

# FGI-2 – Formale Grundlagen der Informatik II

## Modellierung und Analyse von Informatiksystemen

### Musterlösung 5: CTL und CTL-Model-Checking

Präsenzteil am 11./12.11. – Abgabe am 18./19.11.2013

#### Präsenzaufgabe 5.1:

1. Betrachten Sie die Kripke-Strukturen  $M_1$  und  $M_2$  im Skript, Seite 50. Gibt es LTL-Formeln, die die beiden Strukturen unterscheiden? Falls ja, geben Sie welche an!

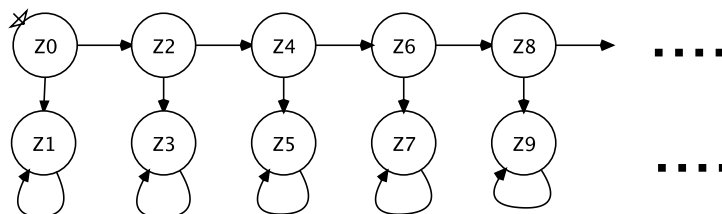
**Lösung:** Nein, da jede LTL-Formel in allen Pfaden ab Startzustand gelten muss, um erfüllt zu sein. Der Zeitpunkt der Verzweigung ist in den Pfaden nicht sichtbar, beide Strukturen haben dieselbe Menge möglicher Pfade.

2.  $M_1$  und  $M_2$  wie zuvor: Gibt es CTL-Formeln, die die beiden Strukturen unterscheiden?

**Lösung:** Ja, z.B. ist die Formel  $\mathbf{AXEX}q$  im Startzustand der Struktur  $M_1$  erfüllt, da auf allen möglichen Pfaden im Folgezustand rechtsseitig ein Pfad beginnt, in dessen nächsten Zustand  $q$  gilt.

In  $M_2$  ist die Formel aber nicht erfüllt, da im linksseitigen Pfad im Folgezustand kein solcher Pfad beginnt.

3. Betrachte die folgende Kripkestruktur mit unendlicher Zustandsmenge  $S$ , wobei die Zustandsetikettenfunktion für alle  $n \in \mathbb{N}$  durch  $E_S(z_{2n}) = \emptyset$  und  $E_S(z_{2n+1}) = \{p\}$  definiert sei.



- (a) Gilt  $f_1 = \mathbf{EF}p$ ?
- (b) Gilt  $f_2 = \mathbf{AGEF}p$ ?
- (c) Gilt  $f_3 = \mathbf{AF}p$ ?

#### Lösung:

- (a)  $f_1 = \mathbf{EF}p$  gilt, denn  $\pi = z_0 z_1 z_1 \dots$  ist eine Abwicklung, die  $\mathbf{F}p$  erfüllt.

- (b)  $f_2 = \mathbf{AGEF}p$  gilt.

Wir zeigen zunächst, dass in jedem Zustand  $\mathbf{EF}p$  gilt.

- i. Zu jedem Zustand  $z_{2n}$  existiert der hier startende Pfad  $z_{2n} z_{2n+1} z_{2n+1} \dots$ , für den irgendwann (nämlich im 2. Zustand)  $p$  gilt.
- ii. Zu jedem Zustand  $z_{2n+1}$ , existiert der hier startende Pfad  $z_{2n+1} z_{2n+1} \dots$ , für den irgendwann (nämlich sofort)  $p$  gilt.

Also  $M, z \models \mathbf{EF}p$  für alle Zustände  $z$ .

Da es für alle Zustände gilt, folgt dass für jeden aus dem Startzustand startenden Pfad  $\pi$  auch  $\mathbf{GEF}p$  gilt.

Da es für jeden Pfad gilt, folgt dass auch  $f_2 = \mathbf{AGEF}p$  gilt.

(c)  $f_3 = \mathbf{AF}p$  gilt nicht, denn  $p$  gilt nirgends auf dem Pfad  $z_0 z_2 z_4 z_6 \dots$

### Präsenzaufgabe 5.2: Äquivalenzen in CTL.

- Formulieren Sie die folgenden Äquivalenzen in natürlicher Sprache und begründen Sie deren Gültigkeit: (i)  $\neg \mathbf{G}f \equiv \mathbf{F}(\neg f)$ , (ii)  $\mathbf{F}f \equiv \text{True} \mathbf{U} f$ , (iii)  $\mathbf{A}f \equiv \neg(\mathbf{E}\neg f)$  und (iv)  $\neg \mathbf{X}f \equiv \mathbf{X}\neg f$ .

#### Lösung:

- $\neg \mathbf{G}f \equiv \mathbf{F}(\neg f)$ : Gilt auf einem Pfad nicht immer  $f$ , so gibt es einen Zustand, in dem  $\neg f$  gilt (und umgekehrt).
- $\mathbf{F}f \equiv \text{True} \mathbf{U} f$ : Gilt auf einem Pfad in mindestens einem Zustand  $f$ , so gilt auch auf allen Zuständen vor diesem Zustand (trivialerweise)  $\text{True}$ , also gilt auf diesem Pfad  $\text{True}$  bis  $f$  gilt. Umgekehrt: Wenn  $\text{True}$  immer gilt, bis mindestens einmal  $f$  gilt, so muss es einen Zustand geben, in dem  $f$  gilt.
- $\mathbf{A}f \equiv \neg(\mathbf{E}\neg f)$ : Gilt  $f$  in allen vom aktuellen Zustand startenden Pfaden, dann gibt es keinen Pfad, auf dem  $\neg f$  gelten würde (und umgekehrt).
- $\neg \mathbf{X}f \equiv \mathbf{X}\neg f$ : Wenn es *nicht* stimmt, dass im nächsten Zustand eines Pfades  $f$  erfüllt ist, so muss in genau diesem nächsten Zustand zwingend  $\neg f$  erfüllt sein. Umgekehrt: Ist im nächsten Zustand  $\neg f$  erfüllt, so kann in genau diesem Zustand zwingend  $f$  nicht gelten, also gilt *nicht* im nächsten Zustand  $f$ . (Das kursive *nicht* steht für das Negationszeichen auf der linken Seite der Äquivalenz).

- Beweisen Sie die Äquivalenzen:

$$\begin{aligned} \mathbf{A}Xg &\equiv \neg \mathbf{E}X(\neg g) \\ \mathbf{E}Fg &\equiv \mathbf{E}[\text{True} \mathbf{U} g] \\ \mathbf{A}Gg &\equiv \neg \mathbf{E}F(\neg g) \\ \mathbf{A}Fg &\equiv \neg \mathbf{E}G(\neg g) \end{aligned}$$

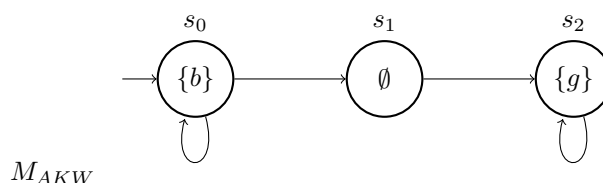
*Tipp:* Nutzen Sie in der Argumentation die einfacheren Äquivalenzen der ersten Teilaufgabe.

#### Lösung:

- Mit (iii) und (iv) gilt  $\mathbf{A}Xg \equiv \neg \mathbf{E}(\neg \mathbf{X}g) \equiv \neg \mathbf{E}X(\neg g)$ .
- Mit (ii) gilt  $\mathbf{E}Fg \equiv \mathbf{E}[\text{True} \mathbf{U} g]$ .
- Mit (iii) und (i) gilt  $\mathbf{A}Gg \equiv \neg \mathbf{E}(\neg \mathbf{G}g) \equiv \neg \mathbf{E}F(\neg g)$ .
- Mit (iii), (i) und  $\neg \neg f \equiv f$  gilt  $\mathbf{A}Fg \equiv \neg \mathbf{E}\neg \mathbf{F}g \equiv \neg \mathbf{E}\neg \mathbf{F}\neg \neg g \equiv \neg \mathbf{E}\neg \neg \mathbf{G}\neg g \equiv \neg \mathbf{E}G(\neg g)$ .

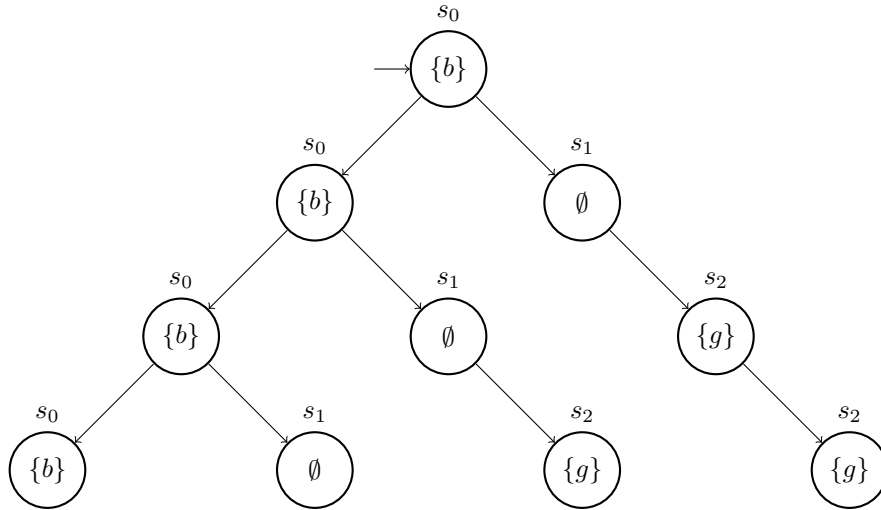
**Übungsaufgabe 5.3:** Betrachten Sie das Kripke-Modell  $M_{AKW}$  eines Atomkraftwerkes. In dem Normalbetrieb (Zustand  $s_0$ : „Betrieb“  $b$ ) kann eine Störung (Zustand  $s_1$ ) auftreten, wonach der Störbetrieb (Zustand  $s_2$ : „gestört“  $g$ ) aufgenommen wird.

von
6



1. Konstruieren Sie den Abwicklungsbaum  $Abwicklung_{AKW}$  (siehe Skript Abb. 3.2) bis zur Tiefe 4 und bezeichnen dazu die Zustände und Etikette wie in  $M_{AKW}$ .

**Lösung:**  $Abwicklung_{AKW}$



2. Wieder sei  $Sat(\alpha)$  die Menge aller Zustände, die  $\alpha$  erfüllen. Bestimmen Sie mit Hilfe von  $Abwicklung_{AKW}$  (oder direkt mit  $M_{AKW}$ ) die Mengen

- (a)  $Sat(\alpha_1)$  mit  $\alpha_1 = \mathbf{EX}b$ ,
- (b)  $Sat(\mathbf{AG}\alpha_1)$ ,
- (c)  $Sat(\alpha_2)$  mit  $\alpha_2 = \mathbf{AG}\neg b$  und
- (d)  $Sat(\mathbf{EX}\alpha_2)$ .

**Lösung:**

- (a)  $Sat(\alpha_1) = \{s_0\}$ ,
- (b)  $Sat(\mathbf{AG}\alpha_1) = \emptyset$ ,
- (c)  $Sat(\alpha_2) = \{s_1, s_2\}$  und
- (d)  $Sat(\mathbf{EX}\alpha_2) = \{s_0, s_1, s_2\}$ .

3. Interpretieren Sie für  $M_{AKW}$  die Formeln  $\beta_1 = \mathbf{AGEX}b$  und  $\beta_2 = \mathbf{EXAG}\neg b$  und entscheiden Sie (unter zu Hilfenahme von 2.), ob sie für  $M_{AKW}$  gelten, d.h. ob

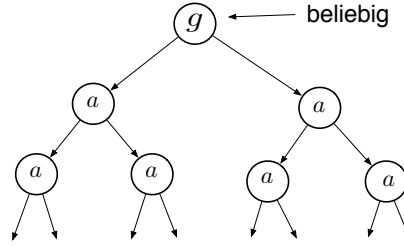
- (a)  $M_{AKW} \models \mathbf{AGEX}b$  und
- (b)  $M_{AKW} \models \mathbf{EXAG}\neg b$

gelten. Dabei sei (analog zu Def. 3.5)  $M \models \alpha \Leftrightarrow \forall s \in S_0 : M, s \models \alpha$ .

**Lösung:**

- (a)  $\beta_1$  : Egal, was passiert, das System kann im nächsten Schritt wieder in Betrieb sein.  $\beta_1$  gilt nicht, da  $s_0 \notin Sat(\beta_1)$ . (vergl. 2).
  - (b)  $\beta_2$  : Es gibt einen ersten Schritt, wonach das System nicht mehr in Betrieb ist und auch später nie wieder in Betrieb geht.  $\beta_2$  gilt, da  $s_0 \in Sat(\beta_2)$  (vergl. 2).
4. (a) Beweisen Sie für alle Aussagen  $a$ :  $\mathbf{AXAG}a \equiv \mathbf{AGAX}a$ .  
Hinweis: Konstruieren Sie (symbolisch) für beide Seiten den Abwicklungsbaum.  
(Anmerkung: Die Äquivalenz  $\equiv$  ist definiert als:  $f \equiv g$  gilt genau dann, wenn für jedes Modell  $M$  gilt:  $M \models f$  gdw.  $M \models g$ .  $f$  ist also in jedem Modell wahr, in dem auch  $g$  wahr ist und andersherum. (Siehe auch die Definition zu Beginn von Abschnitt 3.4 im Skript auf Seite 40.))

**Lösung:** In beiden Fällen ergibt sich folgende Abwicklung:



- (b) Beweisen Sie, dass folgende Äquivalenz **nicht** gilt:  $\mathbf{EXEG}(\neg b \wedge \neg g) \equiv \mathbf{EGEX}(\neg b \wedge \neg g)$ .  
Hinweis: Benutzen Sie  $M_{AKW}$  zur Konstruktion eines Gegenbeispiels.

**Lösung:** In  $M_{AKW}$  gilt  $Sat(\mathbf{EG}(\neg b \wedge \neg g)) = \emptyset$  und daher auch  $Sat(\mathbf{EXEG}(\neg b \wedge \neg g)) = \emptyset$ . Die rechte Seite wird jedoch durch die Zustandsfolge  $\pi = s_0 s_0 s_0 \dots$  erfüllt.

5. Indem man alle Symbole **A** und **E** streicht, erhält man aus einer CTL-Formel eine LTL-Formel. Ist die so erhaltene Formel äquivalent zur ursprünglichen (im Sinne der Definition vor Satz 3.14 auf Seite 40)?

- (a) Beweisen Sie als positives Beispiel:  $\mathbf{AGAX}b \equiv \mathbf{GX}b$ .

(Hinweis: Die Äquivalenz ist hier so zu verstehen, dass jedes Modell, dass die CTL-Formel  $\mathbf{AGAG}x$  auch die LTL-Formel  $\mathbf{GX}b$  erfüllt und umgekehrt.)

**Lösung:** In beiden Fällen gilt ab dem zweiten Zustand jeden Pfades immer  $b$ .

- (b) Beweisen Sie als negatives Beispiel:  $\mathbf{EG}b \equiv \mathbf{Gb}$ .

Hinweis: Benutzen Sie  $M_{AKW}$  zur Konstruktion eines Gegenbeispiels.

**Lösung:** In der Kripkestruktur  $M_{AKW}$  gibt es zwei unendliche Rechnungen:  $\pi_1 = s_0^\omega$  und  $\pi_2 = s_0 s_1 s_2^\omega$  mit den zugehörigen Zustandsetikettenfolgen  $E_S(\pi_1) = \{b\}^\omega$  und  $E_S(\pi_2) = \{b\}\emptyset\{g\}^\omega$  (Def. 2.18).

- $E_S(\pi_1)$  erfüllt  $\mathbf{EG}b$  als CTL-Formel. Also gilt:  $M_{AKW} \models_{CTL} \mathbf{EG}b$ .
- $E_S(\pi_1)$  erfüllt  $\mathbf{Gb}$ , aber  $E_S(\pi_2)$  erfüllt  $\mathbf{Gb}$  nicht. Daher gilt:  $M_{AKW} \not\models_{LTL} \mathbf{Gb}$ .

**Übungsaufgabe 5.4:** Wenden Sie den CTL-Model-Checking-Algorithmus (Skript Abschnitt 4.2) auf die beiden CTL-Formeln  $\beta_1 = \mathbf{AGEX}b$  und  $\beta_2 = \mathbf{EXAG}\neg b$  von Aufgabe 5.3.3 und die Kripke-Struktur  $M_{AKW}$  an. Gehen Sie dabei folgendermaßen vor:

von
6

- Bringen Sie  $\beta_1$  und  $\beta_2$  in eine Form  $\beta'_1$  und  $\beta'_2$ , die nur **EX**, **EG** und **EU** verwendet. Auch **EF** kann sinnvollerweise als spezielle Form von **EU** benutzt werden.

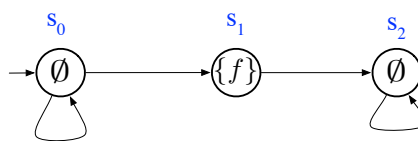
**Lösung:**  $\beta_1 = \mathbf{AGEX}b \equiv \mathbf{AG}\neg\neg\mathbf{EX}b \equiv \neg\mathbf{EF}\neg\mathbf{EX}b = \beta'_1 (\equiv \neg\mathbf{E}[true\mathbf{U}\neg\mathbf{EX}b])$   
und  $\beta_2 = \mathbf{EXAG}\neg b \equiv \mathbf{EX}\neg\neg\mathbf{AG}\neg b \equiv \mathbf{EX}\neg\mathbf{EF}\neg\neg b \equiv \mathbf{EX}\neg\mathbf{EF}b = \beta'_2 (\equiv \mathbf{EX}\neg\mathbf{E}[true\mathbf{U}b])$

- Wenden Sie den CTL-Algorithmus nicht auf den Graphen von  $M_{AKW}$  an, sondern in Form folgender Tabelle:

Teilformel	Zustand $s_0$	Zustand $s_1$	Zustand $s_2$
$b$	+	–	–
$\mathbf{EX}b$	...	...	...
...	...	...	...

In der linken Spalte steht die zu prüfende Formel und aufsteigend alle Teilformeln, beginnend mit der kleinsten Teilformel  $b$ . Unter „Zustand  $s_i$ “ steht ein +, wenn die Teilformel der Zeile im entsprechenden Schritt im Graphen an diesen Zustand zu schreiben ist. Im anderen Fall steht ein –.

**Lösung:**



Teilformel	Zustand $s_0$	Zustand $s_1$	Zustand $s_2$
$b$	+	–	–
$\mathbf{EX}b$	+	–	–
$\neg\mathbf{EX}b$	–	+	+
$\mathbf{EF}\neg\mathbf{EX}b$	+	+	+
$\beta'_1 = \neg\mathbf{EF}\neg\mathbf{EX}b$	–	–	–

Teilformel	Zustand $s_0$	Zustand $s_1$	Zustand $s_2$
$b$	+	–	–
$\mathbf{EF}b$	+	–	–
$\neg\mathbf{EF}b$	–	+	+
$\beta'_2 = \mathbf{EX}\neg\mathbf{EF}b$	+	+	+

3. Entscheiden Sie, ob  $M_{AKW} \models \beta_1$  und  $M_{AKW} \models \beta_2$  gilt. Vergleichen Sie die letzten Zeilen der Tabellen mit Ihrem Ergebnis zu  $Sat(\beta_1)$  und  $Sat(\beta_2)$  aus Aufgabe 5.3.2. und erklären Sie Übereinstimmungen.

**Lösung:** Es gilt nicht  $M_{AKW} \models \beta_1$ , da der Anfangszustand  $s_0$  für  $\beta'_1$  mit – markiert ist. Es gilt  $M_{AKW} \models \beta_2$ , da der Anfangszustand  $s_0$  für  $\beta'_2$  mit + markiert ist. Auch für die Zustände  $s_1$  und  $s_2$  gibt die letzte Zeile an, ob die jeweilige Formel dort gilt.

4. Anmerkung: Zu dem Verfahren der Umwandlung einer CTL-Formel in eine LTL-Formel gibt es ein interessantes Theorem. Wenn die durch Streichen der Quantoren **A** und **E** erzeugte LTL-Formel nicht äquivalent zur ursprünglichen ist, dann gibt es überhaupt keine LTL-Formel, die das leistet!

Bisher erreichbare Punktzahl: 60