## Tema 7. Algoritmos I. Estrategias de algoritmos

Estructura de datos y algoritmos (EDA)

## Algunos conceptos

- Un algoritmo es una secuencia finita y bien definida de pasos utilizada para resolver un problema bien definido
- Estrategia del algoritmo
  - Enfoque para resolver un problema
  - Se pueden combinar varios enfoques
- ▶ Estructura de algoritmos:
  - Iterativo: se utiliza un bucle para encontrar la solución
  - Recursivo: una función que se llama a sí misma

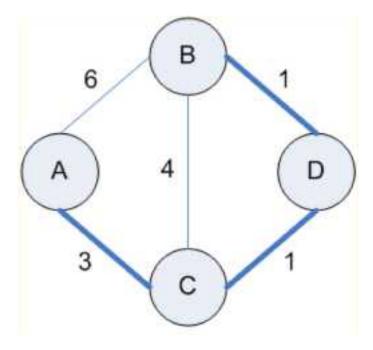
## Problema tipo

#### Se satisface

- Encontrar cualquier solución que satisfaga
- Ej: Encontrar un camino de A a B

## Optimización

- Encontrar la mejor solución
- Ej: Encontrar el camino más corto de A a B



#### Principales estrategias de algoritmos

- Algoritmos recursivos
- Algoritmos de divide y vencerás
- Algoritmos de Backtracking
- Algoritmos de programación dinámica
- Algoritmos 'greedy'
- Algoritmos de fuerza de bruta
- Algoritmos de ramificación y poda
- Algoritmos heurísticos

Heurística y optimización, Curso 3<sup>a</sup>, Semestre 1°

#### Divide y vencerás

- Basado en dividir el problema en sub-problemas
- Aproximación en tres pasos:
- Dividir: dividir el problema en sub-problemas más pequeños del mismo tipo
- 2) **Vencer:** resolver recursivamente cada subproblema, resolver cada sub-problema independientemente.
- 3) **Combinar:** combinar soluciones para resolver el problema original
- Por lo general, contiene dos o más llamadas recursivas

#### Divide y vencerás

Esquema General

#### divide\_venceras (p: problema)

```
dividir (p, p<sub>1</sub>, p<sub>2</sub>, ..., p<sub>k</sub>)

para i = 1, 2, ..., k

s_i = resolver(p_i)

resolver (pi) puede ser

recursivo siendo una nueva

llamada a divide_venceras

solucion = combinar (s<sub>1</sub>, s<sub>2</sub>, ..., s<sub>k</sub>)
```

#### Divide y vencerás

- Algunos ejemplos:
  - Búsqueda binaria
  - Encontrar el elemento máximo en un array
  - Merge-sort
  - Quick-sort

#### Divide y vencerás. Búsqueda binaria

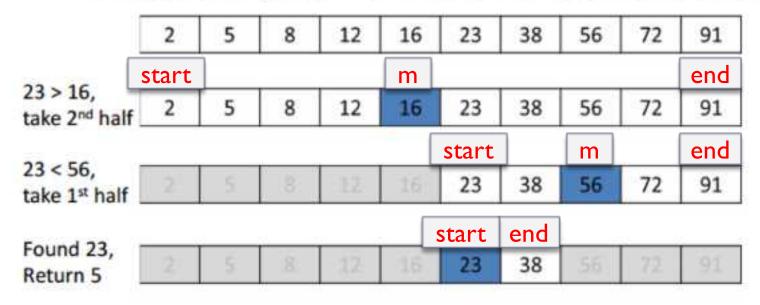
- Dado un array A[] ordenado de enteros, escribir un método que busque un número entero x en A[]
- El método tiene que devolver la (primera)
   posición de x en A[]. Si no existe, entonces devuelve l

## Divide y vencerás – Búsqueda binaria Ejemplo

#### Pre-requisitos:

- El array debe tomar valores únicos
- El array debe de estar ordenado de manera ascendente

#### If searching for 23 in the 10-element array:



#### Divide y vencerás – Búsqueda binaria

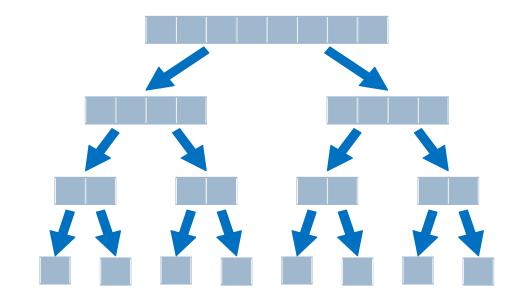
#### Divide y vencerás – Búsqueda binaria

```
public static int searchBinary(int A[], int start, int end, int x) {
    if (start>end | | start<0 | | lend>=A.length) {
        System.out.println("Error: indexed out of range");
        return -1:
    if (start==end) {
        if (A[start]==x) return start;
        else return -1;
    } else {
        int m = start + (end - start)/2;
        if (x==A[m]) return m;
        else if (x<A[m]) return searchBinary(A, start, m-1, x);
        else return searchBinary(A,m+1,end,x);
```

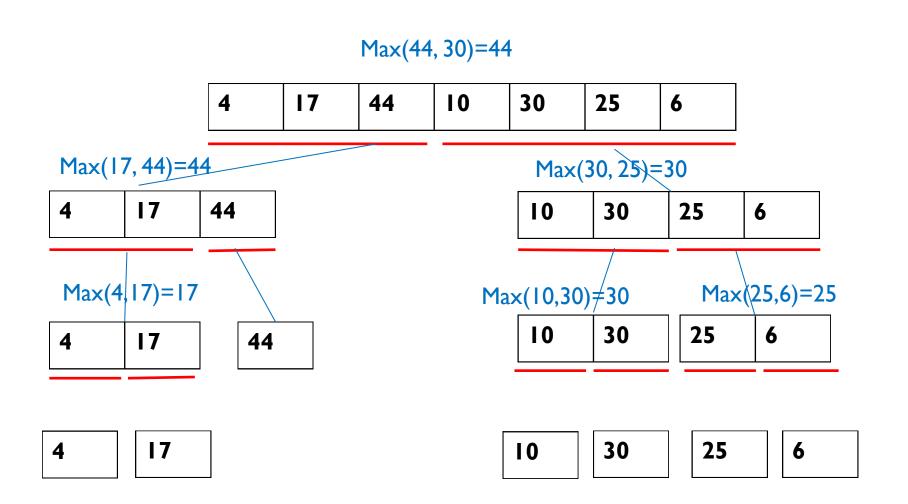
#### Divide y vencerás – Encontrar máximo

A: -3 24 | 11 | -13 | ... | 33 | -7 | 12 | 1

- Divide el array en dos partes
- Encontrar el máximo en cada parte
- 3. Comparar ambos números y devolver del mayor.
- Es aplicado mediante llamadas recursivas



#### Divide y vencerás – Encontrar máximo Ejemplo



#### Divide y vencerás – Encontrar máximo

```
public static int findMax (int[] vector, int i, int j){
 int med, max_left, max_right;
 if (i==j)
           return vector[i]; Si hay un único elemento, es el máximo
 else
          imed = (i + i) / 2;
           max left = findMax (vector, i, med);
                                              Divide a la mitad
           max right = findMax (vector, med+1,); Máximo de cada mitad
 if (max_left > max_right)
           return max left;
                                  El máximo del array es el máximo de los máximos de cada
 else
                                  mitad
           return max_right;
```

#### Divide y vencerás - Mergesort

Merge-sort algoritmo: ordenar un array

#### 1) Dividir:

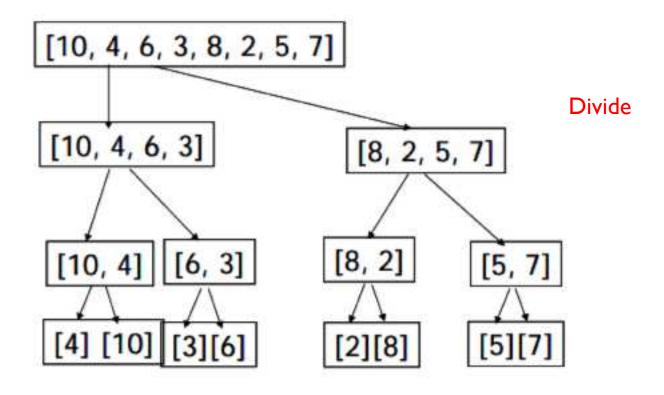
- Dividir el array en dos (aproximadamente la mitad)
- Seguir dividiendo los arrays resultantes hasta que ya no pueda dividir mas (arrays de longitud uno)

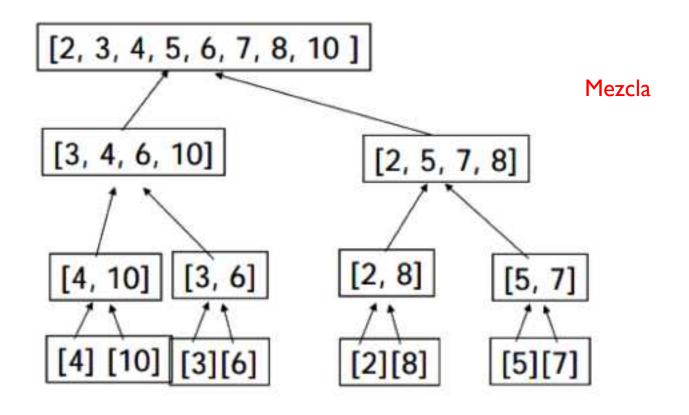
#### 2) Vencer:

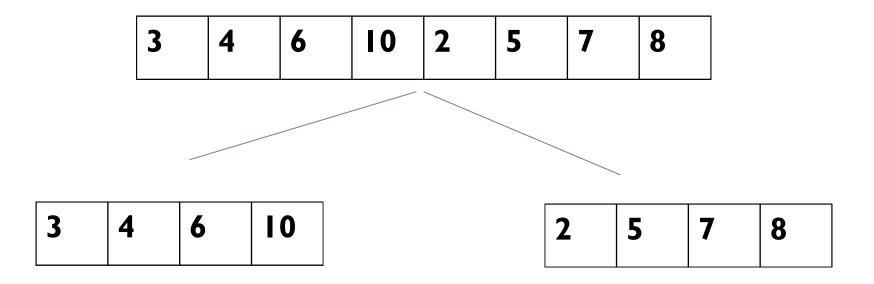
- > Ordenar cada sub-array recursivamente
- > Los arrays de longitud uno están ordenados

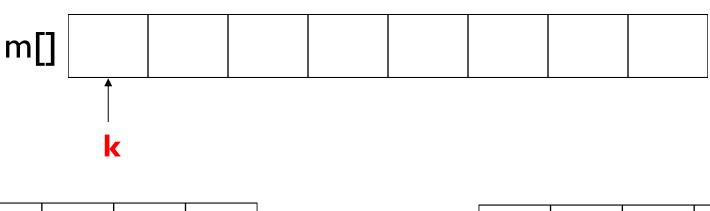
#### 3) Combinar:

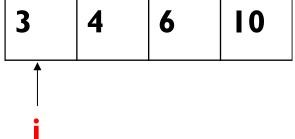
- A continuación, combinar los arrays adyacentes para formar un solo array ordenado.
- Repetir el proceso hasta que tengamos un único array ordenado

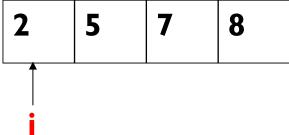


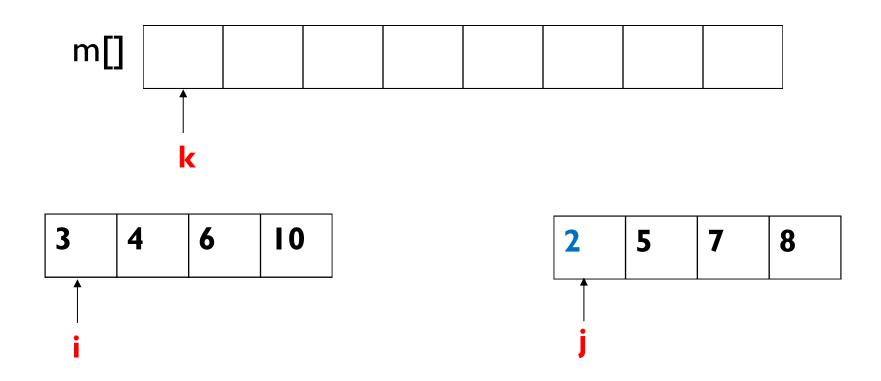




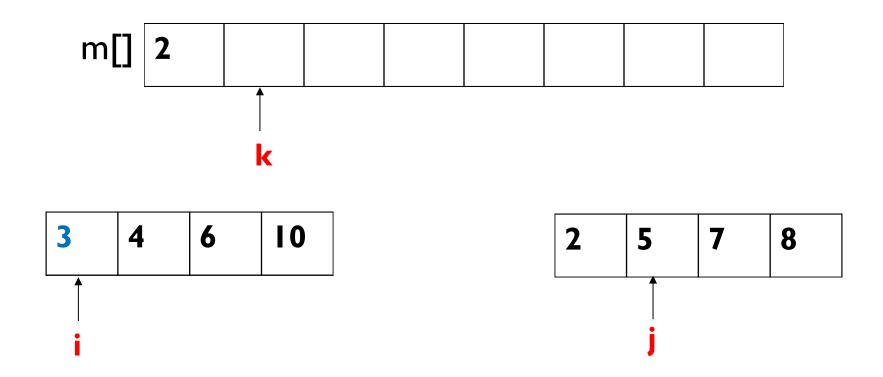




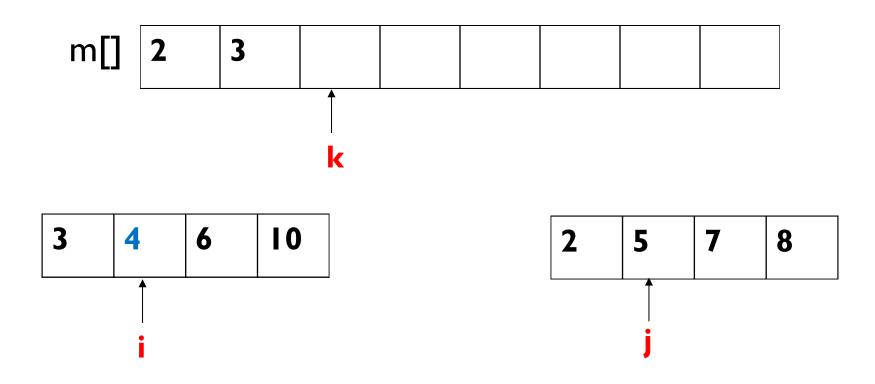




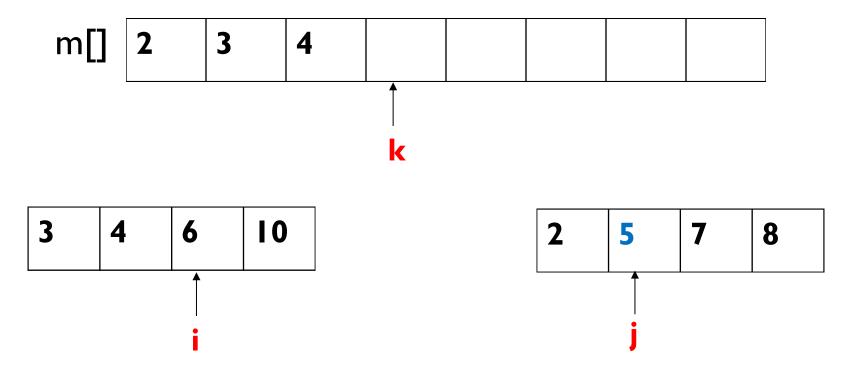
2< 3=> subo el 2 al array m[] y aumento índices j, k



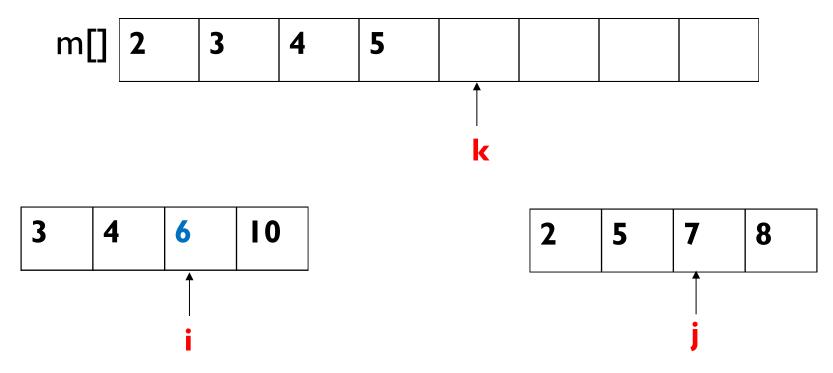
3<5 => subo el 3 al array m[] y aumento índices i, k



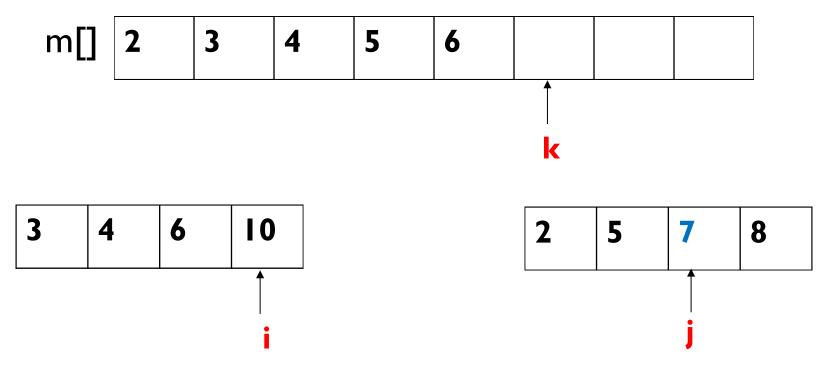
4<5 => subo el 4 al array m[] y aumento índices i, k



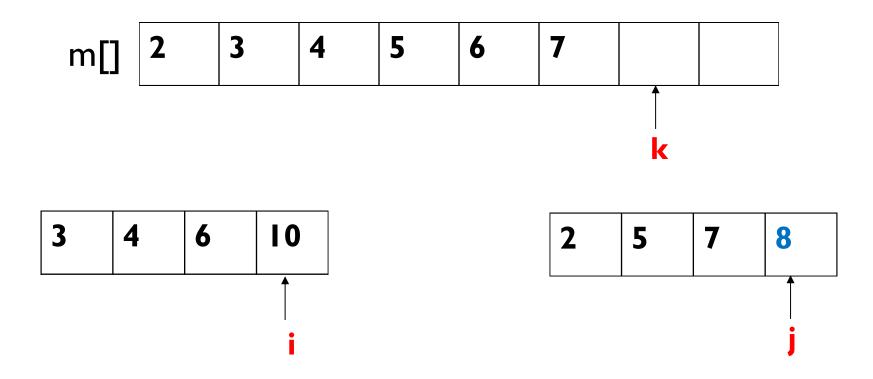
5<6 => subo el 5 al array m[] y aumento índices j, k



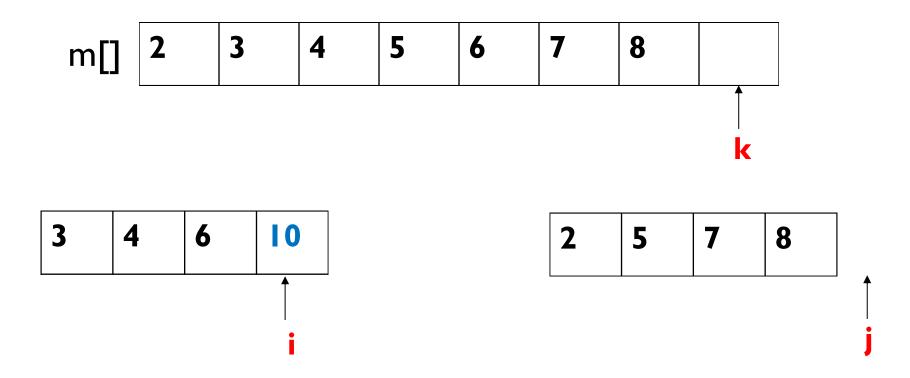
6<7 => subo el 6 al array m[] y aumento índices i, k



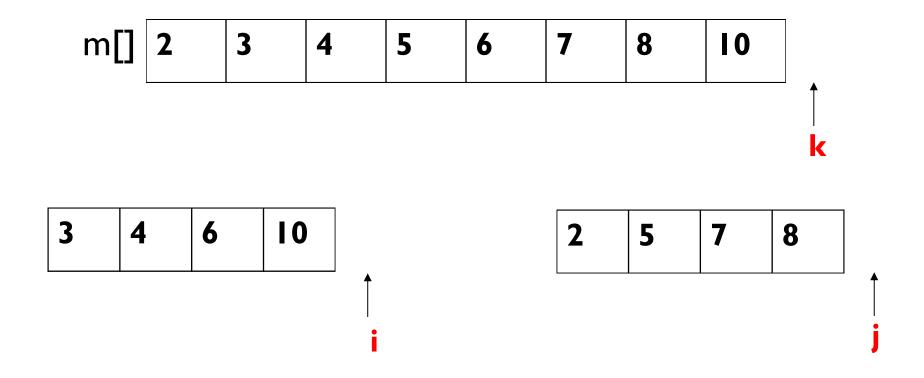
7<10 => subo el 7 al array m[] y aumento índices j, k



8<10 => subo el 8 al array m[] y aumento índices j, k



subo el 10 al array m[] y aumento índices i, k



```
public static int[] mergesort(int a[]) {
   if (a==null) {
        System.out.println("array cannot be null!!!");
        return null:
    return mergesort(a,0,a.length-1);
public static int[] mergesort(int a[], int start, int end) {
   if (start==end) return new int[]{a[start]};
        int middle=(start+end)/2;
        int[] m1=mergesort(a,start,middle);
        int[] m2=mergesort(a,middle+1,end);
        int m[]=merge(m1,m2);
                                 Divide al vector en dos partes
        return m;
                                 iguales, y se realiza la llamada
                                 recursiva a un método merge que
                                 seguirá dividiendo y mezcla
```

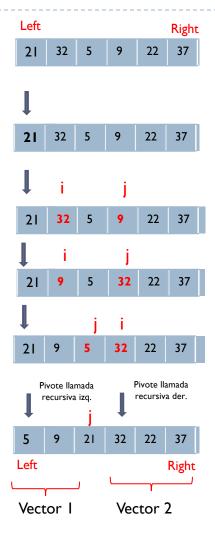
## Divide y vencerás -Mergesort

Obtiene un array m[] ordenado a partir de dos sub-array ordenados a[] y b[]

```
//merges the arrays
public static int□ merge(int a□,int b□) {
    if (a -- null || b -- null) {
        System.out.println("arrays cannot be null!!!");
        return null;
    int m[]=new int[a.length+b.length];
    int k=0;
    int i=0;
                                           mezcla
    int j=0;
    while (i<a.length && j<b.length) {
        if (a[i]<b[j]) {
            m[k]=a[i];
            1++:
        } else {
            m[k]=b[j];
            1++;
                              Ya se ha recorrido b,∏ añadimos
    while (i<a.length) {
                              a m[], los elementos de a[] que
        m[k]=a[i];
                              están ordenados
        1++;
        k++;
    while (j<b.length) {
                              Ya se ha recorrido a a añadimos
        m[k]=b[j];
                              a m[] los elementos de b[] que
        ]++;
                              están ordenados
        K++;
    return m;
```

#### Divide y vencerás – Quicksort

- Es el algoritmo de ordenación más rápido.
- Se basa en la técnica divide y vencerás. Consiste en dividir el array en arrays más pequeños, y ordenar éstos.
  - Se toma un valor del array como **pivote**, y se mueven todos los elementos menores que este pivote a su izquierda, y los mayores a su derecha.
  - A continuación se aplica el mismo método a cada una de las dos partes en las que queda dividido el array.
- Después de elegir el pivote se realizan dos búsquedas:
  - Izquierda a derecha, buscando un elemento mayor que el pivote
  - Derecha a izquierda, buscando un elemento menor que el pivote.
- Cuando se han encontrado los dos elementos anteriores, se intercambian, y se sigue realizando la búsqueda hasta que las dos búsquedas se encuentran.



Vector original a ordenar

En este caso, hemos decidido tomar como pivote <u>el primer elemento</u> (es posible probar con otros pivotes)

La búsqueda de izquierda a derecha encuentra el valor 32, mayor que el pivote y la búsqueda de derecha a izquierda encuentra el valor 9, menor que el pivote

Se intercambian

Continua la búsqueda, se encuentra el valor 32 mayor que el pivote y el valor 5 menor que el pivote, pero ya se han cruzado. Paramos

Por último, se intercambia el valor de la posición pivote con la posición j. Se continua aplicando el mismo proceso de forma recursiva dividiendo en 2 el Vector (Left hasta j-l y j+l hasta Right).

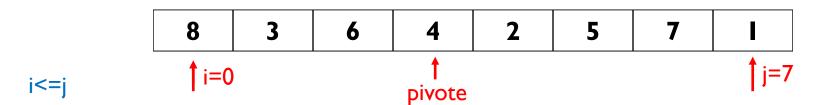
#### **ARRAY DESORDENADO**

Llamada inicial

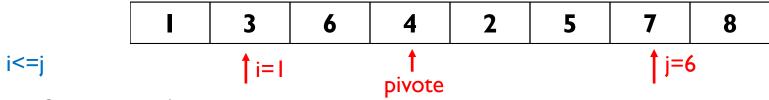
recursiva iza

- vector[0]: 21 vector[1]: 32 vector[2]: 5 vector[3]: 9 vector[4]: 22 vector[5]: 37
  - Pivot:21 left: 0 right: 5
- vector[0]: 5 vector[1]: 9 vector[2]: 21 vector[3]: 32 vector[4]: 22 vector[5]: 37
  - Pivot:5 left: 0 right: I
- vector[0]: 5 vector[1]: 9 vector[2]: 21 vector[3]: 32 vector[4]: 22 vector[5]: 37
  - Pivot:32 left: 3 right: 5
- vector[0]: 5 vector[1]: 9 vector[2]: 21 vector[3]: 22 vector[4]: 32 vector[5]: 37

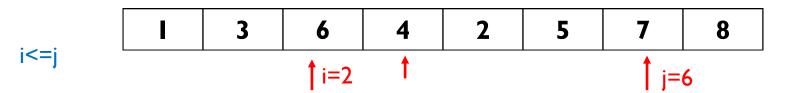
#### **ARRAY ORDENADO**



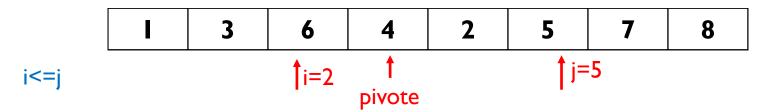
8 no es menor 4, y 1 no es mayor que 4 => intercambio e incremento índices i,j



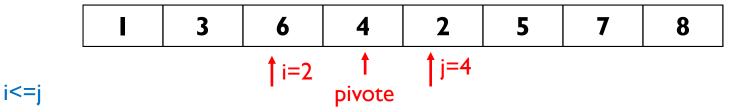
3 es menor 4,=> incremento i



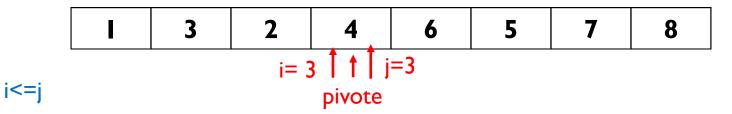
6 no es menor 4 (no incremento i)
7 es mayor que 4=>decremento j



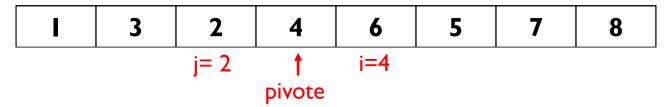
5 es mayor que 4=>decremento j



2 no es mayor que 4=>intercambio 6 y 2, e incremento i y decremento j

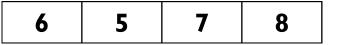


4 no es menor ni mayor que 4=>intercambio 4 y 4, e incremento i y decremento j



i>j => llamada recursiva a array [0,j] y [i, 7]





# Divide y vencerás – Quicksort

```
public static void quicksort(int a□) {
    doPartition(a,0,a.length-1);
```

```
public static void doPartition(int a[],int start, int end) {
    if (a==null) {
        System.out.println("array cannot be null!!!");
        return;
    if (start>=end) return;
    int middle = start + (end- start) / 2;
    int pivote = a[middle];
    System.out.println("pivote: "+pivote);
    int i=start;
    int j=end;
    while (i<=j) {
        while (a[i]<pivote) i++;
        while (a[j]>pivote) j--;
        if (i<=j) {
            int x=a[i];
            a[i]=a[j];
            a[j]=x;
            1++;
            j--;
    if (start<j) doPartition(a,start,j);</pre>
    if (i<end) doPartition(a,i,end);
}
```

#### Resumen

- Se divide el problema original en sub-problemas
  - Recursivamente, cada sub-problema se divide de nuevo
- Cuando el caso a resolver es lo suficientemente sencillo se resuelve utilizando un algoritmo directo (no recursivo)
  - El algoritmo directo debe ser eficiente para problemas sencillos
  - No importa que no lo sea para problemas grandes
- Cada sub-problema se resuelve de forma independiente
- Finalmente se combinan las soluciones de todos los subproblemas para formar la solución del problema original