

# Тема: Автоматы-распознаватели

Сергей Витальевич Рыбин  
[svrybin@etu.ru](mailto:svrybin@etu.ru)

СПбГЭТУ «ЛЭТИ», кафедра «Алгоритмической математики»

16 июня 2023 г.



СПбГЭТУ «ЛЭТИ»  
ПЕРВЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ



Детерминированный конечный автомат-распознаватель  $A$  — это пятерка объектов  $A = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ , где:

Детерминированный конечный автомат-распознаватель  $A$  — это пятерка объектов  $A = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ , где:

- 1  $Q$  — конечное *непустое* множество состояний;

Детерминированный конечный автомат-распознаватель  $A$  — это пятерка объектов  $A = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ , где:

- 1  $Q$  — конечное *непустое* множество состояний;
- 2  $q_0 \in Q$  — начальное состояние;

Детерминированный конечный автомат-распознаватель  $A$  — это пятерка объектов  $A = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ , где:

- 1  $Q$  — конечное *непустое* множество состояний;
- 2  $q_0 \in Q$  — начальное состояние;
- 3  $\Sigma$  — конечное *непустое* множество входных символов (входной алфавит);

Детерминированный конечный автомат-распознаватель  $A$  — это пятерка объектов  $A = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ , где:

- 1  $Q$  — конечное *непустое* множество состояний;
- 2  $q_0 \in Q$  — начальное состояние;
- 3  $\Sigma$  — конечное *непустое* множество входных символов (входной алфавит);
- 4  $\delta : Q \times \Sigma \rightarrow Q$  — *всюду определенное* отображение множества  $Q \times \Sigma$  в множество  $Q$ , определяющее поведение автомата. Эту функцию называют **функцией переходов**;

Детерминированный конечный автомат-распознаватель  $A$  — это пятерка объектов  $A = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ , где:

- 1  $Q$  — конечное *непустое* множество состояний;
- 2  $q_0 \in Q$  — начальное состояние;
- 3  $\Sigma$  — конечное *непустое* множество входных символов (входной алфавит);
- 4  $\delta : Q \times \Sigma \rightarrow Q$  — *всюду определенное* отображение множества  $Q \times \Sigma$  в множество  $Q$ , определяющее поведение автомата. Эту функцию называют **функцией переходов**;
- 5  $F \subseteq Q$  — множество заключительных (финальных) состояний.



Детерминированный конечный автомат-распознаватель  $A$  — это пятерка объектов  $A = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ , где:

- 1  $Q$  — конечное *непустое* множество состояний;
- 2  $q_0 \in Q$  — начальное состояние;
- 3  $\Sigma$  — конечное *непустое* множество входных символов (входной алфавит);
- 4  $\delta : Q \times \Sigma \rightarrow Q$  — *всюду определенное* отображение множества  $Q \times \Sigma$  в множество  $Q$ , определяющее поведение автомата. Эту функцию называют **функцией переходов**;
- 5  $F \subseteq Q$  — множество заключительных (финальных) состояний.

Автомат начинает работу в состоянии  $q_0$ , считывая по одному символу входной строки.

Детерминированный конечный автомат-распознаватель  $A$  — это пятерка объектов  $A = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ , где:

- 1  $Q$  — конечное *непустое* множество состояний;
- 2  $q_0 \in Q$  — начальное состояние;
- 3  $\Sigma$  — конечное *непустое* множество входных символов (входной алфавит);
- 4  $\delta : Q \times \Sigma \rightarrow Q$  — *всюду определенное* отображение множества  $Q \times \Sigma$  в множество  $Q$ , определяющее поведение автомата. Эту функцию называют **функцией переходов**;
- 5  $F \subseteq Q$  — множество заключительных (финальных) состояний.

Автомат начинает работу в состоянии  $q_0$ , считывая по одному символу входной строки.

Считанный символ переводит автомат в новое состояние из  $Q$  в соответствии с функцией переходов  $\delta$ .

Детерминированный конечный автомат-распознаватель  $A$  — это пятерка объектов  $A = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ , где:

- 1  $Q$  — конечное *непустое* множество состояний;
- 2  $q_0 \in Q$  — начальное состояние;
- 3  $\Sigma$  — конечное *непустое* множество входных символов (входной алфавит);
- 4  $\delta : Q \times \Sigma \rightarrow Q$  — *всюду определенное* отображение множества  $Q \times \Sigma$  в множество  $Q$ , определяющее поведение автомата. Эту функцию называют **функцией переходов**;
- 5  $F \subseteq Q$  — множество заключительных (финальных) состояний.

Автомат начинает работу в состоянии  $q_0$ , считывая по одному символу входной строки.

Считанный символ переводит автомат в новое состояние из  $Q$  в соответствии с функцией переходов  $\delta$ .

✓ Автомат называется **детерминированным**, так как для любой пары  $q \in Q, a \in \Sigma$  существует единственное состояние  $p \in Q : p = \delta(q, a)$ .

Детерминированный конечный автомат-распознаватель  $A$  — это пятерка объектов  $A = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ , где:

- 1  $Q$  — конечное *непустое* множество состояний;
- 2  $q_0 \in Q$  — начальное состояние;
- 3  $\Sigma$  — конечное *непустое* множество входных символов (входной алфавит);
- 4  $\delta : Q \times \Sigma \rightarrow Q$  — *всюду определенное* отображение множества  $Q \times \Sigma$  в множество  $Q$ , определяющее поведение автомата. Эту функцию называют **функцией переходов**;
- 5  $F \subseteq Q$  — множество заключительных (финальных) состояний.

Автомат начинает работу в состоянии  $q_0$ , считывая по одному символу входной строки.

Считанный символ переводит автомат в новое состояние из  $Q$  в соответствии с функцией переходов  $\delta$ .

- ✓ Автомат называется **детерминированным**, так как для любой пары  $q \in Q, a \in \Sigma$  существует единственное состояние  $p \in Q : p = \delta(q, a)$ .
- ✓ Для определения последующих действий конечного автомата достаточно знать его текущее состояние и последовательность еще необработанных символов на входной ленте. Этот набор данных называется **конфигурацией автомата**.

Детерминированный конечный автомат-распознаватель  $A$  — это пятерка объектов  $A = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ , где:

- 1  $Q$  — конечное *непустое* множество состояний;
- 2  $q_0 \in Q$  — начальное состояние;
- 3  $\Sigma$  — конечное *непустое* множество входных символов (входной алфавит);
- 4  $\delta : Q \times \Sigma \rightarrow Q$  — *всюду определенное* отображение множества  $Q \times \Sigma$  в множество  $Q$ , определяющее поведение автомата. Эту функцию называют **функцией переходов**;
- 5  $F \subseteq Q$  — множество заключительных (финальных) состояний.

Автомат начинает работу в состоянии  $q_0$ , считывая по одному символу входной строки.

Считанный символ переводит автомат в новое состояние из  $Q$  в соответствии с функцией переходов  $\delta$ .

- ✓ Автомат называется **детерминированным**, так как для любой пары  $q \in Q, a \in \Sigma$  существует единственное состояние  $p \in Q : p = \delta(q, a)$ .
- ✓ Для определения последующих действий конечного автомата достаточно знать его текущее состояние и последовательность еще необработанных символов на входной ленте. Этот набор данных называется **конфигурацией автомата**.
- ✓ Слово  $w = a_1 \dots a_k$  над алфавитом  $\Sigma$  **допускается** конечным автоматом  $M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ , если существует последовательность состояний  $q_1, q_2, \dots, q_n$  такая, что

$$q_1 = q_0, q_n \in F, \delta(q_i, a_j) = q_{i+1}, 1 \leq i < n, 1 \leq j < k.$$

Детерминированный конечный автомат-распознаватель  $A$  — это пятерка объектов  $A = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ , где:

- 1  $Q$  — конечное *непустое* множество состояний;
- 2  $q_0 \in Q$  — начальное состояние;
- 3  $\Sigma$  — конечное *непустое* множество входных символов (входной алфавит);
- 4  $\delta : Q \times \Sigma \rightarrow Q$  — *всюду определенное* отображение множества  $Q \times \Sigma$  в множество  $Q$ , определяющее поведение автомата. Эту функцию называют **функцией переходов**;
- 5  $F \subseteq Q$  — множество заключительных (финальных) состояний.

Автомат начинает работу в состоянии  $q_0$ , считывая по одному символу входной строки.

Считанный символ переводит автомат в новое состояние из  $Q$  в соответствии с функцией переходов  $\delta$ .

- ✓ Автомат называется **детерминированным**, так как для любой пары  $q \in Q, a \in \Sigma$  существует единственное состояние  $p \in Q : p = \delta(q, a)$ .
- ✓ Для определения последующих действий конечного автомата достаточно знать его текущее состояние и последовательность еще необработанных символов на входной ленте. Этот набор данных называется **конфигурацией автомата**.
- ✓ Слово  $w = a_1 \dots a_k$  над алфавитом  $\Sigma$  **допускается** конечным автоматом  $M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ , если существует последовательность состояний  $q_1, q_2, \dots, q_n$  такая, что

$$q_1 = q_0, q_n \in F, \delta(q_i, a_j) = q_{i+1}, 1 \leq i < n, 1 \leq j < k.$$

- ✓ Язык  $L$  распознается конечным автоматом  $A$ , если каждое слово языка  $L$  допускается этим конечным автоматом. При этом язык называется **автоматным** (или **регулярным**) и обозначается  $L_A$ .



# Невозвратные состояния

- ✓ Далее, на рисунках начальное состояние автомата будем отмечать зеленым цветом, конечные состояния — синим.



# Невозвратные состояния

- ✓ Далее, на рисунках начальное состояние автомата будем отмечать зеленым цветом, конечные состояния — синим.
- ✓ Рассмотрим автомат, распознающий слова, содержащие только парные вхождения букв  $a$  и  $b$ , например  $aa, abbbaaaa, bbaa$  и т. д. Диаграмма состояний автомата приведена на рисунке 1.

# Невозвратные состояния

- ✓ Далее, на рисунках начальное состояние автомата будем отмечать зеленым цветом, конечные состояния — синим.
- ✓ Рассмотрим автомат, распознающий слова, содержащие только парные вхождения букв  $a$  и  $b$ , например  $aa$ ,  $aabbaaaa$ ,  $bbaa$  и т. д. Диаграмма состояний автомата приведена на рисунке 1.

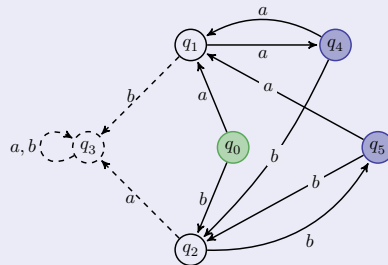


Рис. 1

# Невозвратные состояния

- ✓ Далее, на рисунках начальное состояние автомата будем отмечать зеленым цветом, конечные состояния — синим.
- ✓ Рассмотрим автомат, распознающий слова, содержащие только парные вхождения букв  $a$  и  $b$ , например  $aa$ ,  $abbaaaaa$ ,  $bbaa$  и т. д. Диаграмма состояний автомата приведена на рисунке 1.
- ✓ Заметим, что автомат, попав в незаключительное состояние  $q_3$  под воздействием сигналов  $a$ ,  $b$ , не может выйти из него под воздействием тех же входных сигналов.

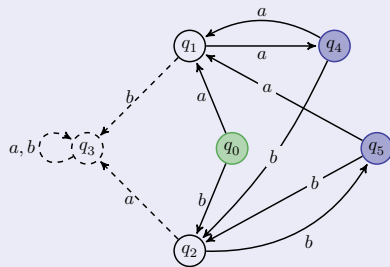


Рис. 1

# Невозвратные состояния

- ✓ Далее, на рисунках начальное состояние автомата будем отмечать зеленым цветом, конечные состояния — синим.
- ✓ Рассмотрим автомат, распознающий слова, содержащие только парные вхождения букв  $a$  и  $b$ , например  $aa$ ,  $abbaaaaa$ ,  $bbaa$  и т. д. Диаграмма состояний автомата приведена на рисунке 1.
- ✓ Заметим, что автомат, попав в неключительное состояние  $q_3$  под воздействием сигналов  $a$ ,  $b$ , не может выйти из него под воздействием тех же входных сигналов.
- ✓ Состояние и переходы отмечены на диаграмме 1 пунктиром).

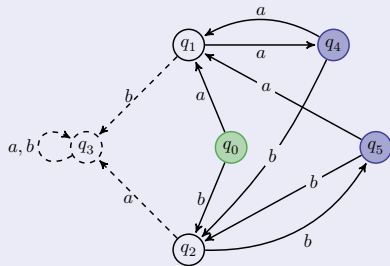


Рис. 1

# Невозвратные состояния

- ✓ Далее, на рисунках начальное состояние автомата будем отмечать зеленым цветом, конечные состояния — синим.
- ✓ Рассмотрим автомат, распознающий слова, содержащие только парные вхождения букв  $a$  и  $b$ , например  $aa$ ,  $aabbaaaa$ ,  $bbaa$  и т. д. Диаграмма состояний автомата приведена на рисунке 1.
- ✓ Заметим, что автомат, попав в незаключительное состояние  $q_3$  под воздействием сигналов  $a$ ,  $b$ , не может выйти из него под воздействием тех же входных сигналов.
- ✓ Состояние и переходы отмечены на диаграмме 1 пунктиром).
- ✓ Будем считать, что переходы автомата в это состояние под воздействием сигналов  $a$ ,  $b$  **запрещены**. То есть запрещены сигнал  $b$  в состоянии  $q_1$  и сигнал  $a$  в состоянии  $q_2$ .

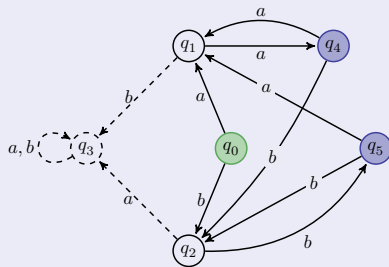


Рис. 1

# Невозвратные состояния

- ✓ Далее, на рисунках начальное состояние автомата будем отмечать зеленым цветом, конечные состояния — синим.
- ✓ Рассмотрим автомат, распознающий слова, содержащие только парные вхождения букв  $a$  и  $b$ , например  $aa$ ,  $aabbaaaa$ ,  $bbaa$  и т. д. Диаграмма состояний автомата приведена на рисунке 1.
- ✓ Заметим, что автомат, попав в незаключительное состояние  $q_3$  под воздействием сигналов  $a$ ,  $b$ , не может выйти из него под воздействием тех же входных сигналов.
- ✓ Состояние и переходы отмечены на диаграмме 1 пунктиром).
- ✓ Будем считать, что переходы автомата в это состояние под воздействием сигналов  $a$ ,  $b$  **запрещены**. То есть запрещены сигнал  $b$  в состоянии  $q_1$  и сигнал  $a$  в состоянии  $q_2$ .
- ✓ Далее запрещенные состояния и переходы в диаграмме состояний не отображаем, считая, что если символ входного слова привел к запрещенному переходу, то данное слово не принимается автоматом.

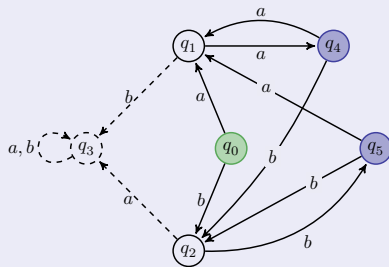


Рис. 1

# Невозвратные состояния

- ✓ Далее, на рисунках начальное состояние автомата будем отмечать зеленым цветом, конечные состояния — синим.
- ✓ Рассмотрим автомат, распознающий слова, содержащие только парные вхождения букв  $a$  и  $b$ , например  $aa, aabbaaaa, bbaa$  и т. д. Диаграмма состояний автомата приведена на рисунке 1.
- ✓ Заметим, что автомат, попав в неключительное состояние  $q_3$  под воздействием сигналов  $a, b$ , не может выйти из него под воздействием тех же входных сигналов.
- ✓ Состояние и переходы отмечены на диаграмме 1 пунктиром).
- ✓ Будем считать, что переходы автомата в это состояние под воздействием сигналов  $a, b$  **запрещены**. То есть запрещены сигнал  $b$  в состоянии  $q_1$  и сигнал  $a$  в состоянии  $q_2$ .
- ✓ Далее запрещенные состояния и переходы в диаграмме состояний не отображаем, считая, что если символ входного слова привел к запрещенному переходу, то данное слово не принимается автоматом.
- ✓ Такие состояния (в которые переходят при обработке любого недопустимого символа) в теории часто называют **невозвратными**.

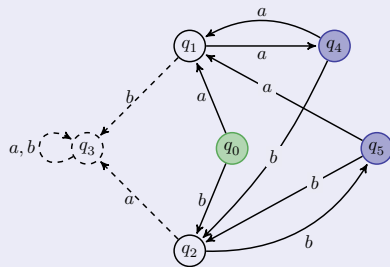


Рис. 1





## Пример 1

Построим автомат, распознающий слова над алфавитом  $\{\alpha, \beta\}$ , начинающиеся с символов  $\alpha\alpha$  и содержащие нечетное число вхождений символа  $\beta$ .

## Пример 1

Построим автомат, распознающий слова над алфавитом  $\{\alpha, \beta\}$ , начинающиеся с символов  $\alpha\alpha$  и содержащие нечетное число вхождений символа  $\beta$ . Его диаграмма представлена на рисунке 2.

## Пример 1

Построим автомат, распознающий слова над алфавитом  $\{\alpha, \beta\}$ , начинающиеся с символов  $\alpha\alpha$  и содержащие нечетное число вхождений символа  $\beta$ . Его диаграмма представлена на рисунке 2.

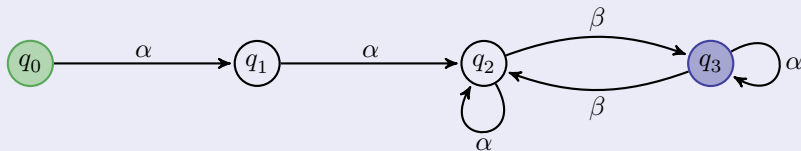


Рис. 2

## Пример 1

Построим автомат, распознающий слова над алфавитом  $\{\alpha, \beta\}$ , начинающиеся с символов  $\alpha\alpha$  и содержащие нечетное число вхождений символа  $\beta$ . Его диаграмма представлена на рисунке 2.

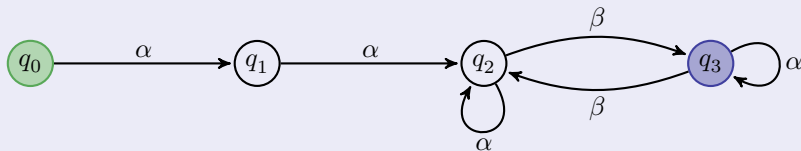


Рис. 2

## Пример 2

## Пример 1

Построим автомат, распознающий слова над алфавитом  $\{\alpha, \beta\}$ , начинающиеся с символов  $\alpha\alpha$  и содержащие нечетное число вхождений символа  $\beta$ . Его диаграмма представлена на рисунке 2.

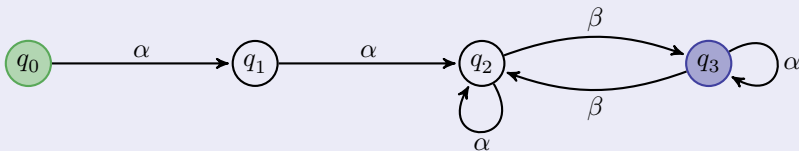


Рис. 2

## Пример 2

Построим автомат, распознающий слова над алфавитом  $\{0, 1\}$ , содержащие подслово 00, например  $\alpha = 01001$ . Его диаграмма представлена на рисунке 3.

## Пример 1

Построим автомат, распознающий слова над алфавитом  $\{\alpha, \beta\}$ , начинающиеся с символов  $\alpha\alpha$  и содержащие нечетное число вхождений символа  $\beta$ . Его диаграмма представлена на рисунке 2.

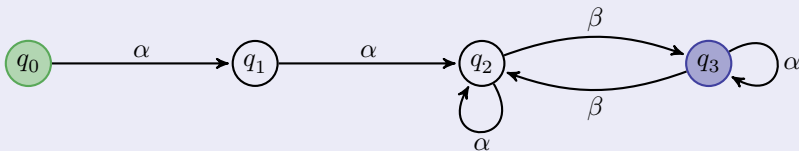


Рис. 2

## Пример 2

Построим автомат, распознающий слова над алфавитом  $\{0, 1\}$ , содержащие подслово 00, например  $\alpha = 01001$ . Его диаграмма представлена на рисунке 3.

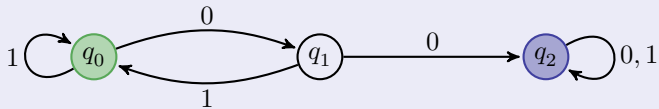


Рис. 3