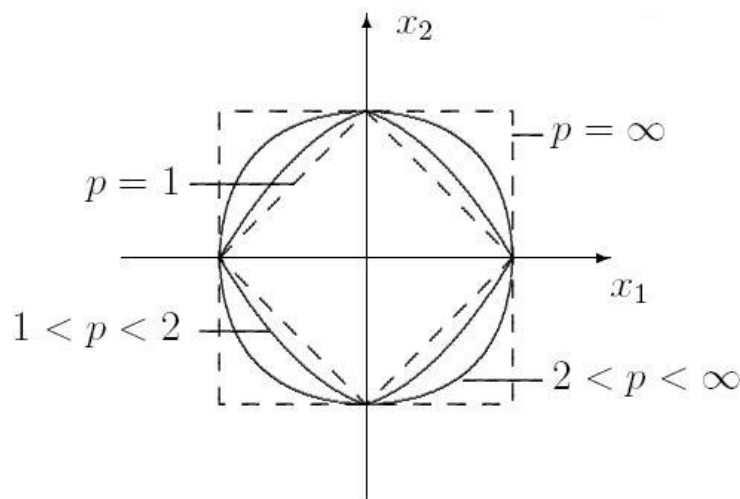


Nachbesprechung (9. Zettel)

Lösung zur Aufgabe 1

$$\begin{aligned}
 a) \text{ z.z.: } 1. \|x\|_1 &= \sum_{i=1}^{\infty} |x_i| = |x_1| + |x_2| + |x_3| + \dots \rightarrow \varepsilon |x_i| > 0 \\
 &\quad \text{mit } \varepsilon \rightarrow 0 \Rightarrow x=0 \\
 2. \| \alpha x \|_1 &= \sum_{i=1}^{\infty} |\alpha x_i| = \sum_{i=1}^{\infty} (|\alpha| |x_i|) = \left(\sum_{i=1}^{\infty} |x_i| \right) \cdot |\alpha| = \|x\|_1 \cdot |\alpha| \\
 &\quad = |\alpha| \cdot \|x\|_1 \\
 3. \|x+y\|_1 &= \sum_{i=1}^{\infty} |x_i + y_i| \leq \sum_{i=1}^{\infty} (|x_i| + |y_i|) = \sum_{i=1}^{\infty} |x_i| + \sum_{i=1}^{\infty} |y_i| \\
 &\quad = \|x\|_1 + \|y\|_1 \\
 b) \|x\|_2 &= \left(\sum_{i=1}^{\infty} |x_i|^2 \right)^{\frac{1}{2}} = \left(|x_1|^2 + |x_2|^2 + \dots + |x_n|^2 \right)^{\frac{1}{2}} \rightarrow \|x\|_2 > 0, \text{ mit } \varepsilon \rightarrow 0 \Rightarrow x=0 \\
 2. \| \alpha x \|_2 &= \left(\sum_{i=1}^{\infty} |\alpha x_i|^2 \right)^{\frac{1}{2}} = \left(|\alpha|^2 |x_1|^2 + |\alpha|^2 |x_2|^2 + \dots + |\alpha|^2 |x_n|^2 \right)^{\frac{1}{2}} \\
 &= \left(|\alpha|^2 (|x_1|^2 + |x_2|^2 + \dots + |x_n|^2) \right)^{\frac{1}{2}} \\
 &= (|\alpha|^2)^{\frac{1}{2}} \cdot \left(|x_1|^2 + \dots + |x_n|^2 \right)^{\frac{1}{2}} \\
 &= |\alpha| \cdot \|x\|_2 \\
 3. \|x+y\|_2 &= \left(\sum_{i=1}^{\infty} (x_i + y_i)^2 \right)^{\frac{1}{2}} \leq \left(\sum_{i=1}^{\infty} |x_i|^2 \right)^{\frac{1}{2}} + \left(\sum_{i=1}^{\infty} |y_i|^2 \right)^{\frac{1}{2}} = \|x\|_2 + \|y\|_2
 \end{aligned}$$

Lösung zur Aufgabe 2



Normen für verschiedene p . Ergänzung: Für $p=2$ ergibt sich der Einheitskreis.

Quelle:

http://www3.mathematik.tu-darmstadt.de/fileadmin/home/users/186/Skripte_Alber/ana2.pdf

Lösung zur Aufgabe 3

Autoren: Pauline B., Regina M. und Christian B.

```
function [R,L,y,x] = gauss(A)

tic;                                     % Beginn Zeitmessung.

% Prüfung ob erweiterte Koeffizienten-Matrix eingegeben wurde.

C = size(A);
z = C(1,1);
s = C(1,2);

if z+1 ~= s
    F = 'Bitte erweiterte Koeffizienten-Matrix eingeben. Danke!';
    disp(F)
else

    % Definition der Variablen für die LR-Zerlegung

    b = A(:,s);                         % Auslesen von b.
    B = A(1:z,1:s-1);                  % Auslesen von A.
    L = eye(z);                         % Identität mit dim = z.
    C = size(B);
    z = C(1,1);
    s = C(1,2);

    % LR - Zerlegung von A
    % =====

    for k = 1:s                         % Spaltendurchlauf.
        if B(k,k) ~= 0                 % Prüfung auf 0Pivot.
            for i = k+1:z              % Zeilendurchlauf.
                l = B(i,k)/B(k,k);
                B(i,k) = 0;
                L(i,k) = l;             % L-Matrix wird gefüllt.
                for j = k+1:s
                    B(i,j) = B(i,j)-l*B(k,j); % Neuberechnung der Zeile j.
                end
            end
        else
            F = 'Fehler';
            disp(F)                     % Fehlerausgabe falls 0Pivot.
        end
    end

    R = B;                             % Matrix R ist berechnet.
```

```

% Vorwärts-Substitution
% =====

y = zeros(z,1); % y-Vektor mit n Nullen.

y(1,1) = b(1,1)/L(1,1); % Berechnung von y(1).

for i = 2:z
    M = 0;
    for j = 1:i-1
        M = L(i,j)*y(j,1) + M; % Berechnung Subtrahend.
    end
    y(i,1) = (b(i,1)-M)/L(i,i); % Berechnung y(i).
end

% Rückwärts - Substitution
% =====

x = zeros(z,1); % x-Vektor mit n Nullen.

x(z,1) = y(z,1)/R(z,z); % Berechnung von y(n).

for i = z-1:(-1):1
    M = 0;
    for j = z:(-1):i
        M = R(i,j)*x(j,1) + M; % Berechnung Subtrahend.
    end
    x(i,1) = (y(i,1)-M)/R(i,i); % Berechnung x(i).
end

L
R
y
x
end
toc % Ende der Zeitmessung.

```

Laufzeit-Analyse:

Dimension	Laufzeit in s (programmabhängig)
10^0	0,0003
10^1	0,012
10^2	7,17

Man erkennt somit, dass die Laufzeit sehr rasant zunimmt.

Fragen/Probleme/Kritik/Anregung \Rightarrow Mailt mir!!!

Andi