

Lezione 1 Geometria 2

Federico De Sisti

2025-02-27

1 Informazioni pratiche

Giovedì esercitazioni

Ci sono gli esercizi settimanali! Alcuni di questi sono da sapere per l'orale

Se vogliamo essere avvertiti per urgenze possiamo mandare una mail

C'è il sito del corso

Per la maggior parte del corso di studia su Topologia di Marco Manetti

Esami:

Ci sono 2 esoneri

L'esame è scritto e orale

Prerequisiti

- 1) Familiarità con le funzioni continue
- 2) Un po' di teoria dei gruppi
- 3) Derivate di applicazioni in più variabili

Il corso è diviso in 3 parti:

- 1) Topologia generale
- 2) Topologia algebrica
- 3) Geometria differenziale

2 Topologia Generale

2.1 Introduzione

Nasce per studiare sottoinsiemi di \mathbb{R}^n , cosa posso fare con un sottoinsieme di \mathbb{R}^n con un'applicazione continua?

Studieremo:

- 1) Proprietà dei sottoinsiemi di \mathbb{R}^n , come ad esempio la compattezza, da un punto di vista astratto.
- 2) Applicheremo le stesse proprietà ad insiemi dotati di "geometria" meno intuitiva

Ad esempio la topologia generale si applica in

- Analisi
- Algebra
- Logica

Esempio

In \mathbb{R}^2 prendiamo

$$X = \mathbb{R} \times \{0, 1\}.$$

Poniamo, in maniera informale, questa relazione d'equivalenza:

$$(x, 0) \sim (x, 1) \quad \forall x \in \mathbb{R}.$$

Il quoziente "assomiglia" ad una sola retta, gli elementi equivalenti vengono "appiccicati".

Seconda relazione d'equivalenza:

$$(x, 0) \sim (x, 1) \text{ solo per } x \leq 0.$$

X/\sim in questo caso assomiglia a :

Terza relazione d'equivalenza:

$$(x, 0) \sim (x, 1) \text{ solo per } x < 0.$$

Una specie di analogo della figura precedente, ma il punto $[0, 0]$ è raddoppiato

Definizione 1 (Funzioni continue)

Dati $X \subseteq \mathbb{R}^n$ e $Y \subseteq \mathbb{R}^m$ insiemi qualsiasi, si definisce continua un'applicazione $f : X \rightarrow Y$ se

$$\forall p \in X \quad \forall \epsilon > 0 \quad \exists \delta > 0 \quad \text{se } x \in X \quad \text{soddisfa.}$$

$$\|x - p\| < \delta \quad \text{allora} \quad \|f(x) - f(p)\| < \epsilon.$$

Definizione 2 (Omeomorfismo)

Data $f : X \rightarrow Y$ si dice omeomorfismo se è biettiva, continua, e $f^{-1} : Y \rightarrow X$ è continua.

Osservazione

In topologia generale gli omeomorfismo hanno un ruolo analogo agli isomorfismi in algebra e algebra lineare.

Esempio:

1) $[0, 1]$ (in \mathbb{R}) è omeomorfo ad $[a, b]$ $\forall a, b \in \mathbb{R}$ con $a < b$
ad esempio

$$f : [0, 1] \rightarrow [a, b]$$

$$t \rightarrow (1 - t)a + tb$$

è biettiva, continua e f^{-1} è continua.

2) $S^1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 | x^2 + y^2 = 1\}$ e $Q = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 | \max\{|x|, |y|\} = 1\}$

Per esempio possiamo normalizzare i punti del quadrato

$$Q \rightarrow S^1$$

$$p \rightarrow \frac{p}{\|p\|}$$

che è continua, biettiva e ha inversa continua.

3) $[0, 1] \cup [2, 3]$ non è omeomorfo a $[0, 2]$

ad esempio

$$f : [0, 1] \cup]2, 3] \rightarrow [0, 2]$$

$$x \rightarrow \begin{cases} x & \text{se } x \leq 1 \\ x - 1 & \text{se } x > 1 \end{cases}$$

Con l'analisi matematica si dimostra facilmente che non esiste alcuna biezione con inversa continua.

Osservazione

In algebra se f è un omomorfismo biiettivo allora f^{-1} è un omomorfismo.

In topologia se f è continua e biettiva, f^{-1} non è sempre continua.

4) $]0, 1[$ è omeomorfo a $]a, b[$ $\forall a, b \in \mathbb{R} \ a < b$

Inoltre $]0, 1[$ è omeomorfo a $]0, +\infty[$

ad esempio tramite

$$]0, +\infty[\rightarrow]0, 1[$$

$$x \rightarrow e^{-x}$$

5) $]0, +\infty[$ è omeomorfo a \mathbb{R} , ad esempio tramite $x \rightarrow \log(x)$

6) $]0, 1[$ non è omeomorfo a $[0, 1]$

7) $S^n = \{p \in \mathbb{R}^{n+1} \mid \|p\| = 1\}$

$S^n \setminus \{(0, \dots, 0, 1)\}$ è omeomorfo a \mathbb{R}^n Ad esempio tramite la proiezione stereografica (esercizio: vedere la formula)

8) Ci sono molti esempi di figure omeomorfe fra loro, ma un omeomorfismo esplicito è difficile, ad esempio.

un l -agone regolare qualsiasi (in \mathbb{R}^n) e un r -agone qualsiasi sono omeomorfi ($\forall l, r \geq 3$)

9) \mathbb{R}^n e \mathbb{R}^m sono omeomorfi se e solo se $n = m$ (è un teorema difficile, nel corso vedremo la dimostrazione per qualche esponente specifico, $n \leq 2$)

Vediamo due riformulazioni della continuità.

Definizione 3

$A \subseteq \mathbb{R}^n$ si dice aperto se

$$\forall p \in A \quad \varepsilon > 0 \quad | \quad \text{se } x \in \mathbb{R}^n.$$

$$\text{soddisfa } \|x - p\| < \varepsilon \quad \text{allora } x \in A.$$

Notazione 1

$$B_\varepsilon(p) = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \|x - p\| < \varepsilon\}$$

è la palla aperta di centro p e raggio

Definizione 4

Sia $X \subseteq \mathbb{R}^n$ e $p \in \mathbb{R}^n$ p si dice aderente a X se $\forall \varepsilon > 0 \exists x \in X \mid \|x - p\| < \varepsilon$
(chiaramente se $p \in X$ allora è aderente a X , basta prendere $x = p$)

Esempio:

$1 \in \mathbb{R}$ è aderente a $X = [0, 1[$

Proposizione 1

Sia $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ Sono equivalenti:

1. f è continua
2. $\forall Z \subseteq \mathbb{R}^n \quad \forall p \in \mathbb{R}^n$ se p è aderente a Z
allora $f(p)$ è aderente a $f(Z)$
3. $\forall A \subseteq \mathbb{R}^m$ se A è aperto, allora $f^{-1}(A)$ è aperto.

Dimostrazione

1) \Rightarrow 2)

Siano $Z \subseteq \mathbb{R}^n, p \in \mathbb{R}^n$ suppongo p aderente a Z , dimostriamo che $f(p)$ è aderente a $f(Z)$

Sia $\epsilon > 0$ qualsiasi, sia $\delta > 0$, dalla continuità di f in p . Dato che p è aderente a Z esiste $z \in Z$ tale che $\|z - p\| < \delta$.

Allora $f(z)$ è un punto di $f(Z)$ e $\|f(p) - f(z)\| < \epsilon$.

2) \Rightarrow 3)

Sia $A \subseteq \mathbb{R}^m$ aperto, dimostriamo che $f^{-1}(A)$ è aperto, dimostriamo che $f^{-1}(A)$ è aperto in \mathbb{R}^n

Sia $p \in f^{-1}(A)$ sia $f(p) \in A$

Per assurdo supponiamo.

$\forall > 0 \exists q \in \mathbb{R}^n$ fuori da $f^{-1}(A)$ ma $\|p - q\| < \epsilon$.

Allora p è aderente a $\mathbb{R}^n \setminus f^{-1}(A)$.

Segue, per 2), $f(p)$ è aderente a $f(\mathbb{R}^n \setminus f^{-1}(A))$

quindi per ogni $\eta > 0$ esistono punti a distanza $< \eta$ non in $f(\mathbb{R}^n \setminus f^{-1}(A))$ punti che non vanno in A

allora $f(p)$ è aderente a $\mathbb{R}^m \setminus A$. Questo è assurdo perché A è aperto □

Lezione 02 Geometria II

Federico De Sisti

2025-03-08

1 Spazi Topologici

Definizione 1 (Topologia)

Sia X un insieme, $T \subset P(X)$

T è detta Topologia se:

1. $X, \emptyset \in T$
2. Unione di una famiglia qualsiasi di elementi in T è un elemento di T
3. intersezione di 2 elementi qualsiasi di T è un elemento di T .

In tal caso gli elementi di T sono detti aperti di T .

La coppia (X, T) è detta **spazio topologico** (o anche semplicemente insieme X)

Osservazione

- Famiglia qualsiasi vuol dire infinita numerabile, o finita, o non numerabile, o anche vuota
- L'intersezione di una famiglia finita di elementi di T è ancora un elemento di T
- Possiamo intercambiare la precedente affermazione e la proprietà 3 della definizione

Nota

- "intervallo aperto" = $]a, b[\subseteq \mathbb{R}$ come al solito
- aperto = elemento della topologia T

Esempi 1) Ogni insieme è dotato almeno delle seguenti topologia

1. $T = \{X, \emptyset\}$, detta **topologia banale**
2. $T = P(X)$, detta **topologia discreta**

Osserviamo che, nella topologia discreta, $\{x\}$ è aperto $\forall x \in X$

2) $X = \mathbb{R}^n$

$T = \{A \subseteq X \mid \forall a \in A \exists \varepsilon > 0 \text{ t.c. } B_\varepsilon(a) \subseteq A\}$ è la topologia euclidea

La dimostrazione del fatto che sia una topologia è un esercizio per casa

3) Sia X insieme, $p \in X$. Definiamo $T = \{A \subseteq X \mid p \in A, \text{ oppure } A = \emptyset\}$ T è una topologia

4) X insieme, poniamo $T = \{A \subseteq X \mid X \setminus A \text{ è finito, oppure } A = \emptyset\}$

T è una topologia, detta **topologia cofinita**

Definizione 2

Sia (X, T) spazio topologico, $C \subseteq X$ è chiuso se $X \setminus C$ è aperto

Lemma 1 (Proprietà degli insiemi chiusi)

Per gli insiemi chiusi di qualunque topologia valgono:

1. X, \emptyset sono chiusi
2. intersezione di una famiglia qualsiasi di chiusi è un chiuso
3. Unione finita di chiusi è un chiuso

Dimostrazione

1. ovvio

2. $x \in \left(\bigcap_{i \in I} C_i \right) = \bigcup_{X \setminus C_i} x$ che è unione di aperti

3. $(X \setminus (C \cup D)) = (X \setminus C) \cap (X \setminus D)$ che è intersezione di 2 aperti. \square

Osservazione

In uno spazio topologico ci sono insiemi sia aperti che chiusi (clopen = closed + open)

Esempio

$X = \mathbb{R}$

Il sottoinsieme $[0, 1]$ è chiuso in topologia euclidea

è chiuso e aperto in topologia discreta

non è chiuso in topologia banale

non è chiuso in topologia cofinita, e neanche aperto

Definizione 3

Sia X spazio topologico con topologia T . Sia $B \subseteq T$ B è detta base se ogni aperto si può scrivere come unione di elementi di B

Esempi

1. Sia T topologia su $X, \Rightarrow B = T$ è una base
2. Sia T topologia discreta su $X, B = \{\{x\} \mid x \in X\}$ è una base di T
3. Sia $X = \mathbb{R}, T =$ topologia euclidea. $B = \{]a, b[\mid a < b \in \mathbb{R}\}$ è una base di T
 Infatti $B \subseteq T$ perché $]a, b[$ è aperto in topologia euclidea. Inoltre ogni aperto si può scrivere come unione di elementi di B

Dimostrazione

Sia $A \in T$ euclidea su \mathbb{R}

$\Rightarrow \forall p \in A \quad \exists \varepsilon > 0$ t.c. $]p - \varepsilon, p + \varepsilon[\subseteq A$

$\Rightarrow A = \bigcup_{p \in A}]p - \varepsilon, p + \varepsilon[\in B$ \square

Osservazione

Data B base di T topologia, la topologia T è determinata da B Infatti:

$$T = \{ \text{unione arbitraria di elementi di } B \}.$$

Proposizione 1

Sia X insieme, $B \subseteq P(X)$ famiglia di sottoinsiemi di X . Esiste T topologia t.c. B è sua base se e solo se

1. X è unione di elementi di B
2. $\forall A, A' \in B, A \cap A'$ è unione di elementi di B

Dimostrazione

(\Rightarrow)

$\exists T$ topologia di cui B è base (per ipotesi)

- $\Rightarrow X \in T$ e B è base di $T \Rightarrow (1)$ vera
- $\Rightarrow A$ e $A' \in T \Rightarrow A \cap A' \in T \Rightarrow (2)$ vera

(\Leftarrow)

Definisco $T =$ unioni arbitrarie di elementi di B e verifico che sia una topologia

- $X \in T, \emptyset \in T \Rightarrow (1)$ vera ($\emptyset \in T$ perché $\emptyset = \emptyset \cup \emptyset \cup \dots$)
- Per costruzione di T , unioni di elementi di T sono elementi di $T \Rightarrow (3)$ vera
- $D, E \in T \Rightarrow D = \bigcup_{i \in I} A_i, E = \bigcup_{j \in J} A'_j, A_i, A'_j \in B \quad \forall i, j$
 $\Rightarrow D \cap E = \bigcup_{i \in I, j \in J} (A_i \cap A'_j)$

Osservazione:

Ciascuno $A_i \cap A'_j$ è unione di elementi di B .

$\Rightarrow D \cap E$ è unione di elementi di B

$\Rightarrow T$ è topologia (e B sua base per costruzione) □

Osservazione

La proprietà (2) è equivalente a:

$$\forall A, A' \in B, \quad \forall p \in A \cap A' \quad \exists D \in B \quad \text{t.c.} \quad p \in D \subseteq A \cap A'.$$

Esempio

Sia K un campo, consideriamo $x = \mathbb{K}^n$, Dato $f \in \mathbb{K}[x_1, \dots, x_n]$

Poniamo $x_f = \{p \in \mathbb{K}^n \mid f(p) \neq 0\}$

$\Rightarrow B = \{x_f \mid f \in \mathbb{K}[x_1, \dots, x_n]\}$

(esempio: $x = \mathbb{R}, n = 1, \nabla = \circ, f(x) = (x-1)(x-2) \rightsquigarrow x_f = \mathbb{R} \setminus \{1, 2\}$) (esempio: $X = \mathbb{R}, n = 2, \mathbb{K} = \mathbb{R}^2, f(x, y) = x^2 + y^2 - 1, x_f = \mathbb{R}^2 \setminus S^1$)

Allora B è base di una topologia T su X
 Verifichiamo usando la proposizione precedente
 $X = X_f, f = 1$ polinomio costante, allora (1) ok
 Prendiamo $A, A' \in B$ studiamo $A \cap A'$
 $A = x_f, A' = x_g$ con $f, g \in \mathbb{K}[x_1, \dots, x_n]$, Allora
 $A \cap A' = X_{fg}$ è essa stessa un elemento di B quindi (2) ok
 per la proposizione precedente $\Rightarrow \exists$ topologia T
 La topologia così definita è detta la topologia di Zariski in \mathbb{K}^n **Esempio**
 $\mathbb{K} = \mathbb{R}, n = 1$
 $\mathbb{R} \setminus \{1, 2\}$ è aperto in topologia euclidea e in topologia di Zariski.
 $[0, 1] \subseteq \mathbb{R}$ è chiuso in topologia euclidea, è chiuso in topologia di zariski? Eser-
 cizio per casa

Definizione 4

T_1, T_2 topologie su X , T_1 è detta più fine di T_2 se $T_2 \subseteq T_1$

Osservazione

Prese 2 topologie a caso, non è detto che siano confrontabili.

Esempio

La topologia banale è la meno fine di tutte, Quella discreta è la più fine.

Proposizione 2

Siano T_1, T_2 topologie su X . Allora

$T_1 \cap T_2$ è una topologia.

Inoltre $T = T_1 \cap T_2$ è meno fine di T_1 e meno fine di T_2

Dimostrazione

Esercizio lasciato al lettore

□

Lezione 3 Geometria 2

Federico De Sisti

2025-03-04

0.1 Parte interna, chiusura, interni

Definizione 1

Sia X spazio topologico, sia $D \subseteq X$ un sottoinsieme, la parte interna di D è

$$D^\circ = \bigcup_{A \subseteq D, A \text{ aperto}} A.$$

La chiusura di D è

$$\overline{D} = \bigcap_{C \supseteq D, C \text{ chiuso}} C.$$

la frontiera di D è

$$\partial D = \overline{D} \setminus D^\circ.$$

I punti di D° si dicono interni a D , quelli di \overline{D} si chiamano aderenti a D .

Osservazioni

1) D° è un aperto e \overline{D} è un chiuso (posso vederlo come l'intersezione tra \overline{D} e il complementare di D° , che è chiuso)

2) Anche ∂D è chiuso perché

$D = \overline{D} \cap (X \setminus D^\circ)$ dove $(X \setminus D^\circ)$ è un chiuso

Esempio

1) $X = \mathbb{R}$ con topologia euclidea. Sia $D = [0, 1]$.

Allora $D^\circ =]0, 1[$, verifica:

$D^\circ \supseteq]0, 1[$:

La parte interna di D contiene tutti gli aperti, dato che $]0, 1[$ è un aperto è contenuto.

A $D^\circ \subseteq]0, 1[$:

supponiamo per assurdo che $D^\circ \not\subseteq]0, 1[$, allora $0 \in D^\circ$ oppure $1 \in D^\circ$ (mi limito a considerare i punti di D perché $D^\circ \subseteq D$).

Supponiamo $0 \in D^\circ$, allora esiste $A \subseteq \mathbb{R}$ aperto t.c. $A \subseteq D, A \ni 0$ (è uno degli A della definizione).

Allora esiste $\varepsilon > 0$ t.c. $]0 - \varepsilon, 0 + \varepsilon[\subseteq A \subseteq D$.

assurdo, Analogamente $1 \notin D^\circ$ quindi vale \subseteq

2) $X = \mathbb{R}$ con topologia cofinita $D = [0, 1]$. Allora $D^\circ = \bigcup_{A \subseteq D, A \text{ aperto}} A$

Sia A aperto.

$A \subseteq D$ abbiamo

$A = \emptyset$ oppure $A = \mathbb{R} \setminus \{\text{insieme finito}\}$

Ma questa ultima è impossibile

allora $D^\circ = \emptyset$ in questa topologia (con questo D)

esercizio: calcolare \overline{D}

3) $X = \mathbb{R}$, $T =$ topologia per cui A è aperto $\Leftrightarrow A = \emptyset$ oppure $A \ni 0$

Considero $\overline{\{1\}} = \{1\}$, questo insieme non contiene lo zero, quindi $\{1\}$ è esso stesso un chiuso.

Però $\overline{\{0\}} = ?$

I chiusi in T sono \mathbb{R} e i sottoinsiemi che non contengono lo 0. Quindi l'unico insieme chiuso che contiene $\{0\}$ è \mathbb{R} , allora $\overline{\{0\}} = \mathbb{R}$

Definizione 2

Sia X spazio topologico, un sottoinsieme di $D \subseteq X$ si dice denso se $\overline{D} = X$

Esempio

$X = \mathbb{R}$ con topologia euclidea,

$D = \mathbb{Q}$. Dimostriamo che è denso

L'unico chiuso che contiene D è X stesso.

Sia $C \subseteq \mathbb{R}$ chiuso con $C \supseteq \mathbb{Q}$

sia $a \in \mathbb{R} \setminus C$ aperto

allora $\exists \varepsilon > 0 \mid]a - \varepsilon, a + \varepsilon[\subseteq \mathbb{R} \setminus C$

allora $]a - \varepsilon, a + \varepsilon[\cap \mathbb{Q} = \emptyset$

assurdo.

Allora a non esiste e $C = \mathbb{R}$. **Osservazione:**

1) Sia $D \subseteq X$ spazio topologico

vale:

$$X \setminus (\overline{D}) = (X \setminus D)^o.$$

Dimostrazione

Usando direttamente la definizione:

$$X \setminus (\overline{D}) = X \setminus \left(\bigcap_{C \supseteq D, C \text{ chiuso}} C \right) = \bigcup_{C \supseteq D, C \text{ chiuso}} (X \setminus C).$$

(ultima eguaglianza per esercizio)

$$= \bigcup_{A = X \setminus C, C \supseteq D, C \text{ chiuso}} A = \bigcup_{A \text{ aperto}, X \setminus A \supseteq D} A = \bigcup_{A \text{ aperto}, A \subseteq X \setminus D} A.$$

□

2) D denso

\Updownarrow

D interseca ogni aperto non vuoto (esercizio)

Definizione 3

Sia X spazio topologico,

$U \subseteq X, x \in U^o$

Allora U si dice intorno di x .

Equivalentemente, un sottoinsieme $U \subseteq X$ si dice intorno di $x \in X$ se esiste $A \subseteq X$ aperto t.c. $x \in A \subseteq U$

Esempio

$X = \mathbb{R}$ topologia euclidea, $x = 0, U =]-1, 1[$ è intorno di x (si prende ad esempio $A = U$, o anche $A =]-1/2, 1/2[$

Anche $V = [-1, 1] \cup \{5\}$ è un intorno di 0, ad esempio $A =]-1/2, 16[\cup]3/16, 7/16[$

Osservazione

$U \subseteq X$ è aperto $\Leftrightarrow U = U^o \Leftrightarrow U$ è un intorno di ogni suo punto.

Lemma 1

Siano X spazio topologico, $x \in X$ $D \subseteq X$. Allora $x \in \overline{D} \Leftrightarrow \forall U$ intorno di x vale $U \cap D \neq \emptyset$

Dimostrazione

Supponiamo $x \in \overline{D}$ sia U intorno di x

per assurdo suppongo $D \cap U = \emptyset$ Considero $A \subseteq X$ aperto con $x \in A \subseteq U$

Considero il chiuso $X \setminus A = C$

Abbiamo $C \supseteq D$ perché $D \cap U = \emptyset$ e allora anche $D \cap A = \emptyset$

Abbiamo $C \supset D$ perché $D \cap U = \emptyset$ e allora anche $D \cap A = \emptyset$ e allora anche

$D \cap A = \emptyset$. Cioè C compare nella definizione di D e $C \not\ni x$ perché $x \in A$

Ma $x \in \overline{D}$ quindi x è in tutti i chiusi che contengono D , assurdo

Viceversa, supponiamo D intorno di x , per assurdo però $x \notin \overline{D}$, Allora esiste un chiuso C che contiene D ma non x .

Considero $A = X \setminus C$ è un aperto contenente x . Cioè A è un intorno di x e A non interseca D ; assurdo. Quindi $x \in \overline{D}$ □

Definizione 4 (Famiglia degli intorni, sistema fondamentale)

Sia X spazio topologico e $x \in X$ La famiglia di tutti gli intorni di x si denota con $I(x)$.

Un sottoinsieme $J \subseteq I(x)$ è detto sistema fondamentale di intorni di x (o base locale in x) se $\forall U \in I(x) \exists V \in J \mid V \subseteq U$

Esempi:

$X = \mathbb{R}$ con topologia euclidea.

$x \in \mathbb{R}$ qualsiasi

$J = \{[x - \varepsilon, x + \varepsilon[\mid \varepsilon > 0, \varepsilon \in \mathbb{R}\}$

è sistema fondamentale di intorni di x

$J' = \{[x - \frac{1}{n}, x + \frac{1}{n}] \mid n \geq 1, n \in \mathbb{N}\}$

è un sistema fondamentale di intorni di x

$$J'' = \{[x - \frac{1}{n}, x + \frac{2}{n}[\cup\{x + \frac{3}{n}\} \mid n \geq 1, n \in \mathbb{N}\}.$$

è un sistema fondamentale di riferimento

$$J''' = \{[x - \frac{1}{n}, x + \frac{1}{n}[\cup\{10\} \mid n \geq 1, n \in \mathbb{N}\}.$$

$(10 \neq x)$

non è un sistema fondamentale di riferimento

0.2 Applicazioni continue

Definizione 5

Siano X, Y spazio topologico $f : X \rightarrow Y$ un'applicazione. f si dice continua se $f^{-1}(A)$ è aperto (in X) $\forall A$ aperto (Y)

Nota (per la tesi)

non iniziare mai una frase con un simbolo, è facile fare errori (lui può ma solo per essere veloce)

Esempi:

1) Se X ha topologia discreta, ogni f è continua (qualsiasi sia Y)

2) Se Y ha una topologia banale, allora $f^{-1}(\emptyset) = \emptyset, f^{-1}(Y) = X$

quindi ogni f è continua.

3) Supponiamo X, Y con topologia cofinita e $f : X \rightarrow Y$ iniettiva

$f^{-1}(\emptyset) = \emptyset,$

gli altri aperti sono del tipo $Y \setminus \{ \text{insieme finito} \} = Y \setminus \{y_1, \dots, y_n\}$

allora:

$f^{-1}(Y \setminus \{y_1, \dots, y_n\}) = X \setminus \{f^{-1}(y_1) \cup \dots \cup f^{-1}(y_n)\}$

Lezione 04 Geometria 2

Federico De Sisti

2025-03-06

1 Prima lezione di esercizi

mail del tipo degli esercizi: zenobi@altamatematica.it

$$D^2 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid \sqrt{x^2 + y^2} \leq 1\}.$$

$$Q = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid |x| \leq 1, |y| \leq 1\} = [0, 1] \times [0, 1].$$

Lezione 5 Geometria 2

Federico De Sisti

2025-03-10

0.1 Funzioni continue

Osservazione

Siano X, Y spazi topologici, $f : X \rightarrow Y$.

Siano $A \subseteq Y$ un sottoinsieme,

$$X \setminus f^{-1}(A) = \{x \in X \mid f(x) \notin A\} = \{x \in X \mid f(x) \in Y \setminus A\} = f^{-1}(Y \setminus A).$$

Analogamente, con $A, B \subseteq Y$ e $C, D \subseteq X$

$$f^{-1}(A \cup B) = f^{-1}(A) \cup f^{-1}(B).$$

$$f^{-1}(A \cap B) = f^{-1}(A) \cap f^{-1}(B).$$

$$f(C \cup D) \supseteq f(C) \cup f(D).$$

$$f^{-1}(f(C)) \supseteq C.$$

$$f(f^{-1}(A)) = A \cap \text{Im}(f).$$

Tornando a $f : X \rightarrow Y$

f continua $\Leftrightarrow f^{-1}(A)$ aperto $\forall A \subseteq Y$ aperto $\Leftrightarrow X \setminus f^{-1}(A) = f^{-1}(Y \setminus A)$ chiuso

$A \subseteq Y$ aperto \Leftrightarrow con $C = Y \setminus A$ $f^{-1}(C)$ chiuso $\forall C \subseteq Y$ chiuso.

Definizione 1 (Continuità)

Sia $f : X \rightarrow Y$ applicazione fra spazi topologici. Sia $p \in X$, f è continua in p se

$$\forall U \subseteq Y \text{ intorno di } f(p) \exists V \subseteq X \text{ intorno di } p \text{ t.c. } f(V) \subseteq U.$$

Teorema 1

Sia $f : X \rightarrow Y$ applicazione fra spazi topologici, sono equivalenti:

1. $\forall p \in X : f$ è continua in p
2. $\forall Z \subseteq X : f(\bar{Z}) \subseteq \overline{f(Z)}$
3. f continua

Dimostrazione

1) \Rightarrow 2) Sia $p \in \bar{Z}$ so che f è continua in p .

Voglio dimostrare che

$$f(p) \in \overline{f(Z)}.$$

Formuliamo questa condizione in termini di intorni:

devo dimostrare che in ogni intorno di $f(p)$ ci sono punti di $f(Z)$. Sia $U \subseteq Y$ intorno di $f(p)$ per continuità in p $\exists V \subseteq X$ intorno di p tale che $f(V) \subseteq U$

Visto che $p \in \bar{Z}$ esiste $z \in Z$ tale che $z \in V$

Allora $f(z)$ è in U e in $f(Z)$

cioè ogni intorno U di $f(p)$ contenente punti di $f(Z)$, cioè $f(p) \in \overline{f(Z)}$

2) \Rightarrow 3) Dimostriamo che $f^{-1}(C)$ è chiuso $\forall C \subseteq Y$ chiuso. Considero $f^{-1}(C)$, voglio dimostrare che è chiuso confrontandolo con $\overline{f^{-1}(C)}$.
L'ipotesi 2) dice:

$$f(\overline{f^{-1}(C)}) \subseteq \overline{f(f^{-1}(C))} = \overline{C \cap f(X)} \subseteq C.$$

Dato che C è un chiuso che contiene $C \cap f(X)$

Allora $\overline{f^{-1}(C)} \subseteq f^{-1}(C)$

D'altronde vale sempre $\overline{f^{-1}(C)} \supseteq f^{-1}(C)$

quindi $\overline{f^{-1}(C)} = f^{-1}(C)$

da cui $f^{-1}(C)$ è chiuso.

3) \Rightarrow 1) suppongo f continua, sia $p \in X$, sia $U \subseteq Y$ intorno di $f(p)$ scegliamo $a \subseteq U$ aperto con $f(p) \in a \subseteq U$
per continuità: $f^{-1}(a)$ aperto di X e contiene p ,
posso prendere $V = f^{-1}(a)$, intorno aperto di p , ed è tale che $f(V) \subseteq a \subseteq U$ \square

Proposizione 1

La composizione di applicazioni continue qualsiasi è continua

Dimostrazione

Siano $X \xrightarrow{f} Y \xrightarrow{g} Z$

applicazioni fra spazi topologici, suppongo $f \circ g$ continue,
dimostriamo che $g \circ f$ è continua.

Sia Z aperto dimostriamo che

$$(g \circ f)^{-1}(A) \text{ è aperto .}$$

$$(g \circ f)^{-1}(A) = \{x \in X \mid (g \circ f)(x) \in A\}$$

$$= \{x \in X \mid f(x) \in g^{-1}(A)\} = f^{-1}(g^{-1}(A)).$$

g manda aperti in aperti, stesso per f , segue che la composizione fa lo stesso. \square

Definizione 2

Siano X, Y spazi topologici, $f : X \rightarrow Y$.

1. f si dice omeomorfismo se f è continua, biettiva, e $f^{-1} : Y \rightarrow X$ è continua
2. X e Y si dicono omeomorfi se esiste $f : X \rightarrow Y$ omeomorfismo
3. f (non necessariamente omeomorfismo, non necessariamente continua) si dice aperta se $f(A)$ è aperto $\forall A \subseteq X$ aperto, e f si dice chiusa quando $f(C)$ è chiuso $\forall C \subseteq X$ chiuso

Esempi:

\mathbb{R} con topologia euclidea, $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ applicazione costante $f(x) = q \quad \forall x \in \mathbb{R}$. Questa f non è aperta, perché \mathbb{R} è aperto in \mathbb{R} e $f(\mathbb{R}) = \{q\}$ non è aperto in topologia euclidea.

Esempio importante:

Applicazione non chiusa.

$$p : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(x, y) \rightarrow x$$

(\mathbb{R}^2, \mathbb{R} con topologia euclidea)

Non è chiusa, prendiamo ad esempio $C = \{(x, y) \mid x \cdot y = 1\}$

è un chiuso in \mathbb{R}^2 , ma $p(C) = \mathbb{R} \setminus \{0\}$ non è chiuso.

C è chiuso di \mathbb{R}^2 perché C è uguale a $f^{-1}(\{1\})$ dove
 $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

$$(x, y) \rightarrow xy$$

Infatti f è continua e $\{1\} \subseteq \mathbb{R}$ è un chiuso.

0.2 Spazi metrici**Definizione 3**

sia X un insieme e $d : X \times X \rightarrow \mathbb{R}$

d si dice distanza se:

1. $d(x, y) \geq 0 \quad \forall x, y \in X$,
 $d(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y$
2. $d(x, y) = d(y, x) \quad \forall x, y \in X$
3. $d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z)$
 $\forall x, y, z \in X$

In tal caso (X, d) (o X stesso) si chiama spazio metrico

Esempio

Sia X insieme, poniamo

$$d(x, y) = \begin{cases} 0 & \text{se } x = y \\ 1 & \text{se } x \neq y \end{cases}.$$

d è una distanza.

Definizione 4

Sia (X, d) spazio metrico.

1. La palla aperta di centro x e raggio $\varepsilon \in \mathbb{R}_{>0}$ è:
 $B_\varepsilon(x) = \{p \in X \mid d(p, x) < \varepsilon\}$
2. La topologia indotta da d su X è definita da:
 A aperto $\Leftrightarrow \forall a \in A \exists \varepsilon > 0 \mid B_\varepsilon(a) \subseteq A$
La denotiamo con T_d

Verifica che T_d è topologia

1. \emptyset, X sono aperti: ovvio
2. unione di aperti è aperto: ovvio
3. Siano $A_1, A_2 \in T_d$, verifichiamo che $A_1 \cap A_2 \in T_d$, sia $a \in A_1 \cap A_2$ quindi
 $\exists \varepsilon > 0 \mid B_\varepsilon(a) \subseteq A_1$ e $\exists \delta > 0 \mid B_\delta(a) \subseteq A_2$
sia $\gamma = \min\{\varepsilon, \delta\}$ allora soddisfa $B_\gamma(a) \subseteq A_1 \cap A_2$

Lemma 1

Sia (X, d) spazio metrico e T_d la topologia indotta da d

1. $\forall p \in X \forall \varepsilon > 0 \quad B_\varepsilon(p) \in T_d$
2. $B = \{B_\varepsilon(p) \mid p \in X, \varepsilon \in \mathbb{R}_{>0}\}$
è una base di T_d
3. Un sottoinsieme $U \subseteq X$ è intorno di $p \in X$ se e solo se
 $\exists \varepsilon > 0 \mid B_\varepsilon(p) \subseteq U$

Dimostrazione

Per esercizio. □

Osservazione

Gli spazi metrici in generale si comportano in modo simile a \mathbb{R}^n con distanza euclidea, ma attenzione: non tutto è uguale, ad esempio se (X, d) è uno spazio metrico e $x \in X$:

$$\{p \in X \mid d(x, p) \leq \varepsilon\}.$$

con $\varepsilon > 0$ fissato, è un chiuso di X (verifica per esercizio) ma non è sempre la chiusura di $B_\varepsilon(x)$.

Ad esempio $X = \mathbb{R}$ con distanza $d(x, y) = \begin{cases} 0 & \text{se } x = y \\ 1 & \text{se } x \neq y \end{cases}$

Considero $\{p \in \mathbb{R} \mid d(p, x) \leq 1\} = \mathbb{R}$

ma $B_1(x) = \{x\}$

Questo vale $\forall x \in \mathbb{R}$

cioè ogni ogni singoletto è aperto, allora T_d è discreta, quindi $\{x\}$ è anche chiuso.

Cioè $B_1(x) = \{x\}$.

Osservazione:

Siano X, Y spazi metrici sia $p \in X$

$f : X \rightarrow Y$, allora f è continua in p

(come applicazione fra spazi topologici, dove su X e Y metto le topologie indotte dalle distanze) $\Leftrightarrow \forall \varepsilon > 0 \ \delta > 0 \mid \text{ se } d(x, p) < \delta \text{ allora } d(f(x), f(p)) < \varepsilon$

Verifica per esercizio

Corollario 1

Siano d, h distanze su uno stesso insieme X .

Allora T_d è più fine di T_h se $\forall p \in X \ \forall \varepsilon > 0 \ \exists \delta > 0 \mid B_\delta^d(p) \subseteq B_\varepsilon^h(p)$

Dimostrazione

Usiamo $\text{id}_X : X \rightarrow X$ dove nel dominio prendiamo d e T_d , e nel codominio la distanza h e T_h . Con questa scelta l'identità su X è continua $\Leftrightarrow T_d \supseteq T_h$

La cardinalità di Id_X è equivalente alla condizione con ε e δ per l'osservazione. \square

Definizione 5 (Distanze equivalenti)

Date distanze d, h su un insieme X , esse si dicono equivalenti se $T_d = T_h$

Definizione 6 (Spazio topologico metrizzabile)

Sia X uno spazio topologico con topologia T . Se esiste una distanza d su X tale che $T = T_d$ allora X si dice metrizzabile.

0.3 Sottospazi topologici

Definizione 7

Sia X spazio topologico, sia $Y \subseteq X$ sottoinsieme qualsiasi, allora su Y è definita la topologia di sottospazio ponendo $A \subseteq Y$ aperto in topologia di sottospazio $\Leftrightarrow \exists B \subseteq X$ aperto in X tale che $A = B \cap Y$

Esempi:

1) $X = \mathbb{R}$ con topologia euclidea

$Y = [0, 1]$

Allora Y è aperto in topologia di sottospazio

$A = Y$ soddisfa $A = B \cap Y$

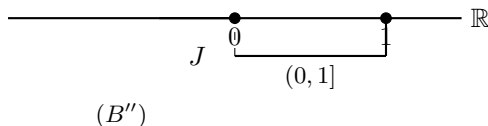
Anche $I =]\frac{1}{2}, \frac{2}{3}[\subseteq Y$ è aperto in topologia di sottospazio basta prendere $B' = I$ per avere $I = B' \cap Y$

Considero $[0, \frac{1}{2}[= J \subseteq Y$

non è aperto in $\mathbb{R} = X$, ma è aperto in Y in topologia di sottospazio, basta prendere $B'' =]-1, \frac{1}{2}[$ è aperto in X e soddisfa

$$J = B'' \cap Y.$$

Idea intuitiva:



J non è aperto in \mathbb{R} perché $\forall \varepsilon > 0 \exists$ punti di \mathbb{R} , a distanza $< \varepsilon$ da 0, punti che non sono in J .

Ma J aperto in Y in topologia di sottospazio perché Y non contiene tali punti

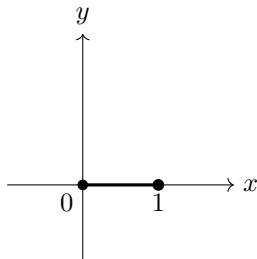
2) $X = \mathbb{R}$ con topologia euclidea, sia $Y = \mathbb{Z}$ con topologia di sottospazio, Ad esempio $A =]-100, 23[\cap Y = \{-99, -98, \dots, 22\}$

Anche $] -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}[\cap \mathbb{Z} = \{0\}$ è aperto.

Analogamente

$]n - \frac{1}{2}, n + \frac{1}{2}[\cap \mathbb{Z} = \{n\} \quad \forall n \in \mathbb{Z}$ è aperto in \mathbb{Z} in topologia di sottospazio. Quindi la topologia di sottospazio è discreta.

3) $X = \mathbb{R}^2$ con topologia euclidea, $Y = \mathbb{R} \times \{0\}$, l'asse x .



allora $A =]0, 1[\times \{0\}$ è aperto in topologia di sottospazio, ad esempio $B =]0, 1[\times \mathbb{R}$

Osservazione Verifichiamo che la topologia di sottospazio è una topologia:

$$T_Y = \{A \subseteq Y \mid \exists B \subseteq X \text{ aperto t.c. } B \cap Y = A\}.$$

Assiomi di topologia

1. $\emptyset = \emptyset \cap Y, Y = X \cap Y$
2. Siano $A_i, i \in I$ elemento di T_Y , verifica che $\bigcup_{i \in I} A_i$ è in T_Y
Scegliamo $B_i \quad \forall i \in I$ aperto in X t.c. $A_i = B_i \cap Y$

$\bigcup_{i \in I} A_i = \bigcup_{i \in I} (B_i \cap U) = \bigcup_{i \in I} B_i \cap Y$ dove il primo termine è aperto in X
da cui $\bigcup_{i \in I} A_i \in T_Y$.

3. Siano $A_1, A_2 \in T_Y$, scegliamo B_1, B_2 aperti in X con $A_i = B_i \cap Y \quad \forall i \in \{1, 2\}$ allora
 $A_1 \cap A_2 = (B_1 \cap Y) \cap (B_2 \cap Y) = (B_1 \cap B_2) \cap Y$ dove il primo termine è aperto in X
quindi $A_1 \cap A_2 \in T_Y$

Osservazione.

Sia $C \subseteq Y$ chiuso in topologia di sottospazio. Allora $A = Y \setminus C$ è scrivibile come $A = B \cap Y$ con B aperto in X , Allora $D = X \setminus B$ è chiuso in X , e vale $D \cap Y = C$

Cioè se C è chiuso in topologia di sottospazio allora esiste $D \subseteq X$ chiuso tale che $C = D \cap Y$.

Vale il viceversa se il sottoinsieme C di Y è scrivibile come $C = D \cap Y$ con $D \subseteq X$ chiuso, allora C è chiuso in topologia di sottospazio (esercizio)

Lezione 6 Geometria 2

Federico De Sisti

2025-03-11

0.1 boh

Osservazione:

Sia X spazio topologico, $Y \subseteq X$ con topologia di sottospazio T_Y .
Considero l'inclusione di Y in X come applicazione

$$\begin{aligned} i : Y &\rightarrow X \\ y &\rightarrow y \end{aligned}$$

i è costruita (mettendo su Y la topologia T_Y). Verifica: sia $B \subseteq X$ aperto la controimmagine è $i^{-1}(B)$. Questo è aperto in topologia di sottospazio. Sia T una topologia su Y (non necessariamente $= T_Y$), suppongo che $i : Y \rightarrow X$ sia continua anche usando T come topologia su Y . Allora $\forall B \subseteq X$ aperto, $i^{-1}(B)$ è aperto in Y cioè $i^{-1}(B) \in T$. Al variare di B aperto in X , gli insiemi $i^{-1}(B)$ formano T_Y , quindi $T_Y \subseteq T$. Possiamo considerare la famiglia di tutte le topologie su Y per cui l'inclusione è continua. L'intersezione di esse è contenuta in T_Y perché T_Y è una di esse, e contiene T_Y perché ogni T siffatta contiene T_Y . Quindi T_Y è la topologia meno fine fra quelle per cui i è continua.

Proposizione 1

Sia $f : X \rightarrow Z$ applicazione continua fra spazi topologici, sia $Y \subseteq X$ con topologia di sottospazio, allora $f|_Y : Y \rightarrow Z$ è continua

Dimostrazione

Usiamo l'inclusione $i : X \rightarrow Y$ e osserviamo $f|_Y : Y \rightarrow Z$ concatenato con

$$f \circ i : Y \xrightarrow{i} X \xrightarrow{f} Z.$$

f e i sono continue, lo è anche $f \circ i$

□

Proposizione 2

Siano X spazio topologico, $Y \subseteq X$ con topologia di sottospazio, Z spazio topologico e $f : Z \rightarrow Y$.

Consideriamo l'estensione del codominio di f da Y a X che è l'applicazione $i \circ f : Z \xrightarrow{f} Y \xrightarrow{i} X$

Allora f è continua se e solo se $i \circ f$ è continua.

Dimostrazione

(\Rightarrow) ovvio poiché $i \circ f$ è composizione di applicazioni continue

(\Leftarrow) Sia $A \subseteq Y$ aperto, scegliamo $B \subseteq X$ aperto tale che $B \cap Y = A$.

Allora $f^{-1}(A) = (i \circ f)^{-1}(B)$

poiché chiedere che $z \in Z$ vada in A tramite f è equivalente a richiedere che vada in B .

Allora $f^{-1}(A)$ è aperto per continuità di $i \circ f$

□

Osservazione

Data in generale $f : Z \rightarrow X$ spesso la si restringe all'immagine

$$\begin{aligned}\tilde{f} : Z &\rightarrow \text{Im}(f) \\ z &\mapsto f(z)\end{aligned}$$

vale f continua $\Leftrightarrow \tilde{f}$ continua, perché posso considerare l'inclusione

$$i : \text{Im}(f) \rightarrow X.$$

e allora $f = i \circ \tilde{f}$

Esempio:

$X = \mathbb{R}$ con topologia euclidea.

$Y = [0, 1[$ con topologia di sottospazio

$$Z =]0, 1[\quad (\subseteq Y).$$

Sia verifica facilmente (esercizio) che la chiusura di Z in Y è $[0, 1[$ e la chiusura di Z in X è $[0, 1]$

Le chiusure sono diverse, ma

$$[0, 1[= [0, 1] \cap Y.$$

dove il primo intervallo è in Y e il secondo intervallo in X

Questo si generalizza.

Lemma 1

Sia X spazio topologico, $Y \subseteq X$ con topologia di sottospazio, $Z \subseteq Y$ la chiusura di Z in Y è uguale a Y intersecato la chiusura di Z in X

Dimostrazione

$$\text{Chiusura di } Z \text{ in } Y = \bigcap_{\substack{C \subseteq Y, \\ C \text{ chiuso in } Y, \\ C \supseteq Z}} C = \dots$$

Per ogni tale C scelgo un $D \subseteq X$ chiuso in X tale che $C = D \cap Y$

$$\begin{aligned}\dots &= \bigcap_{\substack{C \subseteq Y, \\ C \text{ chiuso in } Y, \\ C \supseteq Z, \\ D \subseteq X, \\ D \text{ chiuso in } X \\ \text{t.c. } D \cap Y = C}} D \cap Y. \\ &= \bigcap_{\substack{D' \subseteq X, \\ D' \text{ chiuso in } X, \\ D' \supseteq Z}} D' \cap Y.\end{aligned}$$

L'ultima uguaglianza vale perché ogni D della prima intersezione compare fra i D della seconda intersezione, Per ogni D' della seconda seconda intersezione considero $C = D' \cap Y$ che è in Y , chiuso in Y , contenente Z , quindi compare fra i C della prima intersezione; ad esso corrisponde un D della prima intersezione, che soddisfa $D \cap Y = C = D' \cap Y$.

Quindi per ogni D' della seconda intersezione esiste un D della prima con la stessa intersezione con Y , ovvero $D \cap Y = D' \cap Y$, Quindi vale l'uguaglianza. L'uguaglianza prosegue:

$$= \left(\bigcap_{\substack{D'Z, \\ D' \text{ chiuso in } X, \\ D' \supseteq Z}} D' \right) \cap Y.$$

dove la parentesi è la chiusura di Z in X

□

Osservazione

Attenzione: non vale un enunciato analogo con la parte interna.

Ad esempio $X = \mathbb{R}$ cn topologia euclidea $Y = \mathbb{Z}$ $Z = \{0\}$

La parte interna di Z in X è vuota, perché Z non contiene alcun aperto di \mathbb{R}

Invece la topologia di sottospazio su Y è la topologia discreta e Z è aperto in Y .

Quindi Z è la propria parte interna come sottoinsieme di Y .

Definizione 1

Sia $f : X \Rightarrow Y$ un'applicazione continua fra spazi topologici, f è un'inversione topologica se la restrizione

$$\begin{aligned} \tilde{f} : X &\rightarrow f(X) \\ x &\rightarrow f(x) \end{aligned}$$

è un omeomorfismo, dove su $f(X) \subseteq Y$ metto la topologia di sottospazio.

Esempio

1) Considero

$$\begin{aligned} \mathbb{R} &\rightarrow \mathbb{R} \\ x &\rightarrow (x, 0) \end{aligned}$$

(qui \mathbb{R}, \mathbb{R}^2 con topologia euclidea) è un'immersione, la verifica è per esercizio.

2)

$$\begin{aligned} f : [0, 2\pi[&\rightarrow \mathbb{C} \\ t &\rightarrow e^{it} \end{aligned}$$

Su $[0, 2\pi[\subseteq \mathbb{R}$

metto la topologia di sottospazio indotta dalla topologia euclidea su \mathbb{R} , su $\mathbb{C} = \mathbb{R}^2$ metto la topologia euclidea

È continua, iniettiva e $f([0, 2\pi[) = S^1 = \{z \in \mathbb{C} \mid |z| = 1\}$

Questa f non è un'immersione, infatti $[0, \pi[$ è aperto nel dominio, ma $f([0, 2\pi[)$ non è aperto in S^1 con topologia di sottospazio. quel chiuso dovrebbe essere intersezione tra la circonferenza e un aperto di \mathbb{R}^2 , Ciò non è possibile perchè ci sarebbe un intorno su un estremo della circonferenza.

0.2 Prodotti topologici

Siano P, Q spazi topologici.

vogliamo definire una topologia "naturale" su $P \times Q$.

Esempio:

Considero $P = Q = \mathbb{R}$ con topologia euclidea

$$P \times Q = \mathbb{R} \times \mathbb{R} = \mathbb{R}^2.$$

La topologia su \mathbb{R}^2 sarà quella euclidea. Considero ad esempio

$$U \subseteq \mathbb{R} \text{ aperto}, \quad V \subseteq \mathbb{R} \text{ aperto}.$$

il prodotto $U \times V$ sarà aperto in \mathbb{R}^2 , posso pensare che questa sia quindi la mia topologia, ma vediamo qualche esempio con la topologia euclidea.

Ad esempio $U =]a, b[\quad V =]c, d[$, allora $U \times V =]a, b[\times]c, d[$ è un rettangolo aperto

Anche un disco aperto in \mathbb{R}^2 è aperto in topologia euclidea, ma non riesco a scriverlo con questo prodotto $U \times V$ con $U \subseteq \mathbb{R}, V \subseteq \mathbb{R}$

Potrei prendere

$$B = \{U \times V \mid \begin{matrix} U \subseteq \mathbb{R} \text{ aperto} \\ V \subseteq \mathbb{R} \text{ aperto} \end{matrix}\}.$$

come base per la topologia su $\mathbb{R} \times \mathbb{R}$

Definizione 2

Siano P, Q spazi topologici, la topologia prodotto su $P \times Q$ è la meno fine fra quelle per cui le proiezioni:

$$p : P \times Q \rightarrow P$$

$$(a, b) \rightarrow a$$

$$q : P \times Q \rightarrow Q$$

$$(a, b) \rightarrow b$$

Sono continue.

Osservazione

Esistono topologie su $P \times Q$ tali che p e q sono continue, per esempio la topologia discreta su $P \times Q$

La topologia prodotto è l'intersezione di tutte le topologie per cui p e q sono continue.

Lezione 7 Geometria 2

Federico De Sisti

2025-03-17

0.1 Continuo sulla topologia prodotto

Teorema 1

Siano P, Q spazio topologico, sia $P \times Q$ con topologia prodotto

1. $B = \{U \times V \mid U \subseteq P \text{ aperto}, V \subseteq Q \text{ aperto}\}$ è una base della topologia prodotto.
2. Per ogni $x_0 \in P, y_0 \in Q$ le applicazioni

$$\begin{aligned} p|_{P \times \{y_0\}} : P \times \{y_0\} &\rightarrow P \\ (x, y_0) &\rightarrow x \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p|_{\{x_0\} \times Q} : \{x_0\} \times Q &\rightarrow P \\ (x_0, y) &\rightarrow y \end{aligned}$$

sono omomorfismi (dove $P \times \{y_0\}$ e $\{x_0\} \times Q$ hanno topologia di sottospazio)

3. le proiezioni $p : P \times Q \rightarrow P$
 $q : P \times Q \rightarrow Q$
sono aperte

4. Sia X spazio topologico $f : X \rightarrow P \times Q$
allora f è continua se e solo se lo sono le sue componenti $p \circ f$ e $q \circ f$

Dimostrazione

1) Dimostriamo prima di tutto che esiste una topologia T su $P \times Q$ che ha B per base.

Verifichiamo le condizioni date in una proposizione precedente

- a) $P \times Q$ dev'essere unione di elementi di B , è vero perché $P \times Q \in B$
- b) Siano $U, U' \subseteq P$ aperti, $V, V' \subseteq Q$ aperti, allora l'intersezione.

$$(U \times V) \cap (U' \times V').$$

(è l'intersezione di due elementi qualsiasi di B) si deve poter scrivere come unione di elementi di B :

$$(U \cap U') \times (V \cap V').$$

quindi questa intersezione è un elemento di B .

Abbiamo dimostrato che esiste T che ha B per base.

Confrontiamo T con la topologia con la topologia prodotto. Prima cosa: dimostriamo che p e q sono continue se su $P \times Q$ mettiamo T .

Vediamo $p : P \times Q \rightarrow P$

sia $A \subseteq P$ aperto, allora $p^{-1}(A) = A \times Q$

è un aperto di T , Quindi p è continua.

Analogamente q è continua.

Segue T è più fine della topologia prodotto (per definizione della topologia prodotto).

T topologia prodotto

Dimostriamo $T \subseteq$ topologia prodotto

Dimostriamo che $B \subseteq$ topologia prodotto

Siano $U \subseteq P$ aperto, $V \subseteq Q$ aperto

quindi $U \times V \in B$ allora:

$$U \times Q = p^{-1}(U).$$

dev'essere aperto anche in topologia prodotto.

Anche $P \times V = q^{-1}(V)$ dev'essere aperto in topologia prodotto.

$$U \times V = (U \times Q) \cap (P \times V).$$

unione arbitraria di aperti è aperta, quindi $T \subseteq$ topologia prodotto.

Quindi B è base della topologia prodotto

2) Dimostriamo che

$$p|_{P \times \{y_0\}} : P \times \{y_0\} \rightarrow P.$$

è omeomorfismo.

Quest'applicazione è biettiva, è continua perché è restrizione (su un sottospazio) di un'applicazione continua

Dobbiamo dimostrare che l'inversa è continua

$$\begin{aligned} \varphi : P &\rightarrow P \times \{y_0\} \\ x &\rightarrow (x, y_0) \end{aligned}$$

Basta verificare che le controimmagini di elementi della base sono aperti (esercizi settimanali).

Inoltre una base del sottospazio $P \times \{y_0\}$ è ottenuta intersecando gli elementi della base B al sottospazio (esercizi settimanali). Sia $U \times V \in B$ ($U \subseteq P$ aperto, $V \subseteq Q$ aperto) e considero

$$A = (U \times V) \cap (P \times \{y_0\}).$$

$$\text{Abbiamo } A = \begin{cases} U \times \{y_0\} & \text{se } y_0 \in V \\ \emptyset & \text{se } y_0 \notin V \end{cases}$$

$$\text{allora } \varphi^{-1}(A) = \begin{cases} U & \text{se } y_0 \in V \\ \emptyset & \text{se } y_0 \notin V \end{cases} \quad \text{In entrambi i casi ho un aperto di } P$$

segue che $p|_{P \times \{y_0\}}$ è un omeomorfismo. Analogamente lo è anche $q|_{\{x_0\} \times Q}$

3) Dimostriamo che p, q sono aperti

Su $A \subseteq P \times Q$ aperto considero

$$\begin{aligned} A &= \bigcup_{y_0 \in Q} A \cap (P \times \{y_0\}). \\ p(A) &= \bigcup_{y_0 \in Q} p(A \cap (P \times \{y_0\})). \\ &= \bigcup_{y_0 \in Q} p|_{P \times \{y_0\}}(A \cap (P \times \{y_0\})). \end{aligned}$$

Ora l'insieme $A \cap (P \times \{y_0\})$ è aperto nel sottospazio $P \times \{y_0\}$, e $p|_{P \times \{y_0\}}$ è omeomorfismo.

quindi $p|_{P \times \{y_0\}}(A \cap (P \times \{y_0\}))$ è aperto di P .

Segue: $p(A)$ aperto in P . Cioè p è aperta analogamente q è aperta

4) Abbiamo Se f è continua allora lo sono le mappe $p \circ f, q \circ f$

Viceversa, supponiamo $p \circ f$ continua. Allora mostriamo f continua. Di nuovo usiamo B , quindi $U \subseteq P$ aperto, $V \subseteq Q$ aperto, mostriamo che $f^{-1}(U \times V)$ è aperto in X . Abbiamo

$$f^{-1}(U \times V) = (p \circ f)^{-1}(U) \cap (q \circ f)^{-1}(V).$$

è aperto per continuità di $p \circ f$ e $q \circ f$

□

Osservazione

Siano P, Q spazi topologici, siano B_P base della topologia di P e B_Q base della topologia di Q allora

$$\{U \times V | U \in B_P, V \in B_Q\}.$$

è una base della topologia prodotto.

Esempi

1) $P = Q = \mathbb{R}$ con topologia euclidea prendiamo le basi $B_P = B_Q = \{]a, b[\mid a, b \in \mathbb{R} \ a < b\}$ della topologia euclidea su \mathbb{R}

Per l'osservazione $\{]a, b[\times]c, d[\mid a, b, c, d \in \mathbb{R} \ a < b, c < d\}$

è base della topologia prodotto su $\mathbb{R}^2 = \mathbb{R} \times \mathbb{R}$

Sappiamo anche che questa è una base della topologia euclidea su \mathbb{R}^2 quindi questa è la topologia prodotto.

Analogamente, la topologia euclidea su \mathbb{R}^n è la topologia prodotto su

$$\mathbb{R}^n = \mathbb{R}^{n-1} \times \mathbb{R}.$$

2) Considero \mathbb{R} con topologia di Zarinksi, allora la topologia prodtto su

$$\mathbb{R}^2 = \mathbb{R} \times \mathbb{R}.$$

dove ogni \mathbb{R} ha la topologia di Zarinski non è la topologia di Zarinksi su \mathbb{R}^2

Definizione 1 (Spazi di Hausdoff)

Uno spazio topologico X si dice di Hausdoff (o T_2) se $\forall x, y \in X$ con $x \neq y$, $\exists U$ intorno di x, V intorno di y t.c. $U \cap V = \emptyset$.

Esempi

- 1) Ogni spazio metrico è T_2 , basta prendere $U = B_{d(x,y)/2}(x)$ $V = B_{d(x,y)/2}(y)$
- 2) $X = \emptyset$ di Hausdoff
- 3) X qualsiasi con topologia banale allora:

- se $|X| \leq 1$ allora X è T_2
- se $|X| \geq 2$ allora X non è T_2

- 4) Se X ha topologia cofinita.

- se X è un insieme finito allora la topologia è discreta e X è T_2
- se X è infinito allora X non è T_2 .

Osservazione

Dati $x, y \in X$ con $x \neq y$

se esistono intorni U di x, V di y con $U \cap V = \emptyset$ allora esistono aperti $(x \in) A(\subseteq U)$ e $(y \in) B(\subseteq V)$ e sono disgiunti.

Quindi X è T_2 se e solo se $\forall x, y \in X$ con $x \neq y$ $\exists U$ intorno aperto di x V intorno aperto di y con $U \cap V = \emptyset$

Lemma 1

Se X spazio topologico è T_2 , tutti i suoi sottoinsiemi finiti sono chiusi.

Dimostrazione

Sia $x \in X$ per ogni $y \in X$ scegliamo intorni aperti

$$U \ni x, V \ni y.$$

con $U \cap V = \emptyset$ $V \not\ni x$, quindi $V \subseteq (X \setminus \{x\})$

Cioè $X \setminus \{x\}$ è intorno di ogni suo punto.

Segue $\{x\}$ è chiuso.

Allora tutti i sottoinsiemi finiti sono chiusi

□

Proposizione 1

Sottospazi e prodotti di spazi di Hausdoff sono di Hausdoff

Dimostrazione

Sia X T_2 sia $Y \subseteq X$ sottospazio. Siano $y, y' \in Y$ con $y \neq y'$

Scegliamo $U \ni y, U' \ni y'$ aperti in X e disgiunti $U \cap U' = \emptyset$

allora $U \cap Y$ e $U' \cap Y$ sono aperti in Y , disgiunti, e contengono rispettivamente y e y' , Allora Y è T_2 .

Siano ora P, Q spazi topologici, entrambi T_2 , siano $(a, b) \neq (c, d) \in P \times Q$
 Supponiamo $a \neq c$
 siano $U \ni a, U' \ni c$ aperti in P , $U \cap U' = \emptyset$. Allora $U \times Q$ e $U' \times Q$ sono aperti
 disgiunti contenenti (a, b) e (c, d) rispettivamente.
 Se $a = c$ allora $b \neq d$ e la dimostrazione è analoga con spazi del tipo $P \times U, P \times U'$
 \square

Teorema 2

Sia X spazio topologia, considero $X \times X$ con topologia prodotto e la diagonale $\Delta = \{(a, a) \in X \times X \mid a \in X\}$
 Vale: X T_2 se e solo se Δ è chiusa in $X \times X$

Idea intuitiva dell'enunciato, parte \Rightarrow .
 sia $x \in X$ un punto che "si muove" (ad esempio è un termine di una successione).
 Supponiamo x "tende" ad un limite $a \in X$, cioè entra progressivamente in ogni intorno di a . Se x "tende" anche a $b \in X$ e X è T_2 , allora $a = b$ (perché se $a \neq b$ allora hanno intorni disgiunti).
 Allora potrò dire che (x, x) "tende" alla coppia (a, b) e la proprietà T_2 implica $a = b$, cioè la diagonale $\{(x, x) \mid x \in X\}$ è chiusa.

Dimostrazione

\Rightarrow suppongo X T_2 , dimostriamo che $(X \times X) \setminus \Delta$ è aperto in topologia prodotto
 Sia $(x, y) \in (X \times X) \setminus \Delta$, cioè $x \neq y$
 Siano U, V aperti di X disgiunti con $U \ni x, V \ni y$, allora $U \times V$ è aperto in $X \times X$, contiene (x, y)
 Inoltre $(U \times V) \cap \Delta = \emptyset$, perché

$$(U \times V) \cap \Delta = \{(z, z) \in X \times X \mid z \in U \cap V\}.$$

è vuoto perché z appartenerrebbe a $U \cap V = \emptyset$
 Quindi $(X \times X) \setminus \Delta$
 è intorno di ogni suo punto, cioè è chiuso
 (\Leftarrow) Suppongo Δ chiuso, cioè $(X \times X) \setminus \Delta$ aperto di $X \times X$. Siano $x \neq y$ di X , allora $(x, y) \in (X \times X) \setminus \Delta$
 Per la base B vista per la topologia prodotto esiste $U \times V \subseteq (X \times X) \setminus \Delta$
 tale che $U \times V$ aperto di $X, U \times V \ni (x, y)$. Allora $U \cap V = \emptyset$
 (ragionamento di prima, non esistono punti come z). Inoltre $x \in U, y \in V$.
 Segue X è T_2 . \square

Osservazione

Ricordo $C = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid xy = 1\}$
 è chiusa perché $C = f^{-1}(\{1\})$
 dove

$$\begin{aligned} f: \mathbb{R}^2 &\rightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) &\rightarrow xy \end{aligned}$$

Più in generale siano X, Y spazi topologici $f: X \rightarrow Y$ continua. Suppongo Y di Hausdorff e sia $y \in Y$
Allora $\{y_0\}$ è chiuso in Y , quindi

$$\{x \in X \mid f(x) = y_0\} = f^{-1}(\{y_0\}) \quad \text{è chiuso.}$$

Corollario 1

X, Y spazi topologici.

Siano $f, g: X \rightarrow Y$ continue, e l'insieme

$$C = \{x \in X \mid f(x) = g(x)\}.$$

Se Y è T_2 allora C è chiuso in X .

Dimostrazione

Consideriamo

$$\begin{aligned} \varphi: X &\rightarrow Y \times Y \\ x &\rightarrow (f(x), g(x)) \end{aligned}$$

Per il primo teorema della lezione, questa è continua. Allora $C = \varphi^{-1}(\Delta)$ che è la diagonale in $Y \times Y$

Ma la diagonale è chiusa quindi C è chiuso □

Lezione 8 Geometria 2

Federico De Sisti

2025-03-18

0.1 Spazi topologici connessi

Esempio

\mathbb{R} con topologia euclidea,

$X = [0, 1] \cup [2, 3]$ sottospazio

intuitivamente è fatto da due "pezzi" gli intervalli $[0, 1]$ e $[2, 3]$

Come distinguere i "pezzi" di X da altri sottospazio ad esempio $[0, 1/3]$?

$[0, 1/3]$ è chiuso in X .

anche $[0, 1]$ e $[2, 3]$ sono chiusi in X

$[0, 1/2]$ non è aperto in X .

Invece $[0, 1]$ è anche aperto in X in topologia di sottospazio, infatti $[0, 1] \in X \cap] - 1, 3/2[$, dove il secondo è aperto in \mathbb{R}

Anche $[2, 3]$ è aperto in X

Definizione 1

Uno spazio topologico si dice connesso se gli unici sottospazi contemporaneamente aperti e chiusi sono solo \emptyset e X . Se X non è connesso si dice sconnesso.

Esempio

1) Se $X = \emptyset$

allora X è connesso

2) se $|X| = 1$ è connesso

3) Anche se X ha topologia banale (qualsiasi cardinalità) è connesso

4) Se $|X| \geq 2$ e la topologia discreta allora X è connesso

5) $X = [0, 1] \cup [2, 3]$ di prima, è sconnesso ($[0, 1]$ è contemporaneamente aperto e chiuso)

6) $X = \mathbb{R} \setminus \{0\}$ (topologia di sottospazio da \mathbb{R} con topologia euclidea)

è sconnesso ad esempio $] - \infty, 0[$ è aperto e chiuso in X .

$$] - \infty, 0[= \begin{cases} X \cap] - \infty, 0[& (\text{aperto di } \mathbb{R}) \\ X \cap] - \infty, 0] & (\text{chiuso di } \mathbb{R}) \end{cases}$$

7) $\mathbb{Q} = X$ (con topologia di sottospazio da \mathbb{R} con topologia euclidea)

è sconnesso, ad esempio $\mathbb{Q} \cap] - \infty, \sqrt{2}[$ è contemporaneamente aperto in \mathbb{Q}

è aperto ovviamente in topologia di sottospazio

ed è anche chiuso $\mathbb{Q} \cap] - \infty, \sqrt{2}[= \mathbb{Q} \cap] - \infty, \sqrt{2}]$ chiuso in \mathbb{R}

Lemma 1

Sia X spazio topologico allora sono equivalenti:

1. X sconnesso
2. esistono aperti disgiunti non vuoti A_1, A_2 tali che $X = A_1 \cup A_2$
3. Esistono chiusi disgiunti non vuoti tali che $X = C_1 \cup C_2$

Dimostrazione

1) \Rightarrow 2) Sia $A \subseteq X$ aperto e chiuso $A \notin \{\emptyset, X\}$, basta porre $A_1 = A$, $A_2 = X \setminus A$

- 2) \Rightarrow 3) Poniamo $C = A_1, C_2 = A_2$
 3) \Rightarrow 1) Basta prendere $A = C_1$ è anche aperto, non vuoto $\neq X$ perché $C_2 \neq \emptyset$ \square

Nota

D'ora in poi, per i sottoinsiemi di \mathbb{R}^n daremo per scontata la topologia di sottospazio indotta dalla topologia euclidea su \mathbb{R}^n

Teorema 1

$[0, 1]$ è connesso

Dimostrazione

Suppongo per assurdo $[0, 1]$ sconnesso, usiamo il 3) del lemma, quindi esistono chiusi non vuoti disgiunti C, D tale che $[0, 1] = C \cup D$

Possiamo assumere che $0 \in C$ (altrimenti scambio i nomi)

Consideriamo $d = \inf D$, allora $d \in \mathbb{R}$ perché D è limitato

Visto che D è chiuso $d = \min D$

Inoltre $d \neq 0$ poiché $C \cap D = \emptyset$

Segue $[0, d] \subseteq C$ ma C è chiuso e d è aderente a $[0, d[$ poiché $d \in C$ assurdo \square

Lemma 2

Sia X spazio topologico, sia $Y \subseteq X$ sottospazio connesso, sia $A \subseteq X$ sottoinsieme aperto e chiuso.

Allora $Y \subseteq A$ oppure $Y \cap A = \emptyset$

Dimostrazione

$A \cap Y$ è contemporaneamente aperto e chiuso in topologia di sottospazio quindi $A \cap Y = Y$ oppure $A \cap Y = \emptyset$ \square

Definizione 2

Uno spazio topologico X si dice connesso per archi se

$\forall p, q \in X \exists \alpha : [0, 1] \rightarrow X$ continua tale che $\alpha(0) = p, \alpha(1) = q$ Una tale α è detto cammino da p a q

Esempio

1) $X = \mathbb{R}^n$ è connesso per archi, ad esempio.

$$\alpha(t) = tq + (1 - t)p$$

percorre il segmento da p a q

2) $S^n = \{p \in \mathbb{R}^{n+1} \mid \|p\| = 1\}$

sfera n -dimensionale

$$S^{-1} = \emptyset \subseteq \mathbb{R}^0 = \{0\}$$

$$S^0 = \{1, -1\} \subseteq \mathbb{R} \text{ sconnesso}$$

$$S^1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 = 1\}$$

Ogni S^n è connesso per archi per ogni $n \geq 1$

Un cammino da p a q è dato ad esempio da $\alpha(t) = (\cos(t \cdot s + (1 - t)$

DA COMPLETARE

Suppongo $n \geq 2$, dimostro che S^n connesso per archi

Scegliamo $V \subseteq \mathbb{R}^{n+1}$ sottospazio vettoriale di dimensione 2 contenente p e q .

Esiste un isomorfismo di spazi vettoriali $\varphi : V \rightarrow \mathbb{R}^2$ che preserva il prodotto scalare (quindi la norma) allora $\varphi(V \cap S^n) = S^1$

Scelgo β cammino tra $\varphi(p)$ e $\varphi(q)$ allora $\alpha = \varphi^{-1} \circ \beta$ è cammino tra p e q

3) Sia $X \subseteq \mathbb{R}^n$ sottoinsieme connesso, allora è connesso per archi

Teorema 2

Sia $f : C \rightarrow Y$ applicazione continua fra spazi topologici

1. Se X è connesso allora $f(X)$ è connesso
2. Se X è connesso per archi allora $f(X)$ è connesso per archi

Dimostrazione

Supponiamo per assurdo $f(X)$ sconnesso, quindi esistono aperti non vuoti disgiunti $A, B \subseteq f(X)$ tale che $f(X) = A \cup B$

Supponiamo che la restrizione $\tilde{f} : X \rightarrow f(X)$ è continua

Allora $f^{-1}(A)$ e $f^{-1}(B)$ sono aperti in X , non vuoti e disgiunti

$$f^{-1}(A) \cap f^{-1}(B) = f^{-1}(A \cap B).$$

Assurdo perché X è connesso.

2) Siano $p, q \in f(X)$ scegliamo $x \in f^{-1}(p), z \in f^{-1}(q)$ e $\beta : [0, 1] \rightarrow X$ un cammino da x a z allora $f \circ \beta : [0, 1] \rightarrow f(X)$ è un cammino da p a q \square

Corollario 1

Sia X spazio topologico. Se X è connesso per archi allora è connesso.

Dimostrazione

Suppongo per assurdo X sconnesso, esistono quindi disgiunti A, B non vuoti tali che $X = A \cup B$

Scegliamo $p \in A, q \in B$ e α cammino in X da p a q . $\alpha : [0, 1] \rightarrow X$

Per il teorema precedente $\alpha([0, 1])$ è connesso di X (e $[0, 1]$ è connesso)

Osserviamo A è contemporaneamente aperto e chiuso, segue $\alpha([0, 1]) \subseteq A$ assurdo perché $\alpha(1) = q \in B$ oppure $\alpha([0, 1]) \cap A = \emptyset$ assurdo perché $\alpha(0) = p \in A$ \square

Proposizione 1

Sia $I \subseteq \mathbb{R}$

Sono equivalenti

1. I è un intervallo
2. I è connesso per archi
3. I è connesso

Nota

In \mathbb{R} definiamo un intervallo se $\forall a, b \in I$ $a < b$ e $\forall c \in \mathbb{R}$ tale che $a < c < b$ abbiamo $c \in I$

Dimostrazione

1) \Rightarrow 2) Se I è intervallo allora è convesso, allora è connesso per archi

2) \Rightarrow 3)

Segue dal corollario precedente.

3) \Rightarrow 1)

Supponiamo per assurdo che $I \subseteq \mathbb{R}$ sia connesso ma non intervallo

Allora $\exists a, b \in I, c \in \mathbb{R}$ con $a < c < b$, $c \notin I$

Definisco $A := I \cap]-\infty, c[$ e $B := I \cap]c, +\infty[$

aperti in I disgiunti non vuoti e $I = A \cup B$, assurdo. \square

Osservazione

La connessione e la connessione per archi si usano per dimostrare che spazi topologici non sono omeomorfi.

Ad esempio $[0, 1[$ e $]0, 1[$ non sono omeomorfi (fogli di esercizi)

Lemma 3

Sia $f : S^n \rightarrow \mathbb{R}$ continua, $n \geq 1$

Allora esiste $p_0 \in S^n$ tale che $f(p_0) = f(-p_0)$

Dimostrazione

Consideriamo

$g : S^n \rightarrow \mathbb{R}$

$p \mapsto f(p) - f(-p)$

è continua e vale $g(-p) = -g(p)$ l'immagine di g è connessa ed è sottoinsieme simmetrico di \mathbb{R} . Allora l'immagine di g contiene $0 \in \mathbb{R}$ \square

Lezione 09

Federico De Sisti

2025-03-24

0.1 Esonero

L'esonero sarà (forse) 15 aprile ore 18 : 00 – 20 : 00 (da confermare)

0.2 Lezione

Ricordo: abbiamo visto che per $n \geq 1$, ogni funzione $f : S^n \rightarrow \mathbb{R}$ continua ammette $x_0 \in S^n$ t.c. $f(x_0) = f(-x_0)$

Corollario 1 (Invarianza del dominio con $n = 1$, m qualsiasi)

Siano $A \subseteq \mathbb{R}^m$ aperto non vuoto, $B \subseteq \mathbb{R}$ aperto non vuoto. Se $m \geq 2$ allora A e B non sono omeomorfi.

Dimostrazione

Sia $a \in A$, sia $\varepsilon > 0$ tale che $B_\varepsilon(a) \subseteq A$ considero $S = \{p \in \mathbb{R}^n \mid ||p - a|| = \varepsilon/2\}$
Allora $S \subseteq A$ supponiamo per assurdo che esista $g : A \rightarrow B$ omeomorfismo, allora la restrizione $g|_S : S \rightarrow \mathbb{R}$
questa è un'applicazione iniettiva e continua ed S è omeomorfa a S^{m-1} , assurdo \square

Proposizione 1

Sia X spazio topologico sia $Y \subseteq X$ sottospazio connesso.

Sia $W \subseteq X$ tale che $Y \subseteq W \subseteq \bar{Y}$ (= chiusura di Y in X)

Allora W è connesso.

In particolare \bar{Y} è connessa.

Dimostrazione

Per assurdo sia $W = A \cup B$ con A, B disgiunti, non vuoti, aperti in W

Segue $A \cap Y, B \cap Y$ sono disgiunti, e sono aperti in Y .

Infatti A è intersezione $A = W \cap A'$ con $A' \subseteq X$ aperto in X , e $B = W \cap B'$ con B' aperto.

Allora $A \cap Y = (A' \cap W) \cap Y = A' \cap Y$

$B \cap Y = (B' \cap W) \cap Y = B' \cap Y$

Visto che Y è connesso, $A \cap Y$ oppure $B \cap Y$ è vuoto. Senza perdita di generalità ne fisso uno.

Supponiamo $A \cap Y = \emptyset$ (se è $B \cap Y = \emptyset$ scambiamo i nomi)

Sia $a \in A$, sappiamo che $a \in \bar{Y}$, cioè a è adiacente a Y , quindi ogni intorno di a interseca Y , Ad esempio A' è intorno aperto di a quindi $A' \cap Y \neq \emptyset$

Contraddice $A' \cap Y = A \cap Y = \emptyset$. Assurdo

\square

Esempio(Spazio topologico connesso ma non connesso per archi)

Pettine con la pulce

Sia $Y \subseteq \mathbb{R}^2$

$$Y = ([0, 1] \times \{0\}) \cup \left\{ \left(\frac{1}{n}, t \right) \mid n \in \mathbb{Z}_{\geq 1}, t \in [0, 1] \right\} \text{ il pettine}$$

$$X = Y \cup \{(0, 1)\} \text{ (la pulce)}.$$

Y è connesso per archi (quindi è connesso)

Inoltre $(0, 1)$ è aderente (per ogni raggio, c'è sempre un dente dentro la palla) a Y , cioè

$$Y \subseteq X \subseteq \overline{Y}.$$

Per la proposizione precedente X è connesso. Ma X non è connesso per archi (V foglio di esercizi). Un altro esempio è il grafico di $\sin(\frac{1}{x})$, la chiusura del grafico comprende anche il segmento $\{0\} \times [-1, 1]$ e non è connessa per archi. **Nota** La connessione si usa spesso per verificare che due spazi non sono omeomorfi, se è connesso uno e l'altro no, non possono esserlo.

Proposizione 2

Sia $f : X \rightarrow Y$ applicazione continua fra spazi topologici, supponiamo

1. f suriettiva
2. Y è connesso
3. $f^{-1}(y)$ connesso $\forall y \in Y$
4. f aperta oppure chiusa.

Allora X è connesso.

Esempio:

$$X = \{a, b\}, Y = \{c\}$$

$$f: X \rightarrow Y$$

$$a \rightarrow c$$

$$b \rightarrow c$$

Altro esempio

$$f : [0, 1] \cup [2, 3] \rightarrow [0, 2]$$

$$c \rightarrow \begin{cases} x & \text{se } x \in [0, 1] \\ x - 1 & \text{se } x \in [2, 3] \end{cases}$$

Dimostrazione

Supponiamo per assurdo X sconnesso, $A \cup B = X$ con A, B aperti disgiunti, non vuoti.

Supponiamo f aperto: considero $f(A), f(B)$ che sono aperti in Y

$$\text{Abbiamo } f(A) \cup f(B) = f(A \cup B) = f(X) = Y$$

e $f(A) \neq \emptyset \neq f(B)$, cisto che Y è connesso abbiamo

$$f(A) \cap f(B) \neq \emptyset$$

Sia $y \in f(A) \cap f(B)$, considero $f^{-1}(y)$ è connesso, l'insieme A è aperto e chiuso, interseca $f^{-1}(y)$ (poiché $y \in f(A)$) ma $f^{-1}(y) \not\subseteq A$ (perché $y \in f(B)$) assurdo. Il ragionamento con f chiusa è analogo. \square

Teorema 1

Il prodotto di spazi topologici qualsiasi connessi, è connesso.

Analogamente il prodotto di spazi topologici connessi per archi è connesso per archi.

Dimostrazione

Siano P, Q spazi topologici connessi, considero $p : P \times Q \rightarrow P$

1. p è continua e suriettiva
2. P è connesso
3. $\forall x \in P : p^{-1}(x) = \{x\}Q$ è omeomorfo a Q (quindi connesso)
4. p è aperta

Per la proposizione precedente il dominio $P \times Q$ è connesso. \square

Definizione 1

Sia X spazio topologico. Se un sottoinsieme $C \subseteq X$ è connesso e massimale rispetto a queste proprietà, allora C si dice componente connessa di X . Analogamente si definiscono le componenti connesse per archi.

Osservazione

1. Le componenti connesse sono sempre chiuse, perché la chiusura di un connesso è connesso.
Attenzione, non sono sempre aperte ad esempio le componenti connesse di \mathbb{Q} sono i singoli punti.
2. Due componenti connesse C_1, C_2 di X sono uguali e disgiunte (se due connessi si intersecano allora l'unione è connessa V esercizi settimanali)
Lo stesso vale per le componenti connesse per archi.
3. Da 2. Segue che ogni spazio topologico è unione disgiunta delle sue componenti connesse e anche unione disgiunta delle sue componenti connesse per archi.

0.3 Spazi topologici compatti

Definizione 2

Sia X spazio topologico $R \subseteq 2^X$.

1. R si dice ricoprimento se $\bigcup_{A \in R} A = X$
 R ricoprimento si dice aperto se $A \in R$ aperto $\forall A \in R$
2. Se $R \subseteq 2^X$ è un ricoprimento e $R' \subseteq R$ è anch'esso un ricoprimento, allora R' si dice sottoricoprimento.

Definizione 3

Uno spazio topologico X si dice compatto se ogni ricoprimento ha almeno un sottoricoprimento finito.

Esempi:

1. Se X è finito (con qualsiasi topologia) allora è compatto.
2. Se X ha cardinalità qualsiasi ma topologia banale è compatto.
3. Se X è infinito con topologia discreta allora X non è compatto, basta considerare.

$$R = \{\{x\} \mid x \in X\}.$$

Teorema 2

L 'intervallo $[0, 1]$ è compatto

Dimostrazione

Sia R un ricoprimento aperto di $[0, 1]$ (topologia di sottospazio indotta da R con topologia euclidea).

Per ogni $A \in R$ scegliamo $A' \subseteq \mathbb{R}$ aperto in \mathbb{R} tale che $A = A' \cap [0, 1]$ e consideriamo

$$S = \{A' \mid A \in R\} = \text{famiglia di aperti in } \mathbb{R}.$$

l'unione contiene $[0, 1]$.

Consideriamo $Y = \{t \in [0, 1] \mid \text{esiste una sottofamiglia finita di } S \text{ la cui unione contiene } [0, t]\}$

Chiaramente $0 \in Y$, considero $b = \sup Y$

Dimostriamo che $b \in Y$

Scegliamo $A_0 \in R$ tale che $b \in A_0$ scegliamo $\varepsilon > 0$ tale che $]b - \varepsilon, b + \varepsilon[\subseteq A_0$

Visto la definizione di b esiste $t \in Y$ tale che $b - \varepsilon < t \leq b$.

Sappiamo che esistono $A_1, \dots, A_n \in R$ tale che $A'_1 \cup A'_2 \cup \dots \cup A'_n \supseteq [0, t]$, allora $a'_0 \cup A'_1 \cup \dots \cup A'_n \supseteq [0, b]$.

Cioè $b \in Y$. dove tutti gli A'_i sono elementi di S

Dimostriamo che $b = 1$

Supponiamo per assurdo $b < 1$. Ripetiamo la costruzione precedente richiedendo anche $b + \varepsilon < 1$. Allora $b + \frac{\varepsilon}{2} \in Y$ perché

$$A'_0 \cup A'_1 \cup \dots \cup A'_n \supset [0, b + \frac{\varepsilon}{2}].$$

Assurdo, quindi $b = 1$.

Da questo $1 \in Y$, cioè esiste una sottofamiglia finita S la cui unione contiene $[0, 1]$, quindi R ammette un sottoricoprimento finito. □

Osservazione:

Anche la compattezza si usa per dimostrare che due spazi topologici non sono omeomorfi, ad esempio: \mathbb{R} e $[0, 1]$ non sono omeomorfi perché $[0, 1]$ è compatto e \mathbb{R} no.

Proposizione 3

Sia X spazio topologico e Y sottospazio.

1. Se X è compatto e Y è chiuso in X . Allora Y è compatto.
2. Se X è T_2 e Y è compatto allora Y è chiuso in X .

Esercizio:

Cercate dei controesempi alle ipotesi.

Trovare X, Y , con Y chiuso e non compatto e trovare X, Y con X con Y compatto ma non chiuso in X

Provare con controesempi facili! Magari spazi con 2 punti e Y un solo punto

Dimostrazione

1. R ricoprimento aperto di Y .

Per ogni $A \in R$ scegliamo $A' \subseteq X$ aperto in X tale che $A' \cap Y = A$.

Abbiamo $Y \subseteq \bigcup_{A \in R} A'$ e vale

$$X = \left(\bigcup_{A \in R} A' \right) \cup (X \setminus Y)$$

Quindi $\{A' \mid A \in R\} \cup \{X \setminus Y\}$ è un aperto di X .

Per compattezza di X esistono $A_1, \dots, A_n \in R$ tale che

$$X = A'_1 \cup \dots \cup A'_n \cup (X \setminus Y).$$

Allora $A'_1 \cup \dots \cup A'_n \supseteq Y$ e quindi $A_1 \cup \dots \cup A_n = Y$

Segue Y compatto.

2. Supponiamo X T_2 , Y compatto, dimostrare che Y è chiuso in X

Dimostriamo che XY è aperto.

Dimostriamo che è intorno di ciascun suo punto.

Scegliamo $q \in X \setminus Y$

consideriamo un qualsiasi $p \in Y$ e applichiamo T_2 . Esistono intorni aperti

$U \ni p, V \ni q$ tale che $U \cap V = \emptyset$

faccio variare p in Y e consideriamo tutte le coppie di aperti \bar{U}, V
 Usiamo però i nomi (per non fare errori) dato che dipendono da entrambi
 i punti

$$U_{p,q} \ni p, \quad V_{p,q} \ni q.$$

Tuttavia il nostro q è fissato, quindi possiamo chiamarli semplicemente

$$U_p \ni p, \quad V_p \ni q.$$

Allora $\{U_p \mid p \in Y\}$ è una famiglia di aperti di X la unione contiene Y .
 Dalla compattezza di Y segue che esiste una sottofamiglia finita la cui
 unione contiene Y .

$$U_{p_1} \cup \dots \cup U_{p_n} \supseteq Y.$$

Allora

$$V = V_{p_1} \cap \dots \cap V_{p_n}.$$

è intorno aperto di q tutto contenuto in $X \setminus Y$

□

Lezione 10 Geometria 2

Federico De Sisti

2025-03-25

0.1 Altre informazioni sui compatti

Ricorda:

Un chiuso in un compatto è compatto, un compatto in un T_2 è chiuso

Corollario 1

Sia \mathbb{R} con topologia euclidea, $Y \subseteq \mathbb{R}$ sottospazio allora Y compatto $\Leftrightarrow Y$ chiuso e limitato.

Dimostrazione

$\Rightarrow \mathbb{R}$ è T_2 , se Y è compatto allora Y è chiuso in \mathbb{R} . Inoltre Y è limitato perchè il ricoprimento $R = \{Y \cap]-n, n[\mid n \in \mathbb{Z}\}$ ha sottoricoprimenti finiti.

\Leftarrow Suppongo Y chiuso e limitato, quindi in $n \in \mathbb{Z}_{\geq 0}$ tale che $Y \subseteq [-n, n]$.

L'intervallo $[-n, n]$ è omeomorfo a $[0, 1]$ quindi è compatto.

Inoltre Y è chiuso in $[-n, n]$ quindi è compatto \square

Teorema 1

Sia $f : X \rightarrow Y$ applicazione continua fra spazi topologici, se X è compatto allora $f(X)$ è compatto.

Dimostrazione

Considero la restrizione

$$\tilde{f} : X \rightarrow f(X).$$

è continua. \mathbb{R} ricoprimento aperto di $f(X)$, allora

$$\tilde{R} = \{f^{-1}(A) \mid A \in R\}.$$

è un ricoprimento aperto di X , quindi esiste un sottoricoprimento finito

$$\{f^{-1}(A_1), \dots, f^{-1}(A_n)\}.$$

Abbiamo, $f(f^{-1}(A)) = A \cap f(X) = A$

Quindi $\{A_1, \dots, A_n\}$ è sottoricoprimento finito di R \square

Corollario 2

Siano X spazio topologico e $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ continua, se X è compatto e diverso dal vuoto allora f ammette massimo e minimo.

Dimostrazione

$f(X) \subseteq \mathbb{R}$ è compatto, $f(x) \neq 0$ e limitato, quindi $\sup f(x) \in \mathbb{R} \ni \inf f(x)$.
 $f(X)$ è anche chiuso, quindi $\sup f(x) = \max f(x)$ e $\inf f(x) = \min f(x)$ \square

0.2 Come trovare omeomorfismi

Trovare esplicitamente un omeomorfismo è a volte molto rognoso, di seguito troviamo degli strumenti per facilitare il lavoro.

Corollario 3

Sia $f : X \rightarrow Y$ applicazione continua fra spazi topologici. Se X è compatto e Y è T_2 allora f è chiusa

Dimostrazione

Y è T_2 , quindi $f(C)$ è chiuso in Y . □

Otteniamo ora un fatto utilissimo.

Corollario 4

Sia $f : X \rightarrow Y$ applicazione continua fra spazi topologici. Se X è compatto, Y è T_2 , e f è biettiva, allora f è omeomorfismo

Dimostrazione

Dal corollario precedente, f è chiusa. Allora f è un continuo, biettivo, chiuso, segue: omeomorfismo. □

Proposizione 1

Sia $f : X \rightarrow Y$ applicazione continua fra spazi topologici.

Supponiamo

1. f suriettiva.
2. Y compatto.
3. $f^{-1}(y)$ compatto $\forall y \in Y$.
4. f chiusa.

Allora X è compatto.

Osservazione

La condizione analoga (4.) f aperta, non è sufficiente a garantire la compattezza di X . (fogli di esercizi per controesempio)

Dimostrazione

Definiamo A_X aperto, un insieme $A' \subseteq Y$:

$$A' = \{y \in Y \mid f^{-1}(y) \subseteq A\}.$$

Osservazione

A' potrebbe essere vuoto. Però A' è aperto in Y , verifichiamo che $Y \setminus A'$ è chiuso in Y :

$$Y \setminus A' = \{z \in Y \mid f^{-1}(z) \not\subseteq A\} = \{z \in Y \mid \exists b \in X \setminus A \mid f(b) = z\} = f(X \setminus A).$$

Allora $Y \setminus A'$ è chiuso perché immagine di XA tramite f chiusa.

Sia R ricoprimento aperto di X .

Sia $y \in Y$, considero $f^{-1}(y)$ è compatto. Allora esistono $A_1, \dots, A_n \in R$ tale che $f^{-1}(y) \subseteq A_1 \cup \dots \cup A_n$, ogni A_i dipende da y .

Definiamo $B_y = A_1 \cup \dots \cup A_n$ (B_y dipende da y , definito come A') aperto in X

Considero B'_y è non vuoto e contiene $y \in Y$

Segue:

$$\{B'_y \mid y \in Y\} \text{ è un ricoprimento aperto di } X.$$

Per compattezza possiamo estrarre un sottoricoprimento finito B_{y_1}, \dots, B_{y_n}

Segue $\{B_{y_1}, \dots, B_{y_n}\}$ è ricoprimento finito aperto di X , Ciascun B_y è unione di un numero finito di elementi di R , quindi è un ammette un sottoricoprimento finito. \square

Proposizione 2

Siano P, Q spazi topologici. Se P è compatto allora la proiezioni $P \times Q \rightarrow Q$ è chiusa.

Osservazione:

La proposizione in realtà è un'equivalenza: P è compatto $\Leftrightarrow p : P \times Q \rightarrow Q$ è chiusa $\forall Q$ spazio topologico.

Dimostrazione

Sia $C \subseteq P \times Q$ chiuso in topologia prodotto.

Allora $(P \times Q) \setminus C$ è aperto, vogliamo dimostrare che $Q \setminus q(C)$ è aperto, cioè che $Q \setminus q(C)$ è intorno di ogni suo punto $y \in Q \setminus q(C)$

$$P \times \{y\} \subseteq (P \times Q)$$

è omeomorfo a P , quindi compatto.

Consideriamo la solita base della topologia prodotto

$$(P \times Q) \setminus C = \bigcup_{i \in I} U_i \times V_i$$

Per compattezza $P \times \{y\}$ è contenuto nell'unione.

$$P \times \{y\} \subseteq (U_{i_1} \times V_{i_1}) \cup \dots \cup (U_{i_n} \times V_{i_n}) \subseteq (P \times Q) \setminus C$$

$$\text{Considero } V = V_{i_1} \cap \dots \cap V_{i_n}$$

$$P \times \{y\} \subseteq (U_{i_1} \times V) \cup \dots \cup (U_{i_n} \times V) \subseteq (P \times Q) \setminus C.$$

$$\text{Allora poniamo } U = U_{i_1} \cup \dots \cup U_{i_n}$$

$$P \times \{y\} \subseteq U \times V \subseteq (P \times Q) \setminus C.$$

Segue: nessun punto di V è la seconda coordinata di alcun punto di C cioè $y \in V \subseteq Q \setminus q(C)$

Segue $q(C)$ è chiuso. \square

Osservazione

La dimostrazione assomiglia a quella su $T2 \Leftrightarrow \Delta$ chiusa nel prodotto (vedi teorema di Wallace sul Manetti).

Corollario 5

Se P e Q sono spazi topologici compatti allora $P \times Q$ è compatto.

Dimostrazione

Applichiamo a $q : P \times Q \rightarrow Q$ la proposizione che da condizioni sufficienti alla compattezza del dominio.

Abbiamo q continua, suriettiva, codominio Q compatto, controimmagini $P \times \{y\}$ compatte, q chiusa, per la proposizione precedente, Segue $P \times Q$ compatto \square

Esempio

$[0, 1] \times [0, 1] = [0, 1]^2$ è compatto, e in generale $[0, 1]^n \quad \forall n \geq 1$ è compatto.

Osservazione

A questo punto si dimostra facilmente $Y \subseteq \mathbb{R}^n$ è compatto $\Leftrightarrow Y$ è chiuso e limitato.

0.3 Identificazioni**Definizione 1**

Un'applicazione $f : X \rightarrow Y$ fra spazi topologici si dice identificazione se

1. *f è continua e suriettiva*
2. *Un sottoinsieme $A \subseteq Y$ qualsiasi è aperto se e solo se $f^{-1}(A)$ è aperto in X*

Osservazione

Se f è un'identificazione allora la topologia su Y è determinata da f e dalla topologia su X .

Lemma 1

Sia $f : X \rightarrow Y$ applicazione continua fra spazi topologici.

1. *Se f è suriettiva e aperta allora è un'identificazione.*
2. *Se f è suriettiva e chiusa allora è un'identificazione.*

Dimostrazione

1) Supponiamo f suriettiva, aperta e continua.

Sia $A \subseteq Y$ supponiamo $f^{-1}(A)$ aperto in X . Dimostriamo che A è aperto in Y .

Considero $f(f^{-1}(A)) = A \cap f(X) = A \cap Y = A$ aperto perché f è aperta

Il punto 2 della dimostrazione è lasciata per esercizio ma è del tutto analoga.

\square

Esempi

1. Ogni omomorfismo è identificazione.
2. Le proiezioni $p : P \times Q \rightarrow P$ e $q : P \times Q \rightarrow Q$ sono identificazioni.

3. $f : [0, 1] \rightarrow S^1$
 $t \rightarrow (\cos(2\pi t), \sin(2\pi t))$
è suriettiva e continua.
è anche chiusa perché $[0, 1]$ è compatto e S^1 è $T2$.

Lezione 11 Geometria 2

Federico De Sisti

2025-03-31

0.1 Altro sulle identificazioni

Lemma 1 (proprietà universale delle identificazioni)

SCHEMA 3:18

Sia $f : X \rightarrow Y$ identificazione fra spazi topologici, sia Z spazio topologico e $g : X \rightarrow Z$ continua. Supponiamo che g sia costante sulle fibre di f (fibra di $f =$ controimmagine $f^{-1}(y)$ per $y \in Y$). Allora $\exists! h : Y \rightarrow Z$ continua t.c. il diagramma commuta cioè $g = h \circ f$

Dimostrazione

Per ogni $y \in Y$ scegliamo $x \in X$ tale che $f(x) = y$ ponendo $h(y) = g(x)$ questo definisce

$$h : Y \rightarrow Z.$$

È ben definita perché g è costante sulla fibra di f , infatti se $x \in X$ soddisfa $f(x') = y$ allora $x, x' \in f^{-1}(y)$ e $g(x) = g(x') = h(y)$.

Chiara, ente questa h è unica tale che $g = h \circ f$

Verifichiamo che h è continua, sia $A \subseteq Z$ aperto. Abbiamo $g^{-1}(A) \subseteq X$ è aperto, Inoltre $g^{-1}(A) = f^{-1}(h^{-1}(A))$

Quindi $h^{-1}(A)$ è un sottoinsieme di Y la controimmagine in X è aperta. Visto che f è identificazione, $h^{-1}(A)$ è aperta. \square

Osservazione

Sia $f : X \rightarrow Y$ identificazione.

Sia $A \subseteq X$ aperto saturo, cioè $\forall a \in A \quad \forall b \in X$. se $f(a) = f(b)$ allora $b \in A$.

Allora vale $f^{-1}(f(A)) =$ insieme dei punti di X che vanno in punti di Y dove vanno anche punti di A

Allora $f(A)$ è aperto in Y perché la sua controimmagine è A

Cioè f è aperta sugli aperti saturi.

0.2 Topologia quoziente

Definizione 1 (Topologia quoziente)

Siano X spazio topologico, Y insieme, $f : X \rightarrow Y$ applicazione suriettiva. La famiglia

$$\{A \subseteq Y \mid f^{-1}(A) \text{ è aperto di } X\}.$$

questa è una topologia su Y ed è detta topologia quoziente (indotta da f)

Esercizio

Verificare che sia una topologia

Osservazione

Se su Y metto la topologia quoziente allora f è un'identificazione. Inoltre è l'unica topologia su Y che rende f un'identificazione.

Esempi

1. Sia X spazio topologico, sia \sim una relazione d'equivalenza su X e consideriamo $X/\sim = \{ \text{classi di equivalenza } [x] \text{ con } x \in X \}$

e l'applicazione

$$\pi : X \rightarrow X/\sim$$

$$x \rightarrow [x]$$

Si mette su X/\sim la topologia indotta da π

2. Considero $X = [0, 1]$ definisco

$$x \sim y \Leftrightarrow \begin{cases} x = y & \text{oppure} \\ x, y \in \{0, 1\} \end{cases}.$$

Le classi di equivalenza sono

$$[0] = [1], [z] \quad \forall z \in]0, 1[.$$

Mettiamo su X/\sim la topologia quoziente

Ad esempio $X = [0, \frac{1}{2}] \subseteq X$ è aperto in X . L'immagine $\pi(C)$ è

$$\pi(C) = \{[0] = [1]\} \cup \{[z] \mid z \in]0, \frac{1}{2}[\}.$$

è aperto in X/\sim ?

La sua controimmagine è $\pi^{-1}(\pi(C)) =$ punti di X equivalenti a qualche punto di $C = [0, \frac{1}{2}] \cup \{1\}$ non è aperto in $[0, 1]$ Ad esempio invece

$$\pi([0, \frac{1}{2}] \cup [\frac{3}{4}, 1]).$$

è un aperto in X/\sim . Vediamo che X/\sim è omeomorfo a S^1 .

Ricorda: $X = [0, 1], x \sim y \Leftrightarrow \begin{cases} x = y & \text{opp.} \\ x, y \in \{0, 1\} \end{cases}$

Verifica che X/\sim è omeomorfo a S^1 (importante!)

Abbiamo le applicazioni:

AGGIUNGI GRAFICO 4:25

$g(t) = (\cos(2\pi t), \sin(2\pi t))$ è continua, ed è costante sulle fibre di π

Fibre di $\pi : \{z\} = [z] = \pi^{-1}([z]) \quad \forall z \in]0, 1[$

$\pi^{-1}([0] = [1]) = [0] = [1] = \{0, 1\}$

Infatti $g(0) = g(1)$

Per la proprietà universale delle identificazioni esiste $h : X/\sim \rightarrow S^1$ tale che

$g(\pi(t)) = f(h([z])) = g(t)$

Inoltre h è suriettiva perché lo è g

Si verifica facilmente che h è iniettiva perché g non 'è iniettiva, solo perché

$g(0) = g(1)$

Inoltre S^1 è T2 (poiché è in \mathbb{R}^2) e X/\sim è compatto poiché $X/\sim = \pi(X)$ e X è compatto

Terzo esempio

$X = \mathbb{R}$ definisco $x \sim y \Leftrightarrow x - y \in \mathbb{Z}$

Possiamo immaginare questo quoziente come una spirale guardata dall'alto (la retta \mathbb{R} proiettata sul piano x, y dove quelli sulla stessa fibra sono quelli a distanza 1, l'un l'altro)

Verifichiamo che X/\sim è omeomorfo a S^1 . Come prima abbiamo

Inserisci immagine 4:40

Prendo $g(t) = (\cos(2\pi t), \sin(2\pi t))$ come prima abbiamo l'applicazione

$h([t]) = g(t)$ è ben definita ($g(t+n) = g(t) \quad \forall t \in \mathbb{R}, \quad \forall n \in \mathbb{Z}$) è continua. Anche qui h è biettiva. Vorrei che X/\sim compatto, ma X non è compatto.

Osservo che $\pi(X) = X/\sim = \pi([0, 1])$ poiché ogni classe di equivalenza ha rappresentante in $[0, 1]$

Quindi h è omeomorfismo

Esempio 4

In \mathbb{R}^2 consideriamo $X = \mathbb{R} \times \{0, 1\}$ definiamo

$$(x, y) \sim (x', y') \Leftrightarrow \begin{cases} (x, y) = (x', y') & \text{oppure} \\ x = x' \neq 0 \end{cases}.$$

È una relazione di equivalenza per cui

$(x, 0) \sim (x, 1)$ se $x \neq 0$

$(0, 0) \not\sim (0, 1)$

X/\sim è uno specie di \mathbb{R} con l'origine "raddoppiata"

X/\sim non è T_2

Esempio di intorno aperto di $[(0, 0)]$

$\pi([-1, 1] \times \{0\} \cup [-1, 0[\cup]0, 1] \times \{1\})$ aperto saturo di X

Esempio 5

Dato X spazio topologico e $Y \subseteq X$ sottoinsieme, spesso si considera \sim_Y su X :

$$a \sim b \Leftrightarrow \begin{cases} a = b & \text{opp.} \\ a, b \in Y \end{cases}.$$

Lo spazio topologico X/\sim è in X

dove ho contratto i sottoinsieme Y ad un singolo punto.

L'esempio 2 è ottenuto in questo modo prendendo $Y = \{0, 1\}$

Esempio

$X = \mathbb{R}^2$ definiamo $Y = \{p \in \mathbb{R}^2 \mid \|p\|^2 \leq 1\}$ e considero X/\sim_Y

È omeomorfo a S^2 . Possiamo anche prendere $Z = \{p \in \mathbb{R}^2 \mid \|p\| > 1\}$

X/\sim_Z è più strano!

Definizione 2

Sia X spazio topologico, considero $\text{Omeo}(X) = \{f : X \rightarrow X \mid f \text{ è omeomorfismo}\}$ è un gruppo con operazione $f \circ g$ ed è elemento neutro Id_X .

Sia $G \subseteq \text{Omeo}(X)$ un sottogruppo.

Si definisce $x \sim y \Leftrightarrow \exists g \in G \mid g(x) = y$ (è relazione d'equivalenza (ad esempio se $x \sim y$ e $y \sim z$ allora $\exists g \in G \mid g(x) = y \exists h \in G \mid h(y) = z$ allora $z = h(y) = h(g(x)) = (h \circ g)(x)$ da cui $x \sim z$)

Si definisce lo spazio topologico

$$X/G = X / \sim .$$

(Le classi di equivalenza sono le orbite di G su X)

Esempio

$X = \mathbb{R}$, poniamo

$$f_n : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$x \rightarrow x + n .$$

$$G = \{f_n \mid n \in \mathbb{Z}\} .$$

è sottogruppo di $Omeo(X)$ infatti $Id_X = f_0$

$$f_n \circ f_m = f_{n+m}$$

la relazione è la stessa di prima

$$x \sim y \Leftrightarrow x - y \in \mathbb{Z} .$$

Proposizione 1

Sia X spazio topologico sia $G \subseteq Omeo(X)$ sottogruppo.

Allora

$$\pi : X \rightarrow X/G$$

$$x \rightarrow [x] .$$

è aperta.

Inoltre se G è finito allora π è anche chiusa.

Dimostrazione

Sia $A \subseteq X$ aperto, dimostriamo che $\pi(A)$ è aperto in X/G

Considero $\pi^{-1}(\pi(A)) = \{x \in X \mid \pi(x) \in \pi(A)\}$

$$= \{x \in X \mid \exists a \in A \mid \pi(a) = \pi(x)\}$$

$$= \{x \in X \mid \exists g \in G \mid g(x) \in A\}$$

$$\bigcup_{h \in G} h(A) \text{ con } h = g^{-1}$$

Quindi

$\pi^{-1}(\pi(A))$ è unione di aperti, quindi è aperto in X , quindi $\pi(A)$ è aperto in X/G

La dimostrazione con G finito è analoga prendendo $A \subseteq X$ chiuso. □

Teorema 1

Siano X spazio topologico e $G \subseteq Omeo(X)$ sottogruppo. Suppongo X T_2 , allora X/G è $T_2 \Leftrightarrow D = \{(x, g(x)) \in X \times X \mid x \in X \ g \in G\}$ è chiuso in $X \times X$

Osservazione

In generale data una relazione d'equivalenza X/\sim T2 non è equivalente a $\{(x, y) \mid x \sim y\}$ chiuso in $X \times X$

Osservazione

Siano $f : X \rightarrow Y$, $g : Z \rightarrow W$

applicazione aperta fra spazi topologici. Allora

$$\begin{aligned} f \times g : X \times Z &\rightarrow Y \times W \\ (x, z) &\rightarrow (f(x), g(z)) \end{aligned}$$

è aperta. Ma attenzione: se f, g sono identificazioni, non è detto che lo sia $f \times g$ (V foglio di esercizi)

Dimostrazione

Considero

$$\pi \times \pi : X \times X \rightarrow X/G \times X/G.$$

Ricordo $\pi : X \rightarrow X/G$ è aperta e suriettiva.

quindi $\pi \times \pi$ è aperta e suriettiva,

quindi $\pi \times \pi$ è un'identificazione.

Abbiamo

$$D = (\pi \times \pi)^{-1}(\Delta_{X/G}).$$

dove $\Delta_{X/G} \subseteq X/G \times X/G$ è la diagonale.

Infatti $(x, y) \in X \times X$ soddisfa $\pi(x) = \pi(y) \Leftrightarrow [x] = [y] \Leftrightarrow ([x], [y]) \in \Delta_{X/G}$

Quindi X/G è T2 $\Leftrightarrow \Delta$ è chiuso in $X \times X$

In un'identificazione qualsiasi, un sottoinsieme del codominio è chiuso se e solo se la diagonale è chiusa. finisci lezione

□

Lezione 12 Geometria 2

Federico De Sisti

2025-04-01

0.1 Nuovo sito del prof

Sito del corso www.sites.google.com/uniroma1.it/guidopezzi/

0.2 Gruppi topologici

Definizione 1

Un gruppo topologico è un gruppo G che è anche uno spazio topologico tale che l'operazione di gruppo

$$\begin{aligned} G \times G &\rightarrow G \\ (g, h) &\rightarrow g \cdot h \end{aligned}$$

e l'inverso

$$\begin{aligned} G &\rightarrow G \\ g &\rightarrow g^{-1} \end{aligned}$$

sono applicazioni continue

Esempi

1. Se G è un gruppo qualsiasi diventa un gruppo topologico con topologia banale o discreta.
2. $(\mathbb{R}^n, +)$ \mathbb{R}^n con topologia euclidea è un gruppo topologico.
3. $GL(n, \mathbb{R}), GL(n, \mathbb{C})$ con prodotto di matrici
Identifichiamo
 $Mat_n(\mathbb{R})$ con \mathbb{R}^{n^2} e $Mat_N(\mathbb{C})$ con \mathbb{R}^{2n^2}
mettiamo su $GL(n)$ la topologia di sottospazio. Allora $GL(n, \mathbb{R})$ e $GL(n, \mathbb{C})$ sono gruppi topologici
4. Anche sottogruppi noti quali $Sl(n), So(n), U(n), \dots$
sono gruppi topologici.

Esercizio(difficile)

Sia G un gruppo topologico T_2 , Sia $H \subseteq G$ un sottogruppo chiuso. Consideriamo

$$G/H = \{\text{classi laterali } gH \text{ con } g \in G\}.$$

Ricordo: $G/H = G/\sim$

dove $g_1 \sim g_2 \Leftrightarrow g_1H = g_2H$

Dimostrare che G/H è T_2 (con la topologia quoziente)

0.3 Proprietà di numerabilità

Definizione 2

Sia X spazio topologico

1. X si dice 1°-numerabile se ogni punto ha un sistema fondamentale di intorni numerabili
2. X si dice 2°-numerabile se la sua topologia ha una base numerabile.
3. X si dice separabile se X ha un sottoinsieme denso e numerabile.

Esempi

1. $\mathbb{R}^n \ni p$, sistema fondamentale di intorni e $\{B_{\frac{1}{n}}(p) \mid n \in \mathbb{Z}_{\geq 1}\}$
quindi \mathbb{R}^n è 1°-numerabile
Base numerabile
$$\{B_{\frac{1}{n}}(q) \mid n \in \mathbb{Z}_{\geq 1}, q \in \mathbb{Q}^n\}.$$

quindi \mathbb{R}^n è 2°-numerabile. Inoltre \mathbb{Q}^n è denso in \mathbb{R}^n ed è numerabile quindi \mathbb{R}^n è separabile.
2. Ogni spazio topologico finito è 1°-numerabile, 2°-numerabile, separabile.
3. Ogni spazio topologico numerabile è separabile
4. Sia X spazio topologico discreto, di qualsiasi cardinalità: è 1°-numerabile,
Per ogni $x \in X$
 $\{x\}$ è intorno di x , $\{\{x\}\}$ è un sistema fondamentale di intorni.

Lemma 1

Ogni spazio topologico 2°-numerabile è 1° numerabile

Dimostrazione

Sia B base numerabile, Sia $x \in X$ e consideriamo $J = \{C \in B \mid C \ni x\}$. Allora J è sistema fondamentale di intorni. Infatti sia U intorno di x , sia $A \subseteq X$ aperto tale che $x \in A \subseteq U$ scriviamo $A \cup_{i \in I} B_i$ con $B_i \in B$. Esiste $i_0 \in I \mid B_{i_0} \ni x$ allora $B_{i_0} \in J$ e $B_{i_0} \subseteq U$. Segue J è sistema fondamentale di intorni \square

Proposizione 1

Ogni spazio metrico:

1. è 1°-numerabile
2. se è separabile allora è 2°-numerabile

Dimostrazione

Procediamo per ogni punto

1. Sia $p \in X$ (X spazio metrico)
allora $\{B_{\frac{1}{n}}(p) \mid n \in \mathbb{Z}_{\geq 1}\}$ è sistema fondamentale d'intorni
2. Sia E sottoinsieme denso numerabile di X ,

$$B = \{B_{\frac{1}{n}}(e) \mid e \in E \quad n \in \mathbb{Z}_{\geq 1}\}.$$

Verifichiamo che è una base. Sia $A \subseteq X$ aperto.

Dato $a \in A$

scegliamo $n(a) \in \mathbb{Z}_{\geq 1}$ tale che $B_{\frac{2}{n(a)}}(a) \subseteq A$

Consideriamo $B_{\frac{1}{n(a)}}(a)$ e un punto $e \in E$ tale che

$$e \in B_{\frac{1}{n(a)}}(a).$$

ricordiamo: $B_{\frac{2}{n(a)}}(a) \subseteq A$. Allora

$$B_{\frac{1}{n(a)}}(e) \ni a$$

Segue $a \in B_{\frac{1}{n(a)}}(e) \subseteq B_{\frac{2}{n(a)}}(a) \subseteq A$ per la disuguaglianza triangolare.

Chiamiamo $e = e(a)$ Abbiamo

$$A = \bigcup_{a \in A} B_{\frac{1}{n(a)}}(e(a)).$$

Segue B è base.

□

Lemma 2

Ogni spazio topologico 2^o -numerabile è separabile.

Dimostrazione

Sia B base numerabile, $B = \{A_1, A_2, \dots\}$

basta scegliere $e_i \in A_i \quad \forall i$ e porre $E = \{e_1, e_2, \dots\}$

□

Esempio:

Non è vero che ogni spazio topologico 1^o -numerabile è separabile e 2^o -numerabile.

Ad esempio con topologia di Sorgenfey

Una base è $B = \{[a, b[\mid a < b\}$

Quindi \mathbb{Q} è denso in \mathbb{R} anche con questa topologia, quindi \mathbb{R} è separabile.

Per ogni $a \in \mathbb{R}$ la famiglia $\{[a, a + \frac{1}{n}[\mid n \in \mathbb{Z}_{\geq 1}\}$

è un sistema di intorni di a . Ma \mathbb{R} con questa topologia non è 2^o -numerabile.

Veridica per esercizio (suggerimento, considero $[x, x+1[\quad \forall x \in \mathbb{R}$ e usare il fatto che x è il minimo di qualsiasi sottoinsieme A tale che $x \in A \subseteq [x, x+1[$)

Segue anche che questo spazio topologico non è metrizzabile (ma è T2)

0.4 Successioni

Definizione 3

Sia X spazio topologico.

Una successione in X è un'applicazione

$$\begin{aligned} a : \mathbb{Z}_{\geq 1} &\rightarrow X \\ n &\rightarrow a_n \end{aligned}$$

Si dice che a converge a $p \in X$ se $\forall U$ intorno di p $\exists N \in \mathbb{Z}_{\geq 1} \mid a(n) \in U \quad n \geq N$

Osservazione:

Se X ha topologia banale ogni successione converge a ogni $p \in X$

Se X è T_2 allora i limiti delle successioni sono unici se a (succ.) converge a p e q allora $p = q$

Proposizione 2

Sia X spazio topologico 1° -numerabile, Siano $A \subseteq X, p \in X$ sono equivalenti:

1. esiste una successione in A che converge a p
2. $p \in \overline{A}$

Dimostrazione

1) \Rightarrow 2)

Se vale 1) ogni intorno di p interseca A quindi $p \in \overline{A}$

2) \Rightarrow 1)

Supponiamo $p \in \overline{A}$.

Sia $\{U_n\}$ sistema fondamentale di intorni numerabile.

Considero $\forall n \geq 1 \quad U_1 \cap \dots \cap U_n$

è intorno di p , scelgo $a(n) \in A \cap U_1 \cap \dots \cap U_n$

Allora la successione

$$\begin{aligned} a : \mathbb{Z}_{\geq 1} A &\rightarrow A \\ n &\rightarrow a(n) \end{aligned}$$

converge a p . Verifica sia U intorno di p sia N tale che $U_n \subseteq U$ per ogni $n \geq N$ abbiamo

$$a(n) \in U_1 \cap \dots \cap U_n \subseteq U.$$

quindi $a(n) \in U$ e la successione converge a p . □

Definizione 4 (Sottosuccessioni)

1. Una sottosuccessione di una successione $a : \mathbb{Z}_{\geq 1} \rightarrow X$ è una successione del tipo

$$b(n) = a(f(n)).$$

dove $f : \mathbb{Z}_{\geq 1} \rightarrow \mathbb{Z}_{\geq 1}$
è strettamente crescente.

2. Uno spazio topologico è compatto per successioni se ogni successione ha sottosuccessioni convergenti.

Osservazioni

La compattezza e la compattezza per successioni non sono equivalenti.

Esistono compatti per successioni ma non compatti. (esempio della linea lunga, long line)

Esistono spazi topologici compatti ma non compatti per successioni (prodotti di infiniti spazi topologici).