# Sistemas Operativos

sesión 10: procesos

Grado en Ingeniería Informática Universidad Carlos III de Madrid

# Agenda



# Agenda



### Contenidos



- Control de trabajos
- Control de procesos
- Compresión y descompresión

### **Contenidos**



- Control de trabajos
- Control de procesos
- Compresión y descompresión

### Motivación

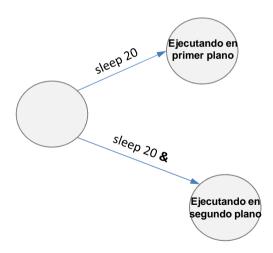
- Trabajos = aplicaciones ejecutadas en un intérprete de mandatos
- ¿Cómo puedo gestionarlos?

```
acaldero@phoenix:~/work$ sleep 25 & acaldero@phoenix:~/work$ jobs
```

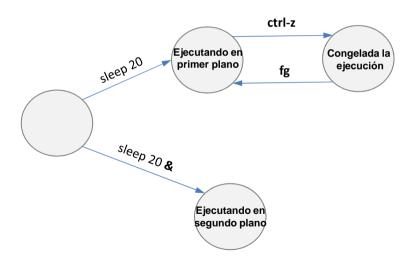
...

# Control de <u>trabajos</u>

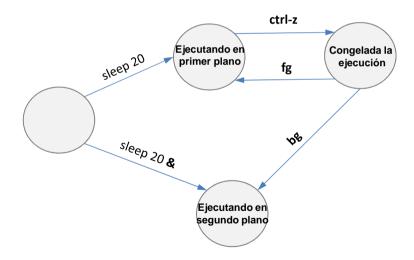
#### ejecución en primer/segundo plano



#### de ejecución en primer plano a congelación

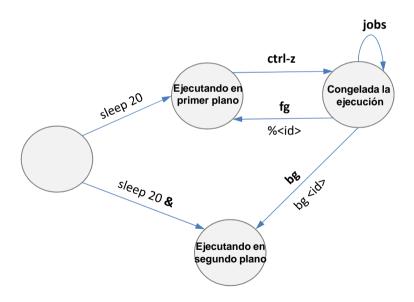


#### de congelado a ejecución en segundo plano

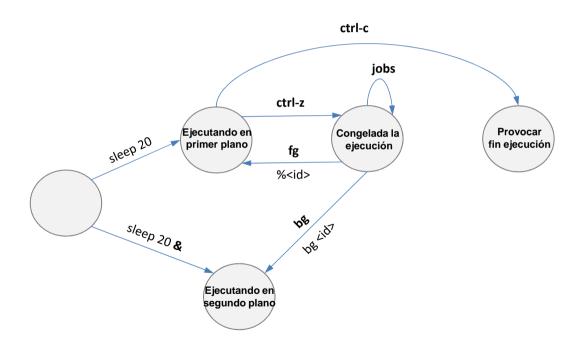


# Control de <u>trabajos</u>

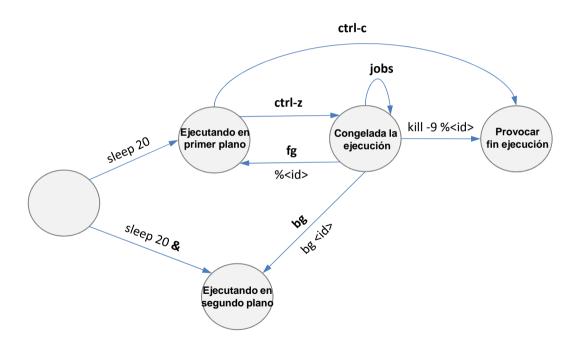
#### listado de trabajos



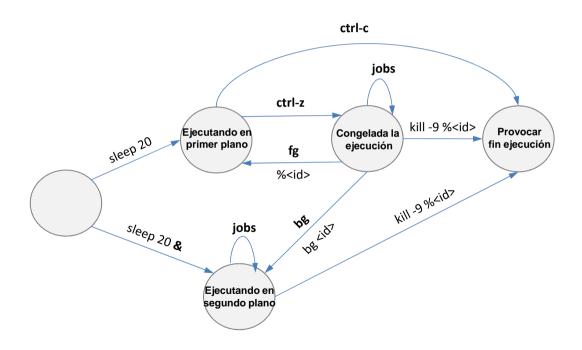
#### finalización ejecutando en primer plano

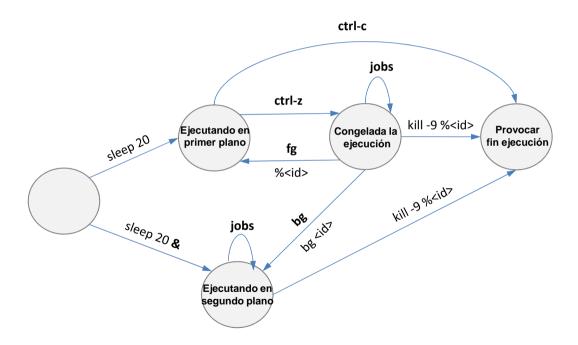


#### finalización trabajo congelado



#### finalización ejecutando en segundo plano





### Contenidos



- Control de trabajos
- Control de procesos
- Compresión y descompresión

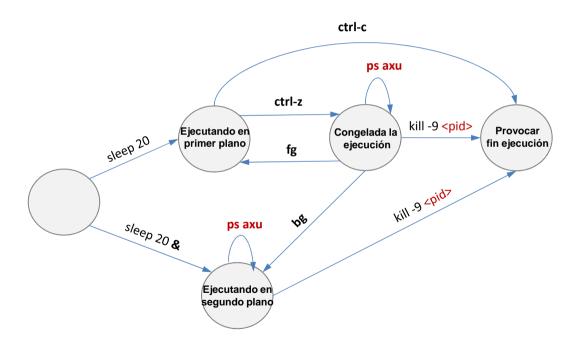
### Motivación

 ¿Cómo puedo gestionar los programas que están siendo ejecutados desde otra sesión de intérprete de mandatos?

```
acaldero@phoenix:~/work$ ps axu acaldero@phoenix:~/work$ kill -1 1
```

...

# Control de procesos



### Contenidos



- Control de trabajos
- Control de procesos
- Compresión y descompresión

# Comprimir, descomprimir y listar

	Extensión	Comprimir	Descomprimir	Listar
zip	.zip	zip <b>-r</b> f.zip <ficheros></ficheros>	zip <b>–a</b> f.zip	unzip <b>–I</b> f.zip
Tar + gzip	.tgz .tar.gz	tar z <b>c</b> vf f.tgz <ficheros></ficheros>	tar z <b>x</b> vf f.tgz	tar z <b>t</b> vf f.tgz
Tar + bzip2	.tbz2 .tar.bz2	tar j <b>c</b> f f.tbz2 <ficheros></ficheros>	tar j <b>x</b> f f.tbz2	tar j <b>t</b> vf f.tbz2
rar	.rar	rar <b>a</b> f.rar <ficheros></ficheros>	rar <b>x</b> f.rar	rar I f.rar

# Agenda



### Contenidos



- fork+exec+exit simple
- fork+exec+exit múltiple

### Contenidos



- fork+exec+exit simple
- fork+exec+exit múltiple

```
/* ejecutar el mandato ls -l */
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid_t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid == 0)
      execlp("ls","ls","-l",NULL);
      exit(-1);
   }
else
      while (pid != wait(&status));
   exit(0);
```

```
/* ejecutar el mandato ls -l */
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid_t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid == 0)
      execlp("ls","ls","-l",NULL);
      exit(-1);
   }
else
      while (pid != wait(&status));
   exit(0);
```

```
/* ejecutar el mandato ls -l */
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid == 0)
      execlp("ls","ls","-l",NULL);
      exit(-1);
   élse
      while (pid != wait(&status));
   exit(0);
```

```
/* ejecutar el mandato ls -l */
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid == 0)
      execlp("ls","ls","-l",NULL);
      exit(-1);
   élse
      while (pid != wait(&status));
  exit(0);
```





```
/* ejecutar el mandato ls -l */
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid == 0)
      execlp("ls","ls","-1",NULL);
      exit(-1);
   else
      while (pid != wait(&status));
   exit(0);
```

```
/* ejecutar el mandato ls -l */
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid == 0)
      execlp("ls","ls","-l",NULL);
      exit(-1);
   else
      while (pid != wait(&status));
  exit(0);
```

```
/* ejecutar el mandato ls -l */
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid == 0)
      execlp("ls","ls","-1",NULL);
      exit(-1);
   else
      while (pid != wait(&status));
   exit(0);
```

```
/* ejecutar el mandato ls -l */
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid == 0)
      execlp("ls","ls","-1",NULL);
      exit(-1);
   else
      while (pid != wait(&status));
  exit(0);
```

```
/* ejecutar el mandato ls -l */
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid == 0)
      execlp("ls","ls","-1",NULL);
      exit(-1);
   else
      while (pid != wait(&status));
   exit(0);
```

```
/* ejecutar el mandato ls -l */
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid == 0)
      execlp("ls","ls","-l",NULL);
      exit(-1);
   else
      while (pid != wait(&status));
  exit(0);
```

```
/* ejecutar el mandato ls -l */
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid == 0)
      execlp("ls","ls","-l",NULL);
      exit(-1);
   }
else
      while (pid != wait(&status));
   exit(0);
```

```
/* código del mandato ls */
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   /* código del ls */
   exit( 0 );
```

wait() + exit()

```
/* ejecutar el mandato ls -l */
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid_t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid == 0)
      execlp("ls","ls","-l",NULL);
      exit(-1);
   élse
      while (pid != wait(&status));
   exit(0);
```

31

```
/* código del mandato ls */
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   /* código del ls */
   exit( 0 );
```

```
/* ejecutar el mandato ls -l */
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid_t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid == 0)
      execlp("ls","ls","-l",NULL);
      exit(-1);
   élse
      while (pid != wait(&status));
   exit(0);
```

```
/* código del mandato ls */
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   /* código del ls */
   exit( 0 );
```

```
/* ejecutar el mandato ls -l */
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid_t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid == 0)
      execlp("ls","ls","-l",NULL);
      exit(-1);
   else
      while (pid != wait(&status));
   exit(0);
```

```
/* código del mandato ls */
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   /* código del ls */
  exit( 0 );
```

```
/* ejecutar el mandato ls -l */
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid_t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid == 0)
      execlp("ls","ls","-l",NULL);
      exit(-1);
   }
else
      while (pid != wait(&status));
   exit(0);
```

```
/* ejecutar el mandato ls -l */
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid_t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid == 0)
      execlp("ls","ls","-1",NULL);
      exit(-1);
   }
else
      while (pid != wait(&status));
   exit(0);
```

# Repaso wait() + exit()

## Contenidos



- fork+exec+exit simple
- fork+exec+exit múltiple

```
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid_t pid;
    int status;
   pid = fork();
    if (pid != 0)
      while (pid != wait(&status));
    élse
       /* hacer algo */
      exit(3);
    pid = fork();
    if (pid != 0) {
      while (pid != wait(&status));
    élse
       /* hacer algo */
      exit(3);
```

```
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid_t pid;
    int status
   pid = fork();
    if (pid != 0)
      while (pid != wait(&status));
    élse
       /* hacer algo */
      exit(3);
    pid = fork();
    if (pid != 0) {
      while (pid != wait(&status));
    élse
       /* hacer algo */
      exit(3);
```

```
#include <sys/types.h>
                                   #include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
                                   #include <stdio.h>
                                   main() {
main() {
                                       pid_t pid;
    pid_t pid;
                                       int status;
    int status
                                       pid = fork();
    pid = fork();
                                       if (pid == 0)
    if (pid != 0) •• {
                                           /* hacer algo */
      while (pid : wait(&status));
                                            exit(B);
    else
                                       élse
       /* hacer algo */
                                         while (pid != wait(&status));
      exit(3);
                                       pid = fork();
    pid = fork();
                                       if (pid == 0)
    if (pid != 0)
                                           /* hacer algo */
      while (pid != wait(&status));
                                           exit(3);
    élse
                                       élse
       /* hacer algo */
                                         while (pid != wait(&status));
      exit(3);
```

```
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
    pid_t pid;
    int status
    pid = fork();
    if (pid != 0) •• •
      while (pid : wait(&status));
    élse
       /* hacer algo */
      exit(3);
    pid = fork();
    if (pid != 0)
      while (pid != wait(&status));
    élse
       /* hacer algo */
      exit(3);
```

```
#include <sys/types.h>
                                                                       #include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
                                                                       #include <stdio.h>
                                                                      main() {
main() {
                                                                          pid_t pid;
    pid_t pid;
                                                                           int status;
    int status
                                                                           pid = fork();
    pid = fork();
                                                                           if (pid == 0) {
    if (pid != 0) • • •
                                                                              /* hacer algo */
      while (pid : wait(&status));
                                                                               exit(3);
    else
                                                                           élse
       /* hacer algo */
                                                                             while (pid != wait(&status));
      exit(3)
                                                                           pid = fork();
    pid = fork();
                                                                           if (pid == 0) {
    if (pid != 0) {
                                                                              /* hacer algo */
      while (pid : wait(&status));
                                                                              ex: t(3);
    élse
                                                                           else
       /* hacer algo */
                                                                             while (pid != wait(&status));
      exit(3);
```

```
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
    pid_t pid;
    int status
    pid = fork();
    if (pid != 0) • • •
      while (pid : wait(&status));
    élse
       /* hacer algo */
      exit(3)
    pid = fork();
    if (pid != 0)
      while (pid : wait(&status));
    élse
       /* hacer algo */
      exit(3)
```

```
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid_t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid == 0) {
      /* hacer algo */
      exit(3);
   pid = fork();
   if (pid == 0) {
      /* hacer algo */
      exit(3);
   while (pid != wait(&status));
```

```
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid_t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid == 0) {
      /* hacer algo */
      exit(3);
   pid = fork();
   if (pid == 0) {
      /* hacer algo */
      exit(3);
   while (pid != wait(&status));
```

```
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid_t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid ≠ 0) {
      /* hacer algo */
      exit(3);
   pid = fork();
   if (pid == 0) {
      /* hacer algo */
      exit(3);
   while (pid != wait(&status));
```

```
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid t pid;
   int status;
   pid = fork();
  • if • (pid •= 0) {
      /* hader algo */
      exit(3);
   pid = fork();
   if (pid == 0) {
      /* hacer algo */
      exit(3);
   while (pid != wait(&status));
```

```
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid_t pid;
   int status;
   pid = fork();
   /* hacer algo */
     exit(3);
   pid = fork();
   if (pid == 0) {
     /* hacer algo */
     exit(3);
  while (pid != wait(&status));
```

```
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid_t pid;
   int status;
   pid = fork();
  • if • (pid •= 0) {
      /* hader algo */
      exit(3);
   pid = fork();
   if• (pid •⇒⇒ •0) • • f • •
      /* hacer algo */
      exit(3);
   while (pid != wait(&status));
```

```
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid_t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid == 0) {
     /* hacer algo */
      exit(3);
   pid = fork();
   if \bullet (pid == 0)
      /* hacer algo */
      exit(3);
   while (pid != wait(&status));
```

```
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid_t pid;
   int status;
   pid = fork();
   /* hacer algo */
     exit(3);
   pid = fork();
   if (pid == 0) {
      /* hacer algo *
      exit(3);
  while (pid != wait(&status));
```

```
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid_t pid;
   int status;
   pid = fork();
  • if • (pid •= 0) {
      /* hader algo */
      exit(3);
   pid = fork();
   if• (pid •==•0)•• f•
      /* hacer algo */
      exit(3);
   while (pid != wait(&status));
```

```
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid == 0) {
     /* hacer algo */
      exit(3);
   pid = fork();
   if \bullet (pid == 0)
      /* hacer algo */
      exit(3);
   while (pid != wait(&status));
```

```
#include <sys/types.h>
                                                        #include <sys/types.h>
                                                        #include <stdio.h>
#include <stdio.h>
                                                       main() {
main() {
                                                           pid t pid;
   pid_t pid;
                                                           int status;
   int status;
                                                           pid = fork();
   pid = fork();
                                                           if (pid == 0) {
   mi mine iz
                                                            /* hacer algo */
      /* hacer algo */
                                                             exit(3);
      exit(3);
                                                           pid = fork();
   pid = fork();
                                                           if \bullet (pid == 0)
   if (pid == 0) {
                                                              /* hacer algo */
      /* hacer algo *
                                                              exit(3);
      exit(3);
                                                           while (pid != wait(&status));
   while (pid != wait(&status));
```

```
#include <sys/types.h>
                                                          #include <sys/types.h>
                                                          #include <stdio.h>
#include <stdio.h>
                                                          main() {
main() {
                                                             pid t pid;
   pid_t pid;
                                                             int status;
   int status;
                                                             pid = fork();
   pid = fork();
                                                             if (pid == 0) {
   if (pid # 0) * {
                                                                /* hacer algo */
      /* hacer algo */
                                                                exit(3);
      exit(3);
                                                             pid = fork();
   pid = fork();
                                                             if \cdot (pid == 0)
   if (pid = 0)  {
                                                                 /* hacer algo */
      /* hacer algo *
                                                                exit(3);
      exit(3);
                                                             while (pid != wait(&status));
   while (pid != wait(&status));
```

```
#include <sys/types.h>
                                                                                                                                                                                                                                                 The state of the s
#include <stdio.h>
main() {
                           pid_t pid;
                                                                                                                                                                                                                                                                            1111 131 1111 1
                             int status;
                            pid = fork();
                             if (pid = 0) {
                                                      /* hacer algo */
                                                     exit(3);
                           pid = fork();
                             if (pid == 0) {
                                                      /* hacer algo *
                                                     exit(3);
                                                                                                                                                                                                                                                                          while (pid != wait(&status));
```

```
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
main() {
   pid_t pid;
   int status;
   pid = fork();
   if (pid # 0) {
      /* hacer algo */
      exit(3);
   pid = fork();
   if (pid == 0) {
      /* hacer algo *
      exit(3);
   while (pid != vait(&status));
```

# Agenda





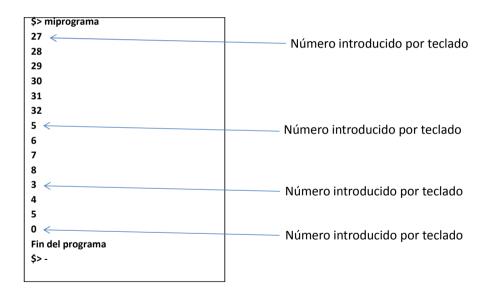
# Parcial del curso 2010-2011 Ejercicio 2 (3 puntos)

• Se desea implementar un proceso que lea un número desde el teclado y comience a escribir una secuencia de números consecutivos a partir del número introducido. Simultáneamente deberá seguir leyendo del teclado y en el momento en que se produzca otra entrada cambiará la secuencia de números que aparecen por pantalla.



# Parcial del curso 2010-2011 Ejercicio 2 (3 puntos)

• Un ejemplo de ejecución sería el siguiente:





## Parcial del curso 2010-2011

Ejercicio 2 (3 puntos)

- Puesto que no se pueden simultanear en un mismo proceso la lectura teclado y escritura en la pantalla, se decide realizar un programa con:
  - un proceso padre que continuamente está leyendo por teclado, si la entrada es un número entero lanza un proceso hijo cuya misión consiste en escribir números consecutivos a partir del introducido.
  - Cuando el usuario introduzca otro número el padre mata al proceso que estaba escribiendo y lanza un nuevo hijo con la misma labor.
  - El programa termina cuando el usuario introduce un 0, en este caso el padre mata al proceso en ejecución y termina el programa sacando por pantalla el literal "Fin del programa"



## Parcial del curso 2010-2011 Ejercicio 2 (3 puntos)

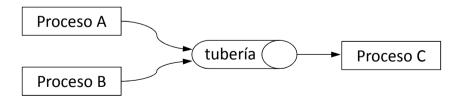
```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
int main ( void )
  int contador;
 pid_t pid;
  scanf ("%d",&contador);
  while (contador)
    pid = fork();
    switch (pid)
          case 0: /* estoy en el hijo */
                     while (1) { printf("%d",++contador ); sleep(1); }
          case -1: perror("error al ejecutar el fork")
                     exit(-1);
          default: scanf ("%d", &contador);
                     kill(pid,9);
  printf("Fin del programa");
```



### Final del curso 2008-2009

Ejercicio 5 y 6 (3.5 puntos)

 Escribir una función en C sobre UNIX que cree tres procesos comunicados mediante una tubería, de manera que dos de ellos tengan la salida estándar asociada a la tubería y el otro la entrada estándar. Argumentos: nombres de programa que deberán ejecutar los tres procesos hijos.





## Final del curso 2008-2009 Ejercicio 5 y 6 (3.5 puntos)

```
#include <stdio.h>
int main( void )
    int tuberia[2];
    int pid1, pid2;
    /* el proceso padre, que crea el pipe, será el proceso pl */
    if (pipe(tuberia) < 0) {</pre>
        perror("No se puede crear la tubería");
        exit(0);
    /* se crea el proceso p2 */
    switch ((pid1=fork()) {
        case -1: perror("Error al crear el proceso");
                 /* se cierra el pipe */
                 close(tuberia[0]);
                 close(tuberia[1]);
                 exit(0);
                 break ;
```



## Final del curso 2008-2009 Ejercicio 5 y 6 (3.5 puntos)

```
case 0: /* proceso hijo, proceso p2 */
        /* se cierra el descriptor de lectura del pipe */
        close(tuberia[0]) ;
        /* aguí iría el código del proceso p2 */
        /* escribiría usando el descriptor tuberia[1] */
        break ;
default: /* el proceso padre crea ahora el proceso p3 */
         switch ((pid2 = fork()) {
             case -1: perror("Error al crear el proceso");
                      close(tubería[0]);
                      close(tubería[1]) ;
                      /* se mata al proceso anterior */
                      kill(pid1, SIGKILL);
                      exit(0);
             case 0: /* proceso hijo (p3) lee de la tubería */
                      close(tubería[1]) ;
                      /* código del proceso p3 que lee de la tubería */
                      break ;
             default: /* el proceso padre (p2) escribe en la tubería */
                      close(tuberia[0]);
                      /* código del proceso pl que escribe en la tubería */
                      break ;
```

## Sistemas Operativos

sesión 10: procesos

Grado en Ingeniería Informática Universidad Carlos III de Madrid