

Ejercicio 1.-

$$f_1, f_2 \in \mathcal{C}[0,1]$$

$$f_1 \cdot f_2 = \int_0^1 f_1(x) f_2(x) dx$$

a) Es un producto escalar porque verifica los 5 axiomas siguientes:

(1) Es conmutativo porque $\int_0^1 f_1(x) f_2(x) dx = \int_0^1 f_2(x) f_1(x) dx$

(2) Es distributivo frente a la suma porque:

$$f_1 \cdot (f_2 + f_3) = \int_0^1 f_1(x) [f_2(x) + f_3(x)] dx = \int_0^1 f_1(x) f_2(x) dx + \int_0^1 f_1(x) f_3(x) dx =$$

$$= f_1 \cdot f_2 + f_1 \cdot f_3$$

(3) $f_1 \cdot (\alpha f_2) = \int_0^1 f_1(x) [\alpha f_2(x)] dx = \int_0^1 [\alpha f_1(x)] \cdot f_2(x) dx = \alpha \int_0^1 f_1(x) f_2(x) dx =$

$$= \alpha (f_1 \cdot f_2)$$

(4) Similar al anterior $(\alpha f_1) \cdot f_2 = \alpha (f_1 \cdot f_2)$

(5) $f_1 \cdot f_1 = \int_0^1 f_1^2(x) dx \geq 0$ y, además, $\left\{ \begin{array}{l} \text{Si } f_1 = 0 \Rightarrow \int_0^1 0 dx = 0 \\ \text{Si } \int_0^1 f_1^2(x) dx = 0 \Rightarrow f_1 = 0 \end{array} \right\}$

b) $f_1 \cdot f_2 = \int_0^1 \frac{1}{x+5} \cdot x dx = \int_0^1 \frac{x}{x+5} dx = \int_0^1 \left(1 - \frac{5}{x+5} \right) dx =$

$$= \left[x - 5 \ln|x+5| \right]_0^1 = 1 - 5 \ln 6 + 5 \ln 5 \neq 0$$

luego no son ortogonales

(2)

Ejercicio 2 .- $T: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3 \Rightarrow$ la matriz asociada A_T sera de $\mathbb{R}^{3 \times 4}$. A la vista de los datos, se verifica:

$$\left. \begin{aligned} T(e_1) &= v_1 \\ T(e_1) + T(e_2) &= v_2 \\ T(e_1) + T(e_3) &= v_3 \\ T(e_3) + 2T(e_4) &= v_4 \end{aligned} \right\} \text{ Siendo: } \begin{aligned} v_1 &= (1, -1, 0)^T \\ v_2 &= (2, -1, 2)^T \\ v_3 &= (0, -3, 1)^T \\ v_4 &= (1, 4, 9)^T \end{aligned}$$

Se trata de un S.E.L. con incógnitas $T(e_1), T(e_2), T(e_3), T(e_4)$, que resolviéndolo se obtiene:

$$\left. \begin{aligned} T(e_1) &= v_1 = (1, -1, 0)^T \\ T(e_2) &= v_2 - v_1 = (1, 0, 2)^T \\ T(e_3) &= v_3 - v_1 = (-1, -2, 1)^T \\ T(e_4) &= \frac{1}{2}(v_4 - v_3 + v_1) = (1, 3, 4)^T \end{aligned} \right\} \text{ que en forma matricial será:}$$

$$\begin{bmatrix} T(e_1) & T(e_2) & T(e_3) & T(e_4) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & -2 & 3 \\ 0 & 2 & 1 & 4 \end{pmatrix}$$

a) Por lo tanto:

$$A_T = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & -2 & 3 \\ 0 & 2 & 1 & 4 \end{pmatrix} = [a_1 \ a_2 \ a_3 \ a_4]$$

b) Es evidente que $\boxed{\text{rg}(A_T) = \text{rg}(T) = \text{Im}(T) = 3 = \dim \text{Col}(A)}$

$$\Rightarrow \boxed{\dim \text{Ker} A = \dim \text{Nul} A = 4 - 3 = 1} \text{ por el teorema del rango}$$

$$\boxed{\dim \text{Fil} A = 3} \text{ y } \boxed{\dim \text{Ker} A^T = 3 - \dim \text{Col} A^T = 3 - \dim \text{Fil} A = 0}$$

Una base para $\text{Col} A$ puede ser $\{e_1, e_2, e_3\}$ por ser de rango completo.

c) Como $\text{Ker } T \neq 0$ no es inyectiva
 Como $\dim \text{Col } A = \dim \mathbb{R}^3 \Rightarrow$ es sobreyectiva } \Rightarrow no es biyectiva
 luego no es un isomorfismo

d) La base B_1 es canónica luego ortonormal \Rightarrow la base B_2 puede ser la misma.

e) Evidentemente la matriz de cambio de base será I_3

Ejercicio 3.-
$$\left. \begin{aligned} x'(t) &= 4x(t) - 2z(t) \\ y'(t) &= 2x(t) + 5y(t) + 4z(t) \\ z'(t) &= 5z(t) \end{aligned} \right\}$$

a) $\vec{x}'(t) = A \vec{x}(t)$ con $A = \begin{pmatrix} 4 & 0 & -2 \\ 2 & 5 & 4 \\ 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}$

b) $\begin{vmatrix} 4-\lambda & 0 & -2 \\ 2 & 5-\lambda & 4 \\ 0 & 0 & 5-\lambda \end{vmatrix} = (5-\lambda)^2(4-\lambda) \Rightarrow \sigma(A) = \{4, 5\}$

c) $m_{\text{alg}}(4) = 1$ y $m_{\text{alg}}(5) = 2$

(4)

- Subespacio propio asociado a $\lambda_1 = 4$; $E_4 = \text{Ker}(A - 4I)$

$$A - 4I = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -2 \\ 2 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ con sistema asociado } \begin{cases} x_3 = 0 \\ 2x_1 + x_2 + 4x_3 = 0 \\ x_1 \text{ libre} \end{cases}$$

y solución particular $\begin{cases} x_2 = -2x_1 \\ x_3 = 0 \\ x_1 \text{ libre} \end{cases} \Rightarrow v_1 = (1, -2, 0)^T$

luego $E_4 = \langle \{ (1, -2, 0)^T \} \rangle \Rightarrow \boxed{\dim E_4 = m_{\text{geom}}(4) = 1}$

- Subespacio propio asociado a $\lambda_2 = 5$; $E_5 = \text{Ker}(A - 5I)$

$$A - 5I = \begin{pmatrix} -1 & 0 & -2 \\ 2 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ con sistema asociado } \begin{cases} x_1 + 2x_3 = 0 \\ x_2, x_3 \text{ libres} \end{cases}$$

y soluciones particulares $v_2 = (2, 0, -1)^T$ y $v_3 = (0, 1, 0)^T$

luego $E_5 = \langle \{ v_2, v_3 \} \rangle \Rightarrow \boxed{\dim E_5 = m_{\text{geom}}(5) = 2}$

Así que coinciden las multiplicidades $\Rightarrow A$ es diagonalizable

con $D = \begin{pmatrix} 4 & & \\ & 5 & \\ & & 5 \end{pmatrix}$ y $P = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ -2 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} = [v_1 \ v_2 \ v_3]$

(5)

d) $x(0) = 3$; $y(0) = 1$; $z(0) = -1$

Puesto que es un sistema de ecuaciones diferenciales lineal y homogéneo la solución general será:

$$X = C_1 e^{4t} v_1 + C_2 e^{5t} v_2 + C_3 e^{5t} v_3, \text{ es decir,}$$

$$\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \\ z(t) \end{pmatrix} = C_1 e^{4t} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} + C_2 e^{5t} \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + C_3 e^{5t} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

que aplicando las condiciones iniciales, dará:

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = C_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} + C_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + C_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{con solución } \begin{cases} C_1 = C_2 = 1 \\ C_3 = 3 \end{cases}$$

Por lo tanto la solución es:

$$\begin{cases} x(t) = e^{4t} + 2e^{5t} \\ y(t) = -2e^{4t} + 3e^{5t} \\ z(t) = -e^{5t} \end{cases}$$

e) Ya se sabe que $A^4 = P D^4 P^{-1}$ y $D^4 = \begin{pmatrix} 4^4 & & \\ & 5^4 & \\ & & 5^4 \end{pmatrix}$

Así que simplemente habrá que calcular P^{-1} y luego multiplicar.

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ -2 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} -2 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 4 & 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 1 & 4 \end{array} \right) \sim$$

(P : I)

(6)

$$\sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 2 & 0 & 0 & 2 & 0 & 4 \\ 0 & 4 & 0 & 0 & 0 & -4 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 1 & 4 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 1 & 4 \end{array} \right)$$

$I \quad \vdots \quad P^{-1}$

después $A^4 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ -2 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4^4 \\ 5^4 \\ 5^4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & -1 \\ 2 & 1 & 4 \end{pmatrix} =$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ -2 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4^4 & 0 & 2 \cdot 4^4 \\ 0 & 0 & 4 \cdot 5^4 \\ 2 \cdot 5^4 & 5^4 & 4 \cdot 5^4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4^4 & 0 & 2 \cdot 4^4 + 8 \cdot 5^4 \\ -2 \cdot 4^4 + 2 \cdot 5^4 & 5^4 & -4 \cdot 4^4 + 4 \cdot 5^4 \\ 0 & 0 & -4 \cdot 5^4 \end{pmatrix}$$

4) $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{Col } A = \langle (2, 1, 1)^T; (-1, 2, 1)^T \rangle$

a) El vector $b = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} \notin \text{Col } A$ porque $\begin{vmatrix} 2 & -1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 3 \end{vmatrix} \neq 0 \Rightarrow$ se trata

de un sistema incompatible

b) La solución de mínimos cuadrados debe verificar $(A^T A) \tilde{x} = A^T b \Rightarrow$

$$A^T A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 1 \\ 1 & 6 \end{pmatrix} \quad \text{y} \quad A^T b = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 \\ 3 \end{pmatrix}$$

Así pues $\begin{pmatrix} 6 & 1 & 8 \\ 1 & 6 & 3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 6 & 3 \\ 0 & -35 & -10 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 6 & 3 \\ 0 & 7 & 2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 6 & 3 \\ 0 & 1 & 2/7 \end{pmatrix} \sim$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 9/7 \\ 0 & 1 & 2/7 \end{pmatrix} \Rightarrow \tilde{x} = \begin{pmatrix} 9/7 \\ 2/7 \end{pmatrix}$$