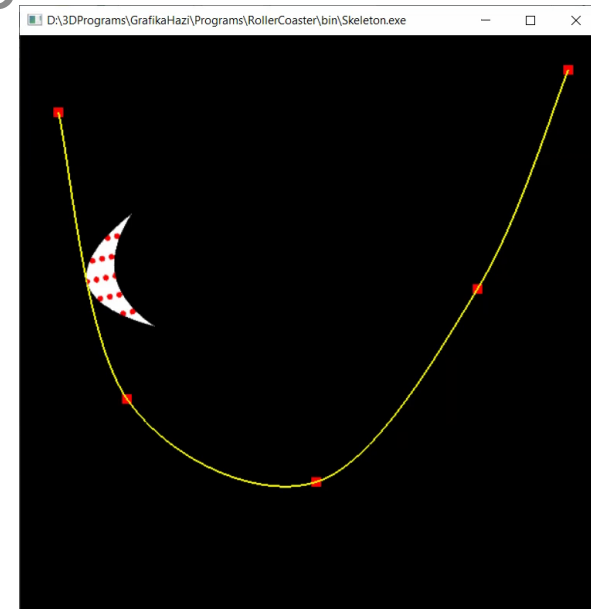


*"Photographers don't take pictures.
They create images."*

Mark Denman

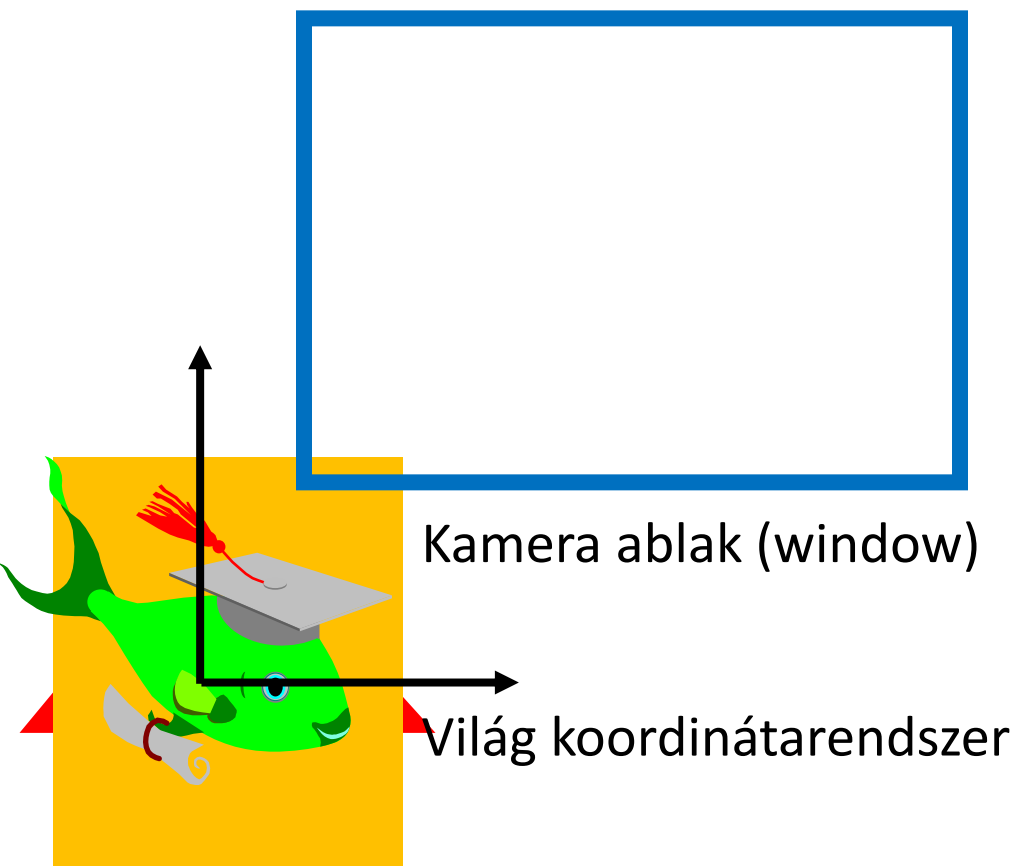
2D képszintézis

Szirmay-Kalos László

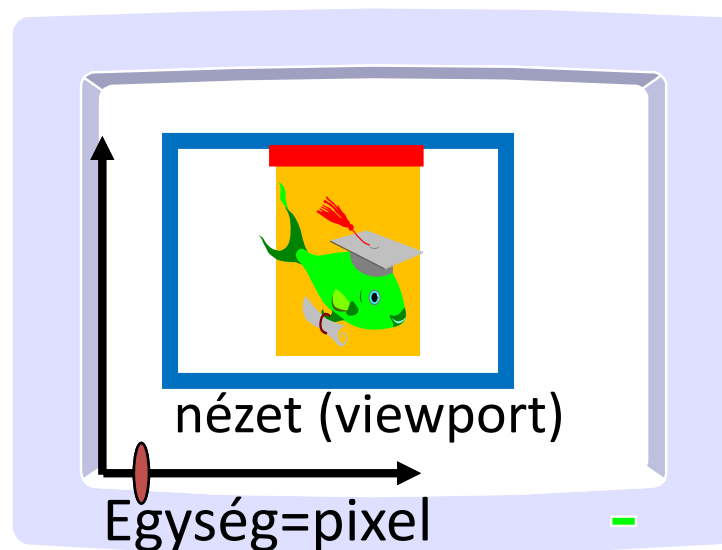


2D képszintézis

Modell



Kép

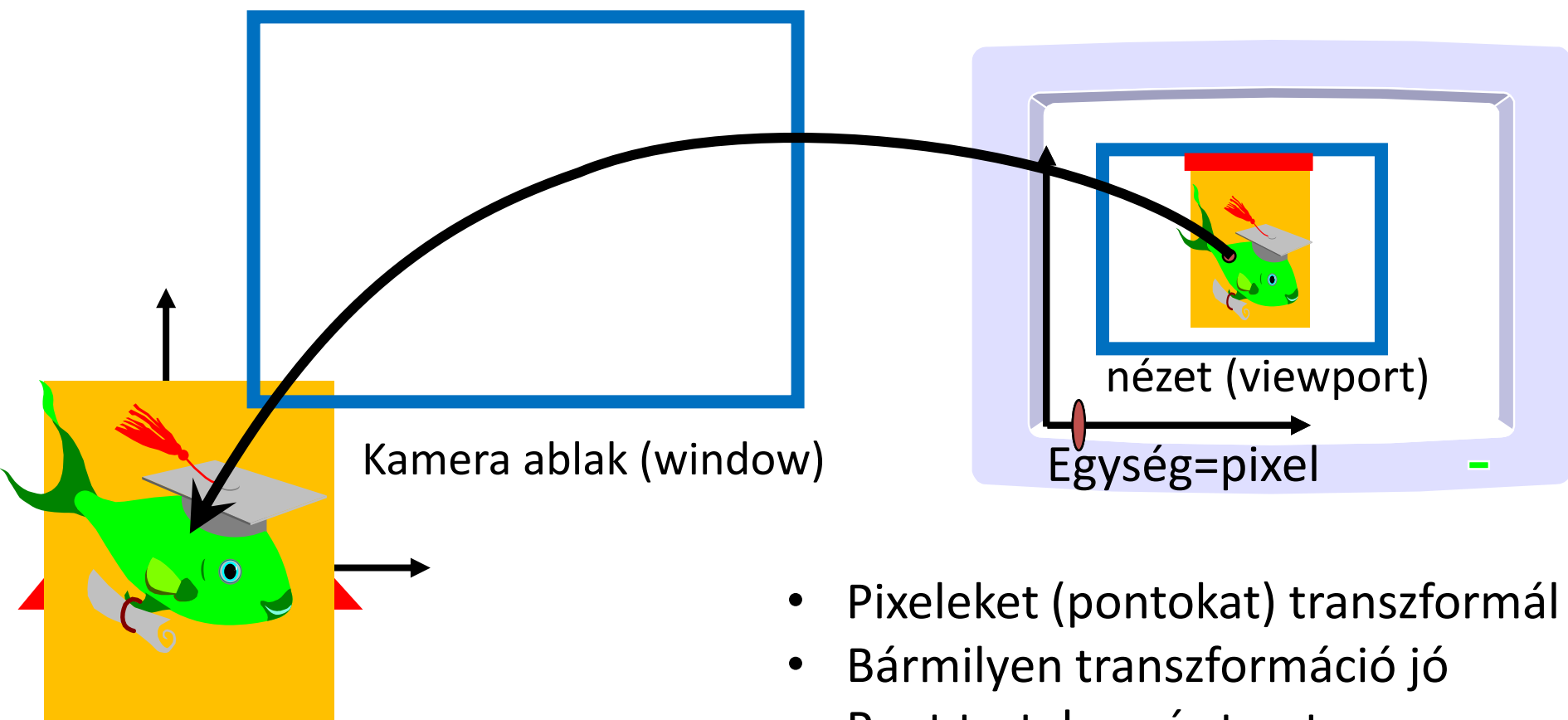


Saját színnel rajzolás

Pixel vezérelt 2D képszintézis

Modell

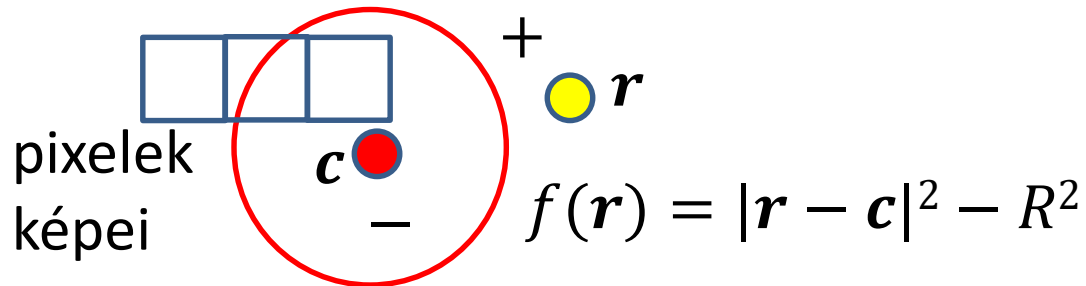
Kép



- Pixeleket (pontokat) transzformál
- Bármilyen transzformáció jó
- Pont tartalmazás teszt
- Lassú

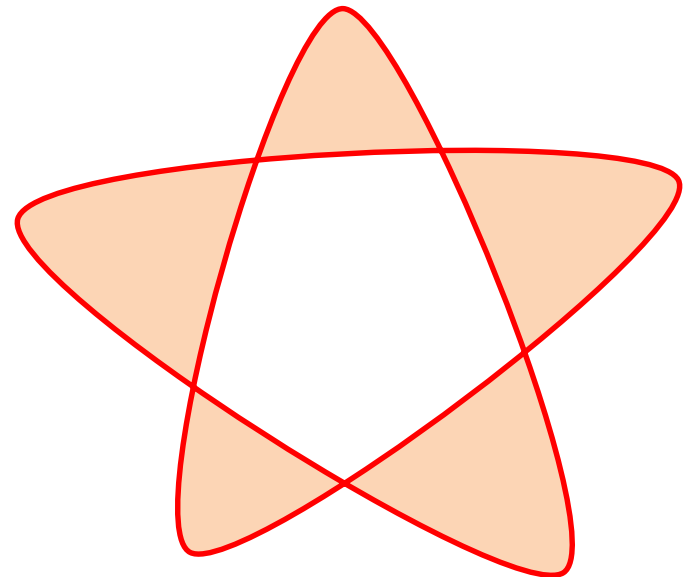
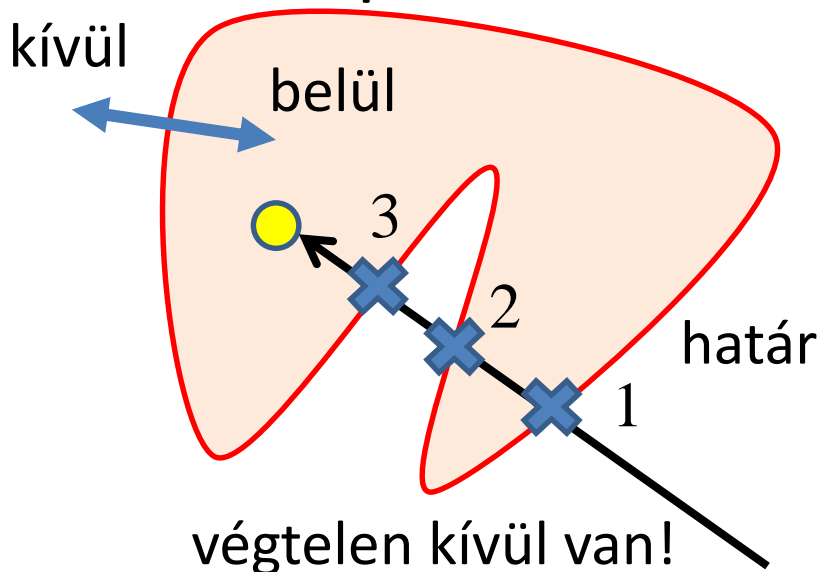
Pixel vezérelt megközelítés: Tartalmazás (objektum, pont)

- Határ implicit görbe:



> 0 : egyik oldalon
 $f(x, y) = 0$: határon
 < 0 : másik oldalon
(ált. belül)

- Határ parametrikus görbe:



Pixel vezérelt rendering

```
struct Object { // base class
    vec3 color;
    virtual bool In(vec2 r) = 0; // containment test
};
struct Circle : Object {
    vec2 center;
    float R;
    bool In(vec2 r) { return (dot(r-center, r-center)-R*R < 0); }
};
struct HalfPlane : Object {
    vec2 r0, n; // position vec, normal vec
    bool In(vec2 r) { return (dot(r-r0, n) < 0); }
};
struct GeneralEllipse : Object {
    vec2 f1, f2;
    float C;
    bool In(vec2 r) { return (length(r-f1) + length(r-f2) < C); }
};
struct Parabola : Object {
    vec2 f, r0, n; // f=focus, (r0,n)=directrix line, n=unit vec
    bool In(vec2 r) { return (fabs(dot(r-r0, n)) > length(r-f)); }
};
```

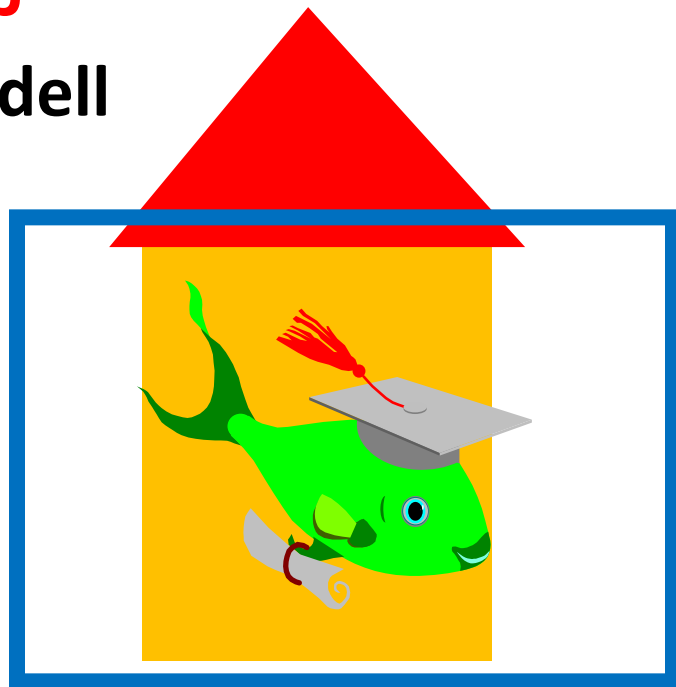
Pixel vezérelt rendering



```
class Scene { // virtual world
    list<Object *> objs; // objects with decreasing priority
    Object *picked = nullptr; // selected for operation
public:
    void Add(Object * o) { objects.push_front(o); picked = o; }
    void Pick(int pX, int pY) { // pX, pY: pixel coordinates
        vec2 wPoint = Viewport2Window(pX, pY); // transform to world
        picked = nullptr;
        for(auto o : objs) if (o->In(wPoint)) { picked = o; return; }
    }
    void BringToFront() {
        if (picked) { // move to the front of the priority list
            objs.erase(find(objs.begin(), objs.end(), picked));
            objs.push_front(picked);
        }
    }
    void Render() {
        for(int pX=0; pX<xmax; pX++) for(int pY=0; pY<ymax; pY++) {
            vec2 wPoint = Viewport2Window(pX, pY); // wPoint.x=a*pX+b*pY+c
            for(auto o : objs) // object covers the pixel
                if (o->In(wPoint)) { image[pY][pX] = o->color; break; }
        }
    }
};
```

Objektum vezérelt 2D képszintézis

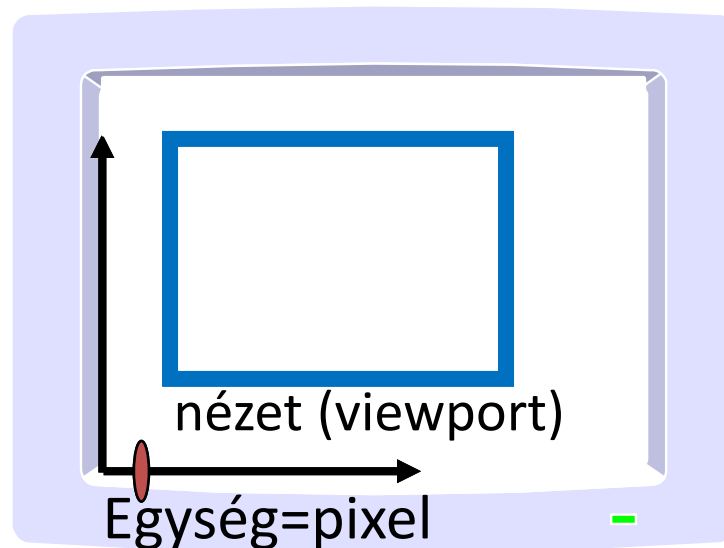
Modell



Kamera ablak (window)

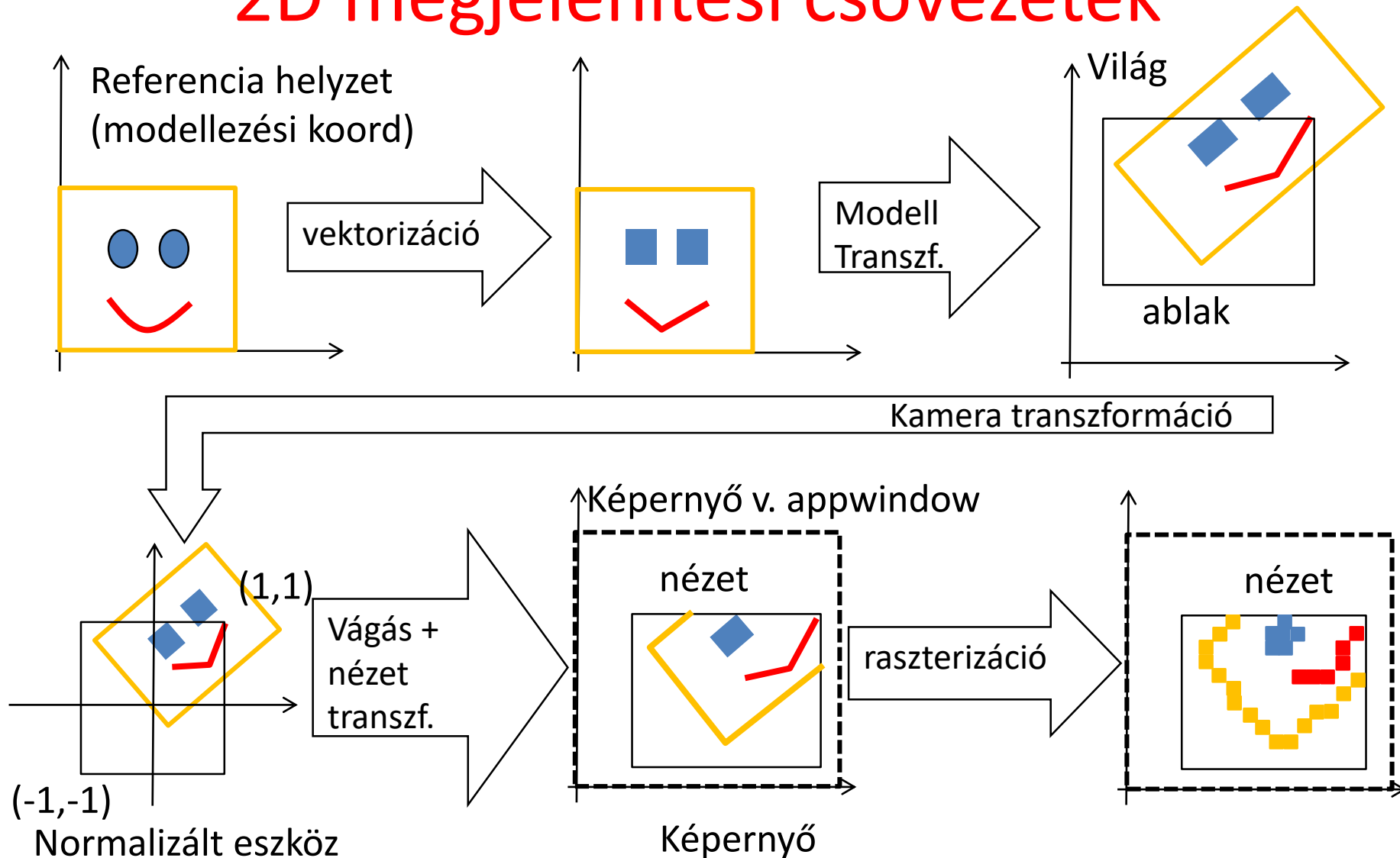
Világ koordinátarendszer

Kép



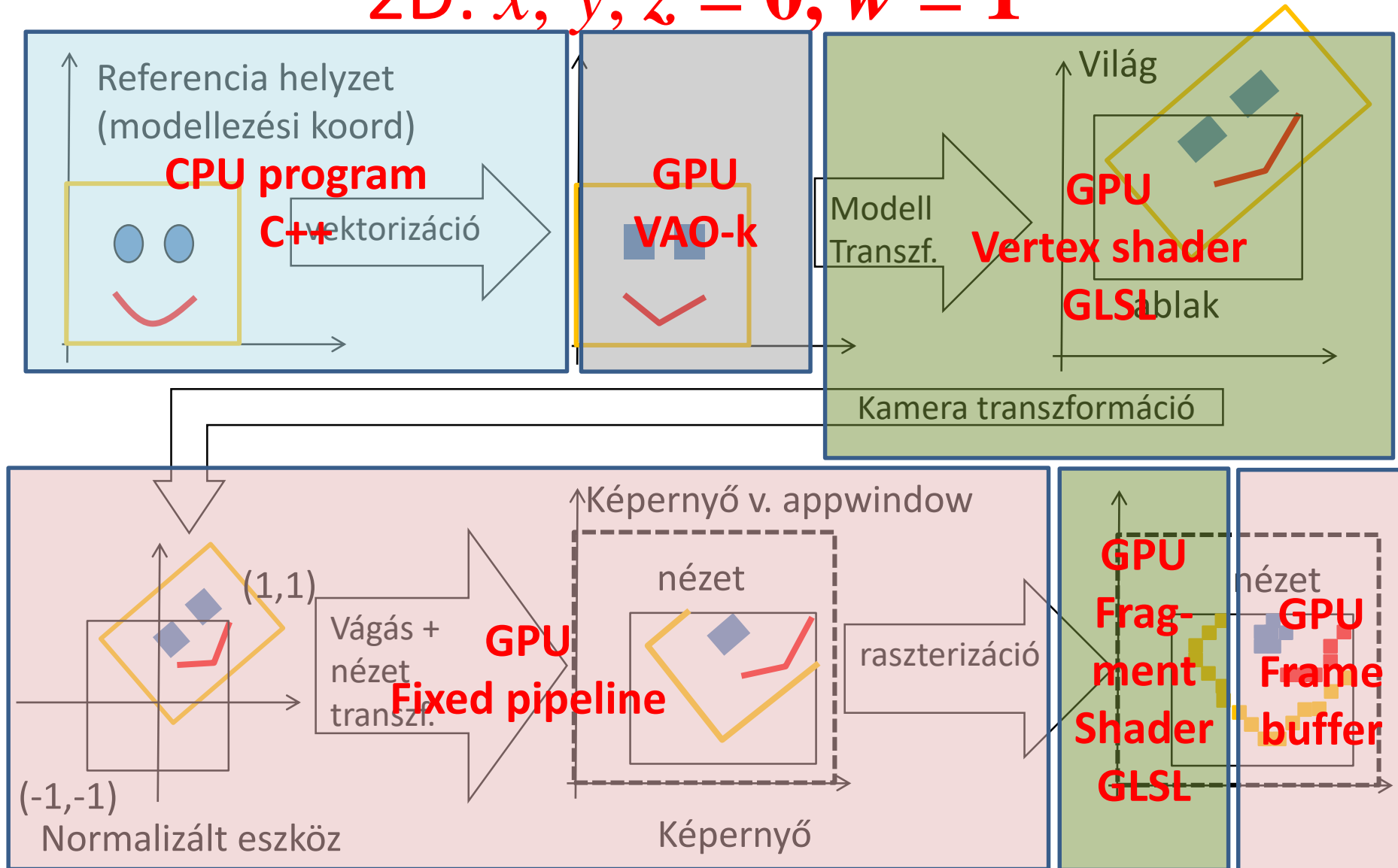
Saját színnel rajzolás
a kis prioritásúakkal kezdve

Objektum vezérelt megközelítés: 2D megjelenítési csővezeték



GPU megjelenítési csővezeték

2D: $x, y, z = 0, w = 1$

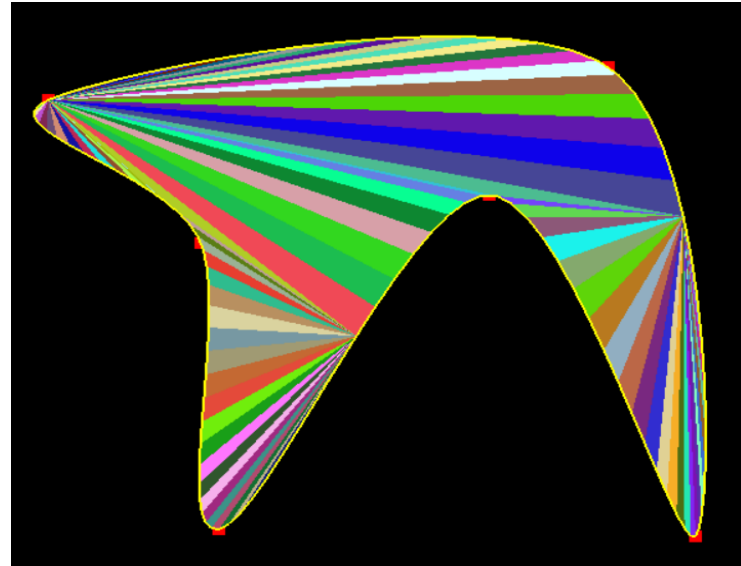


"μή μου τοὺς κύκλους τάραττε."
Ἀρχιμήδης

2D képszintézis

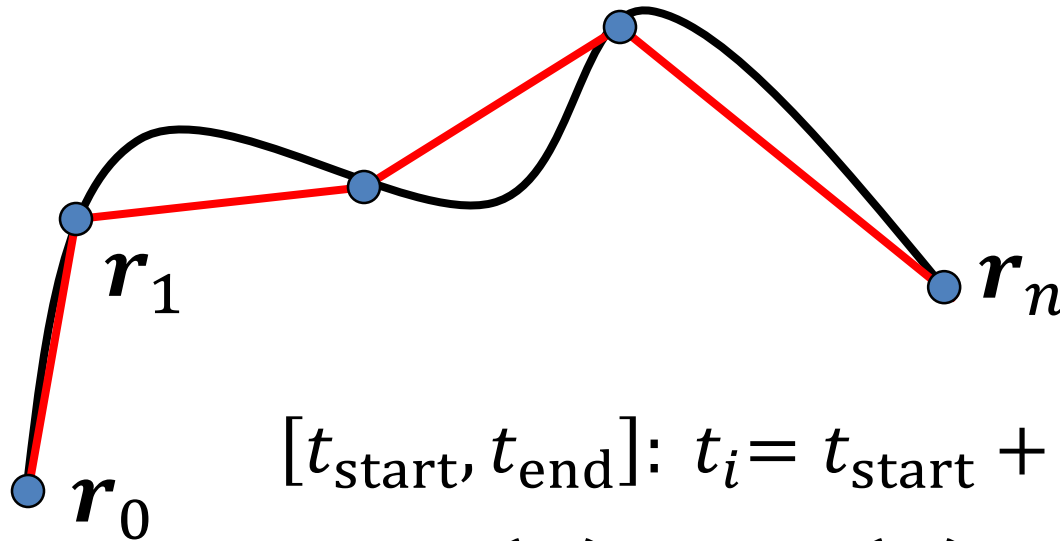
2. Vektorizáció és háromszögesítés

Szirmay-Kalos László



Vektorizáció (CPU)

$$\mathbf{r}(t), t \in [t_{\text{start}}, t_{\text{end}}]$$



$$[t_{\text{start}}, t_{\text{end}}]: t_i = t_{\text{start}} + (t_{\text{end}} - t_{\text{start}})i/n$$

$$\mathbf{r}_0 = \mathbf{r}(t_0), \mathbf{r}_1 = \mathbf{r}(t_1), \dots, \mathbf{r}_n = \mathbf{r}(t_n)$$

Hw érdekében

Görbe → nyílt töröttvonal

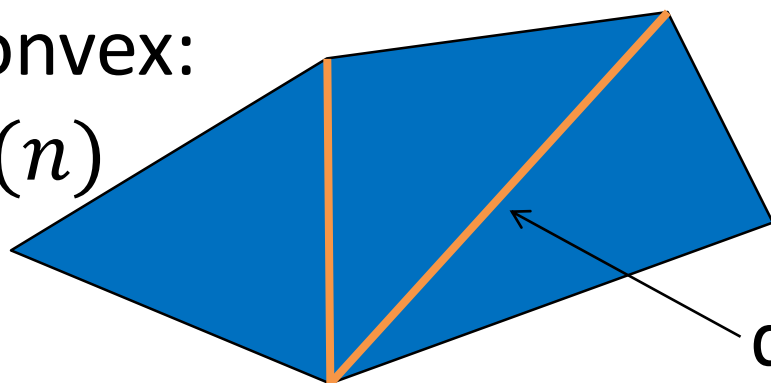
→ szakaszok

Terület határa → zárt töröttvonal = poligon → háromszögek

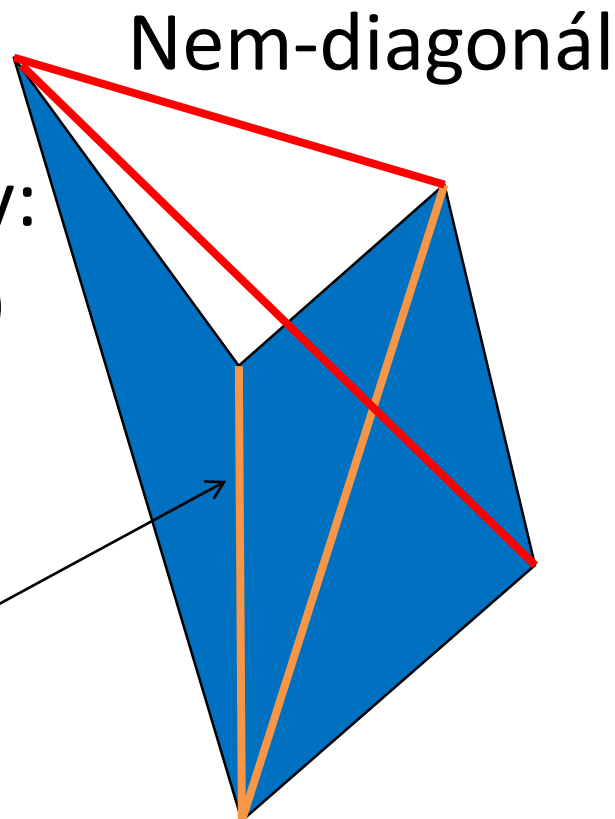
Poligon háromszögekre bontása

Diagonál mentén érdemes vágni,
mert az csökkenti a csúcspontok
számát!

Konvex:
 $O(n)$



Konkáv:
 $O(n^4)$



Tétel: Minden 4+ csúcsú egyszerű
sokszögnek van diagonálja, azaz
mindegyik felbontható diagonálok
mentén.



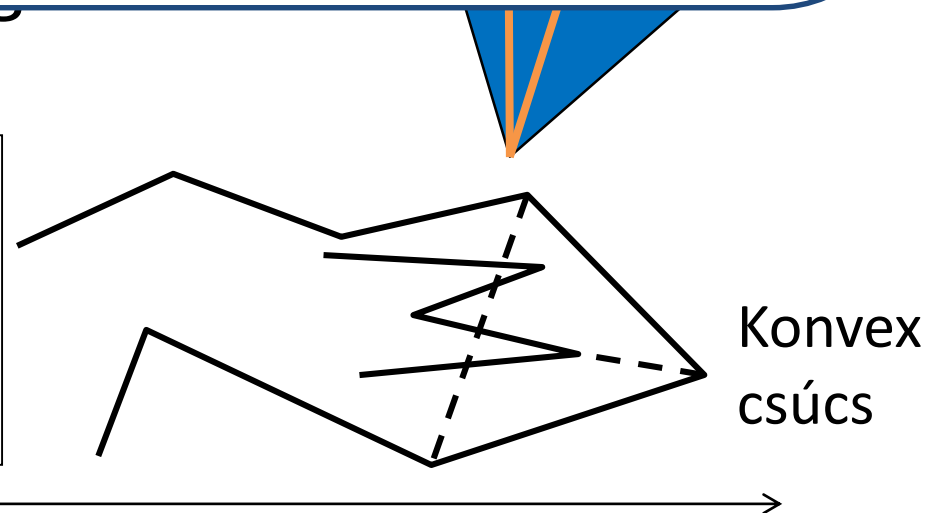
Egyszerű sokszög



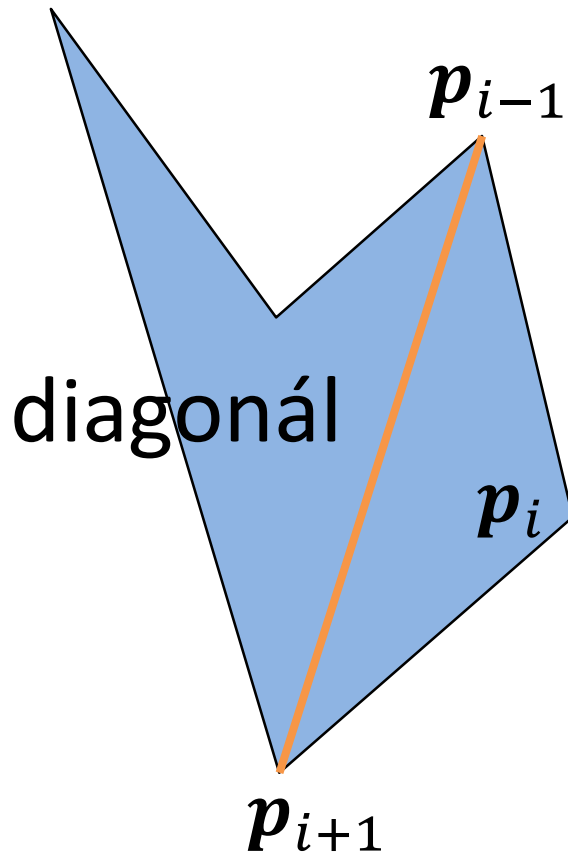
Nem egyszerű sokszög



Tétel: Minden 4+ csúcsú egyszerű sokszögnek van diagonálja, azaz mindegyik felbontható diagonálok mentén.

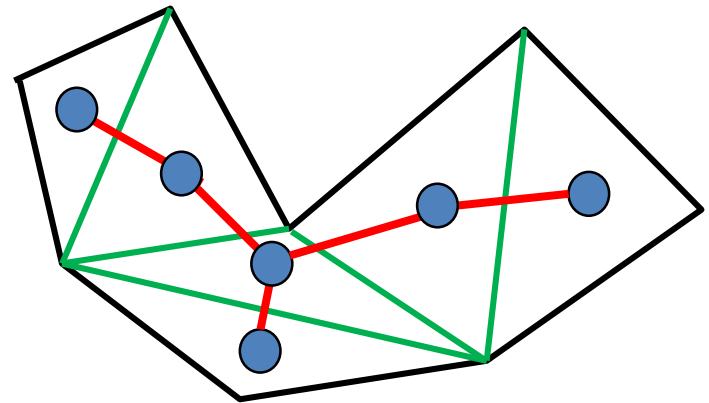


Fül



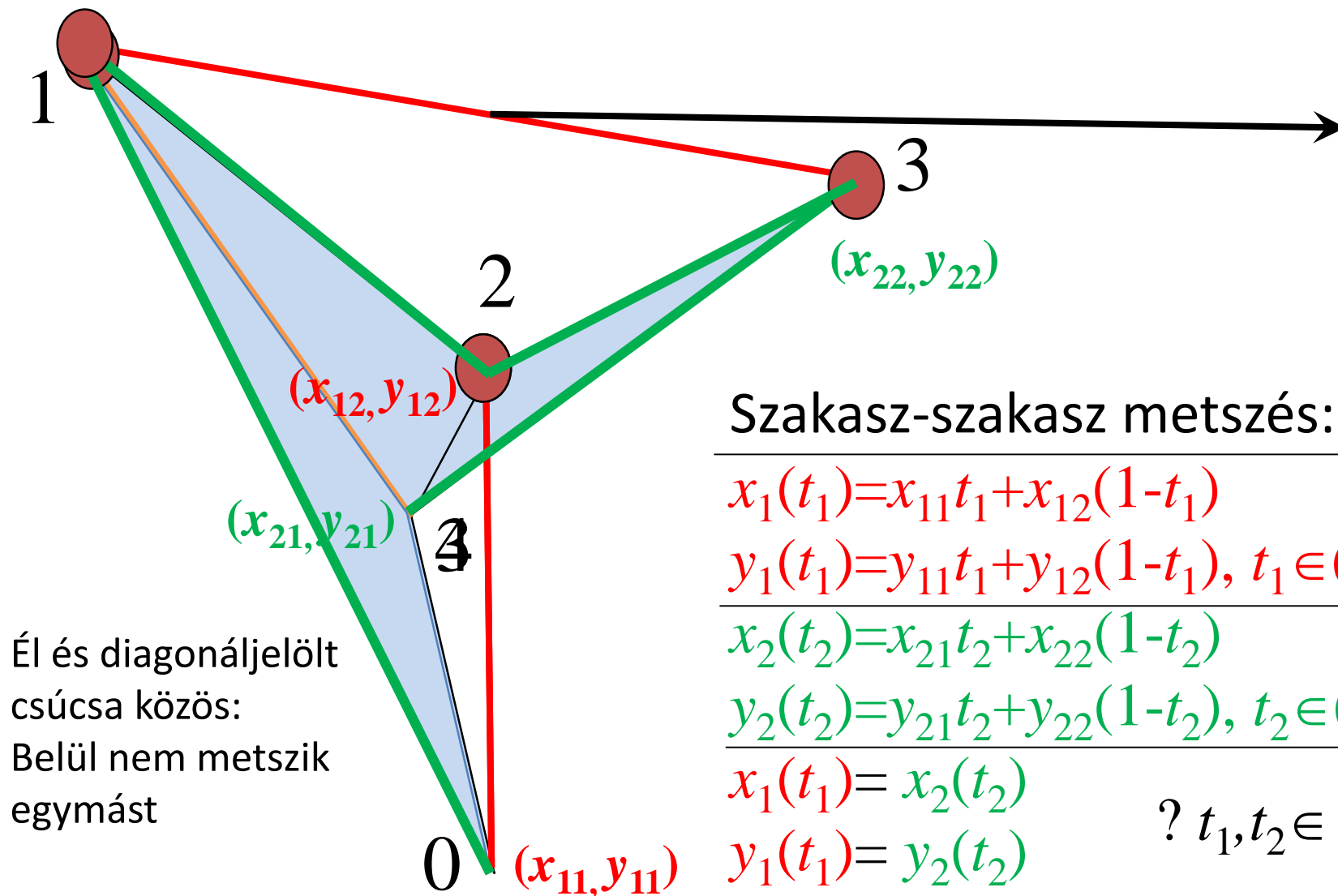
- p_i fül, ha $p_{i-1} \leftrightarrow p_{i+1}$ diagonál
- Fül levágható!
- **Fülvágás:** keress fület és nyissz!
- $O(n^3)$

Két fül tétel: Minden legalább 4 csúcsú egyszerű sokszögnek van legalább 2 füle.



„Minden fának van legalább két levele.”

Fülvágó algoritmus: $O(n^3)$



Él és diagonáljelölt
csúcsa közös:
Belül nem metszik
egymást

Szakasz-szakasz metszés:

$$x_1(t_1) = x_{11}t_1 + x_{12}(1-t_1)$$

$$y_1(t_1) = y_{11}t_1 + y_{12}(1-t_1), \quad t_1 \in (0,1)$$

$$x_2(t_2) = x_{21}t_2 + x_{22}(1-t_2)$$

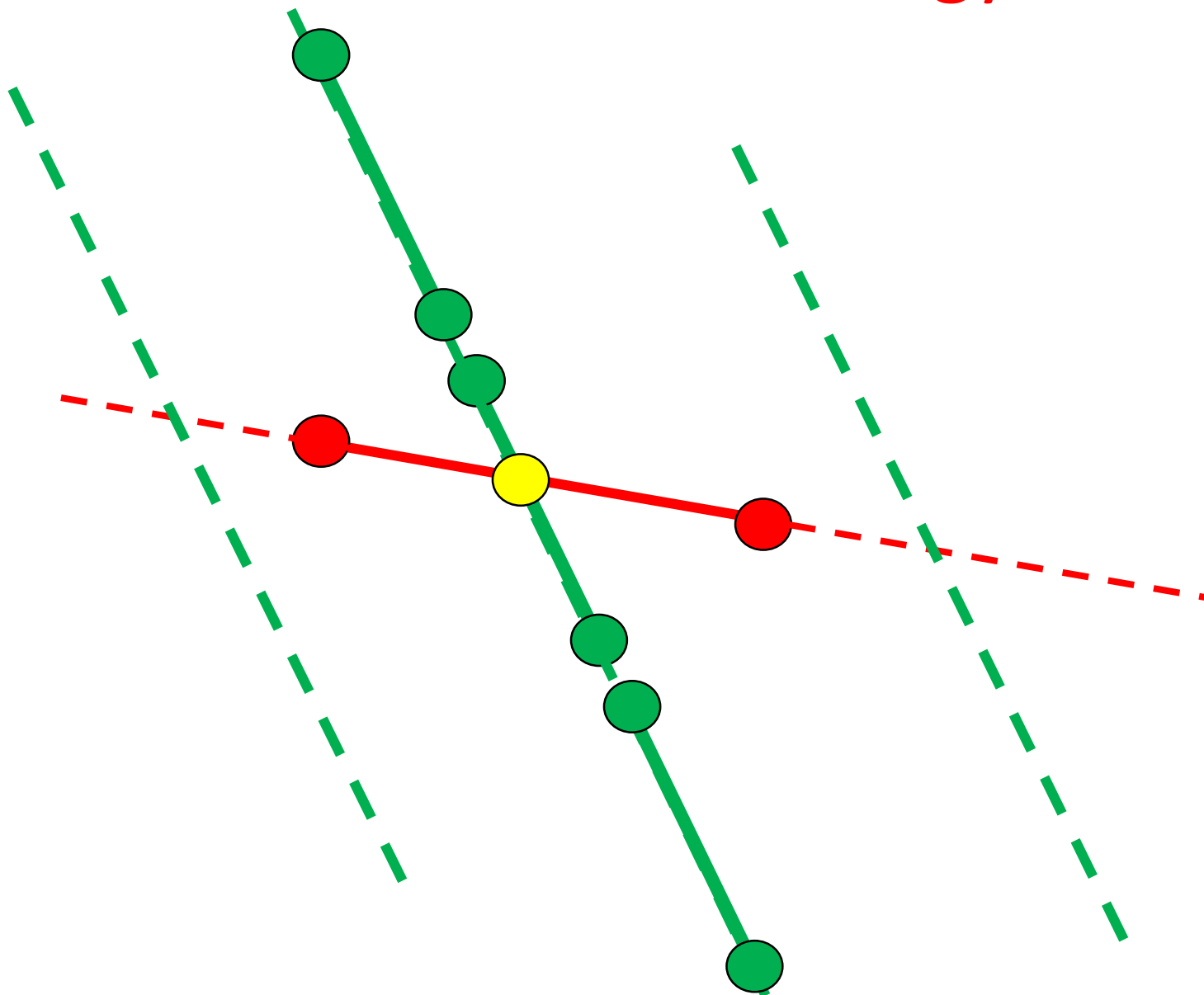
$$y_2(t_2) = y_{21}t_2 + y_{22}(1-t_2), \quad t_2 \in (0,1)$$

$$x_1(t_1) = x_2(t_2)$$

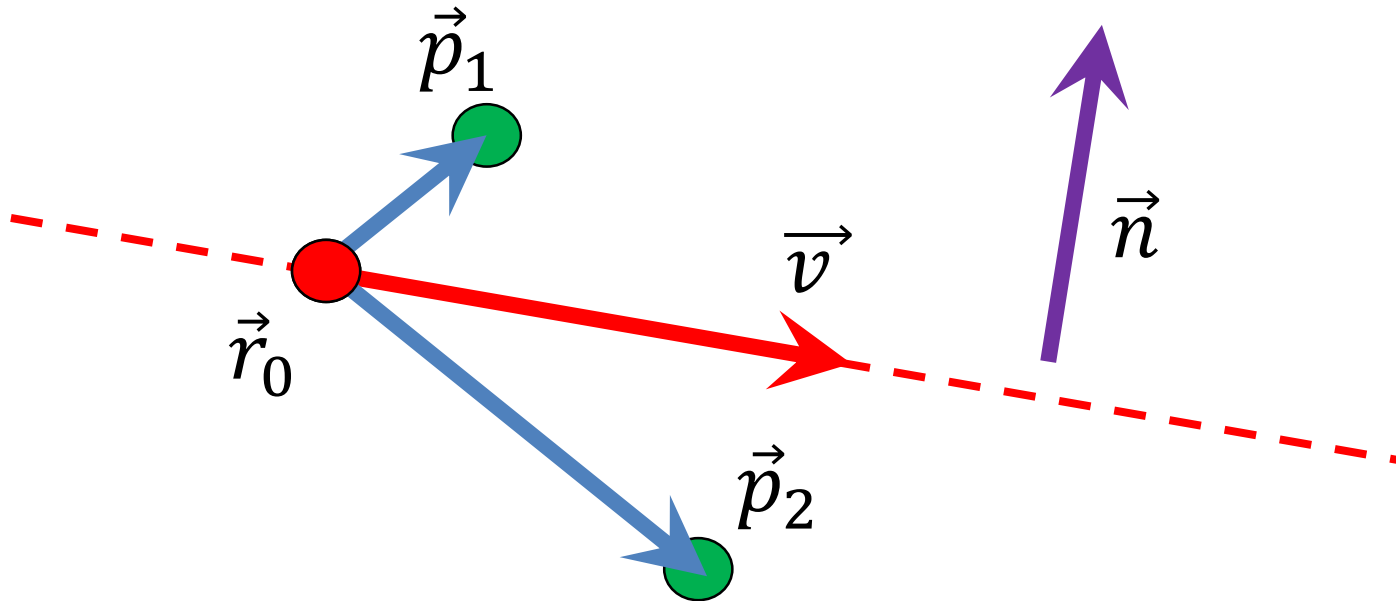
$$y_1(t_1) = y_2(t_2)$$

$$? \quad t_1, t_2 \in (0,1)$$

Szakasz-szakasz metszés egyszerűbben



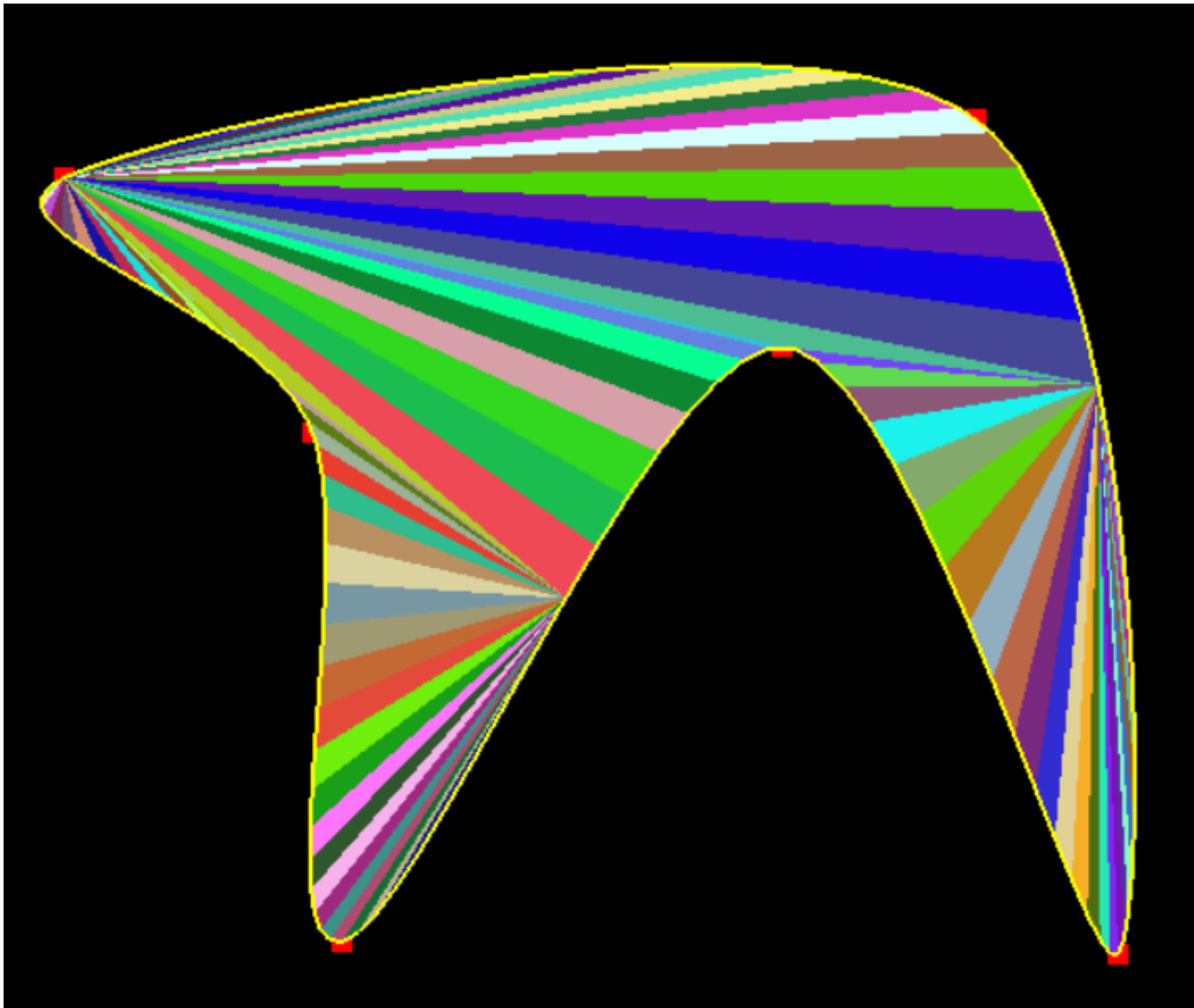
Két pont az egyenes két oldalán van



$$1. (\vec{n} \cdot (\vec{p}_1 - \vec{r}_0)) (\vec{n} \cdot (\vec{p}_2 - \vec{r}_0)) < 0$$

$$2. (\vec{v} \times (\vec{p}_1 - \vec{r}_0)) \cdot (\vec{v} \times (\vec{p}_2 - \vec{r}_0)) < 0$$

Fülvágás eredmények



"μή μου τοὺς κύκλους τάραττε."

Ἀρχιμήδης

2D képszintézis

3. Transzformációk és vágás

Szirmay-Kalos László



Modellezési transzformáció

- Mátrixokat a CPU-n számítjuk, a transzformációt a GPU hajtja végre
- Homogén lineáris transzformáció:

$$[x_{\text{world}}, y_{\text{world}}, z_{\text{world}}, w_{\text{world}}] = [x_{\text{model}}, y_{\text{model}}, z_{\text{model}}, 1] \cdot \mathbf{T}_{4 \times 4}$$

- Speciális eset: 2D affin modellezési transzformáció:

$$\mathbf{T}_{4 \times 4} = \begin{bmatrix} s_x & 0 & 0 & 0 \\ 0 & s_y & 0 & 0 \\ 0 & 0 & * & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \cos(\varphi) & \sin(\varphi) & 0 & 0 \\ -\sin(\varphi) & \cos(\varphi) & 0 & 0 \\ 0 & 0 & * & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & * & 0 \\ v_x & v_y & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

mat4 osztály

```
struct mat4 { // row-major matrix 4x4
    vec4 rows[4];

    mat4(vec4& it, vec4& jt, vec4& kt, vec4& ot) {
        rows[0]=it; rows[1]=jt; rows[2]=kt; rows[3]=ot;
    }
    vec4& operator[](int i) { return rows[i]; }
};

inline vec4 operator*(vec4& v, mat4& m) {
    return v.x*m[0] + v.y*m[1] + v.z*m[2] + v.w*m[3];
}

inline mat4 operator*(mat4& ml, mat4& mr) {
    mat4 res;
    for (int i = 0; i < 4; i++)
        res.rows[i] = ml.rows[i] * mr;
    return res;
}
```

mat4 „konstruktorok”

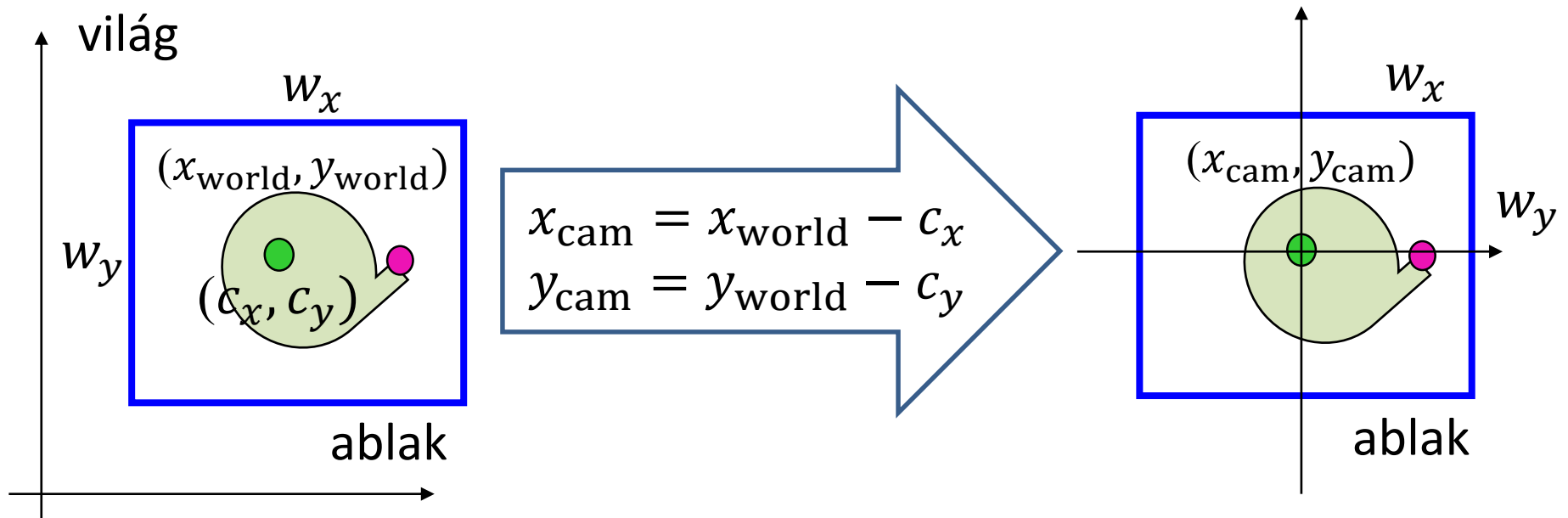
```
inline mat4 TranslateMatrix(vec2 t) {
    return mat4( vec4(1, 0, 0, 0),
                  vec4(0, 1, 0, 0),
                  vec4(0, 0, 1, 0),
                  vec4(t.x, t.y, 0, 1));
}

inline mat4 ScaleMatrix(vec2 s) {
    return mat4( vec4(s.x, 0, 0, 0),
                  vec4(0, s.y, 0, 0),
                  vec4(0, 0, 1, 0),
                  vec4(0, 0, 0, 1));
}

inline mat4 RotationMatrix(float fi) {
    return mat4( vec4(cos(fi), sin(fi), 0, 0),
                  vec4(-sin(fi), cos(fi), 0, 0),
                  vec4(0, 0, 1, 0),
                  vec4(0, 0, 0, 1));
}
```

View transzformáció: $V()$

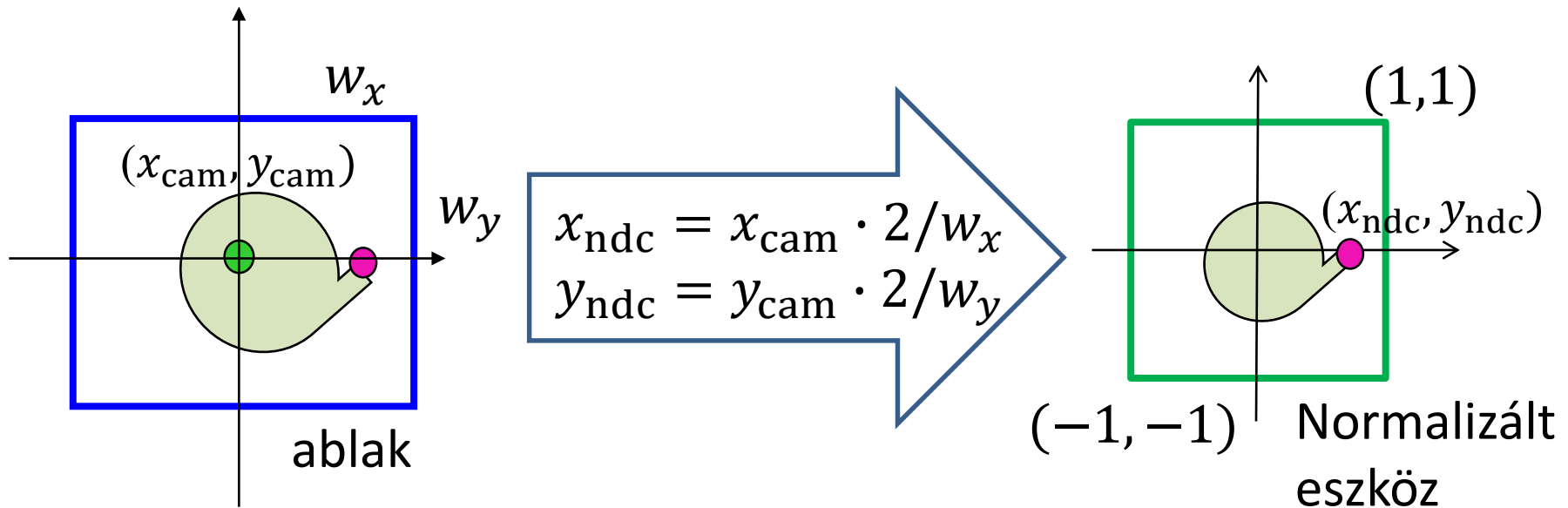
Kameraablak közepe az origóba



$$[x_{\text{cam}}, y_{\text{cam}}, z_{\text{cam}}, 1] = [x_{\text{world}}, y_{\text{world}}, z_{\text{world}}, 1] \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ -c_x & -c_y & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Projekció: P()

Kameraablak a $(-1, -1)$ - $(1, 1)$ négyzetbe



$$[x_{ndc}, y_{ndc}, z_{ndc}, 1] = [x_{cam}, y_{cam}, z_{cam}, 1] \begin{bmatrix} 2/w_x & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2/w_y & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

2D kamera

```
class Camera2D {
    vec2 wCenter; // center in world coords
    vec2 wSize;   // width and height in world coords

public:
    mat4 V() { return TranslateMatrix(-wCenter); }

    mat4 P() { // projection matrix
        return ScaleMatrix(vec2(2/wSize.x, 2/wSize.y));
    }

    mat4 Vinv() { // inverse view matrix
        return TranslateMatrix(wCenter);
    }

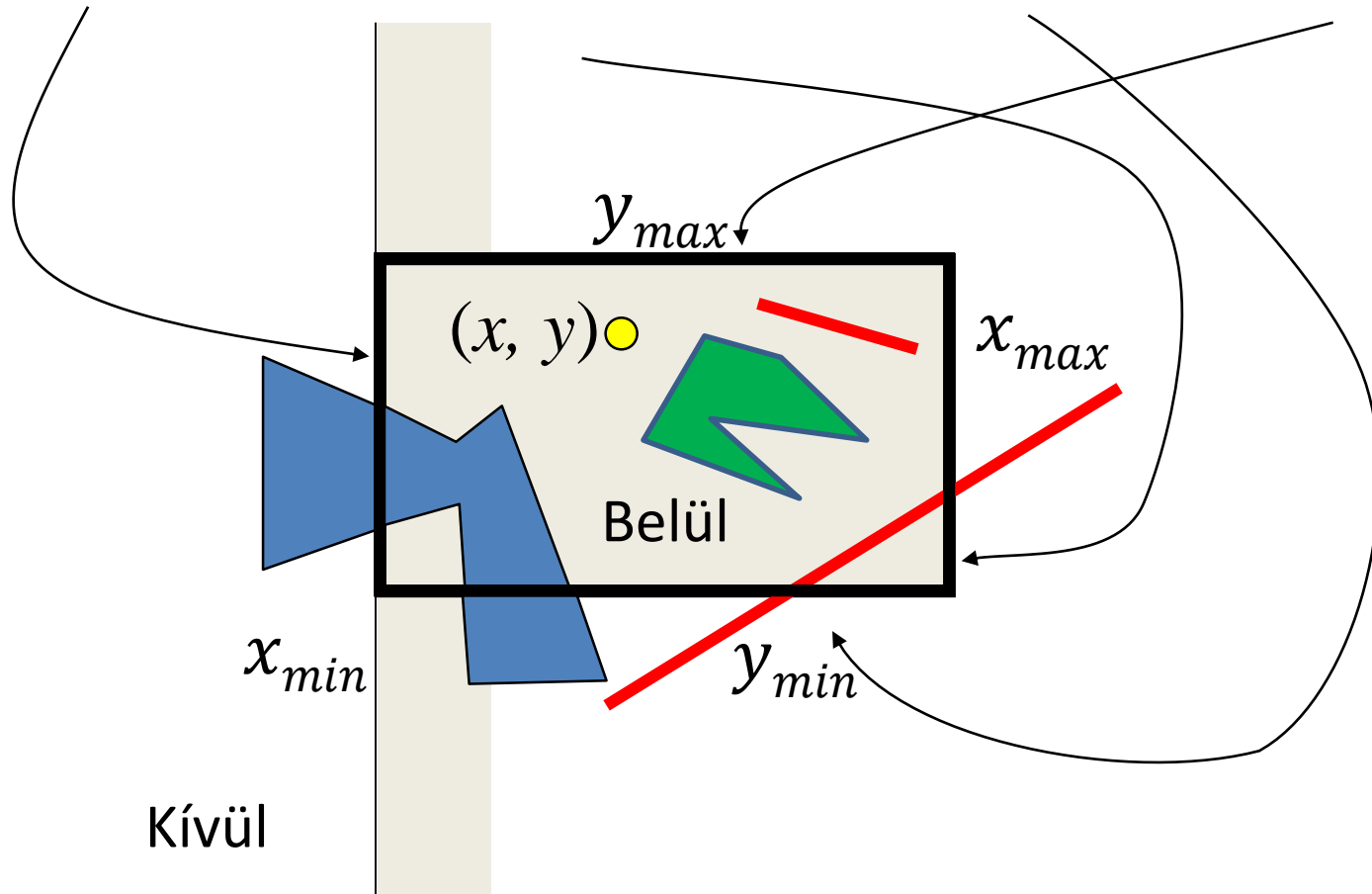
    mat4 Pinv() { // inverse projection matrix
        return ScaleMatrix(vec2(wSize.x/2, wSize.y/2));
    }

    void Zoom(float s) { wSize = wSize * s; }
    void Pan(vec2 t) { wCenter = wCenter + t; }
};
```

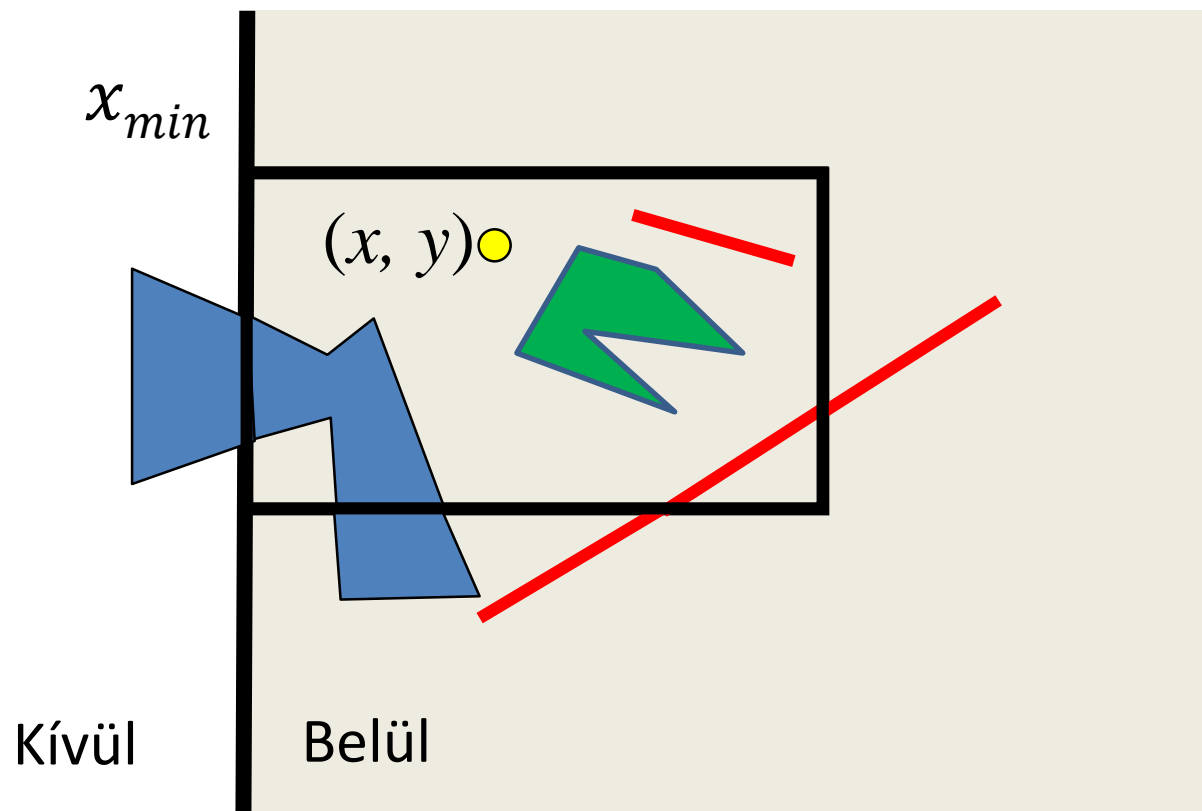
2D vágás

Pont vágás:

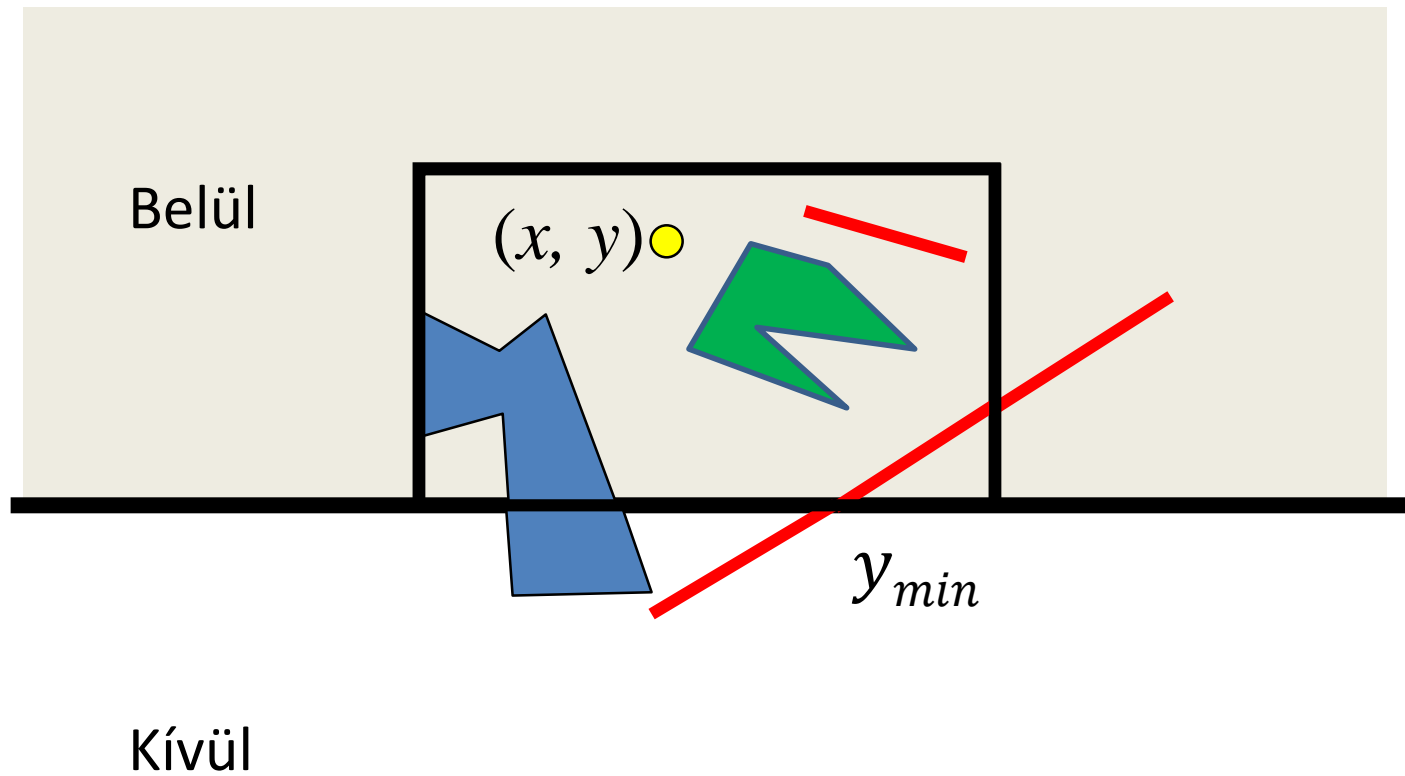
$$x > x_{min} = -1, x < x_{max} = +1, y > y_{min} = -1, y < y_{max} = +1$$



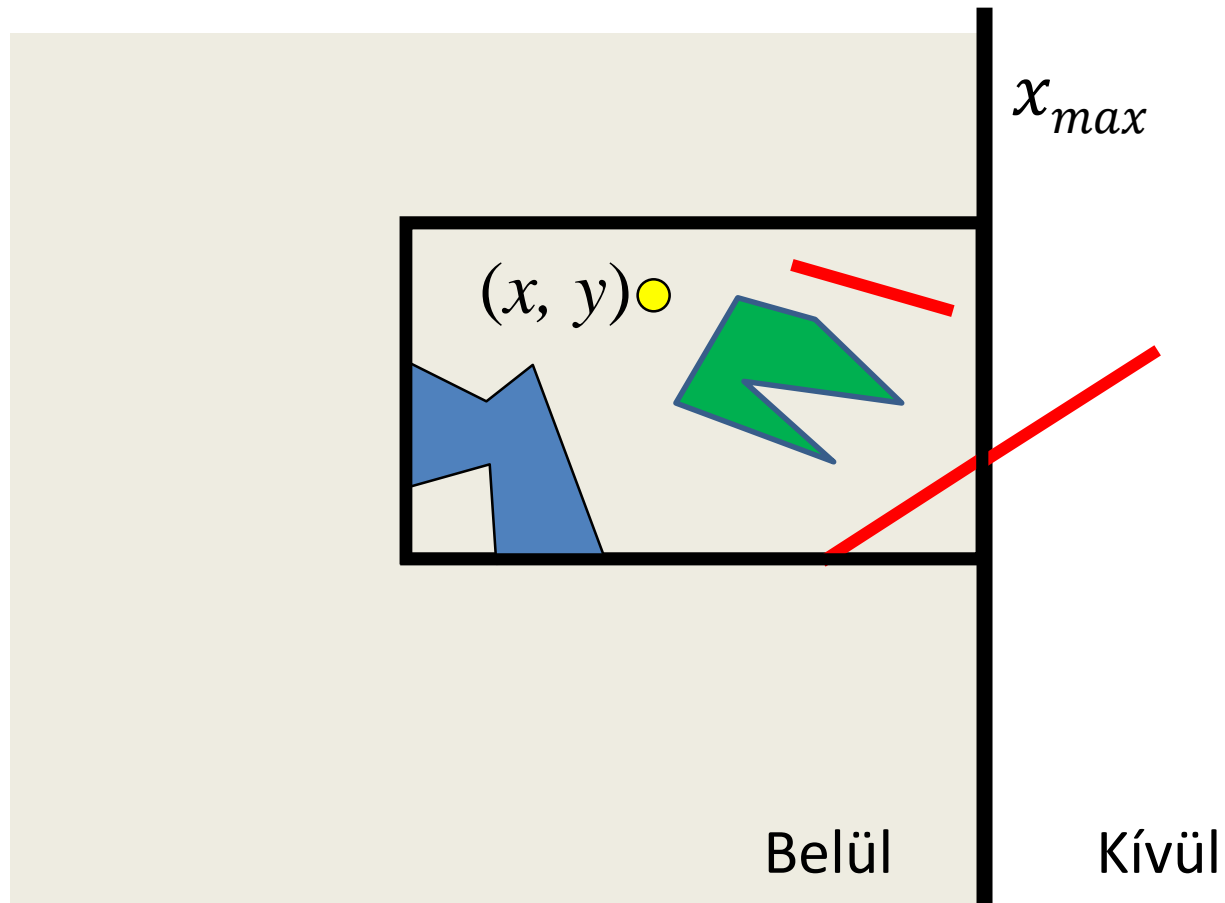
Vágás



Vágás



Vágás

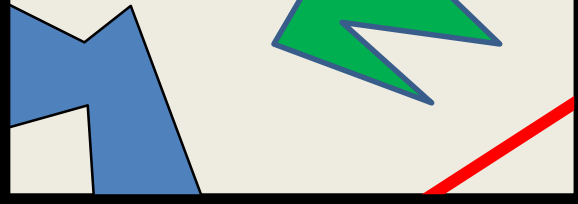


Vágás

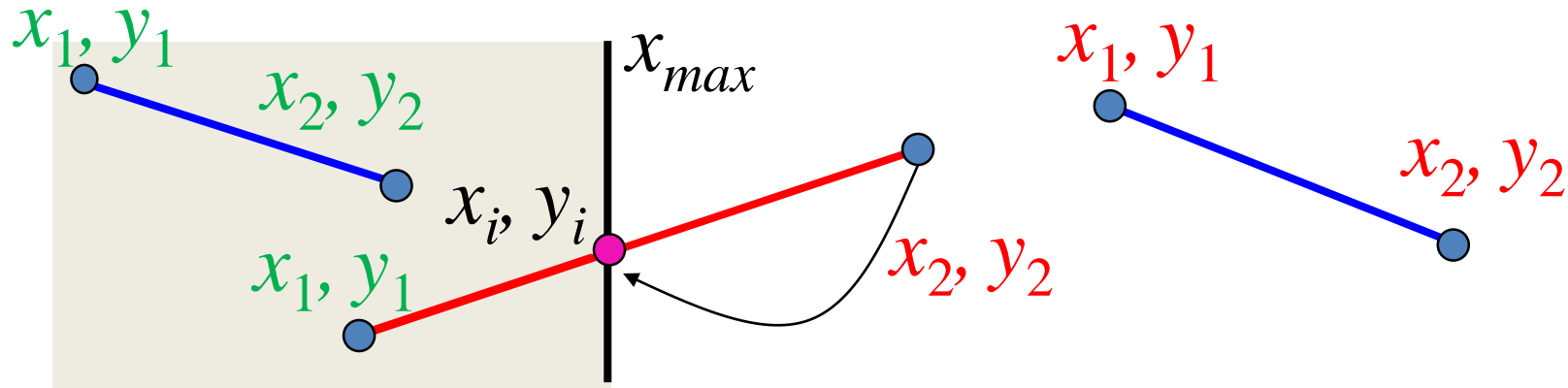
Kívül

Belül

(x, y) ●



2D szakasz vágás: $x < x_{max}$



$$x(t) = x_1 + (x_2 - x_1)t, \quad y(t) = y_1 + (y_2 - y_1)t$$

$$x = x_{max}$$

$$\text{Metszés: } x_{max} = x_1 + (x_2 - x_1)t \quad \Rightarrow \quad t = (x_{max} - x_1) / (x_2 - x_1)$$

$$x_i = x_{max} \quad y_i = y_1 + (y_2 - y_1) (x_{max} - x_1) / (x_2 - x_1)$$

(Ivan) Sutherland-(Gary) Hodgman poligonvágás



```
PolygonClip(p[n] ⇒ q[m])
```

```
  m = 0;
```

```
  for(i=0; i < n; i++) {
```

```
    if (p[i] belső) {
```

```
      q[m++] = p[i];
```

```
      if (p[i+1] külső)
```

```
        q[m++] = Intersect(p[i], p[i+1], vágóegyenes);
```

```
    } else {
```

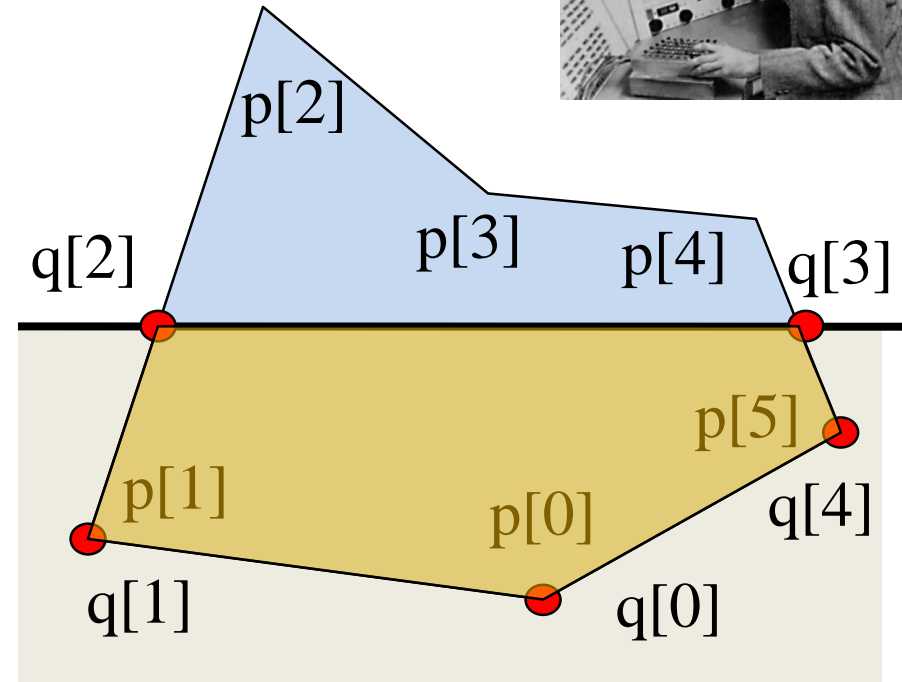
```
      if (p[i+1] belső)
```

```
        q[m++] = Intersect(p[i], p[i+1], vágóegyenes);
```

```
    }
```

```
  }
```

```
}
```



Első pontot még egyszer
a tömb végére

3D vágás homogén koordinátákban (GPU)

$$x(t) = x_1 + (x_2 - x_1)t$$

$$y(t) = y_1 + (y_2 - y_1)t$$

$$-1 = x_{min} < x < x_{max} = 1$$

$$-1 = y_{min} < y < y_{max} = 1$$

Cél:

$$\begin{aligned} -1 < x = X/w < 1 \\ -1 < y = Y/w < 1 \\ -1 < z = Z/w < 1 \end{aligned}$$

$$w > 0$$

$$w < 0$$

GPU csak ezt
csinálja meg

$$\begin{aligned} -w < X < w \\ -w < Y < w \\ -w < Z < w \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} -w > X > w \\ -w > Y > w \\ -w > Z > w \end{aligned}$$

3D szakasz/poligon vágás homogén koordinátákban (GPU)

$$\begin{aligned} -w < X < w \\ -w < Y < w \\ -w < Z < w \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} w &= w_1 \cdot (1 - t) + w_2 \cdot t = \\ &= X = X_1 \cdot (1 - t) + X_2 \cdot t \end{aligned}$$

$$t = \dots$$

$w = X$

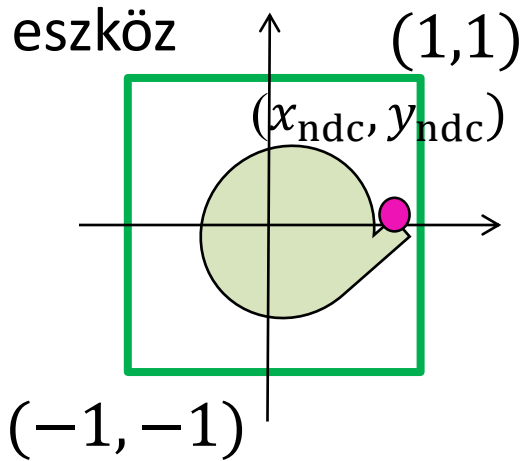
$[X_1, Y_1, Z_1, w_1]$

$[X_2, Y_2, Z_2, w_2]$

$$\begin{aligned} X &= X_1 \cdot (1 - t) + X_2 \cdot t \\ Y &= Y_1 \cdot (1 - t) + Y_2 \cdot t \\ Z &= Z_1 \cdot (1 - t) + Z_2 \cdot t \\ w &= w_1 \cdot (1 - t) + w_2 \cdot t \end{aligned}$$

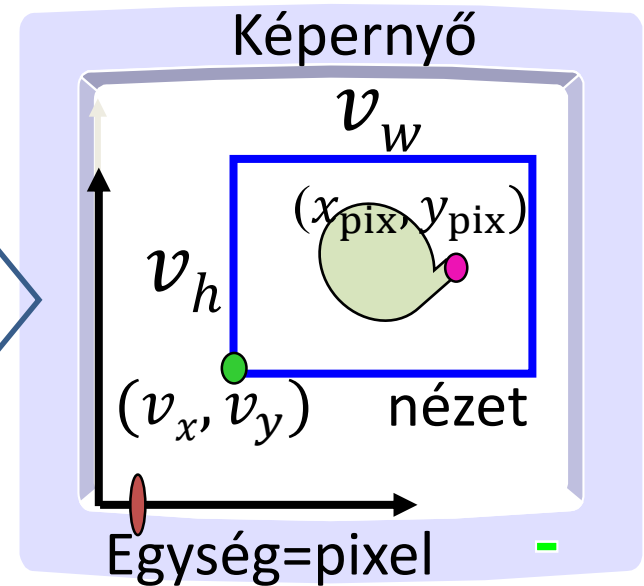
Viewport transzformáció: Normalizáltból képernyő koordinátákba (GPU)

Normalizált



$$x_{\text{pix}} = v_w(x_{\text{ndc}} + 1)/2 + v_x$$
$$y_{\text{pix}} = v_h(y_{\text{ndc}} + 1)/2 + v_y$$

$$z_{\text{pix}} = (z_{\text{ndc}} + 1)/2$$

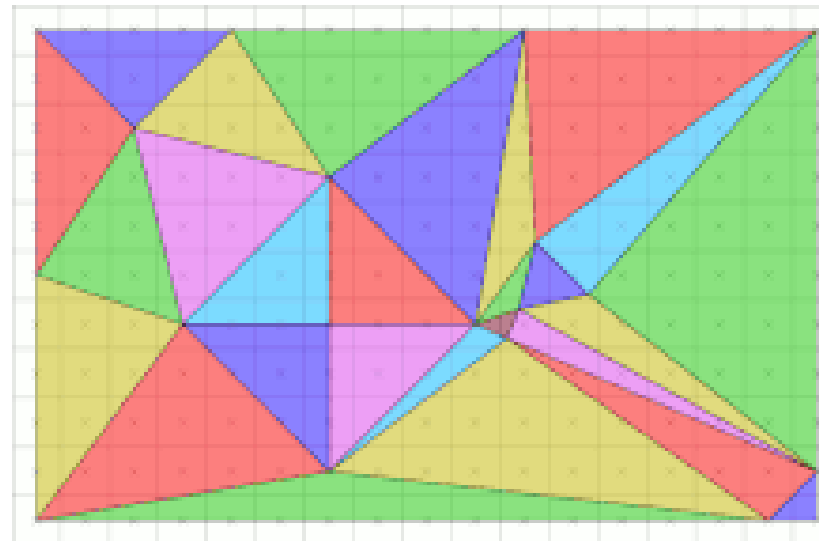


*“The computer was born to solve
problems that did not exist before.”
Bill Gates*

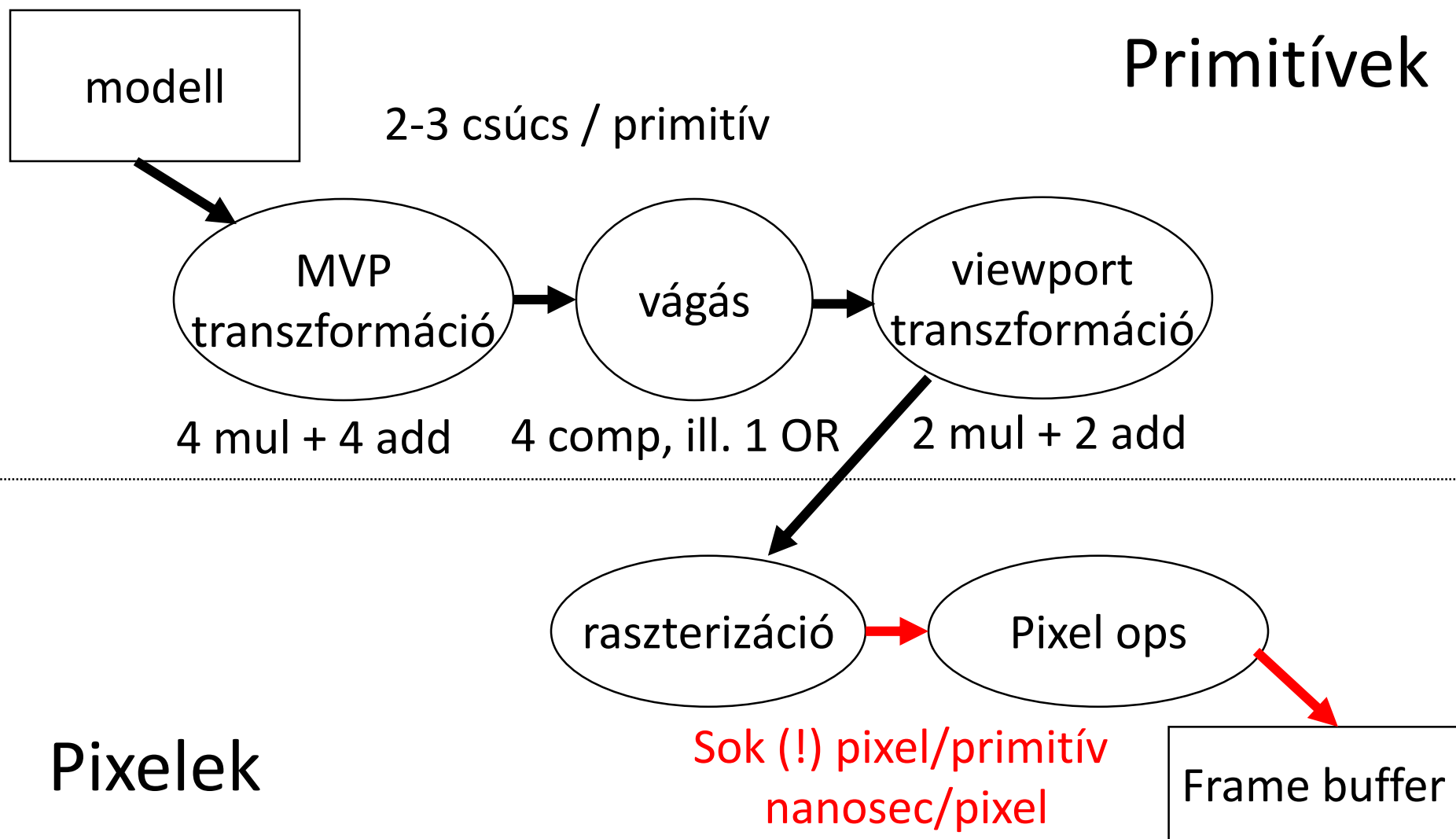
2D képszintézis

4. Rasterizáció

Szirmay-Kalos László



Raszterizáció (GPU)

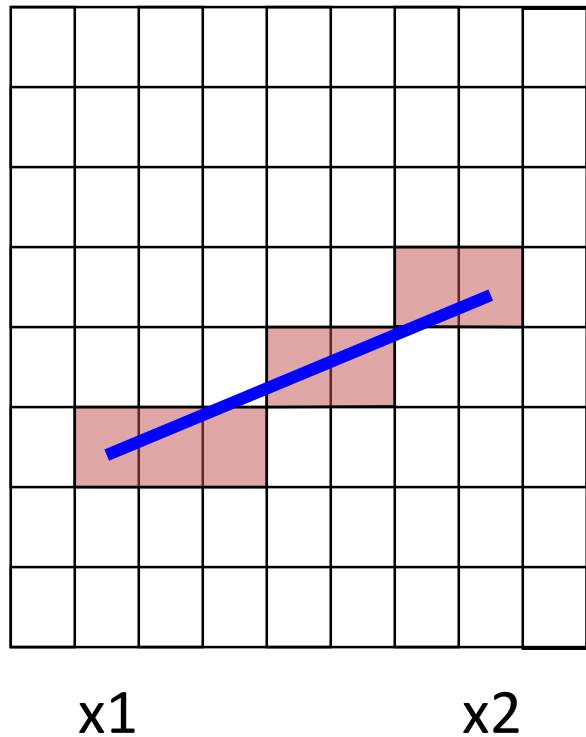


Pont rajzolás

A pont „**kicsi**” és van jellemző helye:

- A kiszínezett tartomány is legyen kicsi
- A legkisebb dolog, amit át lehet színezni a pixel
- Színezzünk ki egy (vagy néhány) pixelt, amely legközelebb van a ponthoz
- Pixelkoordináták egészek
- **Legközelebbi pixel** = koordináták kerekítése

Szakasz rajzolás



Egyenes „**vékony**” és **összefüggő**.
Pontjai kielégítik az egyenletét:

$$y = mx + b$$

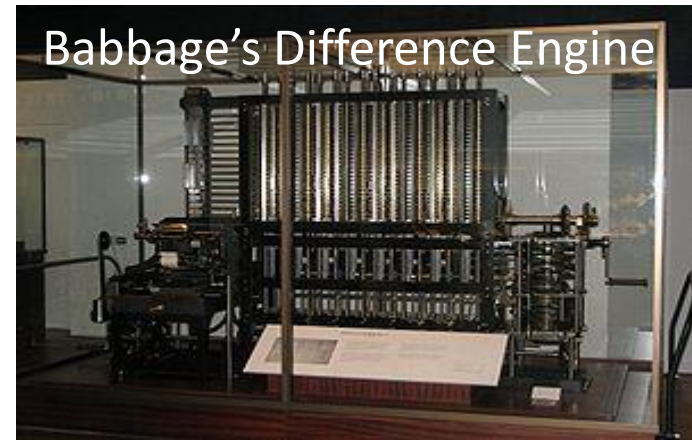
$x_2 > x_1$, $|x_2 - x_1| \geq |y_2 - y_1|$ típusú
szakasz rajzolása:

```
float m = (float)(y2-y1)/(x2-x1);  
for(int x = x1; x <= x2; x++) {  
    float y = m*x + b;  
    int Y = round( y );  
    write( x, Y );  
}
```

Inkrementális elv és fixpontos program

$$y(x) = mx + b = y(x - 1) + m$$

Babbage's Difference Engine

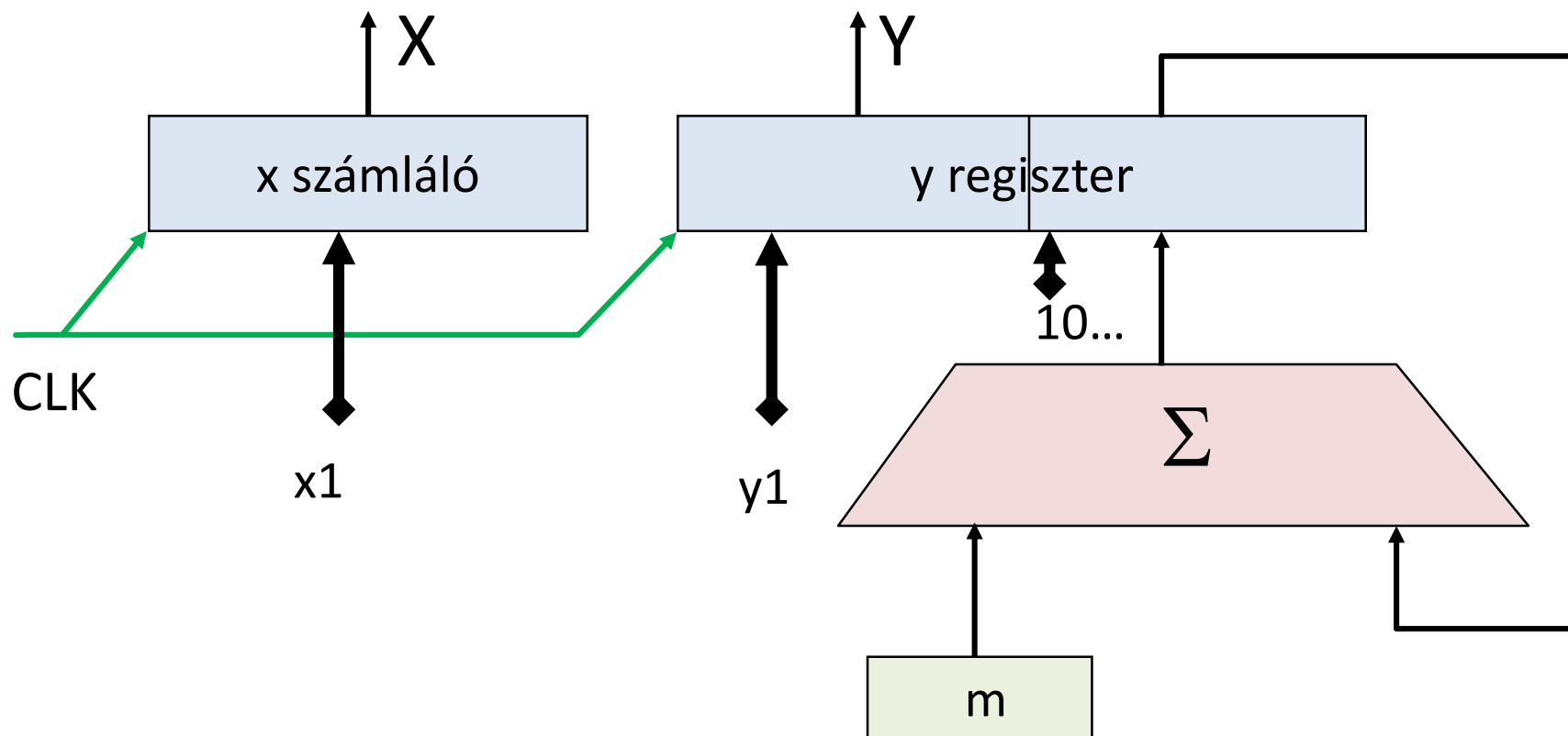


```
LineFloat (short x1, short y1,  
           short x2, short y2) {  
    float m = (float)(y2-y1)/(x2-x1);  
    float y = y1;  
    for(short x = x1; x <= x2; x++) {  
        short Y = round(y);  
        write(x, Y, color);  
        y = y+m;  
    }  
}
```

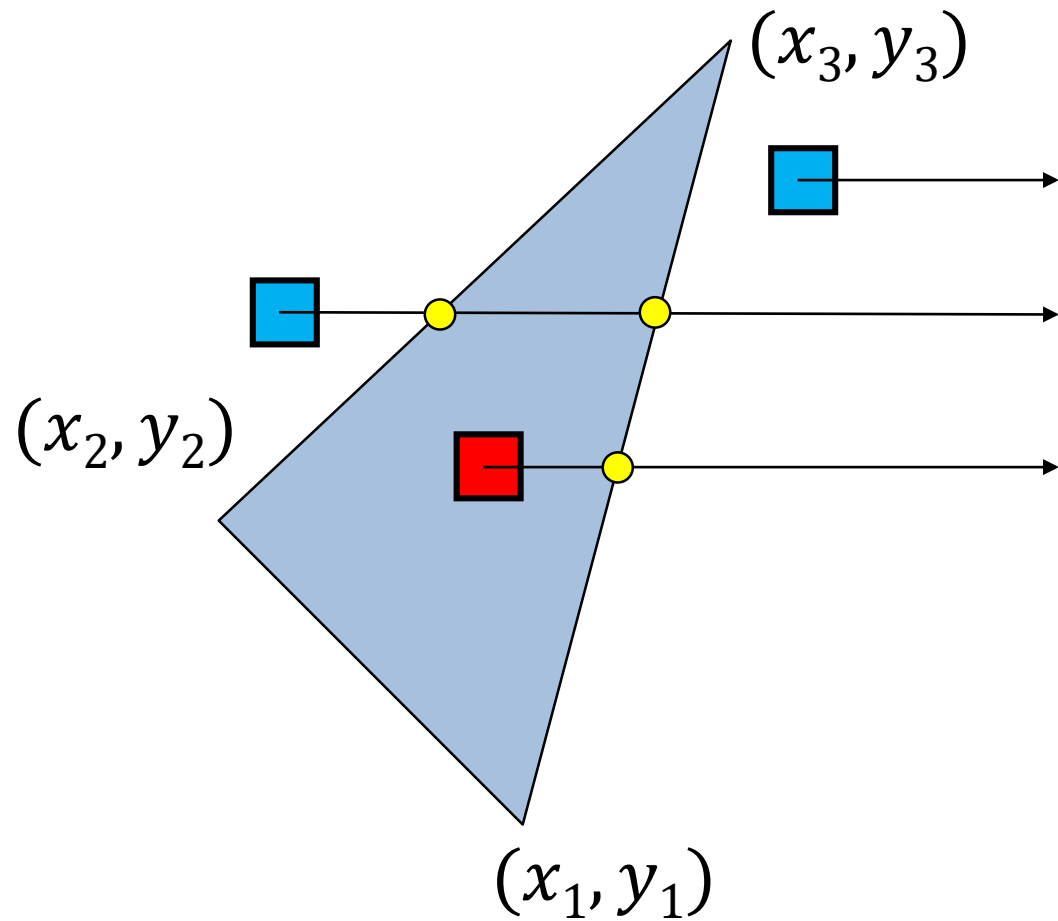
```
const int T=12; // fractional bits
```

```
LineFix (short x1, short y1,  
         short x2, short y2) {  
    int m = ((y2 - y1)<<T)/(x2 - x1);  
    int y = (y1<<T)+(1<<(T-1)); // +0.5  
    for(short x = x1; x <= x2; x++) {  
        short Y = y >> T;      // trunc  
        write(x, Y, color);  
        y = y+m;  
    }  
}
```

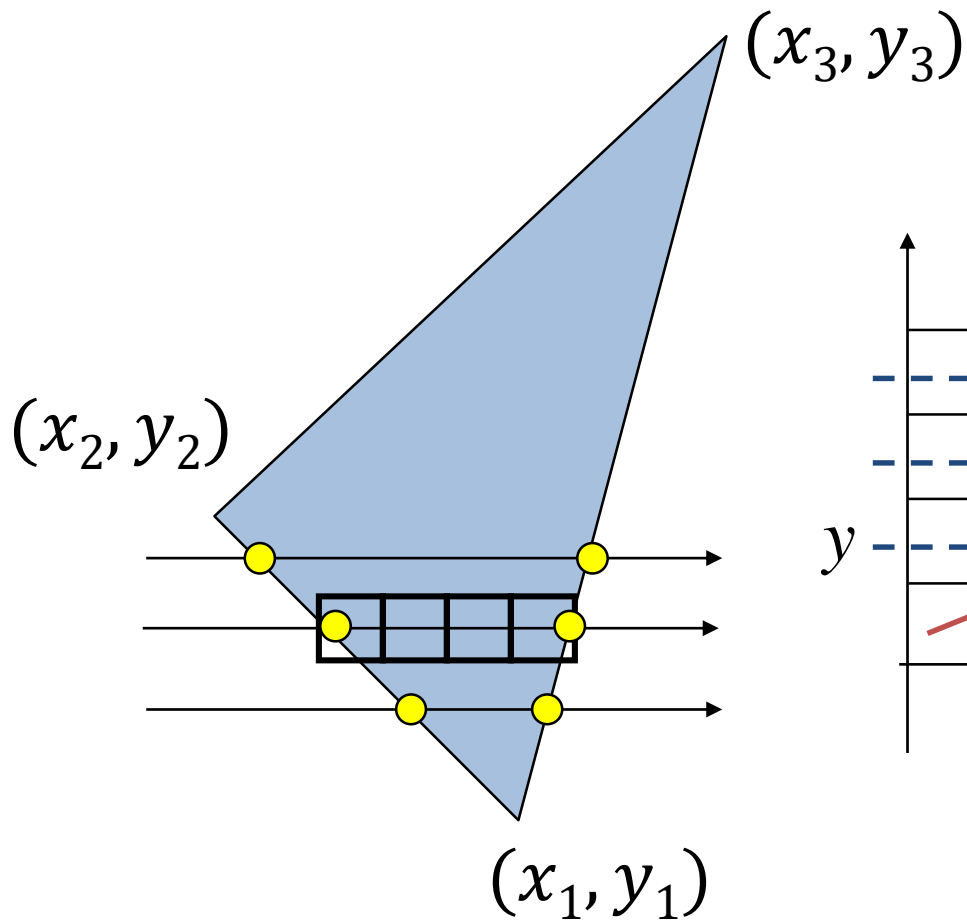

DDA szakaszrajzoló hardver



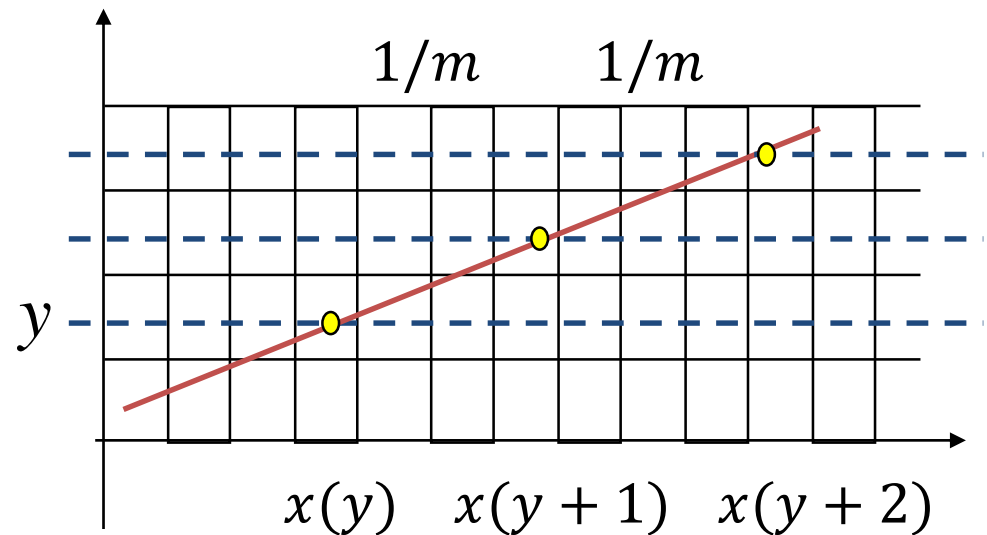
Naív háromszög kitöltés



Háromszög kitöltés



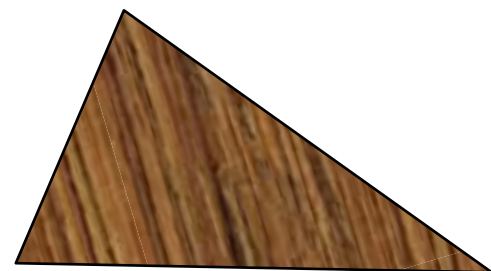
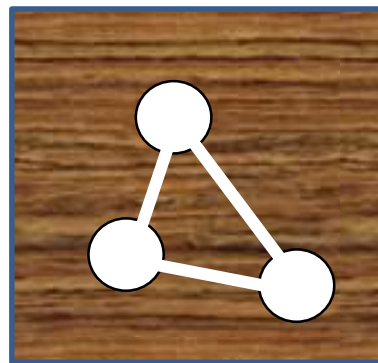
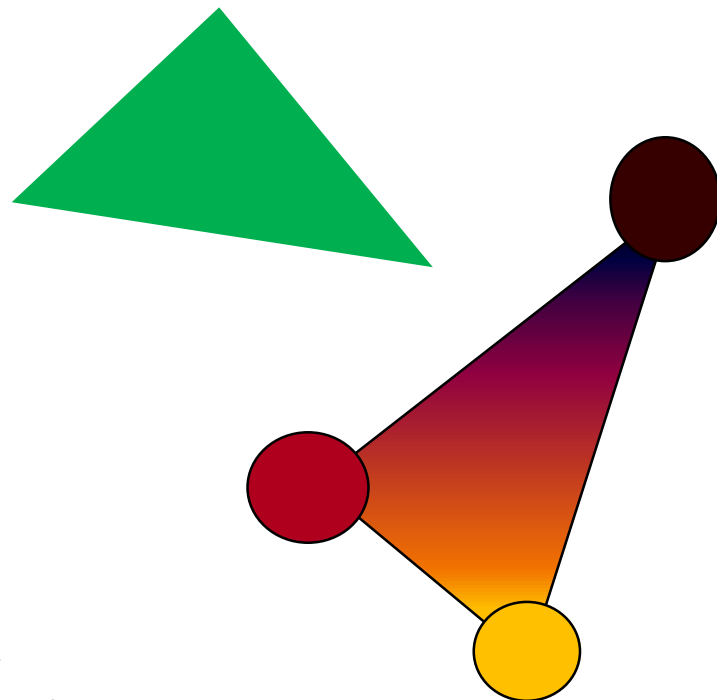
$$y = mx + b$$



$$x(y+1) = x(y) + 1/m$$

Milyen színű legyen a pixel?

- Uniform az egész objektum
- Csúcspont tulajdonságokból interpolált szín
- Pl. Textúrázás (2D):
Csúcspont textúrakoordináták interpolációja a pixelekre, majd textúra kiolvasás.



Ellenőrző kérdések

- Bizonyítsa be, hogy bármely 4+ csúcsú sokszögnek van diagonálja!
- Bizonyítsa be a kétfül tételt!
- Van értelme egy kört raszterizáló algoritmusnak?
- Írjon sokszögkitöltő algoritmust, amely nem egyszerű (határ önmagát metszi és több határ is van) sokszögeket is ki tud tölteni.
- Implementálja a vágás és raszterizálás algoritmusait!
- Írjon programot, amely eldönti, hogy egy koordináta-tengelyekkel párhuzamos téglalap tartalmaz-e egy szakaszból vagy egy sokszögből valamennyit?
- Adja meg egy 2D szerkesztő (pl. egyszerűsített Powerpoint) osztálydiagramját.
- Mi az értelme a normalizált eszköz-koordinátarendszer bevezetésének?