# Университет ИТМО

Вычислительная математика

## Лабораторная работа №5

ФИО студента: Готовко Алексей Владимирович Направление подготовки: 09.03.04 (СППО) Учебная группа: Р32101 ФИО преподавателей: Малышева Т.А. Рыбаков С.Д.

### 1 Цель работы

Решить задачу интерполяции, найти значения функции при заданных значениях аргумента, отличных от узловых точек.

## 2 Вычислительная реализация задачи

Точки по варианту:

x	1.10	1.25	1.40	1.55	1.70	1.85	2.00
y	0.2234	1.2438	2.2644	3.2984	4.3222	5.3516	6.3867

$$X_1 = 1.121, X_2 = 1.482$$

#### 2.1 Таблица конечных разностей

	$y_i$	$\Delta y_i$	$\Delta^2 y_i$	$\Delta^3 y_i$	$\Delta^4 y_i$	$\Delta^5 y_i$	$\Delta^6 y_i$
$x_0(x_{-3})$	0.2234	1.0204	0.0002	0.0132	-0.0368	0.2562	-1.2113
$x_1(x_{-2})$	1.2438	1.0206	0.0134	-0.0236	0.2194	-0.9551	
$x_2(x_{-1})$	2.2644	1.034	-0.0102	0.1958	-0.7357		
$x_3(x_0)$	3.2984	1.0238	0.1856	-0.5399			
$x_4(x_1)$	4.3222	1.2094	-0.3543				
$x_5(x_2)$	5.5316	0.8551					
$x_6(x_3)$	6.3867						

#### 2.2 Интерполяция по Ньютону

Так как  $X_1 = 1.121 < \frac{(x_6 + x_0)}{2} = 1.55$ , то будет интерполировать вперед.

$$\begin{split} t &= \frac{X_1 - x_0}{h} = \frac{1.121 - 1.10}{0.15} = 0.14 \\ N_6(X_1) &= y_0 + t\Delta y_0 + \frac{t(t-1)}{2}\Delta^2 y_0 + \frac{t(t-1)(t-2)}{3!}\Delta^3 y_0 + \frac{t(t-1)(t-2)(t-3)}{4!}\Delta^4 y_0 + \\ &+ \frac{t(t-1)(t-2)(t-3)(t-4)}{5!}\Delta^5 y_0 + \frac{t(t-1)(t-2)(t-3)(t-4)(t-5)}{6!}\Delta^6 y_0 \approx 0.3932 \end{split}$$

#### 2.3 Интерполяция по Гауссу

Так как  $X_2=1.482<\frac{(x_6+x_0)}{2}=1.55$ , то будет использовать вторую интерполяцию Гаусса.

$$\begin{split} t &= \frac{X_2 - x_0}{h} = \frac{X_2 - a}{h} = \frac{1.482 - 1.55}{0.15} \approx -0.4533 \\ P_6(X_2) &= y_0 + t\Delta y_{-1} + \frac{t(t+1)}{2}\Delta^2 y_{-1} + \frac{(t+1)t(t-1)}{3!}\Delta^3 y_{-2} + \frac{(t+2)(t+1)t(t-1)}{4!}\Delta^4 y_{-2} + \\ &\quad + \frac{(t+2)(t+1)t(t-1)(t-2)}{5!}\Delta^5 y_{-3} + \frac{(t+3)(t+2)(t+1)t(t-1)(t-2)}{6!}\Delta^6 y_{-3} \approx 2.8306 \end{split}$$

#### 3 Программная реализация задачи

```
# interpolation_methods.py
    from math import factorial
    from interpolation_util import InterpolationData
   from io_util import print_warn
    def lagrange(data: InterpolationData, target_x):
        points = data.point_arr
9
        n = data.points_cnt
10
11
        val = 0
12
        for i in range(n):
13
            multiplier = 1
14
            for j in range(n):
15
                if i == j:
17
                multiplier *= (target_x - points[j].x) / (points[i].x - points[j].x)
18
19
            val += multiplier * points[i].y
        return val
21
22
23
24
    def newton(data: InterpolationData, target_x):
        t: float
25
        is_backwards: bool
26
        if target_x < (data.max_x + data.min_x) / 2:</pre>
27
            is_backwards = False
28
            t = (target_x - data.min_x) / data.x_step
29
        else:
30
            is_backwards = True
            t = (target_x - data.max_x) / data.x_step
32
33
        val = 0
34
        t_multiplier = 1
35
        diff = data.differences
36
37
        idx = -1 if is\_backwards else 0
38
        t_delta = 1 if is_backwards else -1
        for i in range(data.points_cnt):
40
            val += diff[i][idx] * t_multiplier
41
            t_multiplier = t_multiplier * (t + t_delta * i) / (i + 1)
42
43
        return val
44
45
46
    def stirling(data: InterpolationData, target_x):
47
        n = data.points_cnt // 2
48
        t = (target_x - data.point_arr[n].x) / data.x_step
49
        if abs(t) > 0.25:
51
            print_warn(f"|t| = {round(abs(t), 4)} > 0.25, Stirling's interpolation may work improperly")
52
53
        diff = data.differences
55
        val = diff[0][n] + t * (diff[1][n] + diff[1][n - 1]) / 2 + t ** 2 / 2 * diff[2][n - 1]
56
        t_{multiplier} = t * (t ** 2 - 1) / 6
57
        iter_odd = True
```

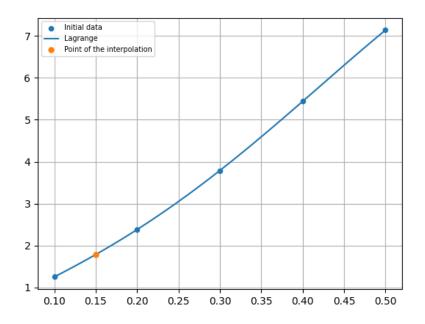
```
59
         i = 3
60
         for j in range(1, n):
61
             if iter_odd:
62
                 dy = (diff[i][n - j - 1] + diff[i][n - j - 2]) / 2
63
             else:
64
                 dy = diff[i][n - j - 1]
65
             val += dy * t_multiplier
67
             if iter_odd:
68
                 t_multiplier *= t / i
69
             else:
70
                 t_multiplier *= t ** 2 - (i + 1) ** 2 / i
71
             iter_odd = not iter_odd
72
             i += 1
73
         return val
75
76
77
    def bessel_calc(u, n):
78
         if n == 0:
79
             return 1
80
81
         var = u
82
         for i in range(1, n // 2 + 1):
83
             var *= u - i
84
         for i in range(1, n // 2):
86
             var *= u + i
87
88
         return var
90
91
    def bessel(data: InterpolationData, target_x):
92
         t = (target_x - data.point_arr[data.points_cnt // 2].x) / data.x_step
93
94
         if not 0.25 <= abs(t) <= 0.75:</pre>
95
             print_warn(f''|t| = \{round(abs(t), 4)\} not in [0.25, 0.75],"
96
                          "Bessel's interpolation may work improperly")
97
98
         n = data.points_cnt
99
         x = [p.x for p in data.point_arr]
100
         y = [[0 for _ in range(n)] for _ in range(n)]
102
103
         for i in range(n):
104
             y[i][0] = data.point_arr[i].y
105
106
         for i in range(1, n):
107
             for j in range(n - i):
                 y[j][i] = y[j + 1][i - 1] - y[j][i - 1]
109
110
         val = (y[2][0] + y[3][0]) / 2
111
112
         if n \% 2 == 1:
113
             k = n // 2
114
         else:
115
             k = n // 2 - 1
117
         u = (target_x - x[k]) / (x[1] - x[0])
118
119
```

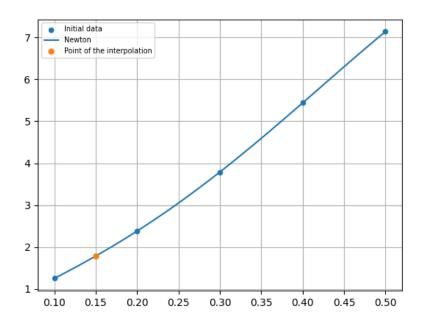
```
for i in range(1, n):
    if i % 2 == 1:
        val += ((u - 0.5) * bessel_calc(u, i - 1) * y[k][i]) / factorial(i)
    else:
        val += (bessel_calc(u, i) * (y[k][i] + y[k - 1][i]) / (factorial(i) * 2))
        k -= 1
    return val
```

Полный код программы доступен по ссылке.

### 4 Результат работы программы

```
# Input:
   # X
           Y
   # 0.1
            1.25
   # 0.2
            2.38
   # 0.3
            3.79
   # 0.4
            5.44
   # 0.5
           7.14
   Finite differences
9
10
11
        уi
                          dyi
                                           d2yi
                                                            d3yi
                                                                                  d4yi
12
13
                                           Т
                                                                 -0.040
                                                                           - [
      0 |
                1.250
                                                 0.280
                                                                                 -0.150
14
                                1.130
                2.380
                                           1
                                                                 -0.190
      1
                                1.410
                                                 0.240
                3.790
                                1.650
                                                 0.050
16
                5.440
                                1.700
      3 |
17
               7.140
   | 4 |
   |t| = 1.5 > 0.25, Stirling's interpolation may work improperly
20
   |t| = 1.5 not in [0.25, 0.75], Bessel's interpolation may work improperly
21
   Newton's method
                            1.7834
22
   Lagrange's method
                            1.7834
   Stirling's method :
                            1.8009
   Bessel's method
                        :
                            1.8039
25
```





## 5 Вывод

Для наиболее оптимального распределения человеческих ресурсов и поддержания количества нервных клеток в головном мозгу, настоятельно рекомендуется использовать готовые библиотеки, содержащие наиболее эффективные реализации алгоритмов, вместо самостоятельной реализации оных.

Иными словами, вообще лучше зачиллиться и не изобретать велосипед.