Fakulta elektrotechniky a informatiky Akademický rok: 2023/2024 Evidenčné číslo: FEI-16607-104434



## ZADANIE DIPLOMOVEJ PRÁCE

Študent: Bc. Richard Búri

ID študenta: 104434

Študijný program: aplikovaná informatika

Študijný odbor: informatika

Vedúci práce: Ing. Maroš Čavojský, PhD.
Vedúci pracoviska: doc. Ing. Milan Vojvoda, PhD.

Miesto vypracovania: Ústav informatiky a matematiky

Názov práce: Vizualizácia pohybu používateľov

Jazyk, v ktorom sa práca vypracuje: slovenský jazyk

## Špecifikácia zadania:

Cieľom práce je navrhnúť a implementovať algoritmus, ktorý bude schopný vizualizovať väčšie datasety GPS trajektórií prehľadne (používateľ bude schopný zrakovo zistiť základné pohybové vzory z trajektórií). Výstup algoritmu by mal byť zobrazený interaktívnym spôsobom ( približovanie, odďaľovanie ) v internetovom prehliadači.

## Úlohy:

- 1. Naštudujte si aktuálne spôsoby pri zobrazovaní väčšieho množstva GPS trajektórií v spoločnej oblasti.
- 2. Navrhnite algoritmus pre analýzu vstupných dát, pre ich následnú vhodnú vizualizáciu v internetovom prehliadači.
- 3. Implementujte navrhnutý algoritmus ako aj zobrazovanie výstupu algoritmu interaktívnym spôsobom v internetovom prehliadači
- 4. Otestujte a vyhodnoť te implementovaný algoritmus a zobrazovanie v internetovom prehliadači pre rôzne GPS datasety.

## Zoznam odbornej literatúry:

- 1. ČAVOJSKÝ, Maroš; DROZDA, Martin. Search by pattern in GPS trajectories. In: TAHERI, Javid; VILLARI, Massimo; GALLETTA, Antonino. *Mobile Computing, Applications, and Services*. Cham: Springer, 2023, s. 117–132. ISBN 978-3-031-31890-0.
- 2. ČAVOJSKÝ, Maroš; DROZDA, Martin; BALOGH, Zoltán. Analysis and experimental evaluation of the Needleman-Wunsch algorithm for trajectory comparison. *Expert Systems with Applications*, 165. s. 2021.
- 3. Dokumentácia GraphHopper Map matching pre GPS trajektórie, URL: https://docs.graphhopper.com/

Termín odovzdania diplomovej práce: 10. 05. 2024 Dátum schválenia zadania diplomovej práce: 23. 01. 2024

Zadanie diplomovej práce schválil: prof. Dr. Ing. Miloš Oravec – garant študijného programu