Ejercicios

1. Transformar la siguiente fórmula a forma PRENEX:

```
∀x ∃y ∃z ((~∀x Q(x) ∨ R(x,y,z)) ∧ ~∀x ∃z S(x,z))
1. ∀x ∃y ∃z ( (~∀x Q(x) ∨ R(x,y,z)) ∧ ~∀x ∃z S(x,z))
2. ∀x ∃y ∃z ( (∃x ~Q(x) ∨ R(x,y,z)) ∧ ∃x ~∃z S(x,z))
3. ∀x ∃y ∃z ( (∃x ~Q(x) ∨ R(x,y,z)) ∧ ∃x ∀z ~S(x,z))
4. ∀x ∃y ∃z ( (∃u ~Q(u) ∨ R(x,y,z)) ∧ ∃v ∀w ~S(v,w))
5. ∀x ∃y ∃z ∃u ∃v ∀w ( (~Q(u) ∨ R(x,y,z)) ∧ ~S(v,w))
```

2. Transformar la siguiente fórmula a forma PRENEX:

```
∃x ( ~(∃y P(x,y) ) → (∃z Q(z) → R(x) ) )

1. ∃x ( ~(∃y P(x,y) ) → (∃z Q(z) → R(x) ) )

2. ∃x ( ~~(∃y P(x,y) ) ∨ (∃z Q(z) → R(x) ) )

3. ∃x ( ~~(∃y P(x,y) ) ∨ ( ~∃z Q(z) ∨ R(x) ) )

4. ∃x (∃y P(x,y) ∨ (∀z ~Q(z) ∨ R(x) ) )

5. ∃x ∃y ∀z ( P(x,y) ∨ ~Q(z) ∨ R(x) )
```

3. Transformar a la forma PRENEX cada una de las fórmulas de la siguiente deducción:

```
\forall x \exists y ( P(x,y) \lor ^{\sim}Q(x,y) \rightarrow R(x,y) ),
\exists x \forall y ( \exists y Q(x,y) \rightarrow R(x,y) )
\Rightarrow \exists x \exists y R(x,y)
1. \forall x \exists y ( P(x,y) \lor ^{\sim}Q(x,y) \rightarrow R(x,y) )
2. \forall x \exists y ( ^{\sim}( P(x,y) \lor ^{\sim}Q(x,y) ) \lor R(x,y) )
3. \forall x \exists y ( (^{\sim}P(x,y) \land Q(x,y) ) \lor R(x,y) )
1. \exists x \forall y ( \exists y Q(x,y) \rightarrow R(x,y) )
2. \exists x \forall y (^{\sim}\exists y Q(x,y) \lor R(x,y) )
3. \exists x \forall y ( \forall y ^{\sim}Q(x,y) \lor R(x,y) )
4. \exists x \forall y ( \forall z ^{\sim}Q(x,z) \lor R(x,y) )
5. \exists x \forall y \forall z (^{\sim}Q(x,z) \lor R(x,y) )
1. \exists x \exists y R(x,y)
```

4. Transformar a la forma PRENEX cada una de las fórmulas de la siguiente deducción:

```
\forall x ( \exists y ( A(x,y) \land B(y) ) \Rightarrow \exists y ( C(y) \land D(x,y) ) )
\Rightarrow ( \forall x \land C(x) \Rightarrow \forall x \forall y ( A(x,y) \Rightarrow \land B(y) ) )
1. \forall x ( \exists y ( A(x,y) \land B(y) ) \Rightarrow \exists y ( C(y) \land D(x,y) ) )
2. \forall x ( \forall y ( A(x,y) \land B(y) ) \lor \exists y ( C(y) \land D(x,y) ) )
3. \forall x ( \forall y \land (A(x,y) \land B(y) ) \lor \exists y ( C(y) \land D(x,y) ) )
4. \forall x ( \forall y ( \land A(x,y) \lor \land B(y) ) \lor \exists y ( C(y) \land D(x,y) ) )
5. \forall x ( \forall y ( \land A(x,y) \lor \land B(y) ) \lor \exists z ( C(z) \land D(x,z) ) )
6. \forall x \forall y \exists z ( \land A(x,y) \lor \land B(y) \lor (C(z) \land D(x,z) ) )
1. \forall x \land C(x) \Rightarrow \forall x \forall y ( A(x,y) \Rightarrow \land B(y) )
2. \forall x \land C(x) \lor \forall x \forall y ( \land A(x,y) \lor \land B(y) )
3. \exists x C(x) \lor \forall x \forall y ( \land A(x,y) \lor \land B(y) )
4. \exists x C(x) \lor \forall x \forall y ( \land A(x,y) \lor \land B(y) )
5. \exists x \forall z \forall y ( C(x) \lor \land A(z,y) \lor \land B(y) )
```

5. Transformar a la forma PRENEX cada una de las fórmulas de la siguiente deducción (*):

```
\forall x \exists y \ ( \sim Es(x) \land Eu(x) \rightarrow \sim S(y, x) \ )
\Rightarrow \forall x(( \forall y S(y, x) \land \sim \exists y Es(y) ) \rightarrow \sim Eu(x) )
1. \forall x \exists y \ ( \sim Es(x) \land Eu(x) \rightarrow \sim S(y, x) \ )
2. \forall x \exists y \ ( \sim (\sim Es(x) \land Eu(x) ) \lor \sim S(y, x) \ )
3. \forall x \exists y \ ( \ (Es(x) \lor \sim Eu(x) ) \lor \sim S(y, x) \ )
1. \forall x(((\forall y S(y, x) \land \sim \exists y Es(y)) \rightarrow \sim Eu(x) \ )
2. \forall x \ (\sim (\forall y S(y, x) \land \sim \exists y Es(y)) \lor \sim Eu(x) \ )
3. \forall x((\sim \forall y S(y, x) \lor \exists y Es(y)) \lor \sim Eu(x) \ )
4. \forall x(((\exists y \sim S(y, x) \lor \exists y Es(y)) \lor \sim Eu(x) \ )
5. \forall x(((\exists y \sim S(y, x) \lor \exists z Es(z)) \lor \sim Eu(x) \ )
6. \forall x \exists y \exists z \ (\sim S(y, x) \lor Es(z) \lor \sim Eu(x) \ )
```

6. Obtener la Forma Normal de Skolem (FNS) equivalente de la siguiente fórmula:

```
\exists x \forall y \forall z \exists u \forall v \exists w [P(x, y, z) \land Q(u,v) \land ^R(w)]
```

- 1) En la fórmula anterior (que ya se encuentra en FNP), es necesario eliminar los cuantificadores existenciales (∃x, ∃u, ∃w).
- 2) $\exists x$ no se encuentra precedido por cuantificadores universales, se sustituye por una constante (a):

$$\forall y \forall z \exists u \forall v \exists w [P (a, y, z) \land Q(u, v) \land ^R(w)]$$

3) $\exists u$, $\exists w$ están precedidos por varios cuantificadores universales, por lo que serán sustituidos por las fórmulas f(y, z) y g(y, z, v) respectivamente:

$$\forall y \forall z \forall v [P (a, y, z) \land Q(f(y, z), v) \land ^R(g(y, z, v))]$$

7. Obtener la Forma Normal de Skolem (FNS) equivalente de la siguiente fórmula:

$$\forall x \exists y \exists z [(^P (x, y) \land Q(x, z)) \lor R(x, y, z)]$$

1) En primer lugar se transforma la fórmula a Forma Norma Conjuntiva:

$$\forall x \exists y \exists z [(^{\sim}P(x, y) \vee R(x, y, z)) \wedge (Q(x, z) \vee R(x, y, z))]$$

2) Los cuantificadores $\exists y$, $\exists z$ están precedidos por el cuantificador universal $\forall x$ por lo que se sustituyen por dos funciones f(x) y g(x) respectivamente:

$$\forall x[(^{\sim}P(x, f(x)) \vee R(x, f(x), g(x))) \wedge (Q(x, g(x)) \vee R(x, f(x), g(x)))]$$

8. Obtener la Forma Normal de Skolem (FNS) equivalente de la siguiente fórmula:

$$\forall x \exists y \exists z [(^{\sim}P(x, y) \land Q(x, z)) \lor R(x, y, w)]$$

1) Se transforma F a FNC:

$$\forall x \exists y \exists z [(^P (x, y) \lor R(x, y, w)) \land (Q(x, z) \lor R(x, y, w))]$$

2) Cierre existencial de las variables libres:

$$\exists w \forall x \exists y \exists z [(^P (x, y) \vee R(x, y, w)) \wedge (Q(x, z) \vee R(x, y, w))]$$

3) Skolemnización:

$$\forall x \exists y \exists z [(^{\sim}P(x, y) \lor R(x, y, a)) \land (Q(x, z) \lor R(x, y, a))]$$

 $\forall x \exists z [(^{\sim}P(x, f(x)) \lor R(x, f(x), a)) \land (Q(x, z) \lor R(x, f(x), a))]$
 $\forall x [(^{\sim}P(x, f(x)) \lor R(x, f(x), a)) \land (Q(x, g(x)) \lor R(x, f(x), a))]$

9. Obtener la Forma Normal de Skolem (FNS) equivalente de la siguiente fórmula:

$$\forall x [^P (x, a) \rightarrow \exists y (P (y, g(x)) \land \forall z (P (z, g(x)) \rightarrow P (y, z)))]$$

• Obtención de la FNP:

```
\forall x [^{\sim}P (x, a) \lor \exists y (P (y, g(x)) \land \forall z (P (z, g(x)) \rightarrow P (y, z)))]

\forall x [P (x, a) \lor \exists y (P (y, g(x)) \land \forall z (^{\sim}P (z, g(x)) \lor P (y, z)))]

\forall x [P (x, a) \lor \exists y \forall z (P (y, g(x)) \land (^{\sim}P (z, g(x)) \lor P (y, z)))]

\forall x \exists y \forall z [P (x, a) \lor (P (y, g(x)) \land (^{\sim}P (z, g(x)) \lor P (y, z)))]

\forall x \exists y \forall z [(P (x, a) \lor P (y, g(x))) \land (P (x, a) \lor ^{\sim}P (z, g(x)) \lor P (y, z))]
```

- No existen variables libres...
- Skolemnización:

$$\forall x \forall z [(P(x, a) \lor P(f(x), g(x))) \land (P(x, a) \lor \neg P(z, g(x)) \lor P(f(x), z))]$$

10. Obtener la Forma Normal de Skolem (FNS) equivalente de la siguiente fórmula (*):

$$\forall x[(P(x) \rightarrow \neg \forall y(Q(x, y) \rightarrow \exists zP(z))) \land \forall t(Q(x, y) \rightarrow R(t))]$$

1) Obtención de la FNP:

```
 \forall x[(^{P}(x) \lor ^{V}(Q(x, y) \rightarrow \exists zP(z))) \land \forall t(Q(x, y) \rightarrow R(t))] 
 \forall x[(^{P}(x) \lor ^{V}(Q(x, y) \rightarrow \exists zP(z))) \land \forall t(^{Q}(x, y) \lor R(t))] 
 \forall x[(^{P}(x) \lor ^{V}(^{Q}(x, y) \lor \exists zP(z))) \land \forall t(^{Q}(x, y) \lor R(t))] 
 \forall x[(^{P}(x) \lor \exists y^{(^{Q}(x, y) \lor \exists zP(z))}) \land \forall t(^{Q}(x, y) \lor R(t))] 
 \forall x[(^{P}(x) \lor \exists y^{(^{Q}(x, y) \land ^{Z}P(z))}) \land \forall t(^{Q}(x, y) \lor R(t))] 
 \forall x[(^{P}(x) \lor \exists y(Q(x, y) \land ^{Z}P(z))) \land \forall t(^{Q}(x, y) \lor R(t))] 
 \forall x[(^{P}(x) \lor \exists y\forall z(Q(x, y) \land ^{P}(z))) \land \forall t(^{Q}(x, y) \lor R(t))] 
 \forall x[\exists y\forall z(^{P}(x) \lor (Q(x, y) \land ^{P}(z))) \land \forall t(^{Q}(x, y) \lor R(t))] 
 \forall x[\exists u\forall z\forall t[(^{P}(x) \lor (Q(x, u) \land ^{P}(z))) \land (^{Q}(x, y) \lor R(t))] 
 \forall x\exists u\forall z\forall t[(^{P}(x) \lor Q(x, u) \land ^{P}(z))) \land (^{Q}(x, y) \lor R(t))] 
 \forall x\exists u\forall z\forall t[(^{P}(x) \lor Q(x, u)) \land (^{P}(x) \lor ^{P}(z)) \land (^{Q}(x, y) \lor R(t))]
```

- 2) Cierre existencial de las variables libres: $\exists y \forall x \exists u \forall z \forall t [(^P (x) \lor Q(x, u)) \land (^P (x) \lor ^P (z)) \land (^Q(x, y) \lor R(t))]$
- 3) Skolemnización:

```
\forall x \exists u \forall z \forall t [(^{\sim}P(x) \lor Q(x, u)) \land (^{\sim}P(x) \lor ^{\sim}P(z)) \land (^{\sim}Q(x, a) \lor R(t))]
\forall x \forall z \forall t [(^{\sim}P(x) \lor Q(x, f(x))) \land (^{\sim}P(x) \lor ^{\sim}P(z)) \land (^{\sim}Q(x, a) \lor R(t))]
```