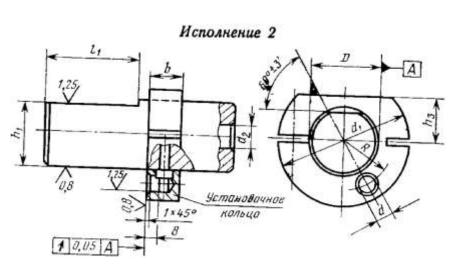
Кафедра «Технологии обработки материалов»

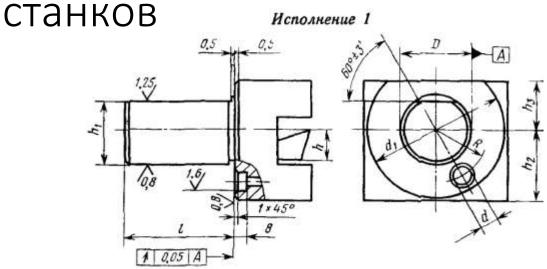
Курс «Технологическое оборудование» Раздел «Металлорежущее оборудование»

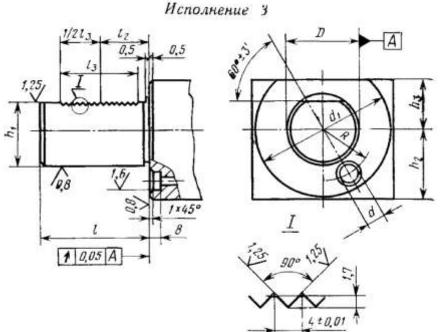
Инструментальные системы, измерения, система ЧПУ станка

Инструментальные системы токарных

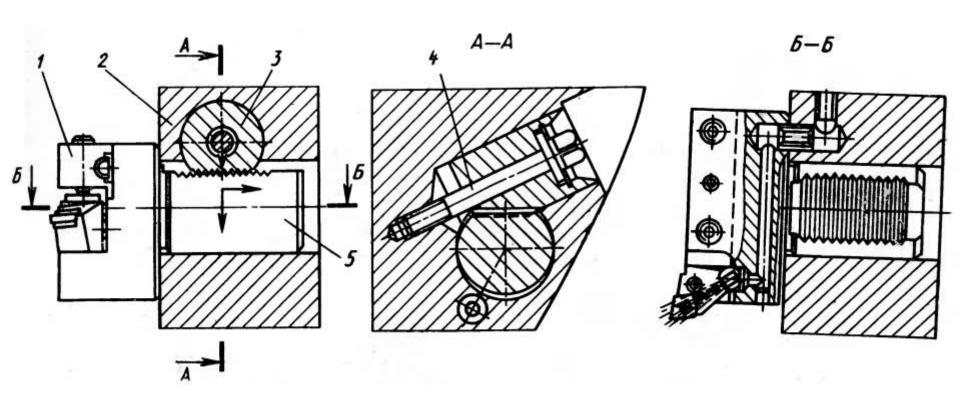
VDI 3425 DIN 69880 FOCT 24900-81

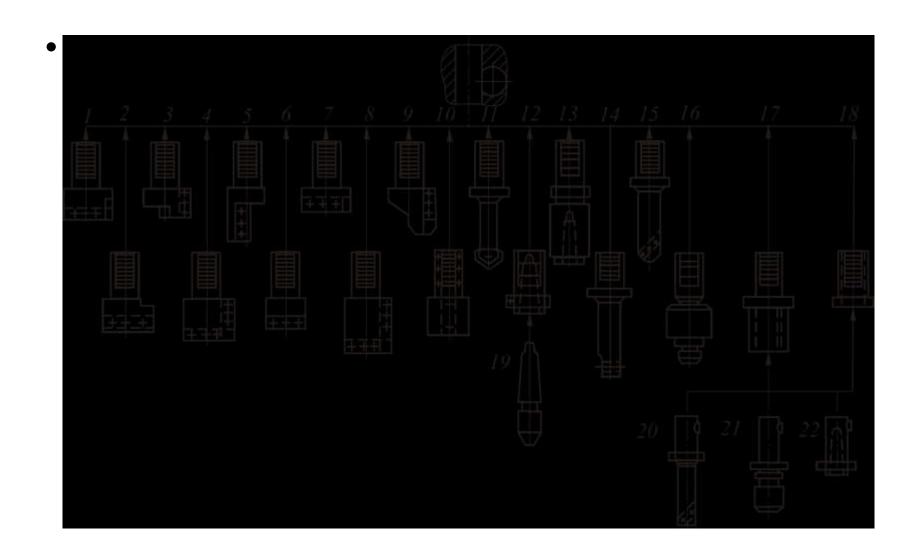






• VDI система

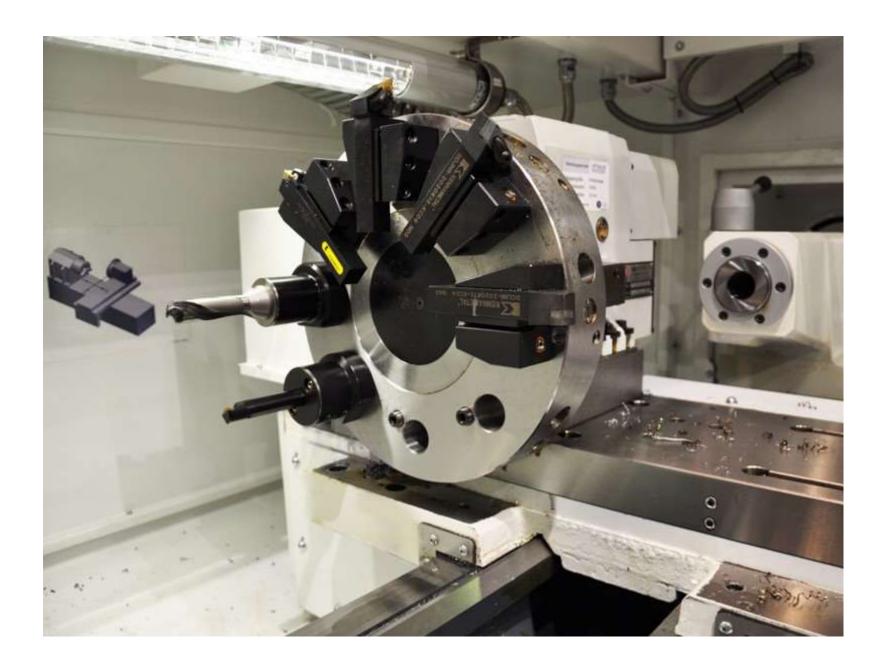




• VDI система







• Приводной инструмент VDI, хвостовики





Coupling to DIN 1809

B DIN 5480 (For SAUTER/DUPLOMATIC)



Coupling to DIN 5480

C DIN 5482 (For SAUTER/DUPLOMATIC)



Coupling to DIN 5482

D MT (For BARUFFALDI)



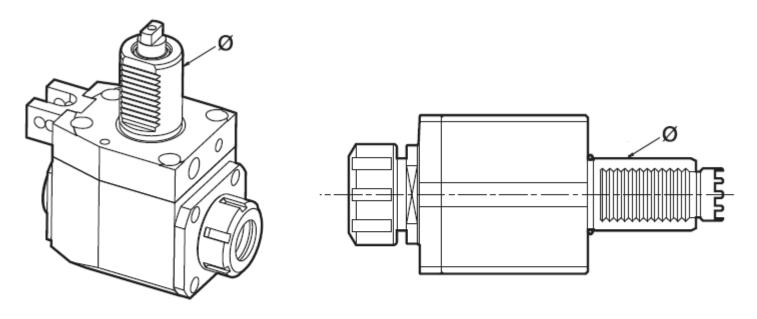
Spur Coupling

E IT (For DUPLOMATIC)

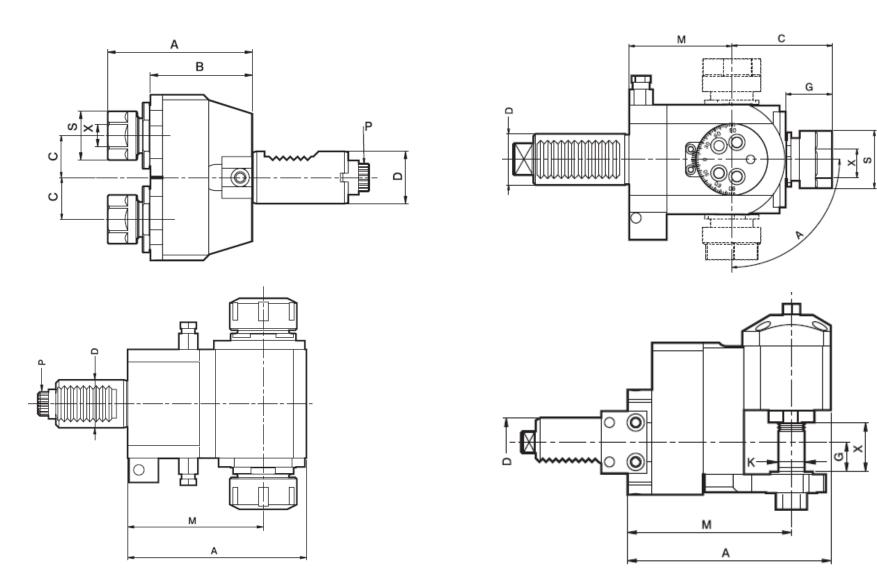


Spur Coupling

• Приводной инструмент VDI



	VDI 20	VDI 30	VDI 40	VDI 50
SHAFT DIA.	20	30	40	50





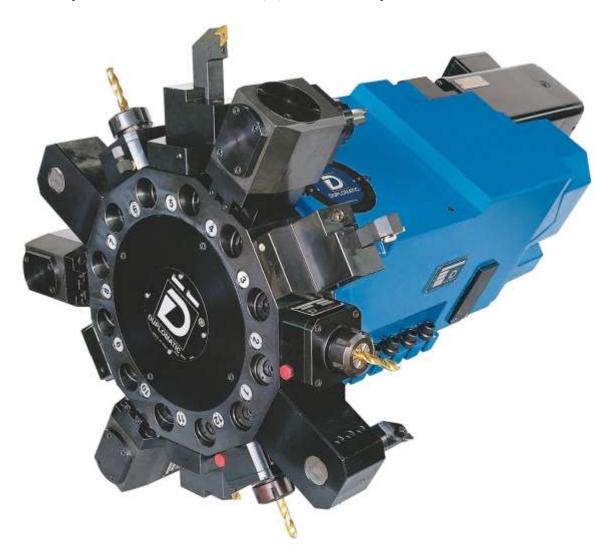
Требования, предъявляемые к системам АСИ

- Достаточная вместимость накопителя инструментов (револьверной головки, инструментального магазина)
- Надёжная идентификация инструментов в магазине
- Малые затраты времени на смену инструментов
- Надёжный захват державок и оправок с инструментами при их автоматической замене
- Точное позиционирование оправок и державок с инструментами при их замене
- Минимально возможное расстояние от инструментального магазина до рабочего органа станка

В общем случае в систему АСИ входят:

- Инструментальный магазин для накопления инструментов или револьверная головка
- Устройство выбора нужного инструмента в инструментальном магазине или револьверной головке
- Автооператор для смены инструмента
- Механизм зажима хвостовика оправки или резцедержавки на рабочем органе станка







• Револьверные головки для токарных станков с приводом инструмента





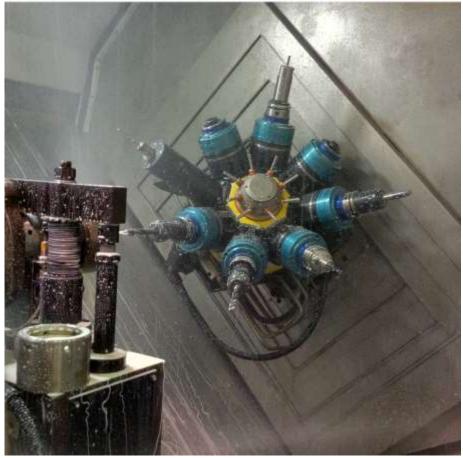
• Револьверные головки для фрезерных станков



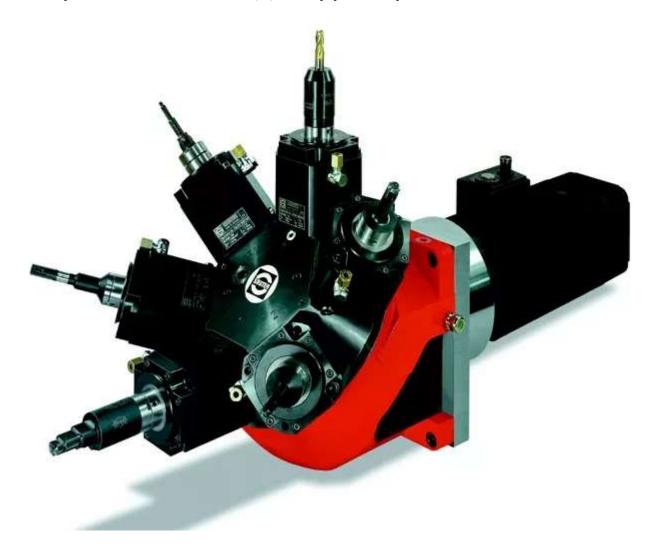


• Револьверные головки для фрезерных станков





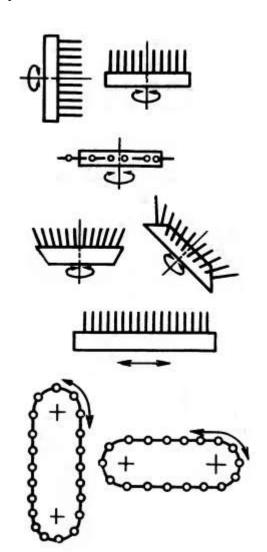
• Револьверные головки для фрезерных станков



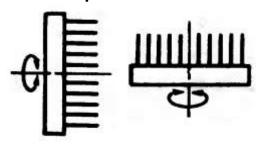
Варианты исполнения инструментальных магазинов

- Барабанные
- Звездообразные
- Конусообразные
- Линейные

• Цепные



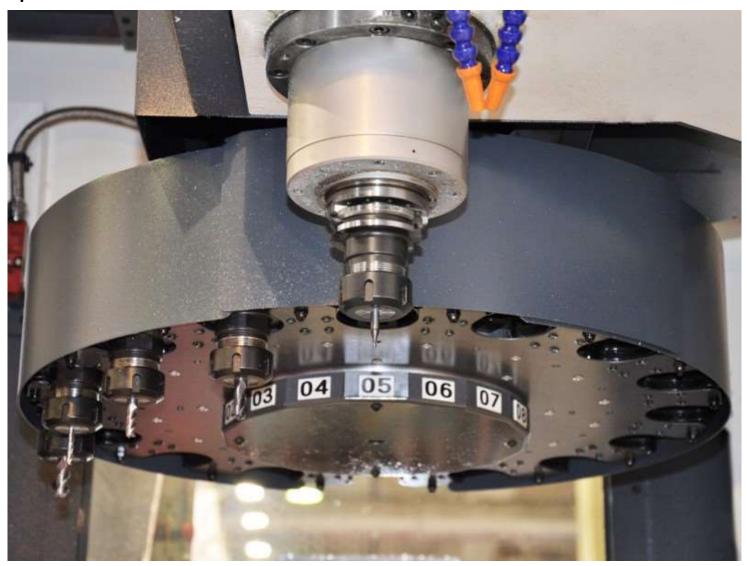
• Барабанные







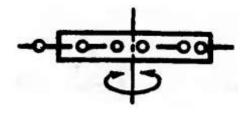
• Барабанные



• Барабанные



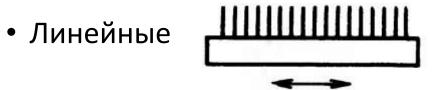
• Звездообразные





• Звездообразные





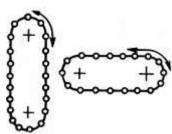


• Линейные



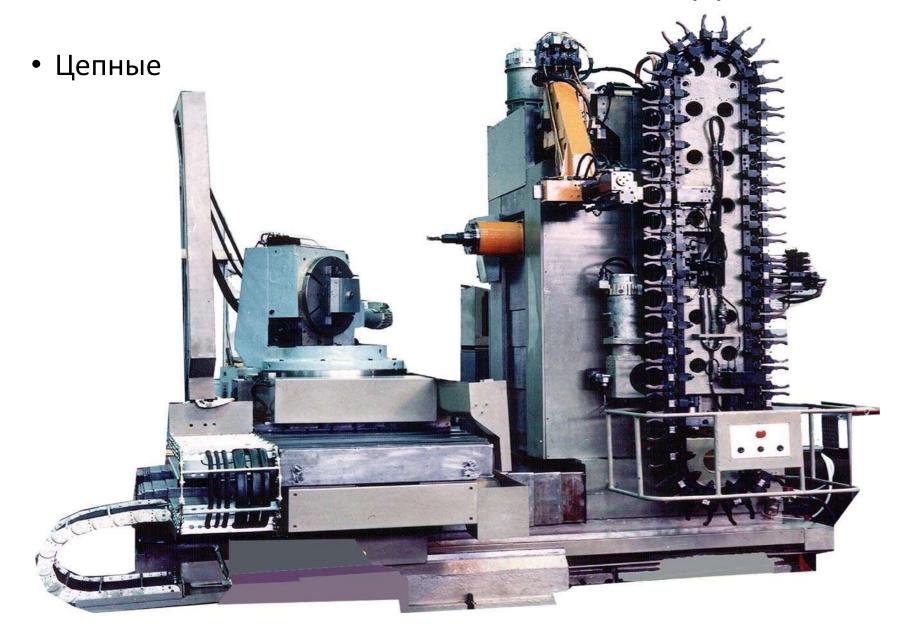


• Цепные



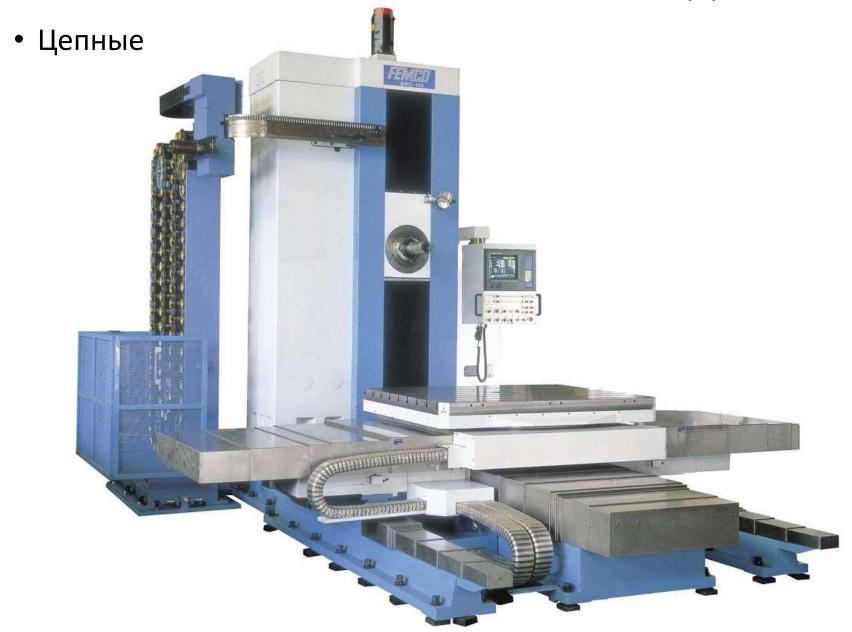






• Цепные





Измерительные системы станка

Измерительные системы станка

Основная область применения измерительных систем:

- Наладка инструмента
- Установка заготовки
- Измерение детали



В настоящее время широкое применение нашли измерительные системы выпускаемые фирмами RENISHAW, HEIDENHAIN, MARPOSS, BLUM.

Измерительные системы станка

По типу взаимодействия с измеряемой поверхностью датчики подразделяют:

• Контактные

Контактные датчики используемые для измерения имеют наконечник изготовленный из синтетического рубина, нитрида кремния, двуокиси циркония, карбида вольфрама или керамики

• Бесконтактные

Бесконтактные датчики используют лазерное излучение специального светодиода и фотоприемник

Наладка инструмента

- Существенную экономию времени и уменьшение времени простоя станка
- Высокую точность измерения длины и диаметра инструмента
- Автоматизацию определения и ввода коррекции на инструмент
- Отсутствие ошибок, связанных с неточными действиями оператора
- Определение поломки инструмента непосредственно в цикле обработки

Наладка инструмента



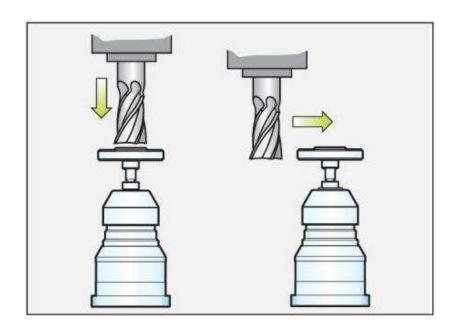


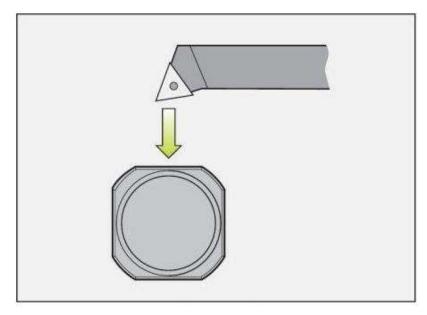
Контактный датчик

Безконтактный датчик

Наладка инструмента

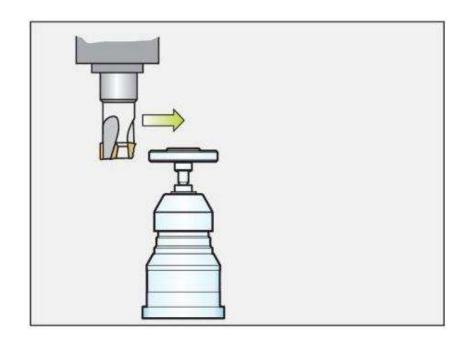
Измерение вылета и диаметра инструмента, измерение отдельных режущих кромок

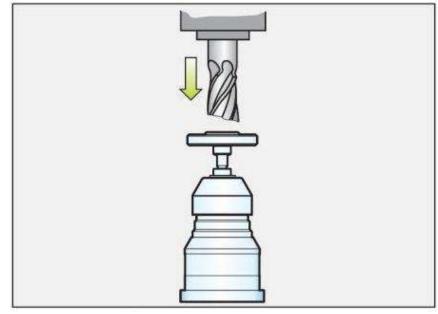




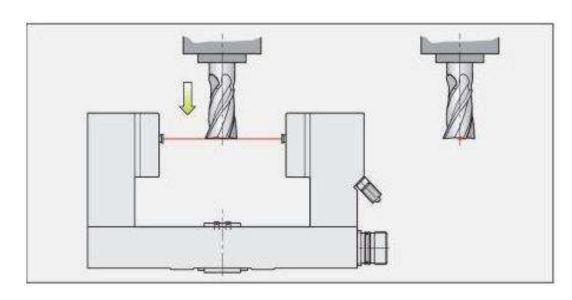
Наладка инструмента

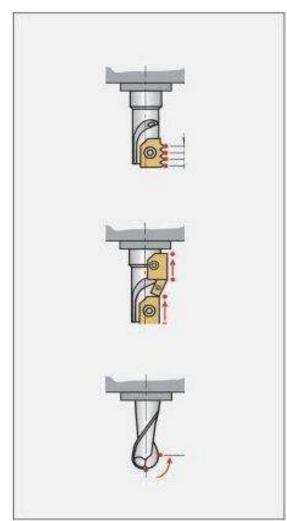
Измерение износа и контроль сколов инструмента





Наладка инструментаИзмерение бесконтактным методом





Установка заготовки и измерение детали

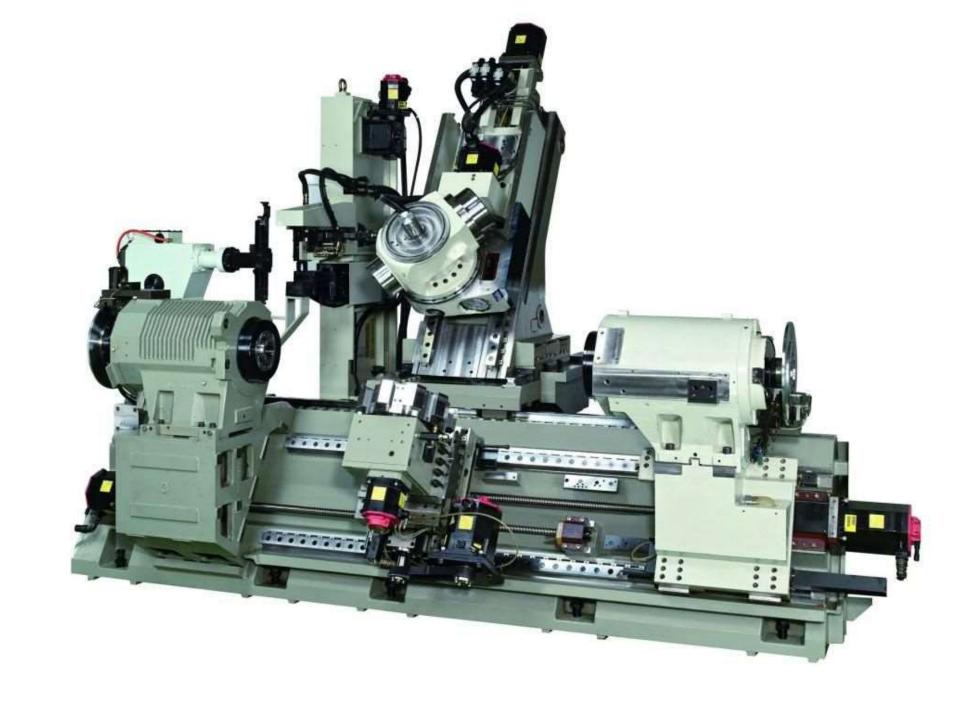
- Автоматизацию крепления заготовки, ее выравнивания по отношению к осям станка путем и корректировки углового положения поворотной оси
- Отсутствие ошибок, связанных с неточными действиями оператора
- Измерение детали в процессе ее изготовления, сопровождаемое автоматическим вводом необходимой коррекции
- Увеличение надежности полностью автоматизированной обработки деталей, не требующее вмешательства обслуживающего персонала
- Проверка размеров первой обработанной детали при переходе на новую партию деталей с последующим автоматическим вводом коррекции
- Уменьшение времени простоя станка, связанного с ожиданием результатов проверки размеров первой детали





Показатели систем ЧПУ станка:

- Быстродействие
- Число управляемых координат и число одновременно управляемых координат



ГОСТ 20523-80 Устройства числового программного управления станками. Термины и определения.

2. Числовое программное управление ЧПУ

Управление обработкой заготовки на станке по управляющей программе, в которой данные заданы в цифровой форме.

3. Позиционное числовое программное управление станком

Числовое программное управление станком, при котором перемещение его рабочих органов происходит в заданные точки, причем траектории перемещения не задаются.

4. Контурное числовое программное управление станком

Числовое программное управление станком, при котором перемещение его рабочих органов происходит по заданной траектории и с заданной скоростью для получения необходимого контура обработки.

5. Адаптивное числовое программное управление станком

Числовое программное управление станком, при котором обеспечивается автоматическое приспособление процесса обработки заготовки к изменяющимся условиям обработки по определенным критериям.

ГОСТ 20523-80 Устройства числового программного управления станками. Термины и определения.

6. Групповое числовое программное управление станками

Числовое программное управление группой станков от ЭВМ, имеющей общую память для хранения управляющих программ, распределяемых по запросам от станков

10. Программное обеспечение системы числового программного управления станком Совокупность программ и документации на них для реализации целей и задач системы числового программного управления станком

11. Устройство числового программного управления станком

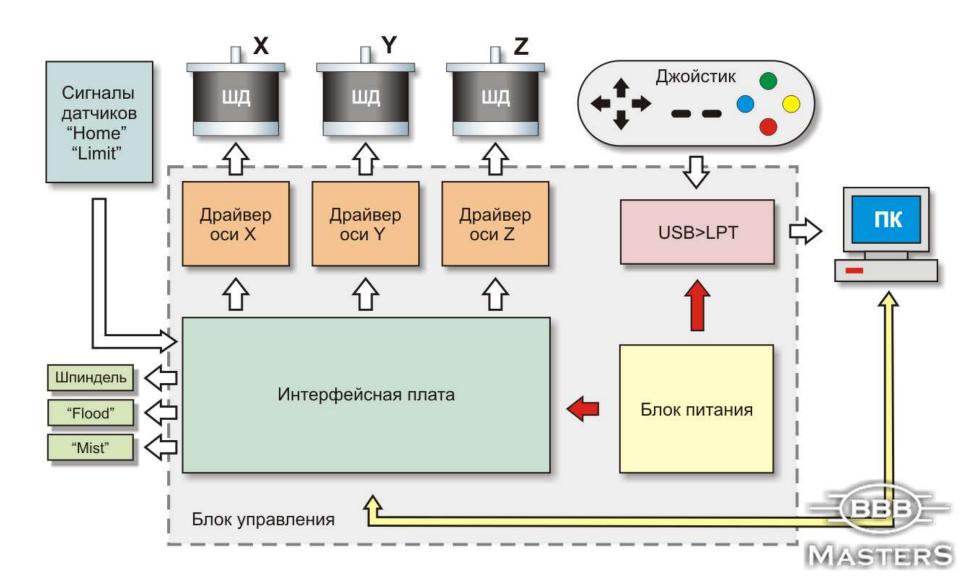
Устройство, выдающее управляющие воздействия на исполнительные органы станка в соответствии с управляющей программой и информацией о состоянии управляемого объекта

14. Система числового программного управления станком

Совокупность функционально взаимосвязанных и взаимодействующих технических и программных средств, обеспечивающих числовое программное управление станком

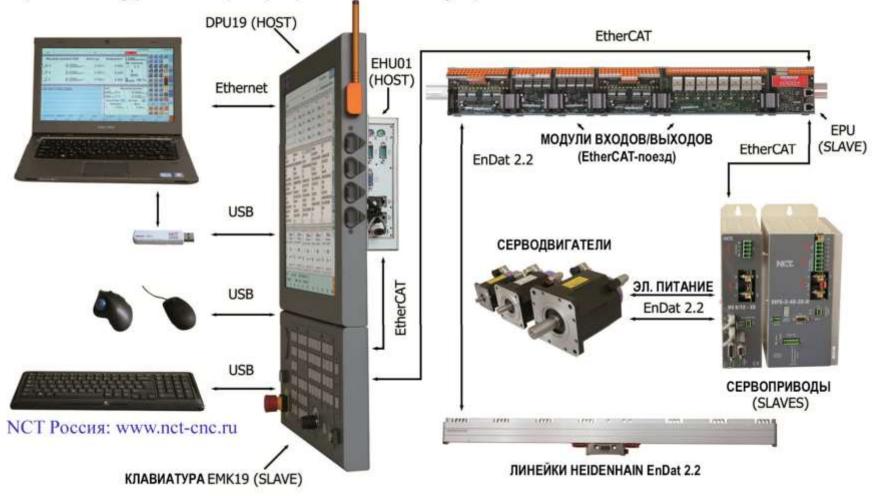
Вид устройства ЧПУ (УЧПУ) обозначается индексами (отечественное оборудование), входящими в наименование модели станка:

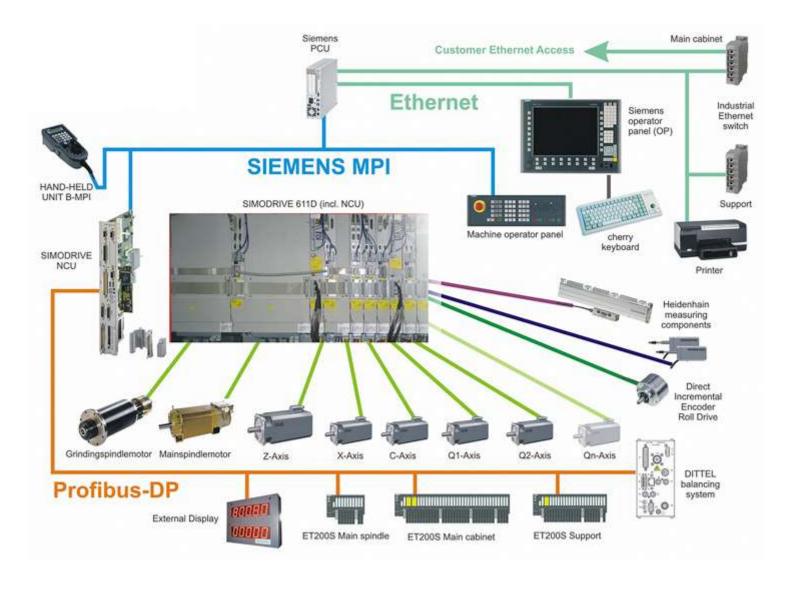
- Ф1 станки с цифровой индикацией (в том числе с предварительным набором координат);
- Ф2 станки с позиционными и прямоугольными системами управления;
- Ф3 станки с контурными, прямолинейными и криволинейными системами управления;
- Ф4 станки с универсальной системой управления для позиционноконтурной обработки;
- Ц станки с цикловым программным управлением.

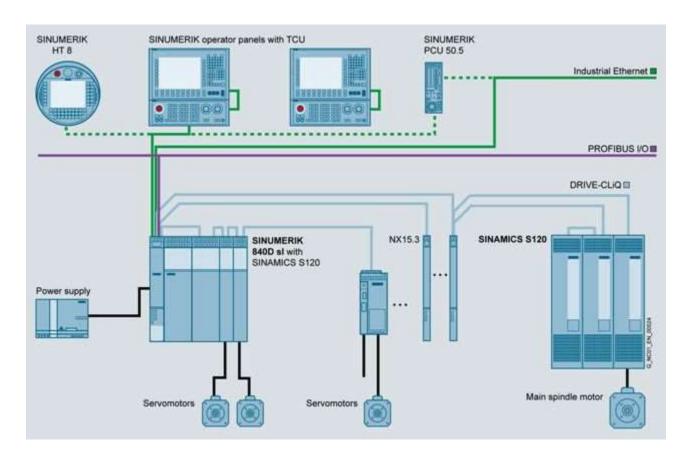


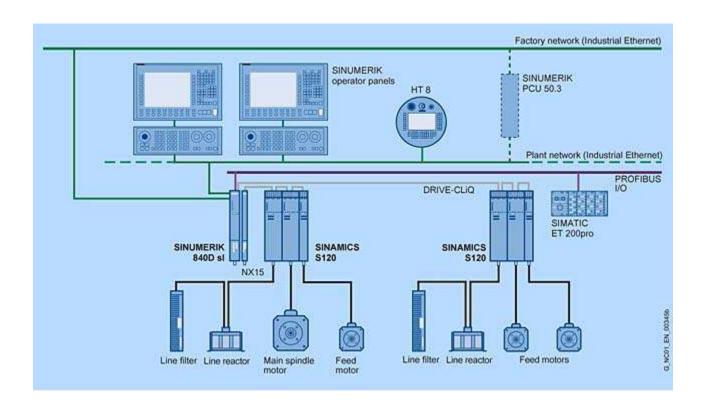


Архитектура и переферия систем управления NCT поколения 2XX









СТАНДАРТНАЯ СИСТЕМА ЧПУ



СТРУКТУРА СИСТЕМЫ ЧПУ



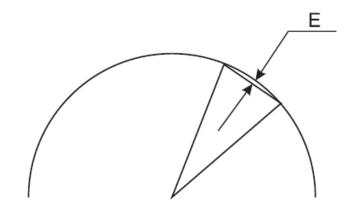
Теорема Котельника-Найквиста:

Если аналоговый сигнал имеет финитный (ограниченной по ширине) спектр, то он может быть восстановлен однозначно и без потерь по своим дискретным отсчетам, взятым с частотой, строго большей удвоенной верхней частоты.

Простыми словами можно объяснить следующим образом:

Если надо передать некий сигнал, то не обязательно передавать его целиком. Можно передавать его мгновенные импульсы. Частота передачи этих импульсов называется частотой дискретизации в теореме Котельникова. Она должна быть в два раза больше верхней частоты спектра сигнала. В этом случае на приемном конце сигнал восстанавливается без искажений.

Интерполирование по окружности



Пример:

Обработка окружности радиусом 17 мм с подачей 12 м/мин

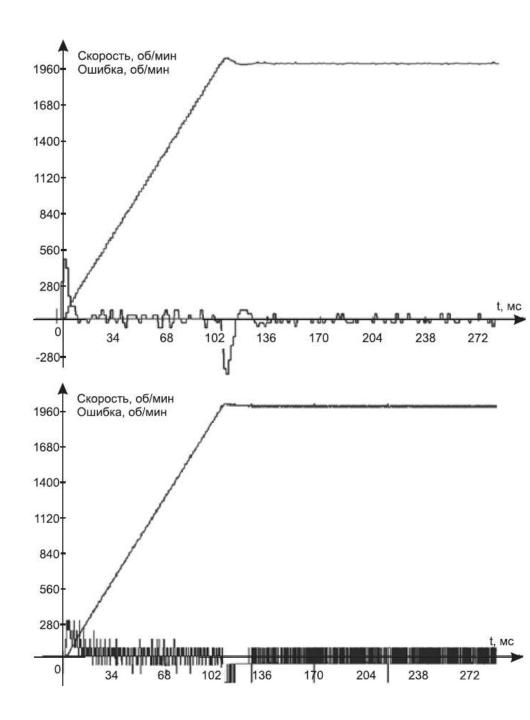
Частота интерполяции 500 Гц ошибка 1,2 мкм

Частота интерполяции 2 КГц ошибка 0,07 мкм

Частота дискретизации привода

Частота дискретизации 500 Гц

Частота дискретизации 2 КГц



Влияние профиля разгона на ошибку позиционирования

- 1 S-образный профиль
- 2 трапеция

