# 多项式插值

数值计算方法课程组

中国石油大学-华东

(课堂专属 切勿网传)



# 目录

- 1 插值问题
- 2 插值多项式的构造方法
- ③ Hermite 插值问题
- 分段插值 (piecewise interpolation)
- 5 三次样条插值

# 目录

- 1 插值问题
- ② 插值多项式的构造方法
- ③ Hermite 插值问题
- ① 分段插值 (piecewise interpolation)
- 5 三次样条插值

# §4.1 插值问题

问题 1 设  $f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^x e^{-\frac{t^2}{2}} dt$ ,已知 f(x) 的函数值表:

x	0.0	0.1	0.2	0.3	0.4
f(x)	0.5000	0.5398	0.5793	0.6179	0.6554

求f(0.13), f(0.36)。

在数值计算中,经常遇到类似的问题:已知某一个比较复杂的函数在一些点处的函数值(可通过某些数值方法求出),需要求该函数在其它若干点处的函数值。

# §4.1 插值问题

问题 2 在油水两相渗流中,水的相对渗透率  $k_{rw}$  是水的饱和度  $S_w$  的函数,实验数据为:

$S_w$	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8
$k_{rw}$	0.00	0.06	0.14	0.27	0.42	0.65	1.00

需要研究水的相对渗透率关于水的饱和度的函数关系,计算  $k_{rw}(S_w), S_w \in [0.2, 0.8]$ 。

在很多实际问题中经常遇到类似的问题:两个物理量 x, y 有函数关系 y = f(x),

利用相关的专业知识和数学知识函数难以求出函数f的解析式,可以通过做物理实验求出若干点的函数值。

即函数以离散形式表示,需要研究函数 f 的变化规律或计算函数值,希望找一个函数  $\varphi$  近似 f ,要求  $\varphi$  满足:

- $\bullet$   $\varphi$  能反映 f 的特性, 近似程度较高;
- ② φ 比较简单, 便于计算.

若要求 $\varphi$ 严格过已知数据点,则该逼近问题是函数插值问题; 若要求 $\varphi$ 近似过已知数据点,大致反映出f的变化趋势,在某意义下 $\varphi$ 与已知数据点最接近,则该逼近问题是函数拟合问题 (第5章介绍拟合问题)。

# §4.1 插值问题

### 定义(插值的定义)

已知定义于区间 [a, b] 上的实值函数 f(x) 在 n+1 个节点  $\{x_i\}_{i=0}^n \in [a, b]$  处的函数值  $\{f(x_i)\}_{i=0}^n$ . 若函数集合  $\Phi$  中的函数  $\varphi(x)$  满足

$$\varphi(x_i) = f(x_i), \quad i = 0, 1, \dots, n, \tag{1.1}$$

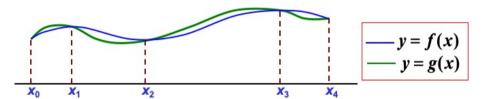
则称  $\varphi(x)$  为 f(x) 在函数集合  $\Phi$  中关于节点  $\{x_i\}_{i=0}^n$  的一个<mark>插值函数</mark>, f(x) 被称为<mark>被插值函数</mark>, [a,b] <mark>插值区间</mark>,  $\{x_i\}_{i=0}^n$  <mark>插值节点</mark>,(1.1) 为插值条件.

记  $\tilde{m} = \min\{x_i\}, \tilde{M} = \max\{x_i\},$ 

- **①** 内插法: 用  $\varphi(x)$  计算被插函数 f(x) 在点  $x \in (\tilde{m}, \tilde{M})$  的近似值;
- ② 外插法: 用  $\varphi(x)$  计算被插函数 f(x) 在点  $x \in [a, b], x \notin (\tilde{m}, \tilde{M})$  的近似值.

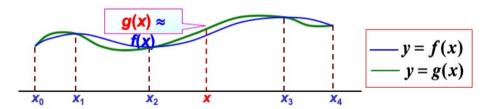
插值类型 =  $\left\{ egin{array}{ll} 代数插值: 集合 \Phi 为 多项式函数集 \\ 有理插值: 集合 \Phi 为 有理分式函数集 \\ 三角插值: 集合 \Phi 为 三角函数集 \end{array} \right.$ 

#### 几何意义



插值类型 =  $\left\{ egin{array}{ll} 代数插值: 集合 \Phi 为 多项式函数集 \\ 有理插值: 集合 \Phi 为 有理分式函数集 \\ 三角插值: 集合 \Phi 为 三角函数集 \end{array} \right.$ 

#### 几何意义



# 代数插值的存在唯一性

设

$$\Phi = H_n = span\{1, x, x^2, \dots, x^n\} = \{\varphi(x) | \varphi(x) = \sum_{i=0}^n a_i x^i\}$$

代入插值条件(1.1)可知

$$\varphi(x_0) = \sum_{i=0}^n a_i x_0^i = f(x_0)$$

$$\varphi(x_1) = \sum_{i=0}^n a_i x_1^i = f(x_1)$$

$$\vdots$$

$$\varphi(x_n) = \sum_{i=0}^n a_i x_n^i = f(x_n)$$

方程组的系数矩阵是 Vandermonde 矩阵, 其行列式

$$\begin{vmatrix} 1 & x_0 & x_0^2 & \cdots & x_0^n \\ 1 & x_1 & x_1^2 & \cdots & x_1^n \\ 1 & x_2 & x_2^2 & \cdots & x_2^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & x_n^2 & \cdots & x_n^n \end{vmatrix} = \prod_{0 \le j < i \le n} (x_i - x_j) \ne 0$$

### 定理

满足插值条件 (1.1) 的不超过 n 次的插值多项式是存在唯一的.

# 误差估计

### 定理(误差估计)

设  $f^{(n)}(x)$  在区间 [a,b] 上连续,  $f^{(n+1)}(x)$  在区间 [a,b] 上存在,  $\varphi(x)$  是满足插值条件 (1.1) 的不超过 n 次的插值多项式,则对  $x\in [a,b]$ ,存在  $\xi\in [a,b]$  满足

$$R_n(x) = f(x) - \varphi(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \omega_{n+1}(x)$$
 (1.2)

这里  $R_n(x)$  称为插值余项(截断误差), $\omega_{n+1}(x) = \prod_{i=0}^n (x - x_i)$ ,进而,当  $f^{(n+1)}(x)$  在区间 [a, b] 上有界  $M_{n+1}$  时,有

$$|R_n(x)| \le \frac{M_{n+1}}{(n+1)!} |\omega_{n+1}(x)|.$$

证明: 设  $R_n(x)=k(x)\omega_{n+1}(x)$ . 显然  $x=x_i$  时结论成立. 当  $x\neq x_i$  时,构造辅助函数

$$g(t) = f(t) - \varphi(t) - k(x)\omega_{n+1}(t)$$

则 g(t) 有 n+2 个零点:  $x_0, x_1, \dots, x_n, x$ . 由 Rolle 定理可知: g'(t) 在 [a, b] 上至少有 n+1 个互异零点; g''(t) 在 [a, b] 上至少有 n 个互异零点; 依次类推,  $g^{(n+1)}(t)$  在 [a, b] 上至少有 1 个零点  $\xi$ ; 而

$$g^{(n+1)}(\xi) = f^{(n+1)}(\xi) - k(x)(n+1)! = 0$$

证明: 设  $R_n(x) = k(x)\omega_{n+1}(x)$ . 显然  $x = x_i$  时结论成立. 当  $x \neq x_i$  时,构造辅助函数

$$g(t) = f(t) - \varphi(t) - k(x)\omega_{n+1}(t)$$

则 g(t) 有 n+2 个零点:  $x_0, x_1, \dots, x_n, x$ . 由 Rolle 定理可知: g'(t) 在 [a, b] 上至少有 n+1 个互异零点; g''(t) 在 [a, b] 上至少有 n 个互异零点; 依次类推,  $g^{(n+1)}(t)$  在 [a, b] 上至少有 1 个零点  $\xi$ ; 而

$$g^{(n+1)}(\xi) = f^{(n+1)}(\xi) - k(x)(n+1)! = 0$$

$$\Rightarrow k(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!}$$

证明: 设  $R_n(x) = k(x)\omega_{n+1}(x)$ . 显然  $x = x_i$  时结论成立. 当  $x \neq x_i$  时,构造辅助函数

$$g(t) = f(t) - \varphi(t) - k(x)\omega_{n+1}(t)$$

则 g(t) 有 n+2 个零点:  $x_0, x_1, \dots, x_n, x$ . 由 Rolle 定理可知: g'(t) 在 [a, b] 上至少有 n+1 个互异零点; g''(t) 在 [a, b] 上至少有 n 个互异零点; 依次类推,  $g^{(n+1)}(t)$  在 [a, b] 上至少有 1 个零点  $\xi$ ; 而

$$g^{(n+1)}(\xi) = f^{(n+1)}(\xi) - k(x)(n+1)! = 0$$

$$\Rightarrow k(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!}$$

$$\Rightarrow R_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \omega_{n+1}(x)$$

### 注释

- **①** 插值误差与节点  $\{x_i\}_{i=0}^n$  和 x 之间的距离有关;
- ② 如果 f(x) 本身为不超过 n 次的多项式, 其插值函数为自身;
- ③ 通常不能确定  $\xi$ , 而是估计  $|f^{(n+1)}(x)| \leq M_{n+1}, x \in [a, b]$  将  $\frac{M_{n+1}}{(n+1)!} \prod_{i=0}^{n} |x-x_i|$  作为误差估计上限.

# 目录

- 1 插值问题
- ② 插值多项式的构造方法
- ③ Hermite 插值问题
- ① 分段插值 (piecewise interpolation)
- 5 三次样条插值

# §4.2.1 Lagrange 插值

#### 问题

求 n 次多项式  $L_n(x) = a_0 + a_1 x + \cdots + a_n x^n$  使得

$$L_n(x_i) = f(x_i), \qquad i = 0, 1, \dots, n, \, \underline{\mathbb{L}} x_i \neq x_j, \, i \neq j.$$

先运用插值节点  $\{x_i\}_{i=0}^n$  构造不超过 n 次的插值多项式  $l_i(x)$ ,令其满足插值条件

$$l_i(x_j) = \begin{cases} 1, & i = j \\ 0, & i \neq j \end{cases} \quad j = 0, 1, \dots, n.$$
 (2.3)

为此我们可以定义函数

跳过减去 x\_i 的部分

$$l_i(x) = A(x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_{i-1})(x - x_{i+1}) \cdots (x - x_n)$$

由插值条件(2.3)可得

$$A = \frac{1}{(x_i - x_0)(x_i - x_1) \cdots (x_i - x_{i-1})(x_i - x_{i+1}) \cdots (x_i - x_n)}$$

即有

$$l_{i}(x) = \frac{(x - x_{0})(x - x_{1}) \cdots (x - x_{i-1})(x - x_{i+1}) \cdots (x - x_{n})}{(x_{i} - x_{0})(x_{i} - x_{1}) \cdots (x_{i} - x_{i-1})(x_{i} - x_{i+1}) \cdots (x_{i} - x_{n})}$$

$$= \prod_{\substack{j=0 \ j \neq i}}^{n} \frac{x - x_{j}}{x_{i} - x_{j}}$$

从而可得

$$L_n(x) = \sum_{i=0}^n l_i(x) f(x_i).$$

 $l_i(x)$  称为 Lagrange 插值基函数, $L_n(x)$  称为 Lagrange 插值函数.为了简化  $l_i(x)$  的表示形式,记  $\omega_{n+1}(x) = \prod_{i=0}^n (x-x_i)$ . 注意到

$$\omega_{n+1}(x) = (x - x_i) \prod_{j=0, j \neq i}^{n} (x - x_j)$$

$$\Rightarrow \qquad \omega'_{n+1}(x) = \prod_{j=0, j \neq i}^{n} (x - x_j) + (x - x_i) \frac{d}{dx} \prod_{j=0, j \neq i}^{n} (x - x_j)$$

$$\Rightarrow \qquad \omega'_{n+1}(x_i) = \prod_{j=0, j \neq i}^{n} (x_i - x_j)$$

从而,可记

$$l_i(x) = \frac{\omega_{n+1}(x)}{(x - x_i)\omega'_{n+1}(x_i)}$$

### 注释

● 若不将多项式次数限制为 n 次,则插值多项式不唯一.例如,

$$P_n(x) = L_n(x) + q(x)\omega_{n+1}(x)$$

也是一个插值多项式,其中q(x)可以是任意多项式.

② Lagrange 插值多项式结构对称,形式简单.

6

$$R_n(x) = f(x) - L_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \omega_{n+1}(x)$$

● 当插值节点增加时, Lagrange 基函数需要重新计算, n 较大时, 计算量 非常大, 故常用于理论分析.

### 例题

已知函数  $y = \sin x$  的函数表,试分别利用一次插值和二次插值求  $\sin 0.3367$  的近似值,并估计截断误差.

x	0.32	0.34	0.36
$y = \sin x$	0.31456	0.333487	0.352274

解: (1) 一次插值. 取  $x_0 = 0.32, x_1 = 0.34$ , 由 Lagrange 插值多项式得

$$L_1(x) = l_0 y_0 + l_1 y_1 = \frac{x - 0.34}{0.32 - 0.34} \times 0.31456 + \frac{x - 0.32}{0.34 - 0.32} \times 0.333487$$

将 x = 0.3367 代入上式可得  $\sin 0.3367 \approx 0.330365$ ,其截断误差估计为

如何得到 M\_2: 已知 
$$\sin x$$
 的导数范围,找到上界即可  $|R_1(x)| \leq \frac{M}{2} |(x-x_0)||(x-x_1)|$ 

#### 将相关数据带人可得

$$|R_1(0.3367)| \le \frac{M_2}{2} |(0.3367 - x_0)| |(0.3367 - x_1)| \le 0.92 \times 10^{-5}$$

#### (2) 二次插值.

$$L_{2}(x) = l_{0}f(x_{0}) + l_{1}f(x_{1}) + l_{2}f(x_{2})$$

$$= \frac{(x - x_{1})(x - x_{2})}{(x_{0} - x_{1})(x_{0} - x_{2})}f(x_{0}) + \frac{(x - x_{0})(x - x_{2})}{(x_{1} - x_{0})(x_{1} - x_{2})}f(x_{1})$$

$$+ \frac{(x - x_{0})(x - x_{1})}{(x_{2} - x_{0})(x_{2} - x_{1})}f(x_{2})$$

将相关数据带人可得 sin 0.3367 ≈ 0.330374, 其截断误差

$$|R_2(0.3367)| \le \frac{M_3}{3!} |(0.3367 - x_0)| |(0.3367 - x_1)| |(0.3367 - x_2)| < 2.0331 \times 10^{-7}$$

### 注释

- 一般情况下,高次插值优于低次插值;
- ❷ 不能认为次数越高精度一定就好. (从截断误差探究原因)

### 反插值问题

已知定义于区间 [a,b] 上的单调连续函数 f(x) 在 n+1 个互异节点  $\{x_i\}_{i=0}^n$  处的函数值  $f(x_i)$ ,若函数值  $\bar{y}=f(\bar{x})$  已知,如何求  $\bar{x}$ ? 即求  $\bar{x}=f^{-1}(\bar{y})$ .

可以看作如下插值问题:

已知定义于区间 [a, b] 上的连续函数  $x = f^{-1}(y)$  在 n + 1 个互异节点  $y_i = f(x_i)$  处的函数值  $x_i = f^{-1}(y_i)$ ,求函数值  $\bar{x} = f^{-1}(\bar{y})$ .

### 例题

已知单调连续函数 f(x) 有如下采样点的函数值,求方程 f(x)=0 在 [1,2] 内根的近似值  $x^*$ .

$x_i$	1.0	1.4	1.8	2.0
$y_i = f(x_i)$	-2.0	-0.8	0.4	1.2

解:

$$L_{3}(y) = \frac{(y - y_{1})(y - y_{2})(y - y_{3})}{(y_{0} - y_{1})(y_{0} - y_{2})(y_{0} - y_{3})} x_{0}$$

$$+ \frac{(y - y_{0})(y - y_{2})(y - y_{3})}{(y_{1} - y_{0})(y_{1} - y_{2})(y_{1} - y_{3})} x_{1}$$

$$+ \frac{(y - y_{0})(y - y_{1})(y - y_{3})}{(y_{2} - y_{0})(y_{2} - y_{1})(y_{2} - y_{3})} x_{2}$$

$$+ \frac{(y - y_{0})(y - y_{1})(y - y_{2})}{(y_{3} - y_{0})(y_{3} - y_{1})(y_{3} - y_{2})} x_{3}$$

于是

$$x^* = f^{-1}(0) \approx L_3(0) \doteq 1.675.$$

# §4.2.2.1 牛顿插值多项式的构造

### 问题与思考

问题 Lagrange 插值虽然易算,但若要增加一个节点时,全部基函数  $l_i(x)$  都需重新计算.

思考 能否将  $L_n(x)$  写成

$$a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)(x - x_1) + \dots + a_n(x - x_0) + \dots + a_{n-1}$$

的形式,每加一个节点,只附加一项即可.

注意到

$$L_n(x) = L_0(x) + [L_1(x) - L_0(x)] + \dots + [L_n(x) - L_{n-1}(x)]$$

#### 若记

$$Q_k(x) = L_k(x) - L_{k-1}(x)$$

则其为一个 k 次多项式,且

$$L_k(x) = L_{k-1}(x) + Q_k(x).$$

由此可知

$$L_n(x) = L_{n-1}(x) + Q_n(x)$$

$$= L_{n-2}(x) + Q_{n-1}(x) + Q_n(x)$$

$$= L_0(x) + \sum_{i=1}^n Q_i(x)$$

这里  $L_0(x) = f(x_0)$ .

#### 为了计算 $Q_k(x)$ , 注意到

$$Q_k(x_i) = L_k(x_i) - L_{k-1}(x_i) = f(x_i) - f(x_i) = 0, \quad i = 0, 1, \dots, k-1.$$

则

$$Q_k(x) = a_k(x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_{k-1})$$

从而

$$L_n(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)(x - x_1) + \dots + a_n(x - x_0) + \dots + a_{n-1}(x - x_{n-1}).$$

记 Newton 插值多项式

$$N_n(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)(x - x_1) + \dots + a_n(x - x_0) + \dots + a_{n-1}(x - x_{n-1}).$$

以二次牛顿插值多项式  $N_2(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)(x - x_1)$  为例,求系数  $a_0, a_1, a_2$ . 运用插值条件可知

$$N_2(x_0) = a_0 = f(x_0),$$

$$N_2(x_1) = a_0 + a_1(x_1 - x_0) = f(x_1)$$

$$N_2(x_2) = a_0 + a_1(x_2 - x_0) + a_2(x_2 - x_0)(x_2 - x_1) = f(x_2),$$

得

$$a_0 = f(x_0), \quad a_1 = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0},$$

$$a_2 = \left(\frac{f(x_2) - f(x_0)}{x_2 - x_0} - \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0}\right) / (x_2 - x_1),$$

引入差商(均差)的定义函数 f 关于节点  $x_i$  的 0 阶差商定义为:  $f[x_i] = f(x_i)$  函数 f 关于节点  $x_i$ ,  $x_j$  的 1 阶差商定义为:

$$f[x_i, x_j] = \frac{f(x_i) - f(x_j)}{x_i - x_j}$$

函数 f 关于节点  $x_i, x_j, x_k$  的 2 阶差商定义为:

$$f[x_i, x_j, x_k] = \frac{f[x_i, x_j] - f[x_j, x_k]}{x_i - x_k}$$

函数 f 关于节点  $x_0, x_1, \dots, x_n$  的 n 阶差商定义为:

$$f[x_0, x_1, \cdots, x_n] = \frac{f[x_1, \cdots, x_n] - f[x_0, \cdots, x_{n-1}]}{x_n - x_0}.$$

#### 从而可得

$$a_0 = f(x_0),$$
  
 $a_1 = f[x_0, x_1],$   
...  
 $a_n = f[x_0, x_1, \dots, x_n]$ 

#### 那么,我们得到新的插值格式——牛顿插值多项式

$$N_n(x) = f(x_0) + f[x_0, x_1](x - x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x - x_0)(x - x_1) + \dots + f[x_0, x_1, \dots, x_n](x - x_0) \dots (x - x_{n-1})$$

从上面的公式可以看出,要运用牛顿插值公式,需要计算各阶差商.可通过逐步的办法完成,如下表所示:

$x_k$	$f(x_k)$	一阶差商	二阶差商	三阶差商
$x_0$	$f(x_0)$			
$x_1$	$f(x_1)$	$f[x_0,x_1]$		
$x_2$	$f(x_2)$	$f[x_1,x_2]$	$f[x_0,x_1,x_2]$	
$x_3$	$f(x_3)$	$f[x_2,x_3]$	$f[x_1, x_2, x_3]$	$f[x_0, x_1, x_2, x_3]$
:	:	:	:	:

由插值多项式的唯一性可知  $N_n(x) = L_n(x)$ , 故而牛顿插值的截断误差仍为

$$R_n(x) = f(x) - N_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \omega_{n+1}(x)$$
. 导数型误差估计

下面推导另外一种形式的误差估计. 为此,定义  $N_{n+1}(t)$  是以 x 及  $\{x_i\}_{i=0}^n$  为节点的 n+1 次牛顿插值多项式. 从而有

$$N_{n+1}(x) = f(x)$$
  
 $N_{n+1}(t) = N_n(t) + f[x_0, \dots, x_n, x]\omega_{n+1}(t)$ 

所以

$$f(x) = N_n(x) + f[x_0, \cdots, x_n, x]\omega_{n+1}(x)$$
 
$$\Rightarrow R_n(x) = f(x) - N_n(x) = f[x_0, \cdots, x_n, x]\omega_{n+1}(x).$$
差商型误差估计

已知函数 y = f(x) 的函数表如下,写出 4 次牛顿插值多项式.

$x_i$	1	2	3	4	5
$y_i = f(x_i)$	1	4	7	8	6

解: 构造差商表

$x_i$	$y_i = f(x_i)$	一阶差商	二阶差商	三阶差商	四阶差商
1	1				
2	4	3			
3	7	3	0		
4	8	1	-1	-1/3	
5	6	-2	-3/2	-1/6	1/24

#### 从而可得 4 次牛顿多项式为

$$N_4(x) = f(x_0) + f[x_0, x_1](x - x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x - x_0)(x - x_1)$$

$$+ f[x_0, x_1, x_2, x_3](x - x_0)(x - x_1)(x - x_2)$$

$$+ f[x_0, x_1, x_2, x_3, x_4](x - x_0)(x - x_1)(x - x_2)(x - x_3)$$

$$= 1 + 3(x - 1) + 0(x - 1)(x - 2)(x - 3)$$

$$-\frac{1}{3}(x - 1)(x - 2)(x - 3)$$

$$+\frac{1}{24}(x - 1)(x - 2)(x - 3)(x - 4)$$

$$= \frac{1}{24}x^4 - \frac{3}{4}x^3 + \frac{83}{24}x^2 - \frac{23}{24}x + 1$$

## §4.2.2.2 差商的简单性质

性质 1: n 阶差商  $f[x_0, \dots, x_n]$  可表示成函数值  $f(x_i)$  的线性组合的形式,即

$$f[x_0, \dots, x_n] = \sum_{i=0}^n \frac{f(x_i)}{\omega'_{n+1}(x_i)}.$$

其中

$$\omega_{n+1}(x) = \prod_{i=0}^{n} (x - x_i), \quad \omega'_{n+1}(x_i) = \prod_{\substack{j=0, \ j \neq i}}^{n} (x_i - x_j)$$

证明:数学归纳法.

$$n = 1$$
,  $f[x_0, x_1] = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} = \frac{f(x_0)}{x_0 - x_1} + \frac{f(x_1)}{x_1 - x_0}$ 

n=2 时,

$$f[x_0, x_1, x_2] = \frac{f[x_1, x_2] - f[x_0, x_1]}{x_2 - x_0}$$

$$= \frac{1}{x_2 - x_0} \left[ \left( \frac{f(x_1)}{x_1 - x_2} + \frac{f(x_2)}{x_2 - x_1} \right) - \left( \frac{f(x_0)}{x_0 - x_1} + \frac{f(x_1)}{x_1 - x_0} \right) \right]$$

$$= \frac{f(x_0)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)} + \frac{f(x_1)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)} + \frac{f(x_2)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)}$$

同理归纳,可知结论成立.

性质 2: 差商具有对称性,即  $f[x_0, x_1, \dots, x_n]$  的值与节点的顺序无关. 性质 3: 如果 f(x) 的 k 阶差商  $f[x, x_0, x_1, \dots, x_{k-1}]$  是 x 的 m 次多项式,则 f(x) 的 k+1 阶差商  $f[x, x_0, x_1, \dots, x_{k-1}, x_k]$  是 x 的 m-1 次多项式. 证明:

$$f[x, x_0, x_1, \cdots, x_{k-1}, x_k] = \frac{f[x, x_0, x_1, \cdots, x_{k-1}] - f[x_0, x_1, \cdots, x_k]}{x - x_k}$$

上面右端分子为 m 次多项式,记为

$$g(x) = f[x, x_0, x_1, \cdots, x_{k-1}] - f[x_0, x_1, \cdots, x_k].$$

易知

$$g(x_k) = f[x_k, x_0, x_1, \dots, x_{k-1}] - f[x_0, x_1, \dots, x_k] = 0.$$

则

$$g(x) = (x - x_k)h(x)$$

其中 h(x) 为 m-1 次多项式.

#### 性质 4:

$$f[x_0, x_1, \cdots, x_n] = \frac{f^{(n)}(\xi)}{n!}, \quad \xi \in [a, b].$$

证明:设 t 是不同于节点  $\{x_i\}_{i=0}^{n-1}$  的任意一点,以  $x_0, \dots, x_{n-1}, t$  为节点的牛顿插值多项式为

$$N_n(x) = N_{n-1}(x) + f[x_0, \cdots, x_{n-1}, t](x - x_0) \cdots (x - x_{n-1})$$

所以有

$$f(t) = N_{n-1}(t) + f[x_0, \cdots, x_{n-1}, t](t - x_0) \cdots (t - x_{n-1})$$

 $N_{n-1}(t)$  是满足插值条件  $N_{n-1}(x_i) = f(x_i), i = 0, 1, \dots, n-1$  的关于 t 的 n-1 次多项式,其插值余项(截断误差)为

$$R_{n-1}(t) = f(t) - N_{n-1}(t) = \frac{f^{(n)}(\xi)}{n!} \omega_n(t)$$

令  $t = x_n$ , 从而可知

$$f[x_0, \cdots, x_{n-1}, x_n] = \frac{f^{(n)}(\xi)}{n!}$$

利用性质  $4f[x_0, x_1, \cdots, x_n] = \frac{f^{(n)}(\xi)}{n!}, \quad \xi \in [a, b].$ 

$$f(x) = -6x^8 + 7x^5 - 10, \text{ H} f[1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9], f[1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10].$$

解:

利用性质  $4 f[x_0, x_1, \dots, x_n] = \frac{f^{(n)}(\xi)}{n!}, \quad \xi \in [a, b].$ 

$$f(x) = -6x^8 + 7x^5 - 10, \text{ H} \text{ ff}[1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9], f[1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10].$$

解:

$$f[1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9] = \frac{f^{(8)}(\xi)}{8!} = \frac{-6 \cdot 8!}{8!} = -6,$$
  
$$f[1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10] = \frac{f^{(9)}(\eta)}{9!} = 0.$$

## 算法设计思考

● 如何计算差商表? 如何节省内存?

❷ 如何计算牛顿插值多项式在某个点的值? 多个点的值呢?

### 目录

- 1 插值问题
- ② 插值多项式的构造方法
- ③ Hermite 插值问题
- 分段插值 (piecewise interpolation)
- 5 三次样条插值

## §4.3 Hermite 插值问题

Hermite 插值问题不仅要求函数值重合,而且要求若干阶导数也重合。即:要求插值函数满足

$$\varphi(x_i) = f(x_i), \quad \varphi'(x_i) = f'(x_i), \cdots, \varphi^{(m)}(x_i) = f^{(m)}(x_i), \quad i = 0, 1, \cdots, n$$
(3.4)

其中m为非负整数.满足这种要求的插值多项式称为Hermite插值多项式.

- N 个条件可以确定 N-1次多项式
- ② 要求在 1 个节点  $x_0$  处直到 m 阶导数都重合的插值多项式, 即为 Taylor 多项式

$$\varphi(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0) + \dots + \frac{f^{(m)}(x_0)}{m!}(x - x_0)^m$$

③ 一般只考虑 f(x) 与 f'(x) 的值

对于 Hermite 插值问题,主要讨论下面的特殊情形: 已知函数 f(x) 在互异节点  $\{x_i\}_{i=0}^n$  处的函数值  $f(x_i)$  以及其一阶导数值  $f'(x_i)$ ,要构造不超过 2n+1 次的多项式  $H_{2n+1}(x)$ ,满足如下的 2n+2 个条件

$$H_{2n+1}(x_i) = f(x_i), \quad H'_{2n+1}(x_i) = f'(x_i), \quad i = 0, 1, \dots, n$$
 (3.5)

此问题为全导数的 Hermite 插值问题.

### Hermite 插值多项式的构造

思想:类似于 Lagrange 插值多项式的构造方法,即通过构造一组插值基函数来表示 Hermite 插值多项式.

设满足前面要求的 2n+2 插值条件的插值多项式  $H_{2n+1}(x)$  为

$$H_{2n+1}(x) = \sum_{i=0}^{n} f(x_i)\alpha_i(x) + \sum_{i=0}^{n} f'(x_i)\beta_i(x)$$

其中

$$\alpha_i(x_j) = \delta_{ij} \quad \alpha_i'(x_j) = 0 \tag{3.6}$$

$$\beta_i(x_j) = 0 \quad \beta_i'(x_j) = \delta_{ij} \tag{3.7}$$

注意到  $\alpha_i(x)$  和  $\beta_i(x)$  均为 2n+1 次多项式,且有 n 个二重根

$$x_0, x_1, \cdots, x_{i-1}, x_{i+1}, \cdots, x_n$$

运用 Lagrange 节点基函数  $l_i(x)$ , 可令

$$\alpha_i(x) = (A_i x + B_i) l_i^2(x)$$

显然此函数满足

$$\alpha_i(x_j) = 0$$
  $\alpha'_i(x_j) = 0$ ,  $j = 0, 1, \dots, i - 1, i + 1, \dots, n$ 

再由插值条件

$$\alpha_i(x_i) = A_i x_i + B_i = 1$$
  
 $\alpha'_i(x_i) = A_i + 2(A_i x_i + B_i)l'_i(x_i) = 0$ 

$$A_{i} = -2\sum_{\substack{k=0\\k\neq i}}^{n} \frac{1}{x_{i} - x_{k}}$$

$$B_{i} = 1 + 2x_{i}\sum_{\substack{k=0\\k\neq i}}^{n} \frac{1}{x_{i} - x_{k}}$$

所以

$$\alpha_i(x) = \left| 1 + 2(x_i - x) \sum_{\substack{k=0 \ k \neq i}}^n \frac{1}{x_i - x_k} \right| l_i^2(x)$$

再来计算  $\beta_i(x)$ , 可令

$$\beta_i(x) = C_i(x - x_i)l_i^2(x),$$

由条件

$$\beta_i'(x_i) = C_i l_i^2(x_i) + 2C_i(x_i - x_i) l_i'(x_i) = 1,$$

可得  $C_i = 1$ , 故而

$$\beta_i(x) = (x - x_i)l_i^2(x)$$

全导数的 Hermite 插值多项式为

$$H_{2n+1}(x) = \sum_{i=0}^{n} f(x_i)\alpha_i(x) + \sum_{i=0}^{n} f'(x_i)\beta_i(x)$$

其中

$$\alpha_i(x) = \left[ 1 + 2(x_i - x) \sum_{\substack{k=0\\k \neq i}}^n \frac{1}{x_i - x_k} \right] l_i^2(x), \quad \beta_i(x) = (x - x_i) l_i^2(x)$$

### Hermite 插值的存在唯一性和误差估计

### 定理

满足插值条件 (3.5) 的 2n+1 次 Hermite 插值多项式  $H_{2n+1}(x)$  是存在唯一的.

证明:存在性由上述构建方法可以证明.下面证明其唯一性.假设存在另一个2n+1次插值多项式  $\tilde{H}_{2n+1}(x)$  满足插值条件(3.5),则令

$$\phi(x) = H_{2n+1}(x) - \tilde{H}_{2n+1}(x)$$

易知

$$\phi(x_i) = H_{2n+1}(x_i) - \tilde{H}_{2n+1}(x_i) = 0,$$
  
$$\phi'(x_i) = H'_{2n+1}(x_i) - \tilde{H}'_{2n+1}(x_i) = 0, \quad i = 0, 1, 2, \dots, n$$

上式意味着  $\phi(x)$  有 (n+1) 个二重根,而  $\phi(x)$  为至多 2n+1 次多项式,故  $\phi(x)\equiv 0$ .

### 定理

设被插值函数 f(x) 在区间 [a, b] 上有 2n + 1 阶连续导数,  $f^{(2n+2)}(x)$  在区间 (a, b) 内存在, $H_{2n+1}(x)$  是关于互异节点  $x_i$  的满足前述插值条件 (3.5) 的不超过 2n + 1 次的插值多项式,则对  $x \in [a, b]$ , 存在  $\xi \in [a, b]$  成立

$$R_{2n+1}(x) = \frac{f^{(2n+2)}(\xi)}{(2n+2)!}\omega_{n+1}^2(x).$$

### 例题:不完全导数的 Hermite 插值多项式

建立 Hermite 插值多项式  $H_3(x)$ , 使之满足下表中的插值条件

$x_i$	$x_0$	$x_1$	$x_2$
$f(x_i)$	$f(x_0)$	$f(x_1)$	$f(x_2)$
$f'(x_i)$	$f'(x_0)$		

解:运用待定系数法.满足插值条件  $H_3(x_i) = f(x_i), i = 0, 1, 2$  的二次插值 多项式为

$$N_2(x) = f(x_0) + f[x_0, x_1](x - x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x - x_0)(x - x_1)$$

由此可设满足插值条件的 Hermite 插值多项式  $H_3(x)$  为

$$H_3(x) = N_2(x) + k(x - x_0)(x - x_1)(x - x_2)$$

由条件

$$H_3'(x_0) = N_2'(x_0) + k(x_0 - x_1)(x_0 - x_2) = f'(x_0)$$

可得

$$k = \frac{f'(x_0) - N_2'(x_0)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)} = \frac{f'(x_0) - f[x_0, x_1] - f[x_0, x_1, x_2](x_0 - x_1)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)}.$$

再来推导其插值余项公式. 记

$$R_3(x) = f(x) - H_3(x) = k(x)(x - x_0)^2(x - x_1)(x - x_2).$$

构造辅助函数

$$g(t) = f(t) - H_3(t) - k(x)(t - x_0)^2(t - x_1)(t - x_2)$$

则知  $x, x_0, x_1, x_2$  为函数 g(t) 四个互异零点. 运用 Roll 定理可知,存在  $\xi$  使得

$$g^{(4)}(\xi) = f^{(4)}(\xi) - 4!k(x) = 0,$$

$$\Rightarrow k(x) = \frac{f^{(4)}(\xi)}{4!}$$

$$\Rightarrow R_3(x) = \frac{f^{(4)}(\xi)}{4!}(x - x_0)^2(x - x_1)(x - x_2).$$

### 定义 (重节点差商)

若  $f(x) \in C^n[a, b], x_i \in (a, b), i = 0, 1, 2, \dots, n$  则定义重节点差商

$$\lim_{\substack{x_i \to x_0 \\ i=1,\dots,n}} f[x_0,\dots,x_n] = \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!} = f[x_0,\dots,x_0].$$

运用重节点差商可以计算不完全导数的 Hermite 插值多项式.

#### 例题

建立 Hermite 插值多项式  $H_4(x)$ , 使之满足下表中的插值条件

$x_i$	0	1	2
$f(x_i)$	0	1	1
$f'(x_i)$	0	1	

$x_i$	$f(x_i)$	一阶差商	二阶差商	三阶差商	四阶差商
0	0				
0	0	0			
1	1	1	1		
1	1	1	0	-1	
2	1	0	-1	-1/2	1/4

#### 从而运用构建牛顿插值多项式方法建立不完全 Hermite 插值多项式 $H_4(x)$

$$H_4(x) = 0 + 0(x - 0) + 1(x - 0)(x - 0)$$

$$-(x - 0)(x - 0)(x - 1) + \frac{1}{4}(x - 0)(x - 0)(x - 1)(x - 1)$$

$$= \frac{1}{4}x^4 - \frac{3}{2}x^3 + \frac{9}{4}x^2.$$

### 目录

- 1 插值问题
- ② 插值多项式的构造方法
- ③ Hermite 插值问题
- 分段插值 (piecewise interpolation)
- ⑤ 三次样条插值

# §4.4.1 高次插值评述

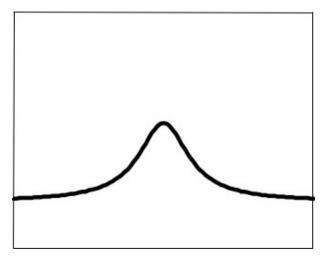
由插值余项公式可知

$$R_{n+1}(x) = f(x) - L_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \omega_{n+1}(x)$$

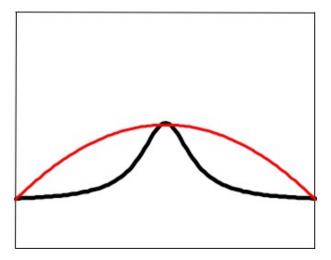
为了提高插值精度,一般来说应该增加插值节点的个数. 但不能简单地这样 认为,原因有三个:

- 插值余项与节点的分布有关;
- ② 余项公式成立的前提条件是 f(x) 有足够阶连续导数(即函数足够光滑),但随着节点个数的增加,这个条件一般很难成立;
- **③** 随着节点个数的增加, $f^{(n+1)}(\xi)$  可能会增大,误差反而会增加,这种现象称为龙格(Runge)现象.

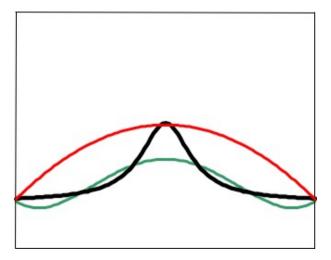
例如,在 [-5,5] 上考察函数  $f(x)=\frac{1}{1+x^2}$  的 Lagrange 插值  $L_n(x)$ ,取  $x_i=-5+\frac{10}{n}i$ ,分别取 n=2,3,10,观察真解与 Lagrange 插值函数的关系,如下图



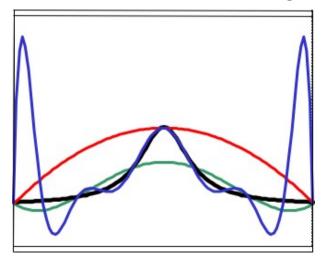
例如,在 [-5,5] 上考察函数  $f(x)=\frac{1}{1+x^2}$  的 Lagrange 插值  $L_n(x)$ ,取  $x_i=-5+\frac{10}{n}i$ ,分别取 n=2,5,10,观察真解与 Lagrange 插值函数的关系,如下图



例如,在 [-5,5] 上考察函数  $f(x)=\frac{1}{1+x^2}$  的 Lagrange 插值  $L_n(x)$ ,取  $x_i=-5+\frac{10}{n}i$ ,分别取 n=2,5,10,观察真解与 Lagrange 插值函数的关系,如下图



例如,在 [-5,5] 上考察函数  $f(x) = \frac{1}{1+x^2}$  的 Lagrange 插值  $L_n(x)$ ,取  $x_i = -5 + \frac{10}{n}i$ ,分别取 n = 2, 5, 10,观察真解与 Lagrange 插值函数的关系,如下图. 观察到 n 越大,端点附近误差越大,出现 Runge 现象.



### 问题

#### 为什么会出现 Runge 现象? 如何规避 Runge 现象?

下面,我们从稳定性角度分析出现 Runge 现象原因. 设  $f(x_i) = f^*(x_i) + \delta_i (i = 0, 1, \dots, n)$ . 由  $\{f(x_i)\}_{i=0}^n$  和  $\{f^*(x_i)\}_{i=0}^n$  构造出的插值多项式分别记为:  $L_n(x), L_n^*(x)$ 

$$L_n(x) - L_n^*(x) = \sum_{i=0}^n f(x_i)l_i(x) - \sum_{i=0}^n f^*(x_i)l_i(x) = \sum_{i=0}^n \delta_i l_i(x)$$

这说明插值多项式的扰动是由节点函数值扰动引起的. 当节点等距分布时,取 Newton 插值多项式的形式

$$N_n(x) = f(x_0) + \sum_{k=1}^n f[x_0, x_1, \dots, x_k] \prod_{j=0}^{k-1} (x - x_j)$$

$$N_n^*(x) = f^*(x_0) + \sum_{k=1}^n f^*[x_0, x_1, \dots, x_k] \prod_{j=0}^{k-1} (x - x_j)$$

运用

$$f[x_0, x_1, \cdots, x_k] = \frac{\Delta^k y_0}{k! h^k}, \quad h = x_{i+1} - x_i, x_k = x_0 + kh.$$

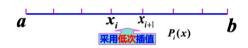
从而可知

$$N_n(x) - N_n^*(x) = y_0 - y_0^* + \sum_{k=1}^n C_n^k (\Delta^k y_0 - \Delta^k y_0^*)$$

上式说明插值多项式的扰动由初始函数值  $y_0^*$  引起. 当  $\Delta y_k^* = \delta$ , 差分会随阶数的提高增加很快,于是由函数值扰动得到的插值多项式在一些点处的值很大,也就是高次插值法不稳定.

# §4.4.2 分段插值

将插值区间划分为若干个小区间 (通常取等距划分)



在区间 [a, b] 上得到分段函数

$$f(x) \approx \varphi(x) = \begin{cases} p_0(x) & x \in [x_0, x_1] \\ p_1(x) & x \in [x_1, x_2] \\ \dots & \dots \\ p_{n-1}(x) & x \in [x_{n-1}, x_n] \end{cases}$$

# §4.2.2.1 分段线性插值

在每个区间  $[x_i, x_{i+1}]$  上,用 1 阶多项式逼近函数 f(x)

$$f(x) \approx P_i(x) = \frac{x - x_{i+1}}{x_i - x_{i+1}} y_i + \frac{x - x_i}{x_{i+1} - x_i} y_{i+1} = l_i y_i + l_{i+1} y_{i+1}$$

这里 l<sub>i</sub>(x) 为分段线性插值基函数,满足

$$l_j(x_i) = \delta_{ij} = \begin{cases} 1 & i = j \\ 0 & i \neq j \end{cases}$$

从而可以算出

$$l_0(x) = \begin{cases} \frac{x - x_1}{x_0 - x_1} & x \in [x_0, x_1] \\ 0 & \sharp \mathfrak{m} \end{cases}$$

从而分段插值函数的表达式为

$$\varphi(x) = \sum_{i=0}^{n} f(x_i) l_i(x).$$

分段线性插值从整体上看,逼近效果较好,但失去了原函数的光滑性.

### 定理(分段线性插值的误差估计)

设给定节点  $a = x_0 < x_1 < x_2 < \cdots < x_n = b$  及相应的函数值  $y_0, \cdots, y_n$ ,  $f(x) \in C^1[a, b]$ , f''(x) 在 [a, b] 上存在, $\varphi(x)$  是在 [a, b] 上由数据  $(x_i, y_i)$  构成的分段线性插值函数,则

$$|R(x)| = |f(x) - \varphi(x)| \le \frac{h^2}{8}M$$

其中  $h = \max_{0 \le i \le n-1} (x_{i+1} - x_i), M = \max_{a \le x \le b} |f''(x)|.$ 

证明:每个小区间  $[x_i, x_{i+1}]$ 

$$R_i(x) = \frac{f''(\xi)}{2!}(x - x_i)(x - x_{i+1})$$

$$\Rightarrow |R(x)| \le \max_{0 \le i \le n-1} |R_i(x)| = \frac{M}{2!} |(x - x_i)(x - x_{i+1})| \le \frac{h^2}{8} M$$

# §4.4.2.2 分段二次插值

在区间  $[x_i, x_{i+1}]$  上用二次多项式逼近函数 f(x):

$$f(x) \approx P_i(x) = \frac{(x - x_{i+1/2})(x - x_{i+1})}{(x_i - x_{i+1/2})(x_i - x_{i+1})} y_i + \frac{(x - x_i)(x - x_{i+1})}{(x_{i+1/2} - x_i)(x_{i+1/2} - x_{i+1})} y_{i+1/2} + \frac{(x - x_i)(x - x_{i+1/2})}{(x_{i+1} - x_i)(x_{i+1} - x_{i+1/2})} y_{i+1}$$

$$= y_i l_i(x) + y_{i+1/2} l_{i+1/2}(x) + y_{i+1} l_{i+1}(x)$$

引入分段二次插值基函数  $l_i(x)$ ,  $l_{i+1/2}(x)$ , 则

$$\varphi(x) = \sum_{j=0}^{n-1} [f(x_j)l_j(x) + f(x_{j+1/2})l_{j+1/2}(x)] + f(x_n)l_n(x), \quad x \in [a, b].$$

$$l_0(x) = \begin{cases} \frac{(x - x_{1/2})(x - x_1)}{(x_0 - x_{1/2})(x_0 - x_1)} & x \in [x_0, x_1] \\ 0 & others \end{cases}$$

$$l_{i}(x) = \begin{cases} \frac{(x - x_{i-1})(x - x_{i-1/2})}{(x_{i} - x_{i-1})(x_{i} - x_{i-1/2})} & x \in [x_{i-1}, x_{i}] \\ \frac{(x - x_{i+1/2})(x - x_{i+1})}{(x_{i} - x_{i+1/2})(x_{i} - x_{i+1})} & x \in [x_{i}, x_{i+1}] \\ 0 & others \end{cases}$$

$$i = 1, 2, \dots, n - 1$$

$$l_n(x) = \begin{cases} \frac{(x - x_{n-1})(x - x_{n-1/2})}{(x_n - x_{n-1})(x_n - x_{n-1/2})} & x \in [x_{n-1}, x_n] \\ 0 & others \end{cases}$$

$$l_{i+1/2}(x) = \begin{cases} \frac{(x-x_i)(x-x_{i+1})}{(x_{i+1/2}-x_i)(x_{i+1/2}-x_{i+1})} & x \in [x_i, x_{i+1}] \\ 0 & others \end{cases}$$
  $i = 0, 1, \dots, n-1.$ 

#### 其误差满足

$$|R(x)| \leq \max_{0 \leq i \leq n-1} |R_2^{(i)}(x)|$$

$$= \max_{0 \leq i \leq n-1} |\frac{f'''(\xi_i)}{3!}||(x-x_i)||(x-x_{i+1/2})||(x-x_{i+1/2})||$$

$$\leq \frac{\sqrt{3}}{216} M_3 h^3$$

这里 
$$M_3 = \max_{a \le x \le b} |f'''(x)|$$
.

# 目录

- 1 插值问题
- ② 插值多项式的构造方法
- ③ Hermite 插值问题
- 分段插值 (piecewise interpolation)
- ⑤ 三次样条插值

# §4.5 三次样条插值

### 问题背景

许多实际工程技术中一般对精度要求非常高,

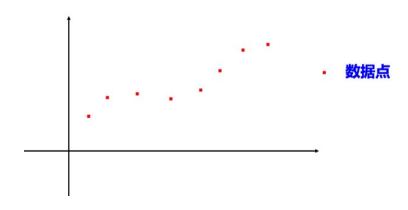
- 要求近似曲线在节点连续;
- ② 要求近似曲线在节点处导数连续,即充分光滑。

在工程技术和数学应用中经常遇到这样一类数据处理问题:在平面上给 定了一组有序的离散点列,要求用一条光滑曲线把这些点按次序连接 起来.

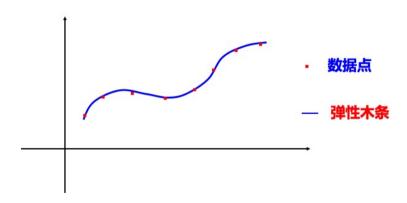
<mark>分段插值</mark>不能保证节点的光滑性,而 Hermite 插值需要知道节点处的导数值,实际中无法确定.

# §4.5.2 三次样条函数的力学背景

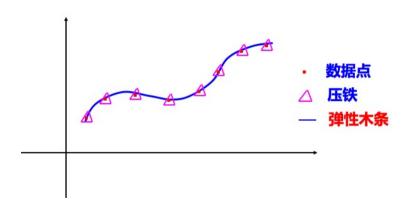
在力学上,均匀细木条通常可以看作弹性细梁,压铁看作是作用在梁上的集中载荷,"样条曲线"就模拟为弹性细梁在外加集中载荷作用下的弯曲变形曲线. 如下图所示



在力学上,通常均匀细木条可以看作弹性细梁,压铁看作是作用在梁上的集中载荷,"样条曲线"就模拟为弹性细梁在外加集中载荷作用下的弯曲变形曲线.如下图所示



在力学上,通常均匀细木条可以看作弹性细梁,压铁看作是作用在梁上的集中载荷,"样条曲线"就模拟为弹性细梁在外加集中载荷作用下的弯曲变形曲线. 如下图所示



形象地称之为样条曲线.

设细梁刚度系数为A,弯矩为M,样条曲线的曲率为k(x),由力学知识可知

$$Ak(x) = M(x)$$
,  $M(x)$ 是线性函数

当 |y'| ≪ 1 时(即小扰度的情况)

$$k(x) = \frac{y''}{(1+y')^{3/2}}$$

上述微分方程简化为

$$Ay'' = M(x) \Rightarrow y^{(4)} = 0$$

因此,"样条曲线"可近似认为是三次多项式.

# §4.5.2 三次样条函数定义及求法

# 定义

设在区间[a, b]上给定一个分割,

$$a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$$

定义在 [a,b] 上的函数 S(x) 如果满足下列条件:

- **①** 在每个小区间  $[x_{i-1}, x_i]$  内 S(x) 是三次多项式;
- ② 在整个 [a,b] 区间上,S(x) 为二阶连续可导函数,即在每个节点  $x_i (i=1,2,\cdots,n-1)$  处

$$S^{(k)}(x_i - 0) = S^{(k)}(x_i + 0) \quad k = 0, 1, 2$$
(5.8)

则称 S(x) 为三次样条函数.

如果三次样条函数 S(x) 满足

$$S(x_i) = f(x_i) \quad i = 0, 1, 2, \dots, n$$
 (5.9)

则称 S(x) 为插值于 f(x) 的三次样条函数,简称三次样条插值函数. 假设现在已知函数 f(x) 在节点处的函数值:

$$y_i = f(x_i)$$
  $i = 0, 1, 2, \dots, n$ 

如何求 f(x) 的三次样条插值函数 S(x)

$$S(x) = \begin{cases} s_1(x) & x \in [x_0, x_1] \\ s_2(x) & x \in [x_1, x_2] \\ \dots & \dots \\ s_n(x) & x \in [x_{n-1}, x_n] \end{cases}$$
  $s_i(x) = a_i + b_i x + c_i x^2 + d_i x^3$ 

有4n个未知量,如何确定S(x)?

# $\S 4.5.2.1\ M$ 连续方程与S(x) 的表达式

记  $M_i = S''(x_i) (i = 0, 1, 2, \dots, n)$ . 因为 S''(x) 在每一个子区间  $[x_{i-1}, x_i]$  上 都是线性函数

$$s_i''(x) = M_{i-1} \frac{x_i - x}{h_i} + M_i \frac{x - x_{i-1}}{h_i}, \quad x \in [x_{i-1}, x_i]$$

两边积分可得

$$s_i'(x) = -M_{i-1} \frac{(x_i - x)^2}{2h_i} + M_i \frac{(x - x_{i-1})^2}{2h_i} + A_i, \quad x \in [x_{i-1}, x_i]$$

再积分可得

$$s_i(x) = M_{i-1} \frac{(x_i - x)^3}{6h_i} + M_i \frac{(x - x_{i-1})^3}{6h_i} + A_i x + B_i, \quad x \in [x_{i-1}, x_i]$$

代入插值条件  $s_i(x_{i-1}) = y_{i-1}, s_i(x_i) = y_i$  可得

$$A_{i} = \frac{y_{i} - y_{i-1}}{h_{i}} - \frac{h_{i}(M_{i} - M_{i-1})}{6},$$

$$B_{i} = (\frac{y_{i-1}}{h_{i}} - \frac{h_{i}M_{i-1}}{6})x_{i} + (-\frac{y_{i}}{h_{i}} + \frac{h_{i}M_{i}}{6})x_{i-1}$$

注意到,这里的  $M_i(i=0,1,\cdots,n)$  共有 n+1 个,下面分析  $M_i$  的计算方法,运用样条函数性质

$$S'(x_i - 0) = S'(x_i + 0), \quad i = 1, 2, \dots, n - 1$$

可得

$$\mu_i M_{i-1} + 2M_i + \lambda_i M_{i+1} = d_i, \quad i = 1, 2, \dots, n-1$$

其中

$$\mu_i = \frac{h_i}{h_i + h_{i+1}}, \quad \lambda_i = \frac{h_{i+1}}{h_i + h_{i+1}}$$

$$d_i = \frac{6}{h_i + h_{i+1}} \left( \frac{y_{i+1} - y_i}{h_{i+1}} - \frac{y_i - y_{i-1}}{h_i} \right) = 6f[x_{i-1}, x_i, x_{i+1}]$$

### 其矩阵形式为

$$\begin{bmatrix} \mu_1 & 2 & \lambda_1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \mu_2 & 2 & \lambda_2 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \mu_{n-2} & 2 & \lambda_{n-2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \mu_{n-1} & 2 & \lambda_{n-1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} M_0 \\ M_1 \\ \vdots \\ M_{n-1} \\ M_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} d_1 \\ d_2 \\ \vdots \\ d_{n-2} \\ d_{n-1} \end{bmatrix}$$

此方程称为三弯矩方程,为样条函数 S(x) 的 M 连续方程.

# $\S4.5.2.2$ m 连续方程与S(x) 表达式

记  $m_i = S'(x_i)$ , 在区间  $[x_i, x_{i+1}]$  采用 Hermite 插值

$$s_{i+1}(x) = y_i \frac{(x_{i+1} - x)^2 [2(x - x_i) + h_{i+1}]}{h_{i+1}^3}$$

$$+ y_{i+1} \frac{[2(x_{i+1} - x) + h_{i+1}](x - x_i)^2}{h_{i+1}^3}$$

$$+ m_i \frac{(x_{i+1} - x)^2 (x - x_i)}{h_{i+1}^2} - m_{i+1} \frac{(x_{i+1} - x)(x - x_i)^2}{h_{i+1}^2}$$

再由条件

$$S''(x_i - 0) = S''(x_i + 0), \quad i = 1, 2, \dots, n - 1$$

### 可得方程组

$$\lambda_i m_{i-1} + 2m_i + \mu_i m_{i+1} = c_i, \quad i = 1, 2, \dots, n-1$$
 (5.10)

其中

$$\mu_i = \frac{h_i}{h_i + h_{i+1}}, \quad \lambda_i = \frac{h_{i+1}}{h_i + h_{i+1}}$$

$$c_i = 3(\lambda_i \frac{y_i - y_{i-1}}{h_i} + \mu_i \frac{y_{i+1} - y_i}{h_{i+1}}).$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 & 2 & \mu_1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 2 & \mu_2 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \lambda_{n-2} & 2 & \mu_{n-2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \lambda_{n-1} & 2 & \mu_{n-1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} m_0 \\ m_1 \\ \vdots \\ m_{n-1} \\ m_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_{n-2} \\ c_{n-1} \end{bmatrix}$$

此方程称为三转角方程,为样条函数 S(x) 的 m 连续方程. 方程 (5.10) 有直观的力学意义:  $c_i/3$  为过三点

 $(x_{i-1}, y_{i-1}), (x_i, y_i), (x_{i+1}, y_{i+1})$  的抛物线在  $x_i$  处的一阶导数,(5.10) 说明  $c_i/3$  等于插值函数的一阶导数在  $x_{i-1}, x_i, x_{i+1}$  三点处的加权平均,这在力学上称之为"三转角关系".

从上面的 M、m 连续方程可知,需要补充附加条件才能求解(n+1 个未知量,n-1 个方程).

# §4.5.2.3 边界条件

#### 通常处理方法有以下三种:

- **①** I型边界:已知端点的斜率, $f'(x_0) = y'_0 = m_0, f'(x_n) = y'_n = m_n;$
- ② II 型边界: 已知端点的二阶导数,  $f''(x_0) = y_0'' = M_0, f''(x_n) = y_n'' = M_n$ ;
- ③ III 型边界: 设 y = f(x) 是以 b a 为周期的周期函数, 对 S(x) 附加周期性条件,

$$S^{(k)}(x_0+0) = S^{(k)}(x_n-0)$$
  $k=0,1,2$ 

即要求三次样条插值函数在端点处函数值、一阶导数值和二阶导数值相同.

以 M 连续方程为例,考虑其在各类边界条件下的求解方法.

#### 对于第一种边界条件,注意

$$s_1'(x) = -M_0 \frac{(x_1 - x)^2}{2h_1} + M_1 \frac{(x - x_1)^2}{2h_1} + A_1, \quad x \in [x_0, x_1]$$

$$s_n'(x) = -M_{n-1} \frac{(x_n - x)^2}{2h_n} + M_n \frac{(x - x_{n-1})^2}{2h_n} + A_n \quad x \in [x_{n-1}, x_n]$$
由  $s_1'(x_0) = m_0 = f'(x_0), s_n'(x_n) = m_n = f'(x_n)$  可得
$$m_0 = -M_0 h_1 / 2 + A_1, \quad m_n = M_n h_n / 2 + A_n$$

将Ai代入可得

$$2M_0 + M_1 = \frac{6}{h_1} \left( \frac{y_1 - y_0}{h_1} - m_0 \right) = d_0$$

$$M_{n-1} + 2M_n = \frac{6}{h_n} \left( m_n - \frac{y_n - y_{n-1}}{h_n} \right) = d_n$$

#### 从而可得求解 M 的线性方程组

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \mu_1 & 2 & \lambda_1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \mu_2 & 2 & \lambda_2 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \mu_{n-2} & 2 & \lambda_{n-2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \mu_{n-1} & 2 & \lambda_{n-1} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} M_0 \\ M_1 \\ M_2 \\ \vdots \\ M_{n-2} \\ M_{n-1} \\ M_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} d_0 \\ d_1 \\ d_2 \\ \vdots \\ d_{n-2} \\ d_{n-1} \\ d_n \end{bmatrix}$$

#### 对于第二种边界条件

$$M_0 = f''(x_0) = y_0'', \quad M_n = f''(x_n) = y_n''$$

### 从而可得

$$\begin{bmatrix} 2 & \lambda_1 & 0 & 0 & \cdots \\ \mu_2 & 2 & \lambda_2 & 0 & \cdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \mu_{n-2} & 2 & \lambda_{n-2} \\ 0 & 0 & 0 & \mu_{n-1} & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} M_1 \\ M_2 \\ \vdots \\ M_{n-2} \\ M_{n-1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} d_1 - \mu_1 M_0 \\ d_2 \\ \vdots \\ d_{n-2} \\ d_{n-1} - \lambda_{n-1} M_n \end{bmatrix}$$

#### 对于第三种边界条件

$$y_0 = y_n$$
,  $M_0 = M_n$ ,  $S'(x_0 + 0) = S'(x_n - 0)$ 

#### 从而的方程

$$2M_0 + \lambda_0 M_1 + \mu_0 M_{n-1} = d_0$$

其中

$$\lambda_0 = \frac{h_1}{h_1 + h_n}, \quad \mu_0 = \frac{h_n}{h_1 + h_n}, \quad d_0 = \frac{6}{h_1 + h_n} (f[x_0, x_1] - f[x_{n-1}, x_n]).$$

$$\begin{bmatrix} 2 & \lambda_0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & \mu_0 \\ \mu_1 & 2 & \lambda_1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \mu_{n-2} & 2 & \lambda_{n-2} & 0 \\ \lambda_n & 0 & 0 & 0 & \mu_{n-1} & 2 & \lambda_{n-1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} M_0 \\ M_1 \\ \vdots \\ M_{n-2} \\ M_{n-1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} d_0 \\ d_1 \\ \vdots \\ d_{n-2} \\ d_{n-1} \end{bmatrix}$$

### 备注

三次样条插值与分段 Hermite 插值的根本区别在于 S(x) 自身光滑,不需要知道 f(x) 的导数值(除了在 2 个端点处的函数值);而 Hermite 插值依赖于 f(x) 在许多插值节点的导数值。



# §4.5.3 三次样条函数的性质

### 性质1:极小模性质

设  $f(x) \in C^2[a,b]$  是任一被插函数, S(x) 是自然三次样条插值函数  $(M_0 = M_n = 0)$ ,则成立

$$\int_{a}^{b} [S''(x)]^{2} dx \le \int_{a}^{b} [f''(x)]^{2} dx$$

式中等号当且仅当  $f(x) \equiv S(x)$  时成立.

证明:

$$\int_{a}^{b} [f''(x) - S''(x)]^{2} dx = \int_{a}^{b} [f''(x)]^{2} dx - 2 \int_{a}^{b} f''(x) S''(x) dx + \int_{a}^{b} [S''(x)]^{2} dx$$

$$= \int_{a}^{b} [f''(x)]^{2} dx - \int_{a}^{b} [S''(x)]^{2} dx - 2 \int_{a}^{b} [f''(x) - S''(x)] S''(x) dx$$
$$= \int_{a}^{b} [f''(x)]^{2} dx - \int_{a}^{b} [S''(x)]^{2} dx$$

$$\int_{a}^{b} [f''(x) - S''(x)]S''(x)dx$$

$$= [f'(x) - S'(x)]S''(x)|_{a}^{b} - \int_{a}^{b} [f'(x) - S'(x)]S'''(x)dx$$

$$= [f'(x) - S'(x)]S''(x)|_{a}^{b} - [f(x) - S(x)]S'''(x)|_{a}^{b}$$

$$- \int_{a}^{b} [f(x) - S(x)]S^{(4)}(x)dx = 0$$

等号成立 
$$\Leftrightarrow$$
  $f''(x) - S''(x) = 0$   
 $\Rightarrow$   $f(x) - S(x)$  为线性函数  
 $\Rightarrow$   $f(x) \equiv S(x)$  (插值条件)

# 性质2: 最佳逼近性质

设  $f(x) \in C^2[a,b]$  是任一被插函数, $S_f(x)$  是带有斜率边界条件(第一类边界)的三次插值样条函数,S(x) 是与  $S_f(x)$  有相同分割的任一三次样条函数,则有

$$\int_{a}^{b} [f''(x) - S''_{f}(x)]^{2} dx \le \int_{a}^{b} [f''(x) - S''(x)]^{2} dx.$$

# 注释

- 最佳逼近性质的证明类似于极小模性质的证明,不再给出.
- 最佳逼近性质表明,当给定  $C^2[a,b]$  上的连续函数 f(x) 时,在所有具有相同分割的三次样条插值 S(x) 中,以插值三次样条函数  $S_f(x)$  的弯矩 在均方意义下对 f(x) 的弯矩逼近最好.

# 性质3: 误差估计

设  $f(x) \in C^4[a,b]$ ,  $\Delta$  是区间 [a,b] 的一个分割,S(x) 是关于 f(x) 的带有  $\mathbb{Z}$  (斜率边界) 或  $\mathbb{Z}$  (二阶导数边界) 边界条件的插值函数,则有误差估计

$$\max_{a \le x \le b} |(f(x) - S(x))^{(r)}| \le C_r M_4 h^{(4-r)}, \quad r = 0, 1, 2, 3,$$

其中  $C_0 = 5/384$ ,  $C_1 = 1/24$ ,  $C_2 = 3/8$ ,  $C_3 = (\beta + \beta_{-1})/2$ ,  $h = \max_i h_i / \beta = \max_i h_i / \min_i$  是分割比,且系数  $C_0$  和  $C_1$  是最优估计.

### 注释

性质 3 说明:三次样条插值函数本身连同它的一、二、三阶导数分别收敛到 f(x) 及其相应导数,具有强收敛性.

### 例题

已知函数 y = f(x) 在点  $x_i = i(i = 0, 1, 2, 3)$  的数据

$x_i$	0	1	2	3
$f(x_i)$	0	2	3	6
$f'(x_i)$	1	-	ı	0

求 y = f(x) 在 [0,3] 上的三次样条插值函数.

解:利用三弯矩方程求解.

$$h_1 = h_2 = h_3 = 1,$$

$$f[x_0, x_1, x_2] = -0.5, \quad f[x_1, x_2, x_3] = 1,$$

$$d_0 = \frac{6}{h_1} \left( \frac{y_1 - y_0}{h_1} - m_0 \right) = 6,$$

$$d_3 = \frac{6}{h_3} \left( m_3 - \frac{y_3 - y_2}{h_3} \right) = -18,$$

$$\mu_i = \frac{h_i}{h_i + h_{i+1}}, \quad \lambda_i = \frac{h_{i+1}}{h_i + h_{i+1}}, \quad d_i = 6f[x_{i-1}, x_i, x_{i+1}]$$

#### 三弯矩方程为

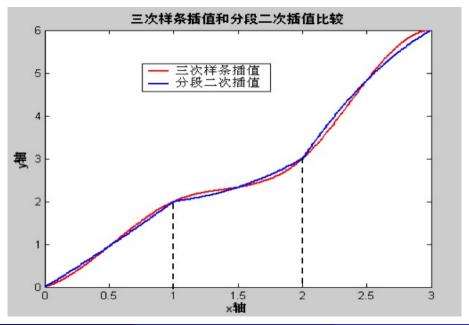
$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 \\ \mu_2 & 2 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & \mu_3 & 2 & \lambda_3 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} M_0 \\ M_1 \\ M_2 \\ M_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0.5 & 2 & 0.5 & 0 \\ 0 & 0.5 & 2 & 0.5 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} M_0 \\ M_1 \\ M_2 \\ M_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 \\ -3 \\ 6 \\ -18 \end{bmatrix}$$

#### 用追赶法求解方程组得

$$[M_0, M_1, M_2, M_3] = \left[\frac{16}{3}, -\frac{14}{3}, \frac{22}{3}, -\frac{38}{3}\right]$$

#### 从而可得三次样条插值函数

$$S(x) = \begin{cases} \frac{1}{3}(-5x^3 + 8x^2 + 3x) & x \in [0, 1] \\ \frac{1}{3}(6x^3 - 25x^2 + 36x - 11) & x \in [1, 2] \\ \frac{1}{3}(-10x^3 + 71x^2 - 156x + 117) & x \in [2, 3] \end{cases}$$



# 知识小结

# 主要内容

Lagrange 插值、Newton 插值、Hermite 插值 分段插值、Runge 现象

三次样条插值

# 重点及难点

重点: Lagrange 插值、Newton 插值、分段插值

难点: 三次样条插值

# Many thanks for your attention!

