## MÈTODES NUMÈRICS I

## Grau de Matemàtiques. Curs 2016/17. Semestre de tardor

## PRÀCTICA 4

L'objectiu és resoldre sistemes lineals mitjançant eliminació gaussiana i substitució endarrera.

Exercici 1 Cal fer la funció main i dues funcions més.

# (i) Resolució de sistemes triangulars superiors

Feu una funció de capçalera

```
int resoltrisup (int n, double **A, double *b, double tol)
```

per a resoldre un sistema lineal Ax=b, de dimensió  $(n \times n)$ , amb A triangular superior (no cal comprovar que ho és).

Feu-ho per mètode de substitució endarrera, observant:

- Si algun element de la diagonal de A té valor absolut inferior que la tolerància tol, llavors el procés no continuarà i la funció retornarà un valor diferent de 0.
- Si el procés es pot portar a terme completament, llavors la solució es posarà en el mateix vector b i, a més, la funció retornarà el valor 0.

#### (ii) Eliminació gaussiana

Feu una funció de capçalera

```
int gauss (int n, double **A, double *b, double tol)
```

que implementi el *mètode d'eliminació gaussina (sense pivotatge)* per a un sistema lineal Ax=b, de dimensió (n x n). Cal que:

- Si no es pot portar a terme el procés perquè algun dels pivots té valor absolut menor que la tolerància tol, llavors la funció retornarà un valor diferent de 0.
- Si es pot completar tot el procés, llavors es retornarà el valor 0 i, a més, A contindrà els elements de la matriu triangular final en la part superior i els multiplicadors en la part inferior, mentre que b contindrà el terme independent transformat.

### (iii) Programa principal

Feu una funció main on hi hagi la declaració de les variables (useu memòria dinàmica), la lectura de les dades, les invocacions de les funcions gauss i resoltrisup i l'escriptura, o bé del vector solució, o bé dels missatges que expliquin les dificultats trobades. També s'hi ha de fixar el valor de tol (per exemple,  $10^{-10}$ ).

Proveu el programa per a diversos sistemes lineals dels quals conegueu la solució per tal de comprovar que tot va correctament.

Afegiu-hi el càlcul del determinant de A i el del vector residu de la solució trobada r = b-Ax (per a poder fer això, us caldrà fer còpies de les dades inicials A i b).

Exercici 2 Feu una variació del programa anterior canviant la funció main de la manera següent:

- Només s'ha de llegir la dimensió n.
- A ha de ser la matriu de Hilbert:

$$a_{ij} = \frac{1}{i+j-1} \quad \forall i, j = 1, 2, \dots, n .$$

- b ha de ser el vector adequat per tal que la solució sigui  $\mathbf{x} = (1, 1, \dots, 1)^T \in \mathbb{R}^n$ .
- Escriviu tant el vector residu de la solució trobada, r = b-Ax, com l'error en cada component de la solució: x\_i-1.

Executeu-lo per valors creixents de n. Veieu alguna cosa estranya? Ho sabeu explicar?