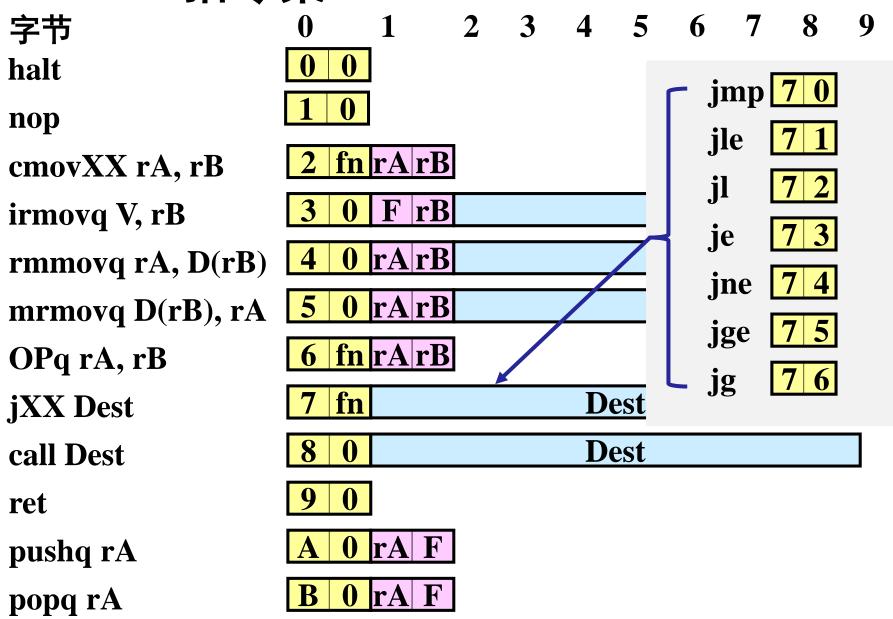
9 字节 halt nop fn rA rB cmovXX rA, rB rB irmovq V, rB rA rB rmmovq rA, D(rB) 0 rA rB mrmovq D(rB), rA fn rA rB OPq rA, rB fn **Dest** jXX Dest **Dest** call Dest ret pushq rA popq rA



Y86-64 指令集 3



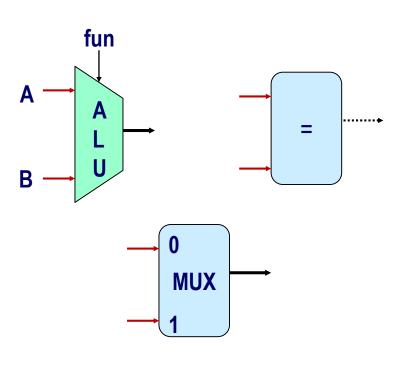
Y86-64 指令集 4



设计硬件模块

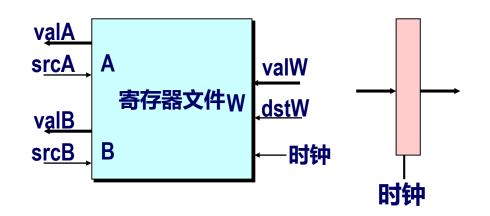
■ 组合逻辑

- 计算输入的布尔函数
- 对输入的变化持续做出反应
- 对数据做出操作并实施控制



■ 存储要素

- 存储字节
- 可寻址的内存
- 不可寻址的寄存器
- 时钟上升沿触发



硬件控制语言

- 非常简单的硬件描述语言
- 只能表达有限的硬件操作
 - 这也是我们想要探索和改进的部分

■ 数据类型

- 布尔型: Boolean
 - a, b, c, ...
- 整型: words
 - A, B, C, ...
 - 不指定字长---可以是字节, 32-bit的字,等等

■声明

- bool a = 布尔表达式;
- int A = **整数表达式**;

HCL操作

■ 根据返回值的类型分类

■ 布尔表达式

- 逻辑操作
 - a && b, a || b,!a
- 字的比较
 - A == B, A != B, A < B, A <= B, A >= B, A > B
- 集合关系
 - A in { B, C, D }

 等同于 A == B | A == C | A == D

■ 整数表达式

- 表达式实例
 - 情况表达式[a:A;b:B;c:C]
 - 依次测试选择表达式a,b,c,...等等
 - 当首个选择表达式测试通过后返回相应的情况A,B或C,...

SEQ 硬件结构

PC

Write back

<u>newPC</u>

状态

- 程序计数器 (PC)
- 条件码寄存器 (CC)
- 寄存器文件
- 内存
 - 访问相同的内存空间

数据: 为了读取或写入程序的数据

• 指令: 为了读指令

指令流水

- 读取由PC指定地址的指令
- 分多个阶段执行
- 更新PC

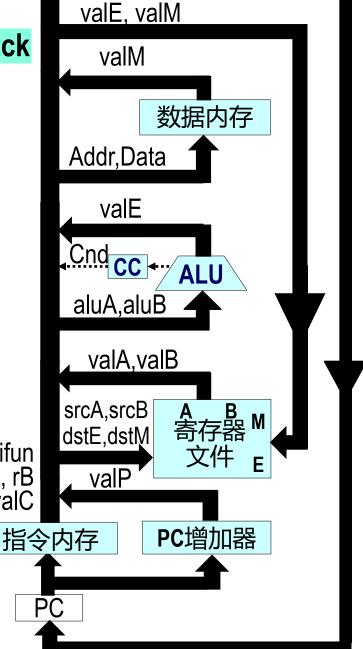
Execute

Memory

Decode

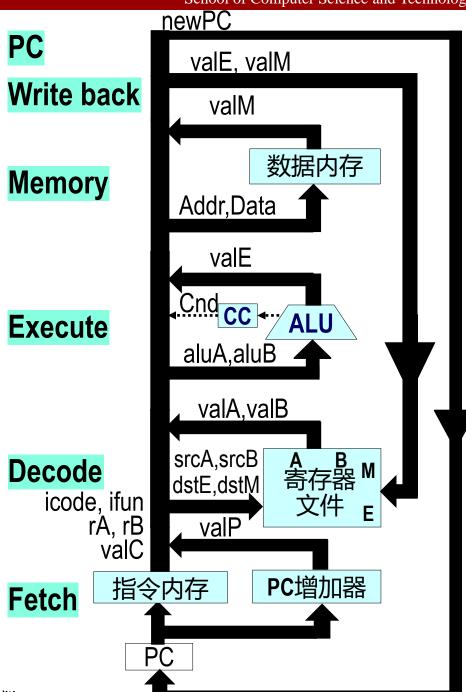
icode, ifun rA, rB valC

Fetch

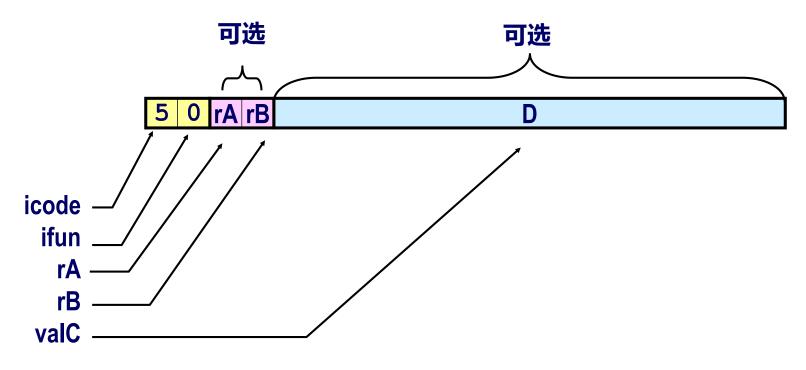


SEQ各阶段

- 取指
 - 从指令存储器读取指令
- 译码
 - 读程序寄存器
- 执行
 - 计算数值或地址
- ■访存
 - 读或写数据
- 写回
 - 写程序寄存器
- 更新PC
 - 更新程序计数器



分析指令编码



■指令格式

■ 指令字节

icode:ifun

■ 可选的寄存器字节

rA:rB

■ 可选的常数字

valC

执行 Arith./Logical 操作

OPq rA, rB

6 fn rA rB

- ■取指
 - 读两个字节
- ■译码
 - 读操作数寄存器
- ■执行
 - 执行操作
 - 设置条件码

- ■访存
 - 无操作
- ■写回
 - 更新寄存器
- ■更新PC
 - PC + 2

计算序列: Arith/Log. Ops

	OPq rA, rB	
取指	icode:ifun $\leftarrow M_1[PC]$ rA:rB $\leftarrow M_1[PC+1]$ valP $\leftarrow PC+2$	
译码	$valA \leftarrow R[rA]$ $valB \leftarrow R[rB]$	
执行	valE ← valB OP valA Set CC	
访存		
写回	R[rB] ← valE	
更新PC	PC ← valP	

读指令字节 读寄存器字节

计算下一个PC 读操作数A 读操作数B 执行ALU的操作 设置条件码寄存器

结果写回

更新PC

- 把指令的执行过程表示为特殊的阶段序列
- 所有的指令都使用相同的格式来表示

执行rmmovq 指令

rmmovq rA, D(rB)

4 0 rA rB

D

■取指

- 读10个字节
- ■译码
 - 读操作数寄存器
- ■执行
 - 计算有效地址

■访存

- 写到内存
- ■写回
 - 无操作
- ■更新PC
 - PC + 10

计算序列: rmmovq

	rmmovq rA, D(rB)	
	icode:ifun ← M₁[PC]	
取指	rA:rB ← M₁[PC+1]	
4218	$valC \leftarrow M_8[PC+2]$	
	valP ← PC+10	
译码	valA ← R[rA]	
14年14月	valB ← R[rB]	
执行	valE ← valB + valC	
3761 J		
访存	M ₈ [valE] ← valA	
写回		
更新PC	PC ← valP	

读取指令字节读寄存器字节读偏移量D计算下一条PC读操作数A读操作数B计算有效地址

把数值写入内存

更新PC

■ 利用ALU计算内存的有效地址

执行popq

popq rA b 0 rA 8

■取指

■ 读两个字节

■译码

■ 读栈指针

■执行

■ 栈指针加8

■访存

■ 读原来的栈指针(没有 加8的)

■写回

- 更新栈指针
- 结果写寄存器

■更新PC

PC+2

计算序列: popq

	popq rA	
	icode:ifun ← M₁[PC]	
取指	rA:rB ← M₁[PC+1]	
	valP ← PC+2	
译码	valA ← R[%rsp]	
N± N-J	$valB \leftarrow R[\$rsp]$	
执行	valE ← valB + 8	
访存	valM ← M ₈ [valA]	
写回	R[%rsp] ← valE	
	R[rA] ← valM	
更新PC	PC ← valP	

读指令字节 读寄存器字节

计算下一条PC 读栈指针 读栈指针 栈指针加8

从栈里读数据 更新栈指针 结果写回 更新PC

- 利用ALU来增加栈指针
- 必须更新两个寄存器
 - 弹出的数据
 - JТ Щ Н J XX J/L

执行Conditional Move指令

cmovxx rA, rB 2 fn rA rB

■取指

■ 读2个字节

■译码

■ 读操作数寄存器

■执行

■ 如果条件信号为否,则 把目的寄存器设为0xF

■访存

无操作

■写回

■ 更新寄存器(或无操作)

■更新PC

PC+2

计算序列: Cond. Move

	cmovXX rA, rB	
取指	icode:ifun ← M₁[PC] rA:rB ← M₁[PC+1]	
70,10	valP ← PC+2	
译码	$valA \leftarrow R[rA]$	
	valB ← 0	
执行	valE ← valB + valA If ! Cond(CC,ifun) rB ←	
访存		
写回	R[rB] ← valE	
更新PC	PC ← valP	

读指令字节 读寄存器字节

计算下一条PC 读操作数A

利用ALU传递数据A (阻止寄存器更新)

结果写回

更新PC

- 读rA寄存器并通过ALU传递数据
- 通过将端口值设为0xF来取消数据写入寄存器
 - 如果条件码和传送条件表明无需传送数据

执行Jumps指令

jxx Des fall thru:		Dest	— Not taken
target:	XXXX		Taken

■取指

- 读9个字节
- PC+9

■译码

无操作

■执行

根据跳转条件和条件码来决定是否选择分支

■访存

■ 无操作

■写回

无操作

■更新PC

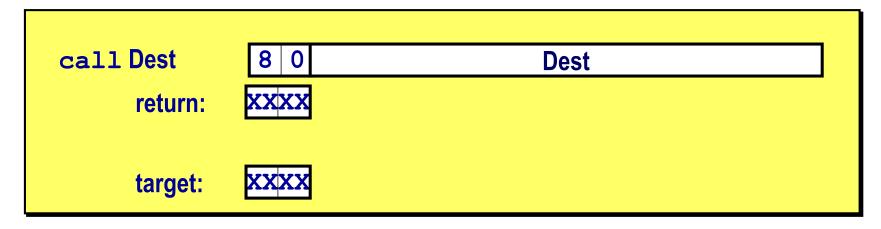
如果选择了分支,则把PC值 设为分支地址,如果没选择 分支,则PC值为增加之后的 PC

计算序列: Jumps

	jXX Dest	
□□ 1►:	icode:ifun ← M₁[PC]	读指令字节
取指	$valC \leftarrow M_8[PC+1]$ $valP \leftarrow PC+9$	读目的地址 Fall through address
译码		
执行	Cnd ← Cond(CC,ifun)	是否选择分支
访存		
写回		
更新PC	PC ← Cnd ? valC : valP	更新PC

- 计算两个地址
- 根据条件码和分支条件作出选择

执行 call指令



■取指

- 读9个字节
- PC+9

■译码

■ 读栈指针

■执行

■ 栈指针减8

■访存

■ 把增加后的PC写到新的 栈指针指向的位置

■写回

■ 更新栈指针

■更新PC

■ PC设为目的地址

计算序列: call

	call Dest	
取指	icode:ifun $\leftarrow M_1[PC]$ valC $\leftarrow M_8[PC+1]$ valP $\leftarrow PC+9$	
译码	valB ← R[%rsp]	
执行	valE ← valB + –8	
访存	$M_8[valE] \leftarrow valP$	
写回	R[%rsp] ← valE	
PC更新	PC ← valC	

读指令字节

读目的地址 计算返回指针

读栈指针 栈指针减8

返回值进栈 更新栈指针

PC指向目的地址

- 利用ALU减少栈指针
- 存储增加后的PC

执行ret指令

ret 90
return: xxxx

■取指

■ 读一个字节

■译码

■ 读栈指针

■执行

■ 栈指针加8

■访存

通过原栈指针读取返回 地址

■写回

■ 更新栈指针

■更新PC

■ PC指向返回地址

计算序列: ret

	ret	
取指	icode:ifun ← M₁[PC]	
译码	$valA \leftarrow R[%rsp]$ $valB \leftarrow R[%rsp]$	
执行	valE ← valB + 8	
访存	$valM \leftarrow M_8[valA]$	
写回	R[%rsp] ← valE	
更新PC	PC ← valM	

读指令字节

读操作数栈指针 读操作数栈指针 栈指针增加

读返回地址 更新栈指针

PC指向返回地址

- 利用ALU增加栈指针的值
- 从内存中读取返回地址

计算序列

	OPq rA, rB
icode,ifun	icode:ifun ← M₁[PC]
rA,rB	$rA:rB \leftarrow M_1[PC+1]$
valC	
valP	valP ← PC+2
valA, srcA	valA ← R[rA]
valB, srcB	valB ← R[rB]
valE	valE ← valB OP valA
Cond code	Set CC
valM	
dstE	R[rB] ← valE
dstM	
PC	PC ← valP
	rA,rB valC valP valA, srcA valB, srcB valE Cond code valM dstE dstM

读指令字节 读寄存器字节 [读常数字] 计算下一条PC 读操作数A 读操作数B 执行ALU的操作 设置条件码寄存器 [读写内存] ALU的运算结果写回 [内存结果写回] 更新PC

- 所有的指令有相同的格式
- 每一步计算的内容有区别

计算序列

		call Dest
	icode,ifun	icode:ifun ← M₁[PC]
取指	rA,rB	
사기터	valC	$valC \leftarrow M_8[PC+1]$
	valP	valP ← PC+9
译码	valA, srcA	
	valB, srcB	$valB \leftarrow R[\$rsp]$
执行	valE	valE ← valB + –8
	Cond code	
访存	valM	$M_8[valE] \leftarrow valP$
写回	dstE	R[%rsp] ← valE
	dstM	
更新PC	PC	PC ← valC

读指令字节 [读寄存器字节] 读常数字 计算下一条PC [读操作数A] 读操作数B 执行ALU的操作 [设置条件码寄存器] 内存读写 ALU的运算结果写回 [内存结果写回] 更新PC

- 所有指令遵循同样的一般格式
- 区别在于每一步计算的不同

计算的数值

■取指

icode 指令码

ifun 指令功能

rA 指令寄存器A

rB 指令寄存器B

valC 指令中的常数

valP 增加PC

■译码

srcA 寄存器IDA

srcB 寄存器IDB

dstE 目的寄存器E

dstM 目的寄存器M

valA 寄存器值A

valB 寄存器值B

■执行

■ valE ALU运算结果

■ Cnd 分支或转移标识

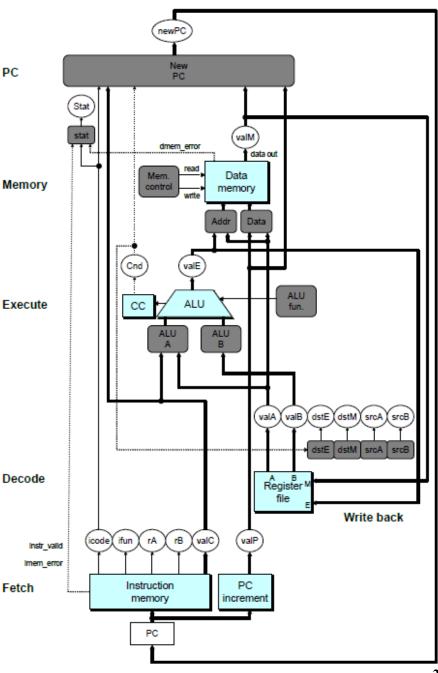
■访存

■ valM 内存中的数值

SEQ 硬件结构

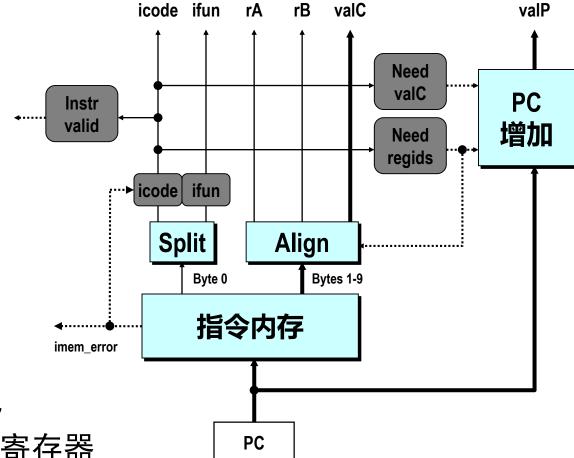
说明

- 浅蓝色方框: 硬件单元
 - 例如内存、ALU等等
- 灰色方框: 控制逻辑
 - 用HCL语言描述
- 白色的椭圆框: 信号标识
- 粗线: 宽度为字长的数据(64位)
- 细线: 宽度为字节或更窄的数据(4-8位
- 虚线: 单个位的数据



PC

取指逻辑

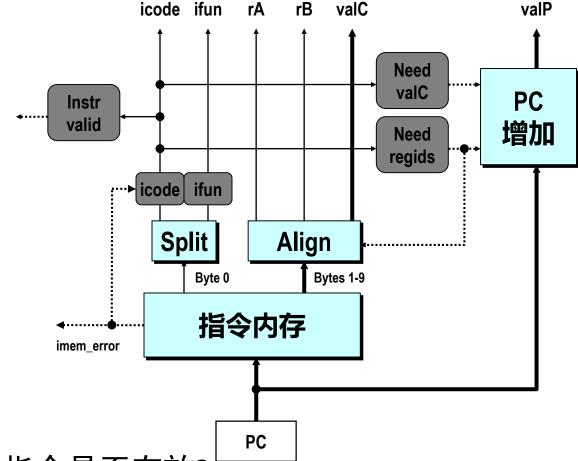


■ 预定义的单元

■ PC: 存储PC的寄存器

- 指令内存: 读十个字节 (PC to PC+9)
 - 发出指令地址不合法的信号
- Split: 把指令字节分为icode和ifun
- Align: 把读出的字节放入寄存器和常数字中

取指逻辑



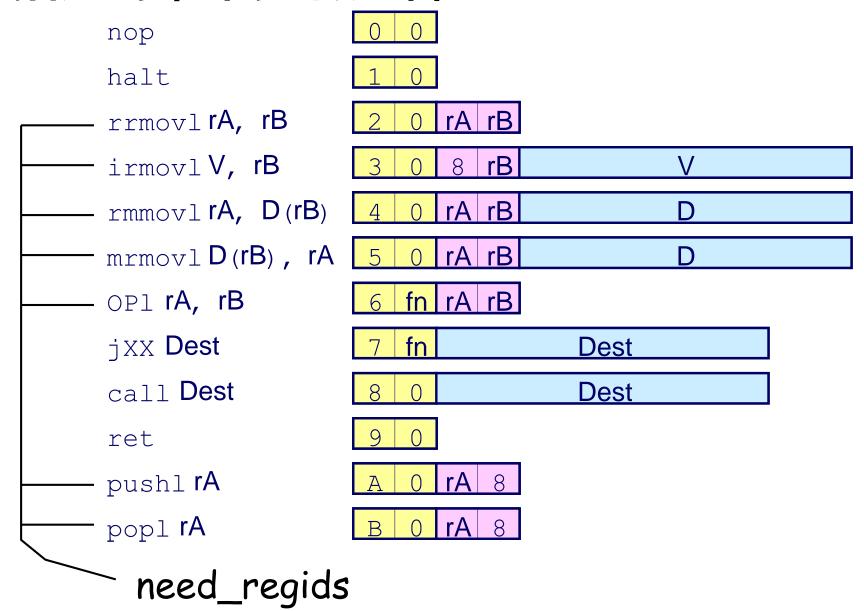
■ 控制逻辑

- Instr. Valid: 指令是否有效?
- icode, ifun: 指令地址无效时生成no-op指令
- Need regids: 指令是否有寄存器字节?
- Need valC: 指令是否有常数字?

HCL描述的取指控制逻辑

```
ifun
                                         · icode
# Determine instruction code
int icode = [
                                            Split
      imem error: INOP;
                                              Byte 0
      1: imem icode;
                                               指令内存
];
                                    imem_error
 Determine instruction function
int ifun = [
                                                  PC
      imem error: FNONE;
      1: imem ifun;
```

HCL描述的取指控制逻辑



HCL描述的取指控制逻辑

译码逻辑

- 寄存器文件
 - 读端口 A, B
 - 写端口 E, M
 - 地址为寄存器的ID 或 15 (0xF) (无法访问)

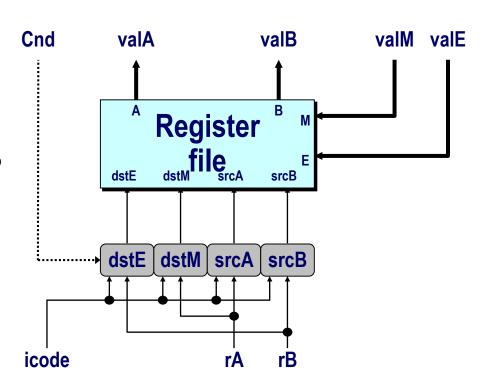
控制逻辑

■ srcA, srcB: 读端口地址

■ dstE, dstM: 写端口地址

信号

- Cnd: 标明是否触发条件转移
 - 在执行阶段计算出Cnd条件信号



srcA

```
OPq rA, rB
          译码
                                             读操作数A
                    valA \leftarrow R[rA]
                    cmovXX rA, rB
          译码
                                             读操作数A
                    valA \leftarrow R[rA]
                    rmmovq rA, D(rB)
          译码
                                             读操作数A
                    valA \leftarrow R[rA]
                    popq rA
          译码
                                             读栈指针
                    valA \leftarrow R[\$rsp]
                    jXX Dest
         译码
                                             无操作数
                    call Dest
         译码
                                             无操作数
                    ret
          译码
                    valA \leftarrow R[\$rsp]
                                             读栈指针
icode in { IRRMOVQ, IRMMOVQ, IOPQ, IPUSHQ } : rA;
icode in { IPOPQ, IRET } : RRSP;
1 : RNONE ; # 不需要寄存器
```

int srcA = [

int dstE = [



icode in { IPUSHQ, IPOPQ, ICALL, IRET } : RRSP;

1:RNONE; #不写任何寄存器

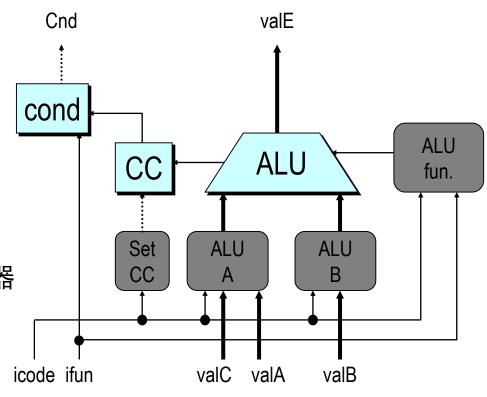
执行逻辑

■ 单元

- ALU
 - 实现四种所需的功能
 - 生成条件码
- CC
 - 包含三个条件码位的寄存器
- cond
 - 计算条件转移或跳转标识

■ 控制逻辑

- Set CC: 是否加载条件码寄存器?
- ALU A: 数据A送ALU
- ALU B: 数据B送ALU
- ALU fun: ALU执行哪个功能?



数据A 送ALU

int aluA = [

```
OPq rA, rB
                                        执行ALU的操作
           执行
                   valE ← valB OP valA
                   cmovXX rA, rB
          执行
                                        通过ALU传送数据A
                   valE \leftarrow 0 + valA
                   rmmovq rA, D(rB)
           执行
                                        计算有效地址
                   valE ← valB + valC
                   popq rA
           执行
                                        增加栈指针的值
                   valE \leftarrow valB + 8
                   jXX Dest
           执行
                                        无操作
                   call Dest
           执行
                                        减少栈指针的值
                   valE \leftarrow valB + -8
                   ret
           执行
                                        增加栈指针的值
                   valE \leftarrow valB + 8
icode in { IRRMOVQ, IOPQ } : valA;
icode in { IIRMOVQ, IRMMOVQ, IMRMOVQ } : valC;
icode in { ICALL, IPUSHQ } : -8;
icode in { IRET, IPOPQ } : 8;
# 其他指令不需要ALU
```

ALU 操作

```
OPI rA, rB
 执行
                                     执行ALU的操作
            valE ← valB OP valA
            cmovXX rA, rB
  执行
                                     通过ALU传送数据A
            valE \leftarrow 0 + valA
            rmmov1 rA, D(rB)
  执行
                                     计算有效地址
            valE \leftarrow valB + valC
            popq rA
  执行
                                     增加栈指针的值
            valE \leftarrow valB + 8
            jXX Dest
  执行
                                     无操作
            call Dest
  执行
                                     减少栈指针的值
            valE \leftarrow valB + -8
            ret
  执行
                                     增加栈指针的值
            valE \leftarrow valB + 8
int alufun = [
       icode == IOPQ : ifun;
       1 : ALUADD;
```

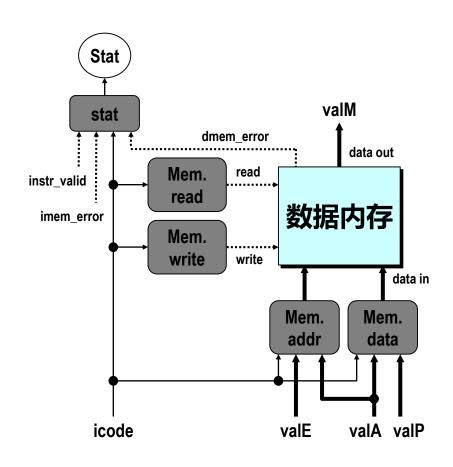
访存逻辑

■访存

■ 读写内存里的数据字

■ 控制逻辑

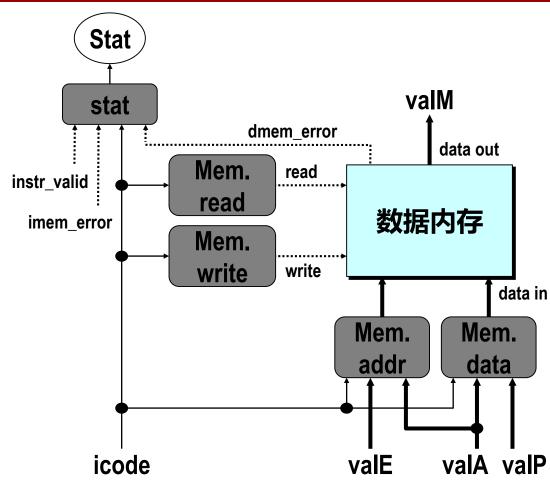
- stat: 指令状态是什么?
- Mem. read: 是否读数据字?
- Mem. write: 是否写数据字?
- Mem. addr.: 选择地址
- Mem. data.: 选择数据



指令状态

■ 控制逻辑

stat: 指令状态是什么?



决定指令状态

```
int Stat = [
    imem_error || dmem_error : SADR;
    !instr_valid: SINS;
    icode == IHALT : SHLT;
    1 : SAOK;
```

内存地址

```
OPq rA, rB
                                                无操作
             访存
                        rmmovq rA, D(rB)
             访存
                                                数据写入内存
                        M_8[valE] \leftarrow valA
                       popq rA
                                                从栈里读取数
             访存
                       valM \leftarrow M_8[valA]
                                                据
                       jXX Dest
                                                无操作
             访存
                       call Dest
                                                返回值入栈
                       M_8[valE] \leftarrow valP
             访存
                       ret
                                                读返回地址
             访存
                       valM \leftarrow M_8[valA]
int mem addr = [
       icode in { IRMMOVQ, IPUSHQ, ICALL, IMRMOVQ } :
       icode in { IPOPQ, IRET } : valA;
         其他指令不需要地址
```

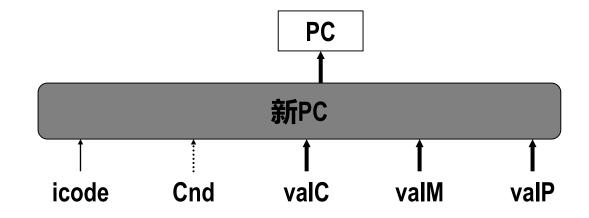
valE;

读内存

```
OPq rA, rB
访存
                                     无操作
           rmmovq rA, D(rB)
访存
                                     数据写入内存
           M_8[valE] \leftarrow valA
          popq rA
访存
                                     从栈里读取数据
          valM \leftarrow M_{g}[valA]
           jXX Dest
访存
                                     无操作
           call Dest
访存
                                     返回值入栈
          M_8[valE] \leftarrow valP
           ret
访存
                                     读返回地址
          valM \leftarrow M_8[valA]
```

bool mem_read = icode in { IMRMOVQ, IPOPQ, IRET };

更新PC的逻辑



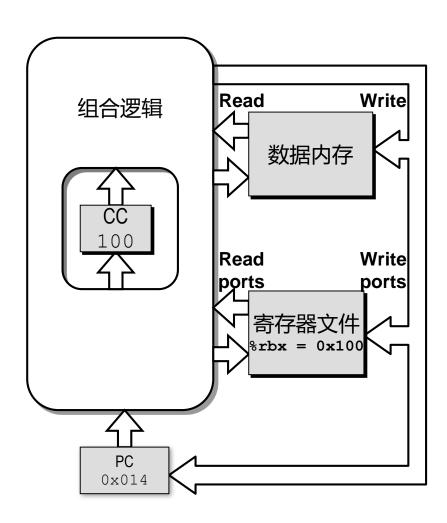
■ 新PC

■ 选取下一个PC的值

更新PC 更新PC

```
OPq rA, rB
                                    更新PC
          PC \leftarrow valP
          rmmovq rA, D(rB)
更新PC
          PC \leftarrow valP
                                    更新PC
          popq rA
更新PC
          PC \leftarrow valP
                                    更新PC
          jXX Dest
更新PC
          PC ← Cnd ? valC : valP
                                    更新PC
          call Dest
更新PC
                                    PC设为目的地址
          PC \leftarrow valC
          ret
更新PC
                                    PC设为返回地址
          PC \leftarrow valM
int new pc = [
        icode == ICALL : valC;
        icode == IJXX && Cnd : valC;
        icode == IRET : valM;
        1 : valP;
```

SEQ 操作



■说明

- PC寄存器
- 条件码寄存器
- 数据内存
- 寄存器文件 *都在时钟上升沿时更新*

■ 组合逻辑

- ALU
- 控制逻辑
- 读内存
 - 指令内存
 - 寄存器文件
 - 数据内存

SEQ 操作 #2

周期 1:

0x000: irmovq \$0x100,%rbx # %rbx <-- 0x100

周期 2:

0x00a: irmovq 0x200,%rdx # %rdx <-- 0x200

周期 3:

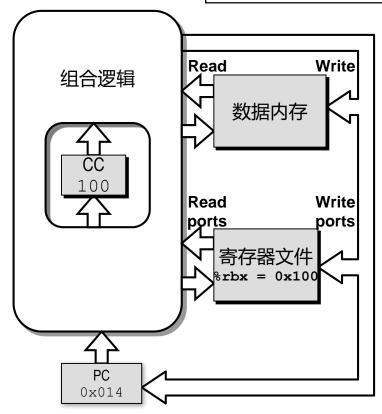
0x014: addg %rdx,%rbx # %rbx <-- 0x300 CC <-- 000

周期 4:

0x016: je dest # Not taken

周期 5:

0x01f: rmmovq %rbx,0(%rdx) # M[0x200] <-- 0x300



- 依据第二条irmovq指 令来设置状态
- 组合逻辑开始对状态的变化作出反应

SEQ 操作 #3

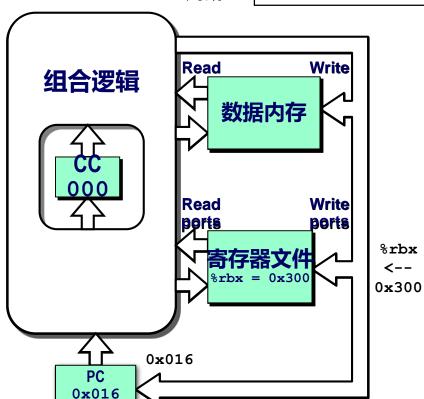
周期 1: 0x000: irmovq \$0x100,%rbx # %rbx <-- 0x100

周期 2: 0x00a: irmovq \$0x200,%rdx # %rdx <-- 0x200

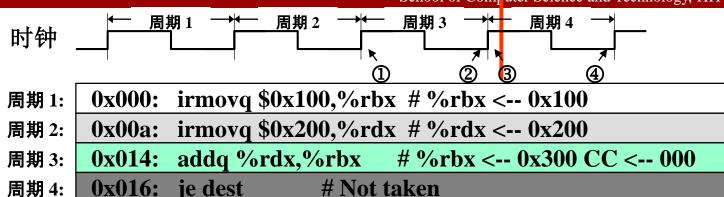
周期 3: 0x014: addq %rdx,%rbx # %rbx <-- 0x300 CC <-- 000

周期 4: 0x016: je dest # Not taken

周期 5: 0x01f: rmmovq %rbx,0(%rdx) # M[0x200] <-- 0x300



- 依据第二条irmovq指令 来设置状态
- 组合逻辑为addq指令 生成结果



0x01f: rmmovq %rbx,0(%rdx) # M[0x200] <-- 0x300 周期 5: Write Read 组合逻辑 数据内存 000 Write Read ports ports PC 0x016

- 依据addq指令设 置状态
- 组合逻辑开始对 状态的变化作出 反应

SEQ 操作

#4

SEQ 操作 #5

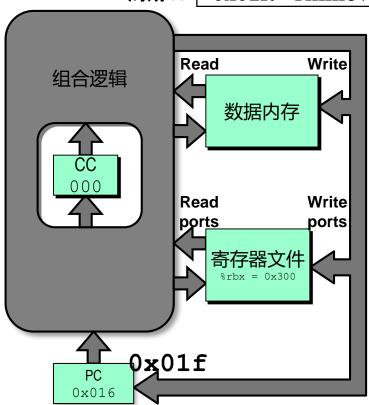
周期 1: 0x000: irmovq \$0x100,%rbx # %rbx <-- 0x100

周期 2: 0x00a: irmovq \$0x200,%rdx # %rdx <-- 0x200

0x014: addq %rdx,%rbx # %rbx <-- 0x300 CC <-- 000

周期 4: 0x016: je dest # Not taken

周期 5: 0x01f: rmmovq %rbx,0(%rdx) # M[0x200] <-- 0x300



周期 3:

- 依据addq指令设置状态
- 组合逻辑为je指 令生成结果

SEQ 总结

■ 实现

- 把每条指令表示成一个特殊的阶段序列
- 每种指令类型都遵循统一的序列
- 把寄存器、内存、预设的硬件单元整合到指令的执行过程中
- 再在这个过程中嵌入控制逻辑

■ 不足的地方

- 实际使用起来太慢
- 信号必须能在一个周期内传播所有的阶段,其中要经过指 令内存、寄存器文件、ALU以及数据内存等
- 时钟必须非常慢
- 硬件单元只在时钟周期的一部分时间内被使用