

```

#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <math.h>

#define N 3 // Размерность системы
#define EPSILON 1e-6 // Точность

void printVector(double vector[N]) {
    for (int i = 0; i < N; i++) {
        printf("x%d = %10.6lf\n", i + 1, vector[i]);
    }
}

void gaussSeidel(double matrix[N][N+1], double x[N]) {
    double x_new[N];
    double error;
    int iteration = 0;

    do {
        for (int i = 0; i < N; i++) {
            x_new[i] = matrix[i][N];
            for (int j = 0; j < N; j++) {
                if (i != j) {
                    x_new[i] -= matrix[i][j] * x[j];
                }
            }
            x_new[i] /= matrix[i][i];
        }

        // Вычисление ошибки
        error = 0.0;
        for (int i = 0; i < N; i++) {
            error += fabs(x_new[i] - x[i]);
            x[i] = x_new[i];
        }

        iteration++;
    } while (error > EPSILON);

    printf("Метод Зейделя завершен за %d итераций.\n", iteration);
}

int main() {
    double matrix[N][N+1] = {
        {4, 1, 2, 4},
        {3, 5, 1, 7},
        {1, 1, 3, 3}
    };

    double x[N] = {0, 0, 0};

    printf("Исходная система уравнений:\n");
    for (int i = 0; i < N; i++) {
        for (int j = 0; j <= N; j++) {
            printf("%10.3lf ", matrix[i][j]);
        }
        printf("\n");
    }

    gaussSeidel(matrix, x);

    printf("Решение:\n");
    printVector(x);
}

```

```
    return 0;
}
...
```

## Отчёт по выполненной работе

### Введение

Метод Зейделя (метод последовательных приближений) — это итерационный метод решения систем линейных алгебраических уравнений. В отличие от прямого метода Гаусса, метод Зейделя использует начальные приближения и последовательно улучшает их, пока не достигнет заданной точности.

### Описание кода

#### 1. Заголовочные файлы:

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <math.h>
```

Эти заголовочные файлы предоставляют функции ввода-вывода, динамического выделения памяти и математических операций.

#### 2. Определение параметров:

```
#define N 3      // Размерность системы
#define EPSILON 1e-6 // Точность
```

Макрос `N` определяет размерность системы уравнений. Макрос `EPSILON` задает требуемую точность решения.

#### 3. Функция `printVector`:

```
void printVector(double vector[N]) {
    for (int i = 0; i < N; i++) {
        printf("x%d = %10.6lf\n", i + 1, vector[i]);
    }
}
```

Эта функция выводит вектор решений на экран.

#### 4. Функция `gaussSeidel`:

```
void gaussSeidel(double matrix[N][N+1], double x[N]) {
    double x_new[N];
    double error;
```

```

int iteration = 0;

do {
    for (int i = 0; i < N; i++) {
        x_new[i] = matrix[i][N];
        for (int j = 0; j < N; j++) {
            if (i != j) {
                x_new[i] -= matrix[i][j] * x[j];
            }
        }
        x_new[i] /= matrix[i][i];
    }

    // Вычисление ошибки
    error = 0.0;
    for (int i = 0; i < N; i++) {
        error += fabs(x_new[i] - x[i]);
        x[i] = x_new[i];
    }

    iteration++;
} while (error > EPSILON);

printf("Метод Зейделя завершен за %d итераций.\n", iteration);
}

```

Функция `gaussSeidel` выполняет итерационный процесс решения СЛАУ методом Зейделя. Алгоритм заключается в следующем:

- **Начальные приближения:** Вектор `x` инициализируется начальными значениями (в данном случае нулями).
- **Итерационный процесс:** Для каждого уравнения вычисляются новые значения переменных на основе текущих значений.
- **Оценка ошибки:** Вычисляется сумма абсолютных значений разностей новых и старых приближений. Итерации продолжаются, пока ошибка не станет меньше заданного порога `EPSILON`.

## 5. Функция `main`:

```

int main() {
    double matrix[N][N+1] = {
        {4, 1, 2, 4},
        {3, 5, 1, 7},
        {1, 1, 3, 3}
    };

    double x[N] = {0, 0, 0};
}

```

```

printf("Исходная система уравнений:\n");
for (int i = 0; i < N; i++) {
    for (int j = 0; j <= N; j++) {
        printf("%10.3lf ", matrix[i][j]);
    }
    printf("\n");
}

gaussSeidel(matrix, x);

printf("Решение:\n");
printVector(x);

return 0;
}

```

Эта функция:

- Определяет исходную матрицу коэффициентов и столбец свободных членов.
- Инициализирует вектор начальных приближений нулями.
- Выводит исходную систему уравнений.
- Запускает итерационный процесс методом Зейделя.
- Выводит найденное решение.

## Заключение

Метод Зейделя — это эффективный итерационный метод решения систем линейных уравнений, который часто используется при больших размерностях систем и плохой обусловленности матриц. Данный код демонстрирует применение метода Зейделя на примере системы размерностью  $3 \times 3$ . Алгоритм метода заключается в последовательном улучшении приближений решения, пока не будет достигнута заданная точность.